

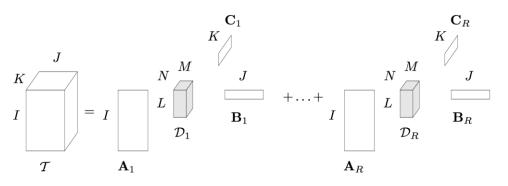


BTD概述

2008年Lieven De Lathauwer等人提出了Block Term Decomposition (BTD),这种张量分解在一些论文中也被称为Block Component Decomposition (BCD)。

BTD (Block-Term Decomposition)

是一种将N阶张量分解为R个成员张量形式的分解,一个 $rank - (L_r, M_r, N_r)$ 的分解如下:



采用数学表达式写为:

$$\mathbf{\mathcal{T}} = \sum_{r=1}^{R} \mathbf{\mathcal{D}}_r \times_1 \mathbf{A}_r \times_2 \mathbf{B}_r \times_3 \mathbf{C}_r$$

其中, $\mathbf{\mathcal{D}}_r$ 是一个 $rank - (L_r, M_r, N_r)$ 的张 量, $A_r \in \mathbb{R}^{I \times L}$ 是一个秩为I的矩阵。

显然,BTD可以看作Tucker分解和CP分解的结合形式。

当R = 1时,成员张量只有一个,此时这个分解就是rank - (L, M, N)的Tucker分解。

而当每一个成员张量都是秩1张量 (rank-1) 时,BTD退化为CP分解,即将一个张量分解为R个秩1张量。

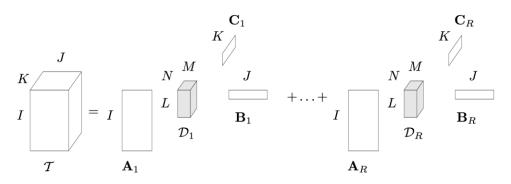
这说明了BTD具有很强的泛化能力。



BTD概述

BTD (Block-Term Decomposition)

是一种将N阶张量分解为R个成员张量形式的分解,一 Λ $rank - (L_r, M_r, N_r)$ 的分解如下:



采用数学表达式写为:

$$\mathbf{\mathcal{T}} = \sum_{r=1}^{R} \mathbf{\mathcal{D}}_r \times_1 \mathbf{A}_r \times_2 \mathbf{B}_r \times_3 \mathbf{C}_r$$

其中, \mathbf{D}_r 是一个 $rank - (L_r, M_r, N_r)$ 的张 $\mathbf{\mathcal{L}}_r$, $\mathbf{A}_r \in \mathbb{R}^{I \times L}$ 是一个秩为I的矩阵。

对于矩阵,列秩和行秩是相等的。而且,它们等于矩阵可以分解的秩1项的最小个数。 这是矩阵可以通过在列空间和行空间中的基变 换对角化的结果。

另一方面,张量通常不能通过模1、模2和模3向量空间中的基变换来对角化。这就导致了mode-n rank三元组和张量rank的区别。有趣的是,高阶张量的"秩"实际上是两个方面的结合:应该指定块的数量,以及它们的大小。



前文已经介绍,CP分解和Tucker分解是BTD的两种特殊形式。下面从几种特殊的BTD详细介绍Block Term Decomposition.

仍以三阶张量 $\mathbf{T} \in \mathbb{R}^{I \times J \times K}$ 为例,定义:

$$A = [A_1, ..., A_R]$$

 $B = [B_1, ..., B_R]$
 $C = [C_1, ..., C_R]$

• $rank - (L_r, L_r, 1)$ 分解 当每个成员张量退化为 $L_r \times L_r$ 矩阵时,可 以得到 $rank - (L_r, L_r, 1)$ 分解,即:

DEFINITION 2.2. A decomposition of a tensor $\mathcal{T} \in \mathbb{K}^{I \times J \times K}$ in a sum of rank- $(L_r, L_r, 1)$ terms, $1 \leq r \leq R$, is a decomposition of \mathcal{T} of the form

(2.2)
$$\mathcal{T} = \sum_{r=1}^{R} \mathbf{E}_r \circ \mathbf{c}_r,$$

in which the $(I \times J)$ matrix \mathbf{E}_r is rank- L_r , $1 \leqslant r \leqslant R$.

