复习: 惯性系中的力学定律

隔离物体——明确研究对象

选定坐标 ——参考系、坐标系、正方向

建立方程——分量式

$$F_x = \frac{\mathrm{d}p_x}{\mathrm{d}t} = ma_x$$

$$F_{y} = \frac{\mathrm{d}p_{y}}{\mathrm{d}t} = ma_{y}$$

$$F_z = \frac{\mathrm{d}p_z}{\mathrm{d}t} = ma_z$$

$$F_{\tau} = m \frac{\mathrm{d}v}{\mathrm{d}t} = ma_{\tau}$$

$$F_n = m \frac{v^2}{R} = m a_n$$

$$\vec{F}_{c} = \vec{F}_{a} + \vec{F}_{c}$$

$$F_{x} = \frac{\mathrm{d}p_{x}}{\mathrm{d}t} = ma_{x}$$

$$F_{y} = \frac{\mathrm{d}p_{y}}{\mathrm{d}t} = ma_{y}$$

$$F_{y} = \frac{\mathrm{d}p_{y}}{\mathrm{d}t} = ma_{y}$$

$$F_{n} = m\frac{v^{2}}{R} = ma_{n}$$
非惯性
系中
$$\vec{F}_{c} = \vec{F}_{\pm} + \vec{F}_{\pm}$$

$$\vec{F}_{c} = \vec{F} + \vec{F}_{0} = \vec{F} + (-m\vec{a}_{0}) = m\vec{a}'$$



§ 4.3 动量定理

一、质点的动量定理

1. 微分形式
$$\frac{\mathrm{d}\vec{p}}{\mathrm{d}t} = \vec{F}$$

任何力总是在一定时间内起作用!!

2. 积分形式
$$\vec{F}dt = d\vec{p}$$
 令 $d\vec{I} = \vec{F}dt$ 一力的元冲量 $\vec{I} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F}dt$ 一力的冲量



得:
$$\vec{I} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} dt = \int_{\vec{p}_1}^{\vec{p}_2} d\vec{p} = \vec{p}_2 - \vec{p}_1 = \Delta \vec{p}$$

*质点所受合力的冲量等于质点动量的增量-动量定理

分量式:
$$I_{x} = \int_{t_{1}}^{t_{2}} F_{x} dt = \Delta p_{x}$$

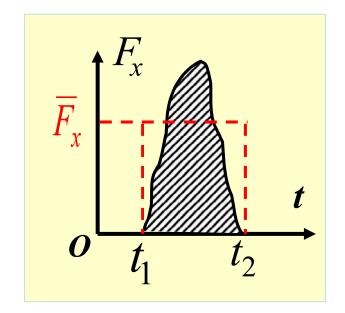
$$I_{y} = \int_{t_{1}}^{t_{2}} F_{y} dt = \Delta p_{y}$$

$$I_{z} = \int_{t_{1}}^{t_{2}} F_{z} dt = \Delta p_{z}$$



冲量和平均冲力
$$\vec{I} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} dt = \overline{\vec{F}} \Delta t$$

$$I_x = \int_{t_1}^{t_2} F_x dt = \overline{F}_x \Delta t$$
 $I_y = \overline{F}_y \Delta t$ $I_z = \overline{F}_z \Delta t$



冲量 \vec{I} 是 \vec{F} 对时间的累积效应,其效果在于改变物体的动量。



二、质点系动量定理

$$\frac{\mathrm{d}\vec{p}}{\mathrm{d}t} = \vec{F}_{\text{sh}}$$

$$\vec{I}_{\mathcal{H}} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F}_{\mathcal{H}} dt = \int_{\vec{p}_1}^{\vec{p}_2} d\vec{p} = \Delta \vec{p}$$

质点系所受外力矢量和的冲量等于质点系总动量的增量。

分量式:

$$I_x = \int_{t_1}^{t_2} F_{y \mid x} \mathrm{d}t = \Delta p_x$$

$$I_{y} = \int_{t_{1}}^{t_{2}} F_{y \mid y} \mathrm{d}t = \Delta p_{y}$$

$$I_z = \int_{t_1}^{t_2} F_{\beta \mid z} \mathrm{d}t = \Delta p_z$$

注意:

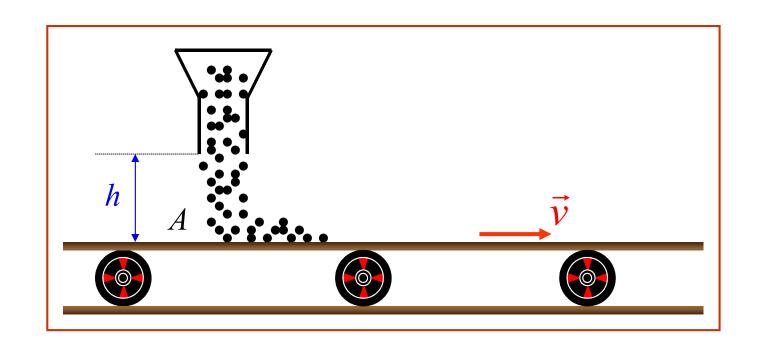
$$\vec{F}_{\mbox{\scriptsize ph}} = \sum_{i=1}^N \vec{F}_{i\mbox{\scriptsize ph}} \equiv 0$$

$$\vec{I}_{\text{ph}} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F}_{\text{ph}} dt \equiv 0$$

