



西安电子科技大学 操作系统课程设计

(2018 年度)

实 验 报 告

实验名称: Priority-Inversion

班 级: 1603019

姓 名: 张俊华

学 号: 16030199025

一、实验内容

操作系统中存在优先级反转问题——当一个高优先级线程通过信号量机制访问共享资源时，该信号量已被一低优先级任务占有，而这个低优先级任务在访问共享资源时，可能又被其他一些中等优先级任务抢先，因此造成高优先级任务被许多低优先级任务阻塞，实时性难以保证。我们的任务是：解决由锁（Lock）造成的优先级反转问题，解决策略是优先级捐赠。

二、分析与设计

优先级捐赠

所谓的优先级反转，出现在高低优先级线程对锁（Lock）的竞争之中。为了避免高优先级任务被许多低优先级任务阻塞，就需要提高占有锁的进程的优先级，将高优先级线程的优先级赋予低优先级线程，就是题目要求的优先级捐赠。

根据老师的提示，和检查 Pintos 的测试样例，可以看到优先级捐赠的典型情况有下面三种。仔细观察发生优先级捐赠的情况，可以意识到，若想完成优先级的捐赠，在两个线程之间，需要有一个用于交换优先级的媒介。自然地，锁（lock）作为两个进程之间都需要获取的目标，就可以承担起传递优先级的重任。

实现

要让锁来传递优先级，就需要对锁现有的数据结构进行改造。需要为锁引入优先级的概念。

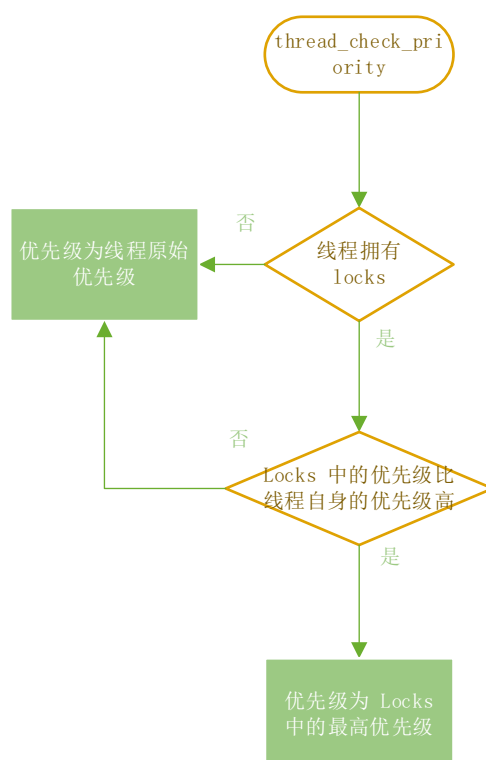
锁引入了优先级之后，要表示线程和锁之间的关系，还需要对线程的结构进行改造。同时，由于线程在优先级捐赠过程结束之后需要恢复原始优先级，因此还需要增加一个字段，记录线程原始的优先级。



在数据结构准备完毕之后，仔细观察三种捐赠类型，寻找优先级捐赠过程中不变的特征。可以发现，不管是多么复杂的捐赠过程，其核心之处在于，在线程的并发流程中，始终保持线

程的优先级，和其所拥有的锁的最高优先级相同。（锁的优先级是指，占有该锁的线程中的最高优先级）。

意识到这点之后，我们就可以绘制出优先级捐赠的核心实现流程：



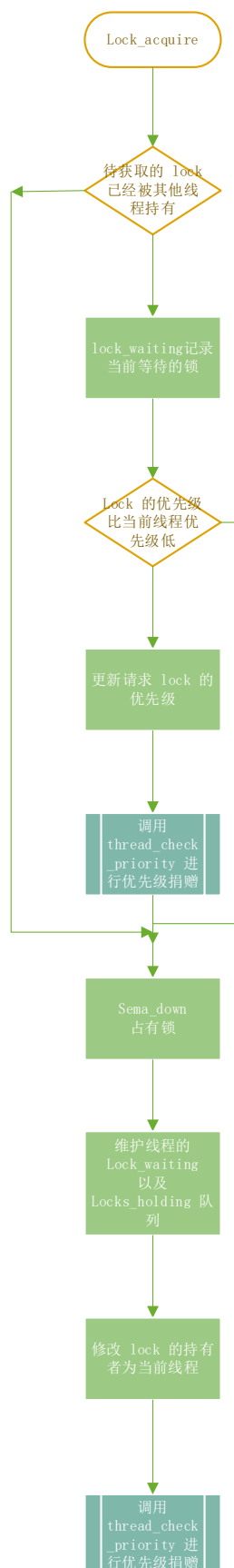
优先级捐赠的核心，就是比较线程的优先级和其占有锁的优先级。并根据比较结果，对线程自身的优先级进行实时调整。可以把这个比较过程封装成函数 `thread_check_priority`，于是，整个优先级捐赠的关键，也是最复杂的部分，就是在调用 `thread_check_priority`，完成捐赠的时机。

