

《微分几何》课程电子课件

教师:杨勤民

Tel: (021)64253147

Email: qmyang@ecust.edu.cn

课程QQ群号: 1045698545

§3.3 用活动标架法研究曲面

- 一、曲面论的基本定理
- 二、曲面的第一和第二基本形式
- 三、曲面上的曲率、法曲率、测地曲率 和测地挠率
- 四、曲面的主曲率、欧拉公式、高斯曲率和平均曲率
- 五、曲面上向量的平行移动
- 六、闭曲面上的高斯-波涅公式

一、曲面论的基本定理

给出一个曲面(S): $\vec{r} = \vec{r}(u,v)$,设其曲纹坐标网正交, 则曲面(S)上任一点 $\vec{r}(u,v)$ 处存在三个有序的两两正 交的单位向量:

$$\vec{e}_1(u,v) = \vec{r}_u / \sqrt{E}$$
, $\vec{e}_2(u,v) = \vec{r}_v / \sqrt{G}$, $\vec{e}_3(u,v) = \vec{n}(u,v)$.

$$\begin{split} \mathcal{E}_{3} = \omega^{1}\vec{e}_{1} + \omega^{2}\vec{e}_{2}, & \omega^{3} = \mathbf{0}, \\ \mathbf{d}\vec{e}_{1} = \omega_{1}^{2}\vec{e}_{2} + \omega_{1}^{3}\vec{e}_{3}, \\ \mathbf{d}\vec{e}_{2} = \omega_{2}^{1}\vec{e}_{1} + \omega_{2}^{3}\vec{e}_{3}, \\ \mathbf{d}\vec{e}_{3} = \omega_{3}^{1}\vec{e}_{1} + \omega_{3}^{2}\vec{e}_{2}, \end{split}$$

其中 $\omega_i^j + \omega_i^i = 0$ (i, j = 1, 2, 3).

双参数活动标架的结构方程

$$d\omega^1 = \omega^2 \wedge \omega_2^1, \ d\omega^2 = \omega^1 \wedge \omega_1^2,$$

$$\mathbf{d}\omega^3 = \omega^1 \wedge \omega_1^3 + \omega^2 \wedge \omega_2^3 = \mathbf{0}$$

$$\mathbf{d}\omega_1^2 = \omega_1^3 \wedge \omega_3^2$$

(曲面论中对于正交坐标网的Gauss公式)

$$\mathbf{d}\omega_3^1 = \omega_3^2 \wedge \omega_2^1 \not= \mathbf{d}\omega_3^2 = \omega_3^1 \wedge \omega_1^2$$

(曲面论中的Codazzi-Mainardi公式)



活动标架语言表达的曲面论的基本定理

给出六个双参数u,v的Pfaff形式 $\omega^{1}(u,v,du,dv), \omega^{2}(u,v,du,dv), \omega^{3}(u,v,du,dv),$ $\omega_1^2(u,v,du,dv), \omega_2^3(u,v,du,dv), \omega_3^1(u,v,du,dv),$ 如果它们满足结构方程,且 $\omega_i^j + \omega_i^i = 0 (i, j = 1, 2, 3)$, 则差一空间合同变换确定一个双参数活动标架 $\{\vec{r}(u,v); \vec{e}_1(u,v), \vec{e}_2(u,v), \vec{e}_3(u,v)\}$

使得它的相对分量就是给定的 o^i 和 o^i_i .活动标架的原点 $\vec{r}(u,v)$ 的轨迹是一曲面, $\vec{e}_1(u,v)$ 和 $\vec{e}_2(u,v)$ 正好是曲面的坐标网的单位切向量, $\vec{e}_3(u,v)$ 是曲面的单位法向量.

二、曲面的第一和第二基本形式

曲面(S): $\vec{r} = \vec{r}(u,v)$, 设其曲纹坐标网正交.

$$d\vec{r} = \omega^1 \vec{e}_1 + \omega^2 \vec{e}_2, \quad \not \pm \psi \, \omega^1 = \sqrt{E} \, du, \quad \omega^2 = \sqrt{G} \, dv.$$

第一基本形式
$$I = d\vec{r} \cdot d\vec{r} = (\omega^1)^2 + (\omega^2)^2$$
.

称曲面(S)的只与 ω^1 和 ω^2 有关的量为曲面的内蕴量.

面积元素
$$dA = \sqrt{EG - F^2} du \wedge dv = \omega^1 \wedge \omega^2$$
.

$$\omega_1^2 = \left(\frac{d\omega^1}{\omega^1 \wedge \omega^2}\right) \omega^1 + \left(\frac{d\omega^2}{\omega^1 \wedge \omega^2}\right) \omega^2.$$

第二基本形式

$$\Pi = -\mathbf{d}\vec{r} \cdot \mathbf{d}\vec{e}_3 = -(\omega^1 \vec{e}_1 + \omega^2 \vec{e}_2) \cdot (\omega_3^1 \vec{e}_1 + \omega_3^2 \vec{e}_2)$$

$$= -\omega^1 \omega_3^1 - \omega^2 \omega_3^2 = \omega^1 \omega_1^3 + \omega^2 \omega_2^3.$$

将
$$\omega_1^3 = a\omega^1 + b\omega^2$$
, $\omega_2^3 = b\omega^1 + c\omega^2$ 代入得

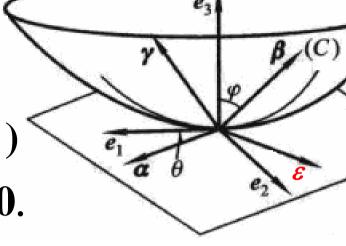
$$\mathbf{I} = a(\omega^1)^2 + 2b\omega^1\omega^2 + c(\omega^2)^2$$

$$= aEdu^2 + 2b\sqrt{EG}dudv + cGdv^2,$$

因此
$$a = \frac{L}{E}$$
, $b = \frac{M}{\sqrt{EG}}$, $c = \frac{N}{G}$.

三、曲面上的曲线的法曲率、 测地曲率和测地挠率

设曲面(S): $\vec{r} = \vec{r}(u, v) = \vec{r}(u^1, u^2)$ 的曲纹坐标网为正交网, 即 $F \equiv 0$.



