1. 实验分析题

- (1) 双闭环调速系统调试原则:
 - ①先部件, 后系统。即先将各单元的特性调好, 然后才能组成系统。
 - ②先开环,后_闭环_,即使系统能正常开环运行,然后在确定电流和转速均为负反馈时组成闭环系统。
 - ③先内环,后外环。即先调试 电流环 ,然后调试转速环。
- (2) 未上主电源之前,检查晶闸管的脉冲是否正常。
 - ①用示波器观察双脉冲观察孔,应有间隔均匀,幅度相同的双脉冲
- ②检查相序,用示波器观察"1", "2"脉冲观察孔, "1"脉冲<u>超前</u> (选填: "超前"、"滞后") "2"脉冲<u>60°</u> (选填: "60"、"120"、 "180") ,则相序正确,否则,应调整输入电源。调整方法: 三相电源的任意两相对换 。

2、实验分析题

- (1) 双闭环调速系统调试原则:
 - ①先部件, 后系统。即先将各单元的特性调好, 然后才能组成系统。
- ②先开环,后闭环,即使系统能正常开环运行,然后在确定电流和转速均为<u>负反馈</u>时组成闭环系统。(选填:"负反馈"、 "正反馈")
 - ③先内环,后外环。即先调试电流环,然后调 转速环。
- (2) 移相触发电路的调试(主电路未通电)
- (a) 用示波器观察 NMCL—33 的双脉冲观察孔,应有双脉冲,且间隔均匀,幅值相同;观察每个晶闸管的控制极、阴极电压波形,应有幅值为 1V~2V 的双脉冲。
- (b) 触发电路输出脉冲应在 $30^\circ\sim90^\circ$ 范围内可调。可通过对偏移电压调节单位器及 ASR 输出电压的调整实现。例如:使 ASR 输出为 0V,调节 偏移电压 , (选填: "偏移电压"、"控制电压")实现 $\alpha=90^\circ$; 再保持偏移电压不变,调节 ASR 的限幅电位器 RP1,使 $\alpha=30^\circ$ 。(选填: " 30° "、" 60° "、" 90° "、)

3. 实验分析题

- (1) 系统开环连接时,如果突加给定信号 Ug 起动电机。会出现<u>过流</u>报警(选填:"过压"、"过流")。
- (2) 双踪示波器的两个探头地线通过示波器外壳短接,故在使用时,必须使两探头的地线电位<u>相同</u>(选填:"相同"、"不同"),以免造成短路事故。
 - (3) 实验时,须注意电动机主电路电流不许超过电机的额定值 $_{1A}$ (选填: "0.5A"、" 1A"、 2A)。
- (4)接入 ASR 构成转速 负 (选填: "正"、"负")反馈时,为了防止振荡,可预先把 ASR 的 RP3 电位器 <u>逆时针</u> (选填: "顺时针"、"逆时针")旋到底,使调节器放大倍数最小,同时,ASR 的 "5"、"6"端接入可调电容(预置 7 μ F)。

4. 实验分析题

- (1) 电流调节器 (ACR) 的调试实验:
 - ①调整输出正,负限幅值
- "9"、"10"端 接可调电容,使调节器为<u>PI</u>调节器,加入一定的输入电压,调整正,负限幅电位器,使输出正负最大值大于±6V。(选填: "P"、"PI"、"PID")
 - ②测定输入输出特性
- 将反馈网络中的电容短接("9"、"10"端短接),使调节器为<u>P</u>调节器,向调节器输入端逐渐加入正负电压,测出相应的输出电压,直至输出限幅值,并画出曲线。(选填:"P"、"PI"、"PID")
 - ③观察 PI 特性
 - 拆除"9"、"10"端短接线,突加给定电压,用示波器观察输出电压的变化规律,扫描频率可选 1 HZ。改变调节器的

放大倍数及反馈电容,观察输出电压的变化。反馈电容由外接电容箱改变数值。(选填:"1"、"100"、"10000")

(2) 直流开环调速系统静特性的研究实验:

改变接线时,必须先按下主控制屏总电源开关的_红色_按钮(选填:"黄色"、"红色"、"绿色"),同时使系统的给定为_零。

5、实验分析题

(1) 直流开环调速系统静特性的研究实验:

