# AloT 기술을 활용한 **화재 대피 유도 시스템**

- 인명 구조 로봇 'FRR' -

## CONTENTS

01

프로젝트 배경 & 페르소나 02

프로젝트 기획

03

통신

04

임베디드

05

**WEB** 

06

기대효과 & 확장성

# 프로젝트배경

24.06.24 화성 배터리 공장 화재

23명 사망

인명 피해 주 원인 : 연기

- 1. 출입구와 비상구가 가까이 있었음
- 2. 화재 발생 42초만에 연기로 인한 실내 시야 확보 불가

건물 내부 구조(비상구 위치) 숙지 부족, 시야 확보 불가로 인명피해가 컸을 것으로 추정

#### 2시간 41분 지연

#### 소방 구조 작업 지연: 샌드위치 패널

샌드위치 패널 건물 = 화재 발생 시 붕괴 위험 ↑

- 1. 외부 벽재(샌드위치 패널)이 무너져 내림
- 2. 소방관 진입 불가 → 구조 골든타임 놓침

샌드위치 패널 건물 화재 사고 대형 인명피해 초래, 최근 3년간 순직한 소방관 10명 중 7명

# 02 时已소나



#### 김민준(17세)

#### 특이사항

- 자주 가는 장소도 구조를 잘 모르는 방향치, 길치
- 소방 훈련에 진지하게참여해본 적 없음



#### 박준영(32세)

#### 특이사항

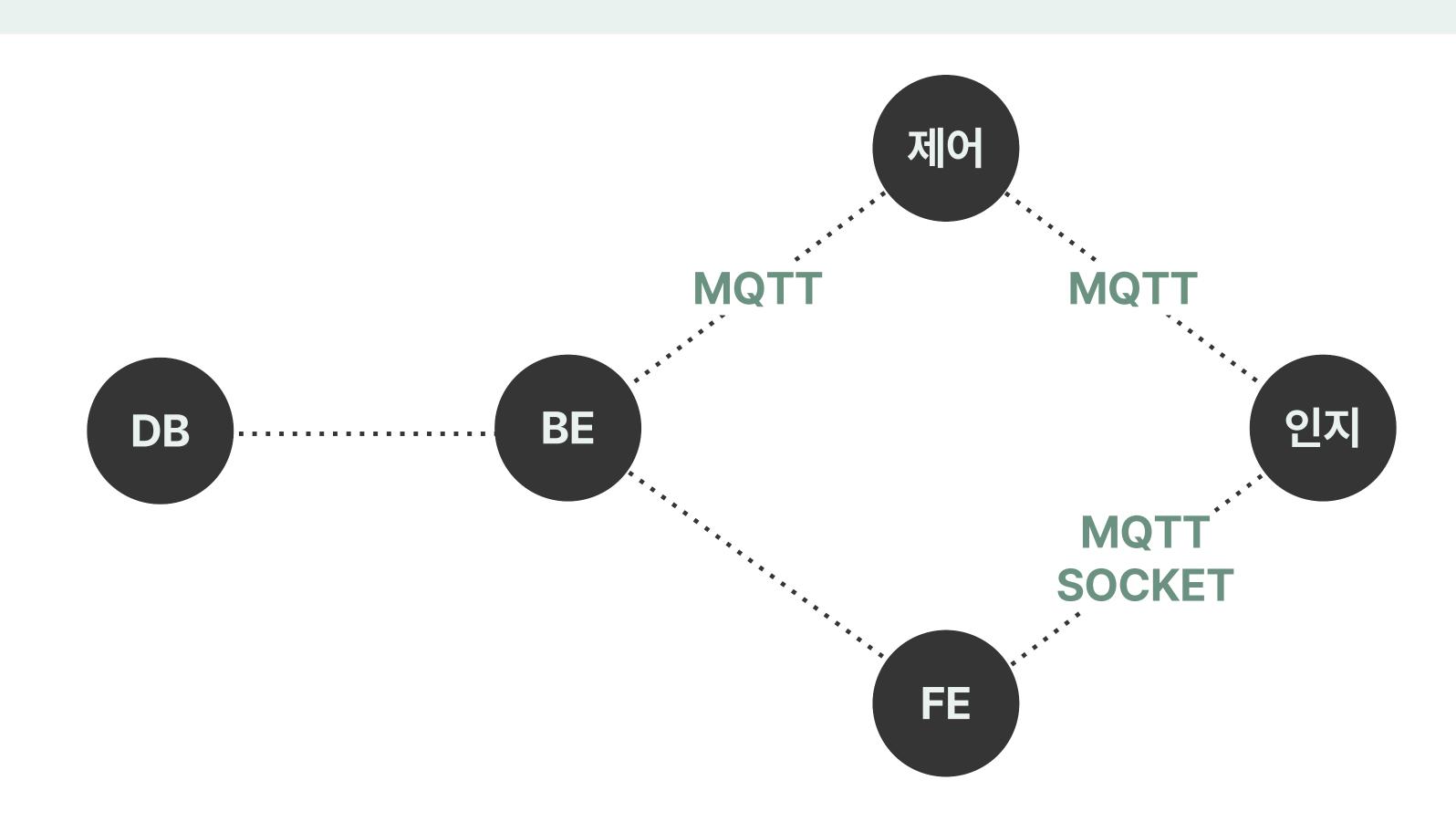
 샌드위치 패널 건물도 두려워하지 않고 항상 앞장서서 인명 구조를 하는 등 직업 정신이 투철한 소방관임