调用 `thread_check_priority` 的时机

由于之前分析的，线程的优先级和其所持有锁的优先级时时相关。因此，自然地，调用 `thread_check_priority` 的时机就在线程的优先级或其持有锁的优先级改变之时。

什么时候锁的优先级会被改变？——当其他优先级的线程也对同一个锁进行了请求的时候。

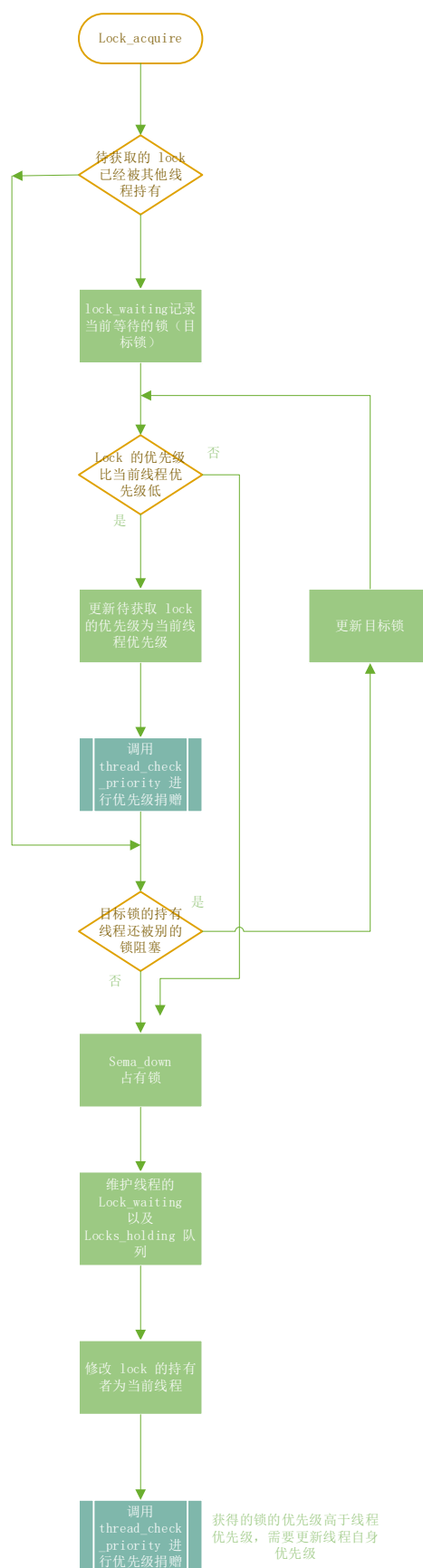
因此，我们需要对 `lock_acquire` 函数，进行改造。需要调用 `thread_check_priority` 的时机就在这里。



要注意的是，在这个函数中，`thread_check_priority` 函数需要调用两次：

- 在锁被获取前需要进行优先级捐赠 提升占有这个锁的线程的优先级，使其尽快结束
- 在锁被获取之后需要检查拿到的锁的优先级 判断拿到的锁是否具有更高的优先级，提升自身的优先级，使自己尽快结束（递归捐赠）