海纳百州 大道致逐 @BuG_17 将 E_r 分解为 $A_r \cdot B_r^T$ 的形式,其中, $A_r \in K^{I \times L_r}$, $B_r \in K^{J \times L_r}$,都是秩为 L_r 的矩阵,r = 1, ..., R. 则将分解写为:

$$\mathcal{T} = \sum_{r=1}^R (\mathbf{A}_r \cdot \mathbf{B}_r^T) \circ \mathbf{c}_r.$$

令:

$$A = [A_1, ..., A_R]$$
 $B = [B_1, ..., B_R]$
 $C = [c_1, ..., c_R]$

以张量的矩阵展开形式表示该分解,为:

$$\mathbf{T}_{IJ\times K} = [(\mathbf{A}_1 \odot_c \mathbf{B}_1)\mathbf{1}_{L_1} \dots (\mathbf{A}_R \odot_c \mathbf{B}_R)\mathbf{1}_{L_R}] \cdot \mathbf{C}^T,$$

$$\mathbf{T}_{JK\times I} = (\mathbf{B} \odot \mathbf{C}) \cdot \mathbf{A}^T,$$

$$\mathbf{T}_{KI\times J} = (\mathbf{C} \odot \mathbf{A}) \cdot \mathbf{B}^T.$$



以张量的slices形式表示该分解,为:

$$\mathbf{T}_{J\times K,i} = \mathbf{B} \cdot \operatorname{blockdiag}([(\mathbf{A}_{1})_{i1} \dots (\mathbf{A}_{1})_{iL_{1}}]^{T}, \dots, [(\mathbf{A}_{R})_{i1} \dots (\mathbf{A}_{R})_{iL_{R}}]^{T}) \cdot \mathbf{C}^{T},$$

$$(2.7) \qquad \qquad i = 1, \dots, I,$$

$$\mathbf{T}_{K\times I,j} = \mathbf{C} \cdot \operatorname{blockdiag}([(\mathbf{B}_{1})_{j1} \dots (\mathbf{B}_{1})_{jL_{1}}], \dots, [(\mathbf{B}_{R})_{j1} \dots (\mathbf{B}_{R})_{jL_{R}}]) \cdot \mathbf{A}^{T},$$

$$(2.8) \qquad \qquad j = 1, \dots, J,$$

$$\mathbf{T}_{I\times J,k} = \mathbf{A} \cdot \operatorname{blockdiag}(c_{k1}\mathbf{I}_{L_{1}\times L_{1}}, \dots, c_{kR}\mathbf{I}_{L_{R}\times L_{R}}) \cdot \mathbf{B}^{T}, \quad k = 1, \dots, K.$$

$$(2.9)$$

分解的唯一性 (essentially unique) 可以保证,不考虑下面的不确定因素 (trivial indeterminacies):

- \triangleright 这些 $rank (L_r, L_r, 1)$ 的块项可以被任意排列;
- 矩阵 A_r 可以被右乘一个任意非奇异的矩阵 $F_r \in K^{L_r \times L_r}$, 只要保证矩阵 B_r 同时也被左 乘矩阵 F_r 的逆;
- \triangleright 同一个 $rank (L_r, L_r, 1)$ 块项的因子的系数可以被任意标定,只要保证这些因子的乘积不变。



对表达进行如下的规范:对向量 c_r 扩展(或缩放),使其具有单位长度,对 E_r 进行奇异值分解,使得: $E_r = A_r \cdot D_r \cdot B_r^T$,其中, D_r 为对角矩阵,也可以被解释为 $L_r \times L_r \times 1$ 的张量。则分解式就写为了下面的形式:

$$\mathcal{T} = \sum_{r=1}^R \mathbf{D}_r \bullet_1 \mathbf{A}_r \bullet_2 \mathbf{B}_r \bullet_3 \mathbf{c}_r.$$

