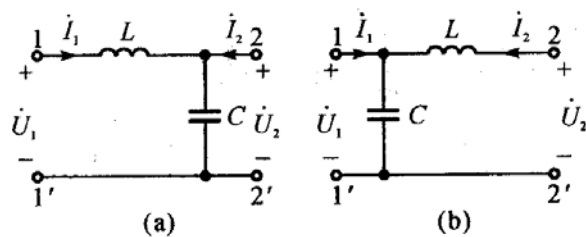


16-1 求图示二端口的 Y, Z 和 T 参数矩阵.



题 16-1 图

解 提示 注意求 T 参数时方程中的负号.

$$\text{图(a)} \quad I_1 = \frac{1}{j\omega L}(\dot{U}_1 - \dot{U}_2) = -j\frac{1}{\omega L}\dot{U}_1 + j\frac{1}{\omega L}\dot{U}_2$$

$$\dot{I}_2 = -\frac{1}{j\omega L}(\dot{U}_1 - \dot{U}_2) + j\omega LC\dot{U}_2$$

$$= j \frac{1}{\omega L} \dot{U}_1 + j(\omega C - \frac{1}{\omega L}) \dot{U}_2$$

Y 参数矩阵为
$$Y = \begin{bmatrix} -j \frac{1}{\omega L} & j \frac{1}{\omega L} \\ j \frac{1}{\omega L} & j(\omega C - \frac{1}{\omega L}) \end{bmatrix}$$

同理
$$\dot{U}_1 = j\omega L \dot{I}_1 + \frac{1}{j\omega C} (\dot{I}_1 + \dot{I}_2) = j(\omega L - \frac{1}{\omega C}) \dot{I}_1 + \frac{1}{j\omega C} \dot{I}_2$$

$$\dot{U}_2 = \frac{1}{j\omega C} (\dot{I}_1 + \dot{I}_2) = \frac{1}{j\omega C} \dot{I}_1 + \frac{1}{j\omega C} \dot{I}_2$$

Z 参数矩阵为
$$Z = \begin{bmatrix} j(\omega L - \frac{1}{\omega C}) & \frac{1}{j\omega C} \\ \frac{1}{j\omega C} & \frac{1}{j\omega C} \end{bmatrix}$$

$$\dot{U}_1 = j\omega L \dot{I}_1 + \dot{U}_2 \quad (1)$$

$$\dot{I}_1 = j\omega C \dot{U}_2 - \dot{I}_2 \quad (2)$$

将(2)式代入(1)式得

$$\dot{U}_1 = j\omega L (j\omega C \dot{U}_2 - \dot{I}_2) + \dot{U}_2 = (1 - \omega^2 LC) \dot{U}_2 - j\omega L \dot{I}_2 \quad (3)$$

将(3)与(2)联立得 T 参数矩阵为

$$T = \begin{bmatrix} 1 - \omega^2 LC & j\omega L \\ j\omega C & 1 \end{bmatrix}$$

图(b)
$$\dot{I}_1 = j\omega C \dot{U}_1 + \frac{1}{j\omega L} (\dot{U}_1 - \dot{U}_2)$$

$$= j(\omega C - \frac{1}{\omega L}) \dot{U}_1 + j \frac{1}{\omega L} \dot{U}_2$$

$$\dot{I}_2 = -\frac{1}{j\omega L} (\dot{U}_1 - \dot{U}_2) = j \frac{1}{\omega L} \dot{U}_1 - j \frac{1}{\omega L} \dot{U}_2$$

Y 参数矩阵为
$$Y = \begin{bmatrix} j(\omega C - \frac{1}{\omega L}) & j \frac{1}{\omega L} \\ j \frac{1}{\omega L} & -j \frac{1}{\omega L} \end{bmatrix}$$

同理
$$\dot{U}_1 = \frac{1}{j\omega C} (\dot{I}_1 + \dot{I}_2) = \frac{1}{j\omega C} \dot{I}_1 + \frac{1}{j\omega C} \dot{I}_2$$

$$\dot{U}_2 = j\omega L \dot{I}_2 + \frac{1}{j\omega C} (\dot{I}_1 + \dot{I}_2)$$

$$= \frac{1}{j\omega C} I_1 + j(\omega L - \frac{1}{\omega C}) I_2$$

$$Z \text{ 参数矩阵为 } Z = \begin{bmatrix} \frac{1}{j\omega C} & \frac{1}{j\omega C} \\ \frac{1}{j\omega C} & j(\omega L - \frac{1}{\omega C}) \end{bmatrix}$$