(S)上的曲线(C): u = u(s), v = v(s), 其中s为弧长参数.

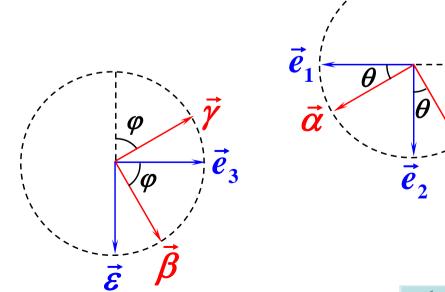
如图所示, $\vec{\epsilon} = \vec{e}_3 \times \vec{\alpha}$, 它为切平面上的一个向量.

$$\vec{\alpha} = \vec{e}_1 \cos \theta + \vec{e}_2 \sin \theta$$

$$\vec{\varepsilon} = -\vec{e}_1 \sin \theta + \vec{e}_2 \cos \theta$$

$$\vec{\beta} = \vec{\varepsilon} \sin \varphi + \vec{e}_3 \cos \varphi$$

$$\vec{\gamma} = -\vec{\varepsilon}\cos\varphi + \vec{e}_3\sin\varphi$$



测地曲率与法曲率

曲率向量
$$k\vec{\beta} = \frac{d\vec{\alpha}}{ds}$$
,

而
$$d\vec{\alpha} = d(\vec{e}_1 \cos \theta + \vec{e}_2 \sin \theta)$$

$$= (\omega_1^2 \vec{e}_2 + \omega_1^3 \vec{e}_3) \cos \theta - \vec{e}_1 \sin \theta d\theta$$

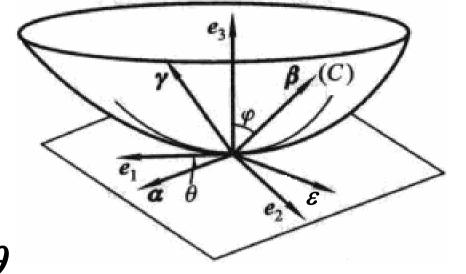
$$+(\omega_2^1\vec{e}_1+\omega_2^3\vec{e}_3)\sin\theta+\vec{e}_2\cos\theta\mathrm{d}\theta$$

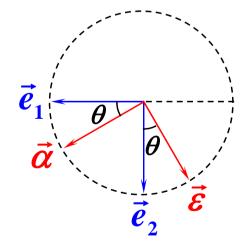
$$= (\mathbf{d}\theta + \omega_1^2)(-\vec{e}_1\sin\theta + \vec{e}_2\cos\theta) + (\omega_1^3\cos\theta + \omega_2^3\sin\theta)\vec{e}_3$$

$$= (\mathbf{d}\theta + \omega_1^2)\vec{\varepsilon} + (\omega_1^3 \cos \theta + \omega_2^3 \sin \theta)\vec{e}_3.$$

测地曲率
$$k_g = k\vec{\beta} \cdot \vec{\varepsilon} = \frac{d\theta}{ds} + \frac{\omega_1^2}{ds}$$
.

法曲率
$$k_n = k\vec{\beta} \cdot \vec{e}_3 = \frac{\omega_1^3 \cos\theta + \omega_2^3 \sin\theta}{ds}$$





 $d\vec{r} = \vec{\alpha}ds = (\cos\theta\vec{e}_1 + \sin\theta\vec{e}_2)ds = \cos\theta ds\vec{e}_1 + \sin\theta ds\vec{e}_2,$

而由无穷小位移公式 $d\vec{r} = \omega^1 \vec{e}_1 + \omega^2 \vec{e}_2$,

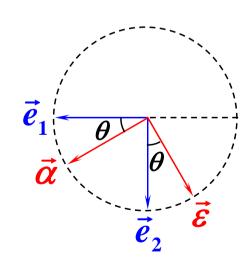
因此 $\omega^1 = \cos\theta \, ds$, $\omega^2 = \sin\theta \, ds$.

于是
$$k_n = \frac{\omega_1^3 \cos \theta + \omega_2^3 \sin \theta}{ds}$$

$$=\frac{\cos\theta\mathrm{d}s\omega_1^3+\sin\theta\mathrm{d}s\omega_2^3}{\mathrm{d}s^2}$$

$$=\frac{\boldsymbol{\omega}^1\boldsymbol{\omega}_1^3+\boldsymbol{\omega}^2\boldsymbol{\omega}_2^3}{\mathbf{d}s^2}$$

$$=\frac{\coprod}{\top}$$
.



例1 设曲面的第一基本形式是 $I = E du^2 + G dv^2$, 证明 曲面上的曲线(C)的测地曲率 k_g 的Liouville公式:

$$k_{g} = \frac{\mathrm{d}\theta}{\mathrm{d}s} - \frac{1}{2\sqrt{G}} (\ln E)_{v} \cos \theta + \frac{1}{2\sqrt{E}} (\ln G)_{u} \sin \theta,$$

其中 s 是 (C) 的弧长参数, θ 是 (C) 与 u -曲线的夹角.

证 由刚才得到的公式知
$$k_g = \frac{d\theta}{ds} + \frac{\omega_1^2}{ds}$$
.

由
$$I = (\sqrt{E}du)^2 + (\sqrt{G}dv)^2 = (\omega^1)^2 + (\omega^2)^2$$
知

可取
$$\omega^1 = \sqrt{E} du$$
, $\omega^2 = \sqrt{G} dv$,

$$\mathbb{M} d\omega^{1} = -(\sqrt{E})_{v} du \wedge dv, \quad d\omega^{2} = (\sqrt{G})_{u} du \wedge dv,$$

$$\omega^1 \wedge \omega^2 = \sqrt{EG} du \wedge dv.$$

qmyang@ecust.edu.cn

$$\omega_1^2 = \frac{\mathrm{d}\omega^1}{\omega^1 \wedge \omega^2} \omega^1 + \frac{\mathrm{d}\omega^2}{\omega^1 \wedge \omega^2} \omega^2$$

$$= \frac{-(\sqrt{E})_{v}}{\sqrt{EG}} \sqrt{E} du + \frac{(\sqrt{G})_{u}}{\sqrt{EG}} \sqrt{G} dv$$

$$= -\frac{1}{2\sqrt{G}}(\ln E)_{v}\sqrt{E}du + \frac{1}{2\sqrt{E}}(\ln G)_{u}\sqrt{G}dv.$$

$$\omega^1 = \sqrt{E} du = \cos \theta ds$$
, $\omega^2 = \sqrt{G} dv = \sin \theta ds$.

