#### MT09-A2018 - Examen final - Questions de cours

Durée : 30mn. Sans documents ni outils électroniques - Rédiger sur l'énoncé

NOM PRÉNOM:

Place no:

# ATTENTION, il y a 3 exercices indépendants pour cette partie questions de cours ! IL FAUT PROUVER LES RÉSULTATS AVEC SOIN!

## Exercice 1 (barème approximatif: 2 points)

On cherche à calculer numériquement une solution  $x^*$  de l'équation  $x^* = 2 + \ln x^*$ . On utilise la méthode de point fixe, qui partant d'une valeur initiale  $x_0$  calcule la suite  $x_{n+1} = 2 + \ln x_n$ .

- 1. Énoncer le théorème du point fixe.
- 2. Montrer que pour tout  $x \in [2, +\infty[$ , on a  $2 + \ln(x) \in [2, +\infty[$ .
- 3. Montrer que si  $x_0 \in [2, +\infty[$ , la suite converge.

## Exercice 2 (barème approximatif: 1,5 points)

Soit h > 0. On pose  $t_0 = 0$ ,  $t_1 = 3h$  et  $t_2 = 6h$ . On se donne les valeurs  $y_0$ ,  $y_1$  et  $y_2$  dans  $\mathbb{R}$ .

- 1. Écrire le polynôme interpolant les  $y_i$  en  $t_i$ , pour i=0,1,2, dans la base de Lagrange.
- 2. Soit le polynôme

$$p_y(t) = y_0 + \frac{y_1 - y_0}{3h}t + \frac{y_2 - 2y_1 + y_0}{18h^2}t(t - 3h).$$

Que pouvez-vous dire sur les propriétés de ce polynôme?

## Exercice 3 (barème approximatif: 2 points)

Soit  $\omega>0$  un réel. On se donne  $m\geq 3$  points distincts tels que :

 $-\frac{\pi}{2\omega} < t_1 < t_2 < \ldots < t_p < 0 < t_{p+1} < t_{p+2} < \ldots < t_m < \frac{\pi}{2\omega}$ . On suppose que  $p \ge 1$  et  $(m-p) \ge 2$ . On se donne m réels  $(y_i)_{i=1,\ldots,m}$ .

On veut approcher les points  $(t_i, y_i)_{i=1,\dots,m}$  au sens des moindres carrés par la courbe définie par

$$f(t) = \begin{cases} \alpha_1 + \alpha_2 (1 - \cos(\omega t)) & \text{si } t < 0, \\ \alpha_1 + \alpha_3 \sin(\omega t) & \text{si } t \ge 0. \end{cases}$$

- 1. Écrire le problème de moindres carrés : on demande la fonction E qu'on cherche à minimiser et la matrice A résultante.
- 2. Montrer que les équations normales admettent une unique solution.

#### MT09-A2018- Examen final

Durée: 1h30.

Polycopiés de cours et scilab autorisés - pas d'outils numériques

Questions de cours déjà traitées : environ 5,5 points.

Il est possible de traiter une question en admettant les résultats précédents.

### Exercice 1: (barème approximatif: 11 points) CHANGEZ DE COPIE

Les questions 5, 6 et 8 sont indépendantes des questions précédentes. La question 8 est une question de programmation en Scilab.

Soit une matrice A dans  $\mathcal{M}_{p,p}(\mathbb{R})$  avec  $p \geq 1$ . On suppose que A est une matrice anti-symétrique, c'est-à-dire

$$A^T = -A$$
.

- 1. (a) Montrer que  $A_{ii} = 0, \forall i = 1, ..., p$ , et que  $x^T A x = 0 \ \forall x \in \mathbb{R}^p$ .
  - (b) Proposer une matrice  $A \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  anti-symétrique et inversible.
  - (c) Dans la suite on suppose que A est anti-symétrique et inversible. Vérifier que  $A^TA$  est symétrique définie positive.
- 2. Soient un réel T>0 et une matrice  $A\in\mathcal{M}_{p,p}(\mathbb{R})$  anti-symétrique et inversible. On considère le problème différentiel

