

第四节 角动量守恒定律

一、角动量守恒定律

二、角动量守恒定律的应用

三、有心力场中的运动

一、角动量守恒定律

1. 质点系 $\vec{M}_{\text{外}} = \frac{d\vec{L}}{dt}$

当 $\vec{M}_{\text{外}} = 0$ 时, $\vec{M}_{\text{外}} = \frac{d\vec{L}}{dt} = 0$

$\vec{L} = \text{恒矢量}$

——→ 质点系角动量守恒定律

分量式: $\left\{ \begin{array}{lll} M_x = 0 & \text{时} & L_x = \text{恒量} \\ M_y = 0 & \text{时} & L_y = \text{恒量} \\ M_z = 0 & \text{时} & L_z = \text{恒量} \end{array} \right.$

2. 定轴转动刚体

$$M_{\text{轴}} = \frac{dL_{\text{轴}}}{dt}$$

当 $M_{\text{轴}} = 0$ 时, $L_{\text{轴}} = \text{恒量}$ \longrightarrow 定轴转动刚体角动量守恒定律

角动量守恒定律: 当质点系所受外力对某参考点(或轴)的力矩的矢量和(或代数和)为零时, 质点系对该参考点(或轴)的角动量守恒。

注意 1. 守恒条件 $\vec{M}_{\text{外}} = 0$ (或 $M_{\text{轴}} = 0$), 而不是 $\int \vec{M}_{\text{外}} dt = 0$ 。
(或 $\int M_{\text{轴}} dt = 0$)。

2. 与动量守恒定律对比:

当 $\vec{F}_{\text{外}} = 0$ 时, $\vec{p} = \text{恒矢量}$

当 $\vec{M}_{\text{外}} = 0$ 时, $\vec{L} = \text{恒矢量}$

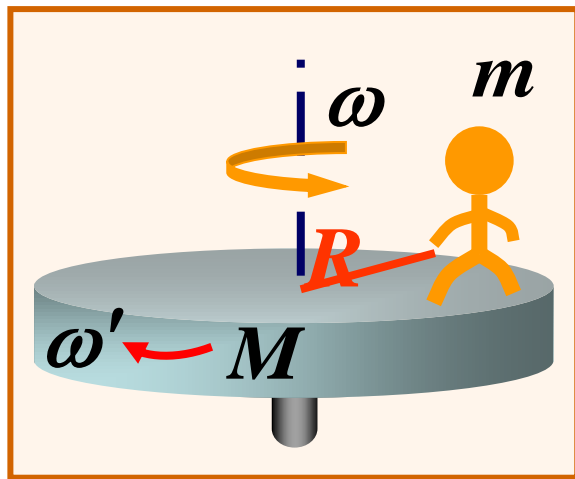
} 彼此独立

二、角动量守恒定律的应用

例：一半径为 R 、质量为 M 的转台，可绕通过其中心的竖直轴转动，质量为 m 的人站在转台边缘，最初人和台都静止。若人沿转台边缘跑一周（不计阻力），相对于地面，人和台各转了多少角度？

思考：

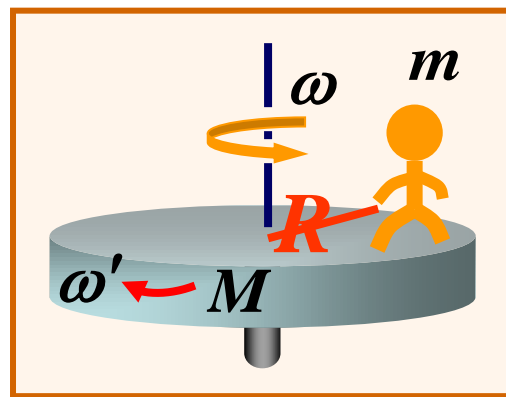
1. 台为什么转动？向什么方向转动？
2. 人相对转台跑一周，相对于地面是否也跑了一周？
3. 人和台相对于地面转过的角度之间有什么关系？



解：选地面为参考系，设对转轴

人： J, ω ； 台： J', ω'

$$J = mR^2 \quad J' = \frac{1}{2}MR^2$$



系统对转轴合外力矩为零，角动量守恒，以逆时针方向为正：

$$0 = J\omega - J'\omega' \quad \omega' = \frac{2m}{M}\omega$$

由于逆时针方向(人跑方向)为正,则:

$$\theta_{\text{人对台}} = \theta_{\text{人对地}} - (-\theta_{\text{台对地}}) = \theta_{\text{人对地}} + \theta_{\text{台对地}}$$

