Correction Partiel S2 2022

Exercice 1

1. Rappeler les développements limités en 0 à l'ordre 4 de e^u , $\cos(u)$, $\sin(u)$, $\ln(1+u)$ et $\sqrt{1+u}$.

$$e^{u} = 1 + u + \frac{u^{2}}{2!} + \frac{u^{3}}{3!} + \frac{u^{4}}{4!} + o(u^{4})$$

$$\cos(u) = 1 - \frac{u^{2}}{2!} + \frac{u^{4}}{4!} + o(u^{4})$$

$$\sin(u) = u - \frac{u^{3}}{3!} + o(u^{4})$$

$$\ln(1+u) = u - \frac{u^{2}}{2} + \frac{u^{3}}{3} + \frac{u^{4}}{4} + o(u^{4})$$

$$\sqrt{1+u} = 1 + \frac{u}{2} - \frac{u^{2}}{8} + \frac{u^{3}}{16} - \frac{5u^{4}}{128} + o(u^{4})$$

2. Donner le développement limité en 0 à l'ordre 4 de $f(x) = \ln(1-2x)\sin\left(\frac{x}{2}\right)$.

$$f(x) = \left(-2x - 2x^2 - \frac{8}{3}x^3 - 4x^4 + o(x^4)\right)\left(\frac{x}{2} - \frac{x^3}{48} + o(x^4)\right) = -x^2 + \frac{x^4}{24} - x^3 - \frac{4x^4}{3} + o(x^4) = -x^2 - x^3 - \frac{31x^4}{24} + o(x^4)$$

3. Donner le développement limité en 0 à l'ordre 4 de $g(x) = \sqrt{1 + \cos(2x)}$.

On a

$$g(x) = \sqrt{1 + 1 - 2x^2 + \frac{2x^4}{3} + o(x^4)} = \sqrt{2\left(1 - x^2 + \frac{x^4}{3} + o(x^4)\right)} = \sqrt{2} \times \sqrt{1 - x^2 + \frac{x^4}{3} + o(x^4)}$$

Posons $u = -x^2 + \frac{x^4}{3} + o(x^4)$. Ainsi, $u^2 = x^4 + o(x^4)$. D'où

$$f(x) = \sqrt{2} \times \left(1 - \frac{x^2}{2} + \frac{x^4}{6} - \frac{x^4}{8} + o(x^4)\right) = \sqrt{2} \times \left(1 - \frac{x^2}{2} + \frac{x^4}{24} + o(x^4)\right) = \sqrt{2} - \frac{\sqrt{2}x^2}{2} + \frac{\sqrt{2}x^4}{24} + o(x^4)$$

Exercice 2

- 1. Calcular $\lim_{x\to 0} \frac{\cos(2x^2)-1}{e^x-e^{-x}-2x}$
 - $N(x) = \cos(2x^2) 1 = -2x^4 + o(x^4)$. Ainsi, $N(x) \sim -2x^4$ au voisinage de 0.
 - $D(x) = e^x e^{-x} 2x = 1 + x + \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{6} + o(x^3) \left(1 x + \frac{x^2}{2} \frac{x^3}{6} + o(x^3)\right) 2x = \frac{x^3}{3} + o(x^3)$. D'où, en 0, $D(x) \sim \frac{x^3}{3}$.
 - $\bullet \text{ Par conséquent, } \frac{N(x)}{D(x)} \sim \frac{-2x^4}{\frac{x^3}{2}} = -6x \underset{x \longrightarrow 0}{\longrightarrow} 0. \text{ Donc } \lim_{x \to 0} \frac{\cos(2x^2) 1}{e^x e^{-x} 2x} = 0.$
- $\begin{aligned} & 2. \ \ Calculer \lim_{x \to +\infty} x^2 \left(e^{\frac{1}{x^2}} \cos \left(\frac{1}{x} \right) \right). \\ & \text{On a } x^2 \left(e^{\frac{1}{x^2}} \cos \left(\frac{1}{x} \right) \right) = x^2 \left(1 + \frac{1}{x^2} + o \left(\frac{1}{x^2} \right) \left(1 \frac{1}{2x^2} + o \left(\frac{1}{x^2} \right) \right) \right) = x^2 \left(\frac{3}{2x^2} + o \left(\frac{1}{x^2} \right) \right) = \frac{3}{2} + o(1). \\ & \text{Donc } \lim_{x \to +\infty} x^2 \left(e^{\frac{1}{x^2}} \cos \left(\frac{1}{x} \right) \right) = \frac{3}{2}. \end{aligned}$

