

第二章 守恒定律

习题课

三个基本物理量:

机械能 ($E_k + E_p$)、 动量 ($m\vec{v}$)、 角动量 ($\vec{L} = \vec{r} \times m\vec{v}$)

三个定理:

$$A_{\text{外}} = \int \vec{F} \cdot d\vec{s} = \Delta E_k \quad \vec{I} = \int \vec{F} \cdot dt = \Delta \vec{P} \quad \int \vec{M} \cdot dt = \Delta \vec{L}$$

三条守恒定律的条件:

$A_{\text{外}} + A_{\text{非保守}} = 0 \dots\dots\dots$ 机械能守恒

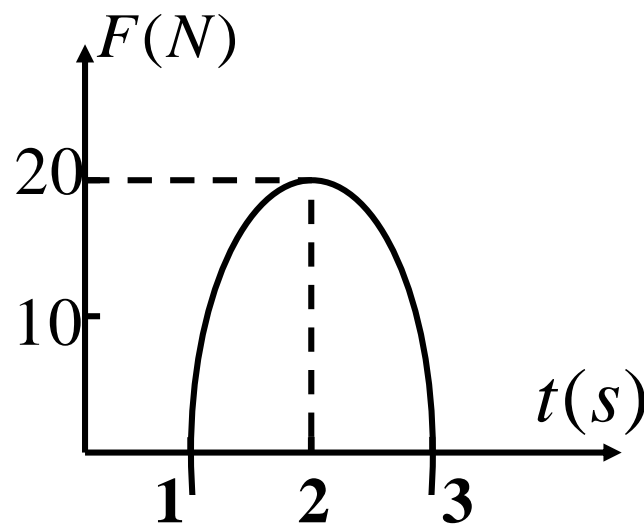
$\vec{F}_{\text{外}} = 0 \dots\dots\dots$ 动量守恒

$\vec{M}_{\text{外}} = 0 \dots\dots\dots$ 角动量守恒

例:一物体在多个外力作用下作匀速直线运动,速率 $v = 4m/s$, 已知其中一力 \vec{F} 的方向恒与运动方向一致, 大小随时间的变化如图所示, 为半个椭圆.

求(1) \vec{F} 在1s到3s间作的功; (2) 其它力在1s到3s间作的功

$$\begin{aligned}\text{解:(1)} \quad A &= \int \vec{F} \bullet d\vec{r} = \int F \cdot ds \\ &= \int F \cdot \frac{ds}{dt} \cdot dt = \int F \cdot v \cdot dt \\ &= v \int F \cdot dt = v \cdot I = 4 \times \frac{\pi \times 20 \times 1}{2} \\ &= \dots = 125.6(J)\end{aligned}$$



$$(2) \quad A_{\text{外}} = A_F + A_{\text{其它}} = \Delta E_K = 0$$

$$\rightarrow A_{\text{其它}} = -A_F = -125.6(J)$$

作业10: A 、 B 两条船, 质量都为 m , 静止在平静的湖面上, A 船上有一质量为 $m/2$ 的人, 以水平速度 u 相对 A 船从 A 船跳到 B 船上, 忽略水对船的阻力, 求人跳到 B 船后, A 船和 B 船的速度。

解: 设 v_A 、 v_B 选地面参照系

人、 A 船为系统, 研究人跳出 A 船的过程:

$$0 = mv_A + \frac{m}{2}v_{\text{人}} = mv_A + \frac{m}{2}(u + v_A) \rightarrow v_A = -\frac{u}{3}$$

A 船的速度方向与人跳出的速度方向相反

人、 B 船为系统, 研究人跳入 B 船的过程:

$$\left. \begin{aligned} \frac{m}{2}v_{\text{人}} &= \left(\frac{m}{2} + m\right)v_B \\ v_{\text{人}} &= u + v_A = u - \frac{u}{3} \end{aligned} \right\} \rightarrow v_B = \frac{2u}{9}$$

