

VIBRATION AND WAVE

第四章 振

任一物理量在某一定值附近往复变化——振动

位矢在某一定值附近往复变化 ——机械振动

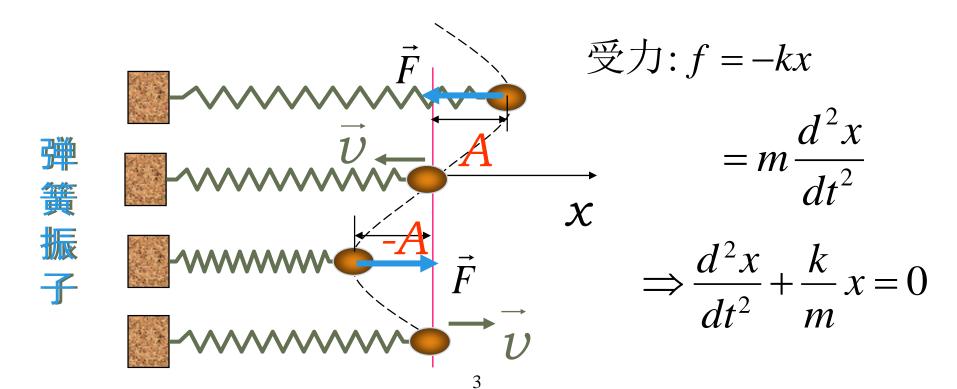
机械振动的分类

| 受迫振动 | 自由振动 | 无阻尼自由振动 | 无阻尼自由振动 | 无阻尼自由谐振动 (简谐振动)

§ 4-1 简谐振动(理想模型)

是某些实际振动的近似,可用来研究复杂振动

- 一、简谐振动的特征
 - 1、弹簧振子: 由物体和轻质弹簧组成系统



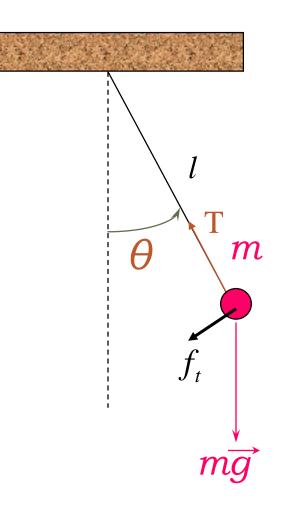
2、单摆(数学摆)

不可伸长的轻质细线下悬挂一质 点,在平衡位置附近 (θ<5°的)小角摆 动的装置。

$$f_{t} = -mg \sin \theta \approx -mg \theta$$

$$= ma_{t} = ml \alpha = ml \frac{d^{2}\theta}{dt^{2}}$$

$$\Rightarrow \frac{d^{2}\theta}{dt^{2}} + \frac{g}{l}\theta = 0$$

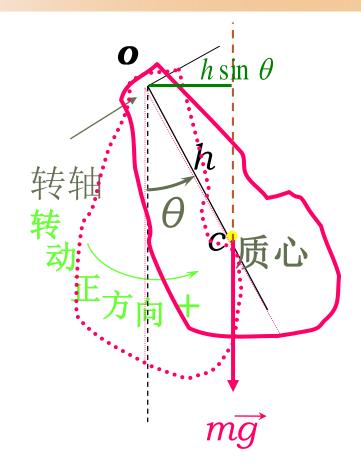


3、复摆(物理摆)

一个可绕水平固定轴自由小角摆动的刚体装置.

$$M = -mgh\sin\theta \approx -mgh\theta$$
$$= J\alpha = J\frac{d^{2}\theta}{dt^{2}}$$

$$\Rightarrow \frac{d^2\theta}{dt^2} + \frac{mgh}{J}\theta = 0$$



$$f = -kx$$
 $f = -mg\theta$ $M = -mgh\theta$

力(矩)的大小与(相对于平衡位置)位移成正比,方向始 终指向平衡位置———线性恢复力(矩)

物体在线性恢复力(矩)作用下的运动——谐振动

弾簧振子
$$\frac{d^2x}{dt^2} + \frac{k}{m}x = 0$$
 谐振动的微分运动方程
$$\theta = \sqrt{\frac{k}{m}}$$
 单 摆 $\frac{d^2\theta}{dt^2} + \frac{g}{l}\theta = 0$
$$\theta = \sqrt{\frac{g}{l}}$$

$$\theta = \sqrt{\frac{g}{l}}$$

$$\theta = \sqrt{\frac{g}{l}}$$

$$\theta = \sqrt{\frac{g}{l}}$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} + \omega^2 x = 0$$

$$\begin{pmatrix} \omega &= \sqrt{\frac{k}{m}} \\ \omega &= \sqrt{\frac{g}{l}} \\ \omega &= \sqrt{\frac{mgh}{J}} \\$$

只与系统本身有关

二、谐振动的运动方程与特征量

1. 谐振动的运动方程

$$\frac{d^{2}x}{dt^{2}} + \omega^{2}x = 0 \longrightarrow x = A\cos(\omega t + \varphi) \left[\theta = \theta_{\max}\cos(\omega t + \varphi)\right]$$
$$v = \frac{dx}{dt} = -\omega A\sin(\omega t + \varphi)$$