$$\begin{cases} x'(t) &= A x(t), \quad \forall t \in ]0, T[\\ x(0) &= x^0, \end{cases}$$
 (1)

où  $x^0$  est un vecteur de  $\mathbb{R}^p$ . Soit  $E(x) = ||x||_2^2/2$ 

- (a) Montrer que  $\frac{d}{dt}(E(x(t))) = \langle x'(t), x(t) \rangle = x(t)^T x'(t)$ .
- (b) En déduire que  $\frac{d}{dt}(E(x(t))) = 0$ . Que vaut E(x(t)) ?
- 3. Soit un entier N > 0. On introduit le pas h = T/N et les points  $t_n = nh$  pour  $n = 0, \dots, N$ .
  - (a) Écrire le schéma d'Euler explicite pour le problème différentiel. On l'écrira sous la forme

$$z_{n+1} = z_n + h\phi(z_n, h, t_n)$$

où l'on donnera l'expression de  $\phi(z,h,t)$ .

(b) Montrer que

$$\langle z_{n+1}, z_n \rangle = \langle z_n, z_n \rangle.$$

(c) Montrer que pour le schéma d'Euler explicite on a

$$E(z_{n+1}) > E(z_n) \qquad \forall z_n \neq 0.$$

(d) Soit une matrice  $B \in \mathcal{M}_{p,p}(\mathbb{R})$  symétrique, dont on note  $\mu_1 \leq \mu_2 \leq \ldots \leq \mu_p$  les valeurs propres. Montrer que

$$\forall x \in \mathbb{R}^p \backslash \{0\} \qquad \frac{x^T B x}{x^T x} \ge \mu_1$$

(e) Soit  $0 < \lambda_1 \le \lambda_2 \le ... \le \lambda_p$  les valeurs propres de  $A^T A$ . Montrer que

$$E(z_{n+1}) \ge (1 + h^2 \lambda_1) E(z_n)$$

(f) En déduire que pour  $x^0 \neq 0$ ,

$$\lim_{n \to +\infty} E(z_n) = +\infty.$$

- 4. Écrire le schéma d'Euler implicite et montrer que  $E(z_{n+1}) < E(z_n)$  pour ce schéma.
- 5. Soit  $f:[0,T]\times\mathbb{R}^p\to\mathbb{R}^p$  une fonction  $C^{\infty}$ . On considère le  $\theta$ -schéma suivant

$$\begin{cases} z_{n+1} = z_n + h \left[ \theta f(t_n, z_n) + (1 - \theta) f(t_{n+1}, z_{n+1}) \right], & \forall n = 0, 1, \dots \\ z_0 = x^0 \end{cases}$$
 (2)

où  $\theta \in [0, 1]$  est un paramètre scalaire.

- (a) Écrire l'erreur de troncature locale.
- (b) Déterminer, en fonction des valeurs de  $\theta$ , l'ordre du  $\theta$ -schéma.
- 6. Dans cette question uniquement, on prend  $f:[0,T]\times\mathbb{R}\to\mathbb{R}$  (p=1) et  $f(t,u)=-\alpha u$ , où  $\alpha>0$ . Déterminer, en fonction de  $\theta$ , les valeurs de h pour lesquelles le schéma est stable.
- 7. Dans cette question, on prend  $f:[0,T]\times\mathbb{R}^p\to\mathbb{R}^p$   $(p\geq 1)$  telle que f(t,u)=Au, où A est anti-symétrique inversible.
  - (a) Écrire le  $\theta$ -schéma dans ce cas.
  - (b) En multipliant cette relation par  $\frac{1}{2}(z_{n+1}+z_n)^T$ , écrire une relation entre  $E(z_{n+1})$ ,  $E(z_n)$ , qui fait intervenir uniquement  $\langle Az_n, z_{n+1} \rangle$ , h et  $\theta$ .
  - (c) Quelle valeur de  $\theta \in [0, 1]$  semble intéressante ? Expliquer pourquoi. Le schéma est-il stable dans ce cas? De quel ordre est-il?
- 8. Programmation scilab : on veut implémenter le  $\theta$ -schéma (2) en utilisant la méthode du point fixe.
  - (a) Écrire la fonction  $\Phi: \mathbb{R}^p \to \mathbb{R}^p$  dont on veut trouver le zéro à chaque pas de temps.
  - (b) Écrire une fonction scilab [y, k] = pointfixe(f, y0, Kmax, tol, theta, ...) qui implémente la méthode de point fixe pour résoudre  $\Phi(y^*) = 0$ . On précisera bien tous les arguments de cette fonction (dont on ne donne ici que les premiers termes).
  - (c) Écrire une fonction scilab [X] = thetaschema(f, x0, T, N, theta, ...) qui implémente le  $\theta$ -schéma (2) en utilisant la méthode du point fixe.

