# 实验报告 (二)

● 曹洋笛 161220004 <u>2904428882@qq.com</u>

### 一、数据结构

● 类型 Type

```
struct Type {

Kind kind; // 类型, int/float/array/struct/undefined

union {

bool isRight; // int/float/undefined专用,是否是右值

struct { Type* eleType; int length; } array; // array专用,元素类型和元素个数

struct { TypeNode* node; char* name; } structure; // struct专用,域的链表和结构体名

};;};
```

● 函数 Function

```
struct Function {
char* name; // 函数名
int lineno; // 所在行数 (函数名位置)
bool isDefined; // 是否定义 (一旦存在, 默认已经声明)
Type* returnType; // 返回类型
TypeNode* paramNode; // 参数链表
};
```

● 临时变量 TypeNode(局部/全局变量,或结构体的一个域,或函数的一个参数)

```
1 struct TypeNode {
2 Type* type; // 域/参数/变量的类型
3 char* name; // 域/参数/变量的id
4 int lineno; // 所在行数
5 TypeNode* next; // 下一个节点
6 };
```

● 作用域 FieldNode

```
struct FieldNode {
FieldType type; // 作用域种类,包括GLOBAL, FUNCTION, COND_LOOP(条件/循环), F_ANONY(匿名)
FieldNode* parent; // 其外部作用域 (一个)
Function* func; // 对于函数作用域,记录函数信息 (一个)
int varListLen; // 本作用域内的变量符号表长度
SymElem* varSymList; // 本作用域内的变量符号表(已按id排序的有序数组,便于二分查找)
};
```

● 符号表数组元素 SymElem(变量/函数/结构体符号表)

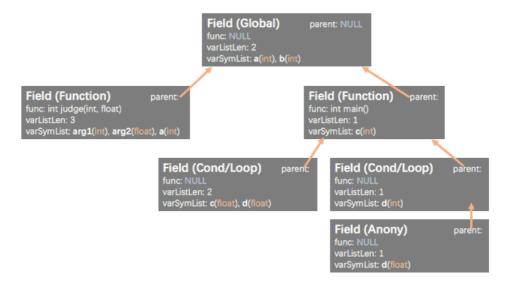
```
1 struct SymElem {
2 bool isNull; // 是否为空
3 char* name; // 变量名/函数名/结构体名
4 union {
5 Type* type; // 对于变量类型或结构体结构, 其类型信息
6 Function* func; // 对于函数, 其函数信息
7 };};
```

### 二、亮点

1. Field Tree —— 作用域的灵活处理

以下面一段代码得到的作用域树为例:

```
int a, b;
2
    int judge(int arg1, float arg2) { // 函数作用域
     int a = 3; // 局部的a, 不是全局的a
3
     return ((arg1 < a) && (arg2 < b)); }
4
    int main() { // 函数作用域
5
     int c; // 局部的c
6
     a = 1; b = 5; // 全局的a和b
8
     c = judge(2, 2.5); // True
9
     if (c) {
       float c = 2.5, d = c * 1.5; // 局部的c和d
10
11
      } else {
       int d = c + 3; // main的c, 局部的d
        { // 匿名作用域
         float d = 0.5; // 局部的d
14
         a + b + c; // 全局的a和b, main的c
15
16
        } } }
```



作用域的种类包括全局作用域(仅一个)、函数作用域(ExtDef -> Specifier FunDec **CompSt**)、条件/循环作用域(Stmt -> IF LP Exp RP **CompSt** | WHILE LP Exp RP **CompSt**) ,匿名作用域(Stmt -> **CompSt**),每个作用域维护自己的变量符号表(CompSt -> LC **DefList** StmtList RC 中的 **DefList**)。

开始语义分析时就创建一个全局作用域的FieldNode,并把当前作用域的指针 FieldNode\* currentField 指向全局作用域,分析时,当遇到新的局部作用域(如函数的CompSt, if/while的ComptSt) ,则新建一个当前作用域的子作用域,将 currentField置为子作用域并分析,在分析完子作用域后再通过FieNode中的parent指针将当前作用域指针currentField置回父 作用域。

每个作用域都有一个按ID排序的变量符号表(数组),查询时可对currentField的变量符号表进行二分查找,若找到了就用,找不到就寻找其父作用域currentField->parent的变量符号表,以此类推直到全局作用域,若都找不到才判定该变量未定义。

2. 更广泛的右值判定

这里的右值不仅仅是数字(如2,4.5等等),还包括了一切不占用储存位置的值,例如:

