原理

特征选择

熵的定义

信息增益

信息增益比

树的生成

ID3

C4.5

原理

决策树学习常用的算法有ID3,C4.5,CART,下面结合这些算法分别叙述学习的特征选择、树的生成和剪枝过程。

特征选择

熵的定义

设X是一个取有限个值的离散随机变量,其概率分布为 $P(X=x_i)=p_i, i=1,2,\cdots,n$ 则随机变量X的熵的定义为:

$$H(X) = -\sum_{i=1}^{n} p_i \log p_i$$
 (5.1)

熵越大,随机变量的不确定性就越大。当随机变量只取两个值,例如1,0,即X的分布为

$$P(X=1) = p$$
, $P(X=0) = 1 - p$, $0 \le p \le 1$

熵为

$$H(p) = -p \log_2 p - (1-p) \log_2 (1-p)$$
 (5.4)

这时,熵 H(p) 随概率 p 变化的曲线如图 5.4 所示 (单位为比特).

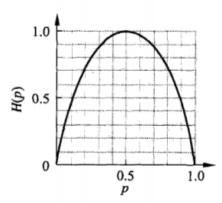


图 5.4 分布为贝努利分布时熵与概率的关系

当 p=0 或 p=1 时 H(p)=0 , 随机变量完全没有不确定性. 当 p=0.5 时, H(p)=1 , 熵取值最大,随机变量不确定性最大.

设有随机变量(X,Y), 其联合概率分布为

$$P(X = x_i, Y = y_i) = p_{ij}, i = 1, 2, \dots, j = 1, 2, \dots, m$$

条件熵H(Y|X)表示在已知随机变量X的条件下随机变量Y的不确定性。随机变量X给定的条件下

随机变量Y的条件熵H(Y|X),

定义为X给定条件下Y的条件概率分布的熵对X的数学期望

$$H(Y \mid X) = \sum_{i=1}^{n} p_i H(Y \mid X = x_i)$$
 (5.5)

这里, $p_i = P(X = x_i)$, $i = 1, 2, \dots, n$.

信息增益

特征A对训练集D的信息增益g(D,A),定义为集合D的经验熵H(D)与H(D|A)的差,即

$$g(D, A) = H(D) - H(D \mid A)$$
 (5.6)

也称为"互信息"

算法:

(1) 计算数据集D 的经验熵H(D)

$$H(D) = -\sum_{k=1}^{K} \frac{|C_k|}{|D|} \log_2 \frac{|C_k|}{|D|}$$
 (5.7)

(2) 计算特征 A 对数据集 D 的经验条件熵 H(D|A)

$$H(D \mid A) = \sum_{i=1}^{n} \frac{|D_i|}{|D|} H(D_i) = -\sum_{i=1}^{n} \frac{|D_i|}{|D|} \sum_{k=1}^{K} \frac{|D_{ik}|}{|D_i|} \log_2 \frac{|D_{ik}|}{|D_i|}$$
(5.8)

(3) 计算信息增益

$$g(D, A) = H(D) - H(D \mid A)$$
 (5.9)

信息增益比

定义为信息增益g(D,A)与训练数据集D的经验熵之比:

$$g_R(D,A) = \frac{g(D,A)}{H(D)}$$
 (5.10)

为什么这样选呢?因为信息增益大小会随着数据集变化。而这个公式相当于把这个变化量除 以经验熵,

避免了这个问题。

树的生成

ID3

伪代码:

算法 5.2 (ID3 算法)

输入:训练数据集D,特征集A,阈值 ε ;

输出: 决策树 T.

- (1) 若D中所有实例属于同一类 C_k ,则T为单结点树,并将类 C_k 作为该结点的类标记,返回T:
- (2) 若 $A = \emptyset$,则 T 为单结点树,并将 D 中实例数最大的类 C_k 作为该结点的类标记,返回 T;
- (3) 否则,按算法 5.1 计算 A 中各特征对 D 的信息增益,选择信息增益最大的特征 A_s ;
- (4) 如果 A_g 的信息增益小于阈值 ε ,则置 T 为单结点树,并将 D 中实例数最大的类 C_g 作为该结点的类标记,返回 T ;
- (5) 否则,对 A_g 的每一可能值 a_i ,依 $A_g = a_i$ 将 D 分割为若干非空子集 D_i ,将 D_i 中实例数最大的类作为标记,构建子结点,由结点及其子结点构成树 T,返回 T;
- (6) 对第i个子结点,以 D_i 为训练集,以 $A-\{A_g\}$ 为特征集,递归地调用步(1)~步(5),得到子树 T_i ,返回 T_i .

C4.5

C4.5和ID3的区别就是前者采用的是信息增益比