

# 第二部分: 概率模型

章宗长 2021年3月10日

# 内容安排



# 不确定性的表示

- 信念度和概率
- 概率分布
- 联合概率分布
- 条件概率分布
- 贝叶斯网络
- 时序模型

## 信念度

- 假设绕地遥感卫星突然与地面失去了联系,可能原因:
  - □ 卫星上的电力系统或通讯系统发生了故障
  - □ 监控卫星的地面系统发生了故障
- 假如:相比"卫星上有推进器异常",我们更相信"卫星上有电子异常"
  - □ 命题E: 卫星上有电子异常
  - □ 命题T: 卫星上有推进器异常 那么有: E > T
- 如果认为E和T有相同的可信程度,那么E~T
- 假如:在出现了通讯故障的情况下,相比"卫星上有推进器异常",我们更相信"卫星上有电子异常"
  - □ 命题C: 出现了通讯故障 那么有: (E | C) > (T | C)

## 信念度

- 普适的可比性假设
  - □ (A | C) > (B | C), (A | C) ~ (B | C), (A | C) < (B | C) 中必有一个成立
- 传递性假设
  - 如果(A | D) ≥ (B | D), (B | D) ≥ (C | D), 那么(A | D) ≥ (C | D)
- 基于这两条假设,可以用实值函数P来表示**信念度:** 
  - □ P(A | C) > P(B | C) 当且仅当(A | C) > (B | C)

## 信念度和概率

- (概率论公理)假设某个试验的样本空间为 $\Omega$ ,对应于其中任一事件E,定义一个数P(E)。如果P(E)满足如下3个公理,则称P(E)是事件E的概率:
  - 公理1 0 ≤ P(E) ≤ 1
  - □ 公理2 P(Ω) = 1
  - □ **公理3** 对任一列互不相容的事件 $E_1, E_2, ...$ (即如果 $\mathbf{i} \neq j$ ,则 $E_i E_j = \emptyset$ ),有

$$P\left(\bigcup_{i=0}^{\infty} E_i\right) = \sum_{i=0}^{\infty} P(E_i)$$

- 假设P满足概率论公理,即0≤P(A|B)≤1
  - □ 如果(A | B)是确定的,那么P(A | B) = 1
  - □ 如果 $(A \mid B)$ 是不可能的,那么 $P(A \mid B) = 0$
  - □ 如果(A | B)介于两者之间,那么0 < P(A | B) < 1

# 条件概率

$$P(A \mid B) = \frac{P(A,B)}{P(B)}$$

## 全概率法则

$$P(A \mid C) = \sum_{B \in \mathfrak{B}} P(A \mid B, C) P(B \mid C)$$

3: 由互斥且可穷举的命题构成的集合

## 贝叶斯规则

$$P(A \mid B) = \frac{P(B \mid A) P(A)}{P(B)}$$

#### 应用贝叶斯规则: 简单实例

■ 将未知因素cause造成的结果effect看作证据,确定未知因素 cause:

$$P(cause \mid effect) = \frac{P(effect \mid cause) P(cause)}{P(effect)}$$

- 例子
  - □ 令cause表示命题"病人患有某种传染性肺炎"
  - □ 令effect表示命题"病人核酸检测为阳性"
  - $P(effect \mid cause) = 1.0$
  - P(cause) = 1/5000
  - P(effect) = 0.001

$$P(cause \mid effect) = \frac{P(effect \mid cause) P(cause)}{P(effect)} = \frac{1.0 \times \frac{1}{5000}}{0.001} = 0.2$$

# 不确定性的表示

- 信念度和概率
- 概率分布
- 联合概率分布
- 条件概率分布
- 贝叶斯网络
- 时序模型

#### 离散概率分布

- 离散概率分布
  - □ 在一个离散值集合上的分布
  - □ 表示: 概率质量函数

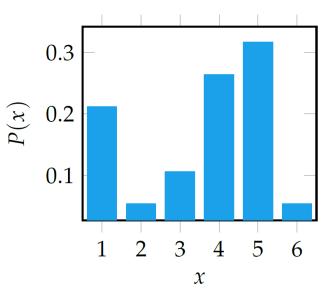


- $P(x^0) = P(X = 0): X$ 取值为0的概率
- $P(x^1) = P(X = 1): X$ 取值为1的概率



- $P(x^1), P(x^2), \dots, P(x^n)$
- $P(x^n) = 1 (P(x^1) + P(x^2) + ... + P(x^{n-1}))$

