# 第三节 动量定理

- 一、质点的动量定理
- 二、质点系动量定理
- 三、动量定理的应用举例

## 一、质点的动量定理

1. 微分形式 
$$\frac{d\vec{p}}{dt} = \vec{F}$$

2. 积分形式

$$Fdt = d\vec{p}$$

$$\rightarrow \mu D$$

$$\Rightarrow d\vec{l} = \vec{F}dt - D$$
的元冲量

$$\int_{t_1}^{t_2} d\vec{I} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} dt = \int_{\vec{p}_1}^{\vec{p}_2} d\vec{p} = \vec{p}_2 - \vec{p}_1 = \Delta \vec{p}$$

令
$$\vec{I} = \int_{t_1}^{t_2} \mathbf{d}I = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} \mathbf{d}t$$
 一力的冲量 ,则 $\vec{I} = \Delta \vec{p}$ 

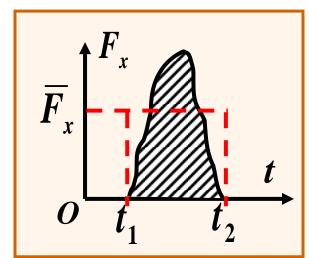
\*质点所受合力的冲量等于质点动量的增量思考:冲量的方向?动量增量的方向!

一、质点的动量定理

又:
$$\vec{I} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} dt = \overline{F} \Delta t (\overline{F}) +$$
为平均冲力)  

$$\therefore \vec{I} = \overline{F} \Delta t = \Delta \vec{p}$$
 质点的动量定理 
$$\vec{F}_x$$

分量式:



$$I_x = \int_{t_1}^{t_2} F_x dt = \overline{F}_x \Delta t = \Delta p_x (= mv_{2x} - mv_{1x})$$

$$I_{y} = \int_{t_{1}}^{t_{2}} F_{y} dt = \overline{F}_{y} \Delta t = \Delta p_{y} (= mv_{2y} - mv_{1y})$$

$$I_z = \int_{t_1}^{t_2} F_z dt = \overline{F}_z \Delta t = \Delta p_z \quad (= mv_{2z} - mv_{1z})$$

\*冲量 I是 F对时间的累积效应,其效果在于改变物体 的动量。

## 二、质点系动量定理

1. 微分形式 
$$\frac{\mathrm{d}\vec{p}}{\mathrm{d}t} = \vec{F}_{\text{h}}, \quad \mathrm{d}\vec{p} = \vec{F}_{\text{h}}\mathrm{d}t$$

2. 积分形式 
$$\vec{I}_{f} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F}_{f} dt = \int_{\vec{p}_1}^{\vec{p}_2} d\vec{p} = \Delta \vec{p}$$

质点系所受外力矢量和的冲量等于质点系总动量的增量。

分量式: 
$$I_x = \int_{t_1}^{t_2} F_{\beta \mid x} dt = \Delta p_x$$
 
$$I_y = \int_{t_1}^{t_2} F_{\beta \mid y} dt = \Delta p_y$$
 
$$I_z = \int_{t_1}^{t_2} F_{\beta \mid z} dt = \Delta p_z$$

注意 1: 
$$\vec{F}_{\bowtie} = \sum_{i=1}^{N} \vec{F}_{i\bowtie} \equiv \mathbf{0}$$
 ∴  $\vec{I}_{\bowtie} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F}_{\bowtie} dt \equiv \mathbf{0}$ 

质点系总动量的变化与内力的冲量无关 思考:内力的冲量起什么作用?

改变质点系总动量在系内各质点间的分配 注意 2:牛顿第二定律反映了力的瞬时效应:

> 动量定理则反映力对时间的累积效应。 加速度——对应—合外力

动量变化——对应——合外力的冲量

注意 3: 质点系动量定理中各质点动量(速度) 应对同一参考系而言。

二、质点系动量定理

# 三、动量定理的应用举例

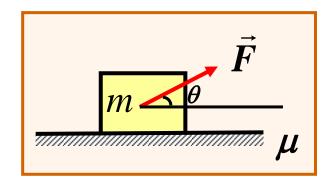
例1(P<sub>80</sub> 4.7):