Exercice 3

On considère l'endomorphisme f de \mathbb{R}^3 dont la matrice dans la base canonique au départ et à l'arrivée est $A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 3 \\ 4 & 3 & 5 \\ -1 & -2 & -2 \end{pmatrix}$.

1. Inverser A.

Soient
$$U = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$
 et $V = \begin{pmatrix} X \\ Y \\ Z \end{pmatrix}$ deux vecteurs colonnes de \mathbb{R}^3 .

On a

$$AU = V \iff \begin{cases} 2x + 2y + 3z = X \\ 4x + 3y + 5z = Y \\ -x - 2y - 2z = Z \end{cases}$$

En faisant $L_2 \longleftarrow L_2 - 2L_1$ et $L_3 \longleftarrow 2L_3 + L_1$, le système est équivalent à

$$\begin{cases} 2x + 2y + 3z = X \\ - y - z = Y - 2X \\ - 2y - z = 2Z + X \end{cases}$$

Puis, on effectue $L_3 \leftarrow L_2 - L_3$. On obtient alors

$$AU = V \iff \begin{cases} 2x + 2y + 3z = X \\ - y - z = Y - 2X \\ y = -3X + Y - 2Z \end{cases}$$

Le système étant échelonné, il suffit maintenant de le remonter. On a alors

$$AU = V \iff \begin{cases} x = -4X + 2Y - Z \\ y = -3X + Y - 2Z \\ z = 5X - 2Y + 2Z \end{cases} \iff U = \begin{pmatrix} -4 & 2 & -1 \\ -3 & 1 & -2 \\ 5 & -2 & 2 \end{pmatrix} V \iff U = A^{-1}V$$

Ainsi, $A^{-1} = \begin{pmatrix} -4 & 2 & -1 \\ -3 & 1 & -2 \\ 5 & -2 & 2 \end{pmatrix}$. Il faut penser à faire une vérification au brouillon!!

2. L'endomorphisme f est-il bijectif? Justifier. Si oui, donner l'expression de f^{-1} .

Puisque A est la matrice de f dans la base canonique au départ et à l'arrivée et que A est inversible, on en déduit que f est bijective. Ainsi, A^{-1} est la matrice de f^{-1} dans la base canonique au départ et à l'arrivée. Du coup,

$$f^{-1}: \left\{ \begin{array}{ccc} \mathbb{R}^3 & \longrightarrow & \mathbb{R}^3 \\ (x,y,z) & \longmapsto & (-4x+2y-z,-3x+y-2z,5x-2y+2z) \end{array} \right.$$

3. Imaginons que A corresponde aussi à la matrice de $g \in \mathcal{L}(\mathbb{R}_2[X], \mathbb{R}^3)$ dans les bases canoniques au départ et à l'arrivée. Quelle est l'expression de g? Justifier brièvement.

Les colonnes de A donnent g(1) = (2, 4, -1), g(X) = (2, 3, -2) et $g(X^2) = (3, 5, -2)$.

Ainsi, pour tout $P = aX^2 + bX + c \in \mathbb{R}_2[X]$, $g(P) = ag(X^2) + bg(X) + cg(1)$ par linéarité de g. Cela donne : g(P) = (3a + 2b + 2c, 5a + 3b + 4c, -2a - 2b - c). Par conséquent

$$g: \left\{ \begin{array}{ll} \mathbb{R}_2[X] & \longrightarrow & \mathbb{R}^3 \\ aX^2 + bX + c & \longmapsto & (3a+2b+2c, 5a+3b+4c, -2a-2b-c) \end{array} \right.$$

Exercice 4

Dans cet exercice, les deux questions sont indépendantes.

