ODE review

一、初等积分法

1.一阶线性 ODE 通解

$$y'+p(x)y=f(x)\longrightarrow y=rac{1}{\mu}(\int f(x)\mu\mathrm{d}x+C)\quad \mu=e^{\int p(x)\mathrm{d}x}$$

一些换元方法:

a.齐次换元

$$y'=f(rac{y}{x}) \quad rac{y}{x}
ightarrow u$$

b.伯努利方程

$$y'+p(x)y=f(x)y^n\longrightarrow y'y^{-n}+p(x)y^{-n+1}=f(x)\quad y^{-n+1} o z$$

要求p(x)与y'间相差一个y.

c.降阶

$$y' o p \quad egin{cases} y'' = f(y',x) & (不含 y 的情况) \ y'' = f(y',y) & (不含 x 的情况) \end{cases}$$

2.全微分方程 exact differential

Pdx + Qdy成为全微分方程的充要条件:

$$\frac{\partial Q}{\partial x} = \frac{\partial P}{\partial y}$$

则可以积分解出原函数u:

$$P\mathrm{d}x+Q\mathrm{d}y=\mathrm{d}u o P=rac{\partial u}{\partial x} o u=\int P+arphi(y) o rac{\partial u}{\partial y}=Q o arphi(y).$$
 $\mathrm{d}u=P\mathrm{d}x+Q\mathrm{d}y=0 o u=C$

可以寻找积分因子 μ 使得 $\mu P dx + \mu Q dy$ 是全微分.

常见形式:

$$egin{cases} \mu = e^{\int f(x) \mathrm{d}x} & f(x) = rac{1}{P} (rac{\partial P}{\partial y} - rac{\partial Q}{\partial x}) \ \mu = e^{\int f(y) \mathrm{d}x} & f(y) = rac{1}{Q} (rac{\partial Q}{\partial x} - rac{\partial P}{\partial y}) \end{cases}$$

也可以凑微分:

$$y\mathrm{d}x + x\mathrm{d}y = \mathrm{d}(xy) \quad rac{y\mathrm{d}x - x\mathrm{d}y}{y^2} = \mathrm{d}(xy)$$
 $rac{y\mathrm{d}x - x\mathrm{d}y}{x^2 + y^2} = \mathrm{d}(\arctan\frac{x}{y}) \quad rac{y\mathrm{d}x - x\mathrm{d}y}{x^2 - y^2} = \mathrm{d}(rac{1}{2}\ln|rac{x - y}{x + y}|)$

二、线性微分方程 Linear ODE

$$y^{(n)} + p_1(x)y^{(n-1)} + \cdots + p_{n-1}(x)y' + p_n(x)y = f(x)$$

基本结论:

- 1. 若系数 $p_i(x)$ 连续,则方程在初值条件下**存在唯一解.**
- 2. $y_1, y_2 \cdots y_n$ 线性无关 \iff Wronsky行列式= 0.
- 3。n阶齐次线性微分方程的通解一定由n个线性无关的特解张成。
- 4. 非齐次线性微分方程的通解由对应**齐次方程的通解**加**非齐次部分的特解**组成.

1. 常系数

a. 齐次部分:

考虑微分方程对应的特征方程.

k重实根 λ :

$$(c_0+c_1x+\cdots+c_{k-1}x^{k-1})e^{\lambda x}$$

k重虚根 $\alpha \pm \beta i$:

$$[(a_0 + a_1x + \cdots + a_{k-1}x^{k-1})\cos eta x + (b_0 + b_1x + \cdots + b_{k-1}x^{k-1})\sin eta x]e^{lpha x}$$

b.非齐次部分:

- $f(x)=(c_0+c_1x+\cdots+c_{m-1}x^{m-1})e^{\lambda x}=P_m(x)e^{\lambda x}$ 特解: $y^*=x^kR_m(x)e^{\lambda x}$,k为 λ 作为特征根的重数.
- $f(x)=P_m(x)e^{\alpha x}\cos\beta x+Q_l(x)e^{\alpha x}\sin\beta x$ $h=max\{m,l\}$ 特解: $y^*=x^ke^{\alpha x}(M_h(x)\cos\beta x+N_h(x)\sin\beta x)$, k为 $\alpha\pm\beta i$ 作为特征根的重数.
- 可将非齐次部分拆成上面的形式,分别求出特解后再相加.

2.变系数

(1)欧拉方程

$$a_0 x^n y^{(n)} + a_1 x^{n-1} y^{(n-1)} + \dots + a_{n-1} x y' + a_n y = f(x) \quad x o e^t$$

(2)刘维尔公式

对于y'' + p(x)y' + q(x)y = 0, 若已得到一非零解 y_1 ,则其通解为

$$y=y_1[c_1+c_2\intrac{1}{y_1^2}e^{-\int p(x)\mathrm{d}x}\mathrm{d}x]$$

(3)换元法

对于y'' + p(x)y' + q(x)y = 0, 如果其系数满足条件

$$2p' + p^2 - 4q = a$$

则令 $v = e^{-\int \frac{2}{p}}, y = uv$,方程即化简为

$$u'' - \frac{a}{4}u = 0$$

(4)常数变易法

对于 $y''+p_1(x)y'+p_2(x)y=f(x)$,若已得到其对应齐次方程的通解 $y=c_1y_1(x)+c_2y_2(x)$,设 $y=u_1(x)y_1(x)+u_2(x)y_2(x)$ 为其特解,则

$$egin{pmatrix} y_1 & y_2 \ y_1' & y_2' \end{pmatrix} egin{pmatrix} u_1' \ u_2' \end{pmatrix} = egin{pmatrix} 0 \ f(x) \end{pmatrix}$$

也即

$$egin{cases} u_1'y_1(x) + u_2'y_2(x) = 0 \ u_1'y_1'(x) + u_2'y_2'(x) = f(x) \end{cases}$$

三、线性微分方程组

$$rac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}ec{x}(t) = Aec{x}(t) + ec{f}(t)$$

1. 齐次

求出系数矩阵A的特征值与对应特征向量,可得解中一项 $\vec{v}e^{\lambda t}$.

- 特征值为复数: 通过欧拉公式展开, 分别取实部虚部即可得两项.
- 特征值重数大于1:

对于特征值 λ ,由 $(A-\lambda I)\vec{v}=0$ 求出**广义特征向量** $\vec{v_0}^{(1)},\vec{v_0}^{(2)},\cdots,\vec{v_0}^{(n)}$,并按需计算 $\vec{v_1}^{(1)}=(A-\lambda I)\vec{v_0}^{(1)},\vec{v_2}^{(1)}=(A-\lambda I)\vec{v_1}^{(1)}\cdots$

则可得到解中一项

$$ec{x} = (ec{v_0}^{(k)} + ec{v_1}^{(k)} t + ec{v_2}^{(k)} rac{t^2}{2!} + \cdots) e^{\lambda t}$$

2.非齐次

设对应齐次方程组的解矩阵为X(t),用常数变易法:

$$ec{x} = X(t)c
ightarrow ec{x} = X(t)u(t)$$

其中

$$X(t)u'(t)=f(t) o u(t)=\int X^{-1}(t)f(t)\mathrm{d}t$$

由此得到通解

$$ec{x} = X(t)(c+u(t))$$

2023/7/1 by 1639.