問題0(基本中の基本)

アルゴリズムとは何か。最も大事なことを言え

答え0

「必ず止まる」

(ちなみに、止まらないプログラムを巧く利用するのがクラッカーの手段だったりする)

問題1

線形探索とは何か

問題2

二分探索とは何か

問題3

二分探索を用いて、次の配列の中から9を探し出せ

1,2,3,4,5,6,7,8,9,10

問題4-1

以下のJAVAプログラムは、1000以下の素数を見つけるものである。穴埋めせよ。

(このプログラムは  
https://github.com/17ec084/grade2-2/blob/master/dataStructureAndAlgorithm/q4\_1.java  
にも示されている)

(ア) Prime Number1

{

(イ) main((ウ))

{

int counter = 0;//(エ)の回数

for(int n=(オ); n<=1000;n++)

{

int i;

for(i =(オ); i<=(カ); i++)

{

counter++;

if((キ))//iで割れたのなら(ク)

(ケ);

}

if(i>(カ))//(コ)

(サ);

}

(シ).println(“(エ)の回数:” + counter);

}

}

問題4-2

(問題4-1カ)における工夫をさらに拡張しよう。(問題4-1カ)の工夫によって、iの範囲の大きさが2分の1になったといえる。では、3分の1にするための方法を述べ、問題4-1のプログラムの書き換えよ。

(このプログラムは  
https://github.com/17ec084/grade2-2/blob/master/dataStructureAndAlgorithm/q4\_2.java  
にも示されている)

問題4-3

問題4-2のことをさらに拡張してみよう。

nをn/4越n/3未満の値で割ったものは3越4未満となるから、割り切れることはない。

ただ、4で割れるのであれば当然2でも割れ、そのようなものは問題4-2の議論で直ちに非素数判定することになっているので、3越4未満ではなく、3越5未満を考えてもよさそうだ。

このことから、iの範囲からn/5越n/3未満を除外しても問題なさそうである。

ただし、そのようなアルゴリズムでは、nを何かで割ったものが3になる可能性を否定していない。その為、nが「整数n/3」で割れるのか、即ち、n/3が整数であるかを別途調べる必要がある。さらに、n=3の場合は、自分自身で割れる分には素数候補から除外できないのだから、例外的に素数となることに注意する必要がある。

さて、このことは5越7未満、7越11未満、...にも累積的に適応されるが、ここに挙げた5、7、11という数字(ここでは「区間素数」と呼ぶことにする)もやはり素数が根拠である。その為、このままでは「素数を効率的に求めるためだけに、区間素数という素数を求める必要がある」というパラドクスが生じてしまう。(素数を効率的に見つけるために区間素数を用いているが、ではその区間素数はどう求めたのか、ということである。)

このパラドクスを解決する方法を考え、プログラムを書き換えよ

(このプログラムは  
https://github.com/17ec084/grade2-2/blob/master/dataStructureAndAlgorithm/q4\_3.java  
にも示されている)

問題4-4

問題4-3のプログラムにおいても、結局はn/2越の素数も用いてnが素数であるか否かを判定している。もっといえばn/3を越える素数も、n/5を越える素数も...不要であるといいたい。問題4-3までの理屈ではこの無駄を省けなかった理由と、どのように考えれば省くことが出来るのか述べよ。またプログラムを書き換えよ。(このプログラムは  
https://github.com/17ec084/grade2-2/blob/master/dataStructureAndAlgorithm/q4\_4.java  
にも示されている)

問題5

(アルゴリズムにおける)探索とは、(ア)データを探し出すことである。データを構成するどんな(イ)に着目するかによって、探し方はさまざまである。この注目する(イ)のことを(ウ)という。配列からの探索、線形リストからの探索、2分探索木からの探索などが考えられる。

線形リストとは、配列の最後に(エ)を与えて、配列を(オ)ようなものであると考えてよいだろう。(カ)ために使われる。2分探索木を理解するためには、その前に2分木を理解する必要がある。2分木とは(キ)データ構造((ク)ともいう)であり、2分探索木は(ケ)2分木である。

問題6

ラピッドプロトタイピングとは何か。また他の開発手法を上げよ。

問題7

ハッシュ値を用いた探索(ハッシュ法)とは何か

問題8

2分探索木の構造にすると、2分探索が便利になる。その理由を説明せよ。

問題9

番兵法とは何か

問題10

参考: https://nobuo-create.net/string/

Stringはクラス型変数である。つまりStringはクラスであり、

String s = ”str”;

は

String s = new String(”str”);

であり

Stringのフィールド(Stringクラス内の変数)には

private final char value[]

というものと

public char[] toCharArray()

があり、char型の配列として文字が記録され、カプセル化されている。

今、

String univName = “TokyoDenkiUniversity”;

とした。kが0オリジンで最初に何番目に表れるのか求めるためのstrposメソッドをかき、それを線形探索で求めるプログラムを書け(java)。但し、Stringのフィールドでは、

private final int count;

で文字数を数えていて、

public int length() {

return this.count;

}

となっている。

(このプログラムは  
https://github.com/17ec084/grade2-2/blob/master/dataStructureAndAlgorithm/q10.java  
にも示されている)

問題11

番兵法を用いたとき、問題10の文字列はどうなるのか答えよ。

問題12

参考: https://qiita.com/chihiro/items/d3d9a028cd5dd8e84649

Call By ValueとCall By Referenceの違いを「基本データ型」、「参照型」という言葉を用いて説明せよ。また、JAVAにおける例を示せ。

問題13

C言語におけるstaticと、Javaにおけるstaticをそれぞれ説明せよ。

問題14

2分探索のプログラムを穴埋めせよ。

(このプログラムは  
https://github.com/17ec084/grade2-2/blob/master/dataStructureAndAlgorithm/q14.java  
にも示されている)

(BinSearch.java)

import java.util.Scanner;

class BinSearch

{

static int binSearch(int[] a, int n, int key)

//配列aの先頭n個の要素からkeyと一致する要素を2分探索

{

int pl = (ア);//探索範囲先頭のインデックス

int pr = (イ);//探索範囲末尾のインデックス

do

{

(ウ)

}

while(エ)

return -1;//探索失敗

}

public static void main(String[] args)

{

(オ)

System.out.println(“要素数を入力してください。”);

int num=(カ);

int[] x=new int[num];

System.out.println(“昇順に入力してください。”);

System.out.print(“x[0]:”);

x[0]=(カ);

for(int i=1; i<num; i++)

{

(キ)

}

System.out.print(“探す値:”);

int ky=(カ);

int idx=binSearch((ク));

if (idx==-1)

System.out.println(“(ケ)”);

else

System.out.println(“(コ)”);

}

}

問題15

次のJavaプログラムの「実行回数」と「時間計算量(オーダ)」を求めよ。

Static int segSearch(int[] a, int n, int key)

{

int i=0;

while(i < n)

{

if(a[i]==key)

return i;

i++;

