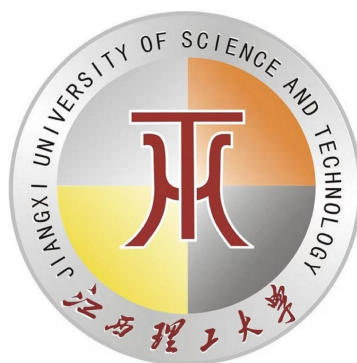

《工程电磁场》复习重点及历年真题 (第二版)



博学而审问 明辨而笃行

作者：死抠 (于江西理工)

时间：January 23, 2019

邮箱：489765924@qq.com

Version: 3.00

目 录



1	知识点总结	1
1.1	矢量分析与场论思想	1
1.2	静电场的基本原理	3
1.3	恒定电场的基本原理	4
1.4	恒定磁场的基本原理	4
1.5	时变电磁场的基本原理	5
2	重点习题	7
2.1	课后习题	7
2.2	书中例题	7
3	历年真题	8
3.1	2018-2019(C)	8
4	历年真题参考答案	9
4.1	2018-2019(C)	9

第 1 章 知识点总结



1.1 矢量分析与场论思想

重点为: 方向导数、梯度、散度、环量、旋度、散度定理、斯托克斯定理的计算

1. 方向导数

$$\frac{du}{dl} = \frac{\partial u}{\partial x} \cos \alpha + \frac{\partial u}{\partial y} \cos \beta + \frac{\partial u}{\partial z} \cos \gamma$$

其中 $\cos \alpha = \frac{dx}{dl}$, $\cos \beta = \frac{dy}{dl}$, $\cos \gamma = \frac{dz}{dl}$.

2. 梯度

$$\text{gradu} = \frac{\partial u}{\partial x} \vec{e}_x + \frac{\partial u}{\partial y} \vec{e}_y + \frac{\partial u}{\partial z} \vec{e}_z$$

其中梯度的运算与微分运算类似, 这里不再赘述.

3. 散度

$$\text{div} \vec{A} = \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} + \frac{\partial A_z}{\partial z}$$

散度的运算公式

$$(1) \text{div}(C\vec{A}) = C \text{div} \vec{A}$$

$$(2) \text{div}(u\vec{A}) = u \text{div} \vec{A} + \text{gradu} \cdot \vec{A}$$

$$(3) \text{div}(\vec{A} \pm \vec{B}) = \text{div} \vec{A} \pm \text{div} \vec{B}$$

散度定理

$$\oiint_S \vec{A} \cdot d\vec{S} = \iiint_V \text{div} \vec{A} dV$$

4. 旋度

$$\text{rot} \vec{A} = \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ A_x & A_y & A_z \end{vmatrix}$$

旋度的运算公式

$$(1) \text{rot}(C\vec{A}) = C \text{rot} \vec{A}$$

$$(2) \text{rot}(\vec{A} \pm \vec{B}) = \text{rot} \vec{A} \pm \text{rot} \vec{B}$$

$$(3) \text{rot}(u\vec{A}) = u \text{rot} \vec{A} + \text{gradu} \times \vec{A}$$

(4) $\text{rot}(\text{grad} u) = 0$ (重要的矢量恒等式)

(5) $\text{div}(\vec{A} \times \vec{B}) = \vec{B} \bullet \text{rot} \vec{A} - \vec{A} \bullet \text{rot} \vec{B}$

(6) $\text{div}(\text{rot} \vec{A}) = 0$ (重要的矢量恒等式)

斯托克斯定理

$$\oint_l \vec{A} \bullet d\vec{l} = \iint_S \text{rot} \vec{A} \bullet d\vec{S}$$

5. 哈密尔顿 (纳布拉) 算子

$$\nabla = \vec{e}_x \frac{\partial}{\partial x} + \vec{e}_y \frac{\partial}{\partial y} + \vec{e}_z \frac{\partial}{\partial z}$$