$$\dot{U}_1 = \dot{U}_2 - j\omega L \dot{I}_2 \quad (4)$$

$$\dot{I}_1 = j\omega C \dot{U}_1 - \dot{I}_2 \quad (5)$$

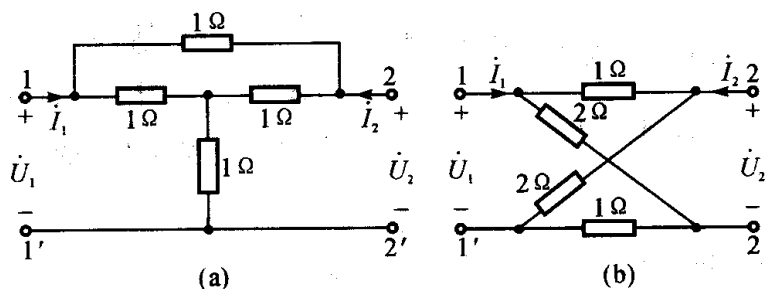
将(4)代入(5)中, 再与(4)联立, 可得 T 参数方程

$$\dot{U}_1 = \dot{U}_2 - j\omega L \dot{I}_2$$

$$\dot{I}_1 = j\omega C \dot{U}_2 - (1 - \omega^2 LC) \dot{I}_2$$

$$T \text{ 参数矩阵为 } T = \begin{bmatrix} 1 & j\omega L \\ j\omega C & 1 - \omega^2 LC \end{bmatrix}$$

16-2 求图示二端口的 Y 和 Z 参数矩阵.



题 16-2 图

解 提示 图(a)为对称互易二端口, 只有两个参数独立, 求 Z 参数时可先利用 $\Delta-Y$ 变换. 利用定义来求.

图(a) 求 Y_{11} 和 Y_{21} 时, 把端口 $2-2'$ 短路, 在端口 $1-1'$ 处外施电压 \dot{U}_1 .

$$\text{则可得 } \dot{I}_1 = \dot{U}_1 + \left(\frac{1}{1 + \frac{1}{2}} \right) \dot{U}_1 = \frac{5}{3} \dot{U}_1$$

$$-\dot{I}_2 = \dot{U}_1 + \frac{1}{2} \times \left(\frac{1}{1 + \frac{1}{2}} \dot{U}_1 \right) = \frac{4}{3} \dot{U}_1$$

根据定义可求得 $Y_{11} = \left. \frac{I_1}{U_1} \right|_{U_2=0} = \frac{5}{3} S$

$$Y_{21} = \left. \frac{I_2}{U_1} \right|_{U_2=0} = -\frac{4}{3} S$$

由对称性和互易性可得

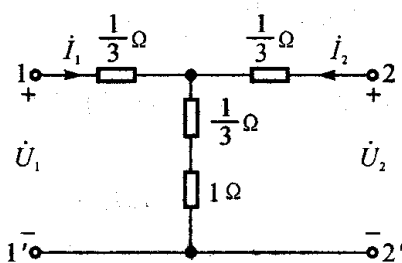
$$Y_{22} = Y_{11} = \frac{5}{3} S, Y_{12} = Y_{21} = -\frac{4}{3} S$$

Y 参数矩阵为
$$Y = \begin{bmatrix} \frac{5}{3} & -\frac{4}{3} \\ -\frac{4}{3} & \frac{5}{3} \end{bmatrix} S$$

对图(a) 进行 $\Delta-Y$ 变换, 如题解 16-2 图所示, 则

$$\begin{aligned} U_1 &= \frac{1}{3} I_1 + \left(\frac{1}{3} + 1 \right) (I_1 + I_2) \\ &= \frac{5}{3} I_1 + \frac{4}{3} I_2 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} U_2 &= \frac{1}{3} I_2 + \left(\frac{1}{3} + 1 \right) (I_1 + I_2) \\ &= \frac{4}{3} I_1 + \frac{5}{3} I_2 \end{aligned}$$



题解 16-2 图

Z 参数矩阵为
$$Z = \begin{bmatrix} \frac{5}{3} & \frac{4}{3} \\ \frac{4}{3} & \frac{5}{3} \end{bmatrix} \Omega$$

图(b) 求 Y_{11} 和 Y_{21} 时, 把端口 2-2' 短路, 即 $U_2 = 0$, 在端口 1-1' 处施加 U_1 .

