

《大学物理 I》作业 No.03 角动量 角动量守恒定律 (A 卷)

班级 _____ 学号 _____ 姓名 _____ 成绩 _____

一、选择题

- [] 1、一质点沿直线做匀速率运动时，
(A) 其动量一定守恒，角动量一定为零。
(B) 其动量一定守恒，角动量不一定为零。
(C) 其动量不一定守恒，角动量一定为零。
(D) 其动量不一定守恒，角动量不一定为零。

答案：B

答案解析：质点作匀速直线运动，很显然运动过程中其速度不变，动量不变，即动量守恒；根据角动量的定义 $\vec{L} = \vec{r} \times m\vec{v}$ ，质点的角动量因参考点（轴）而异。本题中，只要参考点（轴）位于质点运动轨迹上，质点对其的角动量即为零，其余位置均不会为零。故(B)是正确答案。

- [] 2. 两个均质圆盘 A 和 B 密度分别为 ρ_A 和 ρ_B ，若 $\rho_A > \rho_B$ ，两圆盘质量与厚度相同，如两盘对通过盘心且垂直于盘面的轴的转动惯量各为 J_A 和 J_B ，则

- (A) $J_A > J_B$ (B) $J_B > J_A$
(C) $J_A = J_B$ (D) J_A 、 J_B 哪个大，不能确定

答案：B

答案解析：设 A、B 联盘厚度为 d ，半径分别为 R_A 和 R_B ，由题意，二者质量相等，即

$$\pi R_A^2 d \rho_A = \pi R_B^2 d \rho_B$$

因为 $\rho_A > \rho_B$ ，所以 $R_A^2 < R_B^2$ ，由转动惯量 $J = \frac{1}{2} m R^2$ ，则 $J_A < J_B$ 。

- [] 3. 对于绕定轴转动的刚体，如果它的角速度很大，则
(A) 作用在刚体上的力一定很大 (B) 作用在刚体上的外力矩一定很大
(C) 作用在刚体上的力和力矩都很大 (D) 难以判断外力和力矩的大小

答案：D

答案解析：由刚体质心运动定律和刚体定轴转动定律知：物体所受的合外力和合外力矩只影响物体运动的加速度和角加速度，因此无法通过刚体运动的角速度来判断外力矩的大小，正如无法通过速度来判断物体所受外力的大小一样。

- [] 4. 一半径为 R 质量为 m 的圆形平板放在粗糙的水平桌面上，绕通过其中心且垂直板面的固定轴 OO' 转动，则摩擦力对 OO' 轴之力矩为

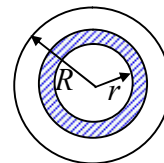
- [] (A) $\frac{2}{3} \mu mg R$ (B) $\mu mg R$

(C) $\frac{1}{2}\mu mgR$

(D) 0

答案: A

答案解析: 设圆板面密度为 σ ($\sigma = \frac{m}{\pi R^2}$), 圆盘上取一细圆环如图, 该细



圆环所受摩擦阻力矩大小为 $dM = \mu r dm g = \mu r \cdot \sigma 2\pi r dr \cdot g$

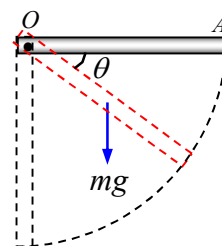
则圆形平板转动时受到的总摩擦阻力矩大小为

$$M = \int dM = \int_0^R \mu \sigma g \cdot 2\pi r^2 dr = \frac{2}{3} \pi \mu \sigma g R^3$$

$$M = \frac{2}{3} \mu mgR$$

[] 5. 均匀细棒 OA 可绕通过其一端 O 而与棒垂直的水平固定光滑轴转动, 如图所示。今使棒从水平位置由静止开始自由下落, 在棒摆动到竖直位置的过程中, 下述说法哪一种是正确的?