- 1 탈출구까지 최단 경로로 유인하는 무인 주행 기능
- 2 연기로 인한 시야 방해를 해결하는 선풍기 기능
- 화재 및 사람을 인식해 소방관이 내부를 확인할 수 있는 카메라 및 스피커 기능
- 탈출을 유도하는 사이렌 불빛과 형광물질로 탈출 경로 생성

소방관이 출동하기 이전에 미리 탈출을 도와주어

인명 III해를 최소화하는 로봇을 기획

# **多型**



### Jetson Orin



- 초음파 센서(HC-SR04)를이용
- 측정된 거리가 50CM 이내 일 때 장애물을 인식



객체 인식



실시간 영상 통신



비상 알림



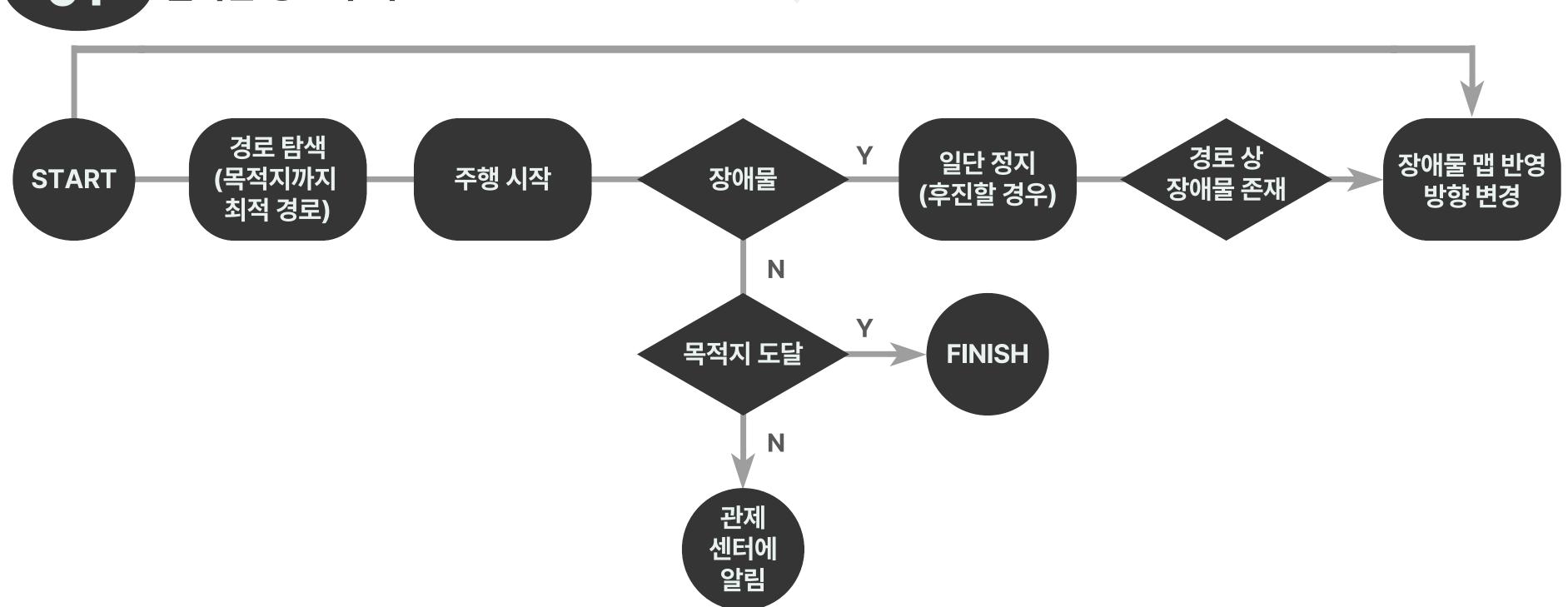
- YOLOV5 학습
- 학습 모델을 이용해 실시간 웹 캠 영상에서 사람과 불을 탐지
- GPU 스펙 : TESLA V100-PCIE-32GB