}

return -1;

}

問題16

時間計算量のオーダを、小さい順に並べよ。

1,n,2^n,n^2,log n,n log n

問題17

参考: https://detail.chiebukuro.yahoo.co.jp/qa/question\_detail/q13182372713

ハッシュ関数として、よく用いられるのが

「キーを素数で割った余剰」

が用いられる。

なぜ、素数なのか。なぜ合成数ではいけないのか説明せよ。

問題18

例えば、

x[キーを13で割った余り]=キー

となるような配列を考えよう。このようなものをハッシュ表という。ハッシュ法では、キー毎に「データ」を与えることもある。

ハッシュ表に格納する利点は、「ずらす」操作が不要なので速いということである。

5をハッシュ表に格納したいときは、x[5]に格納される。

その後、18を格納したいときも、同じようにx[5]に格納されることになり、すでに格納されている5が消されてしまう。このようなことを「衝突」(コリジョン)という。解決法を2通りいえ。

問題19

チェイン法を説明せよ。

問題20

ジェネリックとは何か説明せよ。

例となるプログラムを書いて説明せよ。

(このプログラムは  
https://github.com/17ec084/grade2-2/blob/master/dataStructureAndAlgorithm/GenericClassTester.java  
にも示されている)

問題21～27

問題21･･･(オ)まで

問題22･･･(カ)

問題23･･･(キ)、(ク)

問題24･･･(ケ)

問題25･･･(コ)

問題26･･･(サ)

問題27･･･(シ)

※問題24～27の答えはとても長いが、実際に紙に書いて覚えよ。その際、コメントは理解出来次第省略せよ。すべてのコメントが省略できるようになるまで繰り返せ

次のプログラムは、チェイン法によるハッシュを実現するプログラムChainHash.javaである。穴埋めせよ。

(このプログラムは  
https://github.com/17ec084/grade2-2/blob/master/dataStructureAndAlgorithm/ChainHash.java  
にも示されている)

public class ChainHash(ア)

{

class Node<K,V>//ノード(線形リストの各要素)を定義

{

private K key;//キー値

private V data;//データ

private (イ) next;//後続ノードへの参照

Node(K key, V data, Node<K,V> next)//(ウ)

{

this.key = key;

this.data = data;

this.next = next;

}

K getKey()//キーを返す

{

return key;

}

V getValue()//データを返す

{

return data;

}

public int hashCode()//キーを強制的に数値(以下「キー数値」)化したものを返す

{

(エ)

}

}

private int size;//ハッシュ表の大きさ

(オ)//ハッシュ表

public ChainHash(int capacity)//(ウ)

{

(カ1)

{

table = new Node[capacity];//ハッシュ表の実体

this.size = capacity;

}

(カ2)

{

this.size = 0;

}

}

public int hashValue((キ) key)//キーのハッシュ値を求める

{

(ク)

}

public V search(K key)//指定されたキーに対応するデータを探し出すメソッド

{

(ケ|データがあった場合はそのデータを、ない場合はnullを返却せよ。  
 ヒント:「a.hashCode()==b.hashCode()」は「a.equals(b)」で代用できる)

}

public int add(K key, V data)//ノードを追加するメソッド

{

(コ|登録済みのキー値であることが分かった場合は追加せず1を返却せよ。追加に成功した場合は0を返却せよ。(ケ)と同じヒントが有効)

}

public int remove(K key)//ノードを削除するメソッド

{

(サ|削除に成功したら0を、キーが存在しなかったため削除できなかった場合は1を返却せよ。(ケ)と同じヒントが有効)

}

public void dump()//ハッシュ表と線形リストをまとめて表示

{

(シ)

}

}

問題28

(ジェネリックを継承で代用させる問題。未完成)

問題29

スタックの順番、キューの順番をいえ。また、入れることや出すことを何というかいえ。また、最初と最後の名称もいえ。

問題30

デキューの際には、(ア)なければいけないのが問題となる。この手間を省くため、(イ)をリングバッファという。インデックス(配列の番目数)はfrontとrearという変数で表現される。論理的な先頭は、配列の(ウ)番目の要素、論理的な末尾は配列の(エ)番目の要素、としてあらわされる。このことより、次にエンキューされるデータが格納されるのは、配列の(オ)番目である。

エンキューされた際には、変数(カ)が(キ)クリメントされる。

デキューされた際には、変数(ク)が(ケ)クリメントされる。

問題31

次のプログラムで、何が返されるのか、あるいはエラーなのか。Call by Referenceを用いて説明せよ。

int a[]={1};

int b[]=a;

b[0]=2;

System.out.println(a[0]);

(このプログラムは  
https://github.com/17ec084/grade2-2/blob/master/dataStructureAndAlgorithm/q31.java  
にも示されている)

問題32～33

問題32･･･(ア)～(チ)

次のプログラムは、スタックのアルゴリズムを実現するものである。穴埋めせよ。

(このプログラムは  
https://github.com/17ec084/grade2-2/blob/master/dataStructureAndAlgorithm/IntStack.java  
と

https://github.com/17ec084/grade2-2/blob/master/dataStructureAndAlgorithm/IntStackTester.java  
にも示されている)

IntStack.java

public class IntStack

{

private int max;//スタックの容量

private int ptr;

private int[] stk;

(カ)

(サ)

public IntStack(int capacity)

{

ptr=0;

max=(ア);

(イ|スタックの実体を作れ。失敗した場合に強制終了せず、かつ不正参照を防げ)

}

public int push(int x) (オ)

{

if(ptr>=max)//(ウ)なら

(エ); //例外OverflowIntStackExceptionを投げる

return (キ|一行でかけ);//(ウ)でない場合(つまり通常通りの時)、やる。

/\*

(ク|オの解説をかけ。どうしてその書き方ができるのか。)

\*/

}

public int pop() (ケ|pushメソッドを参考にせよ)

{

(コ|pushメソッドを参考にせよ)

}

public int peek() (ケ)/\*最新のデータを覗き見する\*/{(シ)}

public int indexOf(int x)/\*xを探してその場所を返す(なければ-1)\*/{(ス)}

public void clear()/\*スタックを空にする\*/{(セ)}

public int capacity()/\*スタックの容量\*/{return max;}

public int size()/\*スタックにあるデータ数\*/{(ソ)}

public boolean isEmpty()/\*スタックは空であるか\*/{return ptr<=0;}

public boolean isFull()/\*スタックは満杯であるか\*/{return (タ);}

public void dump(){(チ)}

}

IntStackTester.java

import java.util.Scanner;

class IntStackTester

{

public static void main(String[] args)

{

(ツ)

(テ)

while(true)

{

System.out.println(“現在のデータ数:”+ s.size() + “ /” + s.capacity());

System.out.print(“(1)プッシュ (2)ポップ (3)ピーク (4)ダンプ (0)終了 : ”);

int menu=stdIn.nextInt();

(ト)

