## lab1

#### **Astar**

### 1. 启发式函数

采用曼哈顿距离作为启发式函数

定义启发式函数 h(n), 设  $(x_1,y_1)$  为当前位置坐标,  $(x_2,y_2)$  为科考站位置坐标, 则曼哈顿距离为:

$$h(n) = |x_1 - x_2| + |y_1 - y_2|$$

现在来证明这个启发式函数是 admissible 的。由距离非负有 h(n) > 0

针对题设条件,假设到达目标位置的路上不需要绕路,即在路线上没有1类型,且食物充足,那么所需天数最少  $|x-x_2|+|y-y_2|$ 

由于曼哈顿距离是  $|x-x_2|+|y-y_2|$  的一个下界,所以 h(n) 是 admissible 的。

接下来讨论启发式函数是否满足 consistent 性质。

一个启发式函数 h(n) 满足 consistent 性质,如果对于任意相邻的状态 n 和 n',有:

$$h(n) \leq c(n, n') + h(n')$$

在此题中 c(n,n') 恒为 1。因此,我们只需证明  $h(n) \leq 1 + h(n')$ 。 不妨设 n' 是通过向右移动得到的,则  $(x_1',y_1') = (x_1+1,y_1)$ 。 那么

$$h(n') = |(x_1 + 1) - x_2| + |y_1 - y_2| = |x_1 - x_2| + 1$$

$$h(n) = |x_1 - x_2| + |y_1 - y_2| \le 1 + |x_1 - x_2| = 1 + h(n')$$

因此,这个启发式函数满足 consistent 性质。

### 2. 算法主要思路

根据PPT上的算法加以改造,在对节点的定义中加入食物的定义,之后在遍历图的时候,若遇到是2,则食物数恢复到T,否则减1,若为0,则说明这条路无法继续。

对于在list中的判断,要依据对应的节点的位置来判断这个节点是否已经访问过了。

```
A* search {
closed list = []
open list = [start node]
    do {
            if open list is empty then {
                    return no solution
           n = heuristic best node
            if n == final node then {
                    return path from start to goal node
            foreach direct available node do{
                    if current node not in open and not in closed list do {
                            add current node to open list and calculate heuristic
                            set n as his parent node
                    else{
                            check if path from star node to current node is
                            if it is better calculate heuristics and transfer
                            current node from closed list to open list
                            set n as his parrent node
            delete n from open list
            add n to closed list
    } while (open list is not empty)
}
```

### 3. 与一致代价搜索作比较

对于前面几个样例,相较于一致代价搜索,启发式的效果并不明显,因为图较小,即使减少了部分搜索,也会与启发函数计算时间相抵消。不过对于最后一个样例,如果不添加启发式函数,时间会变得特别长。因为我的代码在判断一个节点是否可以访问时添加了food如果比之前访问的大,就可以继续访问。这样会导致同一节点会被搜索多次,导致时间无比长,而添加启发式函数后只需不到20s即可跑完。

## alphabeta

### 算法实现过程

- 1. 设定搜索深度为4, 建立对应的节点树
- 2. 计算各个节点的得分
- 3. 运行剪枝算法,维护 $\alpha \beta$ 的值,遍历孩子节点并剪枝
- 4. 找到最优解,输出

# 分析alpha-beta剪枝对搜索效率的影响

有剪枝所需时间为73.8050073s 将剪枝代码注释掉 无剪枝所需时间为82.2091416s 大约有13%的效率提升,由于

## 评估函数的设计思路

得分主要包括两个部分:棋子价值,棋子所在位置的价值。其中相关数据框架已经给出只需遍历pieces,求和,并用红色的得分减去黑色的即为总分

# 实验效果

取得了较好的结果,比如



计算结果为右侧兵挺近一,可以逼迫敌方将后移而且由于不能对将,无法吃掉我方卒。