因此

$$\text{梯度 } \text{grad} u = \frac{\partial u}{\partial x} \vec{e}_x + \frac{\partial u}{\partial y} \vec{e}_y + \frac{\partial u}{\partial z} \vec{e}_z = \nabla u$$

$$\text{散度 } \text{div} \vec{A} = \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} + \frac{\partial A_z}{\partial z} = \nabla \bullet \vec{A}$$

$$\text{旋度 } \text{rot} \vec{A} = \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ A_x & A_y & A_z \end{vmatrix} = \nabla \times \vec{A}$$

拉普拉斯算子

$$\nabla^2 = \nabla \bullet \nabla = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$$

∇ 算子常用运算公式

$$(1) \iiint_V \nabla \bullet \vec{A} dV = \iint_S \vec{A} \bullet d\vec{S} \text{ (散度定理)}$$

$$(2) \iint_S \nabla \times \vec{A} \bullet d\vec{S} = \oint_l \vec{A} \bullet d\vec{l} \text{ (斯托克斯定理)}$$

6. 常用坐标系中的有关公式

拉梅系数 h_u, h_v, h_w

若 $d\vec{l} = h_u d\vec{u} + h_v d\vec{v} + h_w d\vec{w}$

则有

$$\nabla a = \frac{1}{h_u} \frac{\partial a}{\partial u} \vec{e}_u + \frac{1}{h_v} \frac{\partial a}{\partial v} \vec{e}_v + \frac{1}{h_w} \frac{\partial a}{\partial w} \vec{e}_w$$

$$\nabla \bullet \vec{A} = \frac{1}{h_u h_v h_w} \left[\frac{\partial}{\partial u} (A_u h_v h_w) + \frac{\partial}{\partial v} (A_v h_u h_w) + \frac{\partial}{\partial w} (A_w h_u h_v) \right]$$

$$\nabla \times \vec{A} = \frac{1}{h_u h_v h_w} \begin{vmatrix} h_u \vec{e}_u & h_v \vec{e}_v & h_w \vec{e}_w \\ \frac{\partial}{\partial u} & \frac{\partial}{\partial v} & \frac{\partial}{\partial w} \\ h_u A_u & h_v A_v & h_w A_w \end{vmatrix}$$

那么在柱面坐标系中有 $d\vec{l} = d\vec{r} + r d\vec{\alpha} + d\vec{z}$

即 $h_u = 1, h_v = r, h_w = 1$

那么在球面坐标系中有 $d\vec{l} = d\vec{r} + r d\vec{\theta} + r \sin \theta d\vec{\alpha}$



即 $h_u = 1$, $h_v = r$, $h_w = r \sin \theta$

1.2 静电场的基本原理

重点为: 电场强度、电位移矢量、极化强度、极化电荷体密度、极化电荷面密度的计算, 电位与电场强度的关系, 衔接条件

1. 电场强度

$$E = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R^2} \vec{e}_R$$

电荷线密度 $\tau = \frac{dq}{dl}$, 电荷面密度 $\sigma = \frac{dq}{dS}$, 电荷体密度 $\rho = \frac{dq}{dV}$

$$\text{线电荷产生的电场强度 } E = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_l \frac{\tau \vec{e}_R}{R^2} dl$$

$$\text{面电荷产生的电场强度 } E = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \iint_S \frac{\sigma \vec{e}_R}{R^2} dS$$

$$\text{体电荷产生的电场强度 } E = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \iiint_V \frac{\rho \vec{e}_R}{R^2} dV$$

2. 电位

$$\varphi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \iiint_V \frac{\rho}{R} dV + C \quad \text{面、线情况下的电位不再赘述}$$

电位与电场强度的关系 $E = -\nabla \varphi$

静电场环路定理的微分形式 $\nabla \times \vec{E} = 0$

静电场环路定理的积分形式 $\oint_l \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$

高斯通量定理的微分形式 $\nabla \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$

高斯通量定理的积分形式 $\oiint_S \vec{E} \cdot d\vec{S} = \iiint_V \nabla \cdot \vec{E} dV = \iiint_V \frac{\rho}{\epsilon_0} dV = \frac{q}{\epsilon_0}$