可得
$$I_1 = \frac{2}{\frac{2}{1+2} + \frac{2}{1+2}} U_1 = \frac{3}{4} U_1$$

$$-I_2 = \frac{2}{1+2} I_1 - \frac{1}{2+1} I_1 = \frac{1}{3} I_1 = \frac{1}{4} U_1$$

则 $Y_{11} = \left. \frac{I_1}{U_1} \right|_{U_2=0} = \frac{3}{4} S, \quad Y_{21} = \left. \frac{I_2}{U_1} \right|_{U_2=0} = -\frac{1}{4} S$

由对称性和互易性可得

$$Y_{22} = Y_{11} = \frac{3}{4}S, \quad Y_{12} = Y_{21} = -\frac{1}{4}S$$

Y 参数矩阵为

$$Y = \begin{bmatrix} \frac{3}{4} & -\frac{1}{4} \\ -\frac{1}{4} & \frac{3}{4} \end{bmatrix} S$$

同理, 在求 Z 参数的 Z_{11} 和 Z_{21} 时, 把端口 2-2' 开路, 即 $I_2 = 0$, 在端口 1-1' 处施加电流 I_1 , 可得

$$\dot{U}_1 = (3 // 3)I_1 = \frac{3}{2}I_1$$

$$\dot{U}_2 = \frac{2}{1+2}\dot{U}_1 - \frac{1}{2+1}\dot{U}_1 = \frac{1}{3}\dot{U}_1 = \frac{1}{2}I_1$$

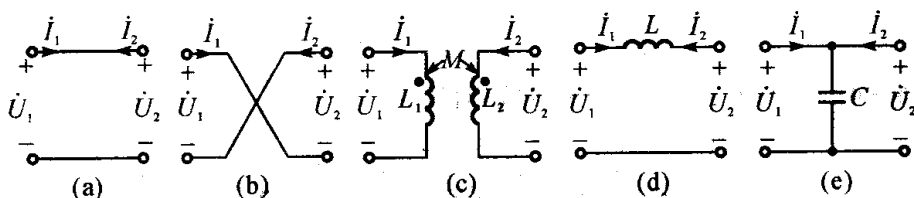
根据定义可得 $Z_{11} = \left. \frac{\dot{U}_1}{I_1} \right|_{I_2=0} = \frac{3}{2}\Omega$, $Z_{21} = \left. \frac{\dot{U}_2}{I_1} \right|_{I_2=0} = \frac{1}{2}\Omega$

由对称性和互易性, 得 $Z_{22} = Z_{11} = \frac{3}{2}\Omega$, $Z_{12} = Z_{21} = \frac{1}{2}\Omega$,

故 Z 参数矩阵为

$$Z = \begin{bmatrix} \frac{3}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{3}{2} \end{bmatrix} \Omega$$

16-3 求图示二端口的 T 参数矩阵.



题 16-3 图

解 设端口电压 \dot{U}_1, \dot{U}_2 和电流 I_1, I_2 的参考方向如图所示.

(1) 图(a)中 $\dot{U}_1 = \dot{U}_2, I_1 = -I_2$, 则

$$T = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

(2) 图(b)中 $\dot{U}_1 = -\dot{U}_2, I_1 = I_2$, 则

$$\mathbf{T} = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

(3) 图(c) 中 $\dot{U}_1 = j\omega L_1 \dot{I}_1 + j\omega M \dot{I}_2$ (1)

$$\dot{U}_2 = j\omega M \dot{I}_1 + j\omega L_2 \dot{I}_2$$
 (2)

由(2)得 $\dot{I}_1 = \frac{1}{j\omega M} \dot{U}_2 - \frac{L_2}{M} \dot{I}_2$ (3)

(3) 式代入(1)中,得

$$\begin{aligned} \dot{U}_1 &= j\omega L_1 \left(\frac{1}{j\omega M} \dot{U}_2 - \frac{L_2}{M} \dot{I}_2 \right) + j\omega M \dot{I}_2 \\ &= \frac{L_1}{M} \dot{U}_2 - j\omega \frac{L_1 L_2 - M^2}{M} \dot{I}_2 \end{aligned}$$
 (4)

联立(3),(4)得 \mathbf{T} 参数方程,则

$$\mathbf{T} = \begin{bmatrix} \frac{L_1}{M} & j\omega \frac{L_1 L_2 - M^2}{M} \\ -j\frac{1}{\omega M} & \frac{L_2}{M} \end{bmatrix}$$

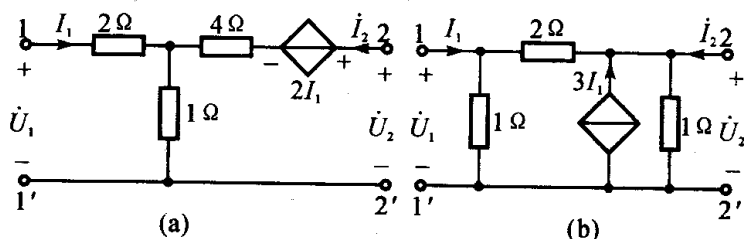
(4) 图(d) 中,其参数方程为 $\dot{U}_1 = \dot{U}_2 - j\omega L \dot{I}_2$, $\dot{I}_1 = -\dot{I}_2$,则

$$\mathbf{T} = \begin{bmatrix} 1 & j\omega L \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

(5) 图(e) 中, $\dot{U}_1 = \dot{U}_2$, $\dot{I}_1 = j\omega C \dot{U}_2 - \dot{I}_2$,则

$$\mathbf{T} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ j\omega C & 1 \end{bmatrix}$$

16-4 求图示二端口的 \mathbf{Y} 参数矩阵.