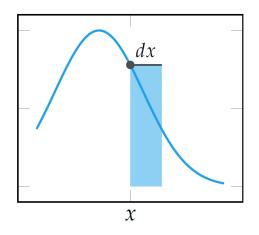




#### 连续概率分布

示例: 概率密度函数

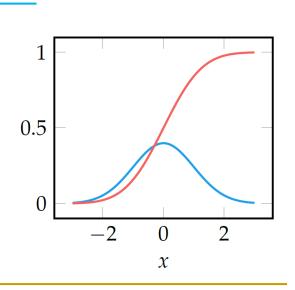
- 连续概率分布
  - □ 在一个连续值集合上的分布
  - □ 表示: 概率密度函数



■ 一个概率密度函数p(x)满足:  $\int_{-\infty}^{+\infty} p(x) dx = 1$ 

随着 $dx \rightarrow 0$ , X的取值落入区间(x, x + dx)的概率

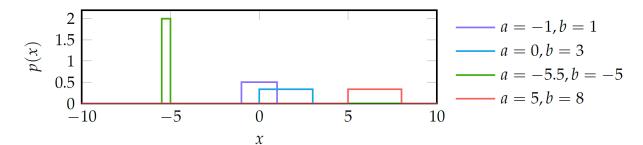
■ 累积分布函数  $P(X \in [-\infty, x]) = \int_{-\infty}^{x} p(x)dx$ 



#### 均匀分布

■ 均匀分布U(a,b)的概率密度函数:

$$U(x \mid a, b) = \begin{cases} \frac{1}{b - a} & \text{如果} a \le x \le b \\ 0 & \text{否则} \end{cases}$$



■ 例子: X服从均匀分布U(0,10),那么X的取值落入区间[3,4] 内的概率:

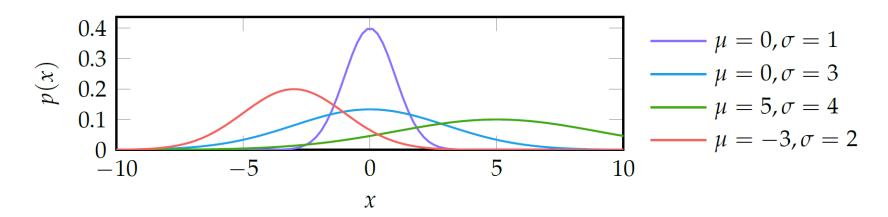
$$\int_{3}^{4} U(x \mid 0,10) dx = \frac{1}{10}$$

#### 高斯分布

- 高斯分布(正态分布): 连续随机变量的常见分布形式
- 随机变量服从均值为 $\mu$ ,方差为 $\sigma^2$ 的高斯分布 $\mathcal{N}(w \mid \mu, \sigma^2)$ , 其密度函数

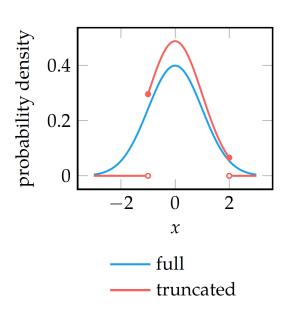
$$p(\mathbf{w}) = \mathcal{N}(\mathbf{w} \mid \mu, \sigma^2) = \frac{1}{\sigma} \phi \left( \frac{\mathbf{w} - \mu}{\sigma} \right)$$

$$\phi(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{x^2}{2}\right)$$
: 标准的正态密度函数



#### 截断式高斯分布

■ 假设用概率密度函数表示飞机在纽约 肯尼迪机场的高度分布情况,飞机的 高度范围[0,65000]英尺(ft)



■ 截断式高斯分布的密度函数

$$\mathcal{N}(w \mid \mu, \sigma^2, a, b) = \frac{\frac{1}{\sigma} \phi(\frac{w - \mu}{\sigma})}{\Phi(\frac{b - \mu}{\sigma}) - \Phi(\frac{a - \mu}{\sigma})}$$