改变接线时,必须先按下主控制屏总电源开关的<u>红色</u>按钮(选填:"黄色"、"红色"、"绿色"),同时使系统的给定为

- (2) 实验时,须注意电动机主电路电流不许超过电机的额定值<u>1A</u>(选填: "0.5A"、"1A"、2A)。
- (3) 速度变换器的调试

电动机加<u>额定励磁</u>,短接限流电阻 R_D。(选填:"30%额定励磁"、"50%额定励磁"、"额定励磁")

(a) 系统开环,即给定电压 U_g 直接接至 U_{ct} , U_g 作为输入给定,逐渐加正给定,当转速 n=1500r/min 时,调节 FBS(速度变换器)中速度反馈电位器 RP,使速度反馈电压为<u>+5V</u>左右,计算速度反馈系数。(选填:"+20v"、"+15v"、"+5v")

6、实验分析题

(1) 双闭环晶闸管不可逆直流调速系统调试实验:

电流环调试:

电动机不加励磁

- (a) 系统开环,即控制电压 U_{ct} 由给定器 U_{g} 直接接入,主回路接入电阻 R_{D} (R_{D} 由 NMEL—03 的两只 900Ω电阻并联) 并调至 <u>最大</u>。(选填:"最小"、"最大"、"中间")逐渐增加给定电压,用示波器观察晶闸管整流桥两端<u>电压</u>波形。在一个周期内,电压波形应有<u>6</u>个对称波头平滑变化。
- (2) 系统开环连接时,如果突加给定信号 Ug 起动电机。会出现<u>过流</u>报警(选填:"过压"、"过流")。
- (3) 双踪示波器的两个探头地线通过示波器外壳短接,故在使用时,必须使两探头的地线电位相同,以免造成<u>短路</u>事故(选填:"短路"、"断路")。
- 7、实验分析题

在采用 PI 调节的双闭环直流晶闸管调速系统中,如果负载增加,转速急剧下降,分析出现这种现象的原因?

- 答: 负载增加, 转速急剧下降, 可能的原因:
 - (1) 负载太重, 电动机带不动;
 - (2) 转速调节器出现饱和;
 - (3) 转速正反馈;
 - (4) 反馈断线;
 - (5) 转速反馈系数整定不当。

等等。

8、实验分析题(4分)

在双闭环直流晶闸管调速系统实验中,机械特性很软,分析可能出现这种现象的原因?

- 答: 机械特性很软,可能的原因:
 - (1) 转速调节器出现饱和;
 - (2) 转速正反馈;
 - (3) 反馈断线;
 - (4) 转速反馈系数整定不当。

等等。

9、实验分析题

在双闭环直流调速系统实验中,如果直流电动机不转,分析有可能出现的故障原因?(至少列出4条)

解: (1) 没有接励磁电压;

- (2) 没有接电枢电压;
- (3) ACR 调节器没有输出;
- (4) 整流装置没有输出;
- (5) 没有加控制信号;
- (6) 晶闸管没有加触发电流

等

1. 有一 V-M 系统, 电动机参数为: 2. 2KW, 220V, 12. 5A, 1500r/min, 电枢电阻 Ra=1. 2 Ω , 整流装置的内阻 Rrec=1. 5 Ω , 触发整流环节的放大倍数 Ks=35。要求系统满足调节器 D=20,静差率 s≤10%。

- (1) 计算开环系统的静态速降 Δn_{op} 和调速要求所允许的闭环静态速降 Δn_{cl} ?
- (2) 采用转速负反馈组成闭环系统,调整该系统参数,当给定电压 Un*=15v 时,Id=I_N, n=n_N。则转速负反馈系数 α 应该是多少?
- (3) 计算放大器所需的放大倍数?
- (4) 画出运算放大器的电路图,计算该运算放大器的反馈电阻 R2 的阻值? (R0=20k Ω)

解: (1)

$$Ce = \frac{U_N - I_N Ra}{n_N} = 0.1367 V. \min/r$$

$$\Delta n_{op} = \frac{I_N R}{C} = 246.9 v. \min/r$$

$$\Delta n_{cl} = \frac{n_N S}{D(1-S)} = 8.33v. \min/r$$

(2)

$$\begin{cases} \frac{k_p k_s \Delta u - I_d R}{C_e} = n_N \\ \Delta u = u_n^* - \alpha n_N \end{cases} \text{ (gdf } \alpha = \frac{u_n^*}{n_N} = 0.01 \text{)}$$

