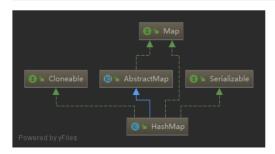
简介

HashMap采用key/value存储结构,每个key对应唯一的value,查询和修改的速度都很快,能达到O(1)的平均时间复杂度。它是非线程安全的,且不保证元素存储的顺序;

继承体系

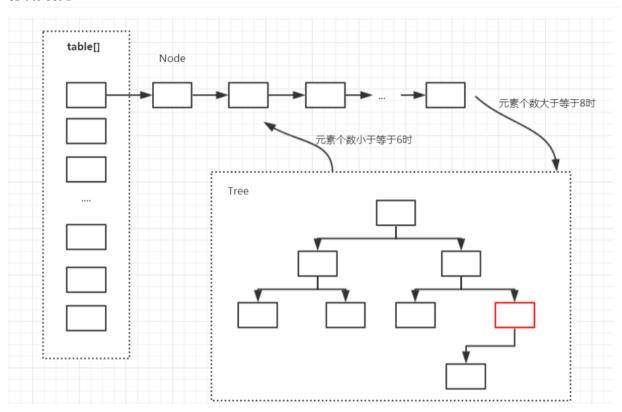


HashMap实现了Cloneable,可以被克隆。

HashMap实现了Serializable,可以被序列化。

HashMap继承自AbstractMap,实现了Map接口,具有Map的所有功能。

存储结构



在Java中,HashMap的实现采用了(数组+链表+红黑树)的复杂结构,数组的一个元素又称作桶。

在添加元素时,会根据hash值算出元素在数组中的位置,如果该位置没有元素,则直接把元素放置在此处,如果该位置有元素了,则把元素以链表的形式放置在链表的尾部。

当一个链表的元素个数达到一定的数量(且数组的长度达到一定的长度)后,则把链表转化为红黑树,从而提高效率。

数组的查询效率为O(1),链表的查询效率是O(k),红黑树的查询效率是O(log k),k为桶中的元素个数,所以当元素数量非常多的时候,转化为红黑树能极大地提高效率。

源码解析

属性

```
1.
2. /**
3. * 默认的初始容量为16
4. */
5. static final int DEFAULT_INITIAL_CAPACITY = 1 << 4;
6.
7. /**
8. * 最大的容量为2的30次方
9. */
10. static final int MAXIMUM_CAPACITY = 1 << 30;
11.
12. /**
13. * 默认的装载因子
14. */
15. static final float DEFAULT_LOAD_FACTOR = 0.75f;
```

(1) 容量

容量为数组的长度, 亦即桶的个数, 默认为16, 最大为2的30次方, 当容量达到64时才可以树化。

(2) 装载因子

装载因子用来计算容量达到多少时才进行扩容, 默认装载因子为0.75。

(3) 树化

树化, 当容量达到64旦链表的长度达到8时进行树化, 当链表的长度小于6时反树化。

Node内部类

Node是一个典型的单链表节点,其中,hash用来存储key计算得来的hash值。

```
    static class Node<K,V> implements Map.Entry<K,V> {
    final int hash;
    final K key;
    V value;
    Node<K,V> next;
    }
```

TreeNode内部类

这是一个神奇的类,它继承自LinkedHashMap中的Entry类,关于LInkedHashMap.Entry这个类我们后面再讲。

TreeNode是一个典型的树型节点,其中,prev是链表中的节点,用于在删除元素的时候可以快速找到它的前置节点。

```
1. // 位于HashMap中
2. static final class TreeNode
4. TreeNode
5. TreeNode
6. TreeNode
7. boolean red;
8. }
9.
10. // 位于LinkedHashMap中,典型的双向链表节点
11. static class Entry
6. Entry
7. by before, after;
13. Entry(int hash, K key, V value, Node
7. super(hash, key, value, next);
16. }
17.
```

HashMap()构造方法

空参构造方法,全部使用默认值。

```
1. public HashMap() {
2. this.loadFactor = DEFAULT_LOAD_FACTOR; // all other fields defaulted
3. }
4.
```

HashMap(int initialCapacity)构造方法

调用HashMap(int initialCapacity, float loadFactor)构造方法,传入默认装载因子。

```
    public HashMap(int initialCapacity) {
    this(initialCapacity, DEFAULT_LOAD_FACTOR);
    }
```

