

《微分几何》课程电子课件

教师：杨勤民

Tel: (021)64253147

Email: qmyang@ecust.edu.cn

课程QQ群号：1045698545

七、曲面在一点邻近的结构

通过法截线在一点 P 邻近的形状来分析

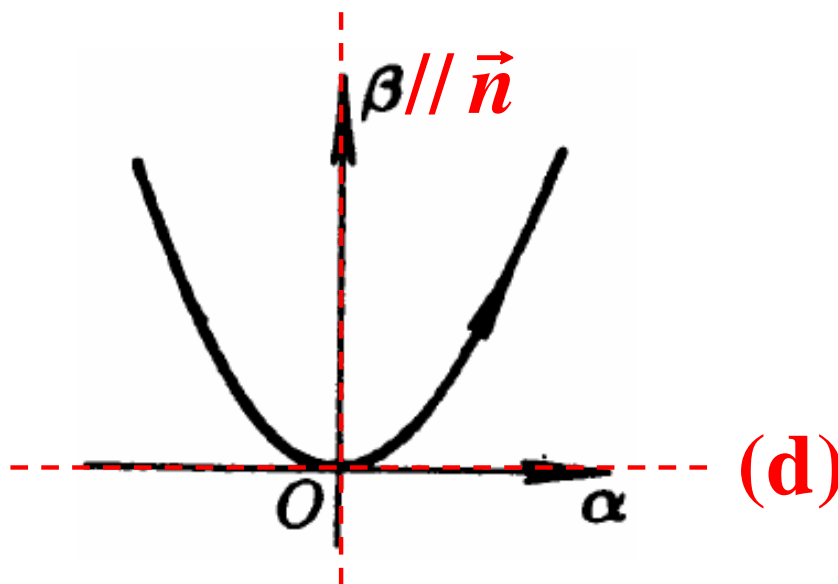
$$\vec{r}(s_0 + s) - \vec{r} =$$

$$[s + \frac{1}{6}(\varepsilon_1 - k^2)s^3]\vec{\alpha} + [\frac{1}{2}ks^2 + \frac{1}{6}(\dot{k} + \varepsilon_2)s^3]\vec{\beta} + \frac{1}{6}(k\tau + \varepsilon_3)s^3\vec{\gamma}$$

若为法截线, 则近似方程为

$$k \neq 0 \text{ 时 } y = \frac{1}{2}kx^2;$$

$$k = 0 \text{ 时 } y = \frac{1}{6}\dot{k}x^3.$$



考虑与曲面上一点 P 邻近的曲面形状.

由Euler公式, 沿方向 (d) 的法曲率 $k_n = k_1 \cos^2 \theta + k_2 \sin^2 \theta$.

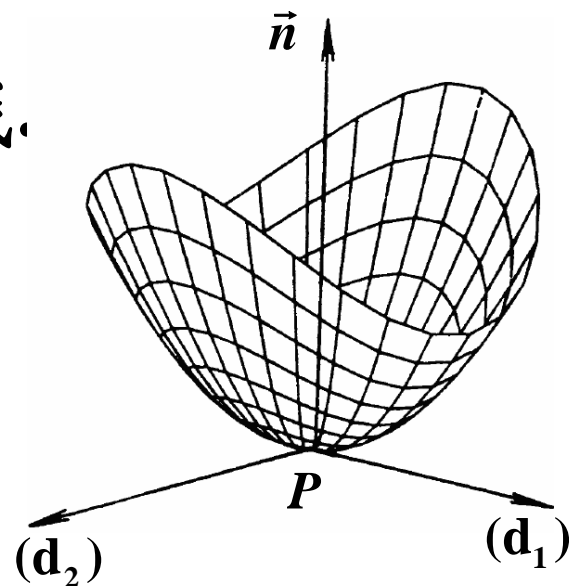
1. 当 $K = k_1 k_2 > 0$ 时, $LN - M^2 = K(EG - F^2) > 0$,

P 为椭圆点.

法截线的近似为 $y = \frac{k_n}{2} x^2$, 为一抛物线.

