第6章 交流交流变流电路

- 6.1 交流调压电路
- 6.2 其他交流电力控制电路
- 6.3 交交变频电路
- 6.4 矩阵式变频电路 本章小结

引言

- ■交流-交流变流电路:把一种形式的交流变成另一种形式 交流的电路。
- ■交流-交流变换电路可以分为直接方式(即无中间直流环节)和间接方式(有中间直流环节)两种。

■直接方式

- ◆交流电力控制电路: 只改变电压、电流或对电路的通断 进行控制,而不改变频率的电路。
- ◆变频电路: 改变频率的电路。

6.1 交流调压电路

- 6.1.1 单相交流调压电路
- 6.1.2 三相交流调压电路



6.1 交流调压电路·引言

- ■把两个晶闸管反并联后串联在交流电路中,通过对晶闸管的控制就可以控制交流输出。
- ■交流电力控制电路
 - ◆交流调压电路: 在每半个周波内通过对晶闸管开通相位的控制,调节输出电压有效值的电路。
 - ◆交流调功电路:以交流电的周期为单位控制晶闸管的通断,改变通 态周期数和断态周期数的比,调节输出功率平均值的电路。
 - ◆交流电力电子开关: 串入电路中根据需要接通或断开电路的晶闸管。

■应用

- ◆灯光控制(如调光台灯和舞台灯光控制)。
- ◆异步电动机软起动。
- ◆异步电动机调速。
- ◆供用电系统对无功功率的连续调节。
- ◆在高压小电流或低压大电流直流电源中,用于调节变压器一次电压。

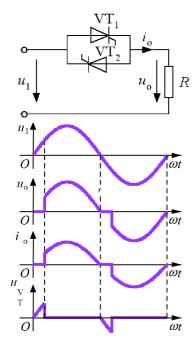


图6-1 电阻负载单相交流调压电路及其波形

■电阻负载

◆工作过程

◆基本的数量关系

寧负载电压有效值 U_o

$$U_o = \sqrt{\frac{1}{\pi} \int_{\alpha}^{\pi} \left(\sqrt{2}U_1 \sin \omega t\right)^2 d(\omega t)} = U_1 \sqrt{\frac{1}{2\pi} \sin 2\alpha + \frac{\pi - \alpha}{\pi}}$$
 (6-1)

☞负载电流有效值I₀

$$I_{\circ} = \frac{U_{\circ}}{R}$$
 (6-2)

$$I_T = \sqrt{\frac{1}{2\pi} \int_x^{\pi} \left(\frac{\sqrt{2}U_1 \sin \omega t}{R}\right)^2 d(\omega t)} = \frac{U_1}{R} \sqrt{\frac{1}{2} (1 - \frac{\alpha}{\pi} + \frac{\sin 2\alpha}{2\pi})}$$
 (6-3)

☞功率因数λ

$$\lambda = \frac{P}{S} = \frac{U_{o}I_{o}}{U_{1}I_{o}} = \frac{U_{o}}{U_{1}} = \sqrt{\frac{1}{2\pi}\sin 2\alpha + \frac{\pi - \alpha}{\pi}}$$
 (6-4)



- $\diamond \alpha$ 的移相范围为 $0 \le \alpha \le \pi$,随着 α 的增大,U。逐渐降低, λ 逐渐降低。
- ■阻感负载
 - ◆工作过程
- 零若晶闸管短接,稳态时负载电流为正弦波,相位滞后于 u_1 的角度为 φ ,当用晶闸管控制时,只能进行滞后控制,使负载电流更为滞后。
- 受りの最初阻抗角为 $\varphi = \operatorname{tg}^{-1}(\omega L/R)$,稳态 Ω 时 α 的移相范围应为 $\varphi \leq \alpha \leq \pi$ 。

$$\sin(\alpha + \theta - \varphi) = \sin(\alpha - \varphi)e^{\frac{-\theta}{\lg \varphi}}$$
 (6-7)

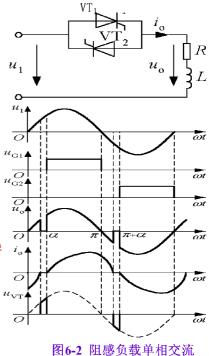


图6-2 阻感负载单相交流 调压电路及其波形

以 φ 为参变量,利用式(6-7)可以把 α 和 θ 的关系用图6-3的一簇曲线来表示。

- ◆基本的数量关系
 - 寧负载电压有效值 U_o

$$U_{o} = \sqrt{\frac{1}{\pi} \int_{\alpha}^{\alpha+\theta} (\sqrt{2}U_{1} \sin \omega t)^{2} d(\omega t)}$$

$$\theta = 1 \text{ r}$$

$$=U_1\sqrt{\frac{\theta}{\pi}} + \frac{1}{2\pi}\left[\sin 2\alpha - \sin(2\alpha + 2\theta)\right] \quad (6-8)$$

☞晶闸管电流有效值I_{VT}

$$I_{\text{VT}} = \sqrt{\frac{1}{2\pi} \int_{\alpha}^{\alpha+\theta} \left\{ \frac{\sqrt{2}U_1}{Z} \left[\sin(\omega t - \varphi) - \sin(\alpha - \varphi) e^{\frac{\alpha - \omega t}{\lg \varphi}} \right] \right\}^2 d(\omega t)}$$

$$= \frac{U_1}{\sqrt{2\pi} Z} \sqrt{\theta - \frac{\sin \theta \cos(2\alpha + \varphi + \theta)}{\cos \varphi}}$$
(6-9)