质点系总动量的变化与内力的冲量无关。



[例1] 如图用传送带A输送煤粉,料斗口在A上方高 h=0.5m处,煤粉自料斗口自由落在A上。设料斗口连续卸煤的流量为q=40kg·s⁻¹,A以v=2.0m·s⁻¹的水平速度匀速向右移动。求装煤的过程中,煤粉对A的作用力的大小和方向。(不计相对传送带静止的煤粉质量)



[解] 煤粉对A的作用力即单位时间内落下的煤粉给A的 平均冲力。这个冲力大小等于煤粉单位时间内的动 量改变量,方向与煤粉动量改变量的方向相反。

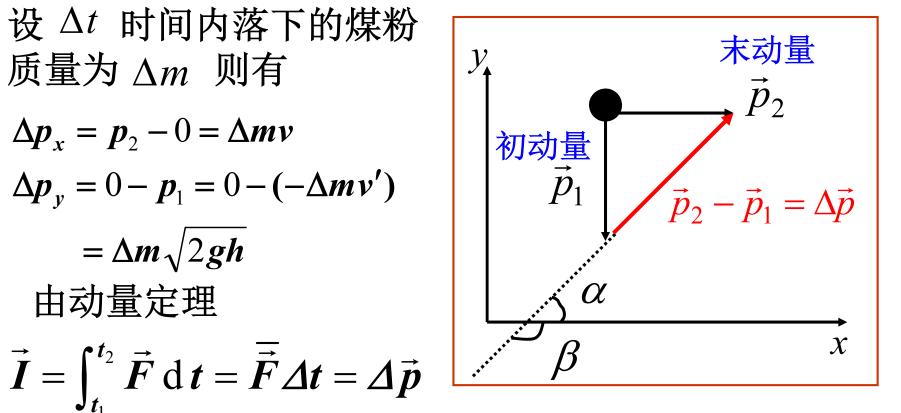
如何求煤粉动量的改变量?

设 Δt 时间内落下的煤粉 质量为 Δm 则有

$$\Delta p_x = p_2 - 0 = \Delta m v$$

$$\Delta p_y = 0 - p_1 = 0 - (-\Delta m v')$$

$$= \Delta m \sqrt{2gh}$$
由动量定理



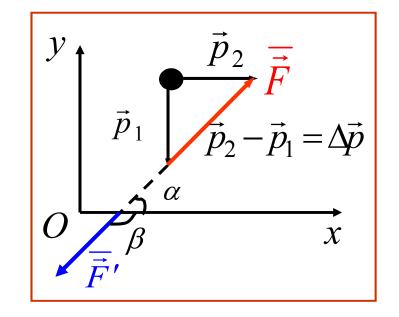


可得煤粉所受的平均冲力为

$$\overline{F}_x = \frac{\Delta p_x}{\Delta t} = \frac{\Delta m v}{\Delta t} = q v = 80 \text{ (N)}$$

$$\overline{F}_{y} = \frac{\Delta p_{y}}{\Delta t} = q\sqrt{2gh} = 125.2 \text{ (N)}$$

$$\overline{F} = \sqrt{\overline{F_x}^2 + \overline{F_y}^2} = 149 \text{ (N)}$$



与
$$x$$
轴的夹角 $\alpha = \arctan \frac{\overline{F}_y}{\overline{F}_x} = \arctan \frac{125.2}{80} = 57.4^\circ$

煤粉给传送带的平均冲力为 $\overline{F}' = 149$ (N)

与
$$x$$
轴的夹角为 $\beta = 180^{\circ} - 57.4^{\circ} = 122.6^{\circ}$



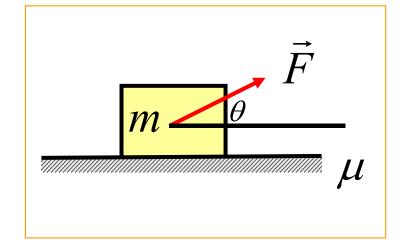
例2:

已知:
$$m = 1 \text{kg}$$
 $v_0 = 0$ $F = 1.12t$ $\theta = 37^\circ$

$$\mu = 0.2$$
 $g \approx 10 \,\mathrm{m} \cdot \mathrm{s}^{-2}$

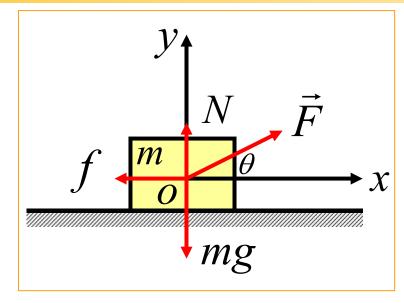
求:
$$t=3s$$
 时 $\vec{v}=?$

请自行列方程。





解1:



$$F_v = N - mg + F \sin 37^\circ = 0$$

$$N = 10 - 0.672 t$$

(1)

$$f = \mu N = 2 - 0.1344 t$$

(2)

