



检测时间: 2025-05-20 23:46:15

■文字复制部分 5%

■无问题部分 95%

大学生论文检测系统

文本复制检测报告单(简洁)

ľ	Λo	:/	4	D	Е	E)2	20	2	5	R	2	C)2	2	5	0	5	2	20)2	2;	3,	4	6	1	5	4	8	1	6	57	2	2();	3	7	5	5	l	õ		

篇名: 电机驱动的多自由度五指灵巧手设计与开发

作者: 陈化扬(02021105;机械工程学院;机械工程)

指导教师: 秦龙辉

检测机构: 东南大学

提交论文IP: 10 *** *** ***

文件名: 论文.docx

检测系统: 大学生论文检测系统

检测类型: 大学生论文

检测范围: 中国学术期刊网络出版总库

中国博士学位论文全文数据库/中国优秀硕士学位论文全文数据库

中国重要会议论文全文数据库

中国重要报纸全文数据库

中国专利全文数据库

图书资源

优先出版文献库

大学生论文联合比对库

互联网资源(包含贴吧等论坛资源)

英文数据库(涵盖期刊、博硕、会议的英文数据以及德国Springer、英国Taylor&Francis 期刊数据库等)

港澳台学术文献库

互联网文档资源

源代码库

CNKI大成编客-原创作品库

机构自建比对库

时间范围: 1900-01-01至2025-05-20

检测结果

去除本人文献复制比: 5% 跨语言检测结果: 0%

去除引用文献复制比: 4.6% 总文字复制比: 5%

单篇最大文字复制比: 2.7%

重复字数: [1343] 总段落数: [7]

总字数: [26828] 疑似段落数: [4]

单篇最大重复字数: [716] 前部重合字数: [563]

疑似段落最大重合字数: [586] 后部重合字数: [780]

疑似段落最小重合字数: [30]

指标: 疑似剽窃观点 ✓ 疑似剽窃文字表述 │ 疑似整体剽窃 │ 过度引用

相似表格: 0 相似公式: 检测中 疑似文字的图片: 0

1.4% (30) 🚺 1.4% (30) 中英文摘要等 (总2105字)

00/	(0)	2 22/ (2)	~~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~	·	
0%	(0)	0% (0)	第二章五指灵巧手结构	<u> 与驱动的设计</u> (总5813字)	
0%	(0)	(0% (0)	<u>第三章五指灵巧手触觉</u>	传感系统的集成设计 (总38年	12字)
11.4%	(586)	(586) (11.4%	第四章五指灵巧手控制	<u> 系统的设计</u> (总5128字)	
0%	(0)	(0% (0)	第五章五指灵巧手的运	动和感知性能测试与实验验证	<u>E</u> (总3488字)
6.5%	(165)	6.5% (165)	第六章总结与展望 (总	总2523字)	
					
指导教 审阅组	牧师:秦龙 结果:				
1. 中英	文摘要等				总字数: 2105
相似文i	 献列表				
	去除本人文				
					1.4% (30)
		学生论文联合比对库》			是否引证:否
	\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\				た口引風・白
2. 第一	章绪论				总字数: 3959
相似文	献列表				
	去除本人文	工献复制比: 14.2%(56	2) 文字复制比: 14.2	2%(562) 疑似剽窃观点(0)	
1 人口		的柔性触感式机械手研	 F发		13.9% (551)
 杨戈	辉 - 《大学	学生论文联合比对库》	- 2023-05-21		是否引证: 否
2 用于	空间操作的	的机械手仿真分析			1.4% (54)
 王身	禹 - 《大学	学生论文联合比对库》	- 2022-06-06		是否引证: 否
3 100	07_112018	32512_1			1.4% (54)
 王景	_ 長禹 - 《大学		- 2022-09-01		是否引证: 否
4 基于	- 员工工作》	满意度的Z银行激励机制	制优化研究		0.7% (27)
 陈思	雨 - 《大学	学生论文联合比对库》	- 2024-06-02		是否引证: 否
5 基于		满意度的Z银行激励机能	制优化研究		0.7% (27)
 陈思	限雨 - 《大学	学生论文联合比对库》	- 2024-06-14		是否引证: 否
3 第一	音工比寻	巧手结构与驱动的	· <u>^</u>		总字数: 5813
		.PJ T SD 19 -J 30 Q J D 3	<i>I</i> X <i>I</i> 1		————————————————————————————————————
相似文		the mate			
	去除本人文	て献复制比: 0%(0) 	文字复制比: 0%(0)	
4. 第三	章五指灵	巧手触觉传感系统	的集成设计		总字数: 3812
相似文	献列表				
	去除本人文	工献复制比: 0%(0)	文字复制比: 0%(0) 疑似剽窃观点(0)	
5. 第四	章五指灵	巧手控制系统的设	 计		 总字数: 5128
———— 相似文i	試列表				
		 【献复制比: 11.4%(58	6) 文字复制比: 11.4		
1 基于	-视觉暂留6]彝族秧佬鼓舞为例		5.0% (256)
		学生论文联合比对库》			是否引证:否
					4.8% (244)
		学生论文联合比对库》	- 2019-05-26		是否引证:否
3 嵌)	式反应仪		 រិ		4.3% (218)
					1