HashMap(int initialCapacity)构造方法

判断传入的初始容量和装载因子是否合法,并计算扩容门槛,扩容门槛为传入的初始容量往上取最近的2的n次方。

```
public HashMap(int initialCapacity, float loadFactor) {
   // 检查传入的初始容量是否合法
       throw new IllegalArgumentException("Illegal initial capacity: " +
                                        initialCapacity);
   if (initialCapacity > MAXIMUM_CAPACITY)
       initialCapacity = MAXIMUM_CAPACITY;
   // 检查装载因子是否合法
   if (loadFactor <= 0 || Float.isNaN(loadFactor))</pre>
       throw new IllegalArgumentException("Illegal load factor: " +
                                        loadFactor);
   this.threshold = tableSizeFor(initialCapacity);
static final int tableSizeFor(int cap) {
   // 扩容门槛为传入的初始容量往上取最近的2的n次方
   n |= n >>> 1;
   n |= n >>> 2;
   return (n < 0) ? 1 : (n >= MAXIMUM_CAPACITY) ? MAXIMUM_CAPACITY : n + 1;
```

put(K key, V value)方法

添加元素的入口。

```
    public V put(K key, V value) {
    // 调用hash(key)计算出key的hash值
    return putVal(hash(key), key, value, false, true);
    }
    static final int hash(object key) {
```

```
return (key == null) ? 0 : (h = key.hashCode()) ^ (h >>> 16);
                     boolean evict) {
          Node<K, V>[] tab;
          Node<K, V> p;
           int n, i;
          if ((tab = table) == null || (n = tab.length) == 0)
              n = (tab = resize()).length;
          // 如果这个桶中还没有元素,则把这个元素放在桶中的第一个位置
          if ((p = tab[i = (n - 1) & hash]) == null)
              tab[i] = newNode(hash, key, value, null);
              // 如果桶中已经有元素存在了
              Node<K, V> e;
              if (p.hash == hash &&
                     ((k = p.key) == key || (key != null && key.equals(k))))
34.
              else if (p instanceof TreeNode)
35.
36.
                  e = ((TreeNode<K, V>) p).putTreeVal(this, tab, hash, key, value);
                     (int binCount = 0;; ++binCount) {
40.
                     // 如果链表遍历完了都没有找到相同key的元素,说明该key对应的元素不存在,则在链表最后插入一个新节点
                             ext = newNode(hash, key, value, null);
44.
                         if (binCount >= TREEIFY THRESHOLD - 1) // -1 for 1st
45.
                             treeifyBin(tab, hash);
46.
                     if (e.hash == hash &&
                             ((k = e.key) == key || (key != null && key.equals(k))))
52.
              if (e != null) { // existing mapping for key
                  if (!onlyIfAbsent || oldValue == null)
                  // 在节点被访问后做点什么事,在LinkedHashMap中用到
64.
                  afterNodeAccess(e);
65.
          // 到这里了说明没有找到元素
```

- (1) 计算key的hash值;
- (2) 如果桶 (数组) 数量为0,则初始化桶;
- (3) 如果key所在的桶没有元素,则直接插入;
- (4) 如果key所在的桶中的第一个元素的key与待插入的key相同,说明找到了元素,转后续流程 (9) 处理;
- (5) 如果第一个元素是树节点,则调用树节点的putTreeVal()寻找元素或插入树节点;
- (6) 如果不是以上三种情况,则遍历桶对应的链表查找key是否存在于链表中;
- (7) 如果找到了对应key的元素,则转后续流程 (9) 处理;
- (8) 如果没找到对应key的元素,则在链表最后插入一个新节点并判断是否需要树化;
- (9) 如果找到了对应key的元素,则判断是否需要替换旧值,并直接返回旧值;
- (10) 如果插入了元素,则数量加1并判断是否需要扩容;

