

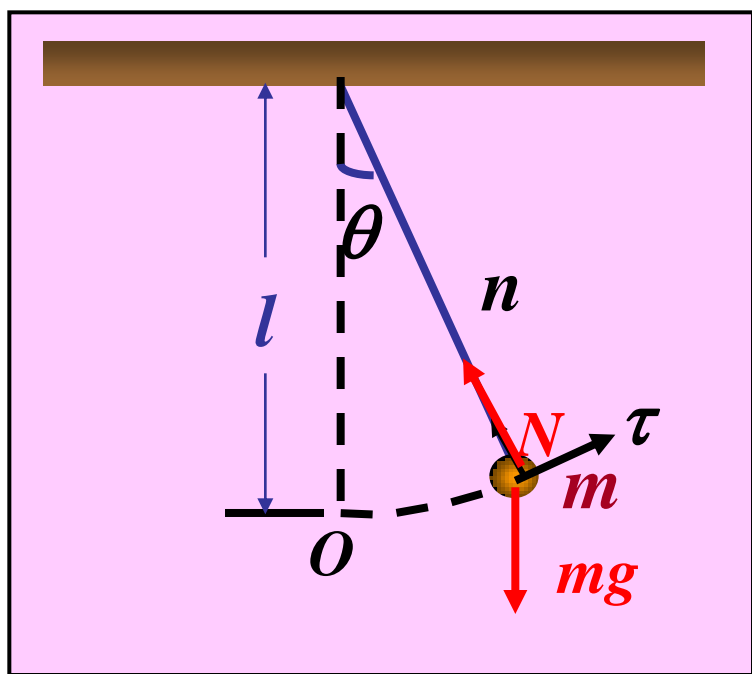
## 第二节 简谐运动——其它振动系统

一、单摆（数学摆）（教材第五节）

二、复摆（物理摆）

### 研究摆动的理想模型 —— 单摆和复摆

一、单摆(数学摆)：无伸长的轻线下悬挂质点作无阻尼摆动的振动系统。



建立如图坐标系，其中悬线在竖直方向右边时，摆角为 $\theta$ 。分析如图：

切向运动方程：

$$F_{\tau} = ma_{\tau} = ml\beta$$

$$-mg \sin\theta = ml \frac{d^2\theta}{dt^2}$$

摆动方程：

$$\frac{d^2\theta}{dt^2} + \frac{g}{l} \sin\theta = 0$$

$$\frac{d^2\theta}{dt^2} + \frac{g}{l} \sin\theta = 0$$

令  $\omega^2 = g/l$  得:  $\frac{d^2\theta}{dt^2} + \omega^2 \sin\theta = 0$  →

单摆运动的微分方程。为非线性微分方程，无解析解。

当  $\theta$  很小时  $\sin\theta \approx \theta$ ，则：

$$\frac{d^2\theta}{dt^2} + \omega^2 \theta = 0 \longrightarrow \text{简谐振动（角谐振动）}$$

运动方程:  $\theta = \theta_m \cos(\omega t + \varphi)$

↓                      ↓  
角振幅                      初相

由初始条件决定

周期: 
$$T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}}$$

单摆和弹簧振子周期的区别:  
前者与 $m$ 无关, 而后者与 $m$ 有关。

作笔记



单摆的特点: 小角度单摆的周期 $T$ 与 $\theta_m$ 无关,  
具有等时性。

## 二、复摆（物理摆）：

绕不通过质心的固定光滑水平轴摆动的刚体。

**重力力矩：**  $M = -mgh\sin\theta$

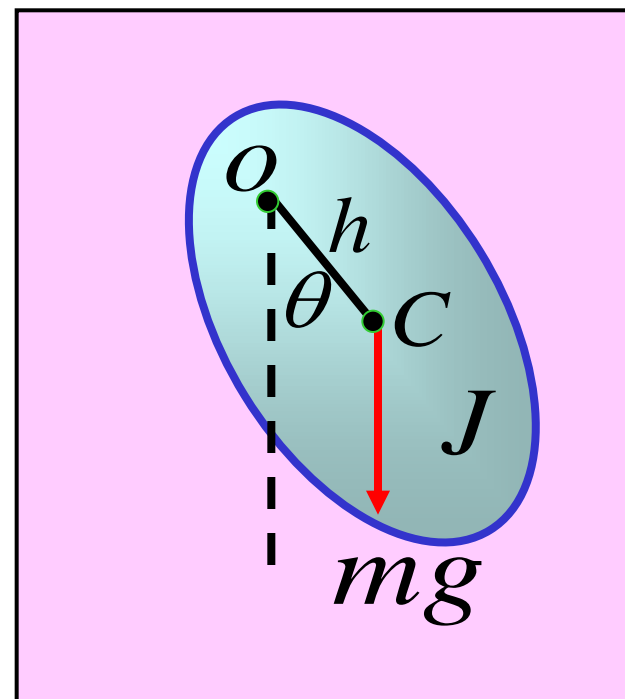
设刚体转动惯量为  $J$ ,  $\beta$  为角加速度，  
由刚体定轴转动定律得：  $M = J\beta$

