

目录

- 01 应用背景
- 02 设计方案
- 03 创新点
- 04 技术方案
- 05 项目计划 & 分工

第一章显



应用背景





VR实验

安全又经济 实验用具重复性高



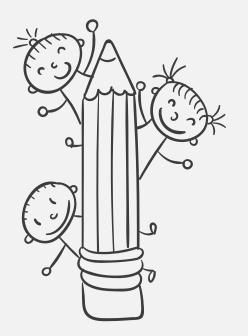
模型检索

三维模型的火热 基于内容的模型检索



对UR操作不熟悉

简单易懂的VR交互 提供新手指导等提示信息



绘画水平参差不齐

处理不同绘画水平的学生的简 笔画

实验时间宝贵

高效地模型检索算法 减少学生的等待时间

对模型具有不同的理解

找出简笔画中的关键语义信息 适应侧重点不同的简笔画

第2章 设计方案



HTC vive & google tilt brush

自然作画保留图像



Tilt Brush Unity SDK

交互平台 数据传输与处理 反馈与选择 最终呈现



VR环境二维视图生成

Step.1

轮廓三维坐标点



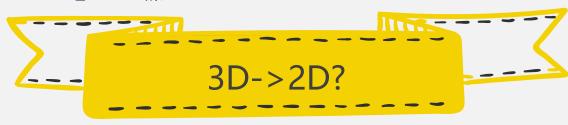
二维视图平面上的二维坐标点

Step.2

连接二维坐标点



生成点阵图



Step.3

提取几何特征线



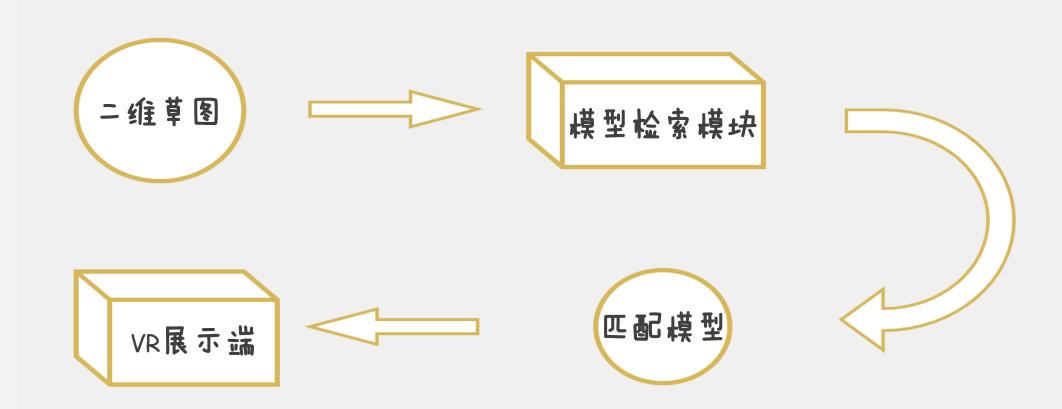
二维建模软件可识别文件

Step.4

生成二维视图



模型检索部分