B 船的速度方向与人跳入的速度方向相同

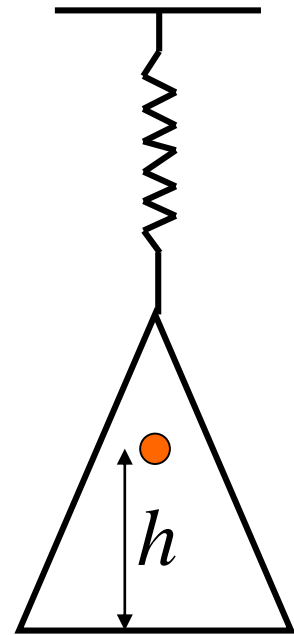
作业18：质量为 $m_1=0.2\text{ kg}$ 的框子，用一弹簧悬挂起来，弹簧伸长 0.1 m ，今有质量为 $m_2=0.2\text{ kg}$ 的油灰由距离框底 0.3 m 高处的位置自由落到框上（如图）。求：油灰冲撞框子而使框向下移动的最大距离？

分析：

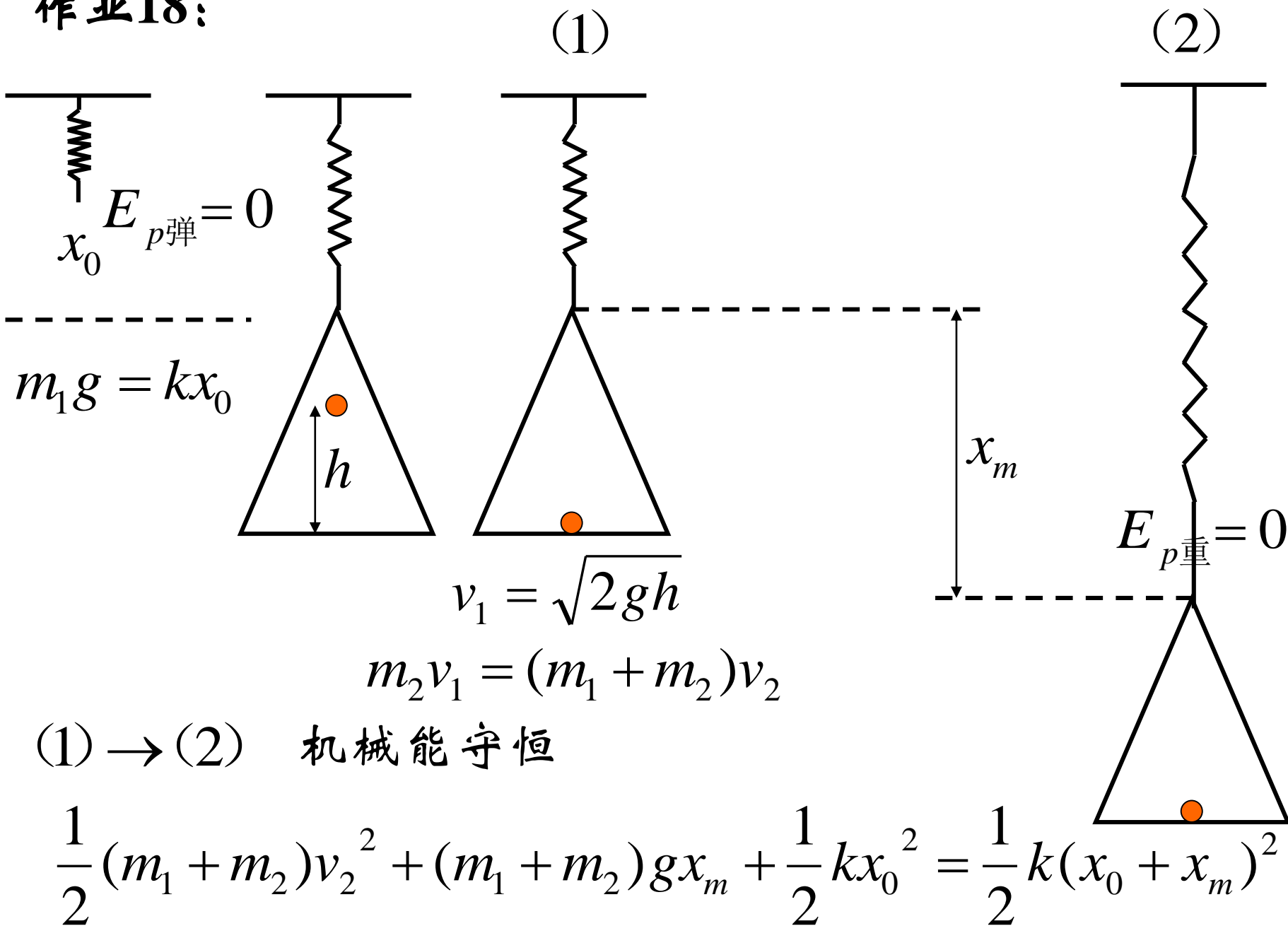
过程1：油灰 m_2 自由落体

过程2： $m_1 m_2$ 完全非弹性碰撞

过程3： m_1 、 m_2 、弹簧、地球系统机械能守恒



作业18:



半圆形 (R) 凹槽的木块 (M)，放置在光滑地面上，质量为 m 的质点从最高点由静止下滑，不计摩擦，求质点下滑至最低点时给木块的压力。（自测 P6: 4）

分析： $N - mg = ma_n = m \frac{v^2}{\rho}$

解：选地面参照系，以 M 、 m 、地球为系统

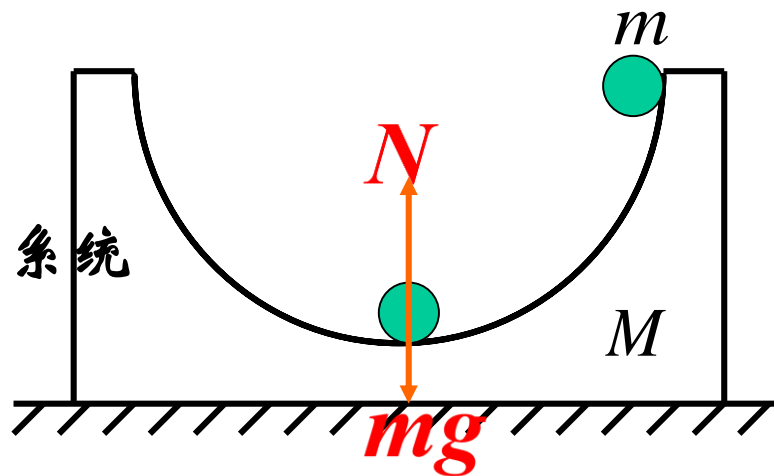
m 下滑过程中， $A_{\text{外}} + A_{\text{非保守内}} = 0$

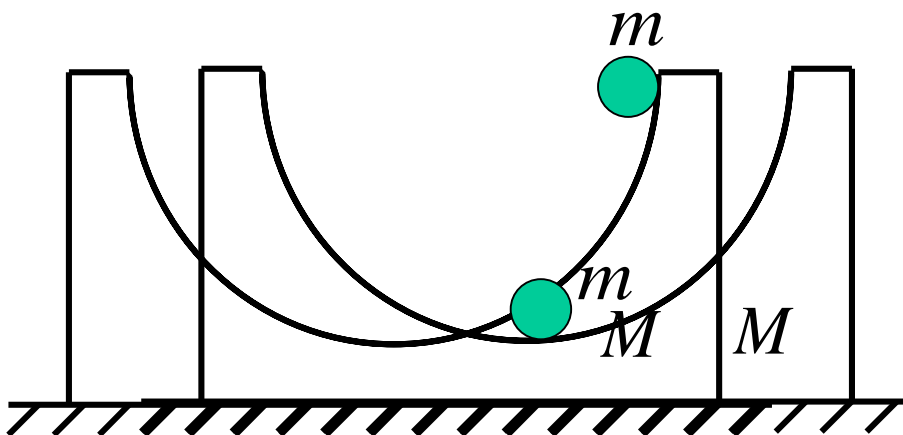
$$mgR = \frac{1}{2} M v_M^2 + \frac{1}{2} m v_m^2 \dots (1)$$