- o 算术运算所得到的临时值(假设已经定义了 int a; float b; int func(int);)
  - a \* a = 5; (a && a) = 1; (b > a) = 1 均报错6: 赋值号左边出现一个只有右值的表达式
- o 函数调用的返回值(假设已经定义了 int func(int);)

func(5) = 8 报错6: 赋值号左边出现一个只有右值的表达式

3. Undefined —— 避免连环报错的类型推定

在分析表达式Exp运算时,为了防止一处错误导致连环报错,引入未定义类型Undefined:

o 赋值语句:右侧是Undefined,则视为遗留错误(不报错),并把表达式的类型推测为赋值号左侧的类型

#### o 加减乘除运算:

两个Exp操作数都是Undefined,则视为遗留错误(不报错),运算结果为Undefined(右值);

有且只有一个Exp操作数是Undefined,不报错,并推测其类型为另一个已定义的操作数的类型,并作为运算结果(设为右值后)返回

o 与或运算/关系运算:

两个Exp操作数都是Undefined,则视为遗留错误(不报错),运算结果为 int(右值);

有且只有一个Exp操作数是Undefined,不报错,并推测其类型为另一个已定义的操作数的类型,若是 int 则返回 int(右值)的运算结果,不是 int 则报错7: 操作数类型不匹配

- o 函数调用:调用未定义的函数或参数不匹配,报相应的错误并返回Undefined类型
- o 结构体域访问:访问不存在的域,报相应的错误并返回Undefined类型
- o 数组访问:对非数组使用数组访问,报相应的错误并返回Undefined类型

#### 4. 交付给底层的分析模式

在语义分析过程中,会从根节点遍历一次语法树。在每一个节点把需要完成的任务交给子节点完成,并获取子节点返回的结果,例如:对于 int a[5];,语法树呈:Def-> Specifier DecList SEMI,先调用函数Type\* defType = Type\* handleSpecifier(Node\*)获取Specifer对应的Type类型,再将结果defType作为继承属性传递给DecList,即调用函数 handleDecList(Node\*, Type\* inhType, ...),在这个函数中(DecList -> Dec | Dec COMMA DecList)每遇到一个变量的定义 Dec,就把它添加到当前作用域的符号表中;其中会调用的VarDec的具体分析代码如下(VarDec -> ID | VarDec LB INT RB):

```
Type* handleVarDec(Node* varDecNode, Type* inhType) {

if (/* 子节点是ID */) { // 最后获得一个ID, 直接返回前面的继承属性

return inhType;

} else { // 子节点是数组

Type* arrayType = createArrayType(getCertainChild(varDecNode, 3)->ival, inhType);

return handleVarDec(getCertainChild(varDecNode, 1), arrayType);

} }
```

#### 5. 二分查找加快查询速度

对于函数符号表、结构体符号表以及每个作用域下的变量符号表,它们都是按照ID从小到大排列的有序数组。这个数组的长度是预先计算好的:对于全局的函数符号表、结构体符号表,在语义分析开始前就计算函数头FuncDec的个数和结构体关键字struct的个数作为数组长度(由于函数有的是声明、struct有的只是定义变量,这个长度大于等于真正需要的长度,但没什么影响),并用malloc开辟符号表数组。

设符号表长度为n,加入符号表的时候遍历直到找到合适的插入位置的时间复杂度为 O(n),查询时使用二分查找(最坏情况下从当前作用域开始查到全局作用域)的时间复杂度为 kO(log(n)),k为作用域嵌套层数。

# 三、注意事项(一些私设)

- 对于**函数参数重名**的错误,本人把它归类为**错误类型3**(详见下面的细节说明)
- 对于**条件判断**的类型错误(如: if(1.5)...、while(0.5)...), 本人归类为**错误类型7**(详见细节说明)
- 报错出现的**顺序可能不与错误出现的行号顺序相同**(例如错误类型18永远是最后才判断的)
- 对于**同名结构体的嵌套**是**不允许**的(如: struct A {int x; struct A next;};),因为本程序中只有一个结构体完全定义 结束后才会加入结构体符号表,对于同名嵌套将报错17
- 结构体内部**域名**是**允许与任何结构体名重名**的(如: struct A {...}; struct B {int A;}; 不报错),因为实验要求中没有说需要报错(只有变量与前面定义过的结构体名字重复时才报错)
- 对于算术运算的类型匹配,认为:
  - o 加减乘除/取负: 仅int/float可参与,且参与运算的操作数类型相同(同为int或同为float)
  - o 逻辑与或非/取反:参与运算的操作数必须**同为int**
  - o 关系 (==/</>//...): 仅int/float可参与、参与运算的操作数类型可以不同(如: 1 < 1.5 不报错)
- 根据本程序**右值的判定**的方法,像 x\*y, func(4), -t 等只要没有储存地址,出现在赋值语句左侧均报错6
- 由于Undefined的类型推测,表达式的一些错误不会连续性引发
- 为了避免输出奇怪的问题,当词法/语法分析不通过时(Lab1的错),不会进行Lab2的语义分析