1. 问题描述

子集选取问题

- □ 有一批共n个集装箱要装上2艘载重量 $_n$ 分别为C1和C2的 轮船,其中集装箱i的重量为 \mathbf{w}_i ,且 $\sum w_i \le c_1 + c_2$
- □ 装载问题要求确定是否有一个合理的装载方案可将这 n个集装箱装上这2艘轮船。如果有,找出一种装载方案。

$$\max \sum_{i=1}^{n} w_i x_i$$
 特殊的 0-1背包

$$\text{s.t.} \sum_{i=1}^{n} w_i x_i \le c_1$$

$$x_i \in \{0,1\}, 1 \le i \le n$$



1. 问题描述

- □容易证明:如果一个给定装载问题有解,则采用下面的策略可得到最优装载方案。
 - ■(1)首先将第一艘轮船尽可能装满;
 - ■(2)将剩余的集装箱装上第二艘轮船。

2. 队列式分支限界法-算法实现

时间复杂度 是多少?

```
Maxloading(w[],c,n)
■ {InitQueue(Q); Add(Q,-1); // 初始化队列,同层尾结点表示
  i=1; Ew=0; // 扩展结点层次, 扩展结点对应的载重量
   bestw=0; //当前最优载重量
  while (true) { // 搜索子集树
■if (Ew + w[i] <= c) //检查左儿子结点, x[i] = 1
     EnQueue(Q, Ew + w[i], bestw, i, n);// 右儿子结点总是可行的
    EnQueue(Q, Ew, bestw, i, n); //x[i] = 0
    Q_Delete(Ew); // 取下一扩展结点
    if (Ew == -1) { // 同层结点尾部
     if (QIsEmpty()) return bestw;
     Add(Q, -1);
                       // 同层结点尾部标志
     Q_Delete(Ew);
                 // 取下一扩展结点
     i++;} // 进入下一层 }
```

2. 队列式分支限界法

- 在算法的while循环中,首先检测当前扩展结点的左儿子结点是否为可行结点。如果是则将其加入到活结点队列中。然后将其右儿子结点加入到活结点队列中(右儿子结点一定是可行结点)。2个儿子结点都产生后,当前扩展结点被舍弃。
- ■<u>技巧</u>: 活结点队列中的队首元素被取出作为当前扩展结点,由于队列中每一层结点之后都有一个尾部标记-1,故在取队首元素时,活结点队列一定不空。当取出的元素是-1时,再判断当前队列是否为空。如果队列非空,则将尾部标记-1加入活结点队列,算法开始处理下一层的活结点。

3. 算法的改进

- ■节点的左子树表示将此集装箱装上船,右子树表示不将此集装箱装上船。设bestw是当前最优解; Ew是当前扩展结点所相应的重量; r是剩余集装箱的重量。
- ■则当Ew+r≤bestw时,可将其右子树剪去。
- ■为了确保右子树成功剪枝,应该在算法每一次进入左子树的时候更新bestw的值。

3. 算法的改进——while()内

- ■// 检查左儿子结点
- Type wt = Ew + w[i];
- // 左儿子结点的重量
- if $(wt \le c)$
- // 可行结点
- // 加入活结点队列
- if (i < n) Add(Q, wt);

提前更新bestw

右儿子剪枝

- // 检查右儿子结点
- if (Ew + r > bestw && i < n)
- Add(Q, Ew); // 可能含最优解
- if (wt > bestw) bestw = wt; Q_Delete(Q,Ew); //取下一扩展结点
 - if (Ew == -1) { // 同层结点尾部
 - if (QIsEmpty()) return bestw;
 - Add(Q, -1); // 同层结点尾部标志
 - \blacksquare Q_Delete(Q,Ew);
 - i++;
 - r=w[i];

4. 构造最优解

- ■为了在算法结束后能方便地构造出与最优值相应的最优解,算法必须存储相应子集树中从活结点到根结点的路径。为此目的,可在每个结点处设置指向其父结点的指针,并设置左、右儿子标志。
- class QNode
- {QNode *parent; // 指向父结点的指针
- bool LChild; // 左儿子标志
- Type weight; // 结点所相应的载重量
- **}**

- 4. 构造最优解
- ■找到最优值后,可以根据parent回溯到根节点 ,找到最优解。
- **for** (int j = n 1; j > 0; j -) {
- bestx[j] = bestE->LChild;
- bestE = bestE->parent;
- **Return bestw**;

5. 优先队列式分支限界法

- ■装载问题的优先队列式分支限界法用最大优先队 列存储活结点表。活结点x在优先队列中的优先级 定义为从根结点到结点x的路径所相应的载重量再 加上剩余集装箱的重量之和。
- ■优先队列中优先级最大的活结点成为下一个扩展结点。以结点x为根的子树中所有结点相应的路径的载重量**不超过**它的优先级。子集树中叶结点所相应的载重量与其优先级相同。
- ■在优先队列式分支限界法中,一旦有一个叶结点 成为当前扩展结点,则可以断言该叶结点所相应的 解即为最优解。此时可终止算法。