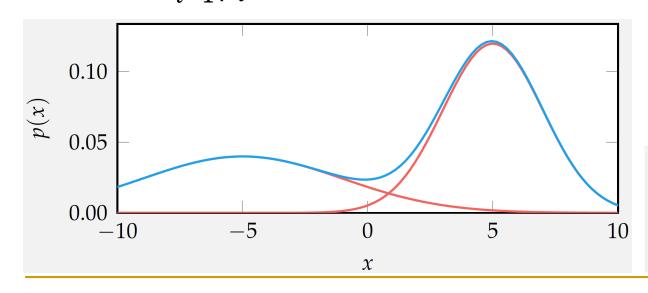
w: 取值范围[a,b]

$$Φ(x) = \int_{-\infty}^{x} φ(x)dx$$
: 标准的正态累积分布函数

## 多模态的连续概率分布

- ■高斯混合模型
  - □ 不同高斯分布的加权平均
  - □密度函数

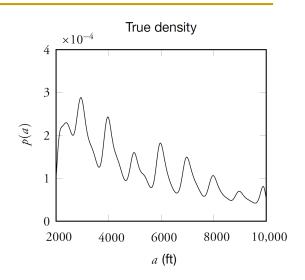
$$p(\mathbf{w} \mid \mu_1, \sigma_1^2, ..., \mu_n, \sigma_n^2, \rho_1, ..., \rho_n) = \sum_{i=1}^n \rho_i \mathcal{N}(\mathbf{w} \mid \mu_i, \sigma_i^2)$$
  
其中 $\sum_{i=1}^n \rho_i = 1$ 



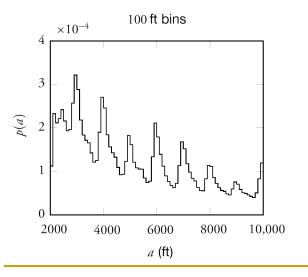
示例:高斯混合模型  $\mu_1 = 5$ ,  $\sigma_1 = 2$   $\mu_1 = -5$ ,  $\sigma_1 = 4$   $\rho_1 = 0.6$ ,  $\rho_1 = 0.4$ 

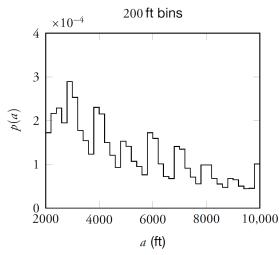
## 多模态的连续概率分布 (续)

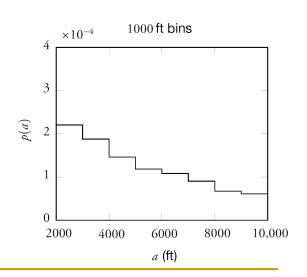
■ 右图: 飞机在纽约肯尼迪机场的高度 范围[2000ft, 10000ft]的概率分布



分段均匀密度函数







# 不确定性的表示

- 信念度和概率
- 概率分布
- 联合概率分布
- 条件概率分布
- 贝叶斯网络
- 时序模型

## 离散联合分布

示例:联合分布的表格表示

- 联合分布
  - □ 多个随机变量的概率分布
- $\blacksquare$  建模二值变量X,Y,Z的联合分布
  - □ 对这3个变量有8种不同可能的赋值,每 种赋值对应一个概率,概率之和为1
  - $\theta_{i}$ : 表中第i行出现的概率
  - $\theta_8 = 1 (\theta_1 + \theta_2 + \dots + \theta_7)$

X	Υ	Z	P(X,Y,Z)
0	0	0	0.08
0	0	1	0.31
0	1	0	0.09
0	1	1	0.37
1	0	0	0.01
1	0	1	0.05
1	1	0	0.02
1	1	1	0.07

- 如果有*n*个二值变量,则有2<sup>n</sup> 1个独立的参数
- 独立的参数个数的指数增长,带来了表示不确定性和学习概率模型的困难

#### 独立性假设

- 变量X和Y是独立的,当且仅当P(X,Y) = P(X)P(Y),记为  $X \perp Y$
- $X \perp Y$  当且仅当 $P(X) = P(X \mid Y)$
- 如果有n个独立的二值变量,那么能仅用n个独立的参数得到联合分布,而不是 $2^n 1$ 个

X	Υ	Z	P(X,Y,Z)
0	0	0	0.08
0	0	1	0.31
0	1	0	0.09
0	1	1	0.37
1	0	0	0.01
1	0	1	0.05
1	1	0	0.02
1	1	1	0.07

如果知道X,Y,Z是相互独立的



则独立参数的个 数减少至n=3

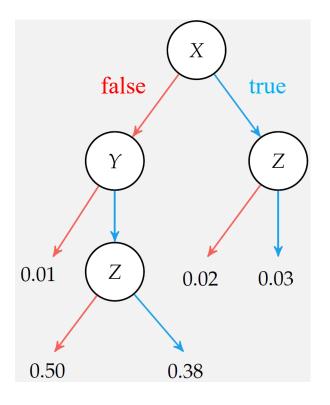
X	P(X)	Y	P(Z)
0 1	0.85 0.15	0 1	0.45 0.55
	$\overline{Z}$	P(Z)	•
			_