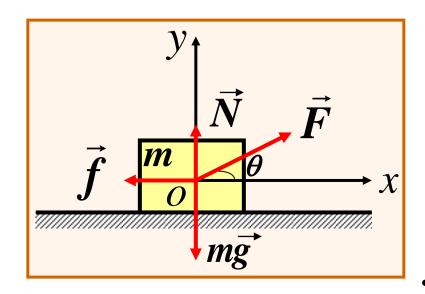
已知: 
$$m = 1$$
kg  $v_0 = 0$   $F = 1.12t$   $\theta = 37^{\circ}$ 

$$\mu = 0.2$$
  $g \approx 10 \,\mathrm{m}\cdot\mathrm{s}^{-2}$ 

求: t=3s时  $\vec{v}=?$ 

解: 受力图和坐标系如下:





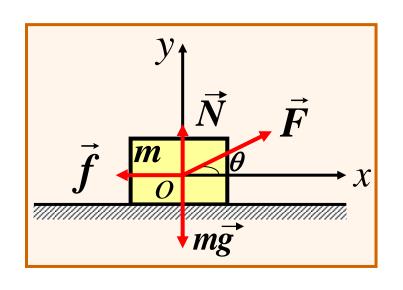
$$F_{y} = N - mg + F\sin 37^{\circ} = 0$$

$$N = 10 - 0.672t \tag{1}$$

$$f = \mu N = 2 - 0.1344t$$
 (2)

$$F_x = F\cos 37 - f = 1.03t - 2$$
 (3)

$$\int_0^3 F_x dt = \Delta(mv_x) = mv_3 \quad (4)$$

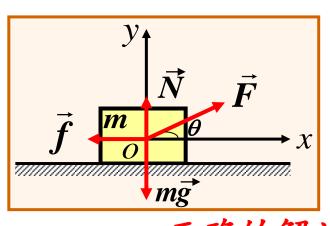


何时飞离?

正确的解法: 令 10-0.672t=0 得: t=14.9 s

$$\begin{cases} N = 10 - 0.672t & (0 < t < 14.9 \text{ s}) \\ N = 0 & (t > 14.9 \text{ s}) \end{cases}$$

t=3 s时,尚未飞离, $\vec{v}$ 沿x方向。



(2)  $f = \mu N = 2 - 0.1344t$  ?不全对! 静摩擦力达到最大值以前与正压力无关。

物体何时开始运动?

正确的解法: 
$$F\cos\theta = \mu N$$
 $0.896t = 2 - 0.1344t$   $t = 1.94s$ 

$$\begin{cases} f = F\cos\theta = 0.896t & (0 < t < 1.94) \\ f = \mu N = 2 - 0.1344t & (1.94 < t < 14.9) \end{cases}$$
(3)  $F_x = F\cos 37^\circ - f = 1.03t - 2$  不全对!

正确的解法: $F_x = F\cos\theta - f = \begin{cases} 0 & (0 \le t \le 1.94) \\ 1.03t - 2 & (1.94 \le t \le 14.9) \end{cases}$ 

$$F_{x} = F\cos\theta - f = \begin{cases} 0 & (0 \le t \le 1.94) \\ 1.03t - 2 & (1.94 \le t \le 14.9) \end{cases}$$

$$(4) \int_{0}^{3} F_{x} dt = \Delta m v_{x} = m v_{3} ?$$

$$\int_{0}^{3} F_{x} dt = 0 + \int_{1.94}^{3} (1.03t - 2) dt = m v_{3}$$

$$v_{3} = 0.58 \quad (m \cdot s^{-1})$$

$$\vec{v}_{3} = 0.58 \vec{i} \quad (m \cdot s^{-1})$$

#### 注意:

- 1. 通过本题体会存在变力(随t变化)作用时动量 定理的应用。
- 2. 若F在不同时间段变化规律不同,应分段积分。

# 例2(P<sub>74</sub> 例2):

火箭的运动:火箭依靠排出其内部燃烧室中产生的气体来获得向前的推力。设火箭发射时的质量为 $m_0$ ,速率为 $\nu_0$ ,燃料烧尽时的时间为t',质量为m',气体相对于火箭排出的速率为 $\nu_o$ 。不计空气阻力,求火箭所能达到的最大速率。