☞负载电流有效值I₀

$$I_{o} = \sqrt{2}I_{VT} \tag{6-10}$$

 $I_{\rm VTN} = I_{\rm VT} \frac{Z}{\sqrt{2}U_{\star}} \tag{6-11}$

式中
$$Z = \sqrt{R^2 + (\omega L)^2}$$

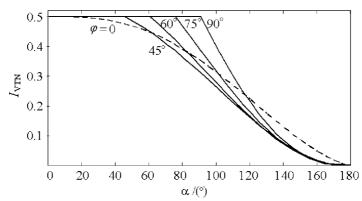


图6-4 单相交流调压电路 φ 为参变量时 I_{VTN} 和 α 关系曲线

$◆ \alpha < \varphi$ 时的工作情况

- $ightharpoonup VT_1$ 的导通时间超过 π 。
- \mathbf{v}_{0} 有指数衰减分量,在指数分量衰减过程中, \mathbf{v}_{1} 导通时间渐短, \mathbf{v}_{2} 的导通时间渐长。

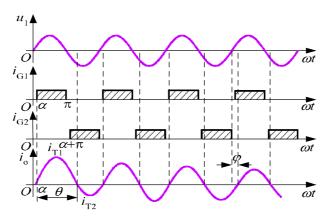


图6-5 α<φ时阻感负载交流调压电路工作波形

◆例6-1 一单相交流调压器,输入交流电压为220V,50Hz,负载为电阻电感,其中R=8W, $X_L=6W$ 。试求 $\alpha=\pi/6$ 、 $\pi/3$ 时的输出电压、电流有效值及输入功率和功率因数。

解: 负载阻抗及负载阻抗角分别为:

$$Z = \sqrt{R^2 + X_L^2} = 10\Omega$$

$$\varphi = \arctan(\frac{X_L}{R}) = \arctan(\frac{6}{8}) = 0.6435 = 36.87^\circ$$

因此开通角 α 的变化范围为:

$$\varphi \leq \alpha < \pi$$

即

$$0.6435 \le \alpha < \pi$$

①当 $\alpha = \pi/6$ 时,由于 $\alpha < \varphi$,因此晶闸管调压器全开放,输出电压为完整的正弦波,负载电流也为最大,此时输出功率最大,为

$$I_{in} = I_o = \frac{220}{Z} = 22(A)$$

$$P_{in} = I_{in}^2 R = 3872(W)$$

功率因数为

$$\lambda = \frac{P_{in}}{U_1 I_0} = \frac{3872}{220 \times 22} = 0.8$$

实际上,此时的功率因数也就是负载阻抗角的余弦。

② $\alpha = \frac{\pi}{3}$ 时,先计算晶闸管的导通角,由式(6-7)得

$$\sin(\frac{\pi}{3} + \theta - 0.6435) = \sin(\frac{\pi}{3} - 0.6435)e^{\frac{-\theta}{\tan \varphi}}$$

解上式可得晶闸管导通角为:

$$\theta = 2.727 = 156.2^{\circ}$$

$$I_{\text{VT}} = \frac{U_1}{\sqrt{2\pi}Z} \sqrt{\theta - \frac{\sin\theta\cos(2\alpha + \varphi + \theta)}{\cos\varphi}}$$

$$= \frac{220}{\sqrt{2\pi} \times 10} \times \sqrt{2.727 - \frac{\sin 2.727 \times \cos(\frac{2\pi}{3} + 0.6435 + 2.727)}{0.8}}$$

$$= 13.55(A)$$

$$I_{\text{in}} = I_o = \sqrt{2}I_{\text{VT}} = 19.16(A)$$

$$P_{\text{in}} = I_{\text{in}}^2 R = 2937(W)$$

$$\lambda = \frac{P_{\text{in}}}{U_1 I_0} = \frac{2937}{220 \times 19.16} = 0.697$$

- ■单相交流调压电路的谐波分析
 - ◆带电阻负载时,对负载电压u_a进行谐波分析

式中
$$a_{1} = \frac{\sqrt{2}U_{1}}{2\pi}(\cos 2\alpha - 1)$$

$$b_{1} = \frac{\sqrt{2}U_{1}}{2\pi}\left[\sin 2\alpha + 2(\pi - \alpha)\right]$$

$$a_{n} = \frac{\sqrt{2}U_{1}}{\pi}\left[\cos(n+1)\alpha - 1\right] - \frac{1}{n-1}\left[\cos(n-1)\alpha - 1\right]$$

$$(n=3,5,7,...)$$

$$b_{n} = \frac{\sqrt{2}U_{1}}{\pi}\left[\frac{1}{n+1}\sin(n+1)\alpha - \frac{1}{n-1}\sin(n-1)\alpha\right]$$

$$(n=3,5,7,...)$$

基波和各次谐波的有效值可按下式求出

$$U_{\text{on}} = \frac{1}{\sqrt{2}} \sqrt{a_n^2 + b_n^2} \qquad (n=1,3,5,7,...)$$

负载电流基波和各次谐波的有效值为

$$I_{\rm on} = U_{\rm on} / R$$

- ◆电流基波和各次谐波标么值随 α 变化的曲线,如图 **6-6**所示,其中基准电流为 α = θ 时的电流有效值。
- ◆阻感负载时
- ☞电流谐波次数和电阻负载时相同,也只含3、5、 7...等次谐波。
 - ☞随着次数的增加, 谐波含量减少。
- ☞和电阻负载时相比,阻感负载时的谐波电流含量少一些。