- (A) 角速度从小到大, 角加速度从大到小 ;
- (B) 角速度从小到大, 角加速度从小到大 ;
- (C) 角速度从大到小, 角加速度从大到小 ;
- (D) 角速度从大到小, 角加速度从小到大 。



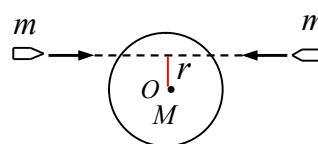
答案: A

答案解析: 设棒长为 l , 质量为 m , 在向下摆到角 θ 时, 由转动定律

$$mg \cdot \frac{l}{2} \cos \theta = J\beta \quad (J \text{ 为转动惯量})$$

在棒下摆过程中, θ 增大, β 减小。棒由静止开始下摆, ω 与 β 转向一致, 所以由小变大。

[] 6. 一圆盘正绕垂直于盘面的水平光滑固定轴 O 转动, 如图射来两个质量相同、速度大小相同, 方向相反并在一条直线上的子弹, 子弹射入圆盘并且留在盘内, 则子弹射入后的瞬间, 圆盘的角速度 ω



- (A) 增大
- (B) 不变
- (C) 减小
- (D) 不能确定。

答案: C

答案解析: 以两个子弹和圆盘为研究对象, 外力矩为零, 系统角动量守恒。

设圆盘转动惯量为 J , 则有 $mvr - mvr + J\omega_0 = (J + 2mr^2)\omega$

$$\omega = \frac{J}{J + 2mr^2} \omega_0 \quad \text{可见圆盘的角速度减小了。}$$

二、判断题

[] 1. 刚体的转动惯量反映了刚体转动的惯性大小，对确定的刚体，其转动惯量是一定值。

答案：F

答案解析：因刚体转动惯量还与转轴的位置有关系，该题目只说了刚体确定，但没有说出转轴位置和方向。

[] 2. 质量平面分布的刚体，绕垂直于平面轴的转动惯量等于平面内两正交轴的转动惯量之和。

答案：F

答案解析：正交轴定理要求三条转轴有相同的交点，题目中没有给出。

[] 3. 有两个力作用在一个有固定转轴的刚体上，当这两个力的合力为零时，它们对轴的合力矩也一定是零；

答案：F

答案解析：两个力的合力为零，如果是一对力偶，则对轴的合力矩不一定为零。即合力为零，合力矩不一定为零。反之亦然。两个力对轴的力矩只要大小相等，符号相反，合力矩就为零，但这两个力不一定大小相等，方向相反，即合力不一定为零。

[] 4. 两根均匀棒，长均为 l ，质量分别为 m 和 $2m$ ，可绕通过其一端且与其垂直的固定轴在竖直面内自由转动。开始时棒静止在水平位置，当它们开始自由下摆时，它们的角加速度相等。

答案：T

答案解析：通过受力和定轴转动定理可知，两者角加速度相等。

[] 5. 一个系统的角动量守恒，动量一定守恒。

答案：F

答案解析：角动量守恒的条件是合外力矩为零，动量守恒的条件是合外力为零。

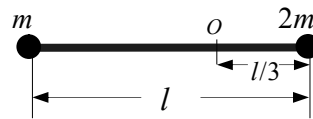
[] 6. 作单摆运动的小球，若不计空气阻力和摩擦阻力，摆球对悬挂点的角动量守恒。

答案：F

答案解析：即使不计空气阻力和摩擦阻力，作单摆运动的质点对悬挂点的角动量也不守恒。因为摆动过程中质点所受重力对悬挂点的力矩不为零，不满足角动量守恒的条件。在摆动过程中，质点对悬挂点的转动惯量不变，但角速度的大小、方向会周期性变化，所以角动量也随之周期性变化。

三、填空题

1. 质量分别为 m 和 $2m$ 的两物体(都可视为质点), 用一长为 l 的轻质刚体细杆相连, 系统绕通过杆且与杆垂直的竖直固定轴 O 转动, 已知 O 轴离质量为 $2m$ 的质点的距离为 $\frac{1}{3}l$, 质量为 m 的质点的线速度为 v 且与杆垂直,



垂直, 则该系统对转轴的角动量(动量矩)大小为_____。

答案: $mv l$

答案解析: 质量为 m 的质点的线速度为 v , 则根据线量和角量关系有:

$$\text{系统的角速度为} \quad \omega = \frac{v}{2l/3} = \frac{3v}{2l}$$

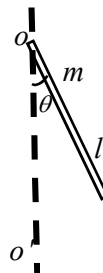
$$\text{系统对转轴的角动量为} \quad L = J\omega = \left[m\left(\frac{2l}{3}\right)^2 + 2m \cdot \left(\frac{l}{3}\right)^2 \right] \cdot \frac{3v}{2l} = mv l$$