绝对量

设人沿转台边缘跑一周的时间为 t : $2\pi = \int_0^t \omega dt + \int_0^t \omega' dt$

二、角动量守恒现象举例

$$\int_0^t \omega dt + \frac{2m}{M} \int_0^t \omega dt = 2\pi \longrightarrow \int_0^t \omega dt = \frac{2\pi M}{2m + M}$$

人相对地面转过的角度：

$$\theta_{\text{人对地}} = \int_0^t \omega dt = \frac{2\pi M}{2m + M}$$

台相对地面转过的角度：

$$\theta_{\text{台对地}} = \int_0^t \omega' dt = \frac{2m}{M} \int_0^t \omega dt = \frac{4\pi m}{2m + M}$$

三、有心力场中的运动

有心力：力的作用线始终通过某定点的力



有心力场中的运动：物体在有心力作用下的运动

有心力对力心的力矩为零，只受有心力作用的物体对力心的角动量守恒。

例如：

天体运动(行星绕恒星、卫星绕行星.....)

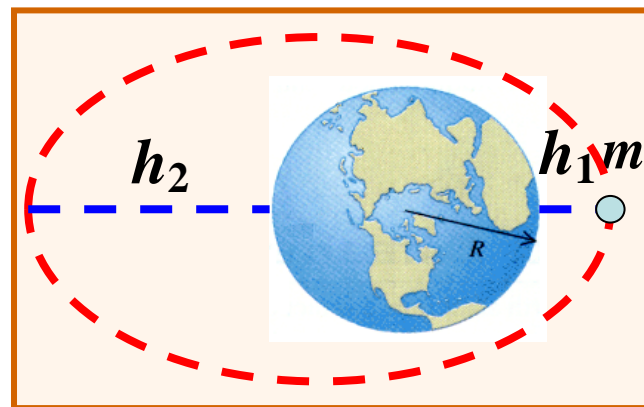
微观粒子运动(电子绕核运动；原子核中质子、中子的运动一级近似；加速器中粒子与靶核散射.....)

例 (P₁₀₆ 5.15) : 已知: 地球 $R=6378 \text{ km}$ 。卫星近地: $h_1=439 \text{ km}$ $v_1=8.1 \text{ km}\cdot\text{s}^{-1}$; 远地: $h_2=2384 \text{ km}$ 。求: $v_2=?$

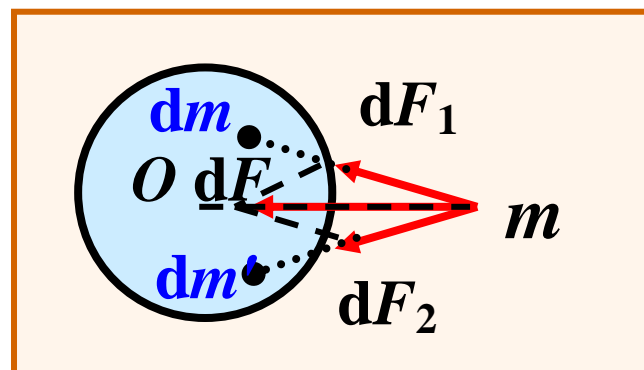
解: 建立模型

卫星~质点 m

地球~均匀球体



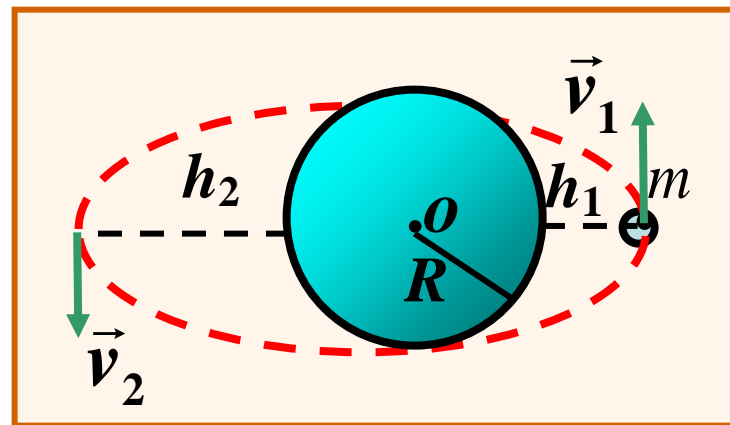
对称性: 引力矢量和过地心
对地心力矩为零, 卫星 m 对
地心 O 角动量守恒。