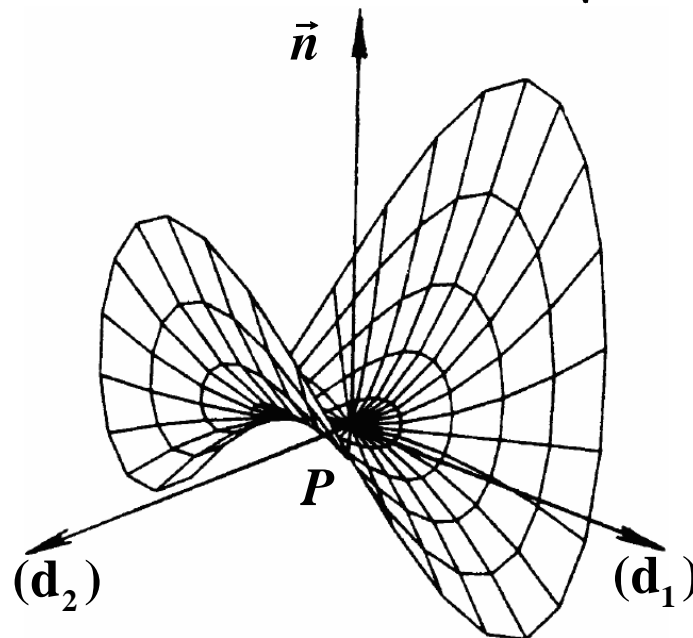
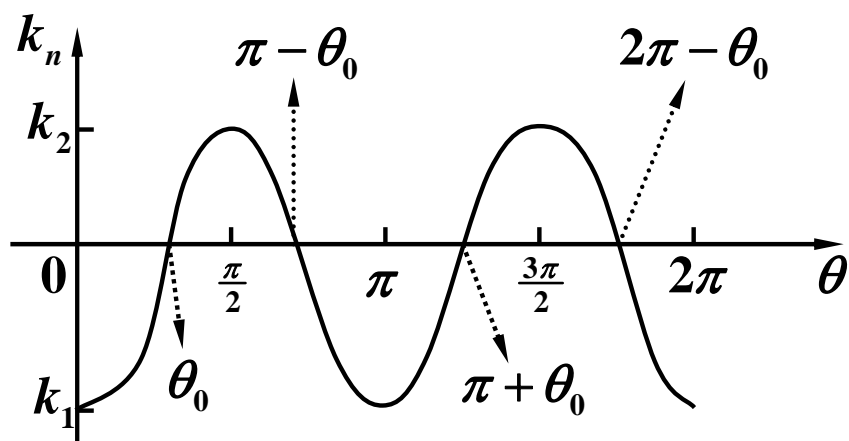
k_n 的符号不变, 抛物线开口方向不变.

邻近曲面近似于椭圆抛物面.



2. 当 $K = k_1 k_2 < 0$ 时, $LN - M^2 < 0$, P 为双曲点.

选取法向 \vec{n} 的方向使 $k_1 < 0, k_2 > 0$, 令 $\theta_0 = \arctan \sqrt{-\frac{k_1}{k_2}}$.



θ	$[0, \theta_0)$	$(\theta_0, \pi - \theta_0)$	$(\pi - \theta_0, \pi + \theta_0)$	$(\pi + \theta_0, 2\pi - \theta_0)$	$(2\pi - \theta_0, 2\pi]$
法截线形状	开口向下的抛物线	开口向上的抛物线	开口向下的抛物线	开口向上的抛物线	开口向下的抛物线

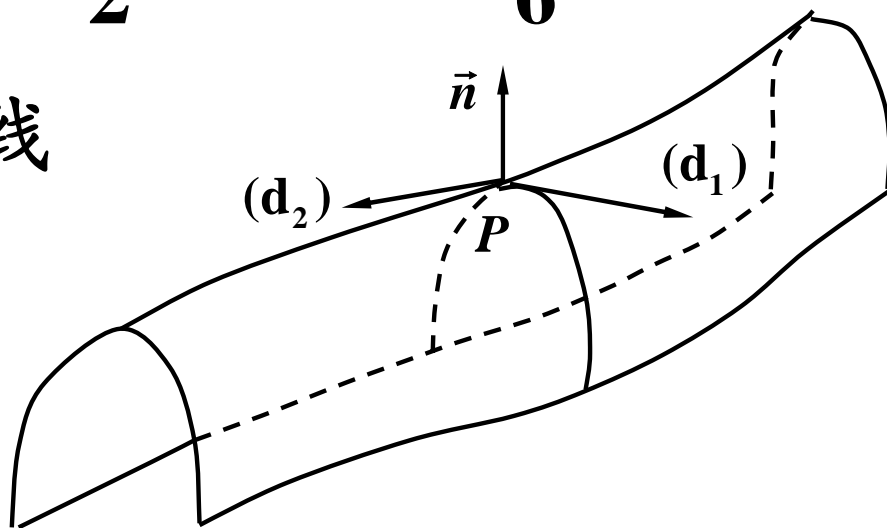
3. 当 $K = k_1 k_2 = 0$ 时, $LN - M^2 = 0$, P 为抛物点或平点.

