

问题

- (1) `LinkedTransferQueue`是什么东东?
- (2) `LinkedTransferQueue`是怎么实现阻塞队列的?
- (3) `LinkedTransferQueue`是怎么控制并发安全的?
- (4) `LinkedTransferQueue`与`SynchronousQueue`有什么异同?

简介

`LinkedTransferQueue`是`LinkedBlockingQueue`、`SynchronousQueue`（公平模式）、`ConcurrentLinkedQueue`三者的集合体，它综合了这三者的方法，并且提供了更加高效的实现方式。

继承体系

202105091521057081.png

`LinkedTransferQueue`实现了`TransferQueue`接口，而`TransferQueue`接口是继承自`BlockingQueue`的，所以`LinkedTransferQueue`也是一个阻塞队列。

`TransferQueue`接口中定义了以下几个方法：

```
1.    // 尝试移交元素
2.    boolean tryTransfer(E e);
3.    // 移交元素
4.    void transfer(E e) throws InterruptedException;

5.    // 尝试移交元素（有超时时间）
6.    boolean tryTransfer(E e, long timeout, TimeUnit unit)
7.        throws InterruptedException;
8.    // 判断是否有消费者
9.    boolean hasWaitingConsumer();
10.   // 查看消费者的数量
11.   int getWaitingConsumerCount();
12.
```

主要是定义了三个移交元素的方法，有阻塞的，有不阻塞的，有超时的。

存储结构

`LinkedTransferQueue`使用了一个叫做 `dual data structure` 的数据结构，或者叫做 `dual queue`，译为双重数据结构或者双重队列。