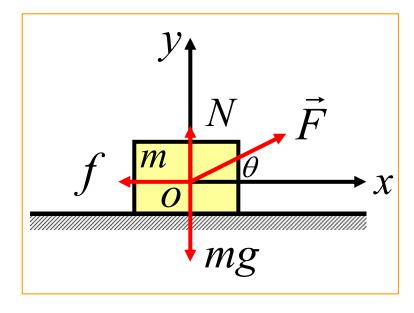
对不对?

$$F_x = F\cos 37^{\circ} - f = 1.03t - 2$$

$$\int_0^3 F_x \mathrm{d}t = \Delta m v_x = m v_3$$

第四章 动量和动量定理





(1):
$$N = 10 - 0.672 t$$
 ? $t \uparrow$, $F = 1.12t \uparrow$ 物体可能飞离桌面,

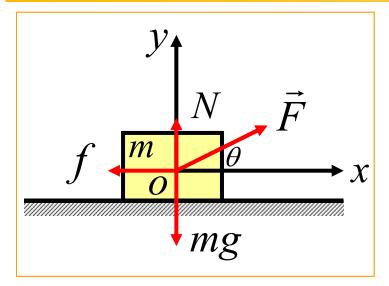
何时飞离?

令
$$10-0.672t=0$$
 得: $t=14.9 \text{ s}$

$$\begin{cases} N = 10 - 0.672t & (0 < t < 14.9 \text{ s}) \\ N = 0 & (t > 14.9 \text{ s}) \end{cases}$$

t=3s 时,尚未飞离, \vec{v} 沿x方向.





(2):
$$f = \mu N = 2 - 0.1344 t$$

→ お 静摩擦力达到最大值以前与正压力无关。物体何时开始运动?□ → x ファークー ,, N

$$\begin{cases} f = F\cos\theta = 0.896t & (0 < t < 1.94) \\ f = \mu N = 2 - 0.1344t & (1.94 < t < 14.9) \end{cases}$$

(3):
$$F_x = F\cos 37^{\circ} - f = 1.03t - 2^{\circ}$$

则:
$$F_x = F\cos\theta - f = \begin{cases} 0 & (0 \le t \le 1.94) \\ 1.03t - 2 & (1.94 \le t \le 14.9) \end{cases}$$

$$F_{x} = F\cos\theta - f = \begin{cases} 0 & (0 \le t \le 1.94) \\ 1.03t - 2 & (1.94 \le t \le 14.9) \end{cases}$$

$$(4): \int_{0}^{3} F_{x} dt = \Delta m v_{x} = m v_{3}$$

$$\int_{0}^{3} F_{x} dt = 0 + \int_{1.94}^{3} (1.03t - 2) dt = m v_{3}$$

$$v_{3} = 0.58 \quad \text{m} \cdot \text{s}^{-1}$$

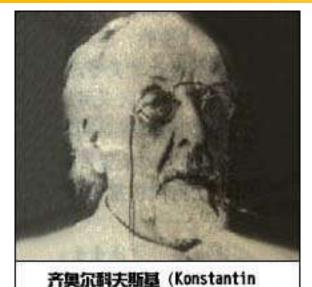
$$\vec{v}_{3} = 0.58 \quad \vec{i} \quad \text{m} \cdot \text{s}^{-1}$$

通过本题体会存在变力作用时的动量定理应用

"地球是人类的摇篮,但是人类不能永远生活在摇篮里,开始他将小心翼翼地穿出大气层,然后便去征服太阳系……"

——齐奥尔科夫斯基





Tsiolkovsky, 1857-1935) 俄国 科学家。对火箭研究作出杰出贡献。

$$v = v_e \ln \frac{m_e}{m_1}$$

$$v_{\rm m} = v_0 + v_{e1} \ln N_1 + \dots + v_{en} \ln N_n$$

火箭飞行原理

人造卫星、宇宙飞船、 航天飞机都是由火箭 送入太空中的。



火箭工作的基本原理是质点系 的动量守恒定律

火箭前进的动力来自火箭燃料 燃烧喷出的气体产生的反冲推 力

火箭在进入运行轨道前,质量 不断减少——变质量系统

对变质量系统怎样运用动量守恒定律分析问题?