- 2. 谐振动的特征量 $a = \frac{dv}{dt} = -\omega^2 A \cos(\omega t + \varphi)$
- (1)周期、频率、圆频率
- ①周期T: 完成一全振动所需的时间

$$x = A\cos(\omega t + \varphi) = A\cos(\omega (t + T) + \varphi)$$
一个周期后位移相等, 所以 $\omega T = 2\pi$

数学式
$$T = \frac{2\pi}{\omega}$$

弹簧振子
$$T = 2\pi\sqrt{m/k}^{(\omega = \sqrt{\frac{k}{m}})}$$

单摆
$$T = 2\pi\sqrt{l/g}$$

$$(\omega = \sqrt{\frac{g}{l}})$$

复摆
$$T = 2\pi\sqrt{J/mgh}$$
 $(\omega = \sqrt{\frac{mgh}{J}})$

②频率v: 单位时间完成振动次数

数学式: v = 1/T

③圆频率ω: 2π秒内振动次数

数学式:ω = 2πν

(2)振幅A: 物体最大位移的绝对值

由初始条件确定A

$$\begin{vmatrix}
x \mid_{t=0} = x_0 \\
v \mid_{t=0} = v_0
\end{vmatrix} \Rightarrow \begin{cases}
x_0 = A\cos\varphi \\
v_0 = -\omega A\sin\varphi
\end{vmatrix} \Rightarrow A = \sqrt{x_0^2 + (v_0^2/\omega^2)}$$

$$\Rightarrow A = \sqrt{x_0^2 + (v_0^2 / \omega^2)}$$

(3)位相(相位、周相)

位相: $\phi = \omega t + \varphi : t$ 时刻物体的振动状态。

 $\therefore x = A\cos(\omega t + \varphi)$

$$v = -\omega A \sin(\omega t + \varphi)$$
$$a = -\omega^2 A \cos(\omega t + \varphi)$$

 \therefore 当 A, ω 确定时,由($\omega t + \varphi$)就可确定t时刻振动物的运动状态.

初位相 φ :物体的初始(t=0)状态

$$\begin{cases} x_0 = A\cos\varphi \\ v_0 = -\omega A\sin\varphi \end{cases} \stackrel{\text{if } \pm A}{\Rightarrow} \varphi = tg^{-1}(-\frac{v_0}{\omega x_0})$$

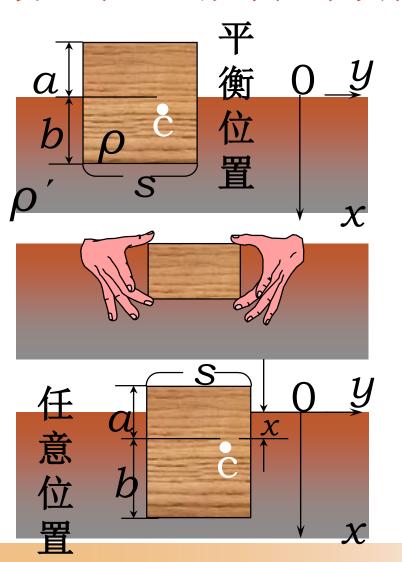
约定:初位相 $\varphi \in (-\pi, \pi]$

需解决问题的类型

- * 判断是否为简谐振动 从简谐振动的特征入手
- . 选平衡位置;
- . 建坐标系,原点在平衡位置;
- . 让物体有一小的(角)位移,看回复力(矩)。

* 已知表达式 \Rightarrow $A \setminus T \setminus \varphi$ 已知 $A \setminus T \setminus \varphi$ 录 表达式

[例]水面上浮有一方形木块,静止时水面以上高度为α,以下高度为b。水密度为ρ',木块密度为ρ,不计水的阻力。现用外力将木块压入水中,使木块上表面与水面平齐。求证:放手后木块将作谐振动,并写出谐振动方程



解:(1).确定平衡位置

$$(a+b)s\rho g - bs\rho'g = 0$$

(2).任意位置木块受力分析:

所以木块作谐振动: x=Acos(ωt+φ)

$$\sum F = -s\rho'gx = ma = (a+b)s\rho \frac{d^2x}{dt^2}$$

$$\omega = \sqrt{\frac{\rho'g}{(a+b)\rho}} \left\{ \frac{d^2x}{dt^2} + \frac{\rho'g}{(a+b)\rho} x = 0 \right\}$$

$$\frac{d^2x}{dt^2} + \omega^2 x = 0$$

$$\therefore t = 0 \begin{cases} x_0 = a \\ v_0 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} A = \sqrt{x_0^2 + v_0^2 / \omega^2} = a \\ \varphi = tg^{-1}(-v_0 / \omega x_0) = 0, \pi \end{cases}$$

$$(: x_0 = A\cos\varphi = a > 0 : \pi 舍去)$$

$$\therefore x = a \cos \sqrt{\frac{\rho' g}{(a+b)\rho}} \qquad t$$