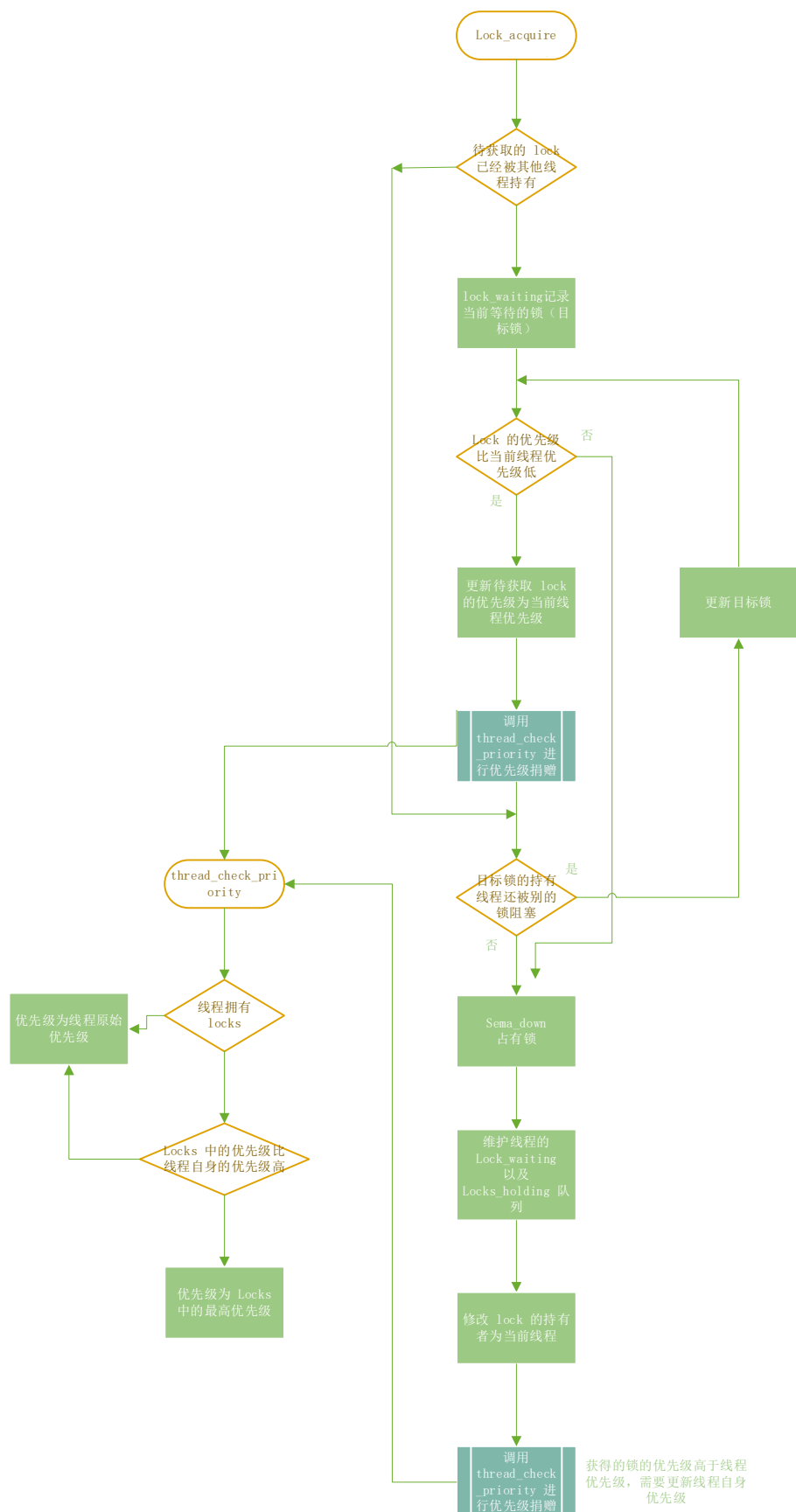
实现之前的流程之后 **make check** 运行测试样例发现，无法通过多重捐赠的测试，因此需要对流程进行修改，在循环中对锁进行逐层迭代遍历。修改后的 **lock_acquire** 函数流程如下图所示：



如此，我们就完成了通过锁的优先级，对线程的优先级进行调整。同时，由于有了实验二线程优先级实现的保证，可以确定，只要线程的优先级发生了改变，线

程的执行顺序就会按照我们的设计意图进行。至此，优先级捐赠过程就大致设计完成。

除此之外，还应该注意的，当线程自身的优先级发生改变的时候（线程的创建、唤醒、优先级通过函数修改等）同样需要调用 `thread_check_priority`，并维护其所持有锁的优先级，在这里就不再赘述。



三、具体实现

新增加的数据结构

- 在 `struct lock` 中新增

```
int priority;                /* Priority of the lock. */
```

- `priority` 为锁的优先级，该优先级在锁没有被获取时候为 `PRI_MIN`，被获取后等于等待获取锁的所有线程优先级的最大值。

- 在 `struct thread` 中新增

```
int old_priority;            /* Old priority. */
struct list locks_holding;    /* Locks that the thread is holding. */
struct lock *lock_waiting;    /* The lock that the thread is waiting for. */
```

- `old_priority` 记录线程自己的优先级，不受捐献的优先级影响。
- `locks_holding` 记录拥有锁的列表。
- `lock_waiting` 记录需要等待获取的锁。