resize()方法

扩容方法。

```
final Node<K, V>[] resize() {
  // 旧数组
   Node<K, V>[] oldTab = table;
  // 旧容量
   int oldCap = (oldTab == null) ? 0 : oldTab.length;
  // 旧扩容门槛
    nt newCap, newThr = 0;
   if (oldCap > 0) {
      if (oldCap >= MAXIMUM_CAPACITY) {
         // 如果旧容量达到了最大容量,则不再进行扩容
         threshold = Integer.MAX_VALUE;
      } else if ((newCap = oldCap << 1) < MAXIMUM_CAPACITY &&</pre>
      // 使用非默认构造方法创建的map,第一次插入元素会走到这里
      // 如果旧容量为0且旧扩容门槛大于0,则把新容量赋值为旧门槛
                    // zero initial threshold signifies using defaults
      // 如果旧容量旧扩容门槛都是0,说明还未初始化过,则初始化容量为默认容量,扩容门槛为默认容量*默认装载因子
      newCap = DEFAULT_INITIAL_CAPACITY;
      newThr = (int) (DEFAULT_LOAD_FACTOR * DEFAULT_INITIAL_CAPACITY);
```

```
if (newThr == 0) {
            // 如果新扩容门槛为0,则计算为容量*装载因子,但不能超过最大容量
             newThr = (newCap < MAXIMUM_CAPACITY && ft < (float) MAXIMUM_CAPACITY ?</pre>
                   (int) ft : Integer.MAX_VALUE);
         // 赋值扩容门槛为新门槛
         threshold = newThr;
         // 新建一个新容量的数组
         @SuppressWarnings({"rawtypes", "unchecked"})
         Node<K, V>[] newTab = (Node<K, V>[]) new Node[newCap];
         if (oldTab != null) {
             for (int j = 0; j < oldCap; ++j) {</pre>
46.
                if ((e = oldTab[j]) != null) {
                   oldTab[j] = null;
                      newTab[e.hash & (newCap - 1)] = e;
                       // 如果第一个元素是树节点,则把这颗树打散成两颗树插入到新桶中去
56.
                       // 如果这个链表不止一个元素且不是一颗树
                       // 则分化成两个链表插入到新的桶中去
                       // 比如,假如原来容量为4,3、7、11、15这四个元素都在三号桶中
                       // 现在扩容到8,则3和11还是在三号桶,7和15要搬移到七号桶中去
                       // 也就是分化成了两个链表
                       Node∢K, V> next;
66.
69.
                          if ((e.hash & oldCap) == 0) {
                             if (loTail == null)
                              // (e.hash & oldCap) != Ø的元素放在高位链表中
                              if (hiTail == null)
                       } while ((e = next) != null);
                       // 遍历完成分化成两个链表了
                       // 低位链表在新桶中的位置与旧桶一样(即3和11还在三号桶中)
88.
                          newTab[j] = loHead;
```

- (1) 如果使用是默认构造方法,则第一次插入元素时初始化为默认值,容量为16,扩容门槛为12;
- (2) 如果使用的是非默认构造方法,则第一次插入元素时初始化容量等于扩容门槛,扩容门槛在构造方法里等于传入容量向上最近的2的n次方;
- (3) 如果旧容量大于0,则新容量等于旧容量的2倍,但不超过最大容量2的30次方,新扩容门槛为旧扩容门槛的2倍;
- (4) 创建一个新容量的桶;
- (5) 搬移元素,原链表分化成两个链表,低位链表存储在原来桶的位置,高位链表搬移到原来桶的位置加旧容量的位置;

TreeNode.putTreeVal(...)方法

插入元素到红黑树中的方法。

```
    final TreeNode<K, V> putTreeVal(HashMap<K, V> map, Node<K, V>[] tab,
    int h, K k, V v) {
    Class<?> kc = null;
    // 标记是否找到这个key的节点
```

```
n searched = false;
          TreeNode<K, V> root = (parent != null) ? root() : this;
              int dir, ph;
14.
             K pk;
              if ((ph = p.hash) > h) {
15.
16.
18.
             else if (ph < h)</pre>
20.
              else if ((pk = p.key) == k || (k != null && k.equals(pk)))
22.
24.
                 return p;
25.
              else if ((kc == null &&
26.
                     // 如果k是Comparable的子类则返回其真实的类,否则返回null
                     (kc = comparableClassFor(k)) == null) ||
                     // 如果k和pk不是同样的类型则返回0,否则返回两者比较的结果
29.
31.
                 // 比如key是Object类型,这时可以传String也可以传Integer,两者hash值可能相同
                 // 在红黑树中把同样hash值的元素存储在同一颗子树,这里相当于找到了这颗子树的顶点
                 if (!searched) {
                     TreeNode<K, V> q, ch;
36.
                     searched = true;
```

```
if (((ch = p.left) != null &&
                               (q = ch.find(h, k, kc)) != null) ||
                               ((ch = p.right) != null &&
                                      (q = ch.find(h, k, kc)) != null))
42.
                   dir = tieBreakOrder(k, pk);
48.
               TreeNode<K, V> xp = p;
               if ((p = (dir <= 0) ? p.left : p.right) == null) {</pre>
                   // 如果最后确实没找到对应key的元素,则新建一个节点
                   Node<K, V> xpn = xp.next;
                   TreeNode<K, V> x = map.newTreeNode(h, k, v, xpn);
                   if (dir <= 0)
                       xp.left = x;
                       xp.right = x;
                   if (xpn != null)
60.
                      ((TreeNode<K, V>) xpn).prev = x;
                  moveRootToFront(tab, balanceInsertion(root, x));
69.
```

