Методы системного анализа и проектирования информационных систем

### I. Основы системного анализа

# 2. Определение системы, выделение системы из среды. Классификация систем

- 2.1. Структурный анализ систем. Системы. Системы. Системные свойства.
- 2.2. Классификация систем
- 2.3. Основы теоретико-множественного описания и анализа систем.
- 2.4. Этапы исследования систем
- 2.5. Прямая и обратная задачи исследования систем

- 2.3. Основы теоретико-множественного описания и анализа систем
- Для получения модели функционирования системы делаются предположения:
- 1) система функционирует во времени; в каждый момент времени система может находиться в одном из возможных состояний;
- 2) на вход системы могут поступать входные сигналы;
- 3) система способна выдавать выходные сигналы;
- 4) состояние системы в данный момент времени определяется предыдущими состояниями и входными сигналами, поступившими в данный момент времени и ранее;

- 5) выходной сигнал в данный момент времени определяется состояниями системы и входными сигналами, относящимися к данному и предшествующим моментам времени.
- Первое из перечисленных предположений отражает динамический характер процесса функционирования в пространстве и времени. При этом процесс функционирования протекает как последовательная смена состояний системы под действием внешних, и внутренних причин.
- Второе и третье предположения отражают взаимодействие системы с внешней средой.
- В четвертом и пятом предположениях отражается реакция системы на внутренние факторы и воздействия внешней среды.

Одним из центральных понятий теории систем является понятие системы, определенное в теоретико-множественных терминах

Множество М — это любое объединение в одно целое вполне различаемых частей (предметов, явлений и т.п.).

Части множества называются объектами или элементами множества М.

Обозначение множества

$$\mathbf{M} = \{m_1, m_2, \dots\}$$

или 
$$\pmb{M} = \{m_1 : i \in \pmb{I}\}.$$

Полагаем, что задано семейство объектов системы:

$$\bar{V} = \{V_i : i \in \mathbf{I}\},\$$

где  $V_i$  - объект системы;  $\emph{\textbf{I}}$  - множество индексов.

Систему определим как некоторое отношение на собственном подмножестве декартова произведения множеств  $\times \bar{V}$ 

$$S \subset \times \{V_i : i \in I\},$$

все элементы (объекты) этого декартова произведения мы будем называть объектами системы S, а само множество S системным множеством или системой.

Подмножество. Множество  $M_1$  называют подмножеством множества M, если для любого  $m \in M_1 \Rightarrow m \in M$ . Обозначение подмножества:  $M_1 \subset M$ . Собственное подмножество — любое подмножество данного множества M, исключая пустое  $\emptyset$  и само M.

Декартово произведение множеств  $M = A \times B \times C$  ... есть семейство, элементы (объекты) которого представляют собой всевозможные упорядоченные множества объектов  $M = \{ (a_1, b_1, c_1...), ... (a_i, b_j, c_k...) ... \}$ , взятых соответственно из множеств A, B, C .... Декартово произведение ассоциативно. Декартово произведение множества самого на себя обозначается как  $M \times M = \times M$ .

В кибернетике наибольший интерес представляют системы с двумя объектами — входным объектом X и выходным объектом Y (система вход-выход или черный ящик):  $S \subset X \times Y$ .

- Основными **причинами определения системы** как теоретико-множественного отношения являются следующие:
- 1. Система определяется в терминах ее наблюдаемых свойств или, точнее говоря, в терминах взаимосвязей между этими свойствами, а не тем, что они на самом деле собой представляют (т. е. не с помощью физических, химических, биологических, социальных или других явлений). Это вполне согласуется с природой системных исследований, направленных на выяснение организации и взаимосвязи элементов системы, а не на изучение конкретных механизмов в системе.

# 2. Определение системы как отношения вида $S \subset \times \{V_i : i \in I\}$

является предельно общим.

Конечно, различным системам отвечают и различные способы задания описания (дифференциальные уравнения, булева алгебра, графы и т. д.), но все они есть не более чем отношения этого вида.

В условиях предельно нечеткой информации, когда систему удается описать лишь качественно, все словесные утверждения в силу их лингвистических функций определяют отношения данного вида.

- 3. Системы часто задаются с помощью некоторых уравнений относительно соответствующих переменных. Каждой такой переменной можно поставить в соответствие некоторый объект системы, описывающей область значений соответствующей переменной.
- Утверждая, что система описывается системой уравнений относительно некоторого множества переменных, в сущности считают, что система есть отношение над соответствующими объектами, порожденными этими переменными (по одному объекту на каждую переменную, область значений которой он представляет).
- При этом любая комбинация элементов этих объектов, принадлежащая этому отношению, удовлетворяет исходной системе уравнений.