}

}

}

問題34

リングバッファとは何か。

問題35

リングバッファを用いてキューを作った。穴埋めせよ。

(このプログラムは  
https://github.com/17ec084/grade2-2/blob/master/dataStructureAndAlgorithm/IntQueue.javaにも示されている)

IntQueue.java

public class IntQueue

{

private int max;//キューの容量

private int front;//(ア)

private int rear;//(イ)

private int num;//現在のデータ数

private int[] que;//キューの本体

public class EmptyIntQueueException extends RuntimeException

{

public EmptyIntQueueException(){}

}

public class OverflowIntQueueException extends RuntimeException

{

public OverflowIntQueueException(){}

}

public IntQueue(int capacity)

{

num=front=rear=0;

max=capacity;

(ウ|キューの実体を作れ。失敗した場合に強制終了せず、かつ不正参照を防げ)

}

public int enque(int x)(エ)/\*エンキュー\*/{(オ)}

public int deque()(カ)/\*デキュー\*/{(キ)}

public int peek()(カ)/\*ピーク\*/{(ク)}

public int indexOf(int x)/\*xの場所(なければ-1)を返す\*/{(ケ)}

public void clear()/\*キューを空にする\*/{num=front=rear=0;}

public int capacity()/\*キューの容量\*/{return max;}

public int size()/\*キューにあるデータ数\*/{return num;}

public boolean isEmpty()/\*キューは空であるか\*/{return num<=0;}

public boolean isFull()/\*キューは満杯であるか\*/{return num>=max;}

public void dump(){(コ)}

}

IntQueueTester.java

(IntStackTester.javaを簡単に書き加えるだけなので省略する。)

問題36

バブルソートを行うプログラムを完成させよ。

(このプログラムは  
https://github.com/17ec084/grade2-2/blob/master/dataStructureAndAlgorithm/q36.javaにも示されている)

import java.util.Scanner;

class BubbleSort

{

static void swap(int[] a, int idx1, int idx2){(ア)}

static void bubbleSort(int[] a, int n){(イ|もっとも重要)}//第二引数は配列の要素数

public static void main(String[] args)

{

Scanner stdIn=new Scanner(System.in);

System.out.print(“要素数:”);

int nx=stdIn.nextInt();//nxは要素数。

(ウ)//ソートするための配列をここで作る。(各値はユーザに聞く)

bubbleSort(x,nx);

System.out.println(“昇順にソートしました。”);

for(int i=0; i<nx; i++)

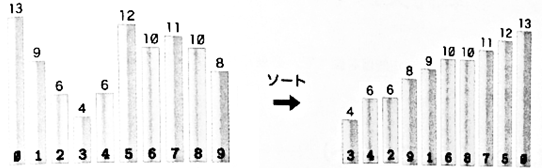
System.out.println((エ));

}

}

問題37

次の図では、昇順にソートされている。しかし、「安定にソートされていない」という。どういうことか説明せよ。また、安定にソートした結果を示せ。



問題38

問題36をみよ。単純交換ソート(＝バブルソート)では、あるパスにおける要素の交換回数が0であったとすると、それは「全ての要素がソート済みであった」ということを意味する。このことを利用して、問題36のプログラムを高速化せよ。また、この高速化の手法のことを何というか。

(このプログラムは  
https://github.com/17ec084/grade2-2/blob/master/dataStructureAndAlgorithm/q38.javaにも示されている)

問題39

問題36をみよ。次のプログラムは単純交換ソート(＝バブルソート)を問題36とは別の手法で高速化したものである。アイデアを説明せよ。

(このプログラムは  
https://github.com/17ec084/grade2-2/blob/master/dataStructureAndAlgorithm/q39.javaにも示されている)

問題36のプログラムにおいてbubbleSortメソッドを次のように書き換えることで高速化した。

int k=0;//a[k]より前はソート済み

while(k<n-1)

{

int last=n-1;

for(int j=n-1; j>k; j--)

if(a[j-1]>a[j])

{

swap(a, j-1, j);

last=j;

}

k=last;

}

問題40

ヒープとは、「親の値が必ず子の値以上になる2分木構造」のことをいう。(「以下」でもよい)

1,7,14,12,0,8,4をヒープにした図をかけ

問題41

完全2分木とは何か

問題42

半順序木とは何か。

問題43

ヒープから、降順に並んだ配列aを取り出したい。

(1)根は何になるか。またその理由を説明せよ。

(2)a[n]の親、左の子、右の子は何になるか。その理由を説明せよ。

問題44

ヒープソート(降順)の手順を説明せよ。

問題45

再帰とは。メリットも含めて説明せよ。

問題46

階乗n!の定義を(再帰的に)いえ

問題47

階乗を再帰的に求めるjavaプログラムを穴埋めせよ。

(このプログラムは  
https://github.com/17ec084/grade2-2/blob/master/dataStructureAndAlgorithm/q47.javaにも示されている)

import java.util.Scanner;

class Factiorial

{

static int factorial(int n){(ア)}

public static void main(String[] args){(イ)}

}

問題48

直接的再帰と間接的再帰をそれぞれ説明せよ。図もかけ

問題49

間接的再帰独特な問題を一つ挙げよ

問題50

2自然数の最大公約数を求めることは、「長方形を正方形で埋め尽くす」問題に置き換えることができる。どういうことか具体的に説明せよ。

問題51

問題50のたとえを用いて、ユーグリットの互除法を説明せよ。

問題52

答え51を眺め、「最大公約数」を再帰的に求める手順を考えよ

問題53

ユークリッドの互除法を、問題51の方法で再帰的にやるjavaプログラムを穴埋めせよ。

(このプログラムは  
https://github.com/17ec084/grade2-2/blob/master/dataStructureAndAlgorithm/q53.javaにも示されている)

import java.util.Scanner;

class EuclidGCD

{

static int gcd(int x, int y){(ア)}

public static void main(String[] args){(イ)}

}

問題54

umlとは何か(未完成)

<http://argouml.tigris.org/>

↑いじれ

答え1

先頭から順番に、目的の値が見つかるまで探していく方法。

答え2

ソート済みの配列において、データ列の中央と大小比較をし続けることで、探していく方法

答え3

6≤9より

6,7,8,9,10の中にあるはず。

8≤9より

8,9,10の中にあるはず

同様に

9,10

9

答え4-1

(ア):class

(イ):public static void

(ウ):String[] args

(エ):除算

(オ):2

(カ):n/2

解説:nをn/2越の値で割ったものは2未満になる。即ち、nをn/2越n未満の値で割ったものは1越2未満となるから、割り切れることはない。

(キ):n%i==0

(ク):素数ではない

(ケ):break

(コ):最後まで割り切れなかったなら、素数である

(サ):System.out.println(n)

(シ): System.out

(蛇足:(シ)の処理に本質的な意味はないので、屁理屈を許せば「//」と回答しても不可ではないだろう)