2. 一根均匀细杆, 质量为 m , 长度为 l 。此杆对通过其端点且与杆成 θ 角的轴 oo' (如图所示) 的转动惯量为_____。

答案: $\frac{1}{3}m(l \sin \theta)^2$

答案解析: o 点作为原点, 沿细杆建立 x 轴, 则

$$J = \int r^2 dm = \int_0^l (x \sin \theta)^2 \frac{m}{l} dx = \frac{1}{3}m(l \sin \theta)^2$$



3. 转动着的飞轮的转动惯量为 J , 在 $t=0$ 时角速度为 ω_0 。此后飞轮经历制动过程。阻力矩 M 的大小与角速度 ω 的平方成正比, 比例系数为 k (k 为大于 0 的常量)。当 $\omega = \omega_0/3$ 时, 飞轮的角加速度 $\beta =$ _____。从开始制动到 $\omega = \omega_0/3$ 所经过的时间 $t =$ _____。

答案: $\beta = -\frac{k\omega_0^2}{9J}; \frac{2J}{k\omega_0}$

答案解析: 由题意得阻力矩: $M = -k\omega^2$,

由刚体绕定轴转动的转动定律得角加速度: $\beta = \frac{M}{J} = \frac{-k\omega^2}{J}$,

当 $\omega = \omega_0/3$ 时, 代入上式得飞轮的角加速度: $\beta = -\frac{k\omega_0^2}{9J}$

由 $\beta = \frac{d\omega}{dt} = \frac{-k\omega^2}{J}$ 分离变量得: $\frac{d\omega}{\omega^2} = \frac{-k}{J} dt$, 两边积分得: $\int_{\omega_0}^{\omega_0/3} \frac{d\omega}{\omega^2} = \int_0^t \frac{-k}{J} dt$

所以从开始制动到 $\omega = \omega_0/3$ 所经过的时间 $t = \frac{2J}{k\omega_0}$

4. 半径为 R 、具有光滑轴的定滑轮边缘绕一细绳, 绳的下端挂一质量为 m 的物体, 绳的质量可以忽略, 绳与定滑轮之间无相对滑动, 若物体下落的加速度为 a , 则定滑轮对轴的转动惯量 $J =$ _____。

答案: $m(g-a)R^2/a$

答案解析: 分别以滑轮和物体为研究对象, 对物体应用牛顿运动定律, 对滑轮应用转动定律列方程:

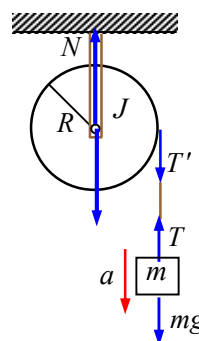
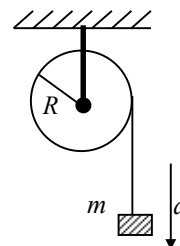
$$mg - T = ma \quad (1)$$

$$T'R = J\beta \quad (2)$$

$$\text{牛顿第三定律} \quad T' = T \quad (3)$$

$$\text{角量和线量的关系} \quad a = R\beta \quad (4)$$

由以上四式联立求解可得 $J = m(g-a)R^2/a$



5、如图所示一块长 $L=0.60$ m、质量为 $m'=1$ kg 的均匀薄木板, 可绕水平轴 OO' 无摩擦的自由转动。当木板静止在平衡位置时, 有一质量为 $m=10 \times 10^{-3}$ kg 的子弹垂直击中木板 A 点, A 离转轴 OO' 的距离为 $l=0.36$ m, 子弹击中木板前的速度为 500 m/s, 穿出木板后的速度为 200 m/s, 木板在 A 处所受的冲量为_____; 木板获得的角速度为_____。

答案: $3 \text{ N}\cdot\text{s}$; 9 rad/s 。

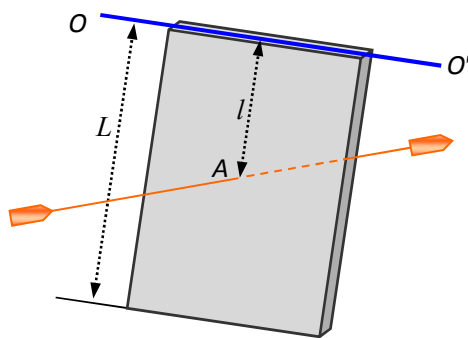
答案解析: 1) 对子弹应用动量定理, 有

$$I_{\text{板} \rightarrow \text{弹}} = mv_2 - mv_1 = m(v_2 - v_1) = 10^{-2} \times (200 - 500) = -3 \text{ (N}\cdot\text{s)}$$