$$k_g = \frac{\mathrm{d}\theta}{\mathrm{d}s} + \frac{\omega_1^2}{\mathrm{d}s}$$

$$= \frac{\mathrm{d}\theta}{\mathrm{d}s} - \frac{1}{2\sqrt{G}} (\ln E)_{v} \cos \theta + \frac{1}{2\sqrt{E}} (\ln G)_{u} \sin \theta.$$

例2设曲面的第一基本形式是 $I = du^2 + 2\cos\varphi du dv + dv^2$,其中 $\varphi(u,v)$ 是(u,v)处的u-曲线和v-曲线之间的夹角. 求u-曲线和v-曲线的二等分角轨线的测地曲率.

解
$$I = du^2 + 2\cos\varphi du dv + dv^2$$
$$= (du + \cos\varphi dv)^2 + (\sin\varphi dv)^2 = (\omega^1)^2 + (\omega^2)^2.$$

 $\mathbb{R} \omega^1 = \mathrm{d} u + \cos \varphi \mathrm{d} v, \quad \omega^2 = \sin \varphi \mathrm{d} v.$

 $\mathbb{M} d\omega^{1} = -\varphi_{u} \sin \varphi \, du \wedge dv, \quad d\omega^{2} = \varphi_{u} \cos \varphi \, du \wedge dv,$ $\omega^{1} \wedge \omega^{2} = \sin \varphi du \wedge dv.$

$$\omega_1^2 = \frac{\mathrm{d}\omega^1}{\omega^1 \wedge \omega^2} \omega^1 + \frac{\mathrm{d}\omega^2}{\omega^1 \wedge \omega^2} \omega^2$$

$$= \frac{-\varphi_u \sin \varphi}{\sin \varphi} (\mathrm{d}u + \cos \varphi \mathrm{d}v) + \frac{\varphi_u \cos \varphi}{\sin \varphi} \sin \varphi \mathrm{d}v = -\varphi_u \mathrm{d}u.$$

(1) 当
$$\theta = \frac{1}{2}\varphi$$
时,结合
$$\begin{cases} \omega^1 = du + \cos\varphi dv = \cos\theta ds \\ \omega^2 = \sin\varphi dv = \sin\theta ds \end{cases}$$

得
$$\frac{\mathrm{d}u}{\mathrm{d}s} = \frac{1}{2\cos\frac{\varphi}{2}}, \quad \frac{\mathrm{d}v}{\mathrm{d}s} = \frac{1}{2\cos\frac{\varphi}{2}}.$$

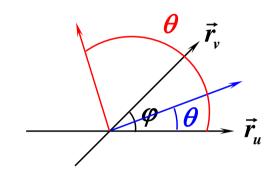
$$k_g = \frac{\mathrm{d}\theta}{\mathrm{d}s} + \frac{\omega_1^2}{\mathrm{d}s} = \frac{\mathrm{d}\frac{\varphi}{2}}{\mathrm{d}s} - \varphi_u \frac{\mathrm{d}u}{\mathrm{d}s} = \frac{1}{2}(\varphi_u \frac{\mathrm{d}u}{\mathrm{d}s} + \varphi_v \frac{\mathrm{d}v}{\mathrm{d}s}) - \varphi_u \frac{\mathrm{d}u}{\mathrm{d}s}$$

$$=\frac{1}{2}(\varphi_{v}\frac{dv}{ds}-\varphi_{u}\frac{du}{ds})=\frac{\varphi_{v}-\varphi_{u}}{4\cos\frac{\varphi}{2}}.$$

(2) 当
$$\theta = \frac{\pi + \varphi}{2}$$
 时, 结合
$$\begin{cases} \omega^1 = du + \cos \varphi dv = \cos \theta ds \\ \omega^2 = \sin \varphi dv = \sin \theta ds \end{cases}$$

得
$$\frac{\mathrm{d}u}{\mathrm{d}s} = -\frac{1}{2\sin\frac{\varphi}{2}}, \quad \frac{\mathrm{d}v}{\mathrm{d}s} = \frac{1}{2\sin\frac{\varphi}{2}}.$$

$$k_g = \frac{d\theta}{ds} + \frac{\omega_1^2}{ds} = \frac{d(\frac{\varphi + \pi}{2})}{ds} - \varphi_u \frac{du}{ds}$$



$$=\frac{1}{2}(\varphi_u\frac{\mathrm{d}u}{\mathrm{d}s}+\varphi_v\frac{\mathrm{d}v}{\mathrm{d}s})-\varphi_u\frac{\mathrm{d}u}{\mathrm{d}s}=\frac{1}{2}(\varphi_v\frac{\mathrm{d}v}{\mathrm{d}s}-\varphi_u\frac{\mathrm{d}u}{\mathrm{d}s})=\frac{\varphi_u+\varphi_v}{4\sin\frac{\varphi}{2}}.$$

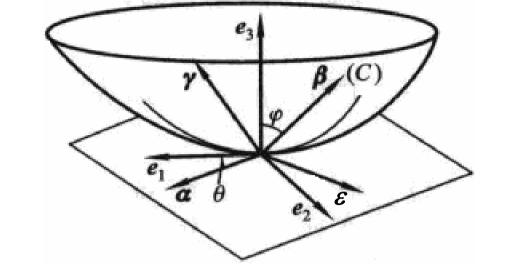
综上,所求测地曲率为
$$\pm \frac{\varphi_v - \varphi_u}{4\cos\frac{\varphi}{2}}$$
或 $\pm \frac{\varphi_u + \varphi_v}{4\sin\frac{\varphi}{2}}$.

