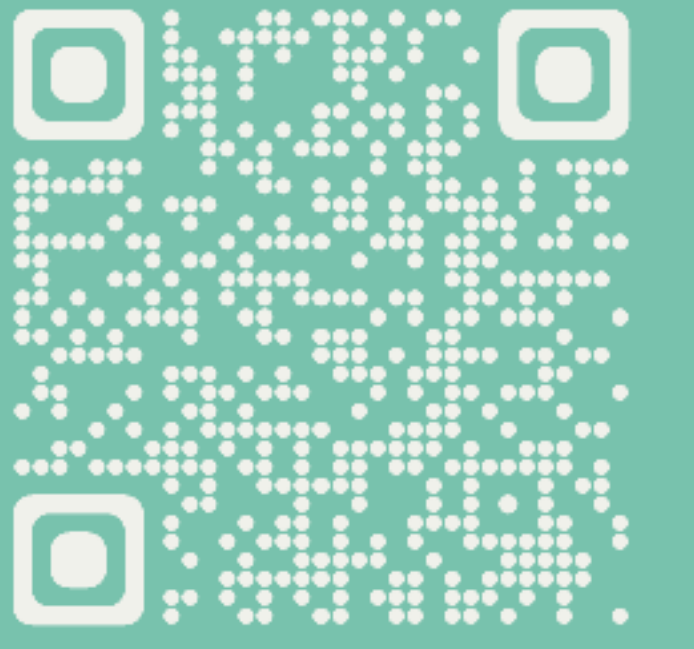


S O K E N D A I

メトロポリスを超えた枠組みで
我々はどこまで行けるか？

サンプリング問題

総合研究大学院大学 司馬博文

 $U, \nabla U$ の情報のみを用い, 確率分布 $\pi(x) \propto e^{-U(x)}$ からのサンプルを構成せよ

(現状)高次元で最も上手いく方法

cf. Betancourt (2018)

 $d = 1$ の例

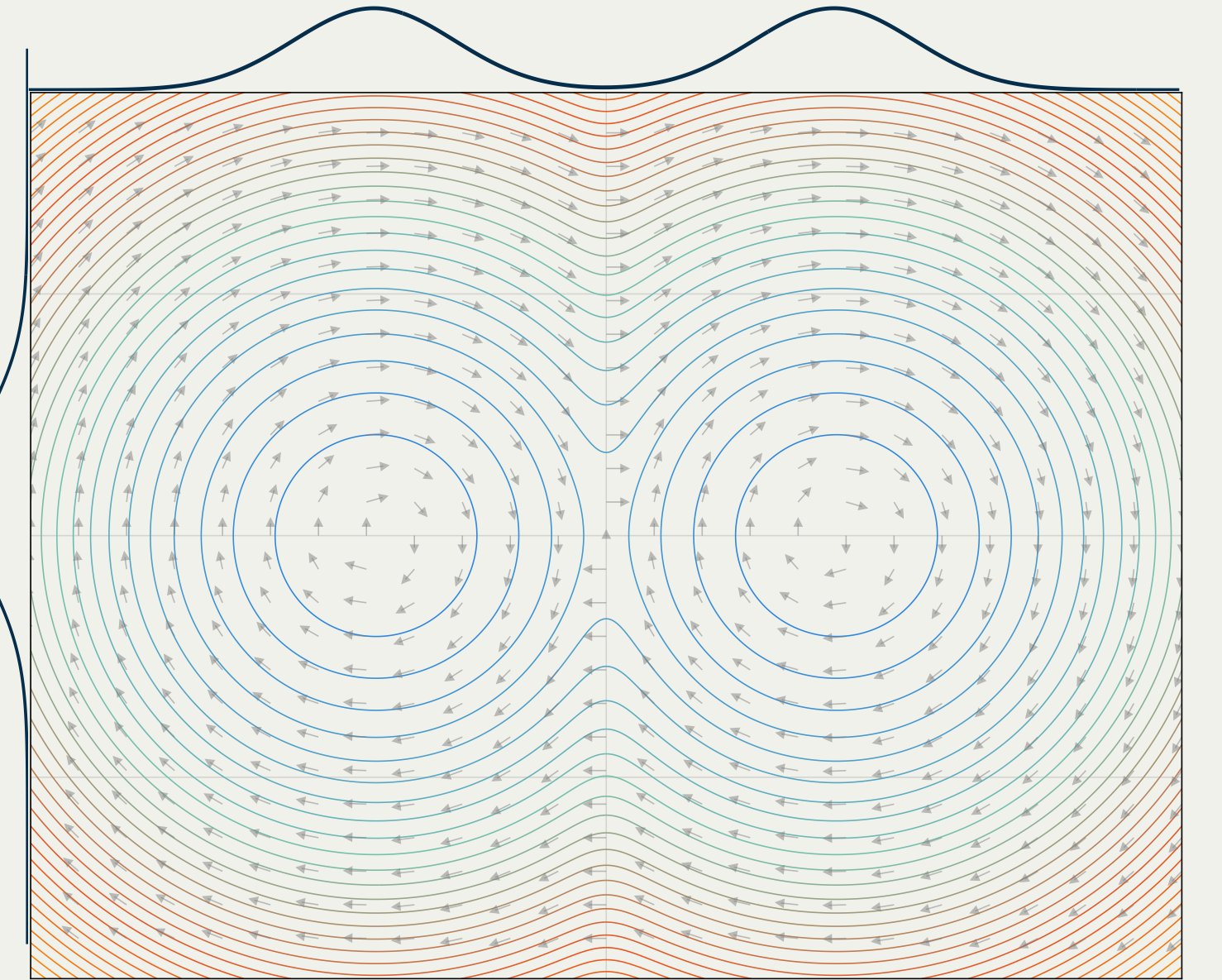
$$\pi(x) = \frac{1}{2} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{(x+2)^2}{2}} + \frac{1}{2} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{(x-2)^2}{2}}$$