## 决策树表示

■ 决策树: 更紧凑地表示表格中的值

X	Υ	Z	P(X,Y,Z)
0	0	0	0.01
0	0	1	0.01
0	1	0	0.50
0	1	1	0.38
1	0	0	0.02
1	0	1	0.03
1	1	0	0.02
1	1	1	0.03





存储8个概率值

仅存储5个概率值

# 多元均匀分布及其混合模型

多元均匀分布 $U(\mathbf{a},\mathbf{b})$ 的概率密度函数:

2n个独立的参数

$$U(\mathbf{x} \mid \mathbf{a}, \mathbf{b}) = \prod_{i=1}^{n} U(x_i \mid a_i, b_i)$$

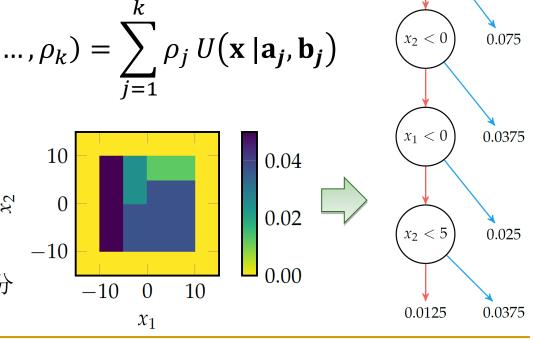
多元均匀分布的混合模型:

$$p(\mathbf{x} | \mathbf{a_1}, \mathbf{b_1}, \dots, \mathbf{a_k}, \mathbf{b_k}, \rho_1, \dots, \rho_k) = \sum_{j=1}^{k} \rho_j U(\mathbf{x} | \mathbf{a_j}, \mathbf{b_j})$$

其中 $\sum_{i=1}^k \rho_i = 1$ 

 $k \times 2n + (k-1)$   $\uparrow$ 独立的参数

示例: n = 2, k = 5的多元均匀分 布的混合模型及其决策树表示



## 多元高斯分布

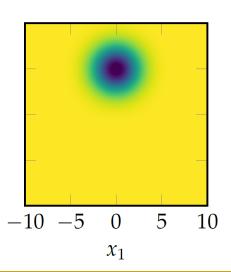
多元高斯分布 $\mathcal{N}(\mu, \Sigma)$ 的概率密度函数:

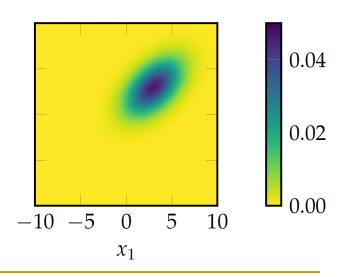
$$\mathcal{N}(\mathbf{x} \mid \mathbf{\mu}, \mathbf{\Sigma}) = \frac{1}{(2\pi)^{n/2} |\mathbf{\Sigma}|^{1/2}} \exp\left(-\frac{1}{2}(\mathbf{x} - \mathbf{\mu})^{\top} \mathbf{\Sigma}^{-1} (\mathbf{x} - \mathbf{\mu})\right)$$

其中 $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ ,μ是均值向量, $\Sigma$ 是协方差矩阵

■ 示例:

因为Σ是对称矩阵,所以独立参数的个数为n + (n + 1)n/2





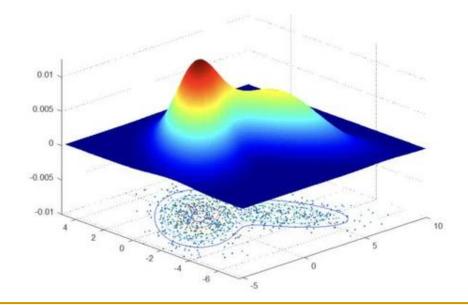
## 多元高斯混合模型

■ 多元高斯分布的混合模型:

$$p(\mathbf{x} | \boldsymbol{\mu}_1, \boldsymbol{\Sigma}_1, ..., \boldsymbol{\mu}_k, \boldsymbol{\Sigma}_k, \rho_1, ..., \rho_k) = \sum_{j=1}^k \rho_j \, \mathcal{N}(\mathbf{x} | \boldsymbol{\mu}_j, \boldsymbol{\Sigma}_j)$$

$$\sharp \, \boldsymbol{\psi} \sum_{j=1}^k \rho_j = 1$$

■ 示例:



# 不确定性的表示

- 信念度和概率
- 概率分布
- 联合概率分布
- 条件概率分布
- 贝叶斯网络
- 时序模型

## 离散条件模型

- 离散变量的条件概率分布
  - □表格表示
  - □ 给定证据*y*和*z*,所有*x*的概率 之和为1

$$P(x^0 \mid y^0, z^0) + P(x^1 \mid y^0, z^0) = 0.08 + 0.92 = 1$$

如果每个随机变量由二值变量变为有*m*个离散值的变量,证据变量的个数由2个变为*n*个,那么表格有多少行?

 $m^{n+1}$ 

独立变量的个数是多少呢?

 $(m-1)m^n$ 

#### 条件高斯模型

■ 给定一个或多个离散变量,一个连续变量的概率分布

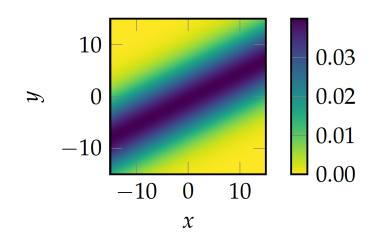
$$p(x \mid y) = \begin{cases} \mathcal{N}(x \mid \mu_1, \sigma_1^2) & \text{如果}y^1 \\ & \dots \\ \mathcal{N}(x \mid \mu_n, \sigma_n^2) & \text{如果}y^n \end{cases}$$

2n个独立的参数

## 线性高斯模型

- 线性高斯模型: *P*(*X* | *Y*)
  - □ 连续随机变量*X*的高斯分布,均值为连续随机变量*Y*取值的线性函数
  - □ 条件概率密度函数:

$$p(x \mid y) = \mathcal{N}(x \mid my + b, \sigma^2)$$



$$p(x \mid y) = \mathcal{N}(x \mid 2y + 1, 10^2)$$

#### 条件线性高斯模型

- 条件线性高斯模型: *P*(*X* | *Y*, *Z*)
  - □ 结合了条件高斯模型和线性高斯模型
  - □ X和Y为连续随机变量, Z为取值1:n的离散随机变量
  - □ 条件概率密度函数:

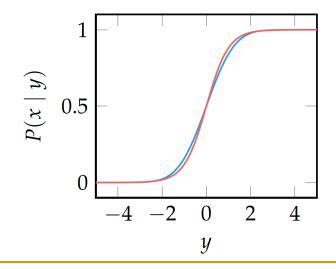
$$p(x \mid y, z) = \begin{cases} \mathcal{N}(x \mid m_1 y + b_1, \sigma_1^2) & \text{如果} z^1 \\ & \dots \\ \mathcal{N}(x \mid m_n y + b_n, \sigma_n^2) & \text{如果} z^n \end{cases}$$

# Sigmoid模型

■ Sigmoid模型: 给定一个连续变量,一个二值变量的概率分布

$$logit 模型: P(x^1 \mid y) = \frac{1}{1 + \exp\left(-2\frac{y - \theta_1}{\theta_2}\right)}$$