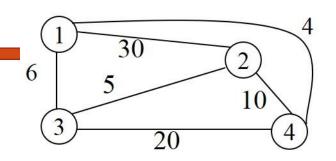
6.4 旅行售货员问题 (TSP)

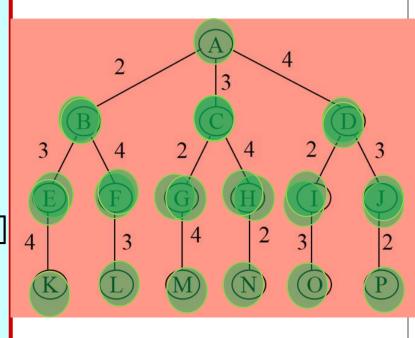
- ■某售货员要到若干城市去推销商品,已知各城市之间的路程(或旅费)。他要选定一条从驻地出发,经过每个城市一次,最后回到驻地的路线,使总的路程(或总旅费)最小。
- ■路线是一个带权图。图中各边的**费用(权)为正数**。图的一条周游路线是包括V中的每个顶点在内的一条回路。周游路线的费用是这条路线上所有边的费用之和。
- ■旅行售货员问题的解空间树,从树的根结点到任一叶结点的路径定义了图的一条周游路线。旅行售货员问题要在图G中找出费用最小的周游路线。



2 TSP问题的两种分支定界法

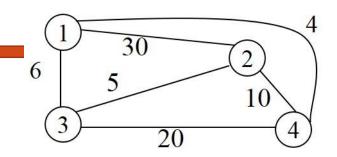
- $C, D \Rightarrow B, C, D$
- $F \Rightarrow E, F$ Ε, D]
- $G, H \Rightarrow G, H$ F] Ε,
- G, F,
- Η΄] Ι, Η, G,
 - [1, 2, 3, 4]
- L(66)
- M(25)3, 2,
- 1-3-4 (26)





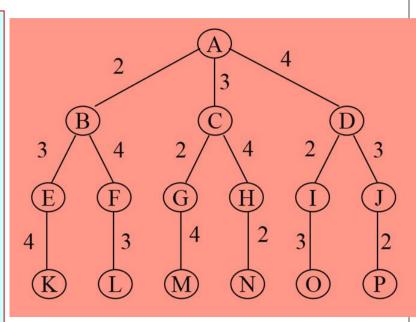
优先级的选取: 根到该结点的路

径长度 2 TSP问题的P / 刀 又 足 ク



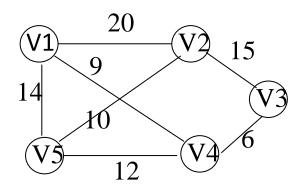
优先队列式分支限界法:

- B, C, D => B(30), C(6),
- C] I, $J \Rightarrow I(14)$, J(24)I, J] G, $H \Rightarrow G(11)$,
- H(26)
- I, J, H] $M \Rightarrow M(25)$ 2, 4]
- B] $0 \Rightarrow 0(25)$ P $\Rightarrow P(59)$ Н,
- B]
- 限界掉 BΒ,



2020/4/23

TSP问题



课堂习题: 从V1出发回到V1, 采用优先队列写出 求解过程。

6.4 旅行售货员问题

2. 算法描述

算法开始时创建一个最小堆,用于表示活结点优先队列。堆中每个结点的子树费用的下界1cost值是优先队列的优先级。接着算法计算出图中每个顶点的最小费用出边并用minout记录。如果所给的有向图中某个顶点没有出边,则该图不可能有回路,算法即告结束。如果每个顶点都有出边,则根据计算出的minout作算法初始化。

算法的while循环体完成对排列树内部结点的扩展。对于 当前扩展结点,算法分2种情况进行处理:

6.4 旅行售货员问题

2. 算法描述

- 1、首先考虑s=n-2的情形,此时当前扩展结点是排列树中某个叶结点的父结点。如果该叶结点相应一条可行回路且费用小于当前最小费用,则将该叶结点插入到优先队列中,否则舍去该叶结点。
- 2、当s〈n-2时,算法依次产生当前扩展结点的所有儿子结点。由于当前扩展结点所相应的路径是x[0:s],其可行儿子结点是从剩余顶点x[s+1:n-1]中选取的顶点x[i],且(x[s],x[i])是所给有向图G中的一条边。对于当前扩展结点的每一个可行儿子结点,计算出其前缀(x[0:s],x[i])的费用cc和相应的下界1cost。当1cost〈bestc时,将这个可行儿子结点插入到活结点优先队列中。

6.4 旅行售货员问题

2. 算法描述

- □ 算法中while循环的终止条件是排列树的一个叶结点成为 当前扩展结点。
 - 当s=n-1时,已找到的回路前缀是x[0:n-1],它已包含图G的所有n个顶点。
 - 因此, 当s=n-1时, 相应的扩展结点表示一个叶结点。 此时该叶结点所相应的回路的费用等于cc和1cost的值。
 - ■剩余的活结点的1cost值不小于已找到的回路的费用。 它们都不可能导致费用更小的回路。
 - 因此已找到的叶结点所相应的回路是一个最小费用旅行售货员回路,算法可以结束。
 - 】算法结束时返回找到的最小费用,相应的最优解由数组X 给出。



■本章结束!