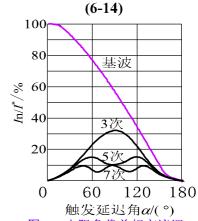


图6-6 电阻负载单相交流调压电路基波和谐波电流含量

- ■斩控式交流调压电路
 - ◆工作原理
- 電设斩波器件(V_1 , V_2)导通时间为 t_{on} ,开关周期为T,则导通比 α = t_{on}/T ,通过改变 α 来调节输出电压。
- ◆电源电流的基波分量是和电源电压同相位的,即位移因数为1,电源电流中不含低次谐波,只含和开关周期*T*有关的高次谐波,这些高次谐波用很小的滤波器即可滤除,这时电路的功率因数接近1。

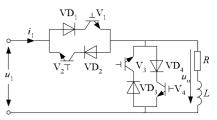


图6-7 斩控式交流调压电路

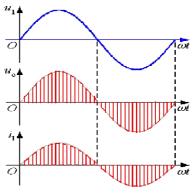


图6-8 电阻负载斩控式 交流调压电路波形

■根据三相联结形式的不同,三相交流调压电路具有多种形式。

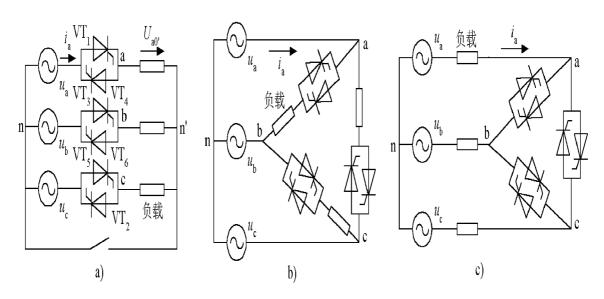


图6-9 三相交流调压电路 a)星形联结 b)支路控制三角形联结 c)中点控制三角形联结



■星形联结电路

- ♦分为三相三线和三相四线两种情况。
- ◆三线四相
- ☞相当于三个单相交流调压电路的组合, 三相互相错开120°工作。
- ☞基波和3倍次以外的谐波在三相之间流动,不流过零线,3的整数倍次谐波是同相位的,不能在各相之间流动,全部流过零线。
- $\alpha=90^{\circ}$ 时,零线电流甚至和各相电流的有效值接近。
 - ◆三相三线带电阻负载时的工作原理
- ☞任一相导通须和另一相构成回路,因此 电流通路中<u>至少有两个晶闸管</u>,应采用双脉冲 或宽脉冲触发。

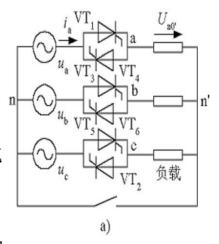


图6-9 a)星形联结

愛把相电压过零点定为开通角α的起点,三相三线电路中,两相间导通时是靠线电压导通的,而线电压超前相电压30°,因此α角的移相范围是0°~150°。

☞根据任一时刻导通晶闸管个数以及 半个周波内电流是否连续可将

 0° ~150° 的移相范围分为如下三段 $\sqrt{0^{\circ}} \leq \alpha < 60^{\circ}$ 范围内,电路处于 三个晶闸管导通与两个晶闸管导通的 交替状态,每个晶闸管导通角度为 180° - α ,但 α = 0° 时是一种特殊情况,一直是三个晶闸管导通。

 $\sqrt{60}^\circ \le \alpha < 90^\circ$ 范围内,任一时刻都是两个晶闸管导通,每个晶闸管的导通角度为120°。

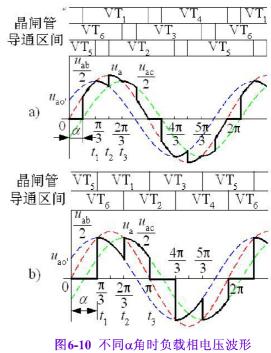


图6-10 不同α角时负载相电压波形 a)α=30° b)α=60°

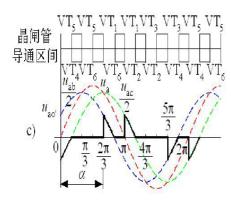


图6-10 不同α角时负载相电压波形 **c)**α=**120**°

 $\sqrt{90}^\circ \le \alpha < 150^\circ$ 范围内,电路处于两个晶闸管导通与无晶闸管导通的交替状态,每个晶闸管导通角度为 300° - 2α ,而且这个导通角度被分割为不连续的两部分,在半周波内形成两个断续的波头,各占 150° - α 。

- ☞谐波分析
- √电流谐波次数为 $\frac{6k}{2}$ 1(k=1, 2,
- 3, ...).
 - √谐波次数越低,含量越大。
- √和单相交流调压电路相比,<mark>没</mark> **有3倍次谐波**,因为三相对称时,它 们不能流过三相三线电路。

■支路控制三角联结电路

- ◆由三个单相交流调压电路组成,分 别在不同的线电压作用下工作。
- ◆单相交流调压电路的分析方法和结 论完全适用,输入线电流(即电源电流) 为与该线相连的两个负载相电流之和。

◆谐波分析

☞3倍次谐波相位和大小相同,在三角形回路中流动,而不出现在线电流中。

- 愛线电流中所谐波次数为 $6k \pm 1(k)$ 正整数)。
- ☞在相同负载和α角时,线电流中谐 波含量少于三相三线星形电路。

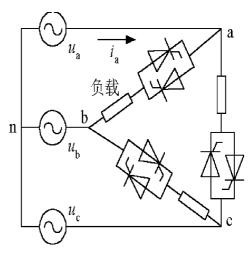


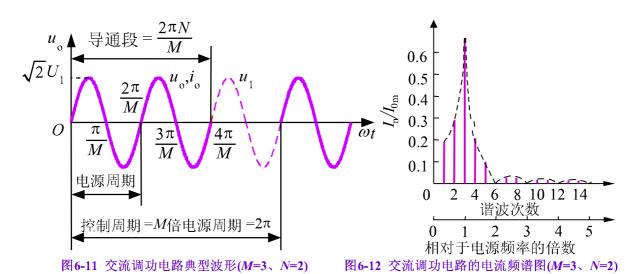
图6-9 三相交流调压电路 b)支路控制三角形联结

6.2 其他交流电力控制电路

- 6.2.1 交流调功电路
- 6.2.2 交流电力电子开关



6.2.1 交流调功电路



■交流调功电路

- ◆工作原理
 - ☞和交流调压电路的电路形式完全相同,只是控制方式不同。
- ☞通过改变<mark>接通周波数与断开周波数</mark>的比值来调节负载所消耗的 平均功率。