3. 电位移矢量

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P} \quad (\text{其中 } \vec{P} \text{ 为极化强度})$$

极化电荷体密度 $\rho_P = -\nabla \cdot \vec{P}$, 极化电荷面密度 $\sigma_P = \vec{P} \cdot \vec{e}_n$

高斯通量定理的微分形式 $\nabla \cdot \vec{D} = \rho$

高斯通量定理的积分形式 $\oiint_S \vec{D} \cdot d\vec{S} = \iiint_V \nabla \cdot \vec{D} dV = q$

4. 静电场的辅助方程

在各向同性的介质中 $\vec{D} = \epsilon \vec{E}$

5. 静电场的基本方程与分界面衔接条件

微分形式 积分形式

静电场基本方程 $\nabla \times \vec{E} = 0$ $\oint_l \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$

$\nabla \cdot \vec{D} = \rho$ $\oiint_S \vec{D} \cdot d\vec{S} = q$

辅助方程为 $\vec{D} = \epsilon \vec{E}$

电介质分界面条件

$$\vec{e}_n \times (\vec{E}_2 - \vec{E}_1) = 0 \Leftrightarrow E_{2t} = E_{1t}$$



$$\vec{e}_n \cdot (\vec{D}_2 - \vec{D}_1) = \sigma \Leftrightarrow D_{2n} - D_{1n} = \sigma$$

1.3 恒定电场的基本原理

重点为: 电流密度与电场强度的关系, 电流密度的计算, 衔接条件

1. 电流密度

$$J = \rho v = \rho \frac{dl}{dt} = \frac{\rho dS_0 dl}{dt dS_0} = \frac{\rho dV}{dt dS_0} = \frac{dq}{dt dS_0} = \frac{dI}{dS_0}$$

电流密度与电场强度的关系

$$\vec{J} = \gamma \vec{E} \Leftrightarrow \vec{E} = \frac{1}{\gamma} \vec{J} = \rho_R \vec{J}$$

2. 电动势

$$e = \int_a^b \vec{E}_e \cdot d\vec{l}$$

3. 电流连续性

电荷守恒原理的积分形式 $\oiint_S \vec{J} \cdot d\vec{S} = -\frac{\partial q}{\partial t}$

电荷守恒原理的微分形式 $\nabla \cdot \vec{J} = -\frac{\partial \rho}{\partial t}$

对于恒定电场 (即 $\frac{\partial \rho}{\partial t} = 0, \frac{\partial q}{\partial t} = 0$) 有

$$\nabla \cdot \vec{J} = 0$$

恒定电场的电流连续性方程 $\oiint_S \vec{J} \cdot d\vec{S} = 0$

4. 恒定电场的基本方程及辅助方程

微分形式 积分形式

恒定电场的基本方程 $\nabla \cdot \vec{J} = 0$ $\oiint_S \vec{J} \cdot d\vec{S} = 0$

$\nabla \times \vec{E} = 0$ $\oint_l \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$

辅助方程为 $\vec{J} = \gamma \vec{E}$

在均匀媒质中, 电位的基本方程 $\gamma \nabla^2 \varphi = 0$

5. 导电媒质分界面衔接条件

$$\vec{e}_n \times (\vec{E}_2 - \vec{E}_1) = 0 \Leftrightarrow E_{2t} = E_{1t}$$

$$\vec{e}_n \cdot (\vec{J}_2 - \vec{J}_1) = 0 \Leftrightarrow J_{2n} = J_{1n}$$

将 $\vec{E} = -\nabla \varphi, \vec{J} = \gamma \vec{E}$ 代入上述分界面条件, 得到电位应满足的分界面衔接条件

$$\begin{cases} \varphi_1 = \varphi_2 \\ \gamma_2 \frac{\partial \varphi_2}{\partial n} = \gamma_1 \frac{\partial \varphi_1}{\partial n} \end{cases}$$

