9.2.2 B-树

1. B-树的概念

B-树是一种平衡的多路查找树。 一棵m阶的B-树,或为空树,或为满足下列特性的m叉树:

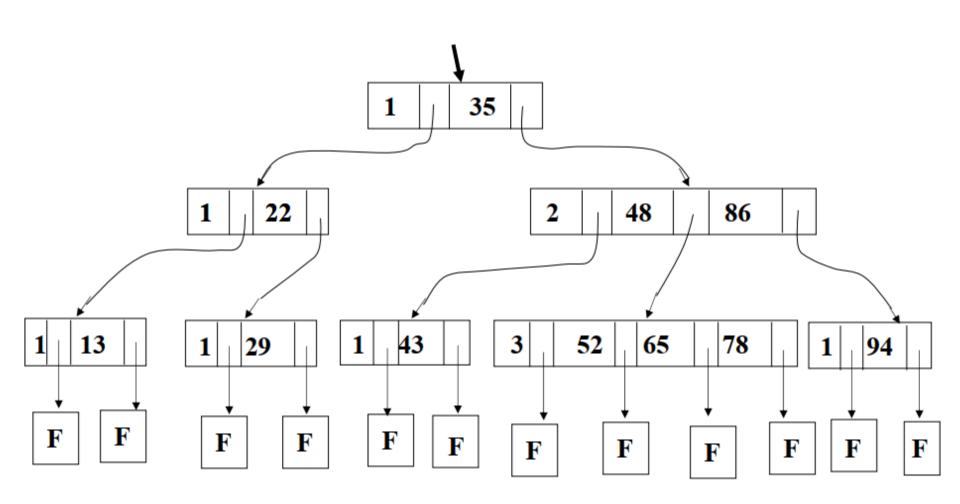
- 1) 树中每个结点至多有m棵子树;
- 2) 若根结点不是叶子结点,则至少有两棵子树;
- 3) 除根之外的所有非终端结点至少有[m/2]棵子树;
- 4) 所有的非终端结点中包含下列信息数据 (n, A₀, K₁, A₁, K₂, A₂, ..., K_n, A_n)

 $(n, A_0, K_1, A_1, K_2, A_2, ..., K_n, A_n)$

其中: $K_i(i=1,...,n)$ 为关键字, $LK_i < K_{i+1}$ (i=1,...,n-1); $A_i(i=0,...,n)$ 为指向子树根结点的指针,且指针 A_{i-1} 所指子树中所有结点的关键字均小于 K_i (i=1,...,n), A_n 所指子树中所有结点的关键字均大于 $K_{n,n}$ ($\lceil m/2 \rceil - 1 \le n \le m-1$) 为关键字的个数(或n+1为子树个数)。

5) 所有的叶子结点都出现在同一层次上,并且不带信息,仅表示查找失败。

B-树的例子



一棵4阶的B-树

```
根据m阶B 树的定义,结点的类型定义如下:
#define M 5 /* 根据实际需要定义B_树的阶数
typedef struct BTNode
  { int keynum; /* 结点中关键字的个数 */
   struct BTNode *parent; /* 指向父结点的指针
                                       */
   KeyType key[M+1]; /* 关键字向量, key[0]未用
                                       */
   struct BTNode *ptr[M+1]; /* 子树指针向量 */
   RecType *recptr[M+1] ;
     /* 记录指针向量, recptr[0]未用
                              */
 BTNode :
```