题 16-4 图

解 图(a) 端口电压 U_1, U_2 和电流 I_1, I_2 及参考方向如图所示,

则有

$$U_1 = (2+1)I_1 + I_2 = 3I_1 + I_2$$

$$U_2 = 2I_1 + (4+1)I_2 + I_1 = 3I_1 + 5I_2$$

故

$$\mathbf{Z} = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 3 & 5 \end{bmatrix} \Omega$$

利用 \mathbf{Y} 参数和 \mathbf{Z} 参数之间的关系可得

$$\mathbf{Y} = \mathbf{Z}^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{5}{12} & -\frac{1}{12} \\ -\frac{1}{4} & \frac{1}{4} \end{bmatrix} \text{S}$$

图(b) 应用结点法, 有

$$I_1 = (1 + \frac{1}{2})U_1 - \frac{1}{2}U_2 = \frac{3}{2}U_1 - \frac{1}{2}U_2 \quad (1)$$

$$I_2 = -\frac{1}{2}U_1 + (\frac{1}{2} + 1)U_2 - 3I_1 = -\frac{1}{2}U_1 + \frac{3}{2}U_2 - 3I_1 \quad (2)$$

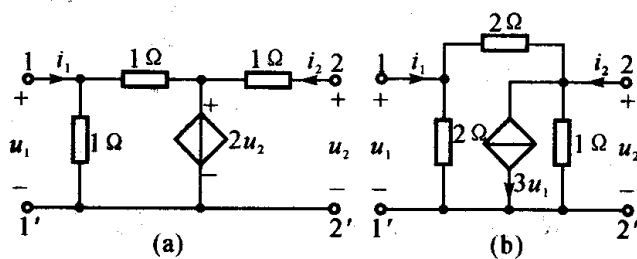
将(1)式代入(2)中, 消去 I_1 , 得

$$I_2 = -5U_1 + 3U_2 \quad (3)$$

联立(1), (3), 则得 \mathbf{Y} 参数方程, 故

$$\mathbf{Y} = \begin{bmatrix} \frac{3}{2} & -\frac{1}{2} \\ -5 & 3 \end{bmatrix} \text{S}$$

16-5 求图示二端口的混合参数(H) 矩阵.



题 16-5 图

解 图(a) 端口电压 u_1, u_2 和电流 i_1, i_2 的参考方向如图所示.

则

$$u_1 = (i_1 - u_1/1) \cdot 1 + 2u_2$$

即

$$u_1 = \frac{1}{2}i_1 + u_2$$

而

$$i_2 = u_2 - 2u_2 = -u_2$$

所以有

$$\mathbf{H} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

图(b) 应用结点法, 有

$$i_1 = \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2}\right)u_1 - \frac{1}{2}u_2$$

则

$$u_1 = \frac{1}{2}u_2 + i_1 \quad (1)$$

而

$$i_2 = -\frac{1}{2}u_1 + \left(\frac{1}{2} + 1\right)u_2 + 3u_1 = \frac{5}{2}u_1 + \frac{3}{2}u_2 \quad (2)$$

将(1)代入(2)中, 得

$$i_2 = \frac{5}{2}i_1 + \frac{11}{4}u_2 \quad (3)$$

联立(1)与(3)即得 H 参数方程, 所以有

$$\mathbf{H} = \begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{2} \\ \frac{5}{2} & \frac{11}{4} \end{bmatrix}$$

16-6

已知图示二端口的 Z 参数矩阵为

$$\mathbf{Z} = \begin{bmatrix} 10 & 8 \\ 5 & 10 \end{bmatrix} \Omega$$

求 R_1, R_2, R_3 和 r 的值.

解 提示 正确列写出 Z 参数方程, 由网孔电流法, 有

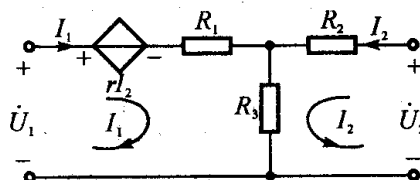
$$U_1 = (R_1 + R_2)I_1 + R_3I_2 + rI_2 = (R_1 + R_3)I_1 + (R_3 + r)I_2$$

$$U_2 = R_3I_1 + (R_2 + R_3)I_2$$

所以

$$\mathbf{Z} = \begin{bmatrix} R_1 + R_3 & R_3 + r \\ R_3 & R_2 + R_3 \end{bmatrix}$$

与给定的 Z 参数比较, 可得



题 16-6 图

$$R_3 = 5\Omega, r = 3\Omega, R_2 = 5\Omega, R_1 = 5\Omega$$

16-7 已知二端口的 Y 参数矩阵为

$$\mathbf{Y} = \begin{bmatrix} 1.5 & -1.2 \\ -1.2 & 1.8 \end{bmatrix} \text{S}$$

求 H 参数矩阵, 并说明该二端口中是否有受控源.