第3章



基于VR端输入的模型检索

01

02

03

关键字搜索

文字内容二义性 经常不能准确描述

图片搜索

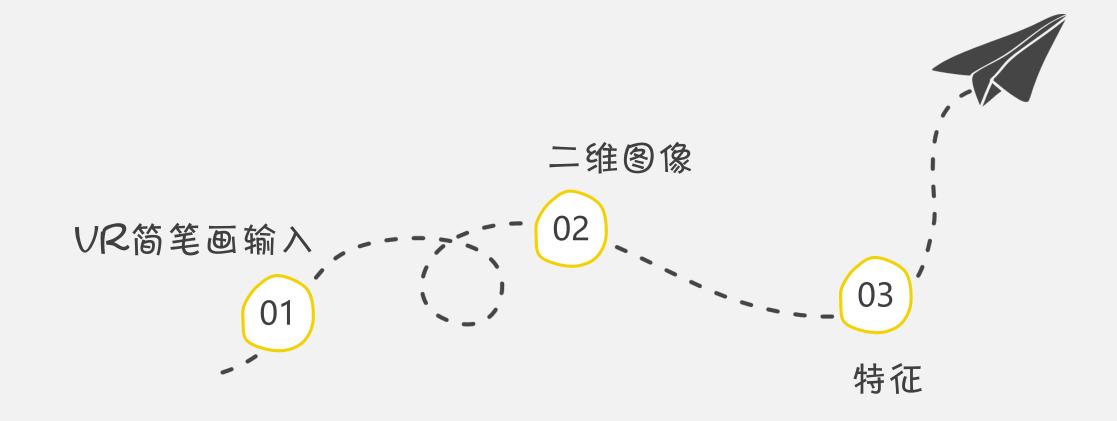
不适用于VR中的交互 场景

基于VR的三维模型检索

直接利用VR简笔画来提取关键信息从而完成模型检索



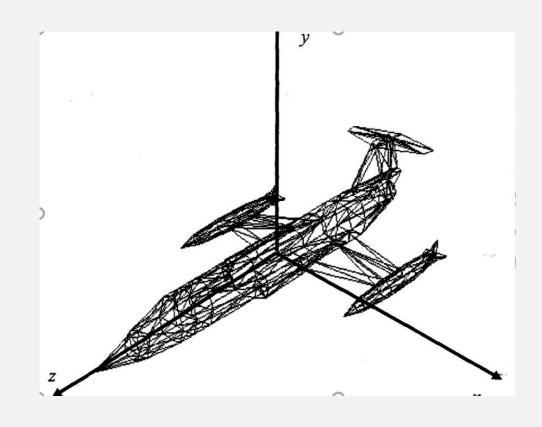
VR简笔画的特征提取



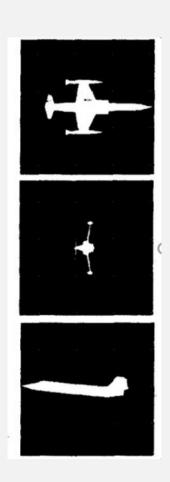
第4章 技术方案



现有的三维模型搜索机制



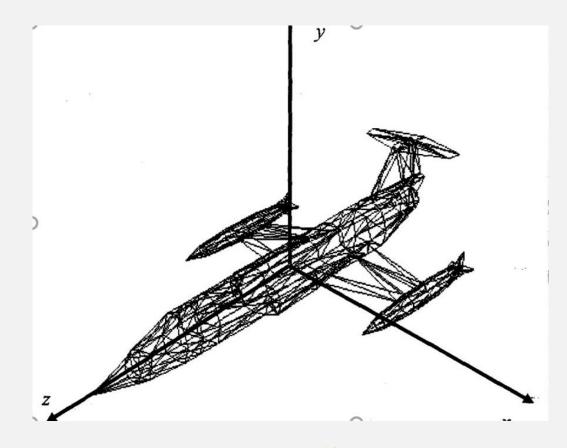
以三维模型为中心



以三维视图为中心



以三维模型为中心的搜索方法

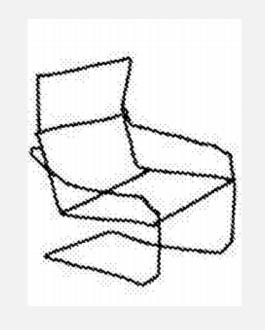


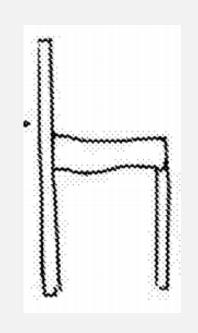
三维模型

- Vertex
- Face
- Normal
- Texture
- •



以三维模型为中心的搜索方法



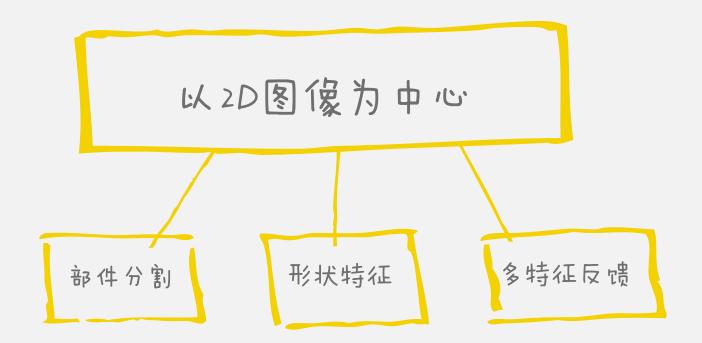


- 不一定封闭
- 不一定写实
- 只具有部分结构的信息

用户在VR设备中可能绘制出的图像