测地挠率 τ_g

考虑标架场 $\{\vec{r}; \vec{\alpha}, \vec{\epsilon}, \vec{e}_3\}$ 的

无穷小位移:

$$d\vec{r} = \vec{\alpha}ds = ds\vec{\alpha} + 0\vec{\varepsilon} + 0\vec{e}_3$$



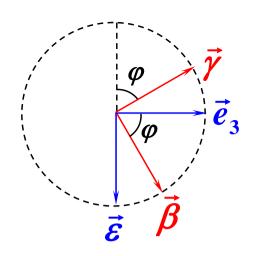
$$\frac{d\vec{\alpha} = 0\vec{\alpha} + ?\vec{\varepsilon} + ?\vec{e}_{3}}{\dot{\vec{\alpha}} = k\vec{\beta} = k_{g}\vec{\varepsilon} + k_{n}\vec{e}_{3}} \right\} \Rightarrow d\vec{\alpha} = 0\vec{\alpha} + k_{g}ds\vec{\varepsilon} + k_{n}ds\vec{e}_{3}$$

$$d\vec{\varepsilon} = ?\vec{\alpha} + 0\vec{\varepsilon} + ?\vec{e}_3 = -k_g ds \vec{\alpha} + 0\vec{\varepsilon} + ?\vec{e}_3$$

$$\triangleq -k_g ds \vec{\alpha} + 0\vec{\varepsilon} + \tau_g ds \vec{e}_3$$
 测地挠率

$$d\vec{e}_3 = ?\vec{\alpha} + ?\vec{\varepsilon} + 0\vec{e}_3 = -k_n ds\vec{\alpha} - \tau_g ds\vec{\varepsilon} + 0\vec{e}_3$$

$$\begin{cases} \dot{\vec{\alpha}} = 0\vec{\alpha} + k_g\vec{\varepsilon} + k_n\vec{e}_3 \\ \dot{\vec{\varepsilon}} = -k_g\vec{\alpha} + 0\vec{\varepsilon} + \tau_g\vec{e}_3 \\ \dot{\vec{e}}_3 = -k_n\vec{\alpha} - \tau_g\vec{\varepsilon} + 0\vec{e}_3 \end{cases}$$



$$\tau_{\varphi} \triangleq \dot{\vec{\varepsilon}} \cdot \vec{e}_{3} = -\vec{\varepsilon} \cdot \dot{\vec{e}}_{3} = -\vec{\varepsilon} \cdot d(\vec{\beta} \cos \varphi + \vec{\gamma} \sin \varphi)/ds$$

$$= -\vec{\varepsilon} \cdot (\vec{\beta}\cos\varphi - \vec{\beta}\sin\varphi\dot{\varphi} + \dot{\vec{\gamma}}\sin\varphi + \vec{\gamma}\cos\varphi\dot{\varphi})$$

$$= -\vec{\varepsilon} \cdot [(-k\vec{\alpha} + \tau \vec{\gamma})\cos\varphi - \vec{\beta}\sin\varphi\dot{\varphi} - \tau \vec{\beta}\sin\varphi + \vec{\gamma}\cos\varphi\dot{\varphi}]$$

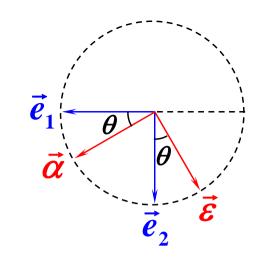
$$= \tau \cos^2 \varphi + \sin^2 \varphi \dot{\varphi} + \tau \sin^2 \varphi + \cos^2 \varphi \dot{\varphi}$$

$$= \tau + \dot{\varphi}$$
.

当 φ 为常数时, $\tau_g = \tau$. (如渐近曲线,测地线)

$$\tau_g = -\vec{\varepsilon} \cdot \dot{\vec{e}}_3 = -\vec{\varepsilon} \cdot \frac{d\vec{e}_3}{ds}$$

$$= -\left(-\vec{e}_1 \sin\theta + \vec{e}_2 \cos\theta\right) \cdot \frac{\omega_3^1 \vec{e}_1 + \omega_3^2 \vec{e}_2}{ds}$$



$$=\frac{\sin\theta\omega_3^1-\cos\theta\omega_3^2}{ds}=\frac{\sin\theta ds\omega_3^1-\cos\theta ds\omega_3^2}{ds^2}$$

$$=\frac{\omega^2\omega_3^1-\omega^1\omega_3^2}{\mathbf{d}s^2}\triangleq\frac{\mathbb{I}}{\mathbb{I}},$$

其中
$$III = \omega^1 \omega_2^3 - \omega^2 \omega_1^3$$

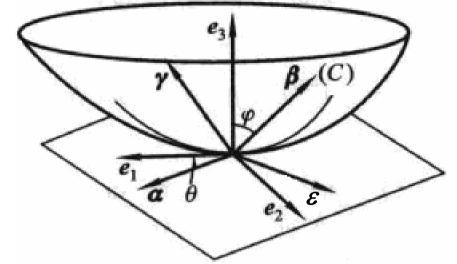
注:
$$d\vec{r} = \omega^1 \vec{e}_1 + \omega^2 \vec{e}_2$$

= $\vec{\alpha} ds$
= $(\cos \theta \vec{e}_1 + \sin \theta \vec{e}_2) ds$

(Cartan 称Ⅲ为曲面的第三基本形式).

曲率线和曲率线网

$$\tau_g = -\vec{\varepsilon} \cdot \dot{\vec{e}}_3 = \frac{\mathbb{II}}{\mathbb{I}}$$



⇒ 曲线(C)是曲率线.