#### Система объекта

- Объектом является часть реального мира, которая выделяется и воспринимается как единое целое в течение длительного времени. Объект может быть материальным и абстрактным, естественным и искусственным.
- Реально объект обладает бесконечным набором свойств различной природы. Практически взаимодействие осуществляется с ограниченным множеством свойств, лежащих в приделах возможности их восприятия и необходимости для цели познания.
- Система объекта задаётся на множестве отобранных для наблюдения свойств. Процедура задания системы включает ряд операций: назначение переменных, параметров и канала наблюдения.
- Каждому свойству объекта назначается переменная, с помощью которой суммируется изменение проявлений свойства. Множеству наблюдаемых проявлений свойства ставится в соответствие множество значений переменной.

- Процедура наблюдения свойств объекта включает базу и канал наблюдения.
- Под *базой наблюдения* понимается признаки различения одного проявления свойства от другого. Типовыми базами являются время, пространство, группа и их комбинации. Операционное выражение базы будем познавать параметром наблюдения.
- Операцию назначения значению параметра значения переменной назовём *каналом наблюдения*.

Формально система может быть представлена в виде множества

$$S = \{X, T, R, Z\},\$$

где X - множество переменных;

T - множество параметров;

R - отношения на множества X и T;

Z - цель исследований.

Отношения между переменными и параметрами здесь понимаются в самом широком смысле, включая как ограничение, сцепление, соединение и т.д.

#### Структура системы

Под структурой системы понимается устойчивое множество отношений, которое сохраняется длительное время неизменным, по крайней мере, в течение интервала наблюдения. Структура системы опережает определенный уровень сложности по составу отношений на множестве переменных и их значений или, что эквивалентно, уровень разнообразий проявлений объекта.

Формально структура представляет упорядоченности переменных и их значений по некоторому заданному относительно цели фактору. Физически (если такая интерпретация возможна) структура представляет аналитические и функциональные связи между элементами системы.

#### Полное множество состояний системы

В системе заданной на множестве переменных

$$X = \{X_n; n = 1, 2, ... N\},\$$

каждая переменная изменяет свое значение в некоторой области значений заданной множеством физически различных значений

$$X_n = \{X_{n,k}; k = 1, 2, ..., K\}.$$

Зафиксированное значение всех переменных относительно одного значения параметра представляет вектор состояния системы

$$C_i = \{X_{1,i}, X_{12i}, \dots, X_{N,i}\}.$$

Множество всех возможных векторов состояний

$$C = \{C_i; i = 1, 2, ..., Kk\},\$$

образует полное множество состояний, где

$$Kk = \prod_{k=1}^{K} k_k.$$

Реально состояние системы не равнозначны. Одни более, другие менее предпочтительны, другие запрещены. Это обстоятельство задается в виде функции ограничения.

## Функция ограничения на полном множестве состояния

Состояние системы на полном множестве состояний неравнозначны. Одни состояние более другие менее предпочтительны, третьи практически не осуществлены.

Неравнозначность состояния задается в виде функции ограничения. В общем случае она представляет собой отображение полного множества состояний:

$$f_0: C \to P$$
,

где *P* – заданное множество.

Рассмотрим отображение в интервале наблюдения T множества моментов времени измерений примененных на множестве наблюдаемых состояний  $\hat{C}$ .

$$f_0: \hat{C} \to T; T \to \hat{C}$$
.

Здесь возможны два случая. В одном отображение однозначно, в другим – многозначно.

В случае однозначного отображения, т.е. когда одному значению времени соответствует только одно состояние системы, последняя будет детерминированной.

Если отображение многозначно, т.е. одному значению времени допускается два и более состояний, то система будет стохастической.

Для детерминированной системы функция ограничения имеет вид:

 $f_0 = 1$ , если при  $t = t_i$ ,  $C = C_i$ ;  $f_0 = 0$ , если при  $t \neq t_i$ ,  $C \neq C_i$ .

У стохастической системы в момент наблюдения  $t=t_i$  состояние системы  $C\in\hat{C}$  является случайным. Ограничение полного множества состояний системы в этом случае задается нечеткими функциями типа вероятности, возможности, правдоподобности и др.

При выборе функции ограничения исходят из соотношения мощности полного множества состояний |С| и мощности множества моментов наблюдения |Т|. Если |С| ≤ |Т|, то предпочтительной является функция вероятности. В обратном случае |С| ≥ |Т|, предпочтительней функция возможностей.