在表达式中,每一个块项都表示为 HOSVD的形式,分解如下图所示:

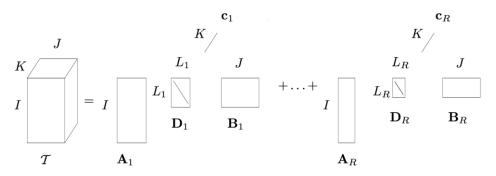


Fig. 2.1. Visualization of the decomposition of a tensor in a sum of rank- $(L_r, L_r, 1)$ terms, $1 \le r \le R$.

• rank - (L, L, 1)分解

当 $rank - (L_r, L_r, 1)$ 分解的每一个 L_r 取值为一致,即为L时,可以得到rank - (L, L, 1)分解,即:

$$I = \begin{bmatrix} L & c_1 \\ A_1 & L & B_1^T \end{bmatrix} + \dots + \begin{bmatrix} L & C_R \\ A_R & L & B_R^T \end{bmatrix}$$

DEFINITION 2.1. A decomposition of a tensor $\mathcal{T} \in \mathbb{K}^{I \times J \times K}$ in a sum of rank-(L, L, 1) terms is a decomposition of \mathcal{T} of the form

(2.1)
$$\mathcal{T} = \sum_{r=1}^{R} \mathbf{E}_r \circ \mathbf{c}_r$$

in which the $(I \times J)$ matrices \mathbf{E}_r are rank-L.

Block Term Decomposition

rank - (Lr. Lr. 1) decomposition.

Dr: Lr x Lr Matrix





• rank - (L, M, N)分解 将张量 $\mathbf{T} \in \mathbf{K}^{I \times J \times K}$ 表示为一系列rank - (L, M, N)张量的和,即为rank - (L, M, N)分解。

DEFINITION 2.3. A decomposition of a tensor $\mathcal{T} \in \mathbb{K}^{I \times J \times K}$ in a sum of rank-(L, M, N) terms is a decomposition of \mathcal{T} of the form

(2.11)
$$\mathcal{T} = \sum_{r=1}^{R} \mathcal{D}_r \bullet_1 \mathbf{A}_r \bullet_2 \mathbf{B}_r \bullet_3 \mathbf{C}_r,$$

in which $\mathcal{D}_r \in \mathbb{K}^{L \times M \times N}$ are full rank-(L, M, N) and in which $\mathbf{A}_r \in \mathbb{K}^{I \times L}$ (with $I \geqslant L$), $\mathbf{B}_r \in \mathbb{K}^{J \times M}$ (with $J \geqslant M$), and $\mathbf{C}_r \in \mathbb{K}^{K \times N}$ (with $K \geqslant N$) are full column rank, $1 \leqslant r \leqslant R$.

类似地,令:

$$A = [A_1, ..., A_R]$$

 $B = [B_1, ..., B_R]$
 $C = [C_1, ..., C_R]$

以张量的矩阵展开形式表示该分解,为:

$$\mathbf{T}_{JK\times I} = (\mathbf{B} \odot \mathbf{C}) \cdot \operatorname{blockdiag}((\mathcal{D}_1)_{MN\times L}, \dots, (\mathcal{D}_R)_{MN\times L}) \cdot \mathbf{A}^T,$$

$$\mathbf{T}_{KI\times J} = (\mathbf{C} \odot \mathbf{A}) \cdot \operatorname{blockdiag}((\mathcal{D}_1)_{NL\times M}, \dots, (\mathcal{D}_R)_{NL\times M}) \cdot \mathbf{B}^T,$$

$$\mathbf{T}_{IJ\times K} = (\mathbf{A} \odot \mathbf{B}) \cdot \operatorname{blockdiag}((\mathcal{D}_1)_{LM\times N}, \dots, (\mathcal{D}_R)_{LM\times N}) \cdot \mathbf{C}^T.$$