2 B_树的查找

由B_树的定义可知,在其上的查找过程和二叉排序树的查找相似。

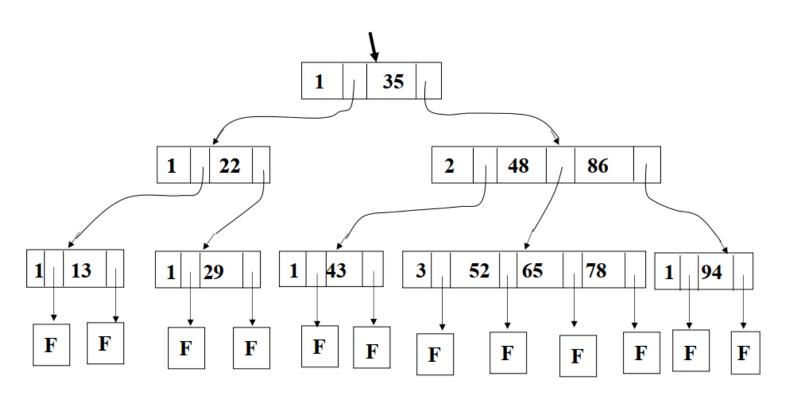
算法思想:

- ① 从树的根结点T开始,在T所指向的结点的关键字向量 key[1···keynum]中查找给定值K(用折半查找): 若 key[i]=K(1≤i≤keynum),则查找成功,返回结点及关键字位置;否则,转(2);
- ② 将K与向量key[1···keynum]中的各个分量的值进行比较,以选定查找的子树:
 - ◆ 若K<key[1]: T=T->ptr[0];
 - ◆ 若key[i]<K<key[i+1](i=1, 2, ···keynum-1):
 T=T->ptr[i];
 - ◆ 若K>key[keynum]: T=T->ptr[keynum];
- 转①,直到T是叶子结点且未找到相等的关键字,则查找失败。

B - 树

从根结点出发,沿指针搜索结点和在结点内进行顺序(或 折半)查找两个过程交叉进行。

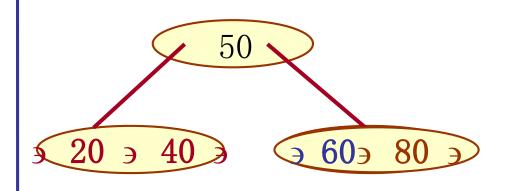
若查找成功,则返回指向被查关键字所在结点的指针 和关键字在结点中的位置;



B-树插入结点

在查找不成功之后,需进行插入。显然,关键字插入的位置必定在最下层的叶子结点,有下列几种情况(以 3-阶为例

1)插入后,该结点的子树 个数n<m,不需要修改指针; 如插入关键字60



结点的关键字个数不超过m-1

B-树插入结点

2) 插入后,该结点的子树个数 n=m,则需进行"结点分裂":

$$\Leftrightarrow s = \lceil m/2 \rceil$$

a.在原结点中保留

$$(A_0, K_1, \ldots, K_{s-1}, A_{s-1})$$
;

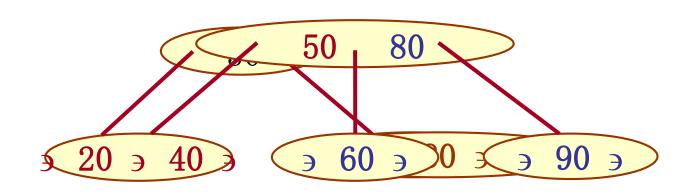
b.建新结点

$$(A_s, K_{s+1}, \circ \circ \circ , K_n, A_n)$$
;

c.将(K_s ,p)插入双亲结点

B - 树插入结点

再插入关键字90



结点分裂":

$$\Leftrightarrow s = \lceil m/2 \rceil$$

a. 在原结点中保留

$$(A_0, K_1, \ldots, K_{s-1}, A_{s-1})$$
;

b. 建新结点

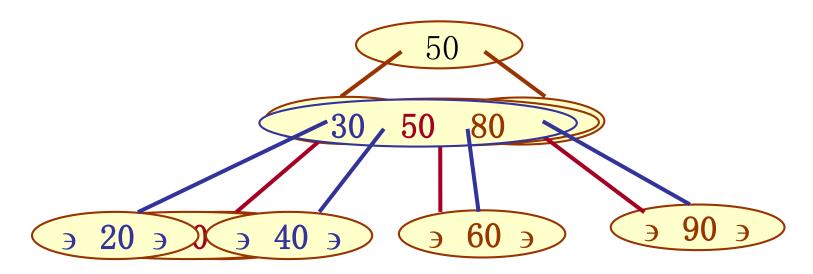
$$(A_s, K_{s+1}, \circ \circ \circ , K_n, A_n)$$
;