解 由 Y 参数方程,

$$I_1 = Y_{11}U_1 + Y_{12}U_2 \quad (1)$$

$$I_2 = Y_{21}U_1 + Y_{22}U_2 \quad (2)$$

因 $Y_{11} \neq 0$, 所以

$$U_1 = \frac{1}{Y_{11}}I_1 - \frac{Y_{12}}{Y_{11}}U_2 \quad (3)$$

将(3)代入(2)中, 得

$$I_2 = \frac{Y_{21}}{Y_{11}}I_1 + \frac{Y_{11}Y_{22} - Y_{12}Y_{21}}{Y_{11}}U_2 \quad (4)$$

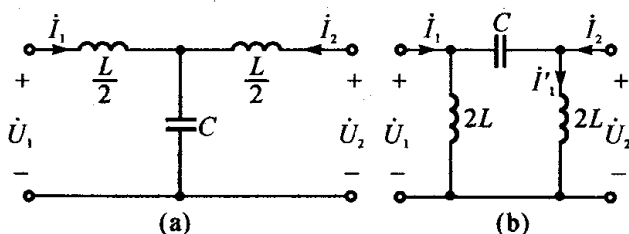
(3), (4) 即为 H 参数方程, 可得

$$H_{11} = \frac{1}{Y_{11}}, H_{12} = -\frac{Y_{12}}{Y_{11}}, H_{21} = \frac{Y_{21}}{Y_{11}}, H_{22} = \frac{Y_{11}Y_{22} - Y_{12}Y_{21}}{Y_{11}}$$

代入数值, $\mathbf{H} = \begin{bmatrix} 0.667 & 0.8 \\ -0.8 & 0.84 \end{bmatrix}$

由于 $Y_{12} = Y_{21} = -1.2\text{S}$, 二端口不含有受控源.

16-8 求图示二端口的 Z 参数、 T 参数.



题 16-8 图

解 图(a) 电路, 先求 Z_{11} 和 Z_{21} , 令 $I_2 = 0$, 在端口 1-1' 处施加电流 I_1 , 可根据实验测定法得

$$Z_{11} = \frac{\dot{U}_1}{\dot{I}_1} \Big|_{I_2=0} = j\omega \frac{L}{2} + \frac{1}{j\omega C} = j\left(\frac{\omega L}{2} - \frac{1}{\omega C}\right)$$

$$Z_{21} = \frac{\dot{U}_2}{\dot{I}_1} \Big|_{I_2=0} = \frac{1}{j\omega C} = -j \frac{1}{\omega C}$$

由电路的对称性和互易性, 得

$$Z_{22} = Z_{11} = j\left(\frac{\omega L}{2} - \frac{1}{\omega C}\right), Z_{12} = Z_{21} = -j \frac{1}{\omega C}$$

所以

$$\mathbf{Z} = \begin{bmatrix} j\left(\frac{\omega L}{2} - \frac{1}{\omega C}\right) & -j \frac{1}{\omega C} \\ -j \frac{1}{\omega C} & j\left(\frac{\omega L}{2} - \frac{1}{\omega C}\right) \end{bmatrix}$$

根据 T 参数与 Z 参数之间的关系, 得

$$A = D = \frac{Z_{11}}{Z_{21}} = \frac{j\omega \frac{L}{2} + \frac{1}{j\omega C}}{\frac{1}{j\omega C}} = 1 - \frac{\omega^2 LC}{2}$$

$$B = \frac{Z_{11}Z_{22} - Z_{12}Z_{21}}{Z_{21}} = j\omega L \left(1 - \frac{\omega^2 LC}{4}\right)$$

$$C = \frac{1}{Z_{21}} = j\omega C$$

所以

$$\mathbf{T} = \begin{bmatrix} 1 - \frac{\omega^2 LC}{2} & j\omega L \left(1 - \frac{\omega^2 LC}{4}\right) \\ j\omega C & 1 - \frac{\omega^2 LC}{2} \end{bmatrix}$$