答え4-2

(答え4-1カ)の解説にも示した通り、

nをn/2越n未満の値で割ったものは1越2未満となるから、割り切れることはない。

同じように、

nをn/3越n/2未満の値で割ったものは2越3未満となるから、割り切れることはない。

このことから、iの範囲からn/3越n/2未満を除外しても問題なさそうである。

ただし、そのようなアルゴリズムでは、nを何かで割ったものが2になる可能性を否定していない。その為、nが「整数n/2」で割れるのか、即ち、n/2が整数であるかを別途調べる必要がある。さらに、n=2の場合は、自分自身で割れる分には素数候補から除外できないのだから、例外的に素数となることに注意する必要がある。

その為、次のように書き換える。

・i<=n/2 を i<=n/3 に書き換える

・int i の直前に

　if(n!=2 && n%2==0) continue;

を加える

　(iに関するfor文内でこれ(但しcontinue→break)を加えても動作する(だろう)が、わざわざ無駄な処理をさせる必要もない)

答え4-3

2と3が素数であることは予め示し、以降、過去に発見した素数を区間素数とすればよい。

また、区間素数を無限に求めたとき、iの範囲の大きさは0となるが、これは素数を求めるときは、それより小さいすべての素数で割って確かめればよく、合成数で割る必要はないということを意味している。

class PrimeNumber3

{

public static void main(String[] args)

{

int[] i = new int[500];//2つに一つは偶数なので、1000を2で割ってよい。

//Javaの仕様で、int型の配列は0で初期化されている。

System.out.println(i[0]=2);

System.out.println(i[1]=3);

int counter = 0;

int numCounter = 2;

boolean isPrime;

int m;

for(int n=4; n<=1000; n++)

{

isPrime = true;

//最初は、nが素数であるとみなす。

//(∵iの区間の大きさは原則0、つまりすべて素数と判定)

for(m=0; i[m]!=0; m++)

//ただし、すべての(過去に見つかった)素数で

{

if(n%i[m]==0)//nを割って、割り切れたことがある場合

{

isPrime = false;//素数ではないといえる

break;

}

counter++;

}//割り切れたことがない場合は、素数であるといえるのでなにもしない。

if(isPrime)//素数だったのなら

{

i[m] = n;//素数として記憶し、

System.out.println(n);//表示する。

numCounter++;

}

}

System.out.println("除算を行った回数:"+ counter);

System.out.println("みつかった素数の個数:"+ numCounter);

}

}

答え4-4

問題4-3でn/2、n/3、...を越える値で割って確かめることをしないというのは、あくまで原則であり、その例外として、素数である場合はたとえn/2、n/3、...n/m (mは自然数)を越えるものであっても、割って確かめていた。その理由は、原則の処理ではmが自然数である可能性を取り除けなかったからである。

仕方ない無駄にも思えるが、少なくともn/m<mの範囲では、n/(n/m)>n/mの確認と全く同じことを行っていて、即ち無駄であるから、素数で割って確かめる場合でもmは扱わなくてよい。ここでn/m<mを解くと、m>√nである。即ち、nの平方根を越えるすべての整数で割って確かめるのは、無駄であるということである。

プログラムは、問題4-3のもので、

i[m]!=0

を

i[m]!=0 && i[m]\*i[m]<=n

に書き換え、さらに、

if(isPrime)の処理の一番最初に

for(; i[m]!=0; m++);

を追加する。(これをしないと素数リストが、途中で上書きされてしまう)

ちなみにこのアルゴリズムによる除算の回数は1970であり、問題4-1のアルゴリズムによる除算の回数は39876である。

答え5

(ア):ある条件を満たす

(イ):項目

(ウ):キー

(エ):ポインタ

(オ):ポインタでのり付けして繋げた

(カ):配列の先頭を削除したり追加したときに、以降を左や右に1つずつずらす手間を省く

(キ):各値(ノード)が枝分かれ(枝分かれ前を「親」、枝分かれ後を「子」ということにする)しているようなデータ構造で、  
枝分かれは0回(そこで行き止まり。「葉」ともいう)

または1回(親から子に進むに際して枝分かれしない)

または2回(子はそれぞれ「左」、「右」と表現する)しか起こらないような構造を言う

(ク):ヒープ

(ケ):左の子及びその子孫は親より小さな値を、右の子及びその子孫は親より大きな値を持つような

答え6

2、30年前～最近流行りの開発手法。

とにかく簡単なアルゴリズムで、とりあえず動くものをとっとと作って初号機とするやり方。(PDCAサイクルが)速く回転することから「竜巻型」とも。

線形探索でさえも用いられる。

他のやり方としては、ウォーターオール(フロー)型。厳重な吟味の上開発するやり方。

答え7

データやキーのハッシュ値を求め、それを比較する

答え8

2分探索でキーと中央値を比較する際には親を比較すればよく、左の子孫は必ず中央値以下であり、右の子孫は必ず中央値以上であるから、左右どちらかの子孫は注目しなくてもよいから。

解説:

2分探索木は、任意の3値について、それらの中央値が親、最小値が左の子、最大値が右の子となるような構造である。したがって、キーと中央値を比較して、中央値以上のデータ、あるいは中央値以下のデータについて、またキーと中央値を比較することを繰り返す探索方法である2分探索では、親とキーを比較して、左右どちらかの子を親とみなし、キーと比較することを繰り返すことになる。

3つの値を2分木の構造にすると、中央値が親となり、左の子は親以下の値、右の子は親以上の値となる。

答え9

線形探索で、終了判定の処理を削減するための工夫。

最後にkey値(番兵)を、配列の最後に追加する。

こうすることで、線形探索は、終了判定をせずとも必ずkeyを見つけ、止まることが出来る。

keyを見つけたとき、それが番兵なら、元の配列にkeyはなかったということになる。

答え10

class HaystackNeedle

{

static int strpos(String haystack, char needle)

//乾草(haystack)の中から針(needle)を探すメソッド

{

//char[] arr = haystack.toCharArray();

for(int i=0; ; i++)

{

if(i==haystack.length())

return -1;

if(haystack.toCharArray()[i]==needle)

//if(arr[i]==needle)

return i;

}

}

public static void main(String[] args)

{

String univ\_name = "TokyoDenkiUniversity";

char key = 'k';

System.out.println(strpos(univ\_name,key));

}

}

答え11

“TokyoDenkiUniversityk”

答え12

呼び出し元でメソッドの引数に基本データ型を使用した場合、メソッドではその値のコピーを受け取る。

これを Call By Value(値渡し)という。

単純に値のコピーを渡しているだけなので、メソッド内でその値に変更を加えても、呼び出し元には影響しない。

int num = 10;

methodA(num);

System.out.println(num); // 10が出力されます

void methodA(int num){

　 num += 10;

　 System.out.println(num);　// 20が出力されます

}

呼び出し元でメソッドの引数に参照型を使用した場合、メソッドではその値への参照(アドレス)を受け取る。

これを Call By Reference(参照渡し)という。

今度は呼び出し元もメソッド内でも同じものを参照している(アドレスが同じ)。

そのため、メソッド内で値へ変更を加えると呼び出し元にも影響を与える。

int[] num = {10,20};

methodB(num);