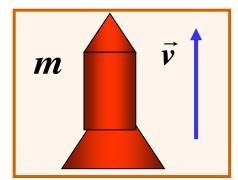
解:火箭和燃气组成一个系统。

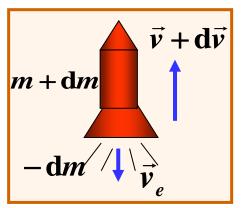
t时刻:系统总质量为 m系统总动量为  $\vec{p}_1 = m\vec{v}$ 

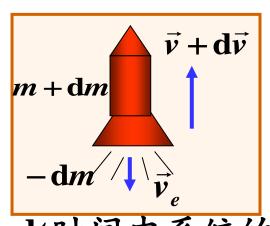
t+dt时刻:火箭质量为 m+dm (dm<0)

排出的燃气质量为 -dm

火箭速度为  $\vec{v} + d\vec{v}$  排出的燃气速度为  $\vec{v}_o + (\vec{v} + d\vec{v})$ 







$$t+dt$$
时刻系统的总动量为:
$$\vec{p}_2 = (m+dm)(\vec{v}+d\vec{v}) + (-dm)(\vec{v}_e + \vec{v}+d\vec{v})$$
$$= m\vec{v} + md\vec{v} - \vec{v}_e dm$$

 $\mathbf{d}t$ 时间内系统的动量增量为:  $\mathbf{d}\vec{p} = \vec{p}_2 - \vec{p}_1 = m\mathbf{d}\vec{v} - \vec{v}_e\mathbf{d}m$ 火箭竖直向上运动时,忽略空气阻力,外力为重力 mg 。由质点系动量定理得:

$$m\vec{g} = \frac{d\vec{p}}{dt}$$
 取向上为正, 得:  $-mgdt = mdv + v_edm$ 

设t=0是开始发射, t'时刻燃料烧尽,对上式两边积分得:

$$-\int_{0}^{t'} g dt = \int_{v_0}^{v_m} dv + v_e \int_{m_0}^{m'} \frac{dm}{m}$$

$$v_{\rm m} - v_0 = v_e \ln \frac{m_0}{m'} - gt'$$

$$\therefore v_{\rm m} = v_0 + v_e \ln \frac{m_0}{m'} - gt'$$

火箭水平飞行时: 
$$v_{\rm m} = v_0 + v_e \ln \frac{m_0}{m'}$$

多级火箭: $v_{\rm m} = v_0 + v_{e1} \ln N_1 + v_{e2} \ln N_2 + \dots + v_{en} \ln N_n$ 

用增大喷气速度和增大质量比的方法可以提高火箭末速度。

设: 
$$v_{e1} = v_{e2} = v_{e3} = 2500 \,\mathrm{m \cdot s^{-1}}$$
  $N_1 = N_2 = N_3 = 6$   $v_{\mathrm{m}} = 2500 \cdot \mathrm{ln}6^3 = 13440 \,\mathrm{m \cdot s^{-1}}$  足以发射人造地球卫星。

# 作业

- 1. No.2(希望在作业题纸中选择、填空 各题的相应位置处写出其关键步骤);
- 2. 自学本章各例题并完成书上的习题(对照书后的参考答案自己订正)。

第四周星期三交作业



# 第四节 动量守恒定律

一、动量守恒定律

#### 一、动量守恒定律

质点系:  $d\vec{I}_{\text{h}} = \vec{F}_{\text{h}} dt = d\vec{p}_{\text{d}}$ 

动量守恒定律的第一种表述:

当 $\vec{F}_{\text{A}}=0$ 时:  $\mathrm{d}\vec{p}_{\text{A}}=0$   $\vec{p}_{\text{A}}=$ 恒量 — 动量守恒定律

孤立系统:不受外力作用且总质量不变的系统动量守恒定律的第二种表述:

孤立系统的动量不随时间变化。

动量守恒定律的第三种表述:

低速孤立系统的质心作匀速直线运动。



思考:系统动量守恒条件能否为: $\vec{I}_{h} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F}_{h} dt = 0$ ?

$$\vec{I}_{\gamma} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F}_{\gamma} dt = \vec{P}_{\dot{\mathbb{S}}_{\bar{\mathcal{X}}}} - \vec{P}_{\dot{\mathbb{S}}_{\bar{\mathcal{X}}}} = 0 \longrightarrow \vec{P}_{\dot{\mathbb{S}}_{\bar{\mathcal{X}}}} = \vec{P}_{\dot{\mathbb{S}}_{\bar{\mathcal{X}}}}$$

 $\bar{P}_{\!\scriptscriptstyle R}$ 不一定为恒量,故系统动量不一定守恒!