以 M 、 m 为系统，水平方向动量守恒 $M v_M + m v_m = 0 \dots (2)$

由 (1) (2) 可得： $v_m = \sqrt{\frac{2MRg}{M+m}}$ $v_M = -\sqrt{\frac{2m^2 Rg}{M(M+m)}}$

判断： $N \neq m \frac{v_m^2}{R} + mg$ ✗





$$N - mg = ma_n = m \frac{v_{mM}^2}{R}$$

$$mgR = \frac{1}{2} M v_{M地}^2 + \frac{1}{2} m v_{m地}^2$$

$$M v_{M地} + m v_{m地} = 0$$

$$\vec{v}_{m地} = \vec{v}_{mM} + \vec{v}_{M地}$$

弹簧原长等于光滑圆环半径 R .当弹簧下端悬挂质量为 m 的小环状重物时,弹簧的伸长也为 R .现将弹簧一端系于竖直放置的圆环上顶点 A ,将重物套在圆环的 B 点, AB 长为 $1.6R$,如图,放手后重物由静止沿圆环滑动.

求当重物滑到最低点 C 时,重物的加速度和对圆环压力的大小.

$$(0.8g) \quad (0.8mg)$$

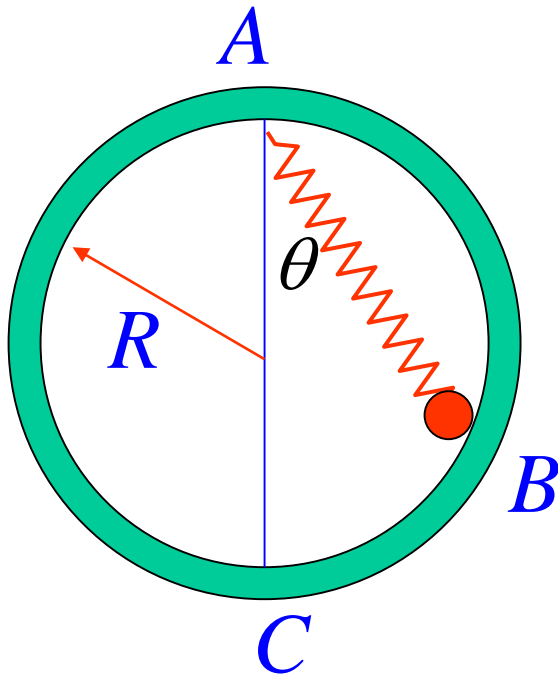
$$N_C + F_{\text{弹}C} - mg = ma_n = m \frac{v_C^2}{R}$$

$$F_{\text{弹}C} = kR = mg$$

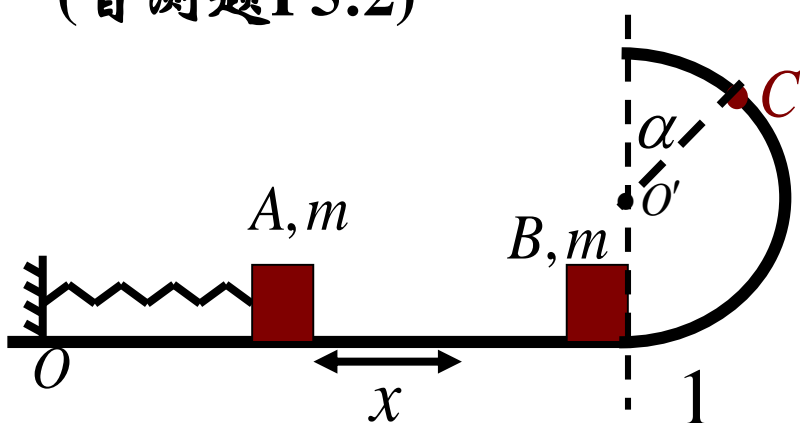
$$\frac{1}{2} kx_B^2 + mg(2R - 1.6R \cos \theta)$$