得:

$$\alpha = 0.00961$$

(3)

$$K = \frac{\Delta n_{op}}{\Delta ncl} - 1 = 28.64$$

$$k_p = \frac{k}{\alpha k_s / Ce} = 11.64$$

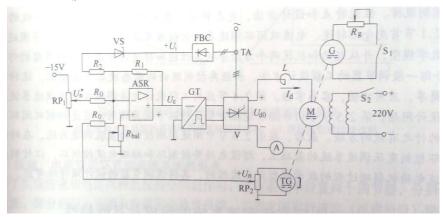
(4)
$$R_2 = k_p R_0 = 232.8\Omega$$

图省略

2 有一 V-M 系统, 电动机参数为: 18KW, 220V, 94A, 1000r/min, 电枢电阻 Ra=0. 15 Ω , 整流装置的内阻 Rrec=0. 3 Ω , 触发整流环节的放大倍数 Ks=40。最大当给定电压 Unm*=15v, 当主电路电流达到最大值时,整定电流反馈电压 Uim=10v。

要求系统满足调节器 D=20,静差率 $s \le 10\%$ 。将该系统设计为带电流截止环节(用稳压管作比较电压)的转速单闭环有静差调速系统,要求堵转电流 $Idb1=1.5I_{s}$,临界截止电流 $Idcr=1.1I_{s}$ 。

- (1) 计算转速反馈系数 a 和调节器的放大系数 K。;
- (2) 电流反馈截止负反馈环节增加了电流反馈放大器,求电流反馈系数 β_1 和电流反馈放大器的放大系数 β_2 及稳压 管的击穿电压值 U_{v_0} 。



解: (1)

$$Ce = \frac{U_N - I_N Ra}{n_N} = 0.2059 V. \min/r$$

$$\Delta n_{op} = \frac{I_N R}{C_e} = 205.4 v. \min/r$$

$$\Delta n_{cl} = \frac{n_N S}{D(1 - S)} = 5.56 v. \operatorname{min}/r$$

$$K = \frac{\Delta n_{op}}{\Delta ncl} - 1 = 35.94$$

$$\begin{cases} \frac{k_p k_s \Delta u - I_d R}{C_e} = n_N \\ \Delta u = u_n^* - \alpha n_N \end{cases}$$

得:

$$\alpha = 0.0145$$

$$k_p = \frac{k}{\alpha k_s / C_e} = 12.8$$

(2)

$$\beta_1 I_{dcr} = u_{vs}$$

$$\beta_1 = \frac{u_{im}}{I_{dm}} = 0.0709$$

$$u_{vs} = 7.3v$$

静特性方程:

$$n = \frac{K_{p}K_{s}U_{n}^{*}}{C_{e}(1+K)} - \frac{RI_{d}}{C_{e}(1+K)} - \frac{K_{p}K_{s}\beta_{2}}{C_{e}(1+K)} (\beta_{1}I_{d} - U_{vs})$$

$$I_{dbl} \approx \frac{u_{n}^{*} + \beta_{2}u_{vs}}{\beta_{2}\beta_{1}}$$

$$\beta_2 = 5.56$$

3 有一 V-M 系统,电动机参数为: 2. 2KW,220V,12. 5A,1500r/min,电枢电阻 Ra=1. 2 Ω ,整流装置的内阻 Rrec=1. 5 Ω ,触发整流环节的放大倍数 Ks=35。要求系统满足调节器 D=20,静差率 s \leqslant 10%。当给定电压 Un*=15v 时,Id=I_x,n=n_x。将该系统设计为带电流截止环节的转速单闭环有静差调速系统,要求堵转电流 Idbl \leqslant 2I_x,临界截止电流 Idcr \geqslant 1. 2I_x。

- (1) 应该选用多大的比较电压和电流反馈采样电阻?
- (2) 要求电流反馈采样电阻不超过主电路总电阻的1/3,如果做不到,需要增加电流反馈放大器,画出系统的静态结构框图。
- (3) 并计算电流反馈放大系数 β,此时比较电压和电流反馈采样电阻各为多少?
- (4) 画出运算放大器的电路图,计算该运算放大器的电流反馈输入电阻 R2 的阻值? (R0=20k Ω)

$$\begin{cases} I_{dbl} \approx \frac{u_n^* + u_{com}}{R_S} \\ I_{dcr} = \frac{u_{com}}{R_S} \end{cases}$$