- (1) 寻找根节点;
- (2) 从根节点开始查找;
- (3) 比较hash值及key值,如果都相同,直接返回,在putVal()方法中决定是否要替换value值;
- (4) 根据hash值及key值确定在树的左子树还是右子树查找,找到了直接返回;
- (5) 如果最后没有找到则在树的相应位置插入元素,并做平衡;

treeifyBin()方法

如果插入元素后链表的长度大于等于8则判断是否需要树化。

TreeNode.treeify()方法

真正树化的方法。

- (1) 从链表的第一个元素开始遍历;
- (2) 将第一个元素作为根节点;
- (3) 其它元素依次插入到红黑树中,再做平衡;
- (4) 将根节点移到链表第一元素的位置 (因为平衡的时候根节点会改变) ;

get(Object key)方法

```
public V get(Object key) {
          Node<K, V> e;
          return (e = getNode(hash(key), key)) == null ? null : e.value;
      final Node<K, V> getNode(int hash, Object key) {
          Node<K, V>[] tab;
          K k;
          if ((tab = table) != null && (n = tab.length) > 0 &&
                  (first = tab[(n - 1) & hash]) != null) {
              // 检查第一个元素是不是要查的元素,如果是直接返回
14.
              if (first.hash == hash && // always check first node
                     ((k = first.key) == key || (key != null && key.equals(k))))
              if ((e = first.next) != null) {
                  if (first instanceof TreeNode)
                      return ((TreeNode<K, V>) first).getTreeNode(hash, key);
                  // 否则就遍历整个链表查找该元素
                      if (e.hash == hash &&
                            ((k = e.key) == key || (key != null && key.equals(k))))
```

- (1) 计算key的hash值;
- (2) 找到key所在的桶及其第一个元素;
- (3) 如果第一个元素的key等于待查找的key, 直接返回;
- (4) 如果第一个元素是树节点就按树的方式来查找,否则按链表方式查找;

TreeNode.getTreeNode(int h, Object k)方法

```
final TreeNode<K, V> getTreeNode(int h, Object k) {
           return ((parent != null) ? root() : this).find(h, k, null);
       final TreeNode<K, V> find(int h, Object k, Class<?> kc) {
           TreeNode<K, V> p = this;
               K pk;
               TreeNode<K, V> pl = p.left, pr = p.right, q;
               if ((ph = p.hash) > h)
              p = pl;
else if (ph < h)</pre>
                  // 右子树
               p = pr;
else if ((pk = p.key) == k || (k != null && k.equals(pk)))
                  p = pr;
               else if ((kc != null ||
                       (kc = comparableClassFor(k)) != null) &&
                       (dir = compareComparables(kc, k, pk)) != 0)
30.
                  p = (dir < 0) ? pl : pr;</pre>
               else if ((q = pr.find(h, k, kc)) != null)
                   // 如果以上条件都不通过,则尝试在右子树查找
                  // 都没找到就在左子树查找
```

经典二叉查找树的查找过程,先根据hash值比较,再根据key值比较决定是查左子树还是右子树。

remove(Object key)方法

```
    public V remove(Object key) {
    Node<K, V> e;
    return (e = removeNode(hash(key), key, null, false, true)) == null ?
    null : e.value;
    }
    final Node<K, V> removeNode(int hash, Object key, Object value,
    boolean matchValue, boolean movable) {
    Node<K, V>[] tab;
    Node<K, V> p;
    int n, index;
    // 如果桶的数量大于o且待删除的元素所在的桶的第一个元素不为空
    if ((tab = table) != null && (n = tab.length) > 0 &&
    (p = tab[index = (n - 1) & hash]) != null) {
    Node<K, V> node = null, e;
```

```
V v;
               if (p.hash == hash &&
                      ((k = p.key) == key || (key != null && key.equals(k))))
                   // 如果第一个元素正好就是要找的元素,赋值给node变量后续删除使用
              else if ((e = p.next) != null) {
22.
                                of TreeNode)
24.
                      node = ((TreeNode<K, V>) p).getTreeNode(hash, key);
                          if (e.hash == hash &&
                                  ((k = e.key) == key ||
                                         (key != null && key.equals(k)))) {
33.
                      } while ((e = e.next) != null);
              // 如果找到了元素,则看参数是否需要匹配value值,如果不需要匹配直接删除,如果需要匹配则看value值是否与传入的value相等
              if (node != null && (!matchValue || (v = node.value) == value ||
                  (value != null && value.equals(v)))) {
if (node instanceof TreeNode)
                      ((TreeNode<K, V>) node).removeTreeNode(this, tab, movable);
44.
45.
46.
                  ++modCount;
52.
                  afterNodeRemoval(node);
```

