## Contrôle de cours 2 (1 heure)

N.B. : Le barème est sur 20. Il y a en tout 4 questions de cours.

1	Espaces vectoriels
Co	urs 1 : familles de vecteurs (6 points)
	at $E$ un espace vectoriel sur $\mathbb{R}$ et $\mathcal{F}=(e_1,\cdots,e_n)$ une famille de $n$ vecteurs de $E$ $(n\in\mathbb{N}^*)$ . (a) Donner la définition mathématique de : $\mathcal{F}$ est une famille libre de $E$ .
	(b) Donner la définition mathématique de : $\mathcal F$ est une famille liée de $E$ .
	(c) Dans cette question uniquement, $E = \mathbb{R}_2[X]$ . Parmi les vecteurs $P_1 = 2$ , $P_2 = X + 1$ , $P_3 = X$ , $P_4 = X^2 + X$ $P_5 = X^2 + 2X + 2$ , donner sans justifier d'une part une famille libre de $E$ composée de 3 vecteurs et d'autre pa une famille liée de $E$ composée de 3 vecteurs.
	2. On suppose que $\mathcal{F}$ est une famille génératrice de $E$ .  (a) Que cela signifie-t-il? Vous devez répondre en utilisant des quantificateurs.
	(b) Dans cette question uniquement, $E = \mathbb{R}^2$ . Proposer sans justifier une famille génératrice de $E$ parmi les vecteu $u_1 = (1, -2), u_2 = (-2, 4), u_3 = (-1, 1)$ et $u_4 = (-1, -2)$ .
	3. On suppose que $e_1$ est une combinaison linéaire de $e_2$ , $e_3$ et $e_4$ . Montrer rigoureusement que $\operatorname{Vect}\left((e_1,e_2,e_3,e_4)\right) = \operatorname{Vect}\left((e_2,e_3,e_4)\right)$


## Cours 2 : bases (3 points)

	deux questions sont independantes.  1. Dans $\mathbb{R}^3$ , on considère la base $\mathcal{B} = (e_1 = (1,0,1), e_2 = (0,1,1), e_3 = (1,1,0))$ . Rappeler à l'aide de quantificateurs ce que signifie « $\mathcal{B}$ base de $\mathbb{R}^3$ ». Soit $u = (x,y,z) \in \mathbb{R}^3$ de coordonnées 1, 2 et 3 dans la base $\mathcal{B}$ (en respectant l'ordre des vecteurs de $\mathcal{B}$ ). Trouver $x, y$ et $z$ .				
2	. Dans $\mathbb{R}^3$ , on considère $F = \text{Vect}(((1,2,0),(3,-2,1),(4,0,1)))$ . Trouver la dimension de $F$ . Justifier soigneusement.				
2 Co	Applications linéaires urs 3 : exemples (3 points)				
	ner, sans justifier, un exemple : 1) d'un endomorphisme non nul de $\mathbb{R}^3$ , 2) d'une application non linéaire de $\mathbb{R}^3$ vers $\mathbb{R}^2$ , une application linéaire non nulle de $\mathbb{R}^3$ vers $\mathbb{R}[X]$ .				
• • • • •					
· · · · ·					

## Cours 4: noyau et image (8 points)

1.	Donner la définition mathématique de $Ker(f)$ .
2.	Donner la définition mathématique de $\text{Im}(f)$ .
3.	$\textbf{Donner et démontrer} \text{ une condition nécessaire et suffisante sur } \operatorname{Ker}(f) \text{ et/ou } \operatorname{Im}(f) \text{ pour } \ast f \text{ injective } \ast$
ŧ.	$\textbf{Donner} \text{ une condition n\'ecessaire et suffisante sur } \operatorname{Ker}(f) \text{ et/ou } \operatorname{Im}(f) \text{ pour } \ast f \text{ surjective } \ast$
ŏ.	Donner sans justifier un exemple d'une application linéaire de $\mathbb{R}^3$ vers $\mathbb{R}^3$ tel que $\mathrm{Ker}(f) = \mathrm{Vect}(((1,0,-2)))$