例:火箭的运动

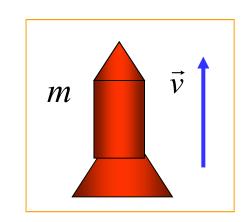
火箭依靠排出其内部燃烧室中产生的气体来获得向前的推力。设火箭发射时的质量为 m_0 ,速率为 v_0 ,燃料烧尽时的质量为m',气体相对于火箭排出的速率为 v_e 。不计空气阻力,求火箭所能达到的最大速率。

第四章 动量和动量定理

解:火箭和燃气组成一个系统。

t时刻: 系统总质量为 m

系统总动量为 $\vec{p}_1 = m\vec{v}$



t + dt 时刻:

火箭质量为 m + dm (dm < 0)

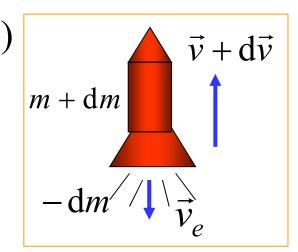
排出的燃气质量为 -dm

火箭速度为

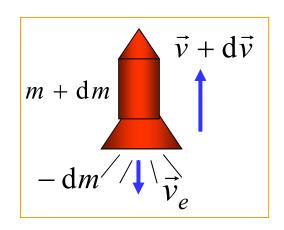
排出的燃气速度为

 $\vec{v} + d\vec{v}$

$$\vec{v}_e + (\vec{v} + d\vec{v})$$







系统的总动量为:

$$\vec{p}_2 = (m + \mathrm{d}m)(\vec{v} + \mathrm{d}\vec{v}) + (-\mathrm{d}m)(\vec{v}_e + \vec{v} + \mathrm{d}\vec{v})$$

$$= m\vec{v} + m\mathrm{d}\vec{v} - \vec{v}_e\mathrm{d}m$$

dt时间内系统的动量增量为:

$$d\vec{p} = \vec{p}_2 - \vec{p}_1 = md\vec{v} - \vec{v}_e dm = \vec{F}_{net} dt$$

$$\vec{F}_{net} = m \frac{d\vec{v}}{dt} - \vec{v}_e \frac{dm}{dt}$$



$$\vec{F}_{net} = m \frac{d\vec{v}}{dt} - \vec{v}_e \frac{dm}{dt}$$

火箭失去质量 的速率

$$\vec{F}_{net} + \vec{v}_e \frac{\mathrm{d}m}{dt} = m \frac{\mathrm{d}\vec{v}}{dt}$$

具有力的量纲,称为 火箭发动机的推力

令
$$-R = \frac{\mathrm{d}m}{\mathrm{d}t}$$
 (火箭失去质量的速率)

则
$$Rv_e = ma$$
 ——第一火箭方程



$$\vec{F}_{net} + \vec{v}_e \frac{\mathrm{d}m}{dt} = m \frac{\mathrm{d}\vec{v}}{dt}$$

火箭竖直向上运动时,忽略空气阻力,外力为重力 mg 。取向上为正: $-mg-v_e\frac{\mathrm{d}m}{dt}=m\frac{\mathrm{d}v}{dt}$ $-mg\mathrm{d}t=m\mathrm{d}v+v_e\mathrm{d}m$

设t'时刻燃料烧尽,对上式两边积分得

$$-\int_{0}^{t'} g dt = \int_{v_0}^{v_m} dv + v_e \int_{m_0}^{m'} \frac{dm}{m}$$



$$v_{\rm m} - v_0 = v_e \ln \frac{m_0}{m'} - gt'$$

第二火箭方程

$$v_{\rm m} = v_0 + v_e \ln \frac{m_0}{m'} - gt'$$

若火箭水平方向前进,水平方向不受重力:

$$v_{\rm m} = v_0 + v_e \ln \frac{m_0}{m'}$$
 $v_{\rm m} - v_0 = v_e \ln \frac{m_0}{m'}$

多级火箭:
$$v_{\rm m} = v_0 + v_{e1} \ln N_1 + v_{e2} \ln N_2 + \dots + v_{en} \ln N_n$$



$$1 + 1 = 2$$

$$A^2 + B^2 = C^2$$

$$F_1 x_1 = F_2 x_2$$

$$e^{\ln N} = N$$

$$F = G \frac{m_1 m_2}{r^2}$$

$$\nabla^2 E = \frac{ku}{c^2} \frac{\partial^2 E}{\partial t^2}$$

$$S = k \ln \Omega$$

$$v = v_e \ln \frac{m_e}{m_1}$$

$$E = mc^{2}$$

$$\lambda = \frac{h}{mv}$$

原始人 计数规则

毕达哥拉斯 勾股定理

阿基米德 杠杆原理

纳皮尔 对数

牛顿 万有引力

麦克斯韦 电磁波方程

玻尔兹曼 熵公式

齐奥尔科夫斯基 火箭飞行原理

爱因斯坦

质能公式

德布罗意

物质波波长

[例2] 铁轨平板车沿水平无摩擦轨道以 45 m/s速率运动。车上安装一个瞄准前方的加农炮以 625 m/s 速率发射质量为65-kg 炮弹。 炮车、炮和炮弹的总质量为3500 kg。必须发射多少颗炮弹才能使得炮车几乎停下来?