System.out.println(num[0]); // 20が出力されます

void methodB(int[] num){

　num[0] += 10;

　 System.out.println(num[0]);　// 20が出力されます

}

答え13

C言語におけるstaticは、関数の中にある変数や関数を、同じファイルの中の別の関数内や、関数外でも使用できるようにし、同時に別のファイルからは使用できなくするためのものである。

Javaにおけるstaticは、インスタンス化できないクラスメソッドやクラス変数を作るものである。

例えば

class クラス

{

static int staticﾒﾝﾊﾞ=0;

int 非staticﾒﾝﾊﾞ=0;

}

class テキトー

{

クラス クラス型変数= new クラス();

}

としたとき、

クラス型変数.非staticﾒﾝﾊﾞ

と

クラス.staticﾒﾝﾊﾞ

が使用できる。

答え14

(ア):0

(イ):n-1;

(ウ):

int pc = (pl+pr)/2;//探索範囲中央のインデックス

if(a[pc]==key)

return pc;

else if (a[pc]<key)

pl = pc+1;

else

pr = pc-1;

(ここはできるようになるまで繰り返し)

(エ):(pl<=pr);

(オ):Scanner stdIn = new Scanner(System.in);

(カ):stdIn.nextInt()

(キ):

do

{

System.out.print(“x[”+i+“]:”);

x[i]=stdIn.nextInt();

}

while(x[i]<x[i-1]);//一つ前の要素より小さければ再入力

(ク):x,num,ky

(ケ):要素 not found

(コ):found at” + idx

答え15

Static int segSearch(int[] a, int n, int key)

{

int i=0;//実行回数1、時間計算量O(1)

while(i < n)//実行回数n/2、時間計算量O(n)

{

if(a[i]==key)//実行回数n/2、時間計算量O(n)

/\*

ここで、whileの中を独立して考えて、ifの実行回数を1とすると、次の2点が問題になるからやめよ。

・returnが説明つかなくなる

・※がいえなくなる

\*/

return i;//実行回数1、時間計算量O(1)

i++;//実行回数n/2、時間計算量O(n)

}

return -1;//実行回数1、時間計算量O(1)

}

アルゴリズム全体のオーダは、出てきた中で、最大のオーダを示す(※)。従って、O(n)

答え16

1<log n<n<n log n<n^2<2^n

答え17

合成数のエントロピーが高いからである。

ある問題のある素数で割った余剰に偏りがあることが発見されたとする。

他の素数で割った余剰をキーとしている場合は、この偏りの影響を受けえない。

しかし、合成数を基準にしている場合は、素因数に問題のある素数が含まれていた場合、その合成数でも影響を受けてしまう。このため、合成数は素数に比べて(素因数が多ければ多いほど)エントロピーが大きくなる。そのため、何らかの数字に問題があった場合に影響を受ける可能性や、その影響の大きさが大きくなってしまうのである。

答え18

チェイン法:同一のハッシュ値を持つ要素を線形リストで管理する。

オープンアドレス法:空きバケット(ハッシュ表の要素のこと)を見つけるまで、ハッシュを繰り返す。

答え19

同一のハッシュ値を持つデータを、「線形リスト」というリストにする。

線形リストとは、キーどうしを、ハッシュ表に対して垂直

に並べたものである。並べるために、今のキーと、次のキーへのアドレスを書いておく。また、ハッシュ表には、線形リストの先頭のアドレスを格納しておく。

答え20

クラス内、またはメソッド内で、型にこだわらずにフィールド(変数)を利用したいときにつかわれる手法である。(但し、クラス型に限る)

/\*

例えば、

xyzという変数を、「型にこだわらずに」利用するクラス「GenericClass」を作ろう。

\*/

class GenericClass<T>

{

private T xyz;

GenericClass(T t)

{

this.xyz=t;

}

T getXyz()

{

return xyz;

}

}

/\*

これを、利用するクラスは、

\*/

class GenericClassTester

{

public static void main(String[] args)

{

GenericClass<String> str = new GenericClass<String>("str");

GenericClass<Integer> i = new GenericClass<Integer>(1);

System.out.println(str.getXyz());

System.out.println(i.getXyz());

}

}

/\*

である。

\*/

答え21～27

(ア):<K,V>

解説:クラス内で使用されているジェネリックをすべて記述する。(但し、内部クラス内で完結しているものは除く)

(イ):Node<K,V>

(ウ):コンストラクタ

(エ):return key.hashCode();

解説:こっちのhashCode()は、

java.lang.Objectクラスであらかじめ定義されているhashCodeメソッドである。すべてのクラスは、java.lang.Objectの子孫クラスなので、

即ち、すべてのクラス型で(当然、Kでも)利用できるメンバメソッドであるといえる。

(ちなみに、K=Integerのとき、hashCode()では、コンストラクタに代入したint型の値がそのまま返ってくることが実験により確認されている。)

(オ):private Node<K,V>[] table;

解説:「ハッシュ表の実体」のところをみればわかるはず。

(カ1):try//とりあえずやってみる

(カ2):  
catch(OutOfMemoryError e)//tryした結果、OutOfMMemoryErrorが発生したときに実行する

(キ):Object

(Kでもいいと思う（？）)

(ク):return key.hashCode() % size;

解説:キーからキー数値を求め、それをハッシュ表の大きさで割った余剰によりハッシュ値を求めている。また、ハッシュ表の大きさとしては、素数が好まれる→問題15

(ケ):

Node<K,V> p= table[hashValue(key)];

/\*

ハッシュ表を左右、線形リストを上下で表現すると、

与えられたキーに対応するデータが格納されている場合、左右方向は確実に

table[hashValue(key)]となる。

言い方を変えると、対応するデータがあるのなら、それはpつまりtable[hashValue(key)]の真下にあるデータなはずなのである。

\*/

while(p != null)

/\*pを一つずつ真下にしていく。これをnullつまり一番下になるまで繰り返す\*/

{

if(p.getKey().equals(key))

/\*

p.getKey.hashCode()==key.hashCode()

と同じ。  
pのキー数値と与えられたキーのキー数値が一致するか調べている。

ただし、(エ)があるので、

p.equals(key)としてもよかったはずである。(？)

\*/

{

return p.getValue();

//探索成功。データを返す。

}

p = p.next;//真下を探す。

}

return null;//探索失敗

(コ):

Node<K,V> p= table[hashValue(key)];

while(p != null)

{

if(p.getKey().equals(key))

{

return 1;

}

p = p.next;//真下を探す。

}

Node<K,V> temp = new Node<K,V>(key, data, table[hashValue(key)]);