□ probit模型:  $P(x^1 | y) = \Phi(y - \theta_1)/\theta_2$ 



红色: logit模型 蓝色: probit模型  $\theta_1 = 0, \ \theta_2 = 1$ 

# 不确定性的表示

- 信念度和概率
- 概率分布
- 联合概率分布
- 条件概率分布
- 贝叶斯网络
- 时序模型

#### 贝叶斯网络

- 贝叶斯网络是联合分布的一种紧凑表示
- 网络结构:有向无环图
  - □ 结点: 随机变量
  - □ 有向边(箭头): 联接结点对

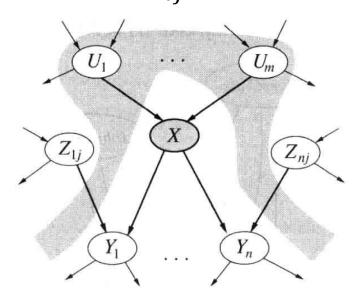


卫星监控问题的贝叶斯网络

网络的条件概率

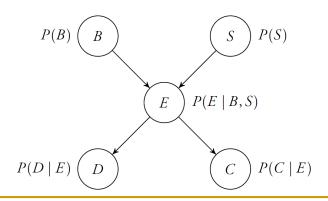
## 贝叶斯网络中的条件独立关系

- 给定Z,变量X和Y是独立的,当且仅当 $P(X,Y \mid Z) = P(X \mid Z) P(Y \mid Z)$ ,记为 $(X \perp Y \mid Z)$ 
  - $(X \perp Y \mid Z)$  当且仅当 $P(X \mid Z) = P(X \mid Y, Z)$
- 给定父结点(灰色区域中所示的各 $U_i$ ),结点X条件独立 于它的非后代结点(即各 $Z_{ii}$ )



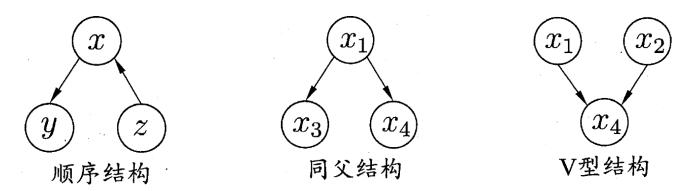
#### 链式法则

- $P(X_i | Pa_{X_i})$ : 结点 $X_i$ 的条件概率分布
  - $\square$   $Pa_{X_i}$ 表示 $X_i$ 的父结点
- 链式法则:  $P(x_1,...,x_n) = \prod_{i=1}^n P(x_i \mid Pa_{x_i})$
- 例子
  - $P(b^0, s^0, e^0, d^0, c^0) = P(b^0)P(s^0)P(e^0 | b^0, s^0) P(d^0 | e^0)P(c^0 | e^0)$
  - □ 贝叶斯网络仅用1+1+4+2+2=10个独立的参数来计算这一联合分布



#### 贝叶斯网络的结构

■ 贝叶斯网络中三个变量的典型依赖关系:



- 在同父结构中,给定 $x_1$ 的值,则 $x_3$ 和 $x_4$ 条件独立
- 在V型结构中,给定 $x_4$ 的值,则 $x_1$ 和 $x_2$ 必不独立
- = 若 $x_4$ 的取值完全未知,则V型结构下 $x_1$ 和 $x_2$ 却是相互独立的
  - □ 简单的验证:

$$p(x_1, x_2) = \sum_{x_4} p(x_1, x_2, x_4) = \sum_{x_4} p(x_4 \mid x_1, x_2) p(x_1) p(x_2) = p(x_1) p(x_2)$$

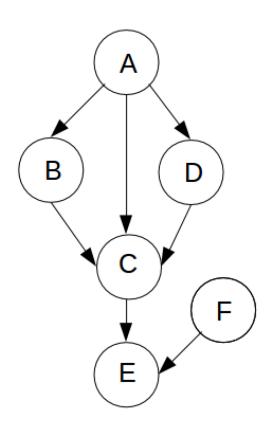
# 有向分离(d-分离, d-separation)

- 给定一个结点集合S,如果A和B的所有无向路径均由S有向分离,记为 $(A \perp B \mid S)$ ,则称S有向分离A和B
- 如果A和B的一条路径满足如下任一情况:
  - □ 包含一个顺序结构:  $X \rightarrow Y \rightarrow Z$ , 其中 $Y \in S$
  - □ 包含一个同父结构:  $X \leftarrow Y \rightarrow Z$ , 其中 $Y \in S$
  - □ 包含一个V型结构:  $X \to Y \leftarrow Z$ ,其中Y及其后代结点  $\notin S$  则该路径由S有向分离

# 课前练习

■ 给定如下贝叶斯网络,判断下列4个式子的真假。

- $\Box$   $(B \perp D \mid A)$
- $\Box$   $(B \perp D \mid C)$
- $\Box$   $(B \perp D \mid E)$
- $\Box$   $(B \perp C \mid A)$