1. On se place dans $E = \mathbb{R}_2[X]$ et on considère les familles suivantes :

$$\mathcal{F}_1 = (P_1 = 1, P_2 = X^2 + X, P_3 = -X^2 - X - 2)$$
 et $\mathcal{F}_2 = (Q_1 = 1, Q_2 = X^2 + X + 1, Q_3 = X^2 - X)$

Ces familles sont-elles des bases de E? Justifiez rigoureusement votre réponse. Si oui, donner les coordonnées de $P = -X^2 + 7X + 5$ dans la(les) base(s) trouvée(s).

- On a $-P_2 2P_1 = P_3$ ainsi \mathcal{F}_1 est liée et ce n'est pas une base de E.
- Soit $(\alpha, \beta, \gamma) \in \mathbb{R}^3$ tel que $\alpha Q_1 + \beta Q_2 + \gamma Q_3 = 0_E$. On a en développant, $\alpha + \beta + (\beta \gamma) X + (\beta + \gamma) X^2 = 0_E$. D'où $\begin{cases} \alpha + \beta &= 0 \\ \beta \gamma &= 0 \end{cases}$. Cela donne $\alpha = \beta = \gamma = 0$. $\beta + \gamma &= 0$

On en déduit que \mathcal{F}_2 est une famille libre. Comme $\operatorname{Card}(\mathcal{F}_2) = 3 = \dim(E)$, on conclut que \mathcal{F}_2 est une base de E.

•. Soit $P = -X^2 + 7X + 5 \in E$. On cherche $(\alpha, \beta, \gamma) \in \mathbb{R}^3$ tel que $P = \alpha Q_1 + \beta Q_2 + \gamma Q_3$. En se servant du système précédent, on résout $\begin{cases} \alpha + \beta & = 5 \\ \beta - \gamma & = 7 \\ \beta + \gamma & = -1 \end{cases}$, ce qui donne $\alpha = 2$, $\beta = 3$ et $\gamma = -4$.

En conclusion, les coordonnées de P dans la base \mathcal{F}_2 sont (2,3,-4).

- 2. On se place dans \mathbb{R}^3 . Soient les vecteurs u = (2, 3, -1) et v = (1, -1, -2).
 - (a) La famille (u, v) est-elle une base de G = Vect(u, v)? Justifier.

(u, v) est par définition une famille génératrice de G. Comme u et v ne sont pas colinéaires, la famille (u, v) est libre. C'est donc une base de G.

(b) Trouver $a \in \mathbb{R}$ tel que $w = (-15, 5, a) \in G$.

On cherche $(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$ tel que $w = \alpha u + \beta v$, ce qui revient à $(-15, 5, a) = (2\alpha + \beta, 3\alpha - \beta, -\alpha - 2\beta)$. On doit donc résoudre le système $\begin{cases} 2\alpha + \beta &= -15 \\ 3\alpha - \beta &= 5 \\ -\alpha - 2\beta &= a \end{cases}$

Les deux premières équations donnent $\alpha = -2$ et $\beta = -11$. Ainsi, la dernière équation donne a = 24.

Exercice 5

On considère l'application linéaire $f: \left\{ \begin{array}{ccc} \mathbb{R}_2[X] & \longrightarrow & \mathbb{R}^2 \\ P & \longmapsto & (P(0),P'(1)) \end{array} \right.$

1. Trouver une base du noyau de f. En déduire sa dimension.

$$\begin{split} \operatorname{Ker}(f) &= & \left\{ P = aX^2 + bX + c \in \mathbb{R}_2[X], P(0) = P'(1) = 0 \right\} \\ &= & \left\{ aX^2 + bX + c, c = 0, \ 2a + b = 0 \right\} \\ &= & \left\{ aX^2 - 2aX, a \in \mathbb{R} \right\} \\ &= & \left\{ a(X^2 - 2X), a \in \mathbb{R} \right\} = \operatorname{Vect}\left(X^2 - 2X\right) \end{split}$$

D'où la famille $(X^2 - 2X)$ est génératrice de Ker(f). Ce vecteur étant non nul, il forme une famille libre. $(X^2 - 2X)$ est donc une base de Ker(f). On a dim (Ker(f)) = 1.

