

目次

第 1 章	保型関数入門（担当：松本久義先生）	2
1.1	非 Euclid 幾何	2
1.2	一次分数変換	2
参考文献		4
1.3	上半平面と束	5
1.4	基本領域	7
1.5	楕円関数	7
1.6	Eisenstein 級数	7
1.7	Fourier 展開	7
1.8	保型形式	7
1.9	保型形式の極と零点	7
1.10	保型関数体	7

第 1 章

保型関数入門（担当：松本久義先生）

離散部分群 $SL(2, \mathbb{Z})$ の作用で上半平面 \mathbb{H} を割った空間は Riemann 面の構造を入れることができ、この上の微分形式は保型形式と呼ばれる数論的対象を定める。

同様に Lie 群の表現論の舞台ともなる。Lie 群 $GL(2, \mathbb{R})$ が計量を保って作用するが、これを Möbius 変換という。

また、双曲幾何も、Gauss 平面での実現を持つ、これを Poincaré の上半平面モデルという。このモデルは単位円板モデルと計量を保って写り合う、即ち、2つのモデルが Riemann 面として解析的同型（多変数複素解析の文脈で、2つの C^n 上の領域間に、正則写像が両方向に存在すること）である。

1.1 非 Euclid 幾何

1.2 一次分数変換

射影一般線型群 $GL_2(\mathbb{C})$ は $\hat{\mathbb{C}}$ に一次分数変換によって作用する。この作用は計量を保ち、特に射影幾何学の言葉で言えば円を保つ（射影空間の射）。

$GL_2(\mathbb{C})$ を標準分解する。

定理 1.2.1 ($GL_2(\mathbb{C})$ の標準分解). 任意の一次分数変換は、次の変換の合成によって表せる。

1. $z \mapsto az \ (a \in \mathbb{C}^\times)$,
2. $z \mapsto z + c \ (c \in \mathbb{C})$,
3. $z \mapsto \frac{1}{z}$.

定義 1.2.2 (circle). $\hat{\mathbb{C}}$ の円とは, 次のことをいう.

1. \mathbb{C} 上の円,
2. \mathbb{C} 上の直線と ∞ との合併.

定理 1.2.3 (円円対応). 一次分数変換は $\hat{\mathbb{C}}$ 上の円を円に移す.

[証明]. 定理 1.2.1 より, 変換 $z \mapsto \frac{1}{z}$ が円を保つことを示せば良い. □

参考文献

projective general linear group is triply transitive] $(x_1, x_2, x_3), (x'_1, x'_2, x'_3) \in \hat{\mathbb{C}}$ をそれぞれの組のどの 2 つも等しくないとする. この時ある一次分数変換が存在して, $x_1 \mapsto x'_1, x_2 \mapsto x'_2, x_3 \mapsto x'_3$ を満たす.

定義 1.2.4 (orbit). 群 G が集合 X に作用しているとする.

$$Gx := \{gx \mid g \in G\}$$

を x を通る軌道という. 逆に, X の部分集合のうち G の軌道としても得られるものを G -軌道という.

注 1.2.5. 線型空間も, 体の作用と見れるのだろうか. すると, 生成する空間とは軌道概念の拡張になる.

定義 1.2.6 (transitive). 群作用が推移的であるとは, 空でない X に対して,

$$\forall x \in X, Gx = X$$

が成り立つことをいう.

定理 1.2.7. Riemann 面 $\hat{\mathbb{C}}$ への $\mathrm{SL}_2(\mathbb{R})$ の群作用の軌道は次の 3 つである.

1. 射影直線 $\mathbb{R} \cup \{\infty\}$.
2. 上半平面 \mathbb{H} .
3. 下半平面 \mathbb{H}_- .

[証明]. それぞれ, $0, i, -i$ の軌道として構成し, これらが $\hat{\mathbb{C}}$ の類別となっていることを確認する. □

1.3 上半平面と束

平面上に基底を2つ定めると、これらが作る座標系を得る。これを斜交座標の場合も含めて、束という代数系のことばで Gauss 平面上で捉える。

定義 1.3.1 (lattice and its morphism).