若为抛物点, 选取法向 \vec{n} 的方向使 $k_1 < 0, k_2 = 0$.

主方向上的法截线近似为 $y = \frac{k_1}{2} x^2$ 和 $y = \frac{\dot{k}_2}{6} x^3$,

分别为朝 \vec{n} 反向弯曲的抛物线

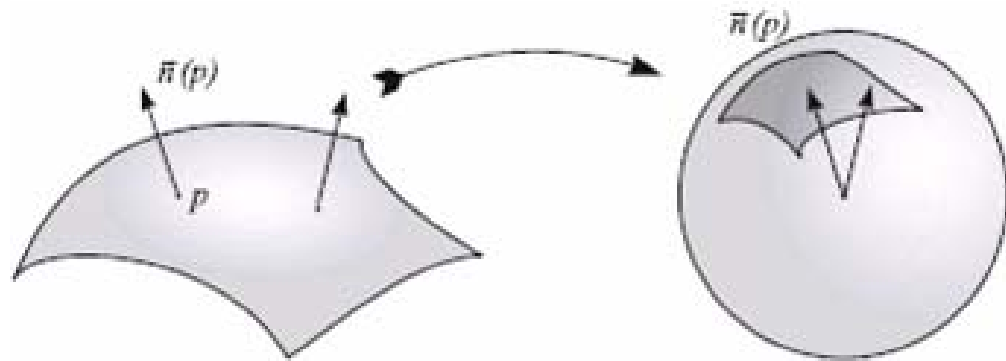
和立方抛物线.



若为平点, $k_1 = k_2 = 0$, 两条主法截线近似为

$y = \frac{\dot{k}_1}{6} x^3$ 和 $y = \frac{\dot{k}_2}{6} x^3$, 为两条立方抛物线.

八、Gauss曲率的几何意义



1. Gauss映射

$$\vec{r}(u, v) \xrightarrow{\text{Gauss 映射}} \vec{n}(u, v) = \frac{\vec{r}_u(u, v) \times \vec{r}_v(u, v)}{|\vec{r}_u(u, v) \times \vec{r}_v(u, v)|}$$

称 $\vec{n}(u, v)$ 为曲面 $\vec{r}(u, v)$ 的 **球面表示**.

称球面表示 $\vec{n}(u, v)$ 的第一基本形式为原曲面 $\vec{r}(u, v)$ 的 **第三基本形式**. 记作

$$\text{III} = e du^2 + 2f du dv + g dv^2, \text{ 其中 } e = \vec{n}_u^2, f = \vec{n}_u \vec{n}_v, g = \vec{n}_v^2.$$

称 e, f, g 为曲面 $\vec{r}(u, v)$ 的 **第三类基本量**.

2. 曲面的第一、二、三类基本形式之间的联系

$$\text{III} - 2H\text{II} + K\text{I} = 0$$

证 等式中涉及的量 I , II , III , K 和 H 都是表示长度和弯曲程度的量, 与曲面参数的选择无关, 因此不妨选取曲率线网为曲纹坐标网.

于是可设曲面方程为 $\vec{r}(u, v)$, 且它的 $F(u, v) \equiv M(u, v) \equiv 0$.

