

Министерство образования и науки Российской Федерации  
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение  
высшего образования «Московский государственный технический  
университет имени Н.Э. Баумана (национальный исследовательский  
университет)» (МГТУ им. Н.Э. Баумана)  
Факультет «Робототехника и комплексная автоматизация»  
Кафедра «Системы автоматизированного проектирования»

**Домашнее задание №2 по дисциплине**  
**«Прикладная механика»**  
**Метод начальных параметров в задаче растяжения-сжатия**

**Вариант 14**

Выполнил:  
студент группы РК6-36Б  
Петраков С.А.

Москва  
2020

1) Записать в матричном виде уравнения состояния стержня при растяжении сжатии.

$$Y(z) = A(z)Y_0 + Q(z)$$

Где  $Y(z)$  – вектор состояния сечения в точке  $z$ ;

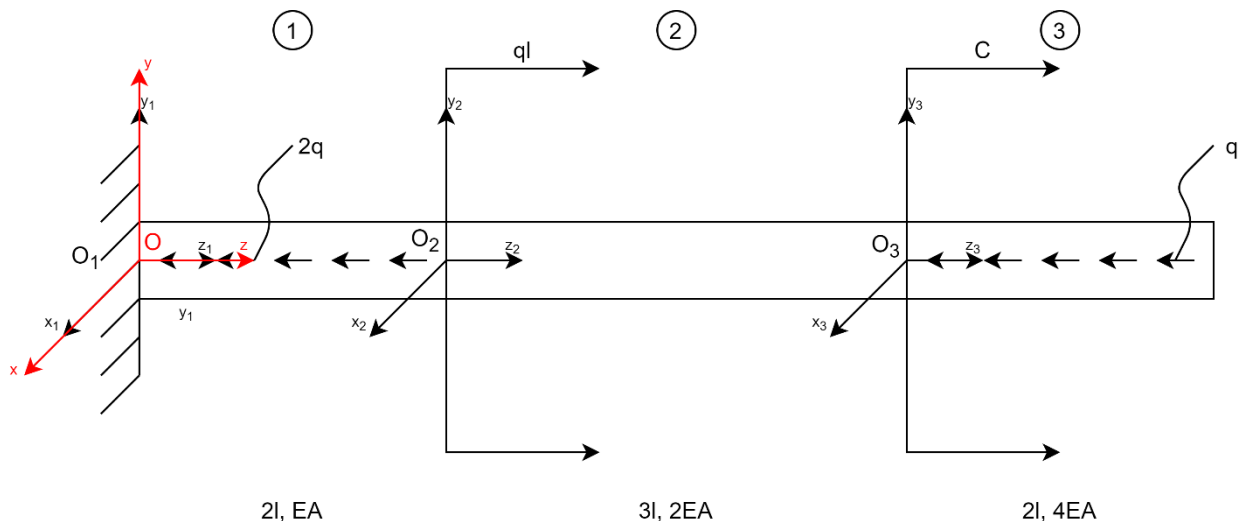
$A(z)$  – матрица преобразований в точке  $z$ ;

$Y_0$  – вектор начальных состояний;

$Q(z)$  – вектор сил, действующих на сечение стержня в точке  $z$ ;

2) Разбить систему на отдельные стержни, ввести глобальную и локальные системы координат. Записать в матричном виде уравнения изменения вектора состояния при переходе от левого края системы к ее правому краю. Записать в матричном виде граничные условия. Сформировать СЛАУ для поиска вектора начальных параметров. Найти вектор начальных параметров.

Разбиваем систему на отдельные стержни и вводим глобальную и локальные системы координат



Ищем вектора  $A(z)$  и  $Q(z)$  на каждом участке:

$$A_1(z) = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{z}{EA} & 1 \end{bmatrix} \quad A_2(z) = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{z}{2EA} & 1 \end{bmatrix} \quad A_3(z) = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{z}{4EA} & 1 \end{bmatrix}$$

$$Q_1(z) = \begin{bmatrix} -qz \\ \frac{qz^2}{2EA} \end{bmatrix} \quad Q_2(z) = 0 \quad Q_3(z) = \begin{bmatrix} -qz \\ \frac{qz^2}{8EA} \end{bmatrix}$$

Найдем начальное состояние первого участка  $Y_1(0)$ :