四、曲面的主曲率、Euler公式、 Gauss曲率和平均曲率

$$k_{n} = \frac{\mathbb{I}}{\mathbb{I}} = \frac{a(\omega^{1})^{2} + 2b\omega^{1}\omega^{2} + c(\omega^{2})^{2}}{(\omega^{1})^{2} + (\omega^{2})^{2}}$$
$$= \frac{a+c}{2} + \frac{a-c}{2}\cos 2\theta + b\sin 2\theta$$

注:
$$\omega^1 = \sqrt{E} du$$

$$= \cos \theta ds,$$

$$\omega^2 = \sqrt{G} dv$$

$$= \sin \theta ds$$

为了求
$$k_n$$
的最值,令 $\frac{\mathrm{d}k_n}{\mathrm{d}\theta} = 0$ 得 $\tan 2\theta_0 = \frac{2b}{a-c}$

因此
$$(\cos 2\theta_0, \sin 2\theta_0) = \pm (a-c, 2b) / \sqrt{(a-c)^2 + 4b^2}$$

主曲率
$$k_{1,2} = \frac{a+c}{2} \pm \frac{\sqrt{(a-c)^2 + 4b^2}}{2}$$

平均曲率
$$H = \frac{k_1 + k_2}{2} = \frac{a + c}{2}$$
.

Gauss 曲 率 $K = k_1 k_2 = ac - b^2$.

主曲率方程 $(a-k)(c-k)-b^2=0$.

$$\mathbf{d}\omega_1^2 = \omega_1^3 \wedge \omega_3^2 = (a\omega^1 + b\omega^2) \wedge (-b\omega^1 - c\omega^2)$$
$$= (b^2 - ac)\omega^1 \wedge \omega^2$$

$$K = ac - b^2 = \frac{-\operatorname{d}\omega_1^2}{\omega^1 \wedge \omega^2} \qquad (用相对分量表示的高斯曲率)$$

因 ω^1, ω^2 和 ω_1^2 都是内蕴量,所以Gauss曲率是内蕴量.

例3 设曲面的第一基本形式是 $ds^2 = \frac{du^2 + dv^2}{v^2}$, 计算一组相对分量 $\omega^1, \omega^2, \omega_1^2$,并求高斯曲率K.

$$\mathbf{M} s^2 = \frac{du^2 + dv^2}{v^2} = \left(\frac{du}{v}\right)^2 + \left(\frac{dv}{v}\right)^2 = (\omega^1)^2 + (\omega^2)^2,$$

$$\mathbb{R} \omega^1 = \frac{\mathrm{d} u}{v}, \omega^2 = \frac{\mathrm{d} v}{v}.$$

$$d\omega^1 = -\frac{1}{v^2}dv \wedge du = \frac{1}{v^2}du \wedge dv, \quad d\omega^2 = 0.$$

$$\omega^1 \wedge \omega^2 = \frac{\mathrm{d}u}{v} \wedge \frac{\mathrm{d}v}{v} = \frac{1}{v^2} \mathrm{d}u \wedge \mathrm{d}v$$
.

$$\omega_1^2 = \frac{\mathrm{d}\omega^1}{\omega^1 \wedge \omega^2} \omega^1 + \frac{\mathrm{d}\omega^2}{\omega^1 \wedge \omega^2} \omega^2 = \omega^1 = \frac{\mathrm{d}u}{v}.$$

$$\mathbf{d}\omega_1^2 = \frac{1}{v^2}\mathbf{d}u\wedge\mathbf{d}v, \quad K = \frac{-\mathbf{d}\omega_1^2}{\omega^1\wedge\omega^2} = -1.$$

主方向 即,主曲率所在的切方向.

主方向与
$$\vec{e}_1$$
的夹角 θ_0 满足 $\tan 2\theta_0 = \frac{2b}{a-c}$.

当 \vec{e}_1 和 \vec{e}_2 是主方向时(即 θ_0 =0时)

$$b = 0$$
, $a = k_1$, $c = k_2$, $\omega_1^3 = k_1 \omega^1$, $\omega_2^3 = k_2 \omega^2$.

注:
$$a = \frac{L}{E}$$
, $b = \frac{M}{\sqrt{EG}}$, $c = \frac{N}{G}$, $\omega^1 = \sqrt{E} du$, $\omega^2 = \sqrt{G} dv$

$$III = \omega^{1}\omega_{2}^{3} - \omega^{2}\omega_{1}^{3} = (k_{2} - k_{1})\omega^{1}\omega^{2}.$$



令 θ 是曲面曲线(C)的切方向与 \vec{e}_1 的夹角,则

$$\omega^1 = \cos\theta ds$$
, $\omega^2 = \sin\theta ds$.

代入
$$\Pi = k_1(\omega^1)^2 + k_2(\omega^2)^2$$
得到

$$k_n = k_1 \cos^2 \theta + k_2 \sin^2 \theta$$
 (Euler公式).

$$\tau_g = \frac{\mathbb{II}}{\mathsf{T}} = (k_2 - k_1) \sin \theta \cos \theta.$$



当曲线(C)为坐标曲线 $\theta=0$ 时

$$\omega^1 = ds$$
, $\omega^2 = 0$, $\omega_1^3 = a ds$, $\omega_2^3 = b ds$

$$k_n = \frac{\mathbb{I}}{\mathbb{I}} = a$$

$$k_g ds = d\theta + \omega_1^2 = \omega_1^2$$

$$au_g = \frac{\mathbb{II}}{\mathbb{I}} = b$$

当曲线(C)为渐近曲线时

$$II = 0$$
,

$$\varphi \equiv \frac{\pi}{2} \implies \tau_g = \tau + \frac{\mathrm{d}\varphi}{\mathrm{d}s} = \tau$$

若再取渐近曲线(C)的切方向为 \vec{e}_1 (即坐标曲线的方向),

则
$$a=0, \ au_g=b,$$

$$K = ac - b^2 = -b^2 = -\tau_g^2 = -\tau^2$$

于是
$$\tau = \pm \sqrt{-K}$$
.

Enneper(恩内佩尔)定理:

对于渐近曲线有
$$\tau = \pm \sqrt{-K}$$
.

请理解课本内容后及时独立地完成如下作业!

3.9 设曲面的第一基本形式是

$$ds^{2} = [U(u) + V(v)](du^{2} + dv^{2}),$$

计算一组相对分量 $\omega^1, \omega^2, \omega_1^2,$ 并求高斯曲率K.

3.10 设曲面的第一基本形式是

$$ds^{2} = \frac{du^{2} - 4vdudv + 4udv^{2}}{4(u - v^{2})} \quad (u > v^{2}),$$

计算一组相对分量 $\omega^1, \omega^2, \omega_1^2,$ 并求高斯曲率K.

