<u>NOM</u> : ......<u>GROUPE</u> : .....

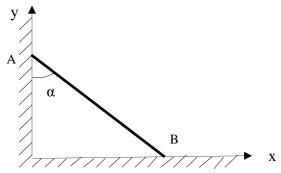
## Partiel 1 de Physique

Les calculatrices et les documents ne sont pas autorisés. Réponses exclusivement sur le sujet

QCM(4 points-sans points négatifs)

## Entourer la bonne réponse

- 1- Le vecteur moment d'une force donné par  $\vec{M}_{/\Delta}(\vec{F}_A) = O\vec{A} \wedge \vec{F}_A$  est
  - a) colinéaire au vecteur force  $\vec{F}_A$
  - b) colinéaire au vecteur  $O\vec{A}$
  - c) orthogonal au vecteur  $\vec{F}_A$
- 2- Une échelle homogène de longueur L s'appuie sur un mur au point A et sur le sol au point B. On suppose le contact en A sans frottements et le contact en B avec frottements.



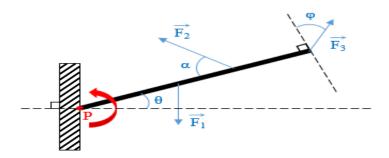
On note  $\varphi$  l'angle entre la réaction  $\overrightarrow{R_B}$  et la normale au sol. La condition d'équilibre de translation projetée sur l'axe (Ox) donne :

- a)  $R_A R_B \sin(\varphi) = 0$  b)  $R_A R_B \cos(\varphi) = 0$  c)  $R_A \sin(\alpha) R_B \sin(\varphi) = 0$
- 3- La valeur algébrique du moment du vecteur poids de l'échelle (question 2), par rapport à l'axe de rotation  $(\Delta)$  passant le point B et perpendiculaire au plan (xoy) est

  - a)  $P.\frac{L}{2}$  b)  $P.\frac{L}{2}cos(\alpha)$  c)  $P.\frac{L}{2}sin(\alpha)$
- 4- La deuxième loi de Newton s'écrit :
  - a)  $\sum (\vec{F}_{ext}) = m \frac{dO\vec{M}}{dt}$  b)  $\sum (\vec{F}_{ext}) = m \frac{d^2\vec{V}}{dt^2}$  c)  $\sum (\vec{F}_{ext}) = \frac{d\vec{p}}{dt}$
- 5- Donner un exemple de force à distance
  - a) une force de frottement
  - b) l'interaction électrostatique
  - c) la force de rappel

6- Trois forces agissent sur un levier de longueur L, qui peut tourner autour d'un axe ( $\Delta$ ) passant par le point P, perpendiculaire à la feuille.

On pose  $d_1$ : distance entre le point P et le point d'application de la force  $\overrightarrow{F_1}$ 



La valeur algébrique du moment de la force  $\overrightarrow{F_1}$  par rapport à l'axe ( $\Delta$ ) passant par le point P est

- a)  $d_1 F_1 \sin(\theta)$
- b)  $d_1 F_1$
- c) nulle
- d)  $d_1 F_1 \cos(\theta)$

7- La valeur algébrique du moment de la force  $\overrightarrow{F_3}$  par rapport à l'axe ( $\Delta$ ) passant par le point P (question 6)

- a) L  $F_3 \cos(\varphi)$
- b) L  $F_3 \cos(\varphi)$
- c) L  $F_3 \sin(\varphi)$

8- Une balle simplement lâchée près de la surface de la Terre chute verticalement. Dans un référentiel terrestre, le centre de la balle est animé d'un mouvement rectiligne suivant la verticale et non uniforme. Qu'indique le principe d'inertie dans ce cas là?

- a) que les forces appliquées à la balle se compensent
- b) rien
- c) que les forces appliquées à la balle ne se compensent pas

## Exercice 1 5 points

On considère un objet de masse m<sub>1</sub> qui se déplace sans frottements sur un plan incliné d'un angle \alpha par rapport à l'horizontale, la poulie est de masse négligeable, les fils sont de masses négligeables et inextensibles. Un objet de masse m se déplace verticalement comme le montre la figure 1

On donne :  $\alpha = 30^{\circ}$ ,  $m_1 = 0.8$ kg, m = 1kg et g = 10m.s<sup>-2</sup>. L'angle  $\alpha$  est aussi l'angle entre la verticale du poids et la normale au plan incliné.

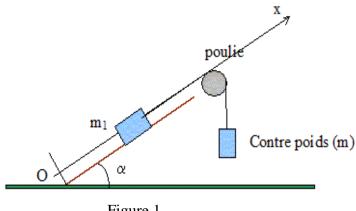


Figure 1

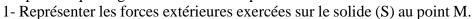
1- Représenter les forces extérieures appliquées sur les systèmes : m<sub>1</sub> et m.

2- a) Appliquer la deuxième la Donner l'expression littéral	e en fonction de r	masse $m_1$ et à la $m_1$ , $m$ , $\alpha$ et $g$ .	masse m, pour e	n déduire l'accél	ération
b) Faire l'application numér	ique.				
- Calculer la tension du fil.					

b) Calculer 1	a réaction du plai	n incliné exercée s	sur la masse m <sub>1</sub> .		
xercice 2	5 points				
		= 100 N, de longu à un mur assure l'			de poids P <sub>1</sub> =300 N à
			60° N	1	
		30°	- Figure 2		
Faire le bila	n des forces extér	ieures qui s'exerc	ent sur la poutre.	Préciser leur poin	ts d'application.