/\*  
tempという、線形リストの要素(ノード)を作る。

keyとdataは、メソッドに与えられた通り。

nextは、table[hashValue(key)]と書いてあるが、  
実際にはtable[hashValue(key)]に格納された値、即ち「現段階での(tempを追加する前の)」線形リストの先頭ノードへの参照が格納される。

\*/

table[hashValue(key)]=temp;

/\*tempは、線形リストの一番上(即ち先頭ノード)に追加する。\*/

return 0;

(サ):

int hash = hashValue(key);//削除するデータのハッシュ値

Node<K,V> p = table[hash];//着目するノード

Node<K,V> pp=null;//前回の着目ノード

while(p != null)//一番下まで繰り返す

{

if(p.getKey().equals(key))//見つけたら

{

if(pp==null)//一番上に見つかったのなら

/\*

ppがnullであるということは、  
 『ppが一度も「前回のp」になったことがない』

ということを必ず意味する。  
これは、ppにnullを代入する処理が、一番最初にしか存在しないことからも確認できる。

\*/

table[hash]=p.next;//一番上を削除する

/\*

目的:一番最初を削除する。

手段:「2番目に上」だったものを1番上に移動させる

\*/

else//一番最初以外で見つけたのなら

pp.next=p.next;// 「前の次(＝今)のノード」=「今の次(＝次)のノード」

/\*

目的:対象のキーを削除する

手段: 「次のノード」だったものを「今のノード」に移動させる

\*/

return 0;//remove完了

}//まだ見つけていないのなら

pp=p;//「前の着目ノード」を「着目ノード」にして

p=p.next;//「着目ノード」を次のノードにする

}//一番下まで探したけど見つからなかったなら

return 1;//そのキー値は存在しない。

(シ):

for(int i=0; i<size; i++)//ハッシュ表の大きさだけ繰り返す

{

Node<K,V>p=table[i];

System.out.printf(“%02d ”,i);//整形のため書式指定。printf

while(p != null)

{

System.out.printf(“→ %s (%s)”,p.getKey(),p.getValue());

p = p.next;

}

System.out.println();

}

答え29

スタック:LIFO、プッシュ・ポップ、頂上・底

キュー:FIFO、エンキュー・デキュー、先頭・末尾

答え30

(ア):配列内の要素をずらさ

(イ):配列の末尾と先頭をつなげてわっかのようにしたもの

(ウ):front

(エ):rear-1

(オ):rear

解説:LIFOを思い出せ

(カ):rear

(キ):イン

(ク):front

(ケ):イン

補足:(カ)~(ケ)は暗記ではなく、LIFOをもとに考えて答えよ

答え31

2が返される。

Call by Referenceなので、b[]にはaそのものではなく。aへの参照がコピーされる。即ち、b[0]とa[0]は、記憶装置のメモリ上の全く同じ番地を意味するので、b[0]が意味する番地に2を記憶させたら。a[0]の意味する番地にも2が入っていることになる。

答え32～33

(ア):capacity

解説:関数頭部に書かれている仮引数は何故書かれているのか、という疑問を持つべき。

(イ):

try//まず～～みる

{

stk = new int[max];//～～=実際に作って

}

catch(OutOfMemoryError e)//それでダメだったら

{

max=0;

/\*

配列のサイズは0であると明示することで

他のメソッドによる不正参照を防いでいる。

\*/

}

(ウ):スタックが満杯

(エ):

throw new OverflowIntStackException()

(オ):

throws OverflowIntStackException

解説:(エ)を投げうるメソッドにはこれを書くこと。

英文的に解釈すると、method which throws ~~「～～を投げるメソッド」となり、そのwhichが省略されている。

(カ):

public class OverflowIntStackException extends RuntimeException

{

public OverflowIntStackException(){}

}

(キ):stk[ptr++]=x

(ク):

このように書くと、stk[ptr]にxを代入してからstk[ptr]が返却され、またxの代入後にptrがインクリメントされ、整合性に問題が生じないからである。

まず、

a=1;

return a=2;

とすると、2が返却されるまた、aは2となる。これは、a=2をreturnしようとするためにまずa=2を評価するので、(returnの前に)代入が実行されるからである。

また、stk[ptr]=xとしてからptrをしたいため、

stk[ptr++]=x

としている。この書き方であれば、ptrが評価されてからインクリメントされる。(☆)

反対に、

stk[++ptr]=x

と書いてしまうと、

ptrがインクリメントされてから評価されてしまうので、一つ後ろに代入されてしまう。

　以上のことより、

return stk[ptr++]=x;

は、stk[ptr]を評価してからptrをインクリメントし、そこにxを代入してからstk[ptr]を返却している。

(ケ):throws EmptyIntStackException

(コ):

if(ptr<=0)//スタックが空なら

throw new EmptyIntStackException();

return stk[--ptr];

解説:

(ク)の☆に示したことから分かろうが、ptrは最新のデータのある場所の一つ次を常にさしている(このことは(シ)のreturnからもわかる)。その為、先にデクリメントしてから返却しないと、popされた要素を返却することができない。

(サ):

public class EmptyIntStackException extends RuntimeException

{

public EmptyIntStackException(){}

}

(シ):

if(ptr<=0)

throw new EmptyIntStackException();

return stk[ptr-1];

(ス):

for(int i=ptr-1;i>=0;i--)

if(stk[i]==x)

return i;

return -1;

(セ):ptr=0;

解説:

頓智(とんち)にも見えるが、ptrは常に「最新のデータの場所の次」を返すので、これを0としてしまえば、データがないということになる。実際にstk[0]やstk[1]や...がどうであろうと、それらはptrがゼロとなった瞬間にゴミとなる。

(ソ):return ptr;

解説:

ptrは常に「最新のデータの場所の次」を返すが、これは即ちデータの個数である。

例えばstk[0]、stk[1]、stk[2]、... 、stk[n]までデータが埋まっているとしよう。

最新のデータはstk[n]であり、その次はstk[n+1]である。よってptrはn+1だ。

一方データの個数も、確かにn+1となっている。

(タ):ptr>=max

(チ):

if(ptr<=0)

System.out.println(“スタックは空です。”);

else

{

for(int i=0; i<ptr; i++)

System.out.print(stk[i] + “ ”);

System.out.println();

}

(ツ):Scanner stdIn = new Scanner(System.in);

(テ):IntStack s = new IntStack(64);

(ト):

if (menu==0) break;

//Switch文内ではbreakが意味違いになってしまうのでここにかく

int x;

switch(menu)

{

case 1://プッシュ

System.out.print(“データ:”);

x=stdIn.nextInt();

try

{

s.push(x);

}

catch (IntStack.OverflowIntStackException e)

{

System.out.println(“スタックが満杯です。”);

}

break;

case 2://ポップ

try

{

x=s.pop();

System.out.println(“ポップしたデータは”+x+ “です。”);

}

catch (IntStack.EmptyIntStackException e)

{

System.out.println(“スタックが空です。”);

}

break;

case 3://ピーク

try

{

x=s.peek();