c. 将(K_s ,p)插入双亲结点

结点的关键字个数不超过m-1

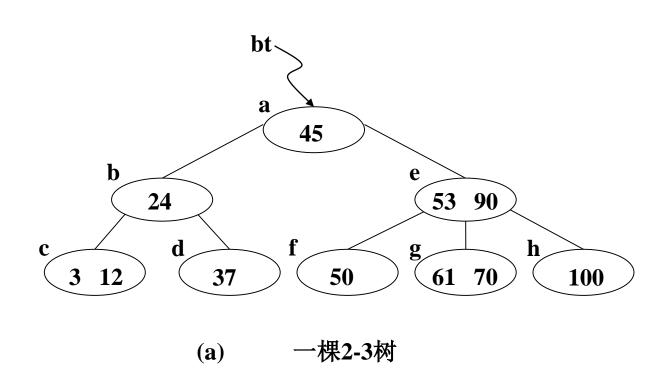
B - 树插入结点

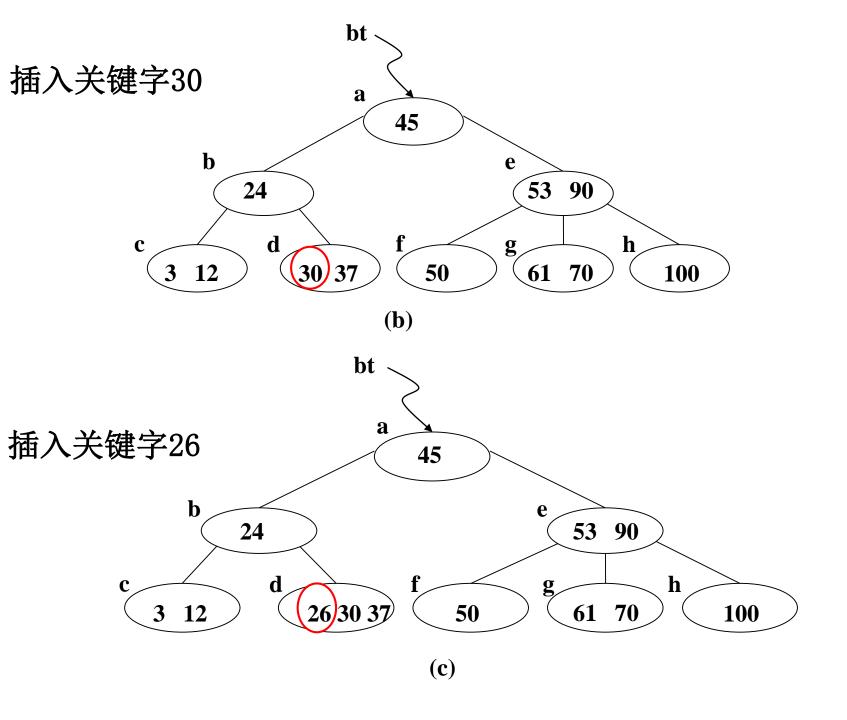
3) 若双亲为空,则建新的根结点。 再插入关键字30

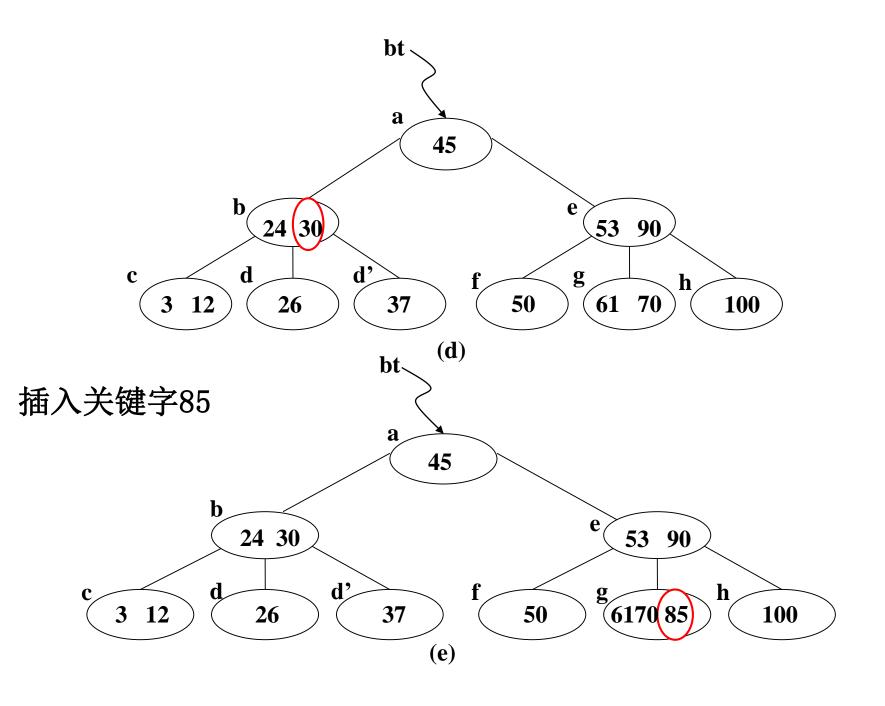


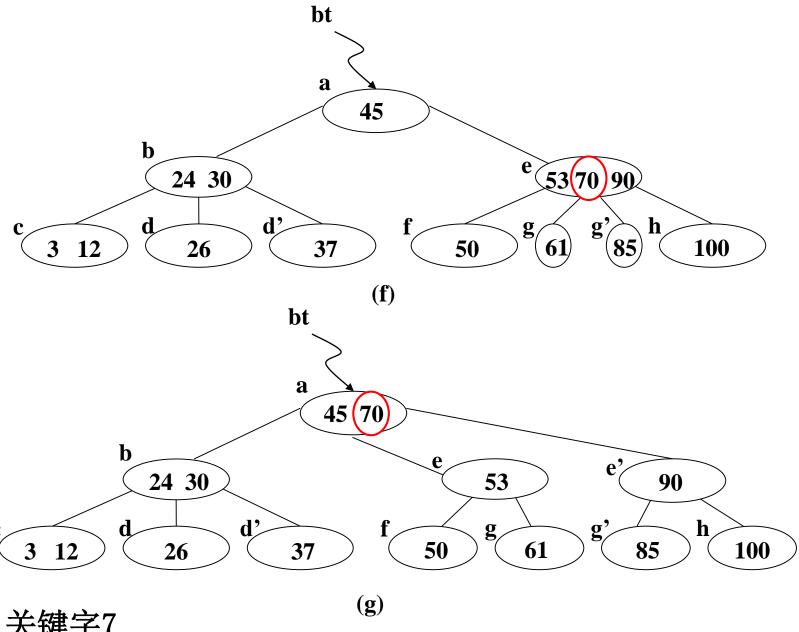