1.4 恒定磁场的基本原理

重点为: 用安培环路定理 (2 种) 计算磁感应强度、磁场强度



1. 毕奥-沙伐定律

$$\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \oint_l \frac{Id\vec{l} \times \vec{e}_R}{R^2} \Leftrightarrow d\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{Id\vec{l} \times \vec{e}_R}{R^2}$$

2. 分布电流的磁感应强度

$$\text{点电流 } \vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{q\vec{v} \times \vec{e}_R}{R^2}$$

$$\text{线电流 } \vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \oint_l \frac{Id\vec{l} \times \vec{e}_R}{R^2}$$

$$\text{面电流 } \vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \iint_S \frac{\vec{K} \times \vec{e}_R}{R^2} dS$$

$$\text{体电流 } \vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \iiint_V \frac{\vec{J} \times \vec{e}_R}{R^2} dV$$

3. 洛伦兹力

$$\vec{F} = q\vec{v} \times \vec{B}$$

4. 磁通连续性定理

$$\begin{array}{cc} \text{微分形式} & \text{积分形式} \\ \text{磁通连续性定理} & \nabla \cdot \vec{B} = 0 \quad \oiint_S \vec{B} \cdot d\vec{S} = 0 \end{array}$$

5. 安培环路定理

$$\begin{array}{cc} \text{微分形式} & \text{积分形式} \\ \text{安培环路定理} & \nabla \times \vec{B} = \mu_0 \vec{J} \quad \oint_l \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 I \end{array}$$

6. 磁场强度

$$\vec{H} = \frac{\vec{B}}{\mu_0} - \vec{M} \text{ (其中 } \vec{M} \text{ 为磁化强度)}$$

$$\begin{array}{cc} \text{微分形式} & \text{积分形式} \\ \text{安培环路定理} & \nabla \times \vec{H} = \vec{J} \quad \oint_l \vec{H} \cdot d\vec{l} = I \end{array}$$

7. 恒定磁场的基本方程与分界面衔接条件

$$\begin{array}{cc} \text{微分形式} & \text{积分形式} \\ \text{恒定磁场的基本方程} & \nabla \cdot \vec{B} = 0 \quad \oiint_S \vec{B} \cdot d\vec{S} = 0 \\ & \nabla \times \vec{H} = \vec{J} \quad \oint_l \vec{H} \cdot d\vec{l} = I \end{array}$$

$$\text{辅助方程为 } \vec{B} = \mu \vec{H}$$

媒质分界面的衔接条件

$$\vec{e}_n \times (\vec{H}_2 - \vec{H}_1) = \vec{K} \text{ (其中 } \vec{K} \text{ 为分界面的自由面电流密度)}$$

$$\vec{e}_n \cdot (\vec{B}_2 - \vec{B}_1) = 0 \Leftrightarrow B_{2n} = B_{1n}$$

1.5 时变电磁场的基本原理

重点为: 位移电流、全电流 ($\vec{J}_C, \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$ 是重点) 的计算

1. 时变场中的运动回路



电磁感应定律

微分形式

积分形式

$$\nabla \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} + \nabla \times (\vec{v} \times \vec{B}) \quad \oint_l \vec{E} \cdot d\vec{l} = -\iint_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S} + \oint_l (\vec{v} \times \vec{B}) \cdot d\vec{l}$$

2. 时变场的电流连续性

$$\nabla \cdot \left(\vec{J}_C + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right) = 0$$

3. 全电流定律

微分形式

积分形式

全电流定律

$$\nabla \times \vec{H} = \vec{J}_C + \vec{J}_v + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \quad \oint_l \vec{H} \cdot d\vec{l} = i_C + i_D + i_v$$

4. 电磁场的基本方程组

电磁场基本方程组

微分形式

积分形式

$$\begin{aligned} \nabla \times \vec{H} &= \vec{J}_C + \rho \vec{v} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} & \oint_l \vec{H} \cdot d\vec{l} &= \iint_S \vec{J}_C \cdot d\vec{S} + \iint_S \rho \vec{v} \cdot d\vec{S} + \iint_S \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \cdot d\vec{S} \\ \nabla \times \vec{E} &= -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} & \oint_l \vec{E} \cdot d\vec{l} &= -\iint_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S} \\ \nabla \cdot \vec{B} &= 0 & \oiint_S \vec{B} \cdot d\vec{S} &= 0 \\ \nabla \cdot \vec{D} &= \rho & \oiint_S \vec{D} \cdot d\vec{S} &= q \end{aligned}$$