$$\therefore -mgh\sin\theta = J \frac{d^2\theta}{dt^2}$$

$$\frac{d^2\theta}{dt^2} + \frac{mgh}{J} \sin\theta = 0$$

$$\text{令 } \omega^2 = \frac{mgh}{J}, \text{ 则: } \frac{d^2\theta}{dt^2} + \omega^2 \sin\theta = 0$$

—— 复摆运动的微分方程为**非线性微分方程**



当 $\theta$ 很小时  $\sin\theta \approx \theta$ , 则:

$$\frac{d^2\theta}{dt^2} + \omega^2\theta = 0 \longrightarrow \text{角谐振动}$$

运动方程:  $\theta = \theta_m \cos(\omega t + \varphi)$

$\downarrow$                        $\downarrow$   
 由初始条件决定

周期:  $T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{J}{mgh}}$

复摆的特点: 小角度复摆具有等时性。

若单摆周期与复摆周期相等，则： $2\pi\sqrt{\frac{l}{g}} = 2\pi\sqrt{\frac{J}{mgh}}$

$$\therefore l = \frac{J}{mgh} \text{ —— 等值摆长}$$

由复摆周期得： $J = \frac{T^2 mgh}{4\pi^2}$  —— 计算转动惯量

由小角度摆动都是谐振动，可推广到：

一切微振动均可用谐振动模型处理。

**例如：**晶体中原子或离子在晶体空间点阵格点平衡位置附近的振动；理想气体分子中原子在平衡位置附近的振动……

大角度摆动不是谐振动，可用相图分析其运动。

## 作业

1. No. 1;
2. 自学本章各例题并完成书上的习题(对照书后的参考答案自己订正)。
3. 自学单摆的非简谐运动、混沌, 频谱分析。

第三周星期三交作业





## 第12章习题课

### 一. 教学要求

- 掌握：**
1. 简谐振动的运动方程，特征量，能量计算  
(弹簧系统，准弹性系统)
  2. 旋转矢量法
  3. 振动曲线
  4. 同一直线上同频率谐振动合成

### 二. 基本练习

### 练习1:

一弹簧振子沿  $x$  轴作简谐振动，已知振动物体的最大位移为  $x_m = 0.4 \text{ m}$ ，最大回复力  $F_m = 0.8 \text{ N}$ ，最大速度为  $v_m = 0.8\pi \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$ ，又知  $t=0$  时的初位移  $0.2 \text{ m}$ ，初速度与  $x$  轴反向。求：

(1) 振动能量； (2) 振动方程。

解：(1) 
$$\left. \begin{aligned} A &= x_m = 0.4 \text{ m} \\ F_m &= kA = 0.8 \text{ N} \end{aligned} \right\} k = \frac{F_m}{A} = \frac{0.8}{0.4} = 2 \text{ N} \cdot \text{m}^{-1}$$

$$E = \frac{1}{2} k A^2 = \frac{1}{2} \times 2 \times 0.4^2 = 0.16 \text{ (J)}$$

(2) 由初始条件:

$$\left. \begin{aligned} \cos \varphi_0 &= \frac{x_0}{A} = \frac{0.2}{0.4} = \frac{1}{2} \\ v_0 &= -A\omega \sin \varphi_0 < 0 \rightarrow \sin \varphi_0 > 0 \end{aligned} \right\} \varphi_0 = \frac{\pi}{3}$$