(1) 先查找元素所在的节点;

55.

- (2) 如果找到的节点是树节点,则按树的移除节点处理;
- (3) 如果找到的节点是桶中的第一个节点,则把第二个节点移到第一的位置;
- (4) 否则按链表删除节点处理;
- (5) 修改size, 调用移除节点后置处理等;

TreeNode.removeTreeNode(...)方法

```
1. final void removeTreeNode(HashMap<K, V> map, Node<K, V>[] tab,
2. boolean movable) {
3. int n;
4. // 如果桶的数量为0直接返回
5. if (tab == null || (n = tab.length) == 0)
6. return;
```

```
int index = (n - 1) & hash;
          TreeNode<K, V> first = (TreeNode<K, V>) tab[index], root = first, rl;
         // 后继节点,前置节点
         TreeNode<K, V> succ = (TreeNode<K, V>) next, pred = prev;
             tab[index] = first = succ;
             // 否则把前置节点的下个节点设置为当前节点的后继节点,相当于删除了当前节点
19.
             pred.next = succ;
         // 如果后继节点不为空,则让后继节点的前置节点指向当前节点的前置节点,相当于删除了当前节点
             succ.prev = pred;
         // 如果根节点的父节点不为空,则重新查找父节点
          if (root.parent != null)
         // 如果根节点为空,则需要反树化(将树转化为链表)
         if (root == null
                || (movable
                && (root.right == null
                || (rl = root.left) == null
                || rl.left == null))) {
             tab[index] = first.untreeify(map); // too small
         // 分割线,以上都是删除链表中的节点,下面才是直接删除红黑树的节点(因为TreeNode本身即是链表节点又是树节点)
         // 删除红黑树节点的大致过程是寻找右子树中最小的节点放到删除节点的位置,然后做平衡,此处不过多注释
         if (pl != null && pr != null) {
             TreeNode<K, V> s = pr, sl;
             while ((sl = s.left) != null) // find successor
52.
             TreeNode<K, V> sr = s.right;
             TreeNode<K, V> pp = p.parent;
             if (s == pr) { // p was s's direct parent
                s.right = p;
60.
                TreeNode<K, V> sp = s.parent;
                 if ((p.parent = sp) != null) {
                       sp.right = p;
66.
                if ((s.right = pr) != null)
                   pr.parent = s;
```

- (1) TreeNode本身既是链表节点也是红黑树节点;
- (2) 先删除链表节点;
- (3) 再删除红黑树节点并做平衡;

总结

- (1) HashMap是一种散列表,采用(数组+链表+红黑树)的存储结构;
- (2) HashMap的默认初始容量为16 (1<<4) , 默认装载因子为0.75f, 容量总是2的n次方;
- (3) HashMap扩容时每次容量变为原来的两倍;
- (4) 当桶的数量小于64时不会进行树化,只会扩容;

- (5) 当桶的数量大于64旦单个桶中元素的数量大于8时,进行树化;
- (6) 当单个桶中元素数量小于6时,进行反树化;
- (7) HashMap是非线程安全的容器;
- (8) HashMap查找添加元素的时间复杂度都为O(1);

带详细注释的源码地址

带详细注释的源码地址

彩蛋

红黑树知多少?

红黑树具有以下5种性质:

- (1) 节点是红色或黑色。
- (2) 根节点是黑色。
- (3) 每个叶节点 (NIL节点, 空节点) 是黑色的。
- (4) 每个红色节点的两个子节点都是黑色。(从每个叶子到根的所有路径上不能有两个连续的红色节点)
- (5) 从任一节点到其每个叶子的所有路径都包含相同数目的黑色节点。

红黑树的时间复杂度为O(log n),与树的高度成正比。

红黑树每次的插入、删除操作都需要做平衡, 平衡时有可能会改变根节点的位置, 颜色转换, 左旋, 右旋等。