得:
$$u_{com} = 22.5v$$

$$R_{\rm s} \approx 1.5\Omega$$

(2)图略

(3) 需要增加电流反馈放大器

$$R_s = 0.9\Omega$$

$$U_{com} = I_{dcr}R_S = 13.5V$$

$$Ce = \frac{U_N - I_N Ra}{n_N} = 0.1367 V. \text{min/} r$$

$$\Delta n_{op} = \frac{I_N R}{C_e} = 246.9 v. \min/r$$

$$\Delta n_{cl} = \frac{n_N S}{D(1-S)} = 8.33v. \min/r$$

$$K = \frac{\Delta n_{op}}{\Delta ncl} - 1 = 28.64$$

静特性方程:

$$n = \frac{K_{p}K_{s}U_{n}^{*}}{C_{e}(1+K)} - \frac{RI_{d}}{C_{e}(1+K)} - \frac{K_{p}K_{s}\beta'}{C_{e}(1+K)} (R_{s}I_{d} - U_{com})$$

$$I_{dbl} = \frac{k_{p}k_{s}(u_{n}^{*} + \beta'u_{com})}{R + k_{p}k_{s}\beta'R_{s}} \approx \frac{u_{n}^{*} + \beta'u_{com}}{\beta'R_{s}}$$

$$\beta' = 1.64 (\approx 1.67)$$

(4) 若
$$R_0 = 20 K\Omega$$
 $R_2 = 12 K\Omega$

运算放大器的电路图(省)

- 1、计算题见第二章作业
- 2、计算题见第二章作业
- 3、计算题

有一双闭环直流调速系统,电动机参数为: 3KW,220V, 17. 5A,1500r/min,电枢电阻 R_s =1. $25\,\Omega$, GD^2 =3. 53N. m^2 。采用三相桥式电路,整流装置的内阻 R_{rec} =1. $3\,\Omega$ 。平波电抗器电阻 R_s =0. $3\,\Omega$ 。整流回路总电感 L=200mH。触发整流环节的放大倍数 Ks=37. 84, T_s =0. 0017s,Toi=0. 002s。这里暂不考虑稳定性问题,ASR 限幅输出 U_{in} *=8v,ACR 限幅输出 U_{es} =8v,最大给定 U_{mn} *=10v。 要求: 调速范围 D=20,静差率 s \leq 10%。堵转电流 I_{dbl} \leq 2. II_s ,临界截止电流 I_{dcr} \geq 2 I_s 。设计指标为:电流超调量 <5%,空 载 起 动 到 额 定 转 速 时 的 转 速 超 调 量 <10 %。电 流 环 已 设 计 好 , 其 等 效 闭 环 传 递 函 数

$$\frac{1}{\frac{1}{k_I}}\frac{\beta}{s+1} = \frac{\frac{1}{0.218}}{\frac{1}{135.14}}\frac{1}{s+1}$$
, Ton=0.01s , $T_{\sum i} = 0.0037s$.

- (1) 计算 α , β , c_e , T_m 。
- (2) 设计转速调节器。

解:

(1)
$$\alpha = \frac{u_n^*}{n_n} = 0.0067 v. \text{min/} r$$

$$\beta = \frac{u_{im}^*}{2.1I_n} = 0.218 \, v \, / \, A$$

$$Ce = \frac{u_n - RaI_n}{n_n} = 0.132v.\min/r$$

$$Tm = \frac{GD^2R}{375CeCm} = 0.162s$$

(2) 转速环设计

$$2T_{\Sigma i} = \frac{1}{k_I} = 0.0074s$$

$$T_{\sum n} = 2T_{\sum i} + T_{on} = 0.0174s$$

转速环按典2系统设计,转速调节器选用PI型

$$W_{ASR}(S) = K_n \frac{\tau_n s + 1}{\tau_n s}$$

选 h=5

$$\tau_n = hT_{\Sigma_n} = 0.087s$$

$$K_N = \frac{h+1}{2h^2T^2\Sigma_n} = 396.4$$

$$K_n = \frac{(h+1)\beta ceT_m}{2h\alpha RT_{\Sigma_n}} = 8.4$$

4、计算题(10分)

