

东南大学本科毕业设计（论文）答辩资格审查表

（指导教师填写）

学号	02021105	姓名	陈化扬	学院	机械工程学院	专业	机械工程
课题	电机驱动的多自由度五指灵巧手设计与开发						
毕业设计 规范 检查	论文完成情况	<input checked="" type="checkbox"/> 完成 <input type="checkbox"/> 未完 成		论文字数	25381	查重率	5.1 %
	开题报告	<input checked="" type="checkbox"/> 有 <input type="checkbox"/> 无		中期检查 报告	<input checked="" type="checkbox"/> 有 <input type="checkbox"/> 无		
	外文资料翻译	<input checked="" type="checkbox"/> 有 <input type="checkbox"/> 无			字数	12834	
	中、英文摘要	<input checked="" type="checkbox"/> 有 <input type="checkbox"/> 无		软硬件验 收表	<input type="checkbox"/> 完成 <input type="checkbox"/> 未完成 <input type="checkbox"/> 无		
论文期间考勤情况		<input type="checkbox"/> 有无旷课 <input checked="" type="checkbox"/> 无		累计旷课时间		0	
<div>指导教师意见</div> <div>1、总体评价 论文设计了一种具备多个自由度的触觉机械手，整体完成度高、且工作量充实，具备一定的创新性；积极参与毕业设计课题及每周交流，表现优异。</div> <div>2、主要创新点（如无创新点，本项可不填） 1. 提出了一种新的灵巧手设计方案，可实现多个自由度的驱动控制。 2. 内嵌触觉传感器，可以实现全手的触觉感知。 3. 通过刚柔混合结构设计，实现了多种复杂物体的自适应灵巧抓取与复杂操作。</div> <div>3、指导教师评分：100</div> <div>4、是否可进行答辩 <input checked="" type="checkbox"/> 是 <input type="checkbox"/> 否</div> <div>本人签名：陈化扬</div> <div>指导教师签名：陈化扬</div> <div>2025 年 5 月 24 日</div>							