分解的唯一性 (essentially unique) 可以保证,不考虑下面的不确定因素 (trivial indeterminacies):

- \triangleright 这些rank (L, M, N)的块项可以被任意排列;
- 》矩阵 A_r 可以被右乘一个任意非奇异的矩阵 $F_r \in K^{L \times L}$,矩阵 B_r 可以被右乘一个任意非奇异的矩阵 $G_r \in K^{M \times M}$,矩阵 C_r 可以被右乘一个任意非奇异的矩阵 $H_r \in K^{N \times N}$,只要保证张量 \mathcal{D}_r 被 $\mathcal{D}_r \times_1 F_r^{-1} \times_2 G_r^{-1} \times_3 H_r^{-1}$ 取代;



定义:

$$\mathcal{D} = blockdiag(\mathcal{D}_1, ..., \mathcal{D}_R)$$

$$A = [A_1, ..., A_R]$$

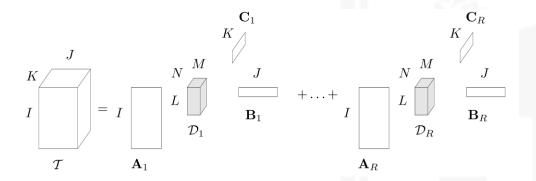
$$B = [B_1, ..., B_R]$$

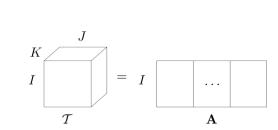
$$C = [C_1, ..., C_R]$$

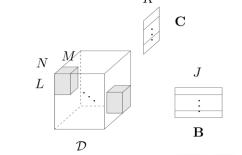
以HOSVD的方式表示rank - (L, M, N)分

解:

$$\mathcal{T} = \mathcal{D} \bullet_1 \mathbf{A} \bullet_2 \mathbf{B} \bullet_3 \mathbf{C}.$$









rank-(L,M,N) de composition.

Core tensor.

L×M×N

 \mathcal{D}_1 . \mathcal{D}_2 \mathcal{D}_R \longrightarrow the same size.

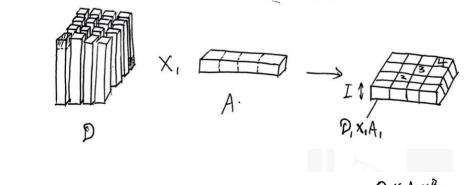
A. Az -.. AR -> the same size

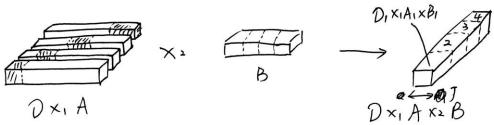
 $B_1 \cdot B_2 \cdot \cdots B_R \rightarrow$ the same size.

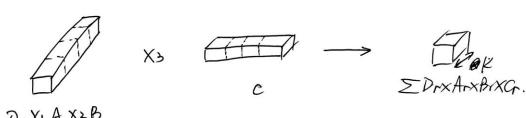
C1. C2... CR -> the same size.

define:

 $D = \text{blockdiag} (D_1, D_2, ..., D_R) . R \times R \times R.$ $A = [A_1 ... A_R] . B_{...} c_{...}$ $1 \times R . 1 \times R.$







DOXIAX2B



• $rank - (L, M, \cdot)$ 分解 将张量 $\mathbf{T} \in \mathbf{K}^{I \times J \times K}$ 表示为一系列 $rank - (L, M, \cdot)$ 张量的和,即为 $rank - (L, M, \cdot)$ 分解。

DEFINITION 2.4. A type-2 decomposition of a tensor $\mathcal{T} \in \mathbb{K}^{I \times J \times K}$ in a sum of rank- (L, M, \cdot) terms is a decomposition of \mathcal{T} of the form