Уравнение состояния 1-го участка:

$$Y_2(2l) = A_1(2l)Y_1(0) + Q_1(2l)$$

Начальные условия для 2-го участка:

$$Y_2(0) = Y_1(2l) + \begin{bmatrix} -ql \\ 0 \end{bmatrix}$$

Уравнение состояния для 2-го участка:

$$Y_2(3l) = A_2(3l)Y_1(0)$$

Матрица перехода через пружину:

$$N_2(3l) + W_2(3l) * C = N_3(0)$$

$$W_2(3l) = W_3(0)$$

$$Y_3(0) = L_1 Y_2(3l)$$

Где:

$$L_1 = \begin{bmatrix} 1 & C \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} Y_3(0) &= L_1 * Y_2(3l) = L_1 A_2(3l) Y_2(0) = L_1 A_2(3l) \left( Y_1(2l) + \begin{bmatrix} -ql \\ 0 \end{bmatrix} \right) \\ &= L_1 A_2(3l) \left( A_1(2l) Y_1(0) + Q_1(2l) + \begin{bmatrix} -ql \\ 0 \end{bmatrix} \right) \end{aligned}$$

Уравнение состояния для 3-го участка:

$$Y_3(2l) = A_3(2l)Y_3(0) + Q_3(2l)$$

Граничные условия:

$$0 * N_1(0) + 1 * W_1(0) = 0$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix} Y_1(0) = 0$$

$$1 * N_3(2l) + 0 * W_3(2l) = 0$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix} Y_3(2l) = 0$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix} Y_3(2l) =$$

$$= \begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix} \left( A_3(2l) \left( L_1 A_2(3l) \left( A_1(2l) Y_1(0) + Q_1(2l) + \begin{bmatrix} -ql \\ 0 \end{bmatrix} \right) \right) + Q_3(2l) \right)$$

Пусть:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix} A_3(2l) L_1 A_2(3l) A_1(2l)$$

$$B = -\begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix} A_3(2l) L_1 A_2(3l) \left( Q_1(2l) + \begin{bmatrix} -ql \\ 0 \end{bmatrix} \right) - \begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix} Q_3(2l)$$

В результате мы получаем СЛАУ, где необходимо решить матричное выражение:

$$AY_1(0) = B$$

Матрица A:

$$A = [1 \quad 0] \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{2l}{4EA} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & C \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{3l}{2EA} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{2l}{EA} & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{2EA + 7CL}{2EA} & C \end{bmatrix}$$

Матрица В:

$$B = -[1 \quad 0] \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{2l}{4EA} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & C \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{3l}{2EA} & 1 \end{bmatrix} \left( \begin{bmatrix} 4ql \\ \frac{8ql^2}{2EA} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -ql \\ 0 \end{bmatrix} \right) - [1 \quad 0] \begin{bmatrix} 2ql \\ \frac{4ql^2}{8EA} \end{bmatrix} =$$

$$= \frac{-10qlEA - 17ql^2C}{2EA}$$

Решение СЛАУ:

$$AY_1(0) = B$$

$$\begin{bmatrix} \frac{2EA + 7CL}{2EA} & C \end{bmatrix} Y_1(0) = \frac{-10qlEA - 17ql^2C}{2EA}$$

