2-1 试求出图 P2-1 中各电路的传递函数。

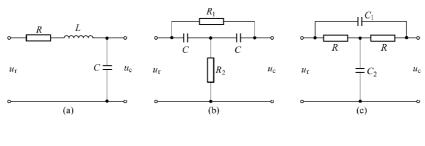
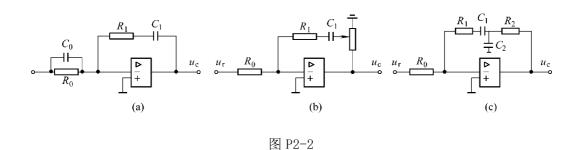


图 P2-1

2-2 试求出图 P2-2 中各有源网络的传递函数。



2-3 求图 P2-3 所示各机械运动系统的传递函数。

- (1) 求图 (a) 的 $\frac{X_c(s)}{X_r(s)} = ?$ (2) 求图 (b) 的 $\frac{X_c(s)}{X_r(s)} = ?$ (3) 求图 (c) 的 $\frac{X_2(s)}{X_1(s)} = ?$ (4) 求图 (d) 的 $\frac{X_1(s)}{F(s)} = ?$

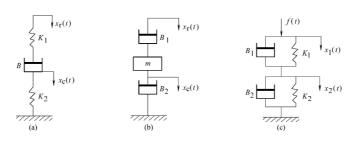
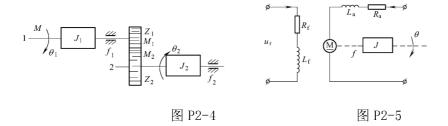


图 P2-3

2-4 图 P2-4 所示为一齿轮传动机构。设此机构无间隙、无变形, 求折算到传动轴上的等效 转动惯量、等效粘性摩擦系数和 $W(s) = \frac{\theta_2(s)}{M(s)}$ 。



2-5 图 P2-5 所示为一磁场控制的直流电动机。设工作时电枢电流不变,控制电压加在励磁绕组上,输出为电机角位移,求传递函数 $W(s) = \frac{\theta(s)}{u_r(s)}$ 。

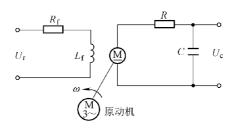


图 P2-6

2-7 已知一系统山如下方程组组成,试绘制系统方框图,并求出闭环传递函数。

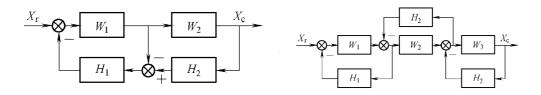
$$X_{1}(s) = X_{r}(s)W_{1}(s) - W_{1}(s)[W_{7}(s) - W_{8}(s)]X_{c}(s)$$

$$X_{2}(s) = W_{2}(s)[X_{1}(s) - W_{6}(s)X_{3}(s)]$$

$$X_{3}(s) = [X_{2}(s) - X_{c}(s)W_{5}(s)]W_{3}(s)$$

$$X_{c}(s) = W_{4}(s)X_{3}(s)$$

2-8 试分别化简图 P2-7 和图 P2-8 所示的结构图,并求出相应的传递函数。



2-9 求如图 P2-9 所示系统的传递函数 $W_1(s) = \frac{X_c(s)}{X_r(s)}$, $W_2(s) = \frac{X_c(s)}{X_N(s)}$ 。

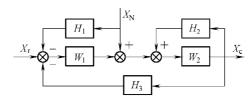


图 P2-9

2-10 求如图 P2-10 所示系统的传递函数。

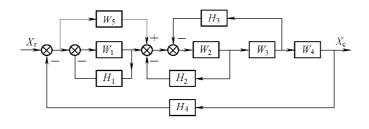


图 P2-10

2-11 求图 P2-11 所示系统的闭环传递函数。

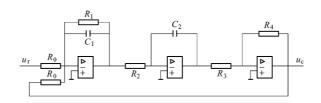
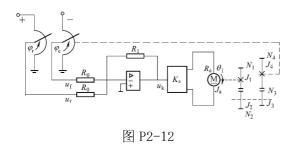


图 P2-11

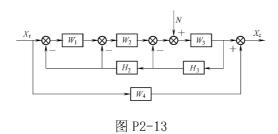
2-12 图 P2-12 所示为一位置随动系统,如果电机电枢电感很小可忽略不计,并且不计系统的负载和粘性摩擦,设 $u_r = \beta \varphi_r$, $u_f = \beta \varphi_c$,其中 φ_r 、 φ_c 分别为位置给定电位计及反馈电位计的转角,减速器的各齿轮的齿数以 N_i 表示之。试绘制系统的结构图并求系统的传递函数:

$$W(s) = \frac{\phi_c(s)}{\phi_r(s)}$$



2-13 画出图 P2-13 所示结构图的信号流图,用梅逊公式求传递函数: $W_1(s) = \frac{X_c(s)}{X_r(s)}$,

$$W_2(s) = \frac{X_c(s)}{N(s)} \circ$$



2-14 画出图 P2-14 所示系统的信号流图,并分别求出两个系统的传递函数 $\frac{X_{c1}(s)}{X_{r1}(s)}$, $\frac{X_{c2}(s)}{X_{r2}(s)}$ 。

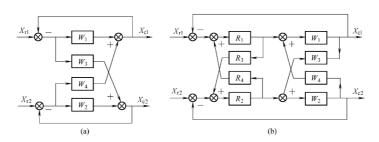


图 P2-14