在各向同性媒质中, 辅助方程为

$$\vec{D} = \epsilon \vec{E}, \quad \vec{B} = \mu \vec{H}, \quad \vec{J}_C = \gamma \vec{E}$$

媒质分界面衔接条件

$$\begin{aligned} \vec{e}_n \cdot (\vec{D}_2 - \vec{D}_1) &= \sigma & \vec{e}_n \cdot (\vec{B}_2 - \vec{B}_1) &= 0 \\ \vec{e}_n \times (\vec{E}_2 - \vec{E}_1) &= 0 & \vec{e}_n \times (\vec{H}_2 - \vec{H}_1) &= \vec{K} \end{aligned}$$



第 2 章 重点习题



2.1 课后习题

1-6, 1-9, 1-14, 1-16, 1-21, 1-22, 1-24, 2-5, 2-6, 2-7, 2-10, 2-13, 2-15, 2-16, 3-1, 4-7, 4-8, 4-10, 5-4, 5-5, 5-7, 5-8, 5-13

2.2 书中例题

1. 设跨步电压安全限值为 U_0 , 入地电流为 I , 试确定课本 78 页图 3-4-6 所示的浅埋半球接地体附近地面的危险区.

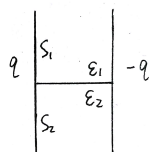
第3章 历年真题



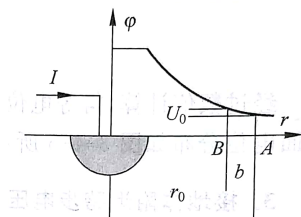
3.1 2018-2019(C)

试卷编号: 1819010634C

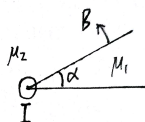
1. (10 分) 求函数 $\varphi = xyz$ 在点 $(5, 2, 1)$ 处沿着点 $(5, 1, 2)$ 到 $(9, 4, 19)$ 方向的方向导数。
2. (10 分) 已知标量场 $u = e^x \sin y$, 求 ∇u 。
3. (10 分) 已知 $\vec{A} = xyz^2 \vec{r}$ ($\vec{r} = x\vec{e}_x + y\vec{e}_y + z\vec{e}_z$), 求 $\operatorname{div} \vec{A}$ 在 $M(3, 3, 2)$ 处的值。
4. (10 分) 已知 $\vec{A} = xz^3 \vec{e}_x - 2x^2yz \vec{e}_y + 2yz^4 \vec{e}_z$, 求 \vec{A} 在 $M(1, -1, -1)$ 点的旋度。
5. (10 分) 一个半径为 a 的无限长圆柱, 圆柱表面均匀分布面电荷密度 ρ_S , 求圆柱面内、外的电场强度。
6. (10 分) 给定平行板电容器的尺寸、电介质的介电常数, 如图所示, 给定极板总电荷量下, 求电容器中的电场强度。



7. (15 分) 如图所示, 试确定浅埋半球接地体的危险半径 r_0 , 设跨步电压安全限值为 U_0 , 入地电流为 I , 土壤的电导率为 γ , 跨步距离为 b 。



8. (10 分) 如图所示, 已知无穷长电流和两种媒质的磁导率, 求两种媒质中的磁感应强度。



9. (15 分) 一个球形电容器的内、外半径分别为 a 和 b , 内、外导体间材料的介电常数为 ϵ 、电导率为 γ , 在内、外导体间加低频电压 $u = U_m \cos \omega t$ 。求内外导体间的全电流。

第4章 历年真题参考答案



4.1 2018-2019(C)