補助変数法 $\mu(v) \propto e^{-K(v)}$ を導入して問題を拡張 $\tilde{\pi} = \pi \otimes \mu$

ハミルトン力学系

$$H(x, v) := U(x) + K(v) \quad \begin{cases} \dot{x}_t = \partial_v H(x, v) = \partial_v K(v) \\ \dot{v}_t = -\partial_x H(x, v) = -\partial_x U(x) \end{cases} \quad \mu(v) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{v^2}{2}}$$

$$\tilde{\pi}(x, v) \propto e^{-H(x, v)}$$

 H の等高線を周回する軌道を定める速度 V を定期的に取りサンプリングすることで大域的探索が可能

PDMP

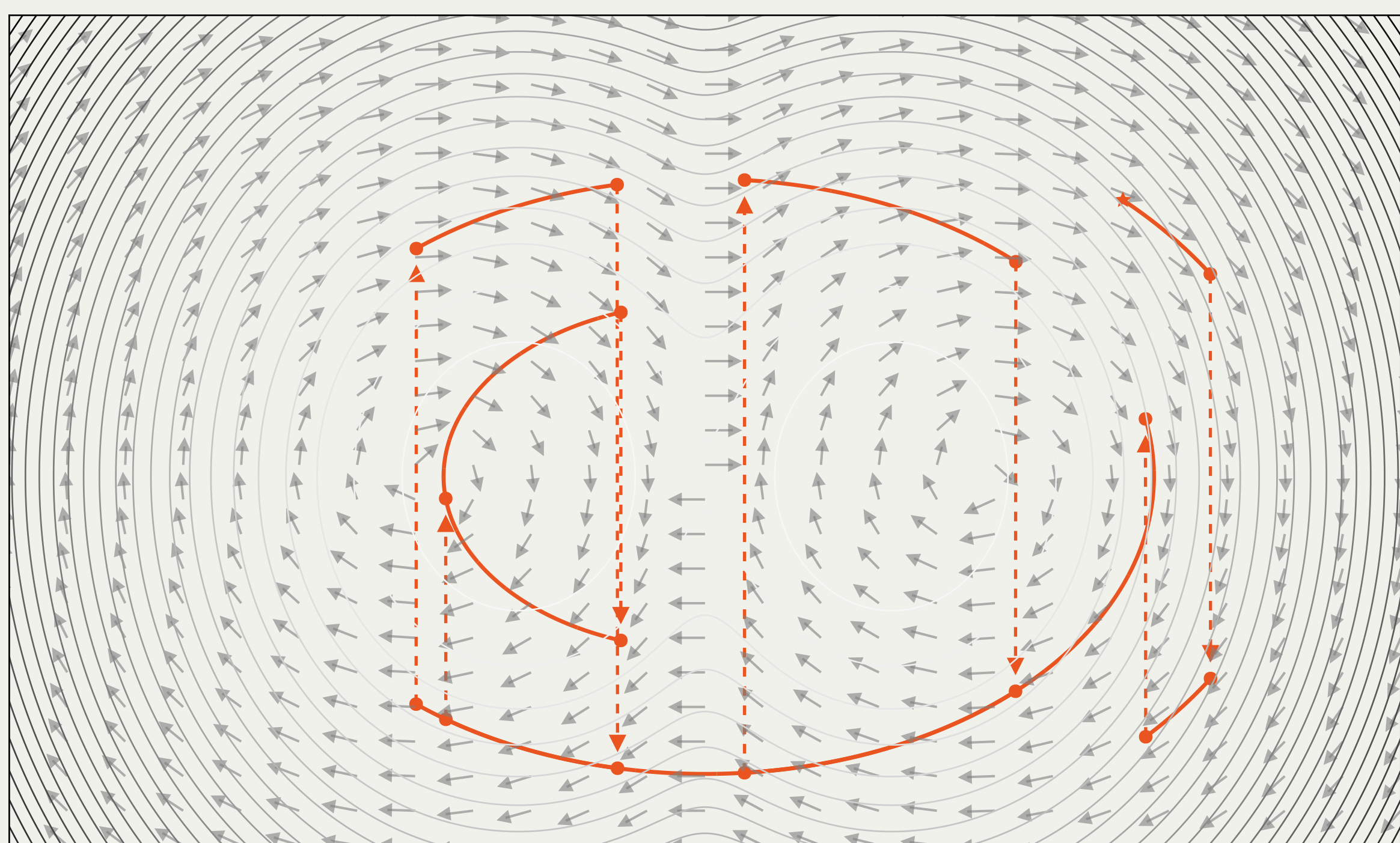
* PDMC, イベント連鎖法

Piecewise Deterministic Markov Process

2つの実装法

メトロポリス法

Metropolis-Hastings Method

簡略化した \tilde{H} を使用Boomerang Sampler
Bierkens+ (2020)Hamiltonian Monte Carlo
Duane+ (1987), Neal (1993) H をそのまま使用

- ① 軌道の長さをある Poisson 過程からシミュレーション
- ② 速度 V を反射またはリフレッシュ