五、曲面上向量的平行移动

设 $\vec{v}(u^1, u^2)$ 是曲面 $S: \vec{r} = \vec{r}(u^1, u^2)$ 上的(切)向量场,

称 $d\vec{v}$ 在S的切平面上的投影 $D\vec{v}$ 为 \vec{v} 的绝对微分.

$$\mathbf{d}\vec{e}_{\alpha} = \sum_{j=1}^{3} \boldsymbol{\omega}_{\alpha}^{j} \vec{e}_{j}, \quad \mathbf{D}\vec{e}_{\alpha} = \sum_{\beta=1}^{2} \boldsymbol{\omega}_{\alpha}^{\beta} \vec{e}_{\beta}.$$
 $\ddot{\mathbf{x}}\vec{v} = \sum_{\beta=1}^{2} v^{\beta} \vec{e}_{\beta},$

$$\mathbb{M} \mathbf{d} \vec{v} = \sum_{\beta=1}^{2} (\mathbf{d} v^{\beta} \vec{e}_{\beta} + v^{\beta} \mathbf{d} \vec{e}_{\beta}) = \sum_{\beta=1}^{2} \mathbf{d} v^{\beta} \vec{e}_{\beta} + \sum_{\alpha=1}^{2} v^{\alpha} \mathbf{d} \vec{e}_{\alpha}$$

$$= \sum_{\beta=1}^{2} \mathbf{d} v^{\beta} \vec{e}_{\beta} + \sum_{\alpha=1}^{2} v^{\alpha} \sum_{j=1}^{3} \omega_{\alpha}^{j} \vec{e}_{j} = \sum_{\beta=1}^{2} \mathbf{d} v^{\beta} \vec{e}_{\beta} + \sum_{j=1}^{3} \sum_{\alpha=1}^{2} v^{\alpha} \omega_{\alpha}^{j} \vec{e}_{j}.$$

$$\mathbf{D}\vec{v} = \sum_{\beta=1}^{2} (\mathbf{d}v^{\beta} + \sum_{\alpha=1}^{2} v^{\alpha} \boldsymbol{\omega}_{\alpha}^{\beta}) \vec{e}_{\beta} \triangleq \sum_{\beta=1}^{2} \mathbf{D}v^{\beta} \vec{e}_{\beta}.$$

Levi-Civita(列维-奇维塔)平行移动

给出曲面S上的一条曲线(C): $u^{\alpha} = u^{\alpha}(s), \alpha = 1, 2,$

注: 即曲线(C)的方程为 $\vec{r} = \vec{r}(u^1(s), u^2(s))$

曲面上沿曲线(C)的向量场 $\vec{v}(u^1(s), u^2(s)) \triangleq v^1 \vec{e}_1 + v^2 \vec{e}_2$,

如果
$$\frac{\mathbf{D}\vec{v}}{\mathbf{d}s} = \vec{\mathbf{0}}$$
, 即 $\frac{\mathbf{d}v^{\beta}}{\mathbf{d}s} + \sum_{\alpha=1}^{2} v^{\alpha} \frac{\omega_{\alpha}^{\beta}}{\mathbf{d}s} = \mathbf{0} \ (\beta = 1, 2)$,

亦即
$$\frac{\mathrm{d}v^1}{\mathrm{d}s} + v^2 \frac{\omega_2^1}{\mathrm{d}s} = 0$$
, $\frac{\mathrm{d}v^2}{\mathrm{d}s} + v^1 \frac{\omega_1^2}{\mathrm{d}s} = 0$, 注: $\omega_l^l = 0$

则称 $\vec{v}(u^1(s), u^2(s))$ 沿(C)在Levi-Civita意义下是平行的.

若设 $\omega_{\alpha}^{\beta} = \sum_{\gamma=1}^{2} \Gamma_{\alpha\gamma}^{\beta} \mathbf{d} u^{\gamma}$,则得到平行向量场 $\vec{v} = \sum_{\beta=1}^{2} v^{\beta} \vec{e}_{\beta}$

应满足的微分方程组:

$$\frac{\mathrm{d}v^{\beta}}{\mathrm{d}s} + \sum_{\alpha=1}^{2} v^{\alpha} \Gamma_{\alpha\gamma}^{\beta} \frac{\mathrm{d}u^{\gamma}}{\mathrm{d}s} = 0 \quad (\beta = 1, 2).$$

如果在曲线(C)的一点 $\vec{r}(u^1(s_0),u^2(s_0))$ 处给出曲面

的一个切向量
$$\vec{v}_0 = \sum_{\beta=1}^{2} v_0^{\beta} \vec{e}_{\beta}$$
,则上述方程组对于初

始条件: $s = s_0$ 时 $v^{\beta} = v_0^{\beta}$,存在唯一解 $v^{\beta} = v^{\beta}(s)$,

沿曲线(C)的向量场 $\vec{v} = \sum_{\beta=1}^{2} v^{\beta} \vec{e}_{\beta}$ 平行于给定的向量 \vec{v}_{0} ,

称该向量场为向量 \vec{v}_0 沿曲线(C)的平行移动.

P158命题1 向量沿曲面上一条曲线平行移动时, 保持向量的内积不变.

证设曲面S沿它上面的曲线(C)有两个平行的向量场

$$\vec{a}(s)$$
和 $\vec{b}(s)$, $\vec{e}_1(s)$ 与 $\vec{e}_2(s)$ 是正交的单位切向量,

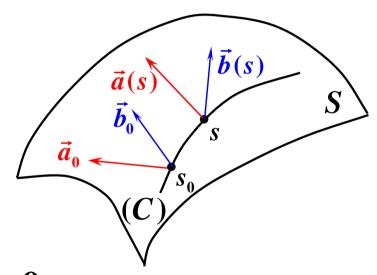
$$\vec{a}(s) = a^{1}(s)\vec{e}_{1}(s) + a^{2}(s)\vec{e}_{2}(s),$$

$$\vec{b}(s) = b^{1}(s)\vec{e}_{1}(s) + b^{2}(s)\vec{e}_{2}(s)$$
.