6.2.1 交流调功电路

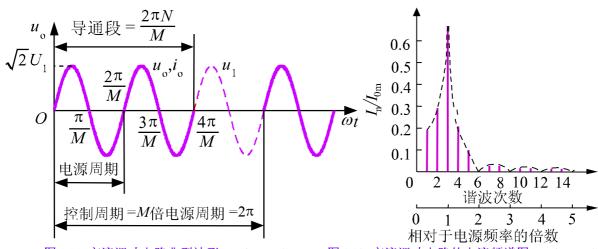


图6-11 交流调功电路典型波形(M=3、N=2)

图6-12 交流调功电路的电流频谱图(M=3、N=2)

◆谐波分析

☞ 在交流电源接通期间,负载电压电流都是<u>正弦波</u>,不对电网电压电流造成通常意义的谐波污染。

写如果以电源周期为基准,电流中不含整数倍频率的谐波,但含有<mark>非整数倍频率的谐波</mark>,而且在电源频率附近,非整数倍频率谐波的含量较大。

6.2.2 交流电力电子开关

- ■交流电力电子开关:把晶闸管反并联后串入交流 电路中,代替电路中的机械开关,起接通和断开 电路的作用。
- ■优点:响应速度快,没有触点,寿命长,可以频繁控制通断。
- ■与交流调功电路的区别
 - ◆并不控制电路的平均输出功率。
 - ◆通常没有明确的控制周期,只是根据需要控制 电路的接通和断开。
 - ◆控制频度通常比交流调功电路低得多。

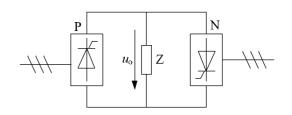


6.3 交交变频电路

- 6.3.1 单相交交变频电路
- 6.3.2 三相交交变频电路



- ■交交变频电路是把电网频率的交流电 直接变换成可调频率的交流电的变流电 路,因为没有中间直流环节,因此属于 直接变频电路。
- ■电路构成和基本工作原理
- ◆由P组和N组反并联的晶闸管相控整流电路构成,和直流电动机可逆调速用的四象限变流电路完全相同。
 - ◆工作原理
- **P**组工作时,负载电流 i_o 为正, N组工作时, i_o 为负。
- ☞两组变流器按一定的频率交替工 作,负载就得到该频率的交流电。
 - √改变两组变流器的<mark>切换频率</mark>,
- 就可以改变输出频率 ω_{0} 。
- √改变变流电路工作时的控制角
- α ,就可以改变交流输出电压的幅值。



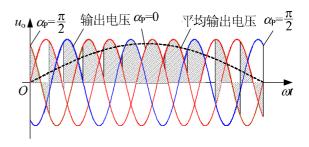
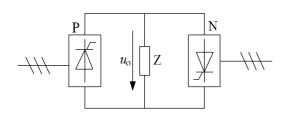


图6-13 单相交交变频电路原理图和输出电压波形





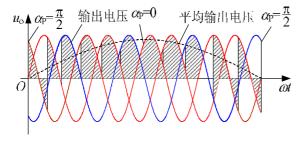


图6-13 单相交交变频电路原理图和输出电压波形

◆为使u₀波形接近正弦波,可 按正弦规律对α角进行调制。

零在半个周期内让P组α角按正弦规律从90°减到0°或某个值,再增加到90°,每个控制间隔内的平均输出电压就按正弦规律从零增至最高,再减到零;另外半个周期可对N组进行同样的控制。

☞ u_o由若干段电源电压拼接而成,在u_o的一个周期内,包含的电源电压段数越多,其波形就越接近正弦波。

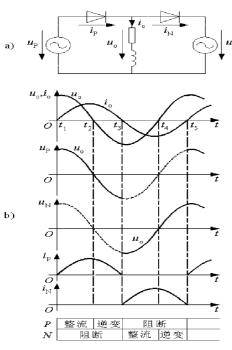


图6-14 理想化交交变频电路的整流和逆变工作状态

■整流与逆变工作状态

- ◆以阻感负载为例,把电路等效成图6-14a所示的正弦波交流电源和二极管的串联,二极管体现了交流电路的电流的单方向性。
- ◆设负载阻抗角为φ,则输出电流滞后输出电压φ角,两组变流电路采取无环流工作方式,即一组变流电路工作时,封锁另一组变流电路的触发脉冲。