则曲面的第一、二基本形式为

$$\text{I} = Edu^2 + Gdv^2, \quad \text{II} = Ldu^2 + Ndv^2.$$

设 k_1, k_2 分别为 u -曲线和 v -曲线方向的主曲率,

(下面先把其他基本量都用 E, G, k_1 和 k_2 表示)

由主方向判别定理 $\vec{n}_u = -k_1 \vec{r}_u, \vec{n}_v = -k_2 \vec{r}_v$.

$$L = -\vec{n}_u \cdot \vec{r}_u = k_1 \vec{r}_u^2 = k_1 E, \quad N = -\vec{n}_v \cdot \vec{r}_v = k_2 \vec{r}_v^2 = k_2 G,$$

$$\text{II} = L du^2 + N dv^2 = k_1 E du^2 + k_2 G dv^2.$$

$$e = \vec{n}_u^2 = (-k_1 \vec{r}_u)^2 = k_1^2 E,$$

$$f = \vec{n}_u \cdot \vec{n}_v = (-k_1 \vec{r}_u)(-k_2 \vec{r}_v) = k_1 k_2 F = 0,$$

$$g = \vec{n}_v^2 = (-k_2 \vec{r}_v)^2 = k_2^2 G,$$

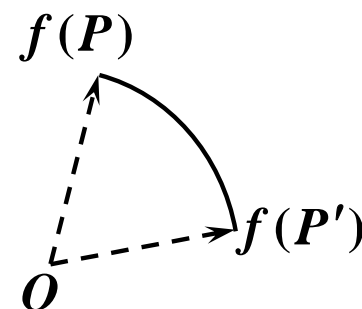
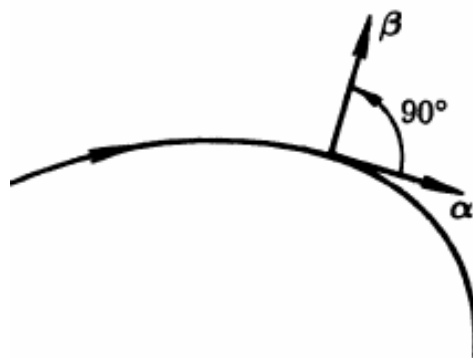
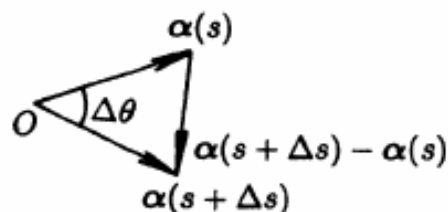
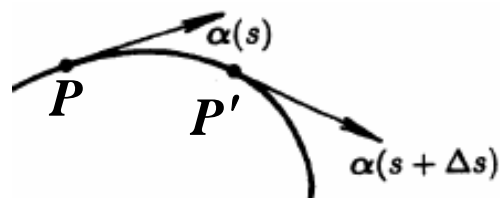
$$\text{III} = e du^2 + 2f du dv + g dv^2 = k_1^2 E du^2 + k_2^2 G dv^2.$$

$$\text{III} - 2H \text{II} + K \text{I} = k_1^2 E du^2 + k_2^2 G dv^2$$

$$-(k_1 + k_2)(k_1 E du^2 + k_2 G dv^2) + k_1 k_2 (E du^2 + G dv^2) = 0.$$

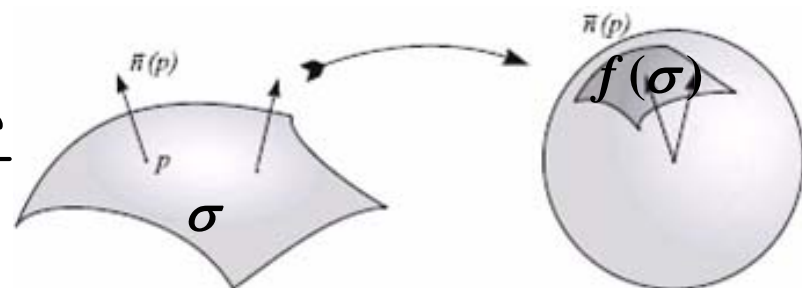
3. Gauss曲率的几何意义——曲线曲率的推广

设 f 是Gauss映射, 则



$$\text{曲线曲率} = \lim_{P' \rightarrow P} \frac{f(P) \text{与} f(P') \text{之间单位圆的弧长}}{P \text{与} P' \text{之间曲线的弧长}}$$