编写 `thread_check_priority` 函数

在 `thread.c` 中新增，并在 `thread.h` 中定义

```
void
thread_check_priority (struct thread *t)
{
    int max_priority = PRI_MIN;

    if (!list_empty (&t->locks_holding))
    {
        list_sort (&t->locks_holding, lock_cmp_by_priority, NULL);
        if (list_entry (list_front (&t->locks_holding), struct lock, elem)
            ->priority > max_priority)
            max_priority = list_entry (list_front (&t->locks_holding), struct lock, elem)->priority;
    }

    if (max_priority > t->old_priority)
        t->priority = max_priority;
    else
```

```
    t->priority = t->old_priority;

    list_sort (&ready_list, thread_cmp_by_priority, NULL);
}
```

lock_acquire 修改

按照设计流程图对 lock_acquire 进行修改，其中，迭代实现多重捐赠通过 while 循环 + 迭代器指针实现。

```
void
lock_acquire (struct lock *lock)
{
    ASSERT (lock != NULL);
    ASSERT (!intr_context ());
    ASSERT (!lock_held_by_current_thread (lock));

    if (lock->holder != NULL)
    {
        thread_current ()->lock_waiting = lock;
        struct lock *iterator_lock = lock;
        while (iterator_lock != NULL &&
                thread_current ()->priority > iterator_lock->priority)
        {
            iterator_lock->priority = thread_current ()->priority;
            thread_check_priority (iterator_lock->holder);
            iterator_lock = iterator_lock->holder->lock_waiting;
        }
    }

    sema_down (&lock->semaphore);

    thread_current ()->lock_waiting = NULL;
    list_insert_ordered (&thread_current ()->locks_holding, &lock->elem,
        lock_cmp_by_priority, NULL);
    lock->holder = thread_current ();
    thread_check_priority (thread_current ());
}
```

其他

在 lock_release 函数新增下列语句

```
list_remove (&lock->elem);
thread_check_priority (thread_current ());
```

```
lock->priority = PRI_MIN;
lock->holder = NULL;
```

修改 **threadsetpriority** 函数

```
void
thread_set_priority (int new_priority)
{
    thread_current ()->old_priority = new_priority;
    thread_check_priority (thread_current ());
    thread_yield ();
}
```

直到这里，优先级捐赠已经实现。

四、实验结果

完成上述修改后，对 Pintos 源码进行重新 `make check`，可以看到，通过了和线程优先级相关的以下测试，达到了实验要求

```
xd@xd-VirtualBox: ~/os/pintos/src/threads
pass tests/threads/alarm-negative
pass tests/threads/priority-change
pass tests/threads/priority-donate-one
pass tests/threads/priority-donate-multiple
pass tests/threads/priority-donate-multiple2
pass tests/threads/priority-donate-nest
pass tests/threads/priority-donate-sema
pass tests/threads/priority-donate-lower
pass tests/threads/priority-fifo
pass tests/threads/priority-preempt
pass tests/threads/priority-sema
pass tests/threads/priority-condvar
pass tests/threads/priority-donate-chain
FAIL tests/threads/mlfqs-load-1
FAIL tests/threads/mlfqs-load-60
FAIL tests/threads/mlfqs-load-avg
FAIL tests/threads/mlfqs-recent-1
pass tests/threads/mlfqs-fair-2
pass tests/threads/mlfqs-fair-20
FAIL tests/threads/mlfqs-nice-2
FAIL tests/threads/mlfqs-nice-10
FAIL tests/threads/mlfqs-block
7 of 27 tests failed.
make[1]: *** [check] Error 1
make[1]: Leaving directory `/home/xd/os/pintos/src/threads/
make: *** [check] Error 2
xd@xd-VirtualBox:~/os/pintos/src/threads$ |
```

五、实验心得

- 我想,通过本次实验,我最大的收获,并不只是完成了复杂的优先级捐献,除了获得通过测试的成就感外,我还学会了解决复杂问题的一种方法。有的时候,问题看似复杂,在问题纷乱的变化中,我认为最重要的,还是找出其中真正不变的核心。在问题复杂的表象下,寻找其核心变化的规律。只有保证了核心逻辑的正确,问题才可能完全解决。
- 古语云:三思而后行。把过程弄清楚,解决方案想清楚,有了清晰的思路,再开始写代码也不迟。这次实验刚开始的时候,急于上手写代码,走了很多弯路。后来想,不如先写报告,把思路梳理一下,后续的实验过程才顺利许多。