卫星 m 对地心 o 角动量守恒
以垂直屏幕向外为正：

$$mv_1(R+h_1)=mv_2(R+h_2)$$

$$v_2 = \frac{R+h_1}{R+h_2} \cdot v_1 = \frac{6378+439}{6378+2384} \times 8.1 = 6.3(\text{km} \cdot \text{s}^{-1}) < v_1$$



第五章 角动量 角动量守恒 习题课

一、复习提要：三个概念，两条规律

1. 转动惯量

$$J = \sum_i m_i r_i^2 = \int r^2 dm$$

2. 角动量

质点： $\vec{L} = \vec{r} \times m\vec{v}$

质点系： $\vec{L} = \vec{L}_{\text{轨道}} + \vec{L}_{\text{自旋}} = \vec{r}_c \times m\vec{v}_c + \sum_i \vec{r}_i' \times m_i \vec{v}_i'$

定轴刚体： $L_z = J\omega$

3. 力矩

$$\vec{M} = \vec{r} \times \vec{F}; \quad M_z = \pm |\vec{r} \times \vec{F}_{\perp}|; \quad \sum_i \vec{M}_{i\text{内}} \equiv 0$$

4. 角动量定理

质点: $\vec{M} = \frac{d\vec{L}}{dt}$ $\int_{t_1}^{t_2} \vec{M} dt = \Delta\vec{L}$

质点系: $\vec{M}_{\text{外}} = \frac{d\vec{L}}{dt}$ $\int_{t_1}^{t_2} \vec{M}_{\text{外}} dt = \Delta\vec{L}$

定轴刚体: $M_z = J\beta$ $\int_{t_1}^{t_2} M_z dt = \Delta L_z$

5. 角动量守恒定律

$\vec{M}_{\text{外}} = 0$	$\vec{L} = \text{恒矢量}$
$M_z = 0$	$L_z = \text{恒量}$

二、例题

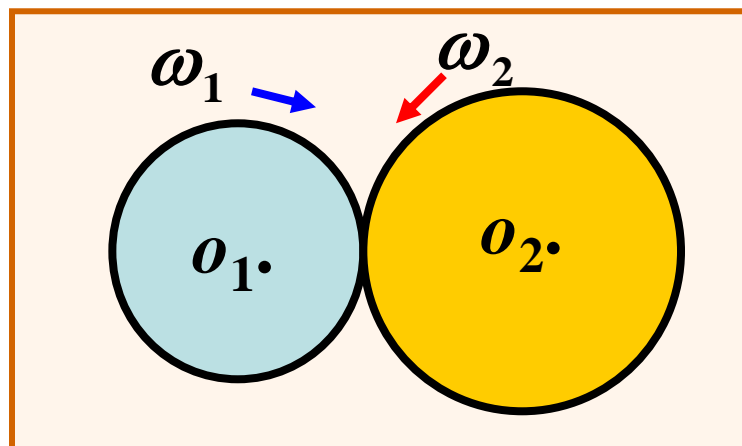
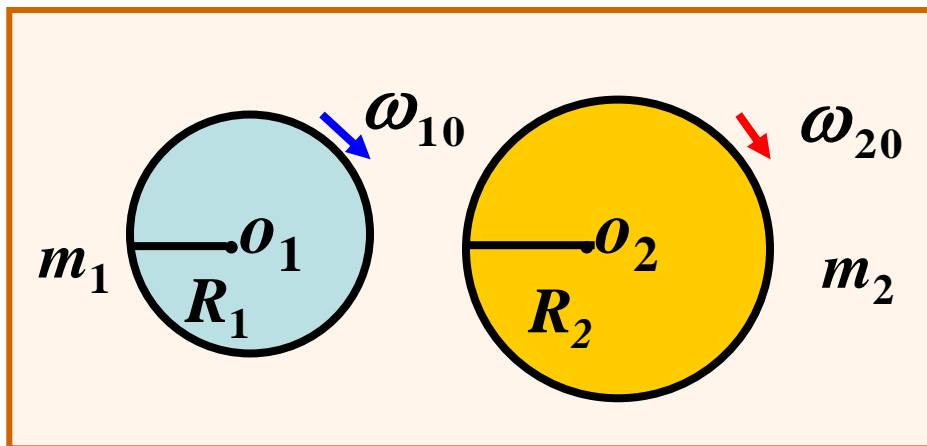
例1 (P₉₅ 例1):