● JETSON ORIN NANO의 웹 캠 영상을 웹으로 소켓 통신을 이용해서 전송

- 스피커를 통해 소방관 안내 음 성 출력
- LED를 통해 로봇의 현재 위치 및 비상 상황 알림

# RaspberryPi5





#### 실시간 위치 측정



- BLE 장치와 삼변측량을 활용 해 실시간 위치 좌표 출력
- 도착여부, 경로재탐색 시작 위치 추정

03

#### 배터리 실시간 측정



- 장착된 배터리 팩의 배터리 측 정 부분을 LED 4개로 구현
- 잔량 표시 가능하게 해 장치가 방전되는 경우를 방지

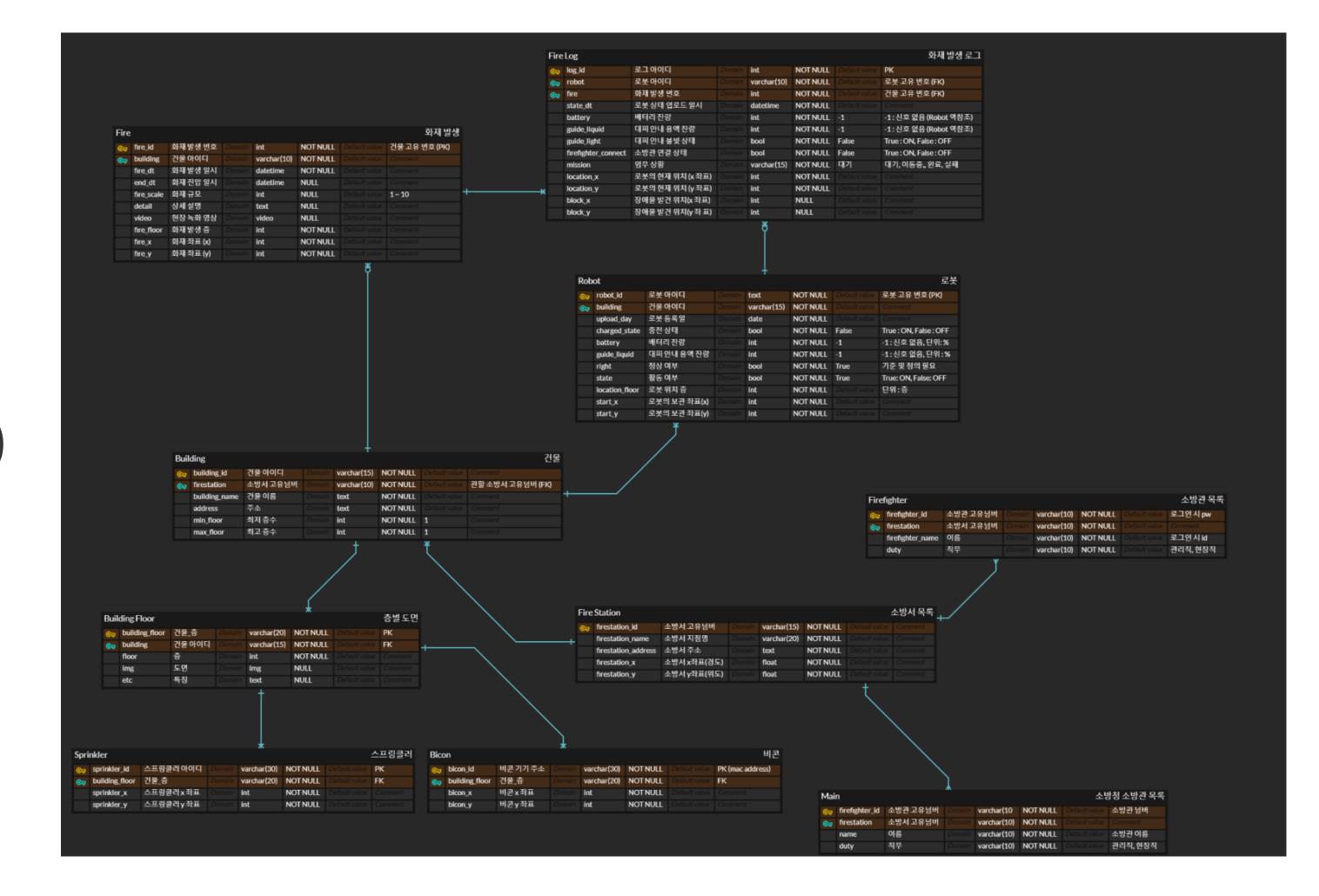
04

용액분사

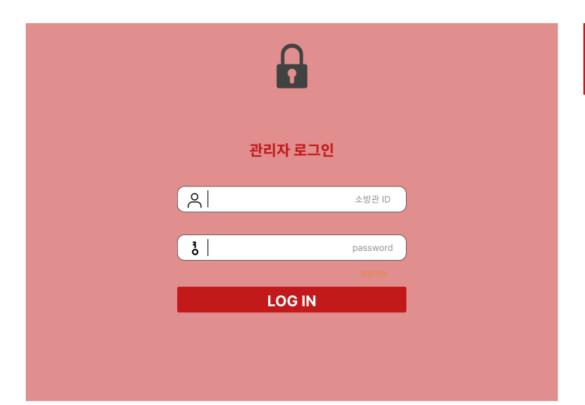


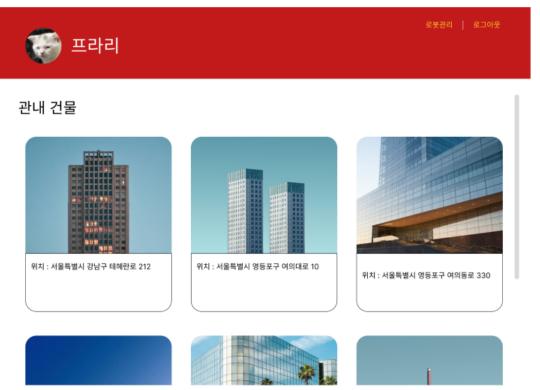
- 서보모터를 활용해 용액 분사