试卷编号: 1819010634C

1. (10 分) 求函数 $\varphi = xyz$ 在点 $(5, 2, 1)$ 处沿着点 $(5, 1, 2)$ 到 $(9, 4, 19)$ 方向的方向导数。

解: $\nabla\varphi|_{(5,2,1)} = (yz\vec{e}_x + xz\vec{e}_y + xy\vec{e}_z)|_{(5,2,1)} = 2\vec{e}_x + 5\vec{e}_y + 10\vec{e}_z$

沿着点 $(5, 1, 2)$ 到 $(9, 4, 19)$ 方向的单位矢量为

$$\vec{a} = \frac{4\vec{e}_x + 3\vec{e}_y + 17\vec{e}_z}{\sqrt{4^2 + 3^2 + 17^2}} = \frac{4}{\sqrt{314}}\vec{e}_x + \frac{3}{\sqrt{314}}\vec{e}_y + \frac{17}{\sqrt{314}}\vec{e}_z$$

则函数 $\varphi = xyz$ 在点 $(5, 2, 1)$ 处沿着点 $(5, 1, 2)$ 到 $(9, 4, 19)$ 方向的方向导数为

$$\nabla\varphi|_{(5,2,1)} \cdot \vec{a} = \frac{193}{\sqrt{314}}$$

2. (10 分) 已知标量场 $u = e^x \sin y$, 求 ∇u 。

解:

$$\nabla u = \frac{\partial u}{\partial x}\vec{e}_x + \frac{\partial u}{\partial y}\vec{e}_y = e^x \sin y \vec{e}_x + e^x \cos y \vec{e}_y$$

3. (10 分) 已知 $\vec{A} = xy^2z\vec{r}$ ($\vec{r} = x\vec{e}_x + y\vec{e}_y + z\vec{e}_z$), 求 $\operatorname{div}\vec{A}$ 在 $M(3, 3, 2)$ 处的值。

解: $\vec{A} = x^2y^2z\vec{e}_x + xy^3z\vec{e}_y + xy^2z^2\vec{e}_z$, 则

$$\begin{aligned}\operatorname{div}\vec{A}|_M &= \left(\frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} + \frac{\partial A_z}{\partial z}\right)\Big|_M \\ &= (2xy^2z + 3xy^2z + 2xy^2z)\Big|_M \\ &= 324\end{aligned}$$

4. (10 分) 已知 $\vec{A} = xz^3\vec{e}_x - 2x^2yz\vec{e}_y + 2yz^4\vec{e}_z$, 求 \vec{A} 在 $M(1, -1, -1)$ 点的旋度。

解:

$$\begin{aligned}\nabla \times \vec{A}|_M &= \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ xz^3 & -2x^2yz & 2yz^4 \end{vmatrix}\Big|_M \\ &= (2z^4 + 2x^2y)\vec{e}_x + 3xz^2\vec{e}_y - 4xyz\vec{e}_z\Big|_M \\ &= 3\vec{e}_y - 4\vec{e}_z\end{aligned}$$

5. (10 分) 一个半径为 a 的无限长圆柱, 圆柱表面均匀分布面电荷密度 ρ_s , 求圆柱面内、外的电场强度。

解: 在无限长圆柱轴线上作一以轴线为中心, 半径为 r , 高为 h 的高斯圆柱面
 设 \vec{E}_r 为沿半径方向的电场强度

当 $r < a$ 时, 根据高斯通量定理, 显然有 $\vec{E}_r = 0$

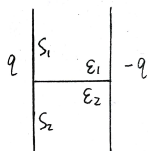
当 $r \geq a$ 时, 根据对称性, 上下面的电场强度为 0, 根据高斯通量定理

$$\oiint_S \vec{E} d\vec{S} = 2\pi \vec{E}_r r h = \frac{2\pi a h \rho_s}{\epsilon_0}$$

即

$$\vec{E}_r = \frac{a \rho_s}{r \epsilon_0}$$

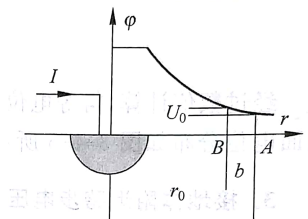
6. (10 分) 给定平行板电容器的尺寸、电介质的介电常数, 如图所示, 给定极板总电荷量下, 求电容器中的电场强度。