又:  $v_m = A\omega$

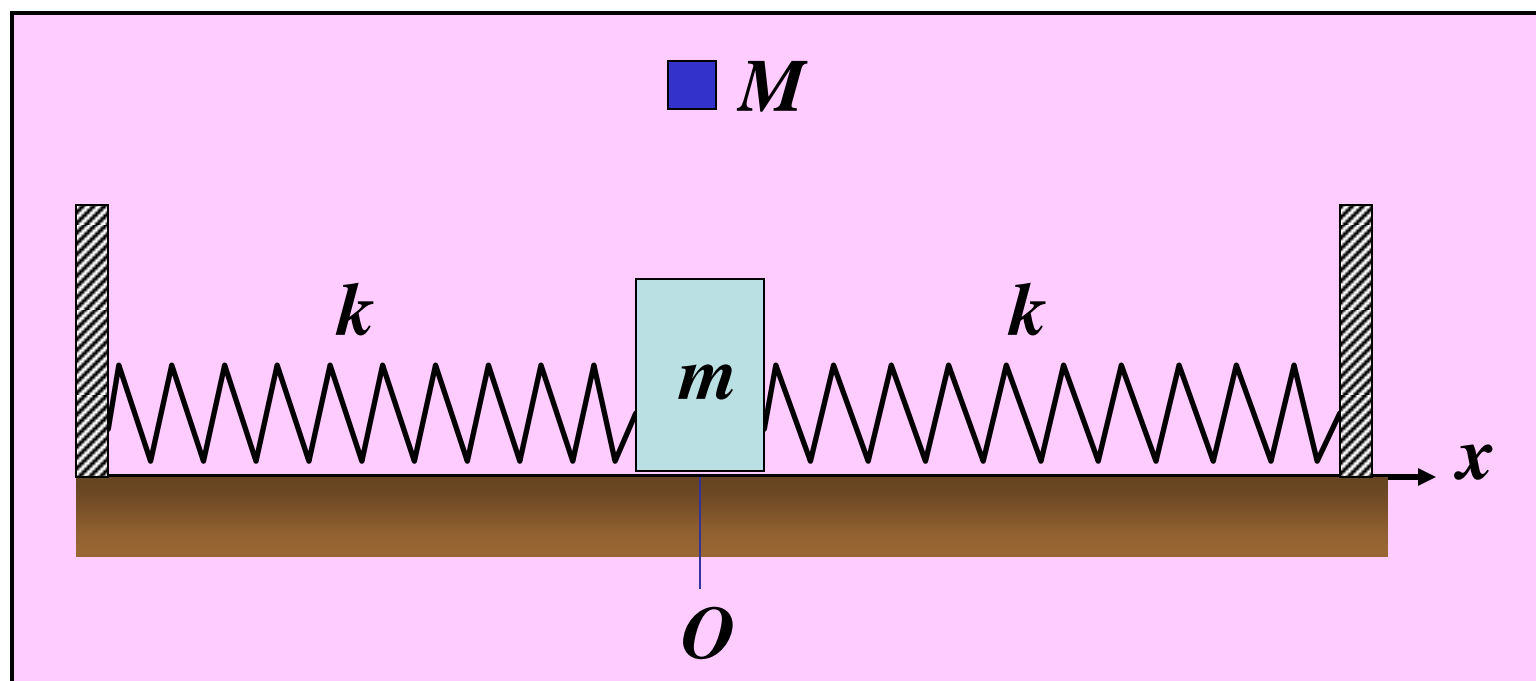
$$\omega = \frac{v_m}{A} = \frac{0.8\pi}{0.4} = 2\pi \text{ (s}^{-1}\text{)}$$

得:

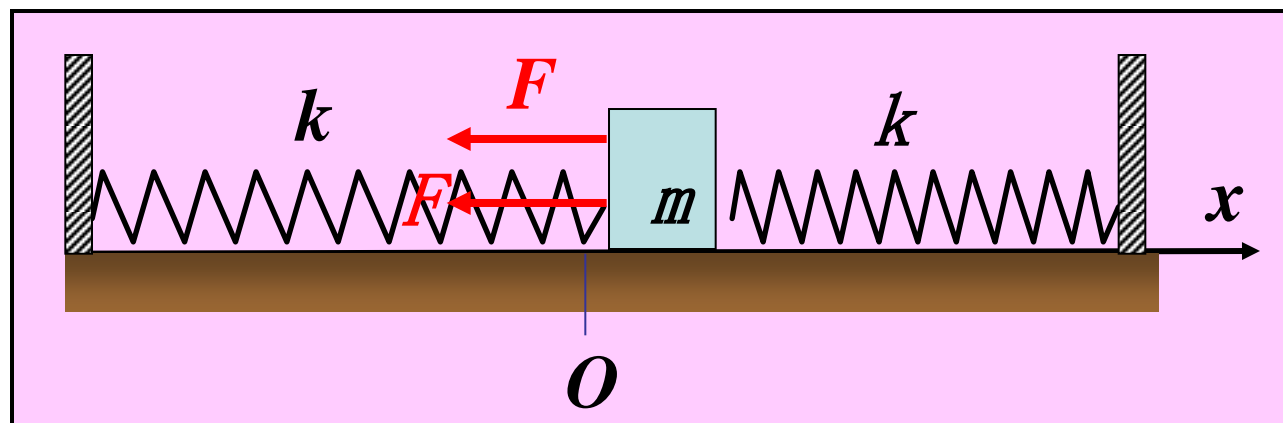
$$x = A \cos(\omega t + \varphi_0) = 0.4 \cos(2\pi t + \pi/3) \quad (\text{SI})$$