- 늦게 탈출하는 생존자를 위해 탈출로까지의 최적 경로를 안 내 가능

## (05) ERD



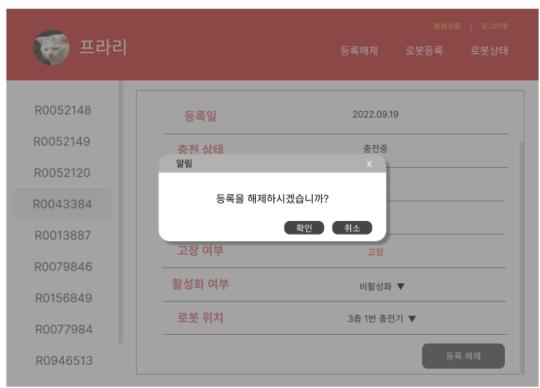
### O5 FIGMA

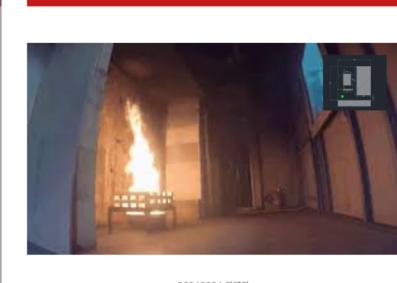












正라리



R0043384 카메라

## 기대효과

#### 형광 물질을 사용한 대피로 안내



연기로 인해 시야가 확보되지 않은 상황에서도 비상구를 안내하여

추가적인 인명 구조 가능

#### 실시간 영상 송출



소방관의 인명 구조 작업 시 정확한 상황 판단 및 내부 인원 파악 등 유연한 대처 가능

# (04) 확장성

 01
 02

 다양한 건물에 지능 확장

각 건물의 특성에 따라 로봇의 기능을 조정하여 최적의 대피 솔루션을 제공 화재 외 다른 재난 상황에서도 대응할 수 있는 멀티 재난 대응 시스템으로 확장