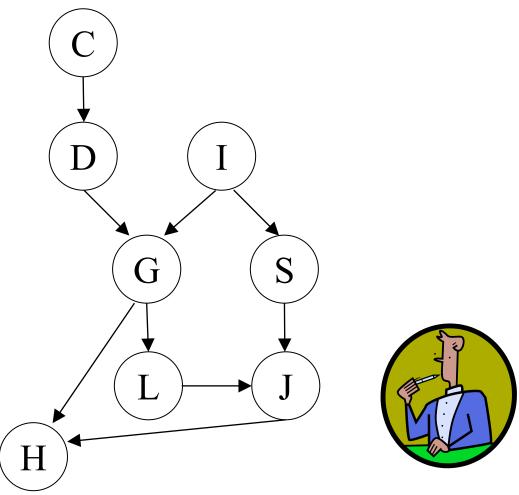




# 课前练习

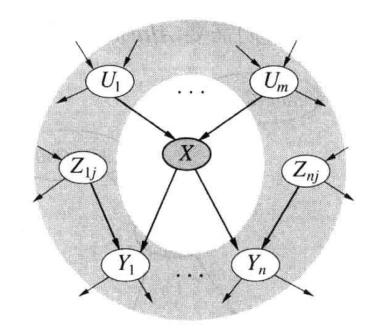
■ 给定如下贝叶斯网络,判断下列4个式子的真假。

- $\bigcirc$   $(D \perp I \mid L)$
- $\Box$   $(D \perp J \mid L)$
- $\Box$   $(D \perp J \mid L, I)$
- $\Box$   $(D \perp J \mid L, H, I)$



# 马尔科夫覆盖

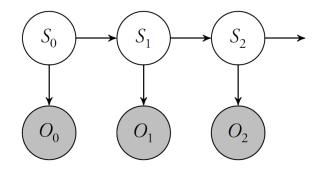
- 马尔科夫覆盖(Markov Blanket)
  - □ 有向分离一个结点与其他结点的最少个数的结点构成的集合
  - □ 这个集合由该结点的父结点、子结点以及子结点的父结点构成



灰色区域为结点X的马尔科夫覆盖

# 课前练习

■ 以下是一个隐马尔科夫模型的贝叶斯网络,请找出结点 $O_1$ 的马尔科夫覆盖。





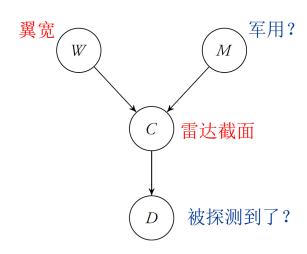
### 混合贝叶斯网络

- 包含离散的和连续的变量的贝叶斯网络
- 建模P(C|W,M)
  - □ 先忽略二值变量M,用线性高斯分布建模  $p(c \mid w) = \mathcal{N}(c \mid \theta_1 w + \theta_2, \theta_3)$
  - $p(c \mid w, m) = \begin{cases} \mathcal{N}(c \mid \theta_1 w + \theta_2, \theta_3) & \text{如果} m^0 \\ \mathcal{N}(c \mid \theta_4 w + \theta_5, \theta_6) & \text{如果} m^1 \end{cases}$
- 建模P(D | C)

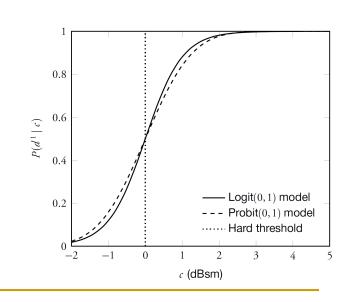
回 硬性阈值: 
$$P(d^1 \mid c) = \begin{cases} 0 & \text{如果} c < \theta \\ 1 & \text{否则} \end{cases}$$

□ logit模型: 
$$P(d^1 \mid c) = \frac{1}{1 + \exp\left(-2\frac{c - \theta_1}{\theta_2}\right)}$$

□ probit模型:  $P(d^1 \mid c) = \Phi(c - \theta_1)/\theta_2$ 



连续变量: 翼宽、雷达截面 二值变量: 军用?、被探测到了?



# 不确定性的表示

- 信念度和概率
- 概率分布
- 联合概率分布
- 条件概率分布
- 贝叶斯网络
- 时序模型

### 马尔科夫链

■ 时序模型表示一组变量如何随时间演进

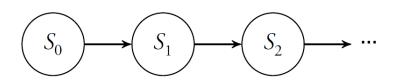
#### ■马尔科夫链

 $S_t$ 表示t时刻的状态

满足马尔科夫性质:系统下一时刻的状态仅由当前状态决定,不依赖于以往的任何状态

□ 状态转移模型: 条件分布 *P*(*S*<sub>t</sub> | *S*<sub>t-1</sub>)

□ 初始分布: *P*(*S*<sub>0</sub>)