- 2. Énoncer en toute généralité le théorème du rang. En déduire la dimension de l'image de f dans notre cas.
 - Soient E et F deux \mathbb{R} -espaces vectoriels avec E de dimension finie. Soit $f \in \mathcal{L}(E,F)$. On a

$$\dim(E) = \dim\left(\operatorname{Ker}(f)\right) + \dim\left(\operatorname{Im}(f)\right)$$

• Par ce théorème, on a dim (Im(f)) = 3 - 1 = 2.

- 3. f est-elle injective? f est-elle surjective? Justifier.
 - Comme $\operatorname{Ker}(f) \neq \{0_{\mathbb{R}_2[X]}\}, f$ n'est pas injective.
 - Comme dim $(\operatorname{Im}(f)) = \dim(\mathbb{R}^2) = 2$ et $\operatorname{Im}(f) \subset \mathbb{R}^2$, on a $\operatorname{Im}(f) = \mathbb{R}^2$, ce qui signifie que f est surjective.
- 4. Donner la matrice de f dans les bases canoniques au départ et à l'arrivée.

$$\left(\begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \end{array}\right)$$

5. Donner la matrice de f dans la base canonique au départ et la base ((2,1),(-1,-1)) à l'arrivée.

On a
$$f(1) = (1,0) = 1(2,1) + 1(-1,-1)$$
, $f(X) = (0,1) = -1(2,1) - 2(-1,-1)$ et $f(X^2) = (0,2) = -2(2,1) - 4(-1,-1)$. On en déduit que la matrice cherchée est $\begin{pmatrix} 1 & -1 & -2 \\ 1 & -2 & -4 \end{pmatrix}$

Exercice 6

Soit $f \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3)$ dont la matrice dans la base canonique au départ et à l'arrivée est $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 2 \\ 0 & -1 & -1 \end{pmatrix}$.

On note C_1 , C_2 et C_3 les trois vecteurs colonnes de A.

- 1. La famille (C_1, C_2, C_3) est-elle libre? Sinon, en extraire une famille libre maximale.
 - \bullet On a $C_3=C_1+C_2$ d'où la famille (C_1,C_2,C_3) est liée.
 - Éliminons C_3 . Comme C_1 et C_2 ne sont pas colinéaires, ils forment une famille libre. (C_1, C_2) est une famille libre maximale.
- 2. En déduire une base \mathcal{B}_1 de Im(f) et une base \mathcal{B}_2 de Ker(f). Donner leur dimension.
 - On sait que $\text{Im}(f) = \text{Vect}((C_1, C_2, C_3)) = \text{Vect}((C_1, C_2))$. Ainsi, (C_1, C_2) est génératrice et libre (par 1.) de Im(f), c'est donc une base. On a donc $\dim(\text{Im}(f)) = 2$.
 - Par le théorème du rang, $\dim (Ker(f)) = 3 2 = 1$.

Comme $C_1 + C_2 - C_3 = 0_{\mathbb{R}^3}$, on en déduit que $(1,0,0) + (0,1,0) - (0,0,1) = (1,1,-1) \in \text{Ker}(f)$. Comme $(1,1,-1) \neq 0_{\mathbb{R}^3}$, il forme une famille libre de cardinal 1 dans Ker(f) qui est de dimension 1. C'est donc une base de Ker(f).