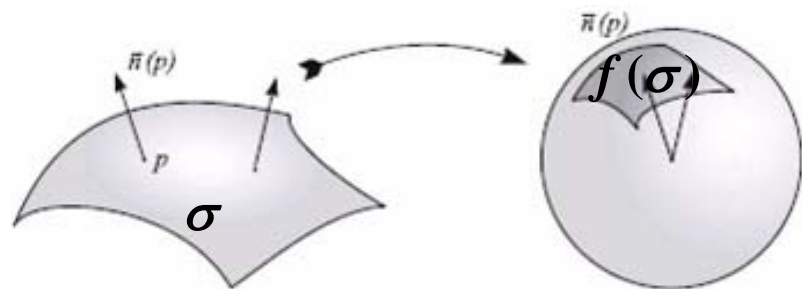
$$|\text{Gauss曲率}| = |K| = \lim_{\sigma \rightarrow P} \frac{f(\sigma) \text{的面积}}{\sigma \text{的面积}}$$



证 设 σ 在参数域中对应的区域是 $D(\sigma)$,

点 P 的曲纹坐标为 (u_0, v_0) .

$$\text{则 } A(\sigma) = \iint_{D(\sigma)} |\vec{r}_u \times \vec{r}_v| \, du dv,$$



$$A(f(\sigma)) = \iint_{D(\sigma)} |\vec{n}_u \times \vec{n}_v| \, du dv.$$

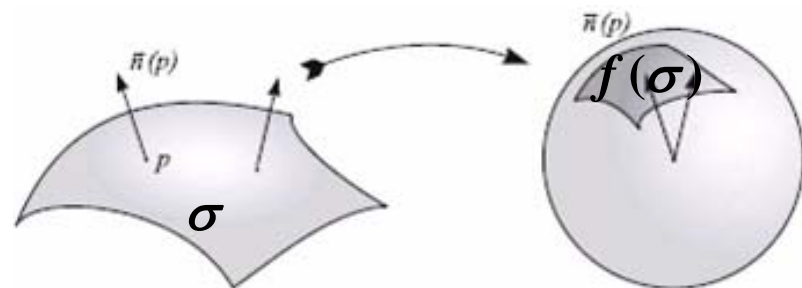
$\vec{n}_u \times \vec{n}_v \parallel \vec{r}_u \times \vec{r}_v$, 设 $\vec{n}_u \times \vec{n}_v = \lambda(u, v) \vec{r}_u \times \vec{r}_v$.

两边点乘 $\vec{r}_u \times \vec{r}_v$ 得 $(\vec{n}_u \times \vec{n}_v) \cdot (\vec{r}_u \times \vec{r}_v) = \lambda(u, v) (\vec{r}_u \times \vec{r}_v)^2$.

$$\text{即 } \begin{vmatrix} \vec{n}_u \cdot \vec{r}_u & \vec{n}_u \cdot \vec{r}_v \\ \vec{n}_v \cdot \vec{r}_u & \vec{n}_v \cdot \vec{r}_v \end{vmatrix} = \lambda(u, v) \begin{vmatrix} \vec{r}_u \cdot \vec{r}_u & \vec{r}_u \cdot \vec{r}_v \\ \vec{r}_v \cdot \vec{r}_u & \vec{r}_v \cdot \vec{r}_v \end{vmatrix}.$$

$$\text{即 } \begin{vmatrix} -L & -M \\ -M & -N \end{vmatrix} = \lambda(u, v) \begin{vmatrix} E & F \\ F & G \end{vmatrix}.$$

$$\text{即 } \lambda(u, v) = \frac{LN - M^2}{EG - F^2} = K(u, v).$$



$$A(f(\sigma)) = \iint_{D(\sigma)} |\lambda(u, v)| |\vec{r}_u \times \vec{r}_v| \, du \, dv$$

$$= \iint_{D(\sigma)} |K(u, v)| |\vec{r}_u \times \vec{r}_v| \, du \, dv = |K(\xi, \eta)| \iint_{D(\sigma)} |\vec{r}_u \times \vec{r}_v| \, du \, dv$$

$$\text{因此 } |K(\xi, \eta)| = \frac{A(f(\sigma))}{A(\sigma)}, \text{ 其中 } (\xi, \eta) \in D(\sigma).$$

$$\text{令 } \sigma \rightarrow P \text{ 即得 } |K| = \lim_{\sigma \rightarrow P} \frac{A(f(\sigma))}{A(\sigma)}.$$