# 练习2

图中水平面光滑。两弹簧完全相同，且最初处于原长状态。令 $m$ 沿水平面振动，经过平衡位置 $O$ 时，另一质点 $M$ 恰自由落下粘在 $m$ 上，求 $M$ 粘上前后，振动系统角频率比及振幅比。



解：粘上 $M$  以前



运动微分方程：

$$F_x = 2F = -2kx = m \frac{d^2 x}{dt^2} \quad \therefore \frac{d^2 x}{dt^2} + \frac{2k}{m} x = 0$$

系统作简谐振动

$$\omega_1 = \sqrt{\frac{2k}{m}}$$

$$\therefore \frac{\omega_1}{\omega_2} = \sqrt{\frac{M+m}{m}}$$

粘上 $M$  以后：

$$\omega_2 = \sqrt{\frac{2k}{m+M}}$$

粘上 $M$ 前,  $m$  经过平衡位置 $O$  时位移 $x_1=0$ , 设速率为 $v_1$ , 刚粘上 $M$ 后,  $(M+m)$  在平衡位置 $O$ 点的位移 $x_2=0$ , 设速率为 $v_2$ , 由振幅公式得:

$$A_1 = \sqrt{x_1^2 + \frac{v_1^2}{\omega_1^2}} = \frac{v_1}{\omega_1} \quad A_2 = \sqrt{x_2^2 + \frac{v_2^2}{\omega_2^2}} = \frac{v_2}{\omega_2}$$

$M$ 与 $m$ 粘接过程水平方向动量守恒, 即:

$$m v_1 = (m + M) v_2 \longrightarrow v_2 = \frac{m}{m + M} v_1$$

$$\therefore \frac{A_1}{A_2} = \frac{v_1}{v_2} \frac{\omega_2}{\omega_1} = \sqrt{\frac{M + m}{m}}$$