所以:系统动量守恒条件不能为: $\vec{I}_{\gamma} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F}_{\gamma} dt = 0$  应为: $\vec{F}_{\gamma} = 0$ 

注意:(1)当 $\vec{F}_{\text{p}} \neq 0$ 时,系统总动量不守恒,但

$$egin{aligned} F_{
ho_{x}} &= 0$$
时  $p_{x} = \sum_{i} m_{i} v_{ix} =$ 恒量  $F_{
ho_{y}} &= 0$ 时  $p_{y} = \sum_{i} m_{i} v_{iy} =$ 恒量  $F_{
ho_{z}} &= 0$ 时  $p_{z} = \sum_{i} m_{i} v_{iz} =$ 恒量

(2) 若系统内力>>外力,以致外力可以忽略不计时,可以应用动量守恒定律处理问题。

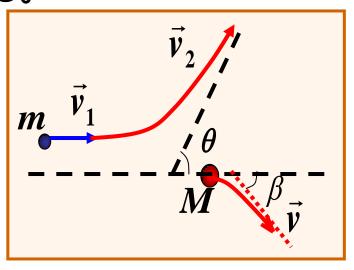
如:冲击、爆炸、碰撞等问题.....

(3) 式中各速度应对同一参考系而言。

# 二、动量守恒定律的应用 例1(P<sub>77</sub> 例1):

 $\alpha$ 粒子散射中,质量为m的 $\alpha$ 粒子与质量为m的静止氧原子核发生"碰撞"。实验测出"碰撞"后, $\alpha$ 粒子沿与入射方向成  $\theta$ =72°角方向运动,而氧原子核沿与 $\alpha$ 粒子入射方向成  $\beta$ =41°角反冲,如图示,求"碰撞"前后 $\alpha$ 粒子速率之比。

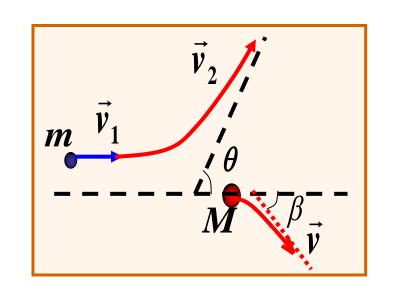
高能物理可以用探测器得到粒子径迹

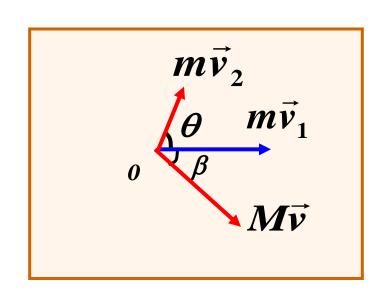


二、动量守恒定律的应用

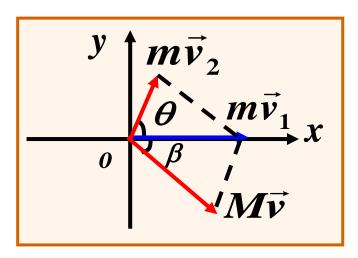
解:"碰撞":相互靠近,由 于斥力而分离的过程—— 散射。

> 对α粒子和氧原子核系统, 碰撞过程总动量守恒。





二、动量守恒定律的应用



由动量守恒定律得

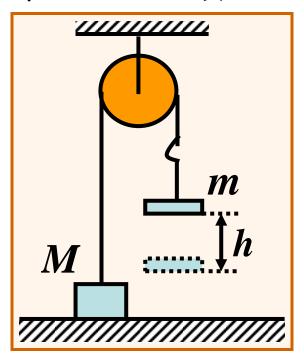
$$m\vec{v}_1 = m\vec{v}_2 + M\vec{v}$$

直角坐标系中  $mv_1 = mv_2\cos\theta + Mv\cos\beta$  $0 = mv_2\sin\theta - Mv\sin\beta$ 

解得"碰撞"前后, α粒子速率之比为

$$\frac{v_2}{v_1} = \frac{\sin\beta}{\sin(\theta + \beta)} = \frac{\sin 41^{\circ}}{\sin(72^{\circ} + 41^{\circ})} = 0.71$$