则由平行移动的定义,

$$\frac{da^{1}}{ds} + a^{2} \frac{\omega_{2}^{1}}{ds} = 0, \quad \frac{da^{2}}{ds} + a^{1} \frac{\omega_{1}^{2}}{ds} = 0,$$

$$\frac{db^{1}}{ds} + b^{2} \frac{\omega_{2}^{1}}{ds} = 0, \quad \frac{db^{2}}{ds} + b^{1} \frac{\omega_{1}^{2}}{ds} = 0.$$



$$\frac{\mathbf{d}}{\mathbf{d}s}[\vec{a}(s)\cdot\vec{b}(s)] = \frac{\mathbf{d}}{\mathbf{d}s}[a^{1}(s)b^{1}(s) + a^{2}(s)b^{2}(s)]$$

$$= \frac{\mathrm{d}a^1}{\mathrm{d}s}b^1 + a^1\frac{\mathrm{d}b^1}{\mathrm{d}s} + \frac{\mathrm{d}a^2}{\mathrm{d}s}b^2 + a^2\frac{\mathrm{d}b^2}{\mathrm{d}s}$$

$$= (-a^2 \frac{\omega_2^1}{ds})b^1 + a^1(-b^2 \frac{\omega_2^1}{ds}) + (-a^1 \frac{\omega_1^2}{ds})b^2 + a^2(-b^1 \frac{\omega_1^2}{ds})$$

$$=(a^2b^1+a^1b^2-a^1b^2-a^2b^1)\frac{\omega_1^2}{ds}=0.$$

即 $\vec{a}(s)\cdot\vec{b}(s)$ 与s无关,保持不变.

P158推论 沿曲面上一条曲线平行移动时,保持向量的长度不变,也保持两方向的夹角不变.

设有方向场 $\vec{v}(s) = \cos\theta(s)\vec{e}_1(s) + \sin\theta(s)\vec{e}_2(s)$,

其中 $\theta(s)$ 为 $\vec{v}(s)$ 与 $\vec{e}_1(s)$ 的夹角.

则平行移动的定义中的条件简化成 $d\theta + \omega_1^2 = 0$.

证 $\vec{v}(s) = v^1 \vec{e}_1 + v^2 \vec{e}_2$ 是曲面上的平行移动场的条件为

$$\frac{dv^{1}}{ds} + v^{2} \frac{\omega_{2}^{1}}{ds} = 0, \quad \frac{dv^{2}}{ds} + v^{1} \frac{\omega_{1}^{2}}{ds} = 0,$$

$$\operatorname{PP} \frac{\operatorname{dcos} \theta}{\operatorname{ds}} + \sin \theta \frac{\omega_2^1}{\operatorname{ds}} = 0, \quad \frac{\operatorname{dsin} \theta}{\operatorname{ds}} + \cos \theta \frac{\omega_1^2}{\operatorname{ds}} = 0.$$

$$\mathbb{P} - \sin\theta \frac{d\theta}{ds} + \sin\theta \frac{\omega_2^1}{ds} = 0, \quad \cos\theta \frac{d\theta}{ds} + \cos\theta \frac{\omega_1^2}{ds} = 0.$$

$$\operatorname{Pr} d\theta + \omega_1^2 = 0.$$

qmyang@ecust.edu.cn

P158命题2 如果曲面的平行移动与路径无关,则该曲面一定是可展曲面.

证设方向场 $\vec{v} = \cos\theta(u,v)\vec{e}_1(u,v) + \sin\theta(u,v)\vec{e}_2(u,v)$

沿曲面上的任意曲线(C): $\vec{r} = \vec{r}(u(s), v(s))$ 都是平行的.

由刚才得到的简化的平行移动条件有

$$d\theta(u(s),v(s)) + \omega_1^2(u(s),v(s)) = 0.$$

结合曲线(C)的任意性有d $\theta(u,v)+\omega_1^2(u,v)=0$.

于是对于任意(u,v)有 $\omega_1^2(u,v) = -d\theta(u,v)$,

$$d\omega_1^2(u,v) = -dd\theta(u,v) = 0.$$

注: 由Poincaré引理

$$K(u,v) = \frac{-\operatorname{d}\omega_1^2(u,v)}{\omega^1(u,v)\wedge\omega^2(u,v)} = 0.$$
 因此曲面可展.

测地线是它的切线沿它自身平行的曲线, P159命题3 即测地线是自平行曲线.

证设测地线的切线方向与 $\vec{e}_1(s)$ 所夹的角为 $\theta(s)$,

由测地曲率的计算公式知
$$k_g(s) = \frac{d\theta(s)}{ds} + \frac{\omega_1^2}{ds}$$
.

对于测地线上任意一点有 $k_g = 0$,

代入上式得 $d\theta(s) + \omega_1^2 = 0$.

因此方向场 $\cos\theta(s)\vec{e}_1(s) + \sin\theta(s)\vec{e}_2(s)$ 是平行场.

即测地线上各切线在列维-奇维塔意义下是平行的.

P159命题4 当向量V沿测地线平移时, 它与测地线的夹角保持不变.

证设 $\vec{v}(s)$ 与 $\vec{e}_1(s)$ 所夹的角为 $\theta(s)$,则d $\theta(s)+\omega_1^2=0$.

设测地线的切方向与 $\vec{e}_1(s)$ 所夹的角为 $\varphi(s)$,

则由测地线的自平行性质知 $d\varphi(s) + \omega_1^2 = 0$.

两式相减得 $d[\theta(s) - \varphi(s)] = 0$.

即夹角 $\theta(s)-\varphi(s)$ 与s无关,保持不变.

注:也可由P158推论直接得到结论

六、曲面的Gauss-Bonnet(高斯-波涅)公式

设G是曲面S上一个单连通区域,假定它的正向边界 ∂G 是一条光滑的闭曲线.