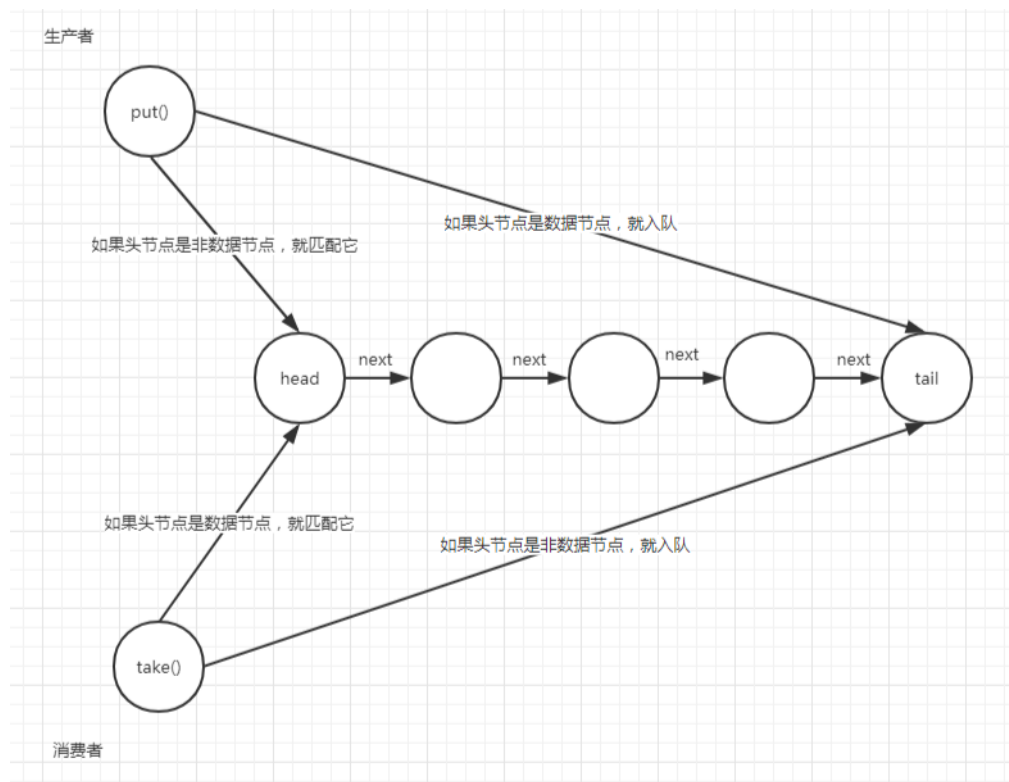
双重队列是什么意思呢？

放取元素使用同一个队列，队列中的节点具有两种模式，一种是数据节点，一种是非数据节点。

放元素时先跟队列头节点对比，如果头节点是非数据节点，就让他们匹配，如果头节点是数据节点，就生成一个数据节点放在队列尾端（入队）。

取元素时也是先跟队列头节点对比，如果头节点是数据节点，就让他们匹配，如果头节点是非数据节点，就生成一个非数据节点放在队列尾端（入队）。

用图形来表示就是下面这样：



不管是放元素还是取元素，都先跟头节点对比，如果二者模式不一样就匹配它们，如果二者模式一样，就入队。

源码分析

主要属性

```
1. // 头节点
2. transient volatile Node head;
3. // 尾节点
4. private transient volatile Node tail;
5. // 放取元素的几种方式：
6. // 立即返回，用于非超时的poll()和tryTransfer()方法中
7. private static final int NOW = 0; // for untimed poll, tryTransfer
8. // 异步，不会阻塞，用于放元素时，因为内部使用无界单链表存储元素，不会阻塞放元素的过程
9. private static final int ASYNC = 1; // for offer, put, add
10. // 同步，调用的时候如果没有匹配到会阻塞直到匹配到为止
11. private static final int SYNC = 2; // for transfer, take
12. // 超时，用于有超时的poll()和tryTransfer()方法中
13. private static final int TIMED = 3; // for timed poll, tryTransfer
14.
```

主要内部类

```
1. static final class Node {
2.     // 是否是数据节点（也就标识了是生产者还是消费者）
3.     final boolean isData; // false if this is a request node
```

```

4.      // 元素的值
5.      volatile Object item;    // initially non-null if isData; CASed to match
6.      // 下一个节点
7.      volatile Node next;
8.      // 持有元素的线程
9.      volatile Thread waiter; // null until waiting
10.   }
11.

```

典型的单链表结构，内部除了存储元素的值和下一个节点的指针外，还包含了是否为数据节点和持有元素的线程。

内部通过isData区分是生产者还是消费者。

主要构造方法

```

1.      public LinkedTransferQueue() {
2.      }
3.
4.      public LinkedTransferQueue(Collection<? extends E> c) {
5.          this();
6.          addAll(c);
7.      }
8.

```

只有这两个构造方法，且没有初始容量，所以是无界的一个阻塞队列。

入队

四个方法都是一样的，使用异步的方式调用xfer()方法，传入的参数都一模一样。

```

1.      public void put(E e) {
2.          // 异步模式，不会阻塞，不会超时
3.          // 因为是放元素，单链表存储，会一直往后加
4.          xfer(e, true, ASYNC, 0);
5.      }
6.
7.      public boolean offer(E e, long timeout, TimeUnit unit) {
8.          xfer(e, true, ASYNC, 0);
9.          return true;
10.     }
11.
12.     public boolean offer(E e) {
13.         xfer(e, true, ASYNC, 0);
14.         return true;
15.     }
16.
17.     public boolean add(E e) {
18.         xfer(e, true, ASYNC, 0);
19.         return true;
20.     }
21.

```

xfer(E e, boolean haveData, int how, long nanos)的参数分别是：

- (1) `e`表示元素;
- (2) `haveData`表示是否是数据节点,
- (3) `how`表示放取元素的方式, 上面提到的四种, `NOW`、`ASYNC`、`SYNC`、`TIMED`;
- (4) `nanos`表示超时时间;

出队

出队的四个方法也是直接或间接的调用`xfer()`方法, 放取元素的方式和超时规则略微不同, 本质没有大的区别。

```
1.  public E remove() {
2.      E x = poll();
3.      if (x != null)
4.          return x;
5.      else
6.          throw new NoSuchElementException();
7.  }
8.  public E take() throws InterruptedException {
9.      // 同步模式, 会阻塞直到取到元素
10.     E e = xfer(null, false, SYNC, 0);
11.     if (e != null)
12.         return e;
13.     Thread.interrupted();
14.     throw new InterruptedException();
15. }
16.
17. public E poll(long timeout, TimeUnit unit) throws InterruptedException {
18.     // 有超时时间
19.     E e = xfer(null, false, TIMED, unit.toNanos(timeout));
20.     if (e != null || !Thread.interrupted())
21.         return e;
22.     throw new InterruptedException();
23. }
24.
25. public E poll() {
26.     // 立即返回, 没取到元素返回null
27.     return xfer(null, false, NOW, 0);
28. }
29.
```

取元素就各有各的玩法了, 有同步的, 有超时的, 有立即返回的。

移交元素的方法

```
1.  public boolean tryTransfer(E e) {
2.      // 立即返回
3.      return xfer(e, true, NOW, 0) == null;
4.  }
5.
6.  public void transfer(E e) throws InterruptedException {
7.      // 同步模式
8.      if (xfer(e, true, SYNC, 0) != null) {
9.          Thread.interrupted(); // failure possible only due to interrupt

```

```

10.         throw new InterruptedException();
11.     }
12. }
13.
14. public boolean tryTransfer(E e, long timeout, TimeUnit unit)
15.     throws InterruptedException {
16.     // 有超时时间
17.     if (xfer(e, true, TIMED, unit.toNanos(timeout)) == null)
18.         return true;
19.     if (!Thread.interrupted())
20.         return false;
21.     throw new InterruptedException();
22. }
23.