第一火箭方程

[解I] 变质量系统

$$\vec{F}_{\text{total}} + \vec{v}_{rel} \frac{dm}{dt} = m \frac{d\vec{v}}{dt}$$

$$\vec{F}_{x \text{ total}} = 0$$
, $\vec{v}_{rel} = v_{rel} \hat{i}$, $d\vec{v} = dv \hat{i}$

$$\frac{\mathrm{d}m}{m} = \frac{\mathrm{d}v}{v_e} \qquad \int_{v_i}^{0} \mathrm{d}v = v_{rel} \int_{M}^{M-nm} \frac{\mathrm{d}m}{m}$$



$$n = \frac{M}{m} (1 - e^{-v_i/v_{rel}}) = \frac{3500}{65} (1 - e^{-45/625}) = 3.74 \approx 4$$



§ 4.4 动量守恒定律

一、动量守恒定律

由质点系动量定理:
$$\vec{F}_{\text{h}} = \frac{d\vec{p}}{dt}$$

当质点系所受外力的矢量和 $\bar{F}_{h}=0$ 时,质点系动量的时间变化率为零 。即当质点系所受外力矢量和为零时,质点系的总动量不随时间变化。

孤立系统的总动量不随时间变化。

不受外力作用且总质量不变的系统。

当
$$\vec{F}_{\text{h}} = 0$$
时 $\vec{p} = M\vec{v}_c = 恒矢量$

孤立系统的质心作匀速直线运动

思考:系统动量守恒条件能否为: $\vec{I}_{y_1} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F}_{y_1} dt = 0$?

注意: (1) 当 $\vec{F}_{\gamma} \neq 0$ 时 ,系统总动量不守恒,但

$$\begin{cases} F_{hx} = 0 \text{时} & p_x = \sum_i m_i v_{ix} = 恒量 \\ F_{hy} = 0 \text{时} & p_y = \sum_i m_i v_{iy} = 恒量 \\ F_{hz} = 0 \text{时} & p_z = \sum_i m_i v_{iz} = 恒量 \end{cases}$$

- (2) 若系统内力>>外力,以致外力可以忽略不计时,可以应用动量守恒定律处理问题。
 - (3) 式中各速度应对同一参考系而言。

第四章 动量和动量定理

二、动量守恒定律的应用

例题: α 粒子散射中,质量为m的 α 粒子与质量为m的静止氧原子核发生"碰撞"。实验测出碰撞后, α 粒子沿与入射方向成 $\theta=72$ °角方向运动,而氧原子核沿与 α 粒子入射方向成 $\beta=41$ °角反冲,如图示,求"碰撞"前后 α 粒子速率之比。

解:"碰撞":相互靠近,由于斥力而分离的过程——散射。 对α粒子和氧原子核系统,

碰撞过程总动量守恒。

碰前: α 粒子动量为 $m\vec{v}_1$ 氧原子核动量为0

碰后: α 粒子动量为 $m\vec{v}_2$ 氧原子核动量为 $M\vec{v}$

第四章 动量和动量定理

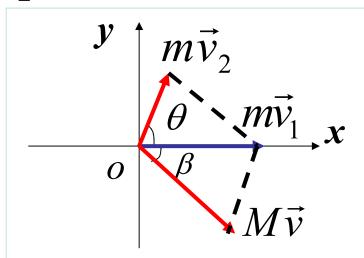
碰前: α 粒子动量为 $m\vec{v}_1$ 氧原子核动量为0

碰后: α 粒子动量为 $m\vec{v}_2$ 氧原子核动量为 $M\vec{v}$

由动量守恒定律得 $m\vec{v}_1 = m\vec{v}_2 + M\vec{v}$

直角坐标系中

$$mv_1 = mv_2 \cos \theta + Mv \cos \beta$$
$$0 = mv_2 \sin \theta - Mv \sin \beta$$



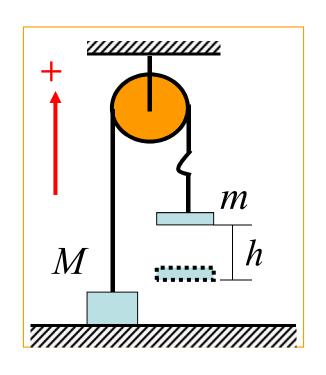
解得"碰撞"前后,α粒子速率之比为

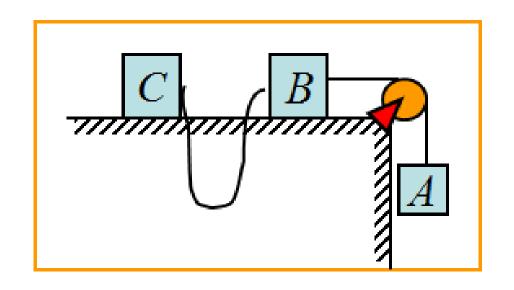
$$\frac{v_2}{v_1} = \frac{\sin \beta}{\sin(\theta + \beta)} = \frac{\sin 41^{\circ}}{\sin(72^{\circ} + 41^{\circ})} = 0.71$$



思考: 以下过程是否动量守

恒?