已知：两平行圆柱在水平面内转动，

$$m_1, R_1, \omega_{10}; \quad m_2, R_2, \omega_{20}$$

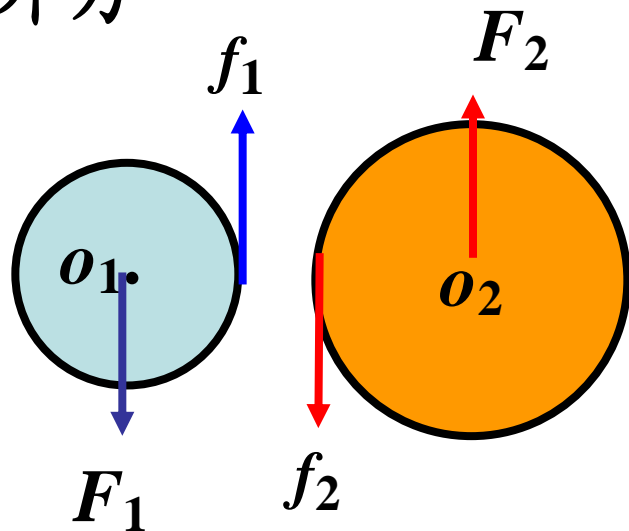
求：接触且无相对滑动时

$$\omega_1 = ? \quad \omega_2 = ?$$



$m_1 + m_2$ 系统受力如图：

外力



(1) o_1 为轴 $\vec{M}_{F_2} \neq 0$

(2) o_2 为轴 $\vec{M}_{F_1} \neq 0$

系统角动量不守恒！

注意：角动量守恒中力矩和角量是应对同轴而言

解：分别以 m_1, m_2 为研究对象，对它们用角动量定理列方程，设： $f_1=f_2=f$ ，以顺时针方向为正：

m_1 对 o_1 轴：

$$-\int R_1 f dt = J_1 \omega_1 - J_1 \omega_{10}$$

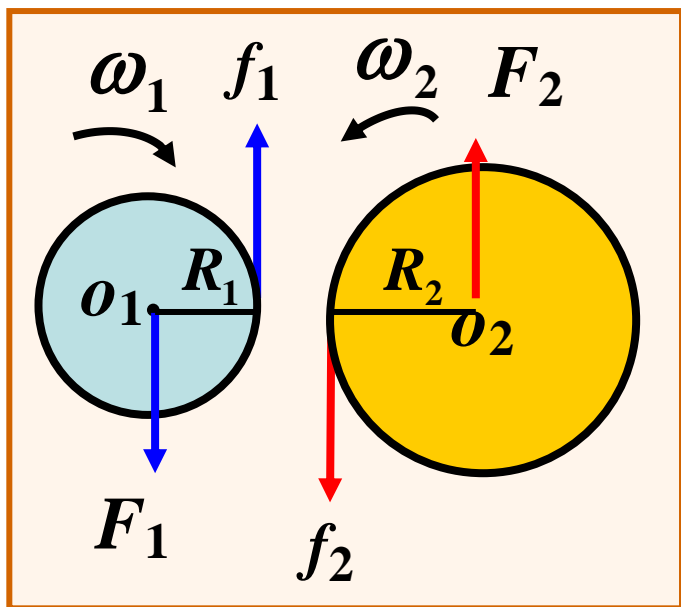
$$J_1 = \frac{1}{2} m_1 R_1^2$$

m_2 对 o_2 轴：

$$-\int R_2 f dt = -J_2 \omega_2 - J_2 \omega_{20}$$

$$J_2 = \frac{1}{2} m_2 R_2^2$$

接触点： $\omega_1 R_1 = \omega_2 R_2$



联立各式解得：

$$\omega_1 = \frac{m_1 R_1 \omega_{10} - m_2 R_2 \omega_{20}}{(m_1 + m_2) R_1}$$

$$\omega_2 = \frac{m_1 R_1 \omega_{10} - m_2 R_2 \omega_{20}}{(m_1 + m_2) R_2}$$

→

例2. 已知：轻杆， $m_1 = m$ ， $m_2 = 4m$ ，油灰球 m ， m 以速度 v_0 撞击 m_2 ，发生完全非弹性碰撞
求：撞后 m_2 的速率 v ？