### 思考和讨论:



- (1) 如果  $M$  是在  $m$  运动到最大位移处，垂直落在  $m$  上的，情况如何？

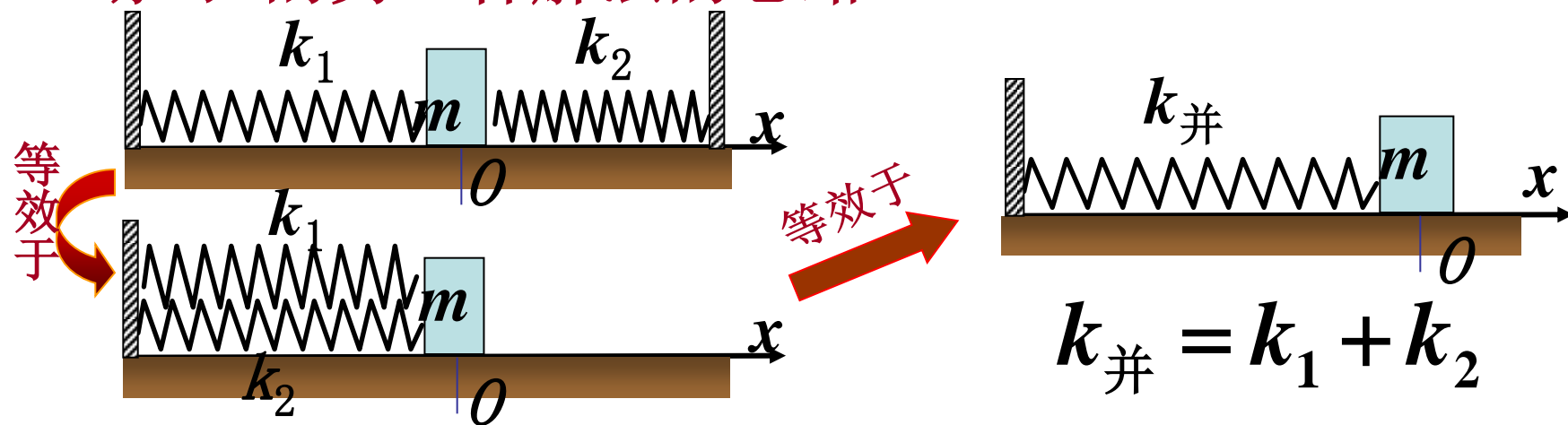
由于系统未变，所以  $\omega$  之比不变。

$$\text{粘上 } M \text{ 前: } x_1 = A, \text{ 速率 } v_1 = 0 \quad \therefore A_1 = \sqrt{x_1^2 + \frac{v_1^2}{\omega_1^2}} = A$$

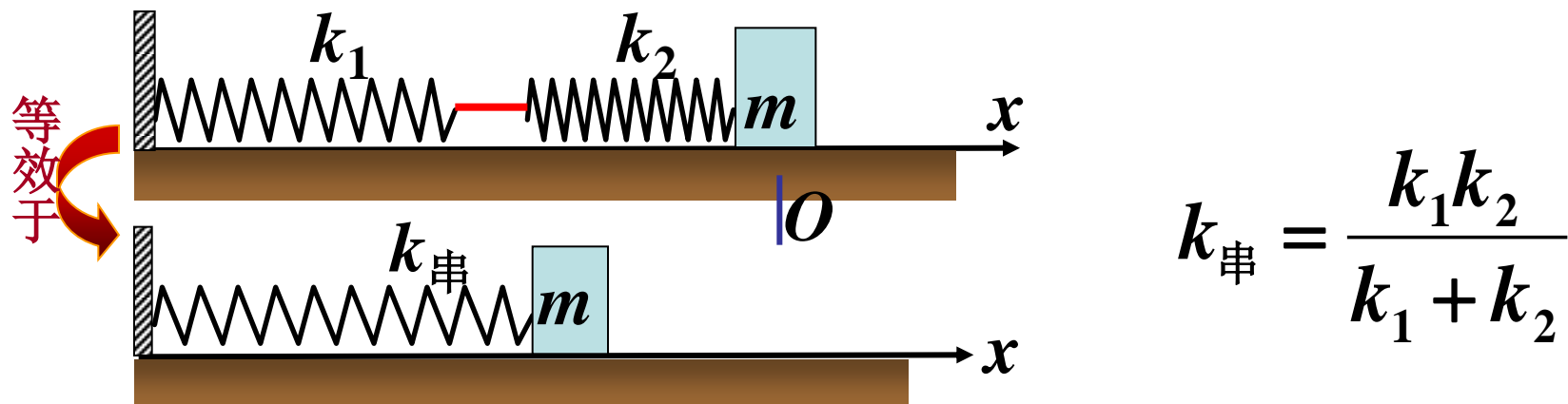
$$\text{刚粘上 } M \text{ 后: } x_2 = A, \text{ 速率 } v_2 = 0 \quad \therefore A_2 = \sqrt{x_2^2 + \frac{v_2^2}{\omega_2^2}} = A$$

$$\therefore A_1 / A_2 = 1$$

练习2的另一种解法的思路:



(2) 如果两弹簧串接在一起, 再联结 $m$ , 情况如何?



例: 一段劲度系数为 $k$ 的弹簧平均剪成三段, 每段的劲度系数 $k_1=3k$ 。

将三段劲度系数为 $k_1$ 的弹簧其连起来,  $k=k_1/3$ 。



### 练习3:

宇航员在月球表面用一轻弹簧秤称岩石样品，此弹簧秤在10cm长的刻度尺上读数从0 —— 10N，他称一块月球岩石时读数为4N，让岩石上下自由振动时的周期为0.98s，试由此估算月球表面的重力加速度。

**问题：**用竖直悬挂的弹簧振子测重力加速度 关键步骤一

**解：**  $x_0 = \frac{10}{10} \times 4 = 4\text{cm} = 0.04\text{m}$

$$mg = kx_0$$

$$x_0 = \frac{m}{k} g = \left(\frac{T}{2\pi}\right)^2 g$$

$$T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$$

$$g = x_0 \frac{4\pi^2}{T^2} = \frac{0.04 \times 4\pi^2}{0.98^2} = 1.64(\text{ms}^{-2})$$

关键步骤二