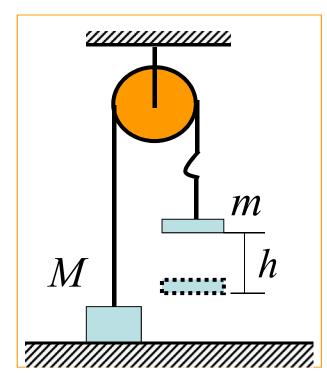




以上过程不满足动量守恒,但是满足角动量守恒。



例题:一绳跨过一定滑轮,两端分别系有质量m及M的物体,且M > m。最初M静止在桌上,抬高m使绳处于松弛状态。当m自由下落距离h后,绳才被拉紧,求此时两物体的速率v和M所能上升的最大高度(不计滑轮和绳的质量、轴承摩擦及绳的伸长)。



分析运动过程

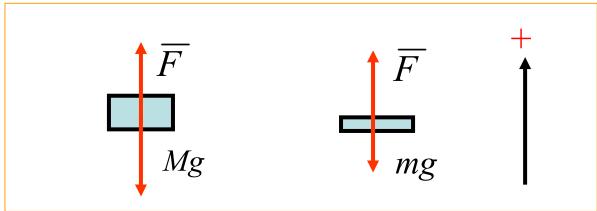
当 m 自由下落 h 距离,绳被拉紧的瞬间,m和 M 获得相同的运动速率 v,此后 m 向下减速运动,M 向上减速运动。M上升的最大高度为:

$$H = \frac{v^2}{2a}$$
 分两个阶段求解



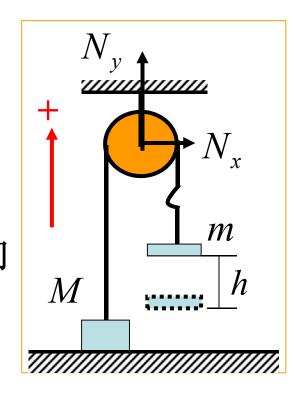
正确解法:

绳拉紧时冲力很大,轮轴反作用力 N 不能忽略,m+M 系统动量不守恒,应分别对它们用动量定理; 设平均冲力大小为 \overline{F} ,取向上为正方向

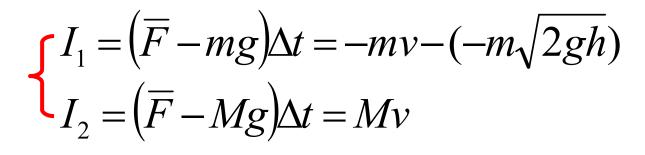


$$I_{1} = (\overline{F} - mg)\Delta t = -mv - (-m\sqrt{2gh})$$

$$I_{2} = (\overline{F} - Mg)\Delta t = Mv - 0 = Mv$$



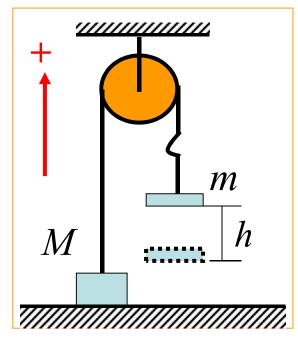
第四章 动量和动量定理

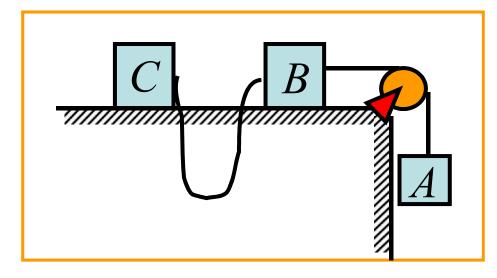


忽略重力,则有 $I_1 = I_2$

$$-mv - (-m\sqrt{2gh}) = Mv$$

$$v = \frac{m\sqrt{2gh}}{M+m}$$
 类似问题:

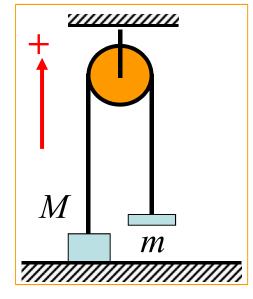


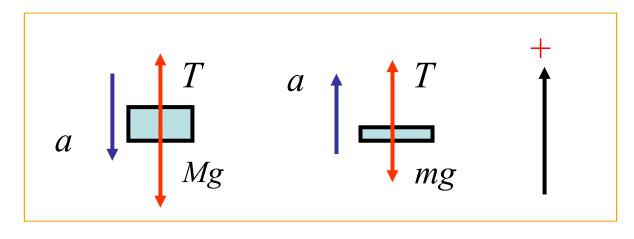


第四章 动量和动量定理

第二阶段

M 与 m 有大小相等,方向相反的加速度 a设绳拉力为T, 画出m与M的受力图





由牛顿运动定律
$$\begin{cases} Mg - T = Ma \\ T - mg = ma \end{cases}$$
 解得
$$a = \frac{(M - m)g}{M + m}$$

M 上升的最大高度为

$$H = \frac{v^2}{2a} = \left(\frac{m(\sqrt{2gh})^2}{M+m}\right)^2 / \left(\frac{2(M-m)g}{M+m}\right) = \frac{m^2h}{M^2 - m^2}$$



动量守恒定律是比牛顿定律更基本的定律!!