图(b) 电路, 经分析该电路也只有对称性和互易性, 即有

$$Z_{22} = Z_{11}, Z_{12} = Z_{21}.$$

求 Z_{11} 和 Z_{21} 时, 令 $I_2 = 0$, 在端口 1-1' 施加电流 \dot{I}_1 , 则

$$\begin{aligned} Z_{22} = Z_{11} &= \frac{\dot{U}_1}{\dot{I}_1} \Big|_{I_2=0} = \frac{(j2\omega L)(j2\omega L + \frac{1}{j\omega C})}{j2\omega L + j2\omega L + \frac{1}{j\omega C}} \\ &= \frac{j2\omega L(1 - 2\omega^2 LC)}{1 - 4\omega^2 LC} \end{aligned}$$

$$Z_{12} = Z_{21} = \frac{\dot{U}_2}{\dot{I}_1} \Big|_{I_2=0} = \frac{j2\omega L \dot{I}_1'}{\dot{I}_1}$$

$$= \frac{j2\omega L}{I_1} \times \frac{j2\omega L}{j2\omega L + \frac{1}{j\omega C} + j2\omega L} I_1 = -j \frac{4\omega^3 L^2 C}{1 - 4\omega^2 LC}$$

同理, 根据 T 参数与 Z 参数之间的关系, 可得

$$A = D = \frac{Z_{11}}{Z_{21}} = 1 - \frac{1}{2\omega^2 LC}$$

$$B = \frac{Z_{11}^2 - Z_{21}^2}{Z_{21}} = -j \frac{1}{\omega C}$$

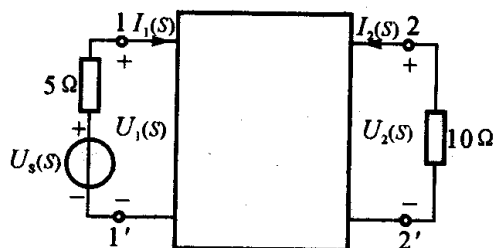
$$C = \frac{1}{Z_{21}} = j \frac{1 - 4\omega^2 LC}{4\omega^3 L^2 C}$$

例 16-9 电路如图所示, 已知二端口的 H 参数矩阵为

$$H = \begin{bmatrix} 40 & 0.4 \\ 10 & 0.1 \end{bmatrix}$$

求电压转移函数 $\frac{U_2(s)}{U_1(s)}$.

解 设端口电压为 $U_1(s)$, 则由 H 参数矩阵, 写出对应的方程



题 16-9 图

$$U_1(s) = 40I_1(s) + 0.4U_2(s) \quad (1)$$

$$I_2(s) = 10I_1(s) + 0.1U_2(s) \quad (2)$$

而端口外接电路的伏安特性为

$$U_1(s) = U_s(s) - 5I_1(s) \quad (3)$$

$$I_2(s) = -\frac{1}{10}U_2(s) \quad (4)$$

将(3), (4)代入(1), (2)中, 整理后得

$$45I_1(s) + 0.4U_2(s) = U_s(s)$$

$$10I_1(s) + 0.2U_2(s) = 0$$

消去 $I_1(s)$, 可得 $\frac{U_2(s)}{U_s(s)} = \frac{1}{-0.5} = -2$

例 16-10 已知二端口参数矩阵为

$$(a) \mathbf{Z} = \begin{bmatrix} 60/9 & 40/9 \\ 40/9 & 100/9 \end{bmatrix} \Omega;$$

$$(b) \mathbf{Y} = \begin{bmatrix} 5 & -2 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} \text{S.}$$

试问该二端口是否有受控源, 并求它的等效 Π 形电路.

解 提示 若求 Π 型电路, 设法求其 Y 参数最为直接和简单

(a) 由 $Z_{12} = Z_{21} = \frac{40}{9} \Omega$, 所以该二端口不含有受控源. 利用 Z 和 Y

参数的关系

$$\mathbf{Y} = \mathbf{Z}^{-1} = \begin{bmatrix} 0.2045 & -0.0818 \\ -0.0818 & 0.1227 \end{bmatrix} \text{S}$$

其 Π 型等效电路如题解 16-10 图(a) 所示, 其中

$$Y_a = Y_{11} + Y_{12} = 0.1227 \text{S}$$

$$Y_b = -Y_{12} = 0.0818 \text{S}$$

$$Y_c = Y_{22} + Y_{12} = 0.0409 \text{S}$$

(b) 因为 $Y_{12} \neq Y_{21}$, 所以该二端口中含有受控源, 其等效 Π 型电路不惟一, 受控源可以在靠近端口 1-1' 处, 也可在靠近端口 2-2' 处. 由 Y 参数, 写出 Y 参数方程, 有