将测地曲率的公式 $k_g ds = d\theta + \omega_1^2 i \partial G$ 积分得

$$\int_{\partial G} k_g \, \mathrm{d}s = \int_{\partial G} \mathrm{d}\theta + \int_{\partial G} \omega_1^2$$

而
$$\int_{\partial G} d\theta = 2\pi$$

由Stokes公式
$$\int_{\partial G} \omega_1^2 = \int_G d\omega_1^2 = -\int_G K\omega^1 \wedge \omega^2 = -\int_G KdS$$

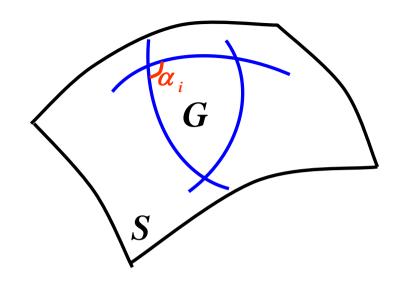
因此
$$\int_G K dS + \int_{\partial G} k_g ds = 2\pi$$
. (Gauss-Bonnet公式)



若G的边界∂G分段光滑,设它在非光滑点处的内角

分别为 $\alpha_1,\alpha_2,\cdots,\alpha_n$,则

$$\int_{\partial G} \mathrm{d}\theta = 2\pi - \sum_{i=1}^n (\pi - \alpha_i)$$



取代刚才证明过程中的 $\int_{\partial G} d\theta = 2\pi$ 得到

$$\int_G K dS + \int_{\partial G} k_g ds + \sum_{i=1}^n (\pi - \alpha_i) = 2\pi.$$

(这是曲面上沿着分段光滑闭曲线的Gauss-Bonnet公式)

沿闭曲线作平行移动的角差计算公式

例4 假定曲面 S 上的一块单连通区域 G 的正向边界 ∂G 是一条光滑闭曲线. 证明: 当单位切向量 t 沿 ∂G平 行移动一周后再回到出发点时与初始单位切向量 t 所夹的角度恰好是高斯曲率 K 在G上的曲面积分.

证建立S上的活动标架场 $\{\vec{r};\vec{e}_1,\vec{e}_2,\vec{e}_3\}$ 使 \vec{e}_1 和 \vec{e}_2 与S相切.

设 \vec{t} 与 \vec{e}_1 的夹角为 $\varphi(s)$,

则由平行移动的条件知

$$\mathbf{d}\varphi+\omega_1^2=\mathbf{0},$$

因此 $\omega_1^2 = -d\varphi$.

设∂G的切方向与 \vec{e}_1 的夹角为 $\theta(s)$,

$$k_g ds = d\theta + \omega_1^2 = d\theta - d\varphi$$
.

代入Gauss-Bonnet公式
$$\int_G K dS + \int_{\partial G} k_g ds = 2\pi$$

$$\mathcal{F} \int_G K dS + \int_{\partial G} (d\theta - d\varphi) = 2\pi.$$

因此角差
$$\int_{\partial G} d\varphi = \int_G K dS + \int_{\partial G} d\theta - 2\pi = \int_G K dS$$
.

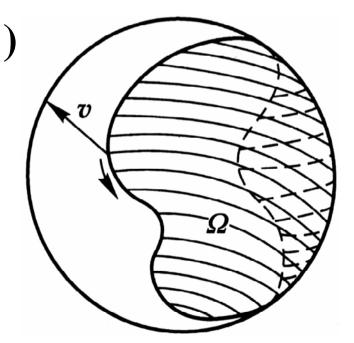
例5 设(C)是球面上的简单正则闭曲线.证明:曲线(C)平分所在球面面积的充要条件是球面在(C)上的任何切向量沿(C)平行移动一周后回到原来位置.

证 假设(C)围成一个单连通区域 Ω ,如图.

则球面上的任何一个切向量沿(C)

平行移动一周后产生的角差

$$\Delta \omega = \int_{\Omega} K dS = \frac{1}{R^2} A(\Omega),$$



其中R是球面的半径, $A(\Omega)$ 是 Ω 的面积.

(充分性) 切向量沿(C)平行移动一周后回到原来位置,

因此存在
$$l \in \mathbb{Z}$$
使 $\Delta \omega = 2l\pi$, 即 $\frac{1}{R^2}A(\Omega) = 2l\pi$.

由
$$0 < A(\Omega) < 4\pi R^2$$
知 $l = 1$.

因此 $A(\Omega) = 2\pi R^2$,刚好为球面面积的一半.

(必要性) 若(C)平分球面面积,则 $A(\Omega) = 2\pi R^2$,

角差
$$\Delta \omega = \int_{\Omega} K dS = \frac{1}{R^2} A(\Omega) = 2\pi.$$

即切向量沿(C)平行移动一周后回到原来位置.

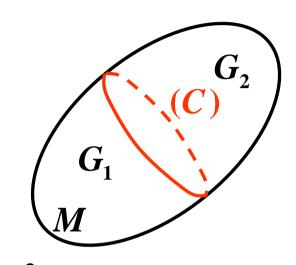


如果某个闭曲面M能被一条光滑闭曲线(C)

分割成两个单连通区域 G_1 和 G_2 ,则

$$\int_{G_1} K \mathrm{d}S + \int_{\partial G_1} k_g \mathrm{d}s = 2\pi$$

$$\int_{G_2} K \mathrm{d}S + \int_{\partial G_2} k_g \mathrm{d}s = 2\pi$$



$$\partial G_1$$
与 ∂G_2 只是定向相反, $\int_{\partial G_1} k_g ds = -\int_{\partial G_2} k_g ds$

因此 $\int_{M} KdS = 4\pi$. (闭曲面的Gauss-Bonnet公式)

例6 设S是椭球面 $x^2 + 4y^2 + 9z^2 = 36$, 曲面上的高斯曲率 为K, 求 $\int_{S} K dS$.

请理解课本内容后及时独立地完成如下作业!

- 3.11 设有定了向的闭曲面S能被剖分成若干个曲边四边形,且每个四边形的每个顶点都刚好是四个四边形的公共顶点,K为高斯曲率,证明 $\int_S K dS = 0$.
- 3.12 在高斯曲率非正的单连通曲面上, 试用高斯-波涅 公式证明不能有两条测地线交于相异两点P和Q.
- 3.13证明在高斯曲率恒为正的单连通封闭曲面上,任何两条闭测地线至少有一个交点.
- 3.14 若在单位球面上的两个大圆相交,交点处的内角为 α , 试求这两个大圆在该球面上所围区域的面积.