◆工作状态

 $\sqrt{t_1 \sim t_2}$ 阶段: u_o 和 i_o 均为正,正组整流,输出功率为正。

 $\sqrt{t_2 \sim t_3}$ 阶段: u_o 反向, i_o 仍为正,正组逆变,输出功率为负。

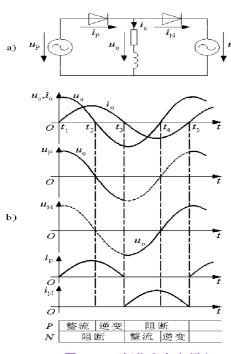


图6-14 理想化交交变频电路的整流和逆变工作状态

 $\sqrt{t_3} \sim t_4$ 阶段: u_o 和 i_o 均为 负,反组整流,输出功率为正。

 $√ t_4 ~ t_5$ 阶段: u_o 反向, i_o 仍为负,反组逆变,输出功率为负。
◆结论

寧哪组变流电路工作由**i**。方向 决定,与**u**。极性无关。

愛流电路工作在整流还是逆 变状态,根据**u**。方向与**i**。方向是否 相同来确定。

- ◆考虑到无环流工作方式下负载电流过零的正反组切换死区时间,一周期的 波形可分为6段:第1段 i_o <0, u_o >0,为反组逆变;第2段电流过零,为切换死 区;第3段 i_o >0, u_o >0,为正组整流;第4段 i_o >0, u_o <0,为正组逆变;第5段又 是切换死区;第6段 i_o <0, u_o <0,为反组整流。
- ◆当输出电压和电流的相位差小于90°时,一周期内电网向负载提供能量的平均值为正,若负载为电动机,则电动机工作在电动状态;当二者相位差大于90°时,一周期内电网向负载提供能量的平均值为负,即电网吸收能量,电动机工作在发电状态。

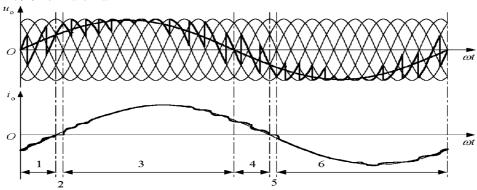


图6-15 单相交交变频电路输出电压和电流波形

- ■输出正弦波电压的调制方法
 - ◆主要介绍最基本的余弦交点法。
 - ◆用余弦交点法求交交变频电路α角的基本公式 每次控制间隔内输出电压的平均值为

$$\overline{u}_{0} = U_{d0} \cos \alpha \tag{6-15}$$

式中 U_{d0} 为 α =0时整流电路的理想空载电压。要得到的正弦波输出电压为

$$u_{o} = U_{om} \sin \omega_{o} t \tag{6-16}$$

比较式(6-15)和(6-16), 应使

$$\cos \alpha = \frac{U_{\text{om}}}{U_{\text{d0}}} \sin \omega_{\text{o}} t = \gamma \sin \omega_{\text{o}} t$$
 (6-17)

式中, γ 称为输出电压比, $\gamma = \frac{U_{\text{om}}}{U_{\text{d0}}} (0 \le \gamma \le 1)$ 因此

$$\alpha = \cos^{-1}(\gamma \sin \omega_{o} t)$$
 (6-18)

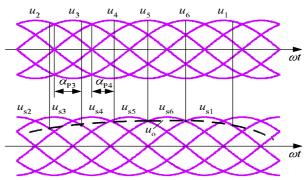


图6-16 余弦交点法原理

◆余弦交点法图解

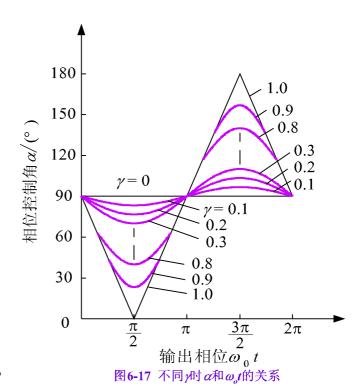
愛线电压 u_{ab} 、 u_{ac} 、 u_{bc} 、 u_{ba} 、 u_{ca} 和 u_{cb} 依次用 u_{I} ~ u_{6} 表示,相邻两个线电压的交点对应于 α =0。

 $\mathbf{z}^{\sigma}u_{I}\sim u_{6}$ 所对应的同步信号分别用 $u_{sI}\sim u_{s6}$ 表示, $u_{sI}\sim u_{s6}$ 比相应的 $u_{I}\sim u_{6}$ 超前 30°, $u_{sI}\sim u_{s6}$ 的最大值和相应线电压 α =0的时刻对应,以 α =0为零时刻,则 $u_{sI}\sim u_{s6}$ 为余弦信号。

電希望输出电压为 u_o ,则各晶闸管触发时刻由相应的同步电压 $u_{s1} \sim u_{s6}$ 的下降段和 u_o 的交点来决定。

◆不同输出 γ 的情况下,在输出电压的一个周期内,控制角 α 随 ω_o t变化的情况如图6-17,图中

$$\alpha = \cos^{-1}(\gamma \sin \omega_{o} t)$$
$$= \frac{\pi}{2} - \sin^{-1}(\gamma \sin \omega_{o} t)$$



- ■输入输出特性
 - ◆輸出上限频率
 - ☞输出频率增高时,输出电压一周期所含电网电压段数减少,波形畸变严重,电压波形畸变及其导致的电流波 形畸变和转矩脉动是限制输出频率提高的主要因素。
 - ☞就输出波形畸变和输出上限频率的关系而言,很难确 定一个明确的界限。
 - ☞当采用6脉波三相桥式电路时,一般认为输出上限频率不高于电网频率的1/3~1/2,电网频率为50Hz时,交交变频电路的输出上限频率约为20Hz。

◆输入功率因数

- ☞输入电流相位总是滞后于输 入电压,需要电网提供无功功率。
- ☞在输出电压的一个周期内, α角以90°为中心而前后变化。
- ☞输出电压比/越小,半周期内α的平均值越靠近90°,位移因数越低,负载功率因数越低,输入功率因数也越低。
- ☞不论负载功率因数是滞后的 还是超前的,输入的无功电流总 是滞后的。

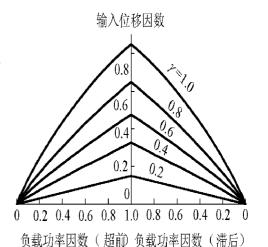


图6-18 交交变频电

路的输入位移因数

◆输出电压谐波

電輸出电压的谐波频谱非常复杂,既和电网频率 f_i 以及变流电路的脉波数有关,也和输出频率 f_i 有关。

☞采用三相桥式电路时,输出电压所含主要谐波的频 率为

$$6f_i \pm f_o$$
, $6f_i \pm 3f_o$, $6f_i \pm 5f_o$, ...
 $12f_i \pm f_o$, $12f_i \pm 3f_o$, $12f_i \pm 5f_o$, ...