(2.16)
$$\mathcal{T} = \sum_{r=1}^{R} \mathcal{C}_r \bullet_1 \mathbf{A}_r \bullet_2 \mathbf{B}_r,$$

in which $C_r \in \mathbb{K}^{L \times M \times K}$ (with mode-1 rank equal to L and mode-2 rank equal to M) and in which $\mathbf{A}_r \in \mathbb{K}^{I \times L}$ (with $I \geqslant L$) and $\mathbf{B}_r \in \mathbb{K}^{J \times M}$ (with $J \geqslant M$) are full column rank, $1 \leqslant r \leqslant R$.

在文献的定义中,将这种分解描述为一种 type-2分解 (a type-2 decomposition) , 这实际上是参考了Tucker-2分解。在上一次汇 报中提到过,这是Tucker分解的一种特例。

Tucker分解有一些重要的特例:

• Tucker2分解:对于三阶张量,固定一个因子矩阵为单位阵。例如,固定 C = I ,则Tucker2分解为:

$$\mathbf{X} = \mathbf{G} \times_1 \mathbf{A} \times_2 \mathbf{B} = [\mathbf{G}; \mathbf{A}, \mathbf{B}, \mathbf{I}].$$

 Tucker1分解: 进一步, 固定两个因子矩阵 为单位阵。例如, 固定 C = I, B = I, 则
 Tucker1分解为:

$$\mathbf{X} = \mathbf{G} \times_1 \mathbf{A} = [\mathbf{G} ; \mathbf{A}, \mathbf{I}, \mathbf{I}].$$

这与标准的二维PCA(主成分分析)相同, 因为:

$$\mathbf{X}_{(1)} = \mathbf{AG}_{(1)}.$$



令:

$$A = [A_1, \dots, A_R]$$
$$B = [B_1, \dots, B_R]$$

以张量的矩阵展开形式表示该分解,为:

$$\mathbf{T}_{IJ\times K} = (\mathbf{A} \odot \mathbf{B}) \cdot \begin{pmatrix} (\mathcal{C}_1)_{(LM\times K)} \\ \vdots \\ (\mathcal{C}_R)_{(LM\times K)} \end{pmatrix},$$

$$\mathbf{T}_{JK\times I} = [(\mathcal{C}_1 \bullet_2 \mathbf{B}_1)_{JK\times L} \dots (\mathcal{C}_R \bullet_2 \mathbf{B}_R)_{JK\times L}] \cdot \mathbf{A}^T,$$

$$\mathbf{T}_{KI\times J} = [(\mathcal{C}_1 \bullet_1 \mathbf{A}_1)_{KI\times M} \dots (\mathcal{C}_R \bullet_1 \mathbf{A}_R)_{KI\times M}] \cdot \mathbf{B}^T.$$

定义: $\mathbf{C} \in \mathbf{K}^{LR \times MR \times K}$ 是一个全零张量,除了下面这些元素:

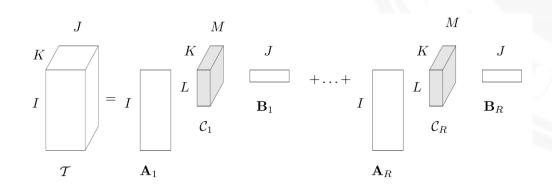
$$(\mathcal{C})_{(r-1)L+l,(r-1)M+m,k} = (\mathcal{C}_r)_{lmk} \quad \forall l, m, k, r.$$

则分解可以被写为:

$$\mathcal{T} = \mathcal{C} \bullet_1 \mathbf{A} \bullet_2 \mathbf{B}.$$

分解的唯一性 (essentially unique) 可以保证,不考虑下面的不确定因素 (trivial indeterminacies):