System.out.println(“ピークしたデータは”+x+ “です。”);

}

catch (IntStack.EmptyIntStackException e)

{

System.out.println(“スタックが空です。”);

}

break;

case 4://ダンプ

s.dump();

break;

}

答え34

末尾が先頭につながった配列

答え35

(ア):先頭要素のカーソル

(イ):末尾要素のカーソル

(ウ):

try

{

que = new int[max];

}

catch(OutOfMemoryError e)

{

max=0;

}

(エ):throws OverflowIntQueueException

(オ):

if(num>=max)//データ数が容量以上なら

throw new OverflowIntQueueException();//例外を投げる

que[rear++]=x;//末尾にxを追加してから末尾のポインタを一つ後ろへ。

num++;//当然、データ数も増える

if(rear==max)//末尾のポインタが「最後の次」に来たら

/\*最後のポインタはmax-1であり、maxではないことに注意。これは前者が0オリジンであり、数える数(＝自然数)が1オリジンであることに起因する。このことにより、maxは「最後の次」である。\*/

rear=0;//「最初」と解釈しなおす。(これがリングバッファである。)

return x;

(カ):throws EmptyIntQueueException

(キ):

if(num<=0)

throw new EmptyIntQueueException();

int x=que[front++];//先頭の要素をxに格納してから先頭のポインタを一つ後ろへ。

num--;//当然、データ数も減る

if(front==max)//末尾のポインタが「最後の次」に来たら

rear=0;//「最初」と解釈しなおす。

return x;

(ク):

if(num<=0)

throw new EmptyIntQueueException();

return que[front];

(ケ):

for(int i=0;i<num;i++)

{

int idx=(i+front)%max;

/\*このようにすると、frontのポインタがどこであろうと、

リングバッファ全体をくまなく探せる\*/

if(que[idx]==x)//あったら

return idx;//それを返すし

}

return -1;//なければ-1を返す。

(コ):

if(num<=0)

System.out.println(“キューは空です。”);

else

{

for(int i=0;i<num;i++)

System.out.print(que[(i+front)%max]+“”);

//こうすると、frontからリングバッファを一周できる

System.out.println();

}

答え36

(ア):

int t=a[idx1];

a[idx1]=a[idx2];

a[idx2]=t;

(イ):

for(int i=0; i<n-1; i++)//配列a[0~n-1]内任意の要素をa[i]とする。

for(int j=n-1;j>i;j--)//i超n-1以下の範囲で

if(a[j-1]>a[j])//自分と一つ前の要素を比較して、昇順になっていないものがあったら

swap(a,j-1,j);//入れ替える

補足:(イ)で繰り返している操作のように、アルゴリズムの主役となる繰り返し操作のことを「パス」という。

(ウ):

int[] x=new int[nx];

for(int i=0; i<nx; i++)

{

System.out.print(“x[” + i + “]:”);

x[i]=stdIn.nextInt();

}

解説:

すぐ下にある「bubbleSort(x,nx)」より、配列名はxでなければいけないということがわかる。

(エ):“x[” + i + “]=” + x[i]

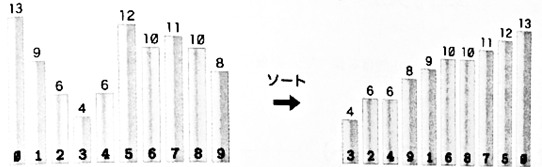
答え37

要素番号4と2に注目せよ。

不必要に順番が入れ替わってしまっている。

このようなことが起こりうるのが不安定。起こり得ないのが安定。

したがって、安定であれば次のようになる。



答え38

bubbleSortメソッドの中身に、次の太字部分を加える。

for(int i=0; i<n-1; i++)//配列a[0~n-1]内任意の要素をa[i]とする。

**int exchg=0;**

for(int j=n-1;j>i;j--)//i超n-1以下の範囲で

if(a[j-1]>a[j])//自分と一つ前の要素を比較して、昇順になっていないものがあったら

{

swap(a,j-1,j);//入れ替える

**exchg++;**

}

**if(exchg==0) break;**

この手法を「打ち切り」という。

答え39

まず、与えられたプログラムにコメントを書いて、動作を理解しよう。

int k=0;//a[k]より前はソート済み

while(k<n-1)

/\*

k>n-1はあり得ない。

k==n-1のとき、a[n-1]より前がソート済み、つまり全体でソートが終わっている。

k<n-1のとき、全体ではソートが終わっていない･･･①

\*/

{

int last=n-1;//⑧変数「last」を利用可能にする。

for(int j=n-1; j>k; j--)//②ソート済みでない要素を後ろから見ていく

if(a[j-1]>a[j])//③並び替えが必要なところを見つけたら

{

swap(a, j-1, j);//④並び変えて、

last=j;//⑤そこを「last」としてメモしておく。

}

//⑥最終的に、「last」は「ソート済みの部分の一番後ろ」を意味するようになる。

k=last;//⑦a[k]より前はソート済み

}

よって、これは「ソート済みのところをみつけてそこの確認を省く」という手法である。

答え40

まず、適当な順番で2分木構造にする

１

┣７

┃┣12

┃┗０

┗14

　┣８

　┗４

まず、一番若い世代の親子2世代をヒープ化する(以下、ヒープ化中のものは太字、ヒープ化済みのものは赤字で示す)。2世代間のヒープ化は、その中の最大値を親にして、それ以外を子にするだけでよい。

１

┣７

┃┣12

┃┗０

┗**14**

**┣８**

**┗４**

１

┣**７**

┃**┣12**

┃**┗０**

┗14

　┣８

　┗４

１

┣12

┃┣７

┃┗０

┗14

　┣８

　┗４

次に、3世代をヒープ化する。(ヒープ化済みは青で示す)

**１**

**┣12**

**┃┣７**

**┃┗０**

**┗14**

**┣８**

**┗４**

ヒープ化け中のものの中の最大値(ここでは14)を一番上の親にする。

**14**

**┣12**

**┃┣７**

**┃┗０**

**┗１**

**┣８**

**┗４**

14

**┣**12

**┃**┣７

**┃**┗０

**┗８**

**┣１**

**┗４**

14

┣12

┃┣７

┃┗０

┗８

┣１

┗４

答え41

以下の条件を満たす2分木。

・最下流でないレベルではノードが詰まっている

・最下流のレベルでは左からノードが詰まっている。(つまり空きは右側のみ)

答え42

ヒープの別名。親の値が必ず子の値以上になる2分木構造

答え43

(1)親は必ず子以上なので、一番の親は最大値。つまり根は最大値a[0]。

(2)a[0]の左の子はa[1]である。a[0]には他にa[2]という子がいるので、a[1]の左の子はa[3]である。同様に、

a[0]の左系の子孫はa[(2^i)-1]である。但しiは世代数。

このことから、a[(2^i)-1]と、その兄弟a[2^i]の親はa[2^(i-1)]と分かる。つまり

a[n]の親はa[(n-1)/2](∵n=(2^i)-1またはn=2^iとおく)

a[n]の左の子はa[n\*2+1](∵n=2^(i-1)とおく)

a[n]の右の子はa[n\*2+2](∵n=2^(i-1)とおく)

答え44

1.ソートされていない配列を問題42のルールなどで2分木を作成

2.問題40の方法でヒープ化。

3.根を取り出してa[i](i=0)に格納。

4.i++

5. 3.および4.の繰り返し

答え45

ある事象が自分自身を含んでいたり、自分自身を用いて定義されていたりするもの。

効果的にアルゴリズムを記述可。

答え46

1. 0!=1

2. n>0ならば

n!=n×(n-1)!