◆输入电流谐波

☞输入电流波形和可控整流电路的输入波形类似, 但其幅值和相位均按正弦规律被调制。

☞采用三相桥式电路的交交变频电路输入电流谐波频率为

6.3.1 单相交交变频电路

☞采用三相桥式电路的交交变频电路输入电流谐波频 率为

$$f_{\rm in} = |(6k \pm 1)f_{\rm i} \pm 2lf_{\rm o}|$$
 (6-19)

和

$$f_{\rm in} = |f_{\rm i} \pm 2kf_{\rm o}| \qquad (6-20)$$

式中, k=1,2,3,...; l=0,1,2,...。

■交交变频电路也可采用有环流方式,避免电流断续并消除电流死区,改善输出波形,还可提高交交变频电路的输出上限频率,但是有环流方式需要设置环流电抗器,使设备成本增加,运行效率也因环流而有所降低。

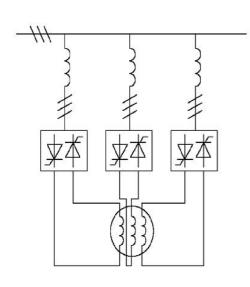


图6-19 公共交流母线进线 三相交交变频电路(简图)

- ■交交变频电路主要应用于大功率交流电机调速系统,这种系统使用的是三相交交变频电路,三相交交变频电路是由三组输出电压相位各差120°的单相交交变频电路组成的。
- ■电路接线方式
 - ◆公共交流母线进线方式
- 罗由三组彼此独立的、输出电压相位 相互错开120°的单相交交变频电路构成。
- ☞电源进线通过进线电抗器接在公共的交流母线上。
- ☞因为电源进线端公用,所以三组的 输出端必须隔离;为此,交流电动机的三 个绕组必须拆开,共引出6根线。
 - ☞主要用于中等容量的交流调速系统。



◆輸出星形联结方式

- ☞三组输出端是<mark>星形联结</mark>,电动机的三个绕组也是<mark>星形联结</mark>,电动机中点不和变频器中点接在一起,电动机只引出三根线即可。
- ☞因为三组输出联接在一起,其<mark>电源进线必须隔离</mark>,因此分别用三个变压器供电。
- ☞构成三相变频电路的六组桥式电路中,至少要有<mark>不同输出相的两组桥中的</mark>四个晶闸管同时导通才能构成回路,形成电流。
- ☞同一组桥内的两个晶闸管靠双触发脉冲保证同时导通,两组桥之间则是靠各自的触发脉冲有足够的宽度,以保证同时导通。

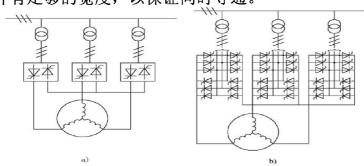


图6-20 输出星形联结方式三相交交变频电路 a) 简图 b) 详图

■输入输出特性

和

- ◆输出上限频率和输出电压谐波与单相交交变频电路是一致的。
- ◆输入电流
- ☞总的输入电流由三个单相电路的同一相输入电流合成而得到。
- 写有些谐波相互抵消,谐波种类有所减少,总的谐波幅值也有所降低。

☞谐波频率为

$$f_{in} = |(6k \pm 1)f_i \pm 6lf_o|$$

$$f_{in} = |f_i \pm 6kf_o|$$
(6-21)
(6-22)

式中k=1,2,3,...; l=0,1,2,...。

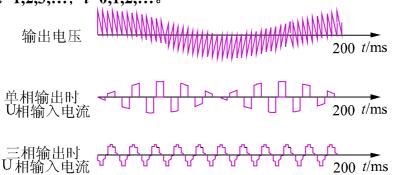


图6-21 交交变频电路的输入电流波形

- 愛当变流电路采用三相桥式电路时,三相交交变频电路输入谐波电流的主要频率为 $f_i \pm 6f_o$ 、 $5f_i$ 、 $5f_i \pm 6f_o$ 、 $7f_i$ 、 $7f_i \pm 6f_o$ 、 $11f_i$ 、 $11f_i \pm 6f_o$ 、 $13f_i$ 、 $13f_i \pm 6f_o$ 等,其中 $5f_i$ 次谐波的幅值最大。
- ◆输入功率因数
 - ☞总输入功率因数为

$$\lambda = \frac{P}{S} = \frac{P_a + P_b + P_c}{S} \tag{6-23}$$

- ☞三相电路总的有功功率为各相有功功率之和。
- **愛视在功率**不能简单相加,而应该由总输入电流有效值和输入电压 有效值来计算,比三相各自的视在功率之和要小,因此三相交交变频 电路总输入功率因数要高于单相交交变频电路。
- ☞从另一个角度看, 三相的输入位移因数与单相输出时相同,由于 三个单相交交变频电路的部分输入电流谐波相互抵消,三相系统的基 波因数增大,使其功率因数得以提高。
 - ☞功率因数低仍是三相交交变频电路的一个主要缺点。