- \triangleright 这些 $rank (L, M, \cdot)$ 的块项可以被任意排列;
- 矩阵 A_r 可以被右乘一个任意非奇异的矩阵 $F_r \in K^{L \times L}$,矩阵 B_r 可以被右乘一个任意非奇异的矩阵 $G_r \in K^{M \times M}$,只要保证张量 C_r 被 $C_r \times_1 F_r^{-1} \times_2 G_r^{-1}$ 取代;



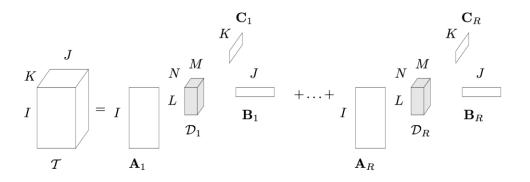


BTD现在的求解算法有很多,比如非线性最小二乘法,交替最小二乘算法(ALS),张量对角算法等,其中交替最小二乘算法形式最为简单。

➤ rank - (L, M, N)分解

以三阶张量 $T \in \mathbb{R}^{I \times J \times K}$ 为例,定义:

$$\mathbf{A} = [\mathbf{A}_1, \dots, \mathbf{A}_R]$$
$$\mathbf{B} = [\mathbf{B}_1, \dots, \mathbf{B}_R]$$



将张量写为矩阵的形式, BTD如下表达式:

$$T_{JK \times L} = (B \otimes C) \cdot Blockdiag(\mathcal{D}_{1(MN \times L)}, ... \mathcal{D}_{R(MN \times L)})A^{T}$$

$$T_{KI \times J} = (C \otimes A) \cdot Blockdiag(D_{1(NL \times M)}, ... D_{R(NL \times M)})B^{T}$$

$$T_{IJ\times K} = (A \otimes B) \cdot Blockdiag(\mathcal{D}_{1(LM\times N)}, ... \mathcal{D}_{R(LM\times N)})C^{T}$$

将张量写为矢量的形式,得到如下表达式:

$$\mathbf{t}_{IJK} = (\mathbf{A} \odot \mathbf{B} \odot \mathbf{C}) \cdot \left(egin{array}{c} (\mathcal{D}_1)_{LMN} \ dots \ (\mathcal{D}_R)_{LMN} \end{array}
ight)$$

当更新某一个因子矩阵或者张量的时候,固定其它元素即可进行求解。如当求解A时,固定 \mathcal{D}_r 和B以及C,令:

$$m{M} = (m{B} \otimes m{C}) \cdot Blockdiag(m{\mathcal{D}}_{1(MN \times L)}, ... m{\mathcal{D}}_{R(MN \times L)})$$
 因此,得到 $m{A}$ 的更新规则为:

$$\boldsymbol{A} = \left(\boldsymbol{M}^{\dagger} \cdot \boldsymbol{T}_{JK \times L}\right)^{T}$$



同理可以得到其它矩阵或者张量的更新规则。因此采用ALS算法求解BTD (rank - (L, M, N))分解

) 的步骤如下 (算法中的QR分解是为了防止算法出现数值计算错误):

- Initialize $\mathbf{B},\,\mathbf{C},\,\mathcal{D}$
- Iterate until convergence:
 - 1. Update **A**:

$$\tilde{\mathbf{A}} = \left[\text{blockdiag}((\mathcal{D}_1)_{MN \times L}^{\dagger}, \dots, (\mathcal{D}_R)_{MN \times L}^{\dagger}) \cdot (\mathbf{B} \odot \mathbf{C})^{\dagger} \cdot \mathbf{T}_{JK \times I} \right]^T$$

For r = 1, ..., R: QR-factorization: $\tilde{\mathbf{A}}_r = \mathbf{QR}, \mathbf{A}_r \leftarrow \mathbf{Q}$

2. Update **B**:

$$\tilde{\mathbf{B}} = \left[\text{blockdiag}((\mathcal{D}_1)_{NL \times M}^{\dagger}, \dots, (\mathcal{D}_R)_{NL \times M}^{\dagger}) \cdot (\mathbf{C} \odot \mathbf{A})^{\dagger} \cdot \mathbf{T}_{KI \times J} \right]^T$$