例子

如图所示为3阶B-树(图中略去F结点,即叶子结点),假设需依次插入关键字30,26,85和7。

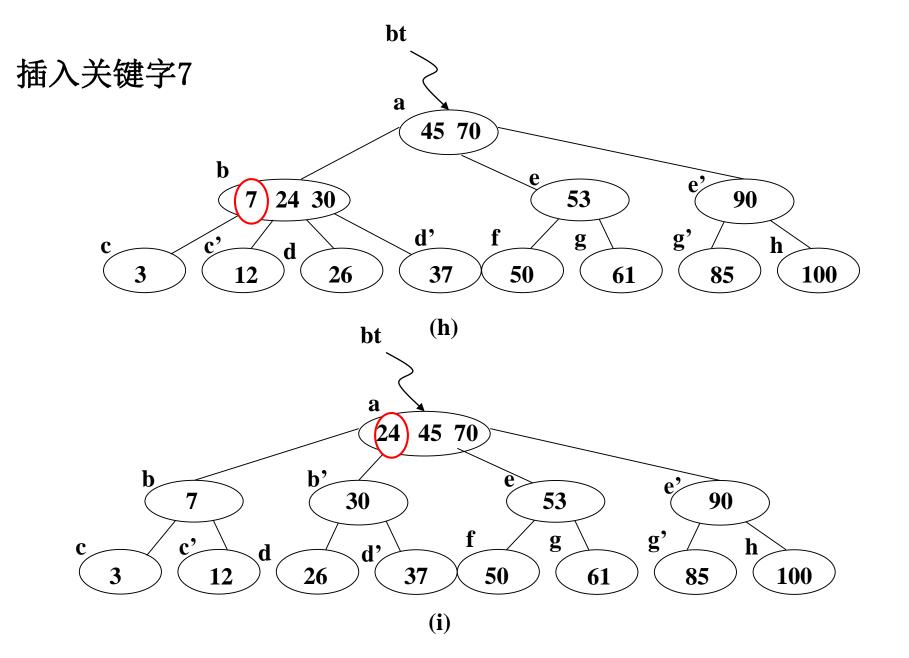








插入关键字7



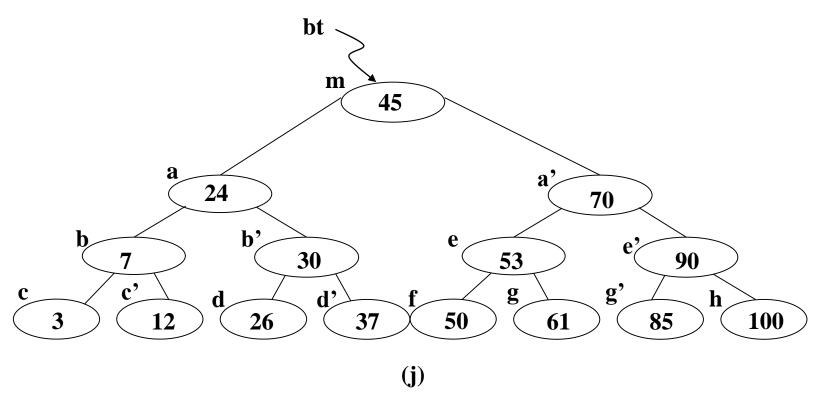


图9.8 在B-树中进行插入(省略叶子结点)

(a) 一棵2-3树; (b) 插入30之后; (c)、(d) 插入26之后; (e)~(g) 插入85之后; (h)~(j) 插入7之后;

B-树删除结点

删除操作和插入结点的考虑相反

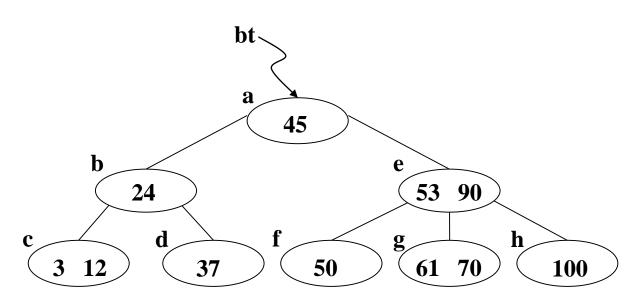
- 1) 首先必须找到待删关键字所在结点,并且要求删除之后
- ,结点中关键字的个数不能小于[m/2]-1
- 2) 否则,要从其左(或右)兄弟结点"借调"关键字
- 3) 若其左和右兄弟结点均无关键字可借(结点中只有最少量的关键字),则必须进行结点的"合并"。

B-树的删除

1. 算法思想:

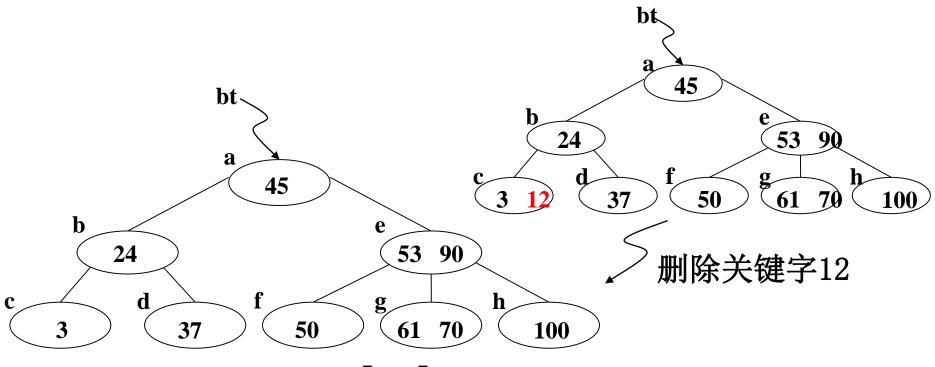
在B-树中删除一个关键字,则首先应找到该关键字所在结点,并从中删除之。

i. 若所删关键字为非终端结点中的 K_i ,则可以指针 A_i 所指子树中的最小关键字Y替代 K_i ,然后在相应的结点中删去Y。



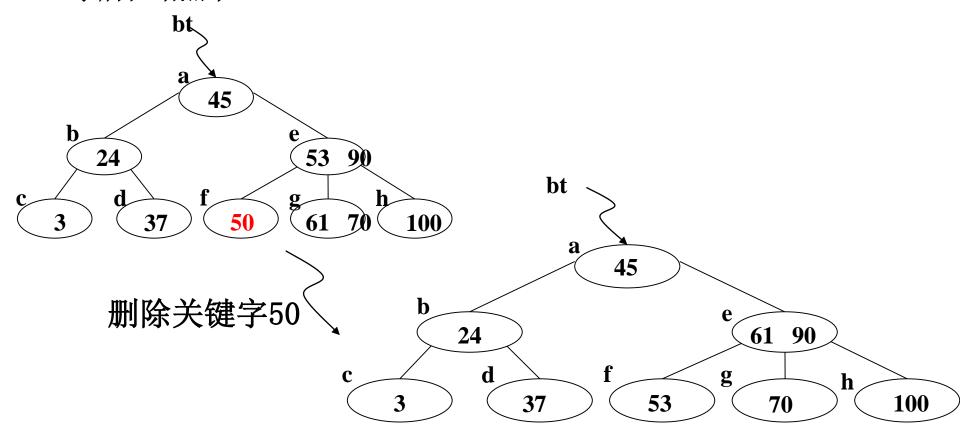
- ii. 若所删关键字在最下层非终端结点中。有下列3种情况:
 - a. 被删关键字所在结点中的关键字数目不小于 $\lceil m/2 \rceil$,则只需从该结点中删去该关键字 \mathbf{K}_i 和相应指针 \mathbf{A}_i ,树的其他部分不变。

例如下图3-阶B树中删除关键字12时,直接将12 删除即可。



B-树结点中的关键字个数必须 ≥ $\lceil m/2 \rceil - 1$

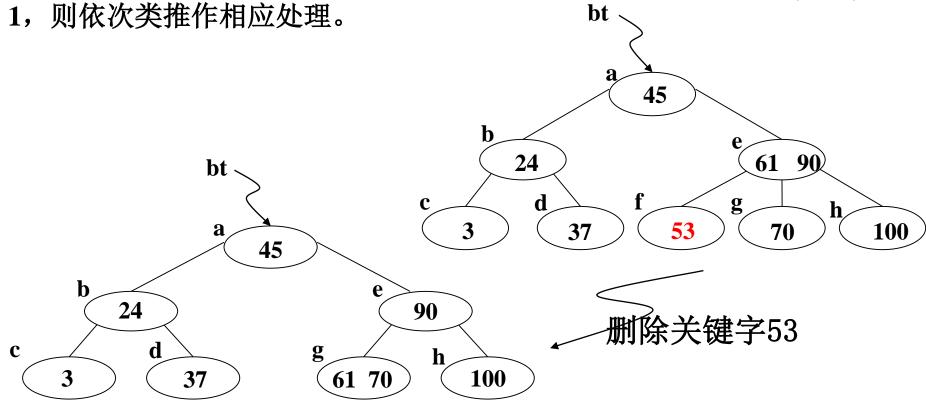
b. 被删关键字所在结点中的关键字数目等于 [m/2]—1, 而与该结点相邻的右兄弟(或左兄弟)结点中的关键字数目大于 [m/2]—1, 则需将其兄弟结点中的最小(或最大)的关键字上移至双亲结点中, 而将双亲结点中小于(或大于)且紧靠该上移关键字的关键字下移至被删关键字所在结点中。