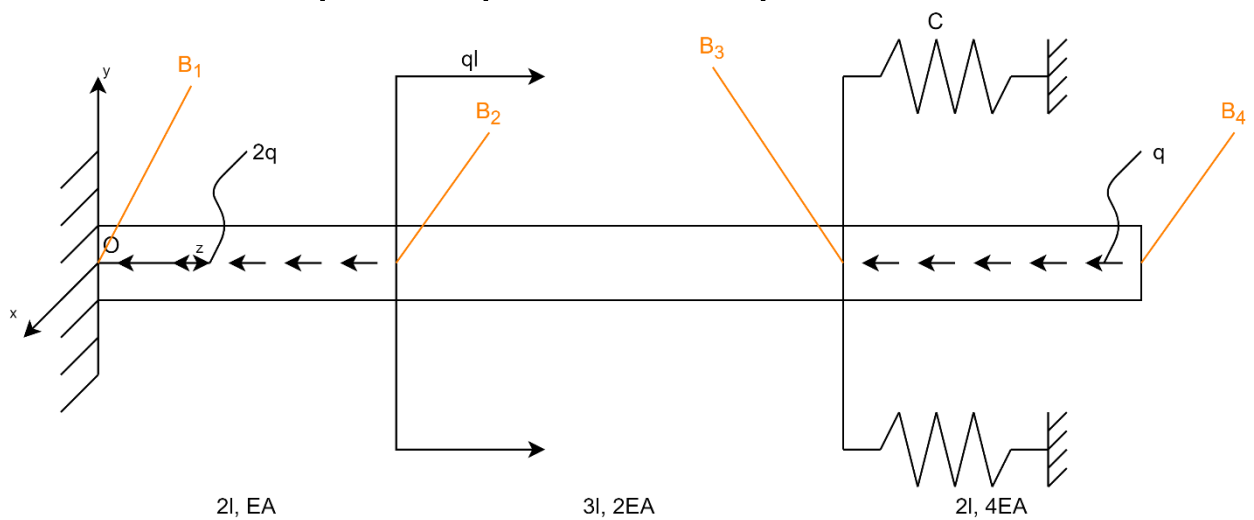
$$\frac{2EA + 7Cl}{2EA} N_1(0) = \frac{-10qlEA - 17ql^2C}{2EA}$$

$$N_1(0) = \frac{-10qlEA - 17ql^2C}{2EA + 7Cl}$$

Итог – вектор начальных параметров:

$$Y_1(0) = \begin{bmatrix} \frac{-10qlEA - 17ql^2C}{2EA + 7Cl} \\ 0 \end{bmatrix}$$

3) Используя метод начальных параметров, вычислить перемещения сечений стержня при  $C \rightarrow 0$  и при  $C \rightarrow \infty$ .



$C \rightarrow 0$

$$\lim_{C \rightarrow 0} Y_1(0) = \lim_{C \rightarrow 0} \begin{bmatrix} \frac{-10qlEA - 17ql^2C}{2EA + 7Cl} \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -5ql \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$Y_1(2l) = A_1(2l)Y_1(0) + Q_1(2l) = \begin{bmatrix} -ql \\ \frac{-6ql^2}{EA} \end{bmatrix}$$

$$Y_2(0) = Y_1(2l) + \begin{bmatrix} -ql \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -ql \\ \frac{-6ql^2}{EA} \end{bmatrix}$$

$$Y_2(3l) = A_2(3l)Y_2(0) = \begin{bmatrix} -2ql \\ \frac{-9ql^2}{EA} \end{bmatrix}$$

$$Y_3(0) = Y_2(3l) = \begin{bmatrix} -2ql \\ \frac{-9ql^2}{EA} \end{bmatrix}$$

$$Y_3(2l) = A_3(2l)Y_3(0) + Q_3(2l) = \begin{bmatrix} 0 \\ \frac{-19ql^2}{2EA} \end{bmatrix}$$

Получили:

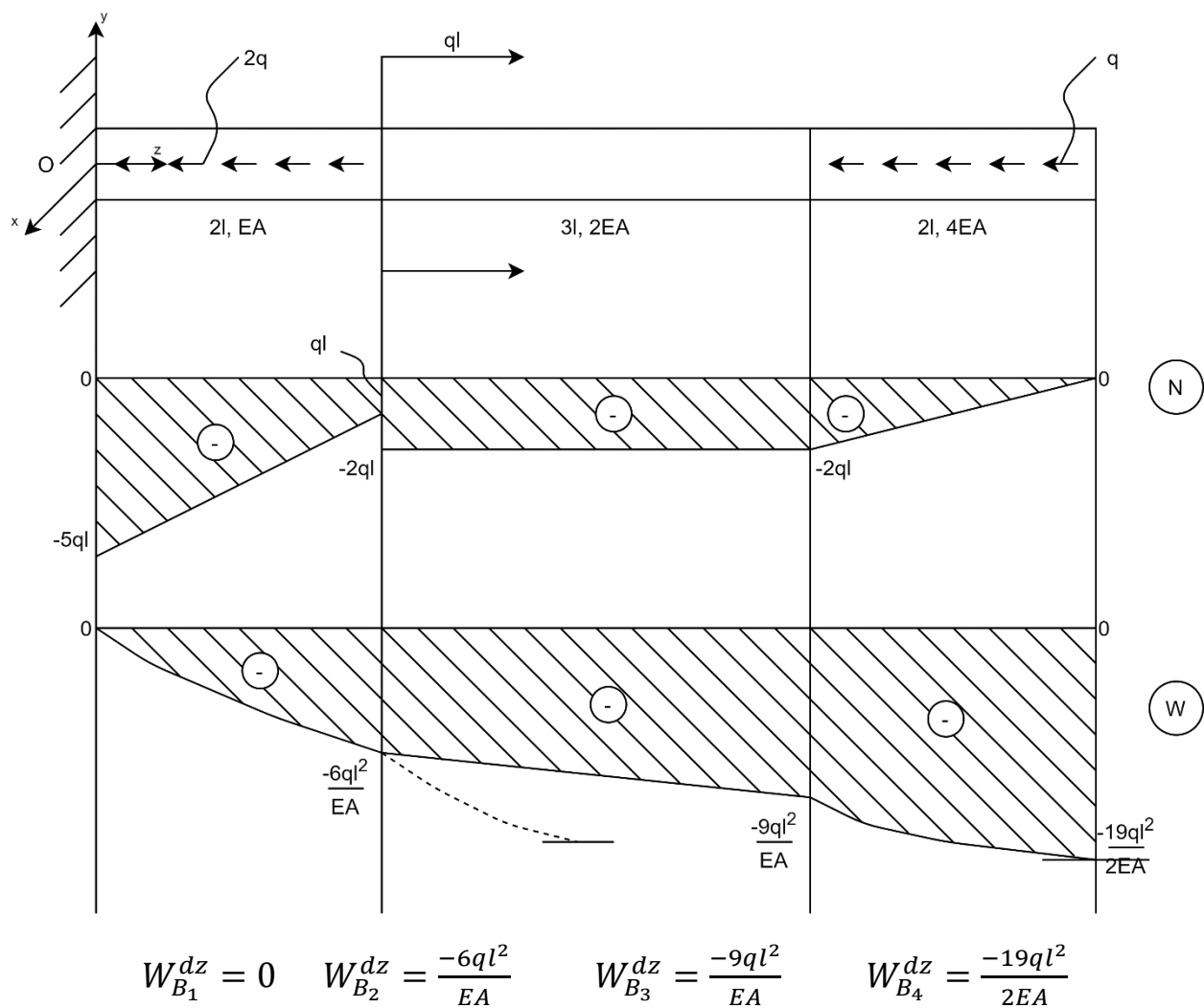
$$W_{B_1} = 0$$

$$W_{B_2} = \frac{-6ql^2}{EA}$$

$$W_{B_3} = \frac{-9ql^2}{EA}$$

$$W_{B_4} = \frac{-19ql^2}{2EA}$$

Сравниваем полученные значения со значениями, полученными в первом ДЗ:



Значения совпадают. Решено верно.

$$C \rightarrow \infty$$

$$\lim_{C \rightarrow \infty} Y_1(0) = \lim_{C \rightarrow \infty} \begin{bmatrix} \frac{-10qlEA - 17ql^2C}{2EA + 7Cl} \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{-17ql}{7} \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$Y_1(2l) = A_1(2l)Y_1(0) + Q_1(2l) = \begin{bmatrix} \frac{11ql}{7} \\ -\frac{6ql^2}{7EA} \end{bmatrix}$$

$$Y_2(0) = Y_1(2l) + \begin{bmatrix} -ql \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{4ql}{7} \\ -\frac{6ql^2}{7EA} \end{bmatrix}$$

$$Y_2(3l) = A_2(3l)Y_2(0) = \begin{bmatrix} \frac{4ql}{7} \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$Y_3(0) = Y_2(3l) = \begin{bmatrix} -2ql \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$Y_3(2l) = A_3(2l)Y_3(0) + Q_3(2l) = \begin{bmatrix} 0 \\ -\frac{ql^2}{2EA} \end{bmatrix}$$