For r = 1, ..., R: QR-factorization: $\tilde{\mathbf{B}}_r = \mathbf{QR}, \mathbf{B}_r \leftarrow \mathbf{Q}$

3. Update C:

$$\tilde{\mathbf{C}} = \left[\text{blockdiag}((\mathcal{D}_1)_{LM \times N}^\dagger, \dots, (\mathcal{D}_R)_{LM \times N}^\dagger) \cdot (\mathbf{A} \odot \mathbf{B})^\dagger \cdot \mathbf{T}_{IJ \times K} \right]^T$$

For r = 1, ..., R: QR-factorization: $\tilde{\mathbf{C}}_r = \mathbf{Q}\mathbf{R}, \mathbf{C}_r \leftarrow \mathbf{Q}$

4. Update \mathcal{D} :

$$\begin{pmatrix} (\mathcal{D}_1)_{LMN} \\ \vdots \\ (\mathcal{D}_R)_{LMN} \end{pmatrix} \leftarrow (\mathbf{A} \odot \mathbf{B} \odot \mathbf{C})^{\dagger} \cdot \mathbf{t}_{IJK}$$



 $\succ rank - (L_r, L_r, 1)$ 分解

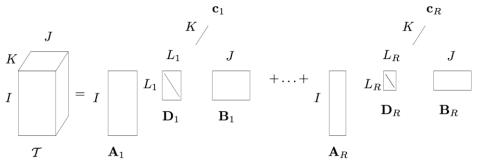
$$\mathcal{T} = \sum_{r=1}^{R} (\mathbf{A}_r \cdot \mathbf{B}_r^T) \circ \mathbf{c}_r$$

其中, $A_r \in K^{I \times L_r}$, $B_r \in K^{J \times L_r}$, 都是秩为 L_r 的矩阵, r = 1, ..., R.

以三阶张量 $\mathbf{T} \in \mathbb{R}^{I \times J \times K}$ 为例,定义:

$$A = [A_1, ..., A_R]$$

 $B = [B_1, ..., B_R]$
 $C = [c_1, ..., c_R]$



海纳百川 大道致远

@BuG 17

将张量写为矩阵的形式,得到如下表达式:

$$\mathbf{T}_{IJ\times K} = [(\mathbf{A}_1 \odot_c \mathbf{B}_1)\mathbf{1}_{L_1} \dots (\mathbf{A}_R \odot_c \mathbf{B}_R)\mathbf{1}_{L_R}] \cdot \mathbf{C}^T,$$

$$\mathbf{T}_{JK\times I} = (\mathbf{B} \odot \mathbf{C}) \cdot \mathbf{A}^T,$$

$$\mathbf{T}_{KI\times J} = (\mathbf{C} \odot \mathbf{A}) \cdot \mathbf{B}^T.$$

- Initialize B, C
- Iterate until convergence:
 - 1. Update **A**:

$$\mathbf{A} \leftarrow \left[(\mathbf{B} \odot \mathbf{C})^{\dagger} \cdot \mathbf{T}_{JK \times I} \right]^{T}$$

2. Update **B**:

$$\tilde{\mathbf{B}} = \left[(\mathbf{C} \odot \mathbf{A})^{\dagger} \cdot \mathbf{T}_{KI \times J} \right]^{T}$$

For r = 1, ..., R: QR-factorization: $\tilde{\mathbf{B}}_r = \mathbf{QR}, \mathbf{B}_r \leftarrow \mathbf{Q}$

3. Update C:

$$\tilde{\mathbf{C}} = \left\{ \left[(\mathbf{A}_1 \odot_c \mathbf{B}_1) \mathbf{1}_{L_1} \dots (\mathbf{A}_R \odot_c \mathbf{B}_R) \mathbf{1}_{L_R} \right]^{\dagger} \cdot \mathbf{T}_{IJ \times K} \right\}^T$$