注意:ナンバリング(1.および2.を「・」で示したら不可なので気を付けよ)

答え47

(ア):

if(n>0)

return n \* factorial(n-1);

else

return 1;

(イ):

Scanner stdIn = new Scanner(System.in);

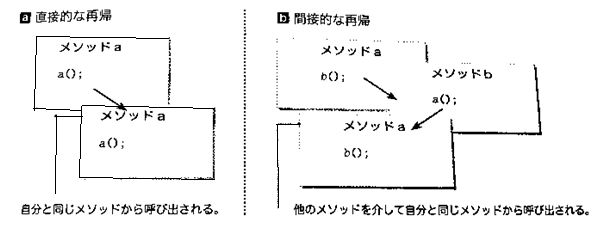
int x = stdIn.nextInt();

System.out.println(x+“!=” + factorial(x));

答え48

直接的再帰は自分と同じメソッドを直接呼び出すこと

間接的再帰は他のメソッドを介して同じメソッドが呼び出されること



答え49

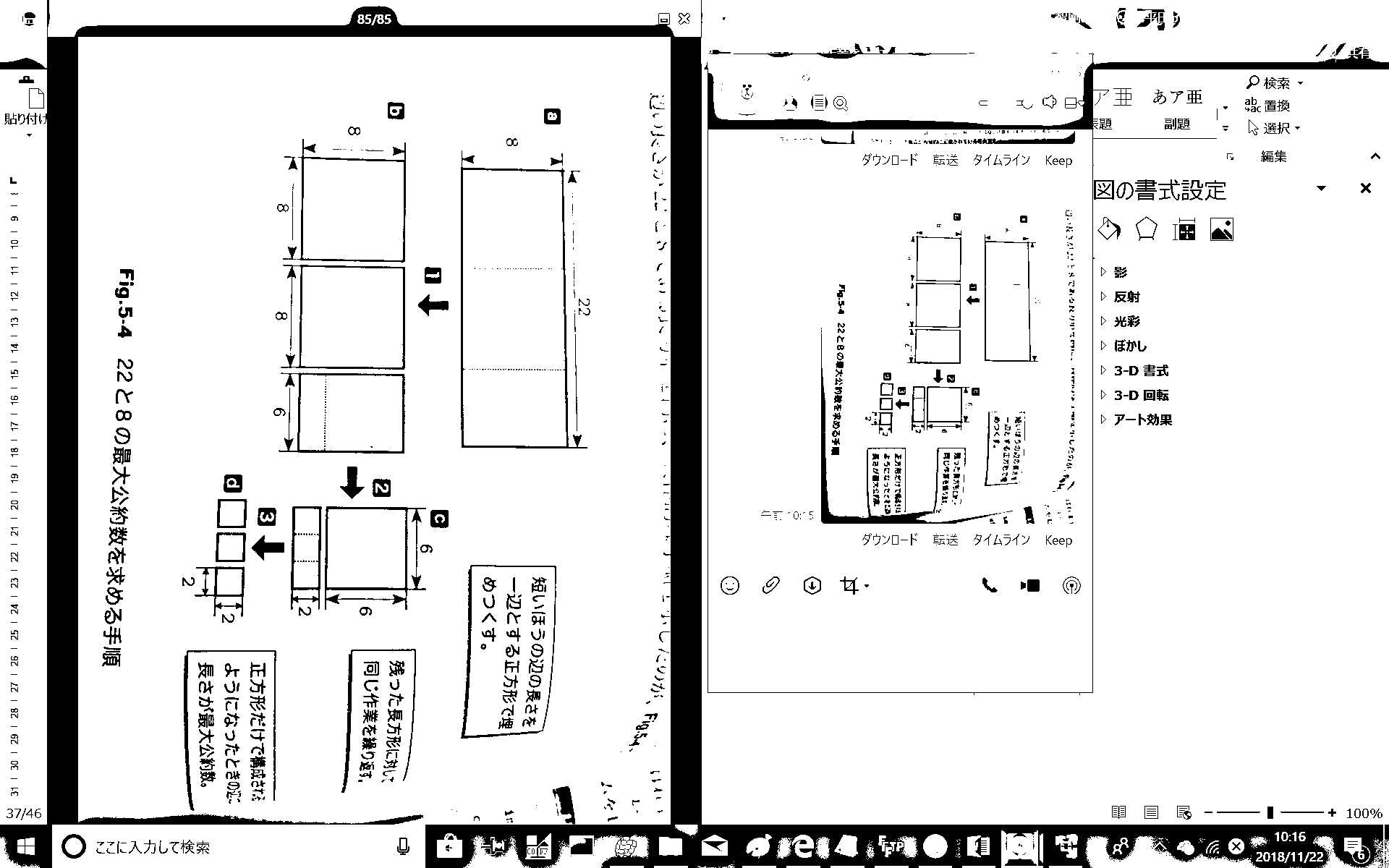
例えば次の図で、直接的再帰の場合はa()だけ見れば再帰の存在がわかるが、環節的再帰の場合は、a()を見ただけでは再帰の存在に気が付けない。(関わるメソッドがさらに増え、複雑化すると、この問題は急激に深刻化する)

答え50

aとbの最大公約数gcd(a,b)を求めることは、

縦a横bの長方形を、同じ大きさの正方形で埋め尽くすとき、その正方形の一辺として最大なものgcd(a,b)を求めることに対応する。

答え51



答え52

x>yとする。

「短いほうの辺の長さを...」の手順が

gcd(x,y)で説明されるのであれば、

「残った...同じ作業を繰り返す」の手順は

gcd(y,x%y)

である。

これらは一致するのだから

gcd(x,y)= gcd(y,x%y)

が成り立つ。

また、この**アルゴリズムの止まるタイミング**を考えると(重要)、

gcd(y,x%y)について、x%yが0のとき、つまりxがyの倍数になった時である。

このときのyが答えとなる。

答え53

(ア):

if(y==0)

return x;

else

return gcd(y,x%y);

(イ):

Scanner stdIn= new Scanner(System.in);

System.out.println(“input 2 Natural Numbers x and y”);

int x=stdIn.nextInt();

int y=stdIn.nextInt();

System.out.println(“gcd(” + x + “,” + y + “)=” + gcd(x,y));