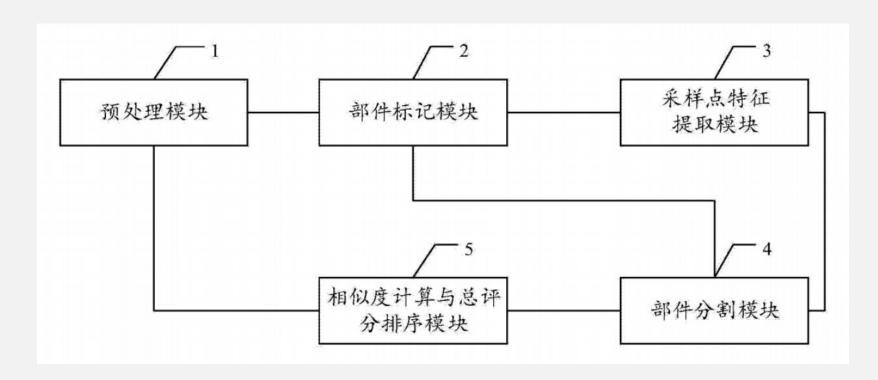


基于二维草图的搜索方法





基于手绘草图部件分割的方法



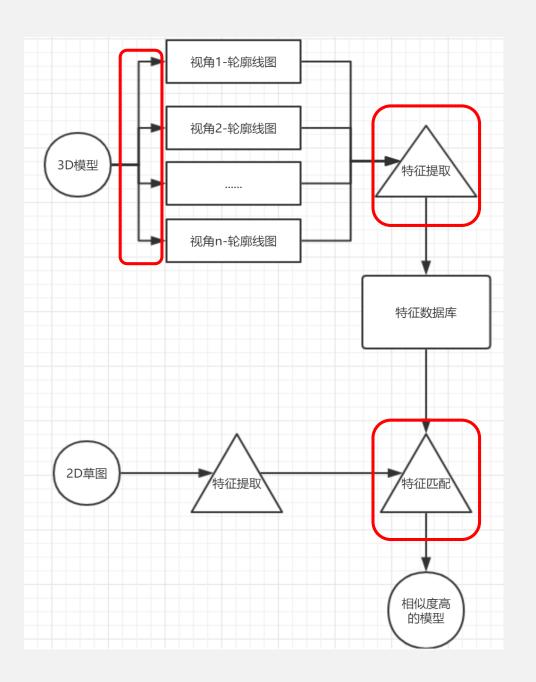
- 部件的几何信息
- 部件间的拓 扑结构信息
- 视图的全局信息



基于形状特征的搜索方法

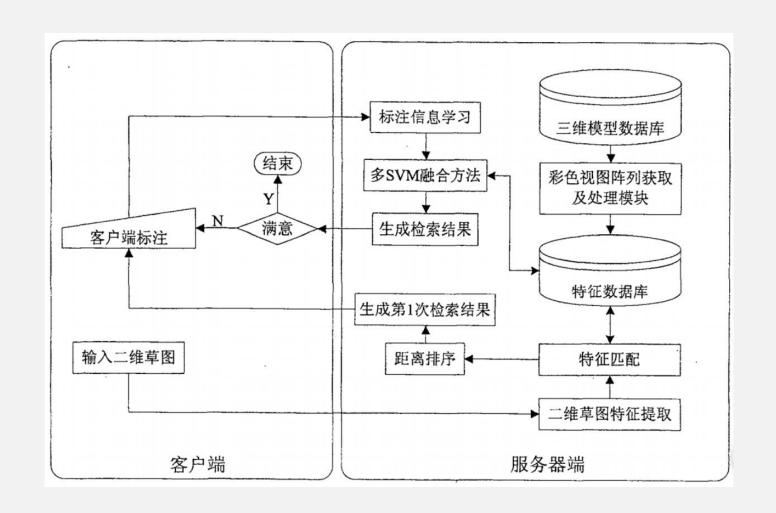
形状显轮廓

- 模型轮廓信息提取
- 特征描述符
- 特征匹配算法





基于多特征反馈的搜索方法



- 多种特征形状/颜色/纹理/etc
- 神经网络
- 反馈机制



可能用到的技术



数据 清洗

检查数据一致性, 处理无效值和缺失值



图像 分割

简化或改变图像的表示形式,使得图像更容易理解和分析



特征 提取

提取图像中包含的模型的特征信息



特征匹配

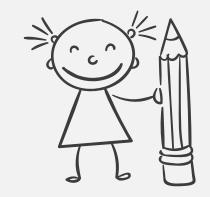
判断特征信息的相似性



神经网络

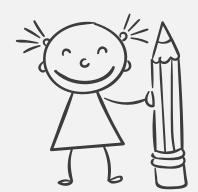
模拟判断过程







- 1人
- 实验室使用设备
- 模拟器调试





- 2/
- 开发针对VR输入 的模型检索方法

6-10 固

- 搭建具有基础功能的VR 程序
- 搭建具有一定准确度的 模型检索系统