1. 加法群としての \mathbb{C} の部分群 L が束であるとは、ある $w_1, w_2 \in \mathbb{C}$ が存在して次を満たすことをいう：

$$(1) L = \{mw_1 + nw_2 \mid m, n \in \mathbb{Z}\} =: \langle w_1, w_2 \rangle_{\mathbb{Z}}.$$

$$(2) w_1, w_2 \text{ は } \mathbb{R} \text{ 上一次独立. (i.e. } \frac{w_1}{w_2} \notin \mathbb{R} \cup \{\pm\infty\}).$$

この時の $w_1, w_2 \in \mathbb{C}$ を L の基底と呼ぶ。

2. $L_1, L_2 \subset \mathbb{C}$ を束とする。これらが同型であるとは、

$$L_1 \simeq L_2 : \Leftrightarrow \exists a \in \mathbb{C}^\times, aL_1 = L_2$$

とする。ただし、 $aL_1 = \{aL \mid L \in L_1\} = \langle aw_1, aw_2 \rangle_{\mathbb{Z}}$ とした。

3. $w_1, w_2 \in \mathbb{C}$ を一次独立とする時、これらが張る平行四辺形の内部を

$$P(w_1, w_2) := \{tw_1 + sw_2 \mid s, t \in (0, 1)\}$$

とする。

注 1.3.2.

1. \mathbb{C} 上の点を2つ取ると、これを基底とした座標系を得る。それを束と呼ぶ。
2. このように加法群 \mathbb{C} の言葉で定義した束が、等角写像で写り合う時、同型であるという。

定義 1.3.3 (upper half-plane).

1. $\mathbb{H} := \{t \in \mathbb{C} \mid \text{Im } t > 0\}$ を上半平面と呼ぶ。 H, \mathfrak{H}, H^+ などとも表す。
2. これが Riemann 球面に埋め込まれているとみなした時、その閉包を閉上半平面と呼ぶ： $\overline{\mathbb{H}} = \mathbb{H} \cup \partial\mathbb{H} = \mathbb{H} \cup \mathbb{R} \cup \{\infty\}$ 。
3. $t \in \mathbb{H}$ に対して、これが上半平面上に定める束を

$$\Omega_t := \{m + nt \mid m, n \in \mathbb{Z}\} = \langle 1, t \rangle_{\mathbb{Z}}$$

と置く.

注 1.3.4 (上半平面に注目すれば良い理由). $L = \langle w_1, w_2 \rangle_{\mathbb{Z}}$ とすると, 基底は一次独立であることより $\operatorname{Im} w_1/w_2 \neq 0$ である. この時必要なら順番を入れ替えることで $w_1/w_2 \in \mathbb{H}$ と出来る (なす角のうち「狭い方」を取れば π より小さく 0 より大きい). 従って, $L = w_2 \Omega_{w_1/w_2}$ である.

1.3.1 \mathbb{H} 上の束の同型類を定めたい

前節で, 束を考えるには上半平面のみに注目したクラス Ω_t ($t \in \mathbb{C}$) に注目すれば良いとして代表系を取った. 次に, これらの同型類を定めたい.

ここで, 上半平面に対する実行列の作用を観察する. まず, 実行列の固有ベクトルにより強く分類できる. なぜなら, 複素共軛による双対命題が常に成り立つので, 1つのベクトルの行き先に言及するだけで同時に2つ目も定めていることになる.

補題 1.3.5. $A \in M_2(\mathbb{R}), t \in \mathbb{H}$ が

$$A \begin{pmatrix} t \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t \\ 1 \end{pmatrix}$$

を満たす時, $A = I$ である.

[証明]. $A \in M_2(\mathbb{R})$ より,

$$A \begin{pmatrix} \bar{t} \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \bar{t} \\ 1 \end{pmatrix}$$

も成り立つ. $t \in \mathbb{H}$ としたから, $\begin{pmatrix} t \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \bar{t} \\ 1 \end{pmatrix}$ は \mathbb{R} 上一次独立より, A の定める写像は \mathbb{H} 上の恒等写像である. 従って, $A = I$. □

次の定理は, 楕円関数と保型形式の間の関係の土台となる対応を示す. それは, 上半平面上の束 Ω_t が同型であるとは, $\operatorname{SL}_2(\mathbb{Z})$ の作用に対して, 同じ軌道に乗る

$$\operatorname{SL}_2(\mathbb{Z}) \cdot t_1 = \operatorname{SL}_2(\mathbb{Z}) t_2$$

ことに同値であることを示す.

定理 1.3.6. $t_1, t_2 \in \mathbb{H}$ に対して, 以下は同値である.

1. $\Omega_{t_1} \simeq \Omega_{t_2}$.
2. $\exists g \in \mathrm{SL}_2(\mathbb{Z})$.

1.4 基本領域

1.5 楕円関数

1.6 Eisenstein 級数

1.7 Fourier 展開

1.8 保型形式

1.9 保型形式の極と零点

1.10 保型関数体