例2(P<sub>80</sub> 4.8):一绳跨过一定滑轮,两端分别系有质量 m及M的物体,且M>m。最初M静止在桌上,抬高 m使绳处于松弛状态。当m自由下落距离h后,绳才被拉紧, 求此时两物体的速率v和M所能上升的最大高度(不计滑轮和绳的质量、轴承摩擦及绳的伸长)。



### 分析运动过程:

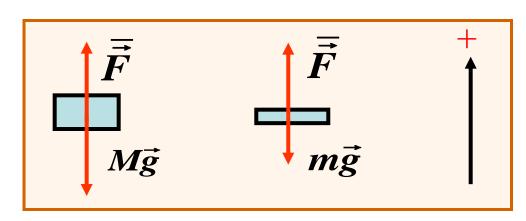
当m自由下落距离h,绳被拉紧的瞬间,m和M获得相同的运动速率v,此后m向下减速运动,M向上减速运动。

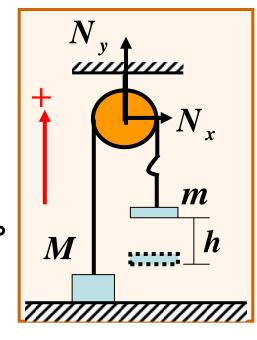
#### 分两个阶段求解

# 第一阶段:绳拉紧,求共同速率,

思路:绳拉紧时冲力很大,轮轴反作用力N不能忽略,m+M系统动量不守恒,应分别对它们用动量定理。

解:设绳平均冲力大小为 $\overline{F}$ ,向上为正方向。





$$I_{1} = \int (\overline{F} - Mg) dt = (\overline{F} - Mg) \Delta t = Mv - 0 = Mv$$

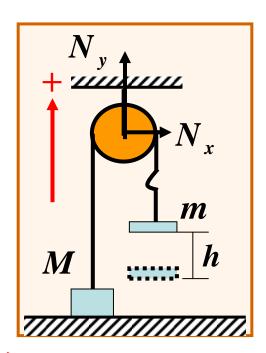
$$I_{2} = \int (\overline{F} - mg) dt = (\overline{F} - mg) \Delta t = -mv - (-m\sqrt{2gh})$$

$$\begin{cases} I_1 = (\overline{F} - Mg) \Delta t = Mv \\ I_2 = (\overline{F} - mg) \Delta t = -mv - (-m\sqrt{2gh}) \end{cases}$$

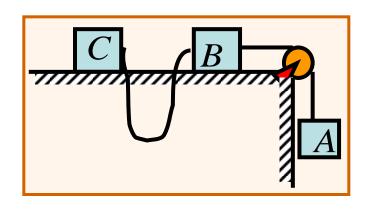
忽略重力,则有  $I_1 = I_2$ 

$$-mv - (-m\sqrt{2gh}) = Mv$$

$$\therefore v = \frac{m\sqrt{2gh}}{M+m}$$



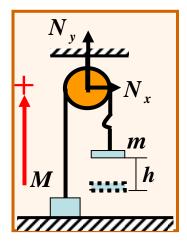
#### 类似问题:

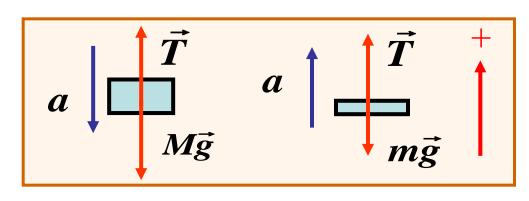


二、动量守恒定律的应用

# 第二阶段: 求M运动的最大高度

思路: M与m 有大小相等, 方向相反的加速度a 设绳拉力为T, 画出M与m的受力图:





由牛顿运动定律 T-Mg=-Ma 解得:  $a=\frac{(M-m)g}{M+m}$ 

解得: 
$$a = \frac{(M-m)g}{M+m}$$

*M*上升的最大高度为:

$$H = \frac{v^2}{2a} = \left(\frac{m(\sqrt{2gh})^2}{M+m}\right)^2 / \left(\frac{2(M-m)g}{M+m}\right) = \frac{m^2h}{M^2 - m^2}$$