For $r = 1, \ldots, R$: $\mathbf{c}_r \leftarrow \tilde{\mathbf{c}}_r / \|\tilde{\mathbf{c}}_r\|$



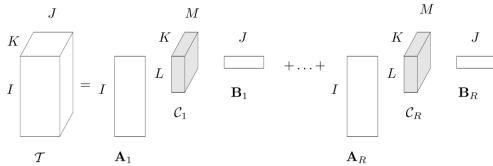
 $\succ rank - (L, M, \cdot)$ 分解

$$\mathcal{T} = \sum_{r=1}^{R} \mathcal{C}_r \bullet_1 \mathbf{A}_r \bullet_2 \mathbf{B}_r$$

其中, $C_r \in K^{L \times M \times K}$ (with mode – 1 rank equals L, mode – 2 rank equals M), $A_r \in K^{I \times L}$ ($I \ge L$), $B_r \in K^{J \times M}$ ($J \ge M$), 都是列满秩的矩阵, r = 1, ..., R.

以三阶张量 $T \in \mathbb{R}^{I \times J \times K}$ 为例,定义:

$$A = [A_1, \dots, A_R]$$
$$B = [B_1, \dots, B_R]$$



海纳百川 大道致远 @BuG_17

将张量写为矩阵的形式,得到如下表达式:

$$\mathbf{T}_{IJ\times K} = (\mathbf{A} \odot \mathbf{B}) \cdot \begin{pmatrix} (\mathcal{C}_1)_{(LM\times K)} \\ \vdots \\ (\mathcal{C}_R)_{(LM\times K)} \end{pmatrix},$$

$$\mathbf{T}_{JK\times I} = [(\mathcal{C}_1 \bullet_2 \mathbf{B}_1)_{JK\times L} \dots (\mathcal{C}_R \bullet_2 \mathbf{B}_R)_{JK\times L}] \cdot \mathbf{A}^T,$$

$$\mathbf{T}_{KI\times J} = [(\mathcal{C}_1 \bullet_1 \mathbf{A}_1)_{KI\times M} \dots (\mathcal{C}_R \bullet_1 \mathbf{A}_R)_{KI\times M}] \cdot \mathbf{B}^T.$$

- Initialize $\mathbf{B}, \mathcal{C}_1, \ldots, \mathcal{C}_R$
- Iterate until convergence:
 - 1. Update **A**:

$$\tilde{\mathbf{A}} = \left\{ [(\mathcal{C}_1 \bullet_2 \mathbf{B}_1)_{JK \times L} \dots (\mathcal{C}_R \bullet_2 \mathbf{B}_R)_{JK \times L}]^{\dagger} \cdot \mathbf{T}_{JK \times I} \right\}^T$$

For r = 1, ..., R: QR-factorization: $\tilde{\mathbf{A}}_r = \mathbf{Q}\mathbf{R}, \, \mathbf{A}_r \leftarrow \mathbf{Q}$

2. Update **B**:

$$\tilde{\mathbf{B}} = \left\{ \left[(\mathcal{C}_1 \bullet_1 \mathbf{A}_1)_{KI \times M} \dots (\mathcal{C}_R \bullet_1 \mathbf{A}_R)_{KI \times M} \right] \right\}^T$$

For r = 1, ..., R: QR-factorization: $\tilde{\mathbf{B}}_r = \mathbf{QR}, \mathbf{B}_r \leftarrow \mathbf{Q}$

3. Update C_1, \ldots, C_R :

$$\begin{pmatrix} (\mathcal{C}_1)_{(LM \times K)} \\ \vdots \\ (\mathcal{C}_R)_{(LM \times K)} \end{pmatrix} \leftarrow (\mathbf{A} \odot \mathbf{B})^{\dagger} \cdot \mathbf{T}_{IJ \times K}$$