- ■改善输入功率因数和提高输出电压
- ◆基本思路:三相交交变频电路中,各相输出的是相电压,而加在负载上的是线电压,如果在各相电压中叠加同样的直流分量或3倍于输出频率的谐波分量,它们都不会在线电压中反映出来,因而也加不到负载上,利用这一特性可以使输入功率因数得到改善并提高输出电压。
 - ◆直流偏置
- 写如果给各相的输出电压都叠加上同样的直流分量, 控制角α将减小,但变频器输出线电压并不改变。

- ◆梯形波输出控制方式
- 写相当于给相电压中叠加了三次谐 波,也称为<u>交流偏置</u>。
- 愛使三组单相变频器的输出电压 u_{AN} ,均为梯形波(也称准梯形波),梯形波的主要谐波成分是三次谐波,在线电压中,三次谐波相互抵消,结果线 0电压 u_{AB} 仍为正弦波。
- 零电路工作在高输出电压区域(即梯形波的平顶区)时间增加, α角较小,因此输入功率因数可得到改善。
- 写可以使变频器的输出电压提高约 15%。

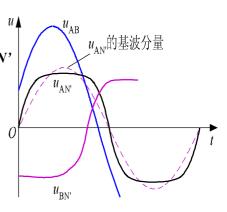


图6-22 梯形波控制方式 的理想输出电压波形

- ■交交变频电路是一种直接变频电路。
 - ◆和交直交变频电路比较, 优点是
 - ☞只用一次变流,效率较高。
 - ☞可方便地实现四象限工作。
 - ☞低频输出波形接近正弦波。
 - ◆缺点是
 - ☞接线复杂,如采用三相桥式电路的三相交交变频器至少要用**36**只 晶闸管。
 - ☞受电网频率和变流电路脉波数的限制,输出频率较低,输入功率 因数较低。
 - ☞输入电流**谐波**含量大,频谱复杂。
 - ◆交交变频电路主要用于500kW或1000kW以上的大功率、低转速的 交流调速电路中,目前已在轧机主传动装置、鼓风机、矿石破碎机、 球磨机、卷扬机等场合获得了较多的应用,既可用于异步电动机传 动,也可用于同步电动机传动。

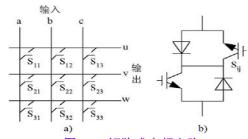


图6-23 矩阵式变频电路

■矩阵式变频电路

- ◆是一种直接变频电路,控制方式是斩控方式。
- ◆图6-23a是矩阵式变频电路的主电路拓朴,b给出了应用较多的一种开关单元,三相输入电压为 u_a 、 u_b 和 u_c ,三相输出电压为 u_u 、 u_v 和 u_w ,9个开关器件组成 3×3 矩阵。

◆优点

- ☞输出电压可控制为正弦波,频率不受电网频率的限制。
- ☞输入电流也可控制为正弦波且和电压同相,功率因数为1,也可控制为需要的功率因数。
 - ☞能量可双向流动,适用于交流电动机的四象限运行。
 - ☞不通过中间直流环节而直接实现变频,效率较高。



- ■矩阵式变频电路的基本工作原理
 - ◆构造输出电压
 - ☞单相输入

√输出电压u。为

$$u_{\rm o} = \frac{t_{\rm on}}{T_{\rm c}} u_{\rm s} = \sigma u_{\rm s}$$
 (6-24)

√可利用的输入电压部分只有如图**6-24a**所示的单相电压阴影部分,因此输出电压**u**_a将受到很大的局限,无法得到所需要的输出波形。

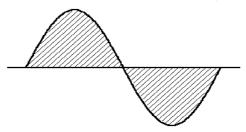


图6-24 构造输出电压时可利用的输入电压部分a) 单相输入

☞三相输入相电压

- √用图6-23a中第一行的3个开关 S_{II} 、 S_{I2} 和 S_{I3} 共同作用来构造u相输出电压 u_u ,就可利用图6-24b的三相相电压包络线中所有的阴影部分。
- $\sqrt{2}$ 理论上所构造的 u_u 的频率可不受限制,但其最大幅值仅为输入相电压幅值的0.5倍。

☞三相输入线电压

√用图6-23a中第一行和第二行的6个开关共同作用来构造输出线电压**u**_{uv},就可利用图6-24c中6个线电压包络线中所有的阴影部分。

√其最大幅值就可达到输入线电压幅值的**0.866**倍,这也是正弦波输出条件下 矩阵式变频电路理论上最大的输出输入电压比。

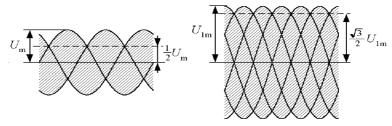


图6-24 b)三相输入相电压构造输出相电压 c)三相输入线电压构造输出线电压

◆基本的输入输出关系

$$u_{u} = \sigma_{11} u_{a} + \sigma_{12} u_{b} + \sigma_{13} u_{c}$$
 (6-25)

式中 σ_{II} 、 σ_{I2} 和 σ_{I3} 为一个开关周期内开关 S_{11} 、 S_{12} 、 S_{13} 的导通占空比,且 $\sigma_{11}+\sigma_{12}+\sigma_{13}=1$ 。

☞输入输出电压的关系

$$\begin{bmatrix} u_{u} \\ u_{v} \\ u_{w} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sigma_{11} & \sigma_{12} & \sigma_{13} \\ \sigma_{21} & \sigma_{22} & \sigma_{23} \\ \sigma_{31} & \sigma_{32} & \sigma_{33} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_{a} \\ u_{b} \\ u_{c} \end{bmatrix}$$
 (6-27)

可缩写为 式中

$$u_{O} = \sigma u_{i}$$

$$\sigma = \begin{bmatrix} \sigma_{11} & \sigma_{12} & \sigma_{31} \\ \sigma_{21} & \sigma_{22} & \sigma_{23} \\ \sigma_{31} & \sigma_{32} & \sigma_{33} \end{bmatrix}$$
(6-28)