$$= \frac{1}{2} kx_C^2 + \frac{1}{2} mv_C^2$$

$$\cos \theta = \frac{0.8R}{R} = 0.8 \quad x_B = 0.6R$$



例：如图装置，光滑水平面与半径为 R 的竖直光滑半圆环轨道相接，两滑块 A 、 B 的质量均为 m ，弹簧(k)一端固定在 O 点，另一端与滑块 A 相接触，开始时滑块 B 静止于半圆环轨道的底端，今用外力推滑块 A ，使弹簧压缩一段距离 x 后释放，滑块 A 脱离弹簧后与 B 作完全弹性碰撞，碰后 B 将沿半圆环轨道上升，到 C 点与轨道脱离， $O'C$ 与竖直方向成 $\alpha = 60^\circ$ 角，求弹簧被压缩的距离 x (自测题P5:2)



解： $\frac{1}{2}kx^2 = \frac{1}{2}mv_A^2$ ①

$v_B = v_A$ ② 质量相等，
速度互换

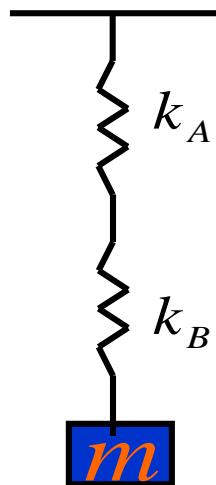
$\frac{1}{2}mv_B^2 = mgR(1 + \cos\alpha) + \frac{1}{2}mv_C^2$ ③

$mg \cos\alpha = m \frac{v_C^2}{R}$ ④

由①②③④

$\rightarrow x = \sqrt{\frac{7mgR}{2k}}$

例：A (k_A), B (k_B) 两弹簧，质量忽略，连接一起，竖直悬挂，如图，系统静止时，两弹簧的弹性势能 E_{PA} 与 E_{PB} 之比？



$$(A) \frac{E_{PA}}{E_{PB}} = \frac{k_A}{k_B}$$

$$(B) \frac{E_{PA}}{E_{PB}} = \frac{k_A^2}{k_B^2}$$

$$mg = k_B x_B$$

以弹簧B为对象

$$k_B x_B = k_A x_A$$

$$\checkmark (C) \frac{E_{PA}}{E_{PB}} = \frac{k_B}{k_A}$$

$$(D) \frac{E_{PA}}{E_{PB}} = \frac{k_B^2}{k_A^2}$$

例：质量 m 的宇宙飞船关闭发动机返回地球时。可认为飞船只在地球引力场中运动，地球质量 M ，万有引力常数 G ，则当它从距地球中心 R_1 处下降到 R_2 处时，飞船增加的动能等于