Функция вероятности задается в следующем виде:

$$P = \{P_k; k = 1, 2, ..., Kk\},\$$
 $P_k = N_k / \sum N_k$ 

 $N_k$  – число наблюдаемых состояний  $C_k$ .

# Функция возможности определяется следующим образом:

$$W = \{W_k; k = 1, 2, ..., Kk\},\$$

$$W_k = \frac{N_k}{\max_k N_k}.$$

Ck	<b>O</b> 1	O <sub>2</sub>	<b>O</b> <sub>3</sub>	$N_k$	$\mathbf{P}_{\mathbf{k}}$	W <sub>k</sub> 1
1	0	0	0	10	0-1	0,532
2	0	0	1	5	0,05	0,173
3	0	1	0	20	0,2	0,164
4	0	1	1	5	0,05	0,175
5	1	0	0	0	0	06
6	1	0	1	30	0,3	1,07
7	1	1	0	10	0,1	0,338
8	1	1	1	20	0,2	0,61
				$\sum N_k=100$	$\sum P_k=1$	SW <sub>k</sub> ≠1

#### 2.4. Этапы исследования систем

Системный анализ объекта распадается на последовательное решения задач декомпозиции, анализ и синтеза.

**На этапе декомпозиции** обеспечивается формирование общего представление о системе. Он состоит из следующих шагов.

- Формулировка общей цели исследования и выяснение основной функции системы.
- Выделение системы из среды путем анализа участия каждого рассматриваемого элемента в реализации основной функции системы.

- Выяснение основных элементов системы большего иерархического уровня, в которую входит система, и характера связей с ними.
- Выяснение основных процессов в системе, их роли и условий существования.
- Описание факторов, воздействующих на систему.
- Описание разного рода неопределенностей, связанных как с внешними воздействиями, так и с описанием ее функционирования.
- □ Описание тенденций развития системы.
- Декомпозиция системы на подсистемы.

- На этапе анализа обеспечивается формирование детального представления о системе. Анализ системы состоит из следующих шагов.
- Составление функционального описания системы, включающего описание законов функционирования элементов и подсистем исследуемой системы.
- Составление морфологического описания системы, включающего описание взаимосвязей элементов, то есть структуры системы.

- Составление информационного описания системы, включающего описание потоков информации в системе и алгоритмов ее преобразования.
- Составление генетического описания системы, то есть анализа предыстории системы, и тенденций ее развития.

**На этапе синтеза** выясняется механизм функционирования системы и составляется ее математическая или имитационная модель.

### Основными этапами *исследования систем* являются:

словесная постановка задачи;

- выбор показателя эффективности (целевой функции);
- математическая постановка задачи;
- разработка модели функционирования системы;
- моделирование функционирования системы сравнение альтернативных вариантов функционирования системы по выбранной целевой функции (показателю эффективности);
- принятие решения.

Последний этап очень важен. Все остальные этапы существуют ради того, чтобы было принято решение о назначении, составе и структуре системы.

### 2.5. Прямая и обратная задачи исследования систем

Существует два подхода к исследованию систем.

#### Прямая задача

#### Дано:

- цель функционирования системы;
- элементы системы и их свойства;
- элементарные (неделимые) операции, позволяющие решить задачи или выполнить функции с помощью участвующих в них элементов в соответствии с их свойствами.

Необходимо определить совокупность и последовательность системных операций, составляющих функционирование системы или ее структуру и позволяющих достигать цель системы.

- Отметим, что для прямой задачи формулирование цели функционирования системы зависит от состава системы, т. е. от количества элементов и их свойств.
- Очень часто при этом возникают противоречия между составом системы и возможностью создать структуру, позволяющую достичь определенную заранее цель. Поэтому при решении прямой задачи приходится корректировать цель функционирования, которую можно достичь, исходя из заданного состава системы.
- Как правило, прямая задача решается при исследовании существующих систем, когда известен состав и необходимо совершенствовать ее структуру так, чтобы повысить, например, эффективность функционирования системы.

#### Обратная задача

#### Дано:

цель функционирования системы;

совокупность и последовательность системных операций выполняющих функции системы и составляющих ее структуру, позволяющую достичь цели функционирования системы.

Необходимо определить:

элементарные (неделимые) операции, составляющие системные (составные) операции;

свойства элементов, позволяющие им выполнять элементарные операции;

элементы системы, имеющие выбранные свойства.