相位差法测量光速

光速是物理学中最重要的基本常数之一,也是各种频率的电磁波在真空中的传播速度,许多物理概念和物理量都与它有密切的联系,光速值的精确测量将关系到许多物理量值精确度的提高,所以长期以来对光速的测量一直是物理学家十分重视的课题。许多光速测量方法巧妙的构思、高超的实验设计一直在启迪着后人的物理学研究。光的偏转和调制,则为光速测量开辟了新的前景,并已成为当代光通信和光计算机技术的课题。

【目的与要求】

- 1. 掌握相位法测量光的传播速度。
- 2. 了解调制和差频技术。
- 3. 熟悉和掌握数字存储示波器的使用。

【原理】

采用频率为 f 的正弦型调制波,调制波长为 0.65 μ m 的载波的强度,调制波在传播过程中其位相是以 2 π 为周期变化的,表达式为:

$$I = I_0 + \Delta I_0 \cdot \cos(2\pi \cdot f(t - \frac{x}{c})) \tag{1}$$

如光接收器和发射器的距离为 Δs ,则光的传播延时为 $\Delta t = \frac{\Delta s}{c}$, 其中 c 为光速。在 Δs

的距离上产生的相位差为 $\Delta \phi = 2\pi \cdot f \cdot \Delta t = 2\pi \cdot \frac{\Delta t}{T}$ 。

被光电检测器接收后变为电信号,该电信号被滤除直流后可表示为:

$$U = a \cdot \cos(2\pi \cdot f \cdot t - \Delta\phi) \tag{2}$$

可得光速:

$$c = \frac{\Delta s}{\Delta \phi} \cdot 2\pi \cdot f \tag{3}$$

如果光的调制频率非常高,在短的传播距离 Δs 内也会产生大的相位差 $\Delta \phi$ 。如果光的调制频率 f=60.000MHz,当 $\Delta s=5$ m 时,就会使光信号的相位移达到一个周期 $\Delta \phi=2\pi$ 。然而高频信号的测量和显示是非常不方便的,普通的教学示波器不能用于高频信号的相位差测量。

设在接收端还有一个高频信号 f' = 59.900MHz 作为参考信号,表示为:

$$U' = a' \cdot \cos(2\pi \cdot f' \cdot t) \tag{4}$$

将U和U'相乘得到:

$$U \cdot U' = [a \cdot \cos(2\pi \cdot f \cdot t - \Delta\phi)] \cdot [a' \cdot \cos(2\pi \cdot f' \cdot t)]$$
$$= \frac{1}{2} aa' \cos[2\pi \cdot (f - f') \cdot t - \Delta\phi] + \frac{1}{2} aa' \cos[2\pi \cdot (f + f') \cdot t - \Delta\phi]$$

可见经乘法器后将得到和频 f+f'=60.000+59.900=119.000MHz 及差频

 $f_1 = f - f' = 60.000 - 59.900 = 100$ KHz 的混合信号。将该混合信号通过一个中心频率为 100 KHz、带宽为 10 KHz 的滤波器后,和频信号将被滤除,差频信号将保留。上式将变为: $U_1 = a_1 \cdot \cos(2\pi \cdot f_1 \cdot t - \Delta \phi)$

该信号频率仅为 100KHz,很容易被低频示波器观测到。此式中 $\Delta\phi$ 没有被改变与(2)式相同, $\Delta\phi$ 与信号 f_1 的传播时间 Δt_1 相关, Δt_1 可以从示波器上观测到。设 f_1 的周期为 T_1 ,则:

$$\Delta \phi = 2\pi \cdot f_1 \cdot \Delta t_1 = 2\pi \cdot \frac{\Delta t_1}{T_1} \tag{5}$$

将(5)式带入(3)式得光速:

$$c = \frac{\Delta s}{\Delta t_1} \cdot T_1 \cdot f \tag{6}$$

根 据 上 面 的 条 件 : $T_{\rm l} = \frac{1}{100 {\rm KHz}} = 10 \, \mu {\rm s} \; , \; \; f = 60.000 {\rm MHz} \; .$