```

请注意第二个参数，都是true，也就是这三个方法其实也是放元素的方法。

这里xfer()方法的几种模式到底有什么区别呢？请看下面的分析。

神奇的xfer()方法

```

1. private E xfer(E e, boolean haveData, int how, long nanos) {
2.     // 不允许放入空元素
3.     if (haveData && (e == null))
4.         throw new NullPointerException();
5.     Node s = null; // the node to append, if needed
6.     // 外层循环，自旋，失败就重试
7.
8.     retry:
9.     for (;;) { // restart on append race
10.
11.         // 下面这个for循环用于控制匹配的过程
12.         // 同一时刻队列中只会存储一种类型的节点
13.         // 从头节点开始尝试匹配，如果头节点被其它线程先一步匹配了
14.         // 就再尝试其下一个，直到匹配到为止，或者到队列中没有元素为止
15.
16.         for (Node h = head, p = h; p != null;) { // find & match first node
17.             // p节点的模式
18.             boolean isData = p.isData;
19.             // p节点的值
20.             Object item = p.item;
21.             // p没有被匹配到
22.             if (item != p && (item != null) == isData) { // unmatched
23.                 // 如果两者模式一样，则不能匹配，跳出循环后尝试入队
24.                 if (isData == haveData) // can't match
25.                     break;
26.                 // 如果两者模式不一样，则尝试匹配
27.                 // 把p的值设置为e (如果是取元素则e是null，如果是放元素则e是元素值)
28.                 if (p.casItem(item, e)) { // match
29.                     // 匹配成功
30.                     // for里面的逻辑比较复杂，用于控制多线程同时放取元素时出现竞争的情况的
31.                     // 看不懂可以直接跳过
32.                     for (Node q = p; q != h;) {
33.                         // 进入到这里可能是头节点已经被匹配，然后p会变成h的下一个节点
34.                         Node n = q.next; // update by 2 unless singleton
35.                         // 如果head还没变，就把它更新成新的节点
36.                         // 并把它删除 (forgetNext()会把它的next设为自己，也就是从单链表中删除了)
37.                         // 这时为什么要把head设为n呢？因为到这里了，肯定head本身已经被匹配掉了

```

```

36.          // 这时为什么要把head设为n呢？因为到这里了，肯定head本身已经被匹配掉了
37.          // 而上面的p.casItem()又成功了，说明p也被当前这个元素给匹配掉了
38.          // 所以需要把它们俩都出队列，让其它线程可以从真正的头开始，不用重复检查了
39.          if (head == h && casHead(h, n == null ? q : n)) {
40.              h.forgetNext();
41.              break;
42.          }          // advance and retry
43.          // 如果新的头节点为空，或者其next为空，或者其next未匹配，就重试
44.          if ((h = head) == null ||
45.              (q = h.next) == null || !q.isMatched())
46.              break;          // unless slack < 2
47.          }
48.          // 唤醒p中等待的线程
49.          LockSupport.unpark(p.waiter);
50.          // 并返回匹配到的元素
51.          return LinkedTransferQueue.<E>cast(item);
52.      }
53.  }
54.      // p已经被匹配了或者尝试匹配的时候失败了
55.      // 也就是其它线程先一步匹配了p
56.      // 这时候又分两种情况，p的next还没来得及修改，p的next指向了自己
57.      // 如果p的next已经指向了自己，就重新取head重试，否则就取其next重试
58.      Node n = p.next;
59.      p = (p != n) ? n : (h = head); // Use head if p offlist
60.  }
61.
62.      // 到这里肯定是队列中存储的节点类型和自己一样
63.      // 或者队列中没有元素了
64.      // 就入队（不管放元素还是取元素都得入队）