- 3. Montrer que $Im(f) \oplus Ker(f) = \mathbb{R}^3$. On crée alors la base \mathcal{B} de \mathbb{R}^3 en réunissant les vecteurs de \mathcal{B}_1 et de \mathcal{B}_2 .
 - Soit $u \in \text{Ker}(f) \cap \text{Im}(f)$. On a $u \in \text{Im}(f)$ et $u \in \text{Ker}(f)$. Ainsi, $\exists (\alpha, \beta, \gamma) \in \mathbb{R}^3$ tel que $u = \alpha C_1 + \beta C_2 = (\alpha + \beta, 2\beta, -\beta)$ et $u = \gamma(1, 1, -1) = (\gamma, \gamma, -\gamma)$. Par conséquent, on a $\alpha + \beta = \gamma$, $2\beta = \gamma$ et $-\beta = \gamma$. Cela donne $\alpha = \beta = \gamma = 0$. Donc $u = 0_{\mathbb{R}^3}$. On a montré que $\text{Ker}(f) \cap \text{Im}(f) \subset \{0_{\mathbb{R}^3}\}$. L'inclusion dans l'autre sens étant toujours vraie dans ce cas, on a obtenu : $\text{Ker}(f) \cap \text{Im}(f) = \{0_{\mathbb{R}^3}\}$
 - On sait que $\operatorname{Ker}(f) + \operatorname{Im}(f) \subset \mathbb{R}^3$. Or

$$\dim (\text{Ker}(f) + \text{Im}(f)) = \dim (\text{Ker}(f)) + \dim (\text{Im}(f)) - \dim (\text{Ker}(f) \cap \text{Im}(f)) = 1 + 2 - 0 = 3 = \dim(\mathbb{R}^3)$$

Ainsi, $Ker(f) + Im(f) = \mathbb{R}^3$.

- En conclusion, $\operatorname{Im}(f) \oplus \operatorname{Ker}(f) = \mathbb{R}^3$.
- 4. Calculer A^2 . Comment f s'appelle-t-elle?
 - On a $A^2 = A$. Comme A est la matrice de f dans la base canonique au départ et à l'arrivée, on a $f \circ f = f$. On en déduit que f est un projecteur, c'est-à-dire une projection sur Im(f) parallèlement à Ker(f).
- 5. Des questions 3. et 4., donner l'image par f d'un vecteur quelconque de Im(f) puis d'un vecteur quelconque de \mathbb{R}^3 .
 - Soit $v \in \text{Im}(f)$. $\exists v_1 \in \mathbb{R}^3$ tel que $v = f(v_1)$. Ainsi, $f(v) = f \circ f(v_1) = f(v_1) = v$.
 - Soit $u \in \mathbb{R}^3$. $\exists ! (v, w) \in \text{Im}(f) \times \text{Ker}(f)$ tel que u = v + w. Ainsi, $f(u) = f(v) + f(w) = v + 0_{\mathbb{R}^3} = v$.
- 6. En déduire, sans calcul, la matrice de f dans la base $\mathcal B$ au départ et à l'arrivée.

On a $\mathcal{B} = (C_1, C_2, (1, 1, -1))$. $f(C_1) = C_1$, $f(C_2) = C_2$ (car ils sont dans l'image de f) et $f((1, 1, -1)) = 0_{\mathbb{R}^3}$. On en déduit la matrice suivante dans la base \mathcal{B} au départ et à l'arrivée : $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$.

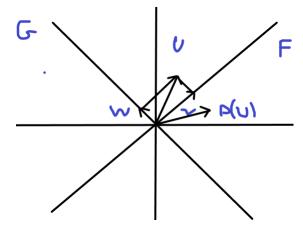
Exercice 7

On considère $E = \mathbb{R}^2$, F = Vect((1,1)) et G = Vect((1,-1)). On admet que $F \oplus G = E$. Ainsi, $\forall u \in E$, $\exists !(v,w) \in F \times G$ tel que u = v + w.

On définit l'application linéaire $s: \left\{ \begin{array}{ccc} E & \longrightarrow & E \\ u & \longmapsto & v-w \end{array} \right.$

- 1. Pour $u = (1,3) \in \mathbb{R}^2$, trouver v et w. En déduire s(u).
 - On u = (1,3) = (2,2) + (-1,1) ainsi v = (2,2) et w = (-1,1).
 - Ainsi, s(u) = v w = (3, 1).
- 2. Dessiner F et G dans \mathbb{R}^2 . Placer le vecteur u=(1,3). Expliquer comment, graphiquement, on retrouve v, w et s(u) (les dessiner aussi). À votre avis, comment peut-on appeler l'endomorphisme s?

Le dessin ci-dessous n'est pas forcément à l'échelle mais vous donne une idée !



s est une symétrie par rapport à F parallèlement à G.