解: 联立两式 $\begin{cases} C = \frac{Q}{U} \\ C = \frac{\epsilon S}{4\pi k d} \end{cases}$ 得 $q = Q_1 + Q_2 = \frac{U(\epsilon_1 S_1 + \epsilon_2 S_2)}{4\pi k d}$

即 $U = \frac{4\pi k d q}{\epsilon_1 S_1 + \epsilon_2 S_2}$, 即 $E = \frac{U}{d} = \frac{4\pi k q}{\epsilon_1 S_1 + \epsilon_2 S_2}$

7. (15 分) 如图所示, 试确定浅埋半球接地体的危险半径 r_0 , 设跨步电压安全限值为 U_0 , 入地电流为 I , 土壤的电导率为 γ , 跨步距离为 b 。



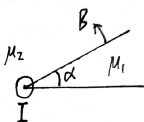
解: 电流密度 $J = \frac{I}{2\pi r^2}$, 则 $E = J/\gamma = \frac{I}{2\pi \gamma r^2}$

电位 $\varphi(r) = \int_r^{+\infty} E dr = \frac{I}{2\pi \gamma r}$

跨步电压 $\varphi(r-b) - \varphi(r) = \frac{bI}{2\pi \gamma (r-b)r} \approx \frac{bI}{2\pi \gamma r^2} \stackrel{\text{令}}{=} U_0$

解得 $r_0 = \sqrt{\frac{bI}{2\pi \gamma U_0}}$

8. (10 分) 如图所示, 已知无穷长电流和两种媒质的磁导率, 求两种媒质中的磁感应强度。



解: 根据安培环路定理、媒质分界面的衔接条件

$$\oint_l \vec{H} \cdot d\vec{l} = \oint_{l_1} \frac{\vec{B}}{\mu_1} dl + \oint_{l_2} \frac{\vec{B}}{\mu_2} dl = B \left(\frac{\alpha r}{\mu_1} + \frac{(2\pi - \alpha)r}{\mu_2} \right) = I$$

其中 l 为以电流为中心, 半径为 r 的圆, l_1, l_2 分别为 l 在媒质 μ_1 、 μ_2 中的部分

$$\text{解得 } B = \frac{I\mu_1\mu_2}{(\alpha\mu_2 + (2\pi - \alpha)\mu_1)r}$$

9. (15 分) 一个球形电容器的内、外半径分别为 a 和 b , 内、外导体间材料的介电常数为 ε 、电导率为 γ , 在内、外导体间加低频电压 $u = U_m \cos \omega t$ 。求内外导体间的全电流。

解: 根据高斯通量定理

$$\oiint_S \vec{D} \cdot d\vec{S} = 4\pi r^2 D = Q$$

其中 S 为球心在球形电容器球心, 半径为 $r(a < r < b)$ 的球面

$$\text{解得 } E = \frac{D}{\varepsilon} = \frac{Q}{4\pi\varepsilon r^2}, \text{ 联立 } \int_a^b E dr = \frac{Q}{4\pi\varepsilon} \left(\frac{1}{a} - \frac{1}{b} \right) = u = U_m \cos \omega t$$

$$\text{解得 } Q = \frac{4\pi\varepsilon ab U_m \cos \omega t}{b - a}$$

$$\text{则 } J = \gamma E = \frac{ab\gamma U_m \cos \omega t}{(b - a)r^2}, \quad \frac{\partial D}{\partial t} = -\frac{\varepsilon\omega ab U_m \sin \omega t}{(b - a)r^2}$$

$$\text{全电流密度} = \frac{ab U_m}{(b - a)r^2} (\gamma \cos \omega t - \varepsilon\omega \sin \omega t)$$

$$\text{全电流} = \frac{4\pi ab U_m}{b - a} (\gamma \cos \omega t - \varepsilon\omega \sin \omega t)$$