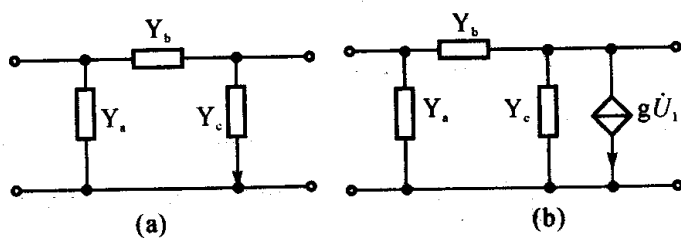
$$I_1 = Y_{11}\dot{U}_1 + Y_{12}\dot{U}_2 = Y_{11}\dot{U}_1 + Y_{12}\dot{U}_2 \quad (1)$$

$$I_2 = Y_{21}\dot{U}_1 + Y_{22}\dot{U}_2 = Y_{12}\dot{U}_1 + Y_{22}\dot{U}_2 + (Y_{21} - Y_{12})\dot{U}_1 \quad (2)$$

可以看出除了 $(Y_{21} - Y_{12})\dot{U}_1$ 项之外, 上述方程即为互易二端口的 Y 参数方程, 因此, 可以把 $(Y_{21} - Y_{12})\dot{U}_1$ 项看成一个电压控制电流源, 且并接在端口 2-2' 处, 代入 Y 参数的数值, 可得 Π 型等效电路, 如图题解 16-10 图(b) 所示.

$$Y_a = Y_{11} + Y_{12} = 3\text{S}, \quad Y_b = -Y_{12} = 2\text{S},$$

$$Y_c = Y_{22} + Y_{12} = 1\text{S}, \quad g = Y_{21} - Y_{12} = 2\text{S}.$$



题解 16-10 图

如果将 Y 参数方程写成

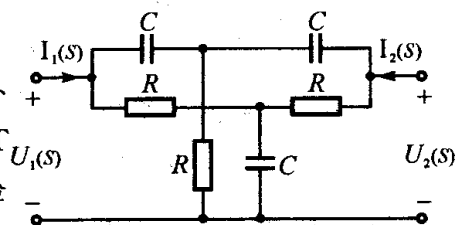
$$I_1 = Y_{11}\dot{U}_1 + Y_{21}\dot{U}_2 + (Y_{12} - Y_{21})\dot{U}_2$$

$$I_2 = Y_{21}\dot{U}_1 + Y_{22}\dot{U}_2$$

则 Π 型等效电路的端口 1-1' 处并接一个大小为 $(Y_{12} - Y_{21})\dot{U}_2$ 的受控电流源, 方法同上。

16-11 求图示双 T 电路的 Y 参数。

解 提示 此为双 T 电路, 此外还有双 Π 电路, 可以分别看成两个 T 型(或 Π 型)电路并联。也可利用实验测定法分析, 由于电路具有对称性和互易性, 本题选择实验测定法。



题 16-11 图

$$Y_{22} = Y_{11} = \left. \frac{I_1(s)}{U_1(s)} \right|_{U_2(s)=0} = \frac{sC(s + \frac{1}{RC})}{2(s + \frac{1}{2RC})} + \frac{s + \frac{1}{RC}}{R(2 + \frac{2}{RC})}$$

$$Y_{12} = Y_{21} = \left. \frac{I_2(s)}{U_1(s)} \right|_{U_2(s)=0} = \frac{s^2 C}{2(s + \frac{1}{2RC})} + \frac{\frac{1}{R^2 C}}{2 + \frac{2}{RC}}$$

16-12 求图示二端口的 T 参数矩阵, 设内部二端口 P_1 的 T 参数矩阵为

$$T_1 = \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix}$$

解 提示 将导纳 Y 或阻抗 Z 看作二端口与 P_1 的级联。

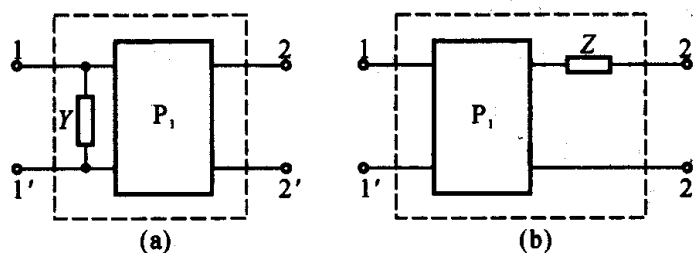
图(a) 由导纳 Y 组成的二端口的 T 参数方程为

$$\dot{U}_1 = \dot{U}_2 \quad I_1 = Y\dot{U}_2 - I_2$$

所以 T 参数矩阵为 $T_r = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ Y & 1 \end{bmatrix}$

可得, 图(a) 电路的 T 参数矩阵为

$$T = T_r \cdot T_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ Y & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A & B \\ AY + C & BY + D \end{bmatrix}$$