tractable

proxy \tilde{H} と H に乖離がある

手法の特徴

 H の計算で離散化誤差が発生

ランダムな方向転換により補正

各離散化点 \bullet で採択棄却を実施

でも上手い方向転換って??

採択棄却の過程が探索を遅くする

問題点

新手法であるため, 効率的な方向転換のアイデア不足

「詳細釣り合い条件」が課され, ダイナミクスが変質する

Scaling Analysis: $d \rightarrow \infty$ 収束極限を比較することでアルゴリズムの性能を比較

Forward Event Chain

BPS

最適スケーリング

HMC

Generalized HMC

$$O(d^{1/2})$$

$$dY_t = -\frac{\sigma^2}{4} Y_t dt + \sigma_0 dB_t$$

常に $\sigma \geq \tilde{\sigma}(\rho)$

Shiba+ (2025+) !

$$dX_t = -\frac{X_t}{\rho} dt + \sqrt{2/\rho} dB_t \quad O(d)$$

$$d\tilde{Y}_t = -\frac{\tilde{\sigma}(\rho)^2}{4} \tilde{Y}_t dt + \tilde{\sigma}(\rho) dB_t \quad O(d)$$

周辺サンプラー

ポテンシャルの過程

$$O(d^{1/4})$$

cf. Beskos+ (2013)

?

Shiba+ (2025+) ?

?

対称なダイナミクスの
周期をなるべく大きく
していく手法