所以木板所受的冲量为 $I_{\text{弹} \rightarrow \text{板}} = -I_{\text{板} \rightarrow \text{弹}} = 3 \text{ N}\cdot\text{s}$ 。

2) 对木板应用角动量定理, 有 $\int_{t_1}^{t_2} M dt = J\omega - J\omega_0$,

式中 $\omega_0 = 0$, $M = \bar{F} \cdot l$ (\bar{F} 为子弹对木板的平均冲力), $J = \frac{1}{3} m' L^2$ 。

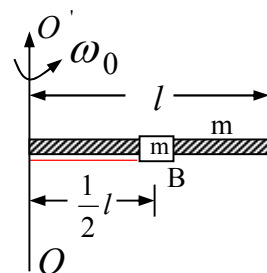


将上式变形为 $\int_{t_1}^{t_2} M dt = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} \cdot l dt = l \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} dt = \frac{1}{3} m' L^2 \omega$, 可得 $\omega = \frac{3l \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} dt}{m' L^2}$

由 1) 可知木板所受的冲量 $I_{\text{弹} \rightarrow \text{板}} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} dt = 3 \text{ N} \cdot \text{s}$, 代入已知数据, 即可求出木板获得的

角速度为 $\omega = \frac{3 \times 0.36 \times 3}{1 \times 0.6^2} = 9 \text{ rad/s}$ 。

6. 在一水平放置的质量为 m 、长度为 l 的均匀细杆上, 套着一质量也为 m 的套管 B (可看做质点), 套管用细线拉住, 它到竖直的光滑固定轴 OO' 的距离为 $l/2$, 杆和套管所组成的系统以角速度 ω_0 绕 OO' 轴转动, 如图所示。若在转动过程中细线被拉断, 套管将沿着杆滑动。在套管滑动过程中, 该系统转动的角速度 ω 与套管离轴的距离 x 的函数关系为



_____。(已知杆本身对 OO' 轴的转动惯量为 $\frac{1}{3} ml^2$)

答案: $\frac{7l^2 \omega_0}{4l^2 + 12x^2}$

答案解析: 以细杆和套管为研究对象, 系统轴向所受合外力矩为零 (重力矩垂直于转轴, 轴承约束力通过转轴), 系统在转动过程中角动量守恒有:

$$J_0 \omega_0 = J \omega$$

式中 $J_0 = \frac{1}{3} ml^2 + m \left(\frac{l}{2} \right)^2$ 为组合刚体初始时转动惯量。

$J = \frac{1}{3} ml^2 + mx^2$ 为套管离轴距离为 x 时系统的转动惯量。

由以上各式可得角速度 ω 与套管离轴的距离 x 的函数关系:

$$\omega = \frac{J_0}{J} \omega_0 = \frac{7l^2 \omega_0}{4l^2 + 12x^2}$$

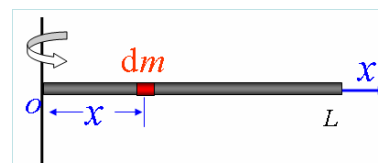
四、计算题

1、一质量 m 、长为 L 、质量非均匀分布的细杆, 绕过一端端点并垂直于杆的轴转动, 其杆上的质量密度与离轴的距离成正比, 求该杆对转轴的转动惯量。(要求: 用微元分析法)



解: 以杆的端点为原点, 沿杆长建立一维坐标 x

在杆上取质量元 $dm = \lambda dx = kx dx$ (1)



$$\because \int dm = \int_0^L \lambda dx = \int_0^L kx dx = m \Rightarrow \quad (2)$$

$$\frac{1}{2} kx^2 \Big|_0^L = \frac{1}{2} kL^2 = m \Rightarrow k = \frac{2m}{L^2}$$

该质量元对转轴的转动惯量为: $dJ = x^2 dm$ (3)

$$J = \int_0^L x^2 dm = \int_0^L x^2 \lambda dx = \int_0^L x^2 \cdot kx dx$$

$$= k \int_0^L x^3 dx = k \frac{1}{4} 4x^4 \Big|_0^L = \frac{2m}{L^2} \cdot \frac{1}{4} L^4 = \frac{1}{2} mL^2$$