动量守恒定律的适用范围更广

动量守恒定律不仅适用于机械运动,而且适用于电磁运动、热运动和微观粒子的运动;不仅适用于低速运动,而且适用于高速运动。

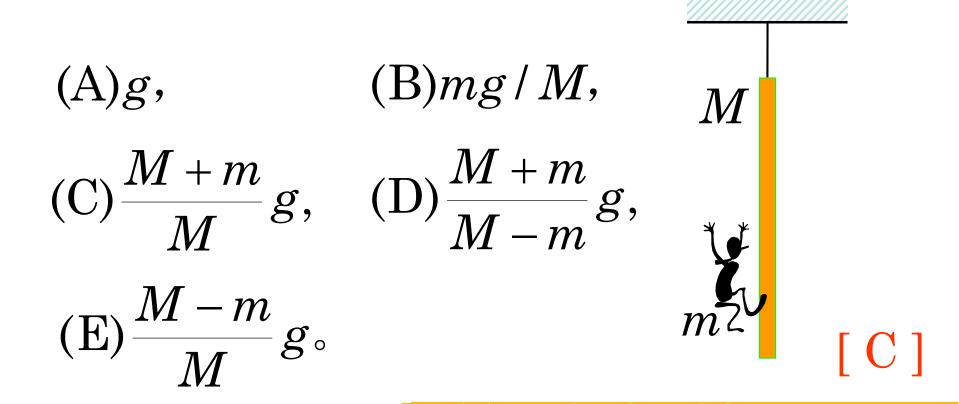
现代物理学中,力的概念不再处于中心地位,取而代之的是动量和动量守恒定律。



练习

- 1.质量分别为 m_A 和 m_B ($m_A > m_B$)的两质点 A 和 B, 受到相等的冲量作用,则:
- (A) A 比 B 的动量增量少.
- (B) A 比 B 的动量增量多.
- (C) A、B的动量增量相等.
- (D) A 、 B 的动能增量相等.

2. 一只质量为 *m* 的猴子抓住一质量为 *M* 的直杆,杆与天花板用一线相连,若悬线突然断开后,小猴则沿杆子竖直向上爬以保持它离地面的高度不变,此时直杆下落的加速度为:



3.一烟火总质量为 M+2m 从离地面高 h 处自由下落到 h/2 时炸开,并飞出质量均为 m 的两块,它们相对于烟火体的速度大小相等,方向一上一下,爆炸后烟火体从 h/2 处落到地面的时间为 t_1 ,若烟火体在自由下落到 h/2 处不爆炸,它从 h/2 处落到地面的时间为 t_2 ,则:

$$(A) t_1 > t_2,$$

(B)
$$t_1 < t_2$$
,

$$(\mathbf{C})t_1=t_2,$$

(D)无法确定。

 \mathbf{C}

4.质量为 20g 的子弹沿 x 轴正向以500m/s 的速度射入一木块后,与木块一起以50m/s 的速度仍沿 x 轴正向前进,在此过程中木块所受冲量的大小为

- $(A) 9N \cdot s$
- $(B) 9N \cdot s$
- $(C)10N \cdot s$
- $(D)-10N \cdot s$

[A]



5.在水平冰面上以一定速度向东行驶的炮车,向东北(斜向上)方向发射一炮弹,对于炮车和炮弹这一系统,在此过程中(忽略冰面摩擦力及空气阻力)

- (A) 总动量守恒。
- (B)总动量在炮身前进的方向上的分量守恒,其它方向动量不守恒。
- (C) 总动量在水平面上任意方向的分量守恒, 竖直方向分量不守恒。
 - (D) 总动量在任何方向的分量均不守恒。



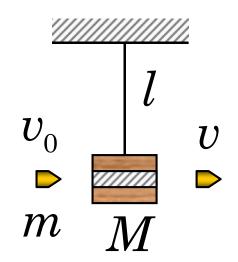
6.质量为 m 的小球,以水平速度 v 与固定的竖直壁作弹性碰撞,设指向壁内的方向为正方向,则由于此碰撞,小球的动量变化为

- (A) mv
- (B) 0
- (C) 2mv
- (D) -2mv



7.质量为 M=2.0 kg 的物体(不考虑体积),用一根长 l=1.0 m 为的细绳悬挂在天花板上,今有一质量为 m=20 g 的子弹以 v_0 =600 m/s 的水平速度射穿物体,刚射出物体时子弹的速度大小 v=30 m/s,设穿透时间极短,求:

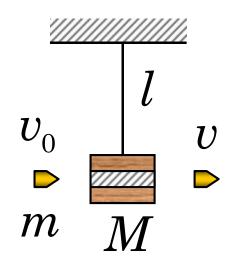
- (1) 子弹刚穿出时绳中张力的大小。
- (2) 子弹在穿透过程中所受的冲量。



解: (1) 因穿透时间极短,故可认为物体未离开平衡位置,因此,作用于子弹、物体系统上的外力均在铅直方向,故系统在水平方向上动量守恒,设子弹穿出物体时的速度为v'则:

$$m_{U_0} = m_U + M_{U'},$$
 $v' = (v_0 - v') / M = 5.7 \text{m/s}$
子弹穿出时,

M绕点O作圆周运动.