解：由于相撞时轴A作用力不能忽略不计，故系统动量不守恒。

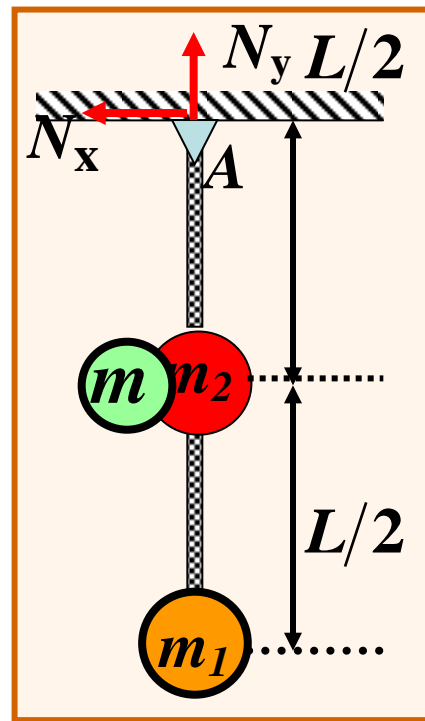
因为重力、轴作用力过轴，对轴力矩为零，故**系统角动量守恒**。

由此列出以下方程：

$$mv_0 \cdot \frac{L}{2} = (m + m_2)v \cdot \frac{L}{2} + m_1 \cdot 2v \cdot L$$

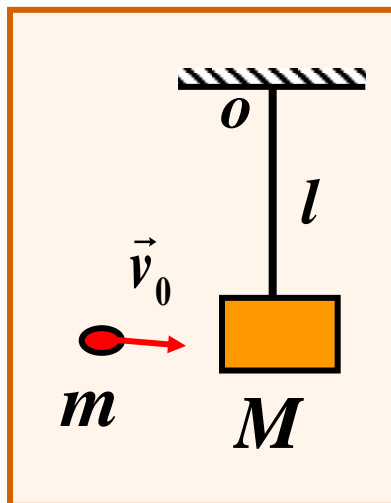
或： $m \left(\frac{L}{2} \right)^2 \cdot \omega_0 = (m + m_2) \left(\frac{L}{2} \right)^2 \omega + m_1 L^2 \omega$

$$\omega_0 \cdot \frac{L}{2} = v_0 ; \quad \omega \cdot \frac{L}{2} = v \quad \text{得：} v = \frac{v_0}{9}$$



注意：区分两类冲击摆

(1)



质点 \longleftrightarrow 质点 柔绳无切向力

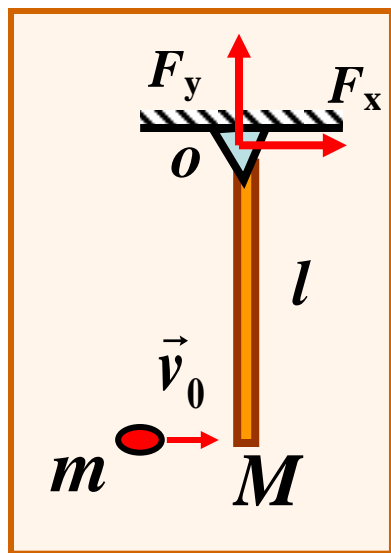
• 水平方向： $F_x = 0$, p_x 守恒

$$m v_0 = (m + M) v$$

• 对 o 点： $\vec{M}_o = 0$ 守恒 \vec{L}

$$m v_0 l = (m + M) v l$$

(2)



质点 \longleftrightarrow 定轴刚体 (不能简化为质点)

轴作用力不能忽略，动量不守恒，
但对 o 轴合力矩为零，角动量守恒

$$m v_0 l = m l^2 \omega + \frac{1}{3} M l^2 \cdot \omega \quad v = \omega l$$

练习：已知 $m = 20$ 克， $M = 980$ 克， $v_0 = 400$ 米/秒，
绳不可伸长。求 m 射入 M 后共同的 $v = ?$

思考： M 、 m 系统哪些物理量守恒？

(总动量、动量分量、角动量)

解： m 、 M 系统水平方向动量守恒 ($F_x = 0$)