题 16-12 图

图(b), 由阻抗 Z 组成的二端口的 T 参数方程为

$$U_1 = U_2 - ZI_2 \quad I_1 = -I_2$$

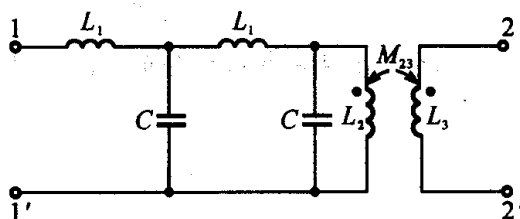
所以其 T 参数矩阵为 $T_Z = \begin{bmatrix} 1 & Z \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$

可得图(b) 二端口的 T 参数矩阵

$$T = T_1 T_Z = \begin{bmatrix} A & AZ + B \\ C & CZ + D \end{bmatrix}$$

利用题 16-1, 16-3 的结果, 求出图示二端口的 T 参数矩阵.

设已知 $\omega L_1 = 10\Omega$, $\frac{1}{\omega C} = 20\Omega$, $\omega L_2 = \omega L_3 = 8\Omega$, $\omega M_{23} = 4\Omega$.



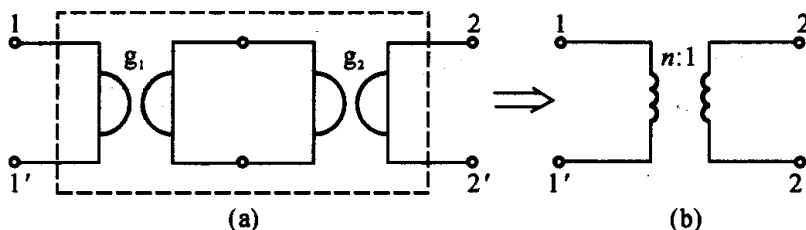
题 16-13 图

解 提示 将该二端口看成三个二端口的级联, 利用题 16-1 图 (a)、16-3 图(c) 的 T 参数结果, 可得

$$T = \begin{bmatrix} 1 - \omega^2 L_1 C & j\omega L_1 \\ j\omega C & 1 \end{bmatrix}^2 \begin{bmatrix} \frac{L_2}{M} & j\omega \frac{L_2 L_3 M^2}{M} \\ -j \frac{1}{\omega M} & \frac{L_3}{M} \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 1 - \frac{10}{20} & j10 \\ j\frac{1}{20} & 1 \end{bmatrix}^2 \begin{bmatrix} \frac{8}{4} & j\frac{8^2 - 4^2}{4} \\ -j\frac{1}{4} & \frac{8}{4} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3.25 & j27 \\ j0.025 & 0.1 \end{bmatrix}$$

试证明两个回转器级联后[如图(a)所示],可等效为一个理想变压器[如同图(b)所示],并求出变比 n 与两个回转器的回转电导 g_1 和 g_2 的关系.



题 16-14 图

解 由回转器的特性方程,可得其 T 参数矩阵

$$T = \begin{bmatrix} 0 & \frac{1}{g} \\ g & 0 \end{bmatrix}$$

则图(a)的 T 参数矩阵为

$$T = T_1 T_2 = \begin{bmatrix} 0 & \frac{1}{g_1} \\ g_1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & \frac{1}{g_2} \\ g_2 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{g_2}{g_1} & 0 \\ 0 & \frac{g_1}{g_2} \end{bmatrix}$$

而理想变压器的 T 参数矩阵为

$$T = \begin{bmatrix} n & 0 \\ 0 & \frac{1}{n} \end{bmatrix}$$

由以上 T 参数矩阵可以看出,两个回转器级联后,可等效的一个理想变压器,其等效变比为 $n = g_2/g_1$

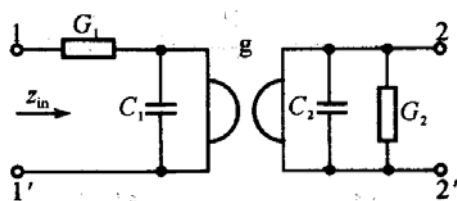
试求图示电路的输入阻抗 Z_{in} . 已知 $C_1 = C_2 = 1F, G_1 = G_2 = 1S, g = 2S$.

解 图示电路中，当回转器输出端接一导纳 $Y_2(s) = G_2 + sC_2$ (端口 2-2' 开路) 时，根据回转器的特性方程，可得从回转器输入端看进去的输入导纳为

$$Y_1(s) = \frac{g^2}{Y_2(s)} = \frac{g^2}{G_2 + sC_2}$$

所以 该电路的输入阻抗为

$$\begin{aligned} Z_{in}(s) &= \frac{1}{G_1} + \frac{1}{sC_1 + Y_1(s)} = \frac{1}{G_1} + \frac{1}{sC_1 + \frac{g^2}{G_2 + sC_2}} \\ &= \frac{s^2 + 2s + 5}{s^2 + s + 4} \end{aligned}$$



题 16-15 图