

刚体力学

转动惯量

刚体的动量矩

$$\begin{aligned} \mathbf{J} &= \sum_i m_i (\mathbf{r}_i \times \mathbf{v}_i) \\ &= \sum_i m_i (\mathbf{r}_i \times (\boldsymbol{\omega} \times \mathbf{r}_i)) \\ &= \sum_i m_i (\boldsymbol{\omega} r_i^2 - r_i (\boldsymbol{\omega} \cdot \mathbf{r}_i)) \end{aligned}$$

刚体对于任意一个点的动量矩

$$\mathbf{J} = \tilde{I} \boldsymbol{\omega}$$

$$\tilde{I} = \begin{pmatrix} I_{xx} & -I_{xy} & -I_{xz} \\ -I_{xy} & I_{yy} & -I_{yz} \\ -I_{xz} & -I_{yz} & I_{zz} \end{pmatrix}$$

$$\boldsymbol{\omega} = (\omega_x \ \omega_y \ \omega_z)^T$$

如果写出分量

$$I_{xy} = \sum_i x_i y_i m_i$$

$$I_{xx} = \sum_i (y_i^2 + z_i^2) m_i$$

xyz 是固定在刚体上的坐标，因此坐标确定后， \tilde{I} 就是常量

刚体的转动动能

$$T = \frac{1}{2} \boldsymbol{\omega}^T \mathbf{J} \boldsymbol{\omega} = \frac{1}{2} \boldsymbol{\omega}^T \tilde{I} \boldsymbol{\omega}$$

转动惯量

$$T = \frac{1}{2} I \omega^2, \quad I \text{ 是对瞬时轴 (以 } \boldsymbol{\omega} \text{ 所在的方向为轴) 的转动惯量}$$

当 $\boldsymbol{\omega}$ 方向在变化， I 也在变化

将刚体等效为一个质点绕距离为 k 之外的轴做定轴转动，则：

$$k = \sqrt{\frac{I}{m}}, \quad k \text{ 称为回转半径}$$

平行轴定理

惯量张量和惯量椭球

对任意轴的转动惯量

$$\frac{1}{2} I \omega^2 = \frac{1}{2} \boldsymbol{\omega}^T \tilde{I} \boldsymbol{\omega}$$

$$\text{设 } \boldsymbol{\omega} = (\omega_\alpha \ \omega_\beta \ \omega_\gamma)$$

$$\text{有: } I \omega^2 = \omega (\alpha \ \beta \ \gamma) \tilde{I} (\alpha \ \beta \ \gamma)^T \omega$$

$$\Rightarrow I = (\alpha \ \beta \ \gamma) \tilde{I} (\alpha \ \beta \ \gamma)^T$$

在转动轴上，取 $|OQ| = \frac{1}{\sqrt{I}} = R$ ，得到 Q 的坐标
 $OQ = (x \ y \ z) = R(\alpha \ \beta \ \gamma)$ ，带入转动惯量式子，

$$I = (\alpha \ \beta \ \gamma) \tilde{I} (\alpha \ \beta \ \gamma)^T$$

$$I = \frac{1}{R} OQ \tilde{I} \frac{1}{R} OQ^T$$

$$\text{因为 } \frac{1}{R^2} \equiv I, \quad OQ \tilde{I} OQ^T = 1$$

Q 的轨迹是一个椭球

惯量椭球

要求任意方向的转动惯量，只要把这个方向与椭球的交点求出来，然后计算到原点的距离 R ，利用公式 $I = \frac{1}{R^2}$ 算转动惯量就行了

总结：绕固定轴转动惯量的求法

直接法

看成定轴转动，积分，求转动惯量

张量法

求出转动惯量张量，由转动轴与坐标轴的夹角，求出转动惯量

惯量椭球法

求出惯量椭球，求出转动轴与惯量椭球的交点，求出转动惯量