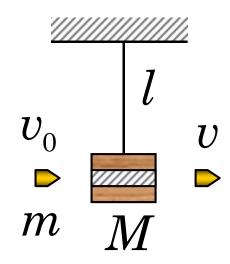


$$T-Mg=Mv'^2/l,$$

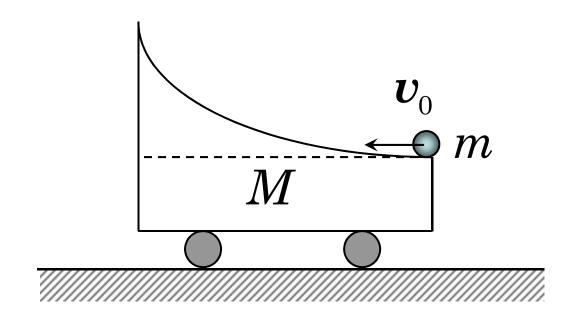
$$T = Mg + M_{v'}^2 / l = 84.6(N)$$

(2)子弹受冲量:

$$I = f\Delta t = mv - m_{v_0} = 11.4(N \cdot s)$$



8.如图,一辆小车上装有光滑的弧形轨道,总质量为M,放在光滑的水平面上而静止。今有一质量为m,速度为 v_0 的铁球,从轨道下端水平射入,求球沿弧形轨道上升的最大高度h及之后下降离开小车时的速度v.



解: 以v表示球上升到最大高度时 m 和 M的共同速度,则由动量守恒和机械能守恒 可得

$$m\mathbf{v}_0 = (m+M)\mathbf{v}$$

$$\frac{1}{2}m{v_0}^2 = \frac{1}{2}(m+M)v^2 + mgh$$

由此二式可解得:

$$h = \frac{M v_0^2}{2g(m+M)}$$

以v'表示球离开小车时的速度,则对小球射入 到离开的整个过程用动量守恒和机械能守恒, 可得:

$$mv_0 = mv + Mv'$$
 $\frac{1}{2}mv_0^2 = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}Mv'^2$

由此二式可得: $v = \frac{m - M}{m + M} v_0$

视m和M的大小,v可与 v_0 同向或 反向



一、动量与动量的时间变化率

全章小结

质点:
$$\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt} = \frac{d(m\vec{v})}{dt} = m\vec{a}$$

质点系:
$$\vec{F}_{\text{h}} = \frac{\mathrm{d}\vec{p}_{\text{A}}}{\mathrm{d}t} = M\vec{a}_{c} \quad \left(\vec{p}_{\text{A}} = \sum_{i} \vec{p}_{i} = M\vec{v}_{c}\right)$$

二、惯性系与非惯性系的运动定律

惯性系:
$$\vec{F} = m\vec{a}$$

$$\begin{cases} F_x = ma_x \\ F_y = ma_y \\ F_z = ma_z \end{cases}$$
 或
$$\begin{cases} F_\tau = ma_\tau \\ F_n = ma_n \end{cases}$$

非惯性系:
$$\vec{F} + \vec{F}_0 = m\vec{a}'$$

$$\begin{cases} \vec{F}_0 = -m\vec{a}_0 \\ \vec{F}_0 = -mr\omega^2\vec{n} \end{cases}$$



质点:
$$\vec{I} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} dt = \Delta \vec{p}$$

三、动量定理
$$\begin{cases} I_x = \int_{t_1}^{t_2} F_x dt = \Delta p_x \approx \overline{F}_x \Delta t \\ I_y = \int_{t_1}^{t_2} F_y dt = \Delta p_y \approx \overline{F}_y \Delta t \\ I_z = \int_{t_1}^{t_2} F_z dt = \Delta p_z \approx \overline{F}_z \Delta t \end{cases}$$

质点系:
$$\vec{I}_{\text{h}} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F}_{\text{h}} dt = \Delta \vec{p}_{\text{d}}$$

$$\vec{I}_{\bowtie} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F}_{\bowtie} \mathrm{d}t = 0$$

四、动量守恒定律——空间平移对称性

孤立系统:
$$\vec{F}_{\gamma h} = 0$$
 $\vec{p}_{\dot{\mathbb{B}}} = 恒矢量$ $\vec{v}_c = 恒矢量$