σ称为调制矩阵, 它是时间的函数, 每个元素在每个开关周期中都是不同的。

☞输入输出电流的关系

$$\begin{bmatrix} i_a \\ i_b \\ i_c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sigma_{11} & \sigma_{21} & \sigma_{31} \\ \sigma_{12} & \sigma_{22} & \sigma_{32} \\ \sigma_{13} & \sigma_{23} & \sigma_{33} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_u \\ i_v \\ i_w \end{bmatrix}$$

$$i_i = \boldsymbol{\sigma}^T i_c$$
(6-30)

可缩写为

写对一个实际系统来说,输入电压和所需要的输出电流是已知的,设其分别为

$$\begin{bmatrix} u_{a} \\ u_{b} \\ u_{c} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} U_{\text{im}} \cos \omega_{i} t \\ U_{\text{im}} \cos \left(\omega_{i} t - \frac{2\pi}{3} \right) \\ U_{\text{im}} \cos \left(\omega_{i} t - \frac{4\pi}{3} \right) \end{bmatrix}$$
 (6-31)

$$\begin{bmatrix} i_{u} \\ i_{v} \\ i_{w} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_{\text{om}} \cos(\omega_{0}t - \varphi_{0}) \\ I_{\text{om}} \cos(\omega_{0}t - \frac{2\pi}{3} - \varphi_{0}) \\ I_{\text{om}} \cos(\omega_{0}t - \frac{4\pi}{3} - \varphi_{0}) \end{bmatrix}$$

$$(6-32)$$

变频电路希望的输出电压和输入电流分别为

$$\begin{bmatrix} u_{u} \\ u_{v} \\ u_{w} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} U_{om} \cos \omega_{o} t \\ U_{om} \cos \left(\omega_{o} t - \frac{2\pi}{3}\right) \\ U_{om} \cos \left(\omega_{o} t - \frac{4\pi}{3}\right) \end{bmatrix}$$
(6-33)
$$\begin{bmatrix} i_{a} \\ i_{b} \\ i_{c} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_{im} \cos \left(\omega_{i} t - \varphi_{i}\right) \\ I_{im} \cos \left(\omega_{i} t - \frac{2\pi}{3} - \varphi_{i}\right) \\ I_{im} \cos \left(\omega_{i} t - \frac{4\pi}{3} - \varphi_{i}\right) \end{bmatrix}$$
(6-34)

当期望的输入功率因数为1时, $\varphi_i=0$ 。把式(6-31)~式(6-34)代入式(6-27)和式(6-29),可得

$$\begin{vmatrix} U_{\text{om}} \cos \omega_{\text{o}} t \\ U_{\text{om}} \cos \left(\omega_{\text{o}} t - \frac{2\pi}{3}\right) \\ U_{\text{om}} \cos \left(\omega_{\text{o}} t - \frac{4\pi}{3}\right) \end{vmatrix} = \sigma \begin{vmatrix} U_{\text{im}} \cos \omega_{\text{i}} t \\ U_{\text{im}} \cos \left(\omega_{\text{i}} t - \frac{2\pi}{3}\right) \\ U_{\text{im}} \cos \left(\omega_{\text{i}} t - \frac{4\pi}{3}\right) \end{vmatrix}$$
(6-35)

$$\begin{bmatrix} I_{\text{im}} \cos(\omega_{i}t) \\ I_{\text{im}} \cos(\omega_{i}t - \frac{2\pi}{3}) \\ I_{\text{im}} \cos(\omega_{i}t - \frac{4\pi}{3}) \end{bmatrix} = \sigma \begin{bmatrix} I_{\text{om}} \cos(\omega_{o}t - \varphi_{o}) \\ I_{\text{om}} \cos(\omega_{i}t - \frac{2\pi}{3} - \varphi_{o}) \\ I_{\text{om}} \cos(\omega_{o}t - \frac{4\pi}{3} - \varphi_{o}) \end{bmatrix}$$
(6-36)

能求得满足式(6-35)和式(6-36)的调制矩阵 σ ,就可得到式中所希望的输出电压和输入电流。

寧要使矩阵式变频电路能够很好地工作,有两个基本问题必须解决。首先要解决的问题是如何求取理想的调制矩阵 σ ,其次就是在开关切换时如何实现既无交叠又无死区。

- ■发展现状和突出优点
 - ◆尚未进入实用化
 - ☞所用的开关器件为18个,电路结构较复杂,成本较高,控制方法还不算成熟。
 - ☞输出输入最大电压比只有**0.866**,用于交流电机调速时输出电压偏低。
 - ◆突出优点
 - 写矩阵式变频电路有十分理想的<mark>电气性能</mark>,它可使输出电压和输入电流均为正弦波,输入功率因数为1,且能量可双向流动,可实现四象限运行。
 - 写和目前广泛应用的交直交变频电路(将在10.2节介绍)相比,虽多用了6个开关器件,却省去了直流侧大电容,将使体积减小,且容易实现集成化和功率模块化。
 - ◆在电力电子器件制造技术飞速进步和计算机技术日新月异的今 天,矩阵式变频电路将有很好的发展前景。

本章小结

■本章的要点如下

- ◆交流—交流变流电路的分类及其基本概念。
- ◆单相交流调压电路的电路构成,在电阻负载和阻感负载时的工作原理和电路特性。
- ◆三相交流调压电路的基本构成和基本工作原理。
- ◆交流调功电路和交流电力电子开关的基本概念。
- ◆晶闸管相位控制交交变频电路的电路构成、工作原理 和输入输出特性。
- ◆各种交流—交流变流电路的主要应用。
- ◆矩阵式交交变频电路的基本概念。