## Exercice 2 (barème approximatif: 7,5 points) CHANGEZ DE COPIE Les questions 2 et 3 sont largement indépendantes les unes des autres.

Lorsque le calcul est effectué à l'aide de nombres flottants, la précision relative est fixée à  $\epsilon_{\mathbf{mach}} = 5 \times 10^{-3}$ . En arithmétique flottante, on a fl $(\frac{1}{\sqrt{2}}) = 0.707$  et donc fl $(0.707 \times 0.707) = 0.5$ .

En arithmetique nottante, on a 
$$\operatorname{fl}(\frac{1}{\sqrt{2}}) = 0.707$$
 et donc  $\operatorname{fl}(0.707 \times 0.707) = 0.5$ .

On pose  $\epsilon = 10^{-2}$ , on a donc  $\operatorname{fl}(1 + \epsilon^2) = 0.1 \times 10^{-1} = 1$ . On considère la matrice  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ \epsilon & 0 & 0 \\ 0 & \epsilon & 0 \\ 0 & 0 & \epsilon \end{pmatrix}$ 

- 1. (a) Dans cette question uniquement, on suppose que l'on travaille en arithmétique exacte. Quel est le rang de A? En déduire que A<sup>T</sup>A est inversible.
  - (b) En arithmétique flottante, déterminer  $fl(A^TA)$ . Est-il possible de factoriser cette matrice par la méthode de Cholesky?
- 2. Le but est de construire une base orthonormée de Im(A) par le procédé de Schmidt.
  - (a) Normaliser  $A_1$  et calculer  $q_1 = \text{fl}(A_1/||A_1||)$ .
  - (b) Calculer, en nombres flottants,  $q_2$  en fonction de  $A_2$  et  $q_1$ . Calculer en nombres flottans  $q_3$  en fonction de  $A_3$ ,  $q_1$  et  $q_2$ . —Procéder en deux étapes : orthogonalisation et normalisation.
  - (c) Exprimer  $A_1, A_2$  et  $A_3$  comme combinaisons linéaires de  $q_1, q_2$  et  $q_3$ . En déduire la décomposition A = QT, T une matrice triangulaire supérieure et Q est la matrice contenant  $q_1, q_2$  et  $q_3$  en colonnes.
  - (d) Vérifier que  $(q_2)^T q_3 = 0.5$ . Q est-elle orthogonale? Conclure sur le procédé de Schmidt en tant que méthode numérique de factorisation.
- 3. On réalise les premières étapes de la factorisation A = QR en utilisant les transformations de Householder.
  - (a) Soit u un vecteur de  $\mathbb{R}^n$ . On suppose que  $||u||_2 = 1$ . Donner l'expression de la matrice de Householder associée à u. Déterminer  $H^T$  et  $H^{-1}$ .
  - (b) En arithmétique flottante, déterminer la matrice de Householder  $H^{(1)}$  utilisée pour la première étape de QR. On précisera bien le vecteur  $u^{(1)}$  associé à  $H^{(1)}$  en fonction de  $q_1$  et du premier vecteur de la base canonique.
  - (c) Déterminer  $A^{(1)} = H^{(1)}A$ . Que remarque-t-on sur la première colonne de  $A^{(1)}$ ? Est-ce normal?
  - (d) Écrire la transformation  $U^{(2)}$  qui réalise la seconde étape de QR et la matrice  $A^{(2)} = U^{(2)}A^{(1)}$ . On précisera bien la matrice de Householder  $H^{(2)}$  utilisée. Commenter sur  $A^{(2)}$ .