Jtiliser la c	ondition d'éc	quilibre de	e transla	tion pour	exprimer	les com	posantes	du vec	teur réa	actio
Jtiliser la c izontale $R_{\lambda}$	ondition d'éc	quilibre do $R_y$ ), ex	e transla kercée p	tion pour ar le mu	exprimer r sur la	les com poutre.	posantes Faire 1'	du vec	teur réa	actio méri
Jtiliser la c izontale $R_{\lambda}$	ondition d'éα c et vertical	quilibre do $R_y$ ), ex	e transla kercée p	tion pour ar le mu	exprimer r sur la	les com poutre.	posantes Faire 1'	du vec	eteur réa	actio néri
Itiliser la c izontale $R_{\lambda}$	ondition d'éα c et vertical	quilibre do $R_y$ ), ex	e transla kercée p	tion pour par le mu	exprimer r sur la	les com poutre.	posantes Faire 1'	du vec	eteur réa	actio méri
Jtiliser la c izontale $R_{\lambda}$	ondition d'éα c et vertical	quilibre do $R_y$ ), ex	e transla kercée p	tion pour par le mu	exprimer r sur la	les com poutre.	posantes Faire 1'	du vec	eteur réa	actio méri
Jtiliser la c izontale $R_{\lambda}$	ondition d'éc	quilibre do $R_y$ ), ex	e transla kercée p	tion pour var le mu	exprimer r sur la	les com poutre.	posantes Faire 1'	du vec	eteur réa	actio néri
Itiliser la c izontale $R_{\lambda}$	ondition d'éc	quilibre do $e R_y$ ), ex	e transla kercée p	tion pour var le mu	exprimer r sur la	les com poutre.	posantes Faire 1'	du vec	eteur réa	actio méri
Itiliser la cizontale $R_{\lambda}$	ondition d'éc	quilibre de $R_y$ ), ex	e transla kercée p	tion pour ar le mu	exprimer r sur la	les com poutre.	posantes Faire l'	du vec	eteur réa	actio méri
Itiliser la c izontale $R_{\lambda}$	ondition d'éc	quilibre do e R <sub>y</sub> ), ex	e transla kercée p	tion pour ar le mu	exprimer r sur la	les com poutre.	posantes Faire l'	du vec	eteur réa	actio méri
Jtiliser la c izontale $R_{\lambda}$	ondition d'éc	quilibre do	e transla kercée p	tion pour ear le mu	exprimer r sur la	les com poutre.	posantes Faire 1'	du vec	eteur réa	actio méri
Jtiliser la c izontale $R_{\lambda}$	ondition d'éα	quilibre do $R_y$ ), ex	e transla kercée p	tion pour var le mu	exprimer r sur la	les com poutre.	posantes Faire 1'	du vec	eteur réa	actio méri
Jtiliser la crizontale $R_{\lambda}$	ondition d'éα	quilibre do $R_y$ ), ex	e translar kercée p	tion pour par le mu	exprimer r sur la	les com poutre.	posantes Faire 1'	du vec	eteur réa	actio méri
Utiliser la crizontale $R_{\lambda}$	ondition d'éα	quilibre do $(R_y)$ , ex	e transla kercée p	tion pour var le mu	exprimer r sur la	les com poutre.	posantes Faire l'	du vec	eteur réa	néri
Jtiliser la cizontale $R_{\lambda}$	ondition d'éc	quilibre de $R_y$ ), ex	e transla kercée p	tion pour ar le mu	exprimer r sur la	les com poutre.	posantes Faire l'	du vec	eteur réa	actio méri

Un solide (S) de masse m, assimilable à un point matériel, glisse sans frottement sur une gouttière ayant la forme d'un quart de cercle de centre O et de rayon r. Le solide (S) quitte le somment A avec une vitesse quasi nulle. Une position M de (S) à un instant t est repérée par l'angle  $\theta$ . On précise que la gouttière est dans le plan vertical.



- 2- Appliquer la deuxième loi de Newton au système (S), en choisissant de travailler dans le repère de Frenet, pour en déduire les expressions de :
  - a) La composante tangentielle  $a_T$  du vecteur accélération en fonction de g et  $\theta$ .
  - b) La norme de la réaction  $\vec{R}$  de la gouttière sur le solide (S) en fonction de g,  $\theta$  et la vitesse V du système au point M.

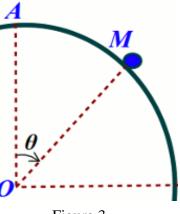
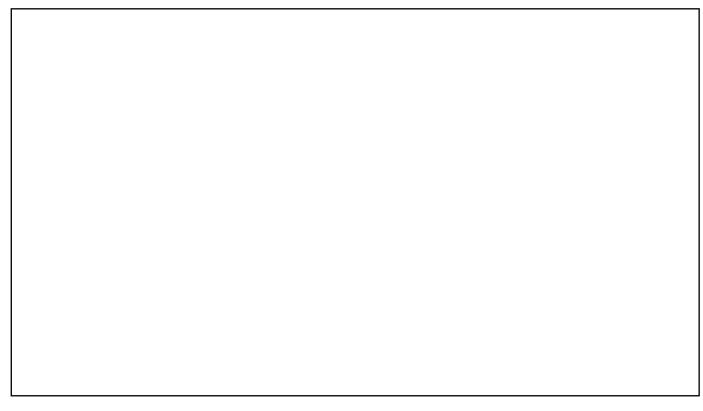


Figure 3



3- a) On montre que le carré de la vitesse au point M s'exprime par :  $V^2 = 2g \cdot r(1 - \cos(\theta))$ . En déduire l'expression de la norme de la réaction  $\vec{R}$  en fonction de g,  $\theta$  et m.

b) Déterminer l'expression de l'angle $\theta$ lorsque le système (S) quitte la gouttière.							