```

```

65.      // 入队又分成四种情况：
66.      // NOW，立即返回，没有匹配到立即返回，不做入队操作
67.      // ASYNC，异步，元素入队但当前线程不会阻塞（相当于无界LinkedBlockingQueue的元素入队）
68.      // SYNC，同步，元素入队后当前线程阻塞，等待被匹配到
69.      // TIMED，有超时，元素入队后等待一段时间被匹配，时间到了还没匹配到就返回元素本身
70.
71.      // 如果不是立即返回
72.      if (how != NOW) {          // No matches available
73.          // 新建s节点
74.          if (s == null)
75.              s = new Node(e, haveData);
76.          // 尝试入队
77.          Node pred = tryAppend(s, haveData);
78.          // 入队失败，重试
79.          if (pred == null)
80.              continue retry;          // lost race vs opposite mode
81.          // 如果不是异步（同步或者有超时）
82.          // 就等待被匹配
83.          if (how != ASYNC)
84.              return awaitMatch(s, pred, e, (how == TIMED), nanos);
85.      }
86.      return e; // not waiting
87.  }
88.  }
89.
90.  private Node tryAppend(Node s, boolean haveData) {
91.      // 从tail开始遍历，把s放到链表尾端
92.      for (Node t = tail, p = t;;) {          // move p to last node and append
93.          Node n, u;          // temps for reads of next & tail
94.          // 如果首尾都是null，说明链表中还没有元素

```

```

95.         if (p == null && (p = head) == null) {
96.             // 就让首节点指向s
97.             // 注意，这里插入第一个元素的时候tail指针并没有指向s
98.             if (casHead(null, s))
99.                 return s;                // initialize
100.        }
101.        else if (p.cannotPrecede(haveData))
102.            // 如果p无法处理，则返回null
103.            // 这里无法处理的意思是，p和s节点的类型不一样，不允许s入队
104.            // 比如，其它线程先入队了一个数据节点，这时候要入队一个非数据节点，就不允许，
105.            // 队列中所有的元素都要保证是同一种类型的节点
106.            // 返回null后外面的方法会重新尝试匹配重新入队等
107.            return null;                // lost race vs opposite mode
108.        else if ((n = p.next) != null)    // not last; keep traversing
109.            // 如果p的next不为空，说明不是最后一个节点
110.            // 则让p重新指向最后一个节点
111.            p = p != t && t != (u = tail) ? (t = u) : // stale tail
112.                (p != n) ? n : null;        // restart if off list
113.        else if (!p.casNext(null, s))
114.            // 如果CAS更新s为p的next失败
115.            // 则说明有其它线程先一步更新到p的next了
116.            // 就让p指向p的next，重新尝试让s入队
117.            p = p.next;                // re-read on CAS failure
118.        else {
119.            // 到这里说明s成功入队了
120.            // 如果p不等于t，就更新tail指针
121.            // 还记得上面插入第一个元素时tail指针并没有指向新元素吗？
122.            // 这里就是用来更新tail指针的
123.            if (p != t) {                // update if slack now >= 2
124.                while ((tail != t || !casTail(t, s)) &&
125.                    (t = tail) != null &&
126.                    (s = t.next) != null && // advance and retry
127.                    (s = s.next) != null && s != t);
128.            }
129.            // 返回p，即s的前一个元素
130.            return p;
131.        }
132.    }
133. }
134.
135. private E awaitMatch(Node s, Node pred, E e, boolean timed, long nanos) {
136.     // 如果是有超时的，计算其超时时间
137.     final long deadline = timed ? System.nanoTime() + nanos : 0L;
138.     // 当前线程
139.     Thread w = Thread.currentThread();
140.     // 自旋次数
141.     int spins = -1; // initialized after first item and cancel checks
142.     // 随机数，随机让一些自旋的线程让出cpu
143.     ThreadLocalRandom randomYields = null; // bound if needed
144.
145.     for (;;) {
146.         Object item = s.item;
147.         // 如果s元素的值不等于e，说明它被匹配到了
148.         if (item != e) {                // matched
149.             // assert item != s;
150.             // 把s的item更新为s本身
151.             // 并把s中的waiter置为空
152.             s.forgetContents();          // avoid garbage
153.             // 返回匹配到的元素
154.             return LinkedTransferQueue.<E>cast(item);