	尤加庚 - 《大学生论文联合比对库》- 2016-06-07	是否引证:否
13	机械手柄电路设计	0.7% (38)
	王超 - 《大学生论文联合比对库》- 2020-05-20	是否引证: 否
12	基于FPGA的声呐系统的设计	1.4% (72)
	无 - 《大学生论文联合比对库》- 2020-05-20	是否引证: 否
11	基于FPGA的声呐系统的设计	1.4% (72)
	蔡东燕 - 《大学生论文联合比对库》 - 2019-05-20	是否引证: 否
10	基于Android的机械手掌动作控制系统设计	1.4% (74)
	蔡东燕 - 《大学生论文联合比对库》 - 2019-05-13	是否引证: 否
9	基于Android的机械手掌动作控制系统设计	1.4% (74)
	张昌盛 - 《大学生论文联合比对库》 - 2021-05-07	是否引证: 否
8	返程折叠翼无人机舵机与转动机构优化设计	1.7% (86)
	吴燕婷 - 《大学生论文联合比对库》 - 2018-05-30	是否引证: 否
7	14041703-吴燕婷-电子信息工程	1.9% (98)
	张业 - 《大学生论文联合比对库》- 2018-12-03	是否引证: 否
6	基于LabVIEW的智能森林防火系统设计	1.9% (98)
	张江超 - 《大学生论文联合比对库》- 2024-05-23	是否引证: 否
5	9b031260697345aba801503d27b5e411.docx	2.2% (113)
	何昱燃 - 《大学生论文联合比对库》 - 2024-05-19	是否引证:否
4	嵌入式反应仪器控制 与驱动系统研究	4.3% (218)
	何昱燃 - 《大学生论文联合比对库》- 2024-05-27	是否引证: 否

6. 第五章五指灵巧手的运动和感知性能测试与实验验证

相似文献列表

去除本人文献复制比: 0%(0) 文字复制比: 0%(0) 疑似剽窃观点(0)

相似文献列表

去除本人文献复制比: 6.5%(165) 文字复制比: 6.5%(165) 疑似剽窃观点 (0)

 1
 人工肌肉驱动的柔性触感式机械手研发
 6.5%(165)

 杨文辉 - 《大学生论文联合比对库》 - 2023-05-21
 是否引证: 否

说明: 1.总文字复制比:被检测论文总重合字数在总字数中所占的比例

2.去除引用文献复制比:去除系统识别为引用的文献后,计算出来的重合字数在总字数中所占的比例

3.去除本人文献复制比:去除作者本人文献后,计算出来的重合字数在总字数中所占的比例

4.单篇最大文字复制比:被检测文献与所有相似文献比对后,重合字数占总字数的比例最大的那一篇文献的文字复制比

5.指标是由系统根据《学术论文不端行为的界定标准》自动生成的

6.本报告单仅对您所选择比对资源范围内检测结果负责



<mark>⊠ amlc@cnki.net</mark>

🣤 <u>check.cnki.net</u>

总字数: 3488