测得 Δs , Δt_1 即可由(6)式计算出光速。

使用比较法测量光在非空气介质中 的传播速度 cm,如图1所示

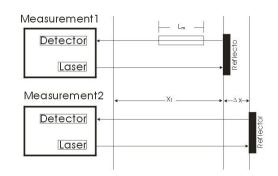


图 1 比较法测量光在不同介质中传播速度

在光路中加入玻璃或水等介质(长度为 L_m)进行第一次测量,总光程为 L_1 ,传播时间为 t_1 ,反光棱镜位置为 x_1 ;第二次测量时,将介质拿掉,信号的相位会发生变化,移动反光棱镜到位置 x_2 处(即移动距离为 $\Delta x = x_2 - x_1$),使测量信号相位回到第一次测量的位置,即使光的传播时间和第一次相同为 t_1 ,此时总光程为 $t_1 + 2\Delta x$;由此可以得出光在空气中传播距离 $t_m + 2\Delta x$ 和在介质中传播距离 t_m 所需时间相同。

由上述可以得出介质的折射率:

$$n_{m} = \frac{2\Delta x + L_{m}}{L_{m}} \tag{8}$$

因此介质中的光速为:

$$C_m = \frac{C}{n_m} \tag{9}$$

【仪器】

DHLV-2 光速测定仪、UTD2102CEX 数字存储示波器。

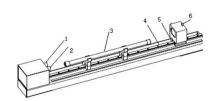


图 2 光速测定仪测试架

- 1. 激光发射装置,
- 2. 光电探测装置,
- 3. 水或石英玻璃装置,
- 4. 直线导轨,
- 5. 滑块及反射棱镜,
- 6. 棱镜调节螺杆

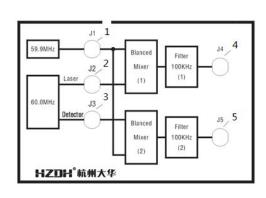


图 3 光速测定仪面板图

- 1. J1: 59.9MHz 参考频率信号输出,
- 2. J2: 60MHz 调制频率信号输出,
- 3. J3: 60MHz 光电接收信号输出,
- 4. J4: 100KHz 参考信号输出,
- 5. J5: 100KHz 测量信号输出

【实验内容与步骤】

实验装置如图 2 和图 3 所示。

- 1. 熟悉数字示波器主要旋钮的功能,观测光速测定仪面板图中各输出端口的信号。观测光速测定仪面板图中 J1 和 J2 信号的乘积,了解调制和差频技术。
 - 2. 测量光在空气中的传播速度 c_a
 - (1) 参考信号输出 J4 接示波器通道 1, 测量信号输出 J5 接示波器通道 2。
 - (2) 示波器设置: 触发信号设置为 CH1。
- (3) 光路调节: 棱镜全程滑动时,反射光完全射入接收端,从示波器上观察测量信号, 全程幅度变化小于 1V。一般情况调节棱镜仰角便可将光路调合适。
- (4)建议用频率计测量参考信号和测量信号的频率,因为晶振是有误差的,得到的 100k 信号往往有近 1%的误差,这样的话用实测频率就会减小测量误差。
- (5) 用测量时间差法测空气中光速:通过移动滑块及反射棱镜的位置,用示波器测量相应测量信号与参考信号的时间差,改变滑块及反射棱镜的位置重复测量 6 次,测量结果记入表 1。
- (6) 用测量相位差法测空气中光速:通过移动滑块及反射棱镜的位置,测量相应测量信号与参考信号的相位差,多次测量6次取平均,测量结果记入表2。
- 3. 测量光在水和石英玻璃中的光速
 - (1) 将待测样品水和石英玻璃棒分别安放在测试架上,样品放在激光返回的光路上,尽可能靠近光电探测装置,移动滑块及反射棱镜至靠近待测样品,记下当前参考信号和测量信号的时间差 Δt_1 ,记下滑块及反射棱镜的位置 x_1 。重复测量 6 次。
 - (2) 将待测样品取下,滑动滑块及反射棱镜使得参考信号和测量信号的时间差等于步骤(1)中的 Δt_1 ,记下滑块及反射棱镜的位置 x_2 。重复测量 6 次。

【数据处理与分析】

1. 用测量时间差法测空气中光速: 用图解法计算光在空气中的传播速度 c_{s} 。并与公认值

 $c_0 = 2.9979 \times 10^8 \text{m/s}$ 比较,计算百分误差。

- 2. 用测量相位差法测空气中光速: 用式(3)计算在空气中光速的平均值和不确定度。
- 3. 计算光在石英玻璃中的传播速度和折射率的平均值和不确定度。
- 5. 计算光在水中的传播速度和折射率的平均值和不确定度。 数据记录参考表格如下:

表 1 光在空气中传播速度数据表(测量时间差法)

编号	测量信号频率 f/kHz	T_1/μ s	反射棱镜位置 x/cm	时间差 Δ <i>t</i> ₁ / μ s
1				
2				
3				
4				
5				
6				

表 2 光在空气中传播速度数据表(测量相位差法)

编号	相位差为0°时反射棱镜位置/cm	相位差为 90° 时反射棱镜位置/cm
1		
2		
3		
4		
5		
6		

表 3 光在石英玻璃(或水) 中传播速度数据表

编号	测试样品长度 L_m /cm	反射棱镜的位置 x_1 /cm	反射棱镜的位置 x_2 /cm
1			
2			
3			
4			

5		
6		

【预习思考题】

- 1. 如何用数字示波器测量两信号的时间差?
- 2. 用比较法测量光在非空气介质中的传播速度时,介质棒应如何放置?
- 3. 如何准确判断相位差?

【分析讨论题】

1. 试综合分析光速测量误差产生的原因。

附图:

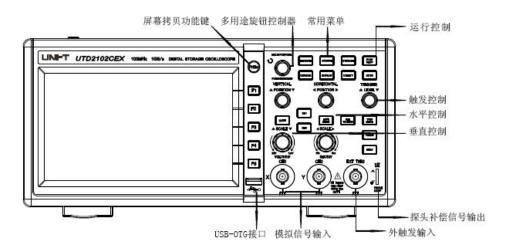


图 UTD2102CEX 数字示波器的面板 表 1 UTD2102CEX 数字示波器面板的中英文对照表

英文面板	中文面板	英文面板	中文面板
SELECT	选择	SET TO ZERO	置零
MEASURE	測量	MENU	菜单
ACQUIRE	获取	50%	50%
STORAGE	存储	FORCE	强制触发
RUN/STOP	运行/停止	HELP	帮助
COARSE	租调	VERTICAL	垂直
CURSOR	光标	HORIZONTAL	水平
DISPLAY	显示	TRIGGER	触发
UTILITY	辅助功能	♦POSITION	垂直位置
AUTO	自动设置	POSITION▶	水平位置
CH1	CH1	LEVEL	触发电平
CH2	CH2	SCALE	标度
MATH	数学	VOLTS/DIV	伏/格
REF	参考	SEC/DIV	秒/格
OFF	关闭	PrtSc	屏幕拷贝

1、 用示波器观察相关波形和测量相关参数:

- (1) 按下示波器面板上自动设置按钮 "auto",在示波器上显示出稳定的波形,并调节 垂直方向的灵敏度(Vertical)和水平方向(Horizontal)的扫描旋钮,使波形大 小适中。
- (2) 测量波形的电压和时间参数:按 "measure",测量频率、Vpp、周期等。

2、 应用Cursor光标功能进行时间差测量:

- (1) 按下 "cursor" 按键以显示光标测量菜单;
- (2) 按下 "F1" 键菜单操作键设置光标类型为时间;
- (3) 旋转多用途旋钮控制器 "multi purpose" 将光标1置于需要计时的起点处,按下"select", 使光标2被选中;
- (4) 然后再旋转多用途旋钮控制器,将光标2置于需要计时的终点处,光标菜单中则自动显示△T值,即该两点的时间差:
- (5) 按下"cursor",选择关闭光标。

3、 用示波器观察李萨如图形:

- (1) 按下"display" 按键出现显示菜单;
- (2) 按下 "F2" 键将格式改为" X-Y", 在示波器上显示利萨如图形,调节两信号垂直方向的灵敏度(Vertical),使图形大小适中。

4、通过设置采样方式减少显示噪声

如果被测信号上叠加了随机噪声,导致波形过粗或毛刺。可以应用平均采样方式,去除随机噪声的显示,使波形变细或光滑,便于观察和测量。具体操作是:按面板菜单区域

采样"acquire"按钮,显示采样设置菜单。按F1键菜单操作键设置获取方式为平均状态,然后按多用途键调整平均次数。

5、用示波器观察两信号运算结果:

按下"math" 键出现显示菜单,选择需要运算的算符,及出现运算结果。