2. 如图所示, 设两重物的质量分别为 m_1 和 m_2 , 且 $m_1 > m_2$, 定滑轮的半径为 r , 对转轴的转动惯量为 J , 轻绳与滑轮间无滑动, 滑轮轴上摩擦不计. 设开始时系统静止, 试求 t 时刻滑轮的角速度。

解: 作示力图。设两重物加速度大小 a 相同, 方向如图。

$$\text{对 } m_1 \text{ 有:} \quad m_1 g - T_1 = m_1 a$$

$$\text{对 } m_2 \text{ 有:} \quad T_2 - m_2 g = m_2 a$$

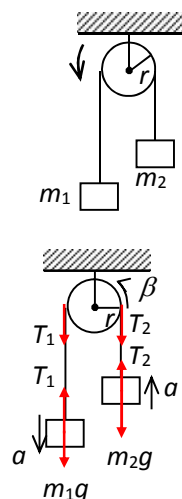
$$\text{设滑轮的角加速度为 } \beta, \text{ 则} \quad T_1 r - T_2 r = J \beta$$

$$\text{轻绳与滑轮间无滑动, 有} \quad a = r \beta$$

$$\text{由以上四式可得滑轮的角加速度:} \quad \beta = \frac{(m_1 - m_2)gr}{(m_1 + m_2)r^2 + J}$$

因 β 与时间无关, 则为匀角加速运动, 而开始时系统静止, 故 t 时刻滑轮的角速度为:

$$\omega = \beta t = \frac{(m_1 - m_2)gr}{(m_1 + m_2)r^2 + J} t$$



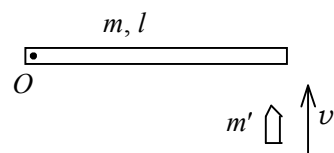
3. 一根放在水平光滑桌面上的匀质棒, 可绕通过其一端的竖直固定光滑轴 O 转动. 棒的质量为 $m = 1.5 \text{ kg}$, 长度为 $l = 1.0 \text{ m}$, 对轴的转动惯量为 $J = \frac{1}{3} ml^2$. 初始时棒静止. 今有一水平运动的子弹垂直地射入棒的另一端, 并留在棒中, 如图所示. 子弹的质量为 $m' = 0.020 \text{ kg}$, 速率为 $v = 400 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$. 试问:

(1) 棒开始和子弹一起转动时角速度 ω 有多大?

(2) 若棒转动时受到大小为 $M_r = 4.0 \text{ N} \cdot \text{m}$ 的恒定阻力矩作用, 棒能转过多大的角度?

解: (1) 因棒和子弹组成的系统在转动轴方向上合外力矩为零, 故系统角动量守恒有:

$$m'vl = \left(\frac{1}{3} ml^2 + m'l^2 \right) \omega$$



$$\therefore \omega = \frac{m'v}{\left(\frac{1}{3}m + m'\right)l} = \frac{0.020 \times 400}{\left(\frac{1}{3} \times 1.5 + 0.020\right) \times 1.0}$$

$$= 15.4 \text{ rad} \cdot \text{s}^{-1}$$

(2) 由刚体定轴转动定律有

$$-M_r = \left(\frac{1}{3}ml^2 + m'l^2\right)\beta$$

由运动学关系有: $0 - \omega^2 = 2\beta\theta$

$$\therefore \theta = \frac{\left(\frac{1}{3}m + m'\right)l^2\omega^2}{2M_r} = \frac{\left(\frac{1}{3} \times 1.5 + 0.020\right) \times 1.0^2 \times 15.4^2}{2 \times 4.0}$$

$$= 15.4 \text{ rad}$$

五、问答或者讨论题

1. 据报道有只猫从 32 层楼掉下来也仅仅只有胸腔和一颗牙齿有轻微的损伤。实验中发现把猫四脚朝天提离地面，然后放开，猫在下落过程中可以在空中转体，使得四脚转向地面。(1) 猫是通过什么办法实现空中转体，总能保持四脚着地的？(2) 满足什么定律？

答：(1) 猫可以通过甩尾巴使得身体反方向旋转，从而实现空中转体，四脚转向地面。(2) 满足角动量守恒定律。