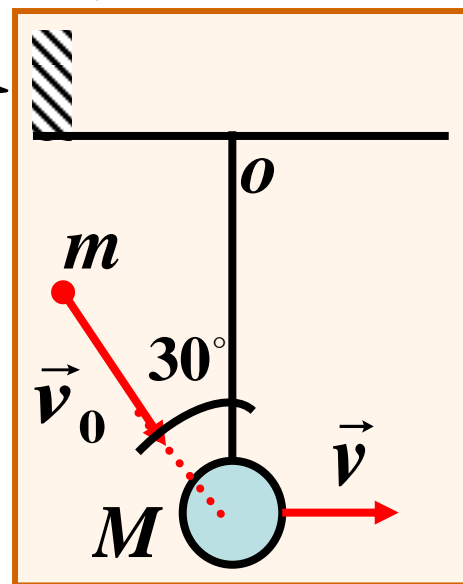
竖直方向动量不守恒 (绳冲力不能忽略)

对 O 点轴角动量守恒 (外力矩和为零)

$$mv_0 \sin 30^\circ = (m + M)v$$

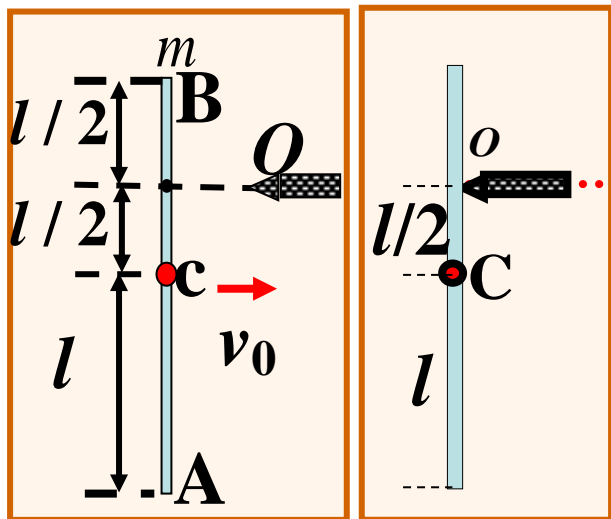
或： $mv_0 \cdot l \cdot \sin 30^\circ = v(m + M)l$

得： $v = 4 \text{ (m.s}^{-1}\text{)}$



例3. 已知: 匀质细棒 m , 长 $2l$; 在光滑水平面内以 \vec{v}_0 平动, 与固定支点 O 完全非弹性碰撞。

求: 碰后瞬间棒绕 O 的 $\omega = ?$



解: 碰撞前后AB棒对 O 轴角动量守恒, 以垂直纸面向外为正。

碰撞前棒对 O 轴角动量:

$$L_{\text{轴}} = L_{\text{轴轨道}} + L_{\text{轴自旋}}$$

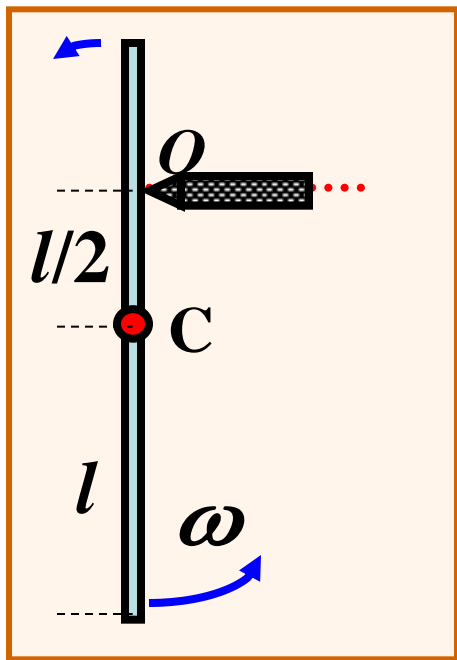
$$L_{\text{轴}} = mv_0 \cdot \frac{l}{2} + 0 = \frac{1}{2}mv_0l$$



思考: 碰撞后的旋转方向?  (逆时针方向)

碰撞后棒对O轴角动量:

$$L'_{\text{轴}} = J\omega = \left[\frac{1}{12} m(2l)^2 + m\left(\frac{l}{2}\right)^2 \right] \omega = \frac{7}{12} ml^2 \omega$$



平行轴定理

$$\text{令: } L_{\text{轴}} = L'_{\text{轴}}$$

$$\text{则: } \frac{1}{2} mv_0 l = \frac{7}{12} ml^2 \omega$$

$$\text{得: } \omega = \frac{6v_0}{7l}$$

作业

1. No.3（希望在作业题纸中选择、填空各题的相应位置处写出其关键步骤）；
2. 自学本章各例题并完成书上的习题(对照书后的参考答案自己订正)。

第六周星期三交作业