马尔科夫链的贝叶斯网络

如果条件分布不随t变化,则称模型是稳态的

# 马尔科夫链的实例

- 实例
  - $\Box$  向量  $s_t$ 表示t时刻的状态,由飞机在t时刻的高度和垂直速率构成
  - □ 用线性高斯函数表示状态转移分布:

$$p(\mathbf{s}_{t} \mid \mathbf{s}_{t-1}) = \mathcal{N}(\mathbf{s}_{t} \mid \mathbf{M} \mathbf{s}_{t-1} + \mathbf{b}, \mathbf{\Sigma})$$
 匀速运动:  $\mathbf{M} \mathbf{s}_{t-1} + \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \mathbf{s}_{t-1}$ 

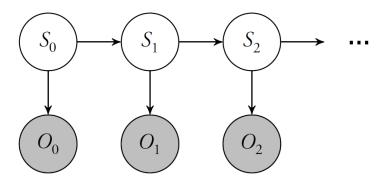
□ 初始分布:  $p(s_0) = \mathcal{N}(s_0 \mid \mu, \Sigma)$ 

k维高斯分布:

$$\mathcal{N}(\boldsymbol{s}_0 \mid \boldsymbol{\mu}, \boldsymbol{\Sigma}) = \frac{1}{(2\pi)^{k/2} |\boldsymbol{\Sigma}|^{1/2}} \exp\left(-\frac{1}{2}(\boldsymbol{s} - \boldsymbol{\mu})^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} (\boldsymbol{s} - \boldsymbol{\mu})\right)$$

### 隐马尔科夫模型

- 在马尔科夫链上增加观察结点
  - □ 隐马尔科夫模型: 状态变量是离散的



隐马尔科夫模型的贝叶斯网络

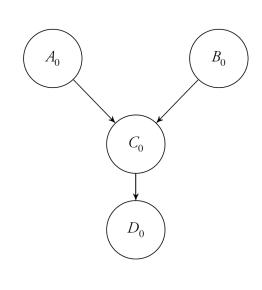
# 线性动态系统

- 在马尔科夫链上增加观察结点
  - □ 线性动态系统: 状态变量是连续的且条件分布是线性高 斯分布
- ■实例
  - □ 观察是有噪声的高度信息

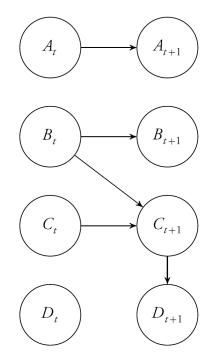
$$p(o_t | s_t) = \mathcal{N}(o_t | [1 \ 0] s_t, \Sigma)$$

# 动态贝叶斯网络

- ■可以用动态贝叶斯网络来表示稳态的时序模型
  - 一个贝叶斯网络表示初始分布
  - 一个贝叶斯网络表示转移分布



初始分布



转移分布

# 小结:不确定性的表示

- 不确定性的量化
  - □ 信念度、概率
  - □ 条件概率、全概率法则、贝叶斯规则
  - □ 概率分布、联合概率分布、条件概率分布
- 贝叶斯网络
  - 有向无环图,联合分布的一种紧凑表示
  - □ 条件独立关系:有向分离、马尔科夫覆盖
  - □ 混合贝叶斯网络
- 时序模型
  - □ 表示一组变量如何随时间演进
  - □ 马尔科夫链: 状态、状态转移模型、初始分布
  - □ 在马尔科夫链上增加观察结点: 隐马尔科夫模型、线性动态系统

### 课后练习2.1

■ 在火星上,有50%的概率既有生命又有水,有25%的概率有生命但没有水,有25%的概率既没有生命又没有水。问:在 给定有水的前提下,火星上有生命的概率是多少?



### 课后练习2.2

• 给定一个状态序列为 $s_{0:t}$ 和观察序列为 $o_{0:t}$ 的隐马尔科夫模型,试证明:

$$P(s_t \mid o_{0:t}) \propto P(o_t \mid s_t, o_{0:t-1}) P(s_t \mid o_{0:t-1})$$

请使用上式证明:

$$P\left(s_{t}\mid o_{0:t}
ight) \propto P\left(o_{t}\mid s_{t}
ight) \sum_{s_{t-1}} P\left(s_{t}\mid s_{t-1}
ight) P\left(s_{t-1}\mid o_{0:t-1}
ight)$$