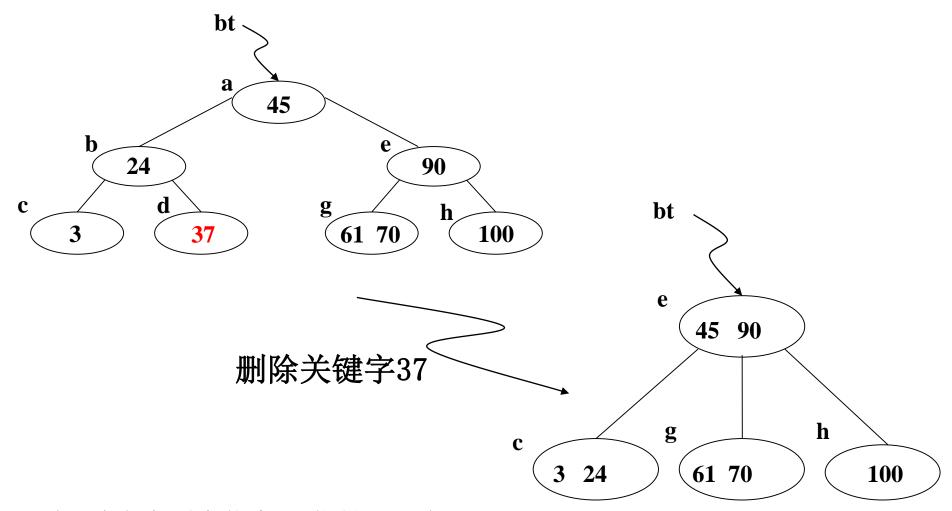
B-树结点中的关键字个数必须≥[m/2]-1

c. 被删关键字所在结点和其相邻的兄弟结点中的关键字数目均等于 $\lceil m/2 \rceil - 1$ 。

假设该结点有右兄弟,且其右兄弟结点地址由双亲结点中的指针 A_i 所指,则在删去关键字之后,它所在结点中剩余的关键字和指针,加上双亲结点中的关键字 K_i 一起,合并到 A_i 所指兄弟结点中(若没有右兄弟,则合并至左兄弟结点中)。如果因此使双亲结点中的关键字数目小于 $\lceil m/2 \rceil$ 一



B-树结点中的关键字个数必须 ≥ $\lceil m/2 \rceil - 1$



双亲b结点中剩余信息("指针c")应和 其双亲*a结点中关键字45一起合并至右 兄弟结点*e中。

在B-树中进行查找时,其查找时间主要花费在搜索结点(访问外存)上,即主要取决于B-树的深度。

问: 1) 含 N 个关键字的 m 阶 B-树可能达到的最大深度 H 为多少?

2) 深度为H的B-树中,至少含有多少个结点? 先推导每一层所含最少结点数:

假设 m 阶 B-树的深度为 H+1,由于第 H+1 层为叶子结点,而当前树中含有 N 个关键字,则叶子结点必为 N+1 个

由此可推得下列结果:

$$N+1\geq 2(\lceil m/2 \rceil)^{H-1}$$

$$H-1 \le \log[m/2]((N+1)/2)$$

$$H \le log[_{m/2}]((N+1)/2)+1$$

结论:

在含 n 个关键字的 B-树上进行一次查找,需访问的结点个数不超过 $\log[m/2]((n+1)/2)+1$