Получили:

$$W_{B_1} = 0$$

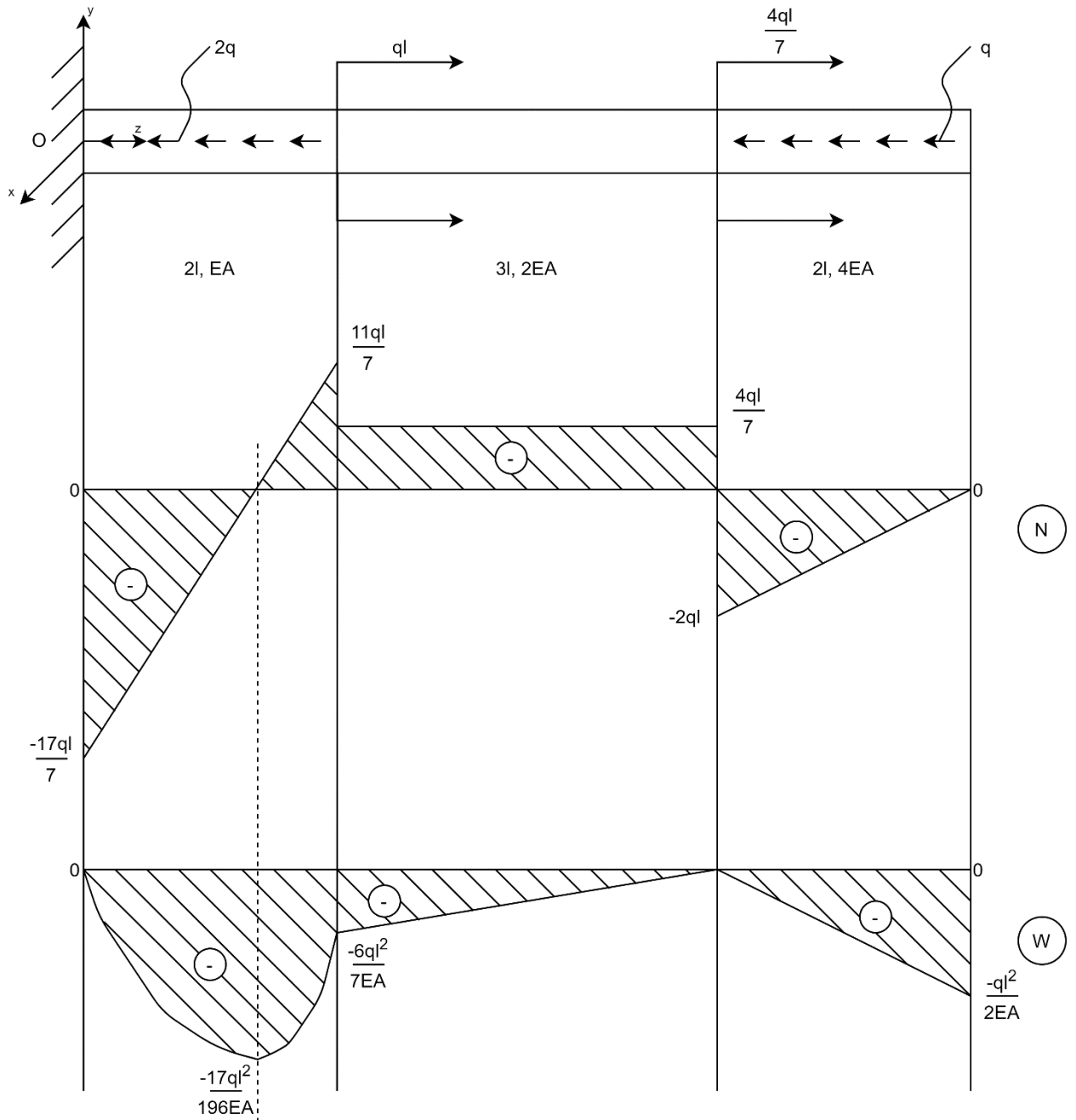
$$W_{B_2} = \frac{-6ql^2}{7EA}$$

$$W_{B_3} = 0$$

$$W_{B_4} = \frac{-ql^2}{2EA}$$



Сравниваем полученные значения со значениями, полученными в первом ДЗ:



$$W_{B_1}^{dz} = 0$$

$$W_{B_2}^{dz} = \frac{-6ql^2}{7EA}$$

$$W_{B_3}^{dz} = 0$$

$$W_{B_4}^{dz} = \frac{-ql^2}{2EA}$$

Значения совпадают. Решено верно.