```

```

155.     }
156.     // 如果当前线程中断了，或者有超时的到期了
157.     // 就更新s的元素值指向s本身
158.     if ((w.isInterrupted() || (timed && nanos <= 0)) &&
159.         s.casItem(e, s)) { // cancel
160.         // 尝试解除s与其前一个节点的关系
161.         // 也就是删除s节点
162.         unsplice(pred, s);
163.         // 返回元素的值本身，说明没匹配到
164.         return e;
165.     }
166.
167.     // 如果自旋次数小于0，就计算自旋次数
168.     if (spins < 0) { // establish spins at/near front
169.         // spinsFor()计算自旋次数
170.         // 如果前面有节点未被匹配就返回0
171.         // 如果前面有节点且正在匹配中就返回一定的次数，等待
172.         if ((spins = spinsFor(pred, s.isData)) > 0)
173.             // 初始化随机数
174.             randomYields = ThreadLocalRandom.current();
175.     }
176.     else if (spins > 0) { // spin
177.         // 还有自旋次数就减1
178.         --spins;
179.         // 并随机让出CPU
180.         if (randomYields.nextInt(CHAINED_SPINS) == 0)
181.             Thread.yield(); // occasionally yield
182.     }
183.     else if (s.waiter == null) {
184.         // 更新s的waiter为当前线程
185.         s.waiter = w; // request unpark then recheck
186.     }
187.     else if (timed) {
188.         // 如果有超时，计算超时时间，并阻塞一定时间
189.         nanos = deadline - System.nanoTime();
190.         if (nanos > 0L)
191.             LockSupport.parkNanos(this, nanos);
192.     }
193.     else {
194.         // 不是超时的，直接阻塞，等待被唤醒
195.         // 唤醒后进入下一次循环，走第一个if的逻辑就返回匹配的元素了
196.         LockSupport.park(this);
197.     }
198. }
199. }
200.

```

这三个方法里的内容特别复杂，很大一部分代码都是在控制线程安全，各种CAS，我们这里简单描述一下大致的逻辑：

(1) 来了一个元素，我们先查看队列头的节点，是否与这个元素的模式一样；

(2) 如果模式不一样，就尝试让他们匹配，如果头节点被别的线程先匹配走了，就尝试与头节点的下一个节点匹配，如此一直往后，直到匹配到或到链表尾为止；

(3) 如果模式一样，或者到链表尾了，就尝试入队；

(4) 入队的时候有可能链表尾修改了，那就尾指针后移，再重新尝试入队，依此往复；

(5) 入队成功了，就自旋或阻塞，阻塞了就等待被其它线程匹配到并唤醒；

(6) 唤醒之后进入下一次循环就匹配到元素了，返回匹配到的元素；

(7) 是否需要入队及阻塞有四种情况：

```
1.      a ) NOW，立即返回，没有匹配到立即返回，不做入队操作
2.
3.      对应的方法有：poll()、tryTransfer(e)
4.
5.      b ) ASYNC，异步，元素入队但当前线程不会阻塞（相当于无界LinkedBlockingQueue的元素入队）
6.
7.      对应的方法有：add(e)、offer(e)、put(e)、offer(e, timeout, unit)
8.
9.      c ) SYNC，同步，元素入队后当前线程阻塞，等待被匹配到
10.
11.     对应的方法有：take()、transfer(e)
12.
13.     d ) TIMED，有超时，元素入队后等待一段时间被匹配，时间到了还没匹配到就返回元素本身
14.
15.     对应的方法有：poll(timeout, unit)、tryTransfer(e, timeout, unit)
16.
```

总结

(1) LinkedTransferQueue可以看作LinkedBlockingQueue、SynchronousQueue（公平模式）、ConcurrentLinkedQueue三者的集合体；

(2) LinkedTransferQueue的实现方式是使用一种叫做 **双重队列** 的数据结构；

(3) 不管是取元素还是放元素都会入队；

(4) 先尝试跟头节点比较，如果二者模式不一样，就匹配它们，组成CP，然后返回对方的值；

(5) 如果二者模式一样，就入队，并自旋或阻塞等待被唤醒；

(6) 至于是否入队及阻塞有四种模式，NOW、ASYNC、SYNC、TIMED；

(7) LinkedTransferQueue全程都没有使用synchronized、重入锁等比较重的锁，基本是通过 自旋+CAS 实现；

(8) 对于入队之后，先自旋一定次数后再调用LockSupport.park()或LockSupport.parkNanos阻塞；

彩蛋

LinkedTransferQueue与SynchronousQueue（公平模式）有什么异同呢？

(1) 在java8中两者的实现方式基本一致，都是使用的双重队列；

(2) 前者完全实现了后者，但比后者更灵活；

(3) 后者不管放元素还是取元素，如果没有可匹配的元素，所在的线程都会阻塞；

(4) 前者可以自己控制放元素是否需要阻塞线程，比如使用四个添加元素的方法就不会阻塞线程，只入队元素，使用transfer()会阻塞线程；

(5) 取元素两者基本一样，都会阻塞等待有新的元素进入被匹配到；