有一双闭环直流调速系统,电动机参数为: 3KW,220V, 17. 5A,1500r/min,电枢电阻 R_s =1. 25 Ω , GD^2 =3. 53N. m^2 。采用三相桥式电路,整流装置的内阻 R_{rec} =1. 3 Ω 。平波电抗器电阻 R_s =0. 3 Ω 。整流回路总电感 L=200mH。触发整流环节的放大倍数 Ks=37. 84, T_s =0. 0017s,Toi=0. 002s。这里暂不考虑稳定性问题,ASR 限幅输出 U_{ta} =8v,ACR 限幅输出 U_{ca} =8v,最大给定 U_{ta} =10v。 要求:调速范围 D=20,静差率 s \leq 10%。 堵转电流 I_{dal} \leq 2. II_{ss} ,临界截止电流 I_{dar} \geq 2 I_{ss} 。 设计指标为:电流超调量<5%,空载起动到额定转速时的转速超调量<10%。

(1) 计算
$$\beta$$
, c_a , T_m , T_1

(2) 设计电流调节器。

解:

(1)

$$T_m = \frac{GD^2R}{375CeCm} = 0.162s$$

$$Ce = \frac{U_N - RaIn}{n_n} = 0.132$$

$$\beta = \frac{U_{im}^*}{\lambda I_N} = 0.218$$

$$T_l = \frac{L}{R} = 0.07s$$

$$T_{\Sigma_i} = T_s + T_{oi} = 0.0037s$$

(2) 设计电流调节器

电流环按典 I 系统设计,电流调节器选用 PI 型

$$W_{ACR}(S) = K_i \frac{\tau_i s + 1}{\tau_i s}$$

$$\tau_{i} = T_{I} = 0.07s$$

$$K_I = \frac{1}{2T_{\Sigma_I}} = 135.14s^{-1}$$

$$K_i = K_I \frac{\tau_i R}{\beta K_s} = 3.27$$

5 计算题

有一双闭环直流调速系统,电动机参数为:3KW,220V,17.5A, 1500r/min,电枢电阻 Ra=1.25 Ω ,GD2=3.53N.m2。采用三相桥式电路,整流装置的内阻 Rrec=1.3 Ω 。平波电抗器电阻 RL=0.3 Ω 。整流回路总电感 L=200mH。触发整流环节的放大倍数 Ks=37.84,Ts=0.0017s,Toi=0.002s。这里暂不考虑稳定性问题,ASR 限幅输出 Uim*=8v,ACR 限幅输出 Ucm=8v,最大 给定 Unm*=10v。 要求:调速范围 D=20,静差率 s<10%。堵转电流 Idbl<2.1 I_N ,临界截止电流 Idcr>2 I_N 。设计指标为:电流

超调量<5%,空载起动到额定转速时的转速超调量<10%。 $T_{m}=0.162s$, Ce=0.132 , $\beta=0.218$,

$$T_{I} = 0.07s$$
.

- (1)设计电流调节器。
- (2) 设计转速调节器。

解:

(1) 电流环设计

$$T_{\Sigma_i} = T_s + T_{oi} = 0.0037s$$

电流环按典 I 系统设计,电流调节器选用 PI 型

$$W_{ACR}(S) = K_i \frac{\tau_i s + 1}{\tau_i s}$$

$$\tau_i = T_I = 0.07s$$

$$K_I = \frac{1}{2T_{\Sigma i}} = 135.14s^{-1}$$

$$K_i = K_I \frac{\tau_i R}{\beta K_s} = 3.27$$

(2) 转速环设计

$$2T_{\Sigma i} = \frac{1}{k_I} = 0.0074s$$

$$T_{\sum n} = 2T_{\sum i} + T_{on} = 0.0174s$$

转速环按典 2 系统设计,转速调节器选用 PI 型

$$W_{ASR}(S) = K_n \frac{\tau_n s + 1}{\tau_n s}$$

选 h=5

$$\tau_n = hT_{\Sigma n} = 0.087s$$

$$K_N = \frac{h+1}{2h^2T^2\Sigma_n} = 396.4$$

$$K_n = \frac{(h+1)\beta ceT_m}{2h\alpha RT_{\Sigma n}} = 8.4$$