1. 独立变桨控制独立于转矩控制和集中变桨控制，一般以风轮叶片的载荷（叶片根部挥舞载荷My）作为反馈，通过控制器得到桨距角增量的目标值，与集中变桨得到的集中桨距角进行叠加，作为风电机组的桨距角给定。