$$(A) \frac{GMm}{R_2}$$

$$(B) \frac{GMm}{R_2^2}$$

$$\checkmark (C) GMm \frac{R_1 - R_2}{R_1 R_2}$$

$$(D) GMm \frac{R_1 - R_2}{R_1^2}$$

$$(D) GMm \frac{R_1 - R_2}{R_1^2 R_2^2}$$

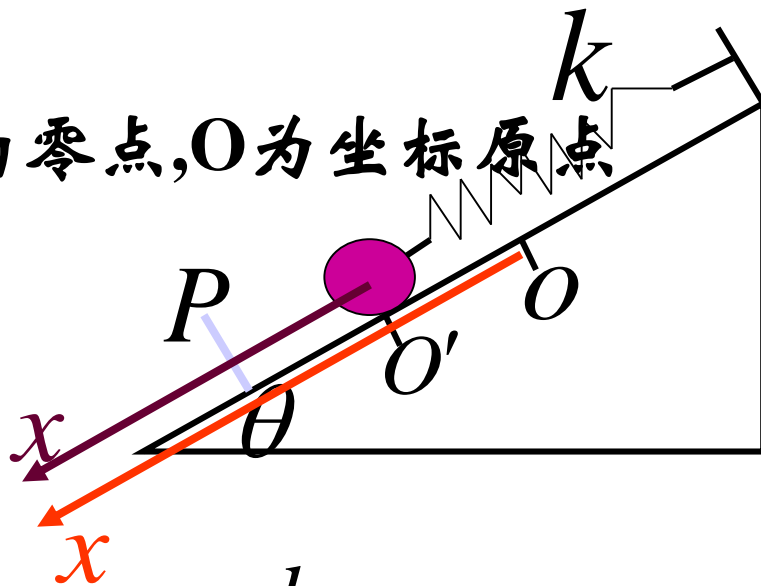
例：设弹簧原长位于O点，平衡位置位于O'点，若以O点为重力势能和弹性势能的零点，O为坐标原点，则小球位于P处的总势能=? 若以O'点为重力势能和弹性势能的零点，O'为坐标原点，则小球位于P处的弹性势能=?;重力势能=?;总势能=?

解：O点为重力势能和弹性势能的零点，O为坐标原点

$$E_P = -mgx \sin \theta + \frac{1}{2} kx^2$$

O'点为重力势能和弹性势能的零点，O'为坐标原点

$$E_{P\text{重力}} = -mgx \sin \theta$$

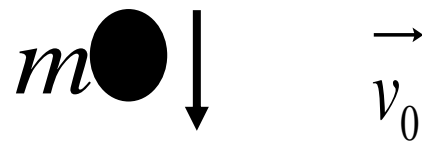


$$E_{P\text{弹力}} = \int_x^0 \vec{F}_{\text{弹力}} \cdot d\vec{x} = \int_x^0 -k(x+x_0) \cdot dx = \left. \begin{aligned} &\frac{k}{2} x^2 + kxx_0 \\ &kx_0 = mg \sin \theta \end{aligned} \right\}$$

$$\rightarrow E_{P\text{弹力}} = \frac{k}{2} x^2 + xmg \sin \theta$$

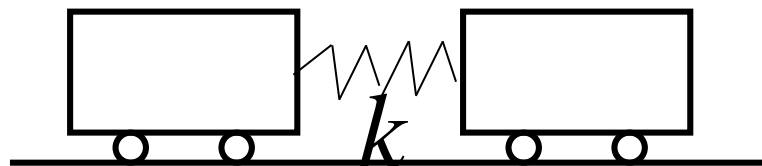
$$\rightarrow E_P = \frac{k}{2} x^2$$

例：两辆质量都为 M 的平板车，以同一速度 \vec{v}_0 在光滑水平面上运动，中间有弹簧(k)相连接，此时弹簧无形变，今有一质量为 m 的沙袋竖直落在后车上，求弹簧发生的最大形变？



解： m 与后车作用：

$$Mv_0 = (M + m)v_1 \quad \text{①}$$



m 与后车慢,前车快 \rightarrow 弹簧发生形变(伸长)

\rightarrow m 与后车加速,前车减速快 \rightarrow m 与后车和前车速度相同 v_2

$$Mv_0 + (M + m)v_1 = (2M + m)v_2 \quad \text{②}$$

最大形变 x_m

$$\frac{1}{2}(M + m)v_1^2 + \frac{1}{2}Mv_0^2 = \frac{1}{2}(2M + m)v_2^2 + \frac{1}{2}kx_m^2 \quad \text{③}$$

由①②③
$$x_m = mv_0 \sqrt{\frac{M}{k(M + m)(2M + m)}}$$