考点一、理解指令系统的概念及指令格式

- 1、指令系统和指令格式
- 考点二、掌握常用的寻址方式并能熟练的使用他们
 - 2、8086 寻址方式
 - 2.1、数据寻址方式
- 考点三、掌握常用指令的格式、功能和使用方式,分析各种指令执行后的结果。
 - 3.1、数据传送指令
 - 3.2、算术运算指令
 - 3.3、位操作类指令
 - 3.4、控制转移指令
 - 3.5、处理器控制指令
 - 3.6、串操作指令

1、指令系统和指令格式

- (1)指令是要求计算机执行特定操作的命令,一条指令对应一种特定操作,比如加、减、转移、移位等。
- (2)指令系统是计算机所能执行的全部指令的集合,是计算机硬件和软件之间的 桥梁,是汇编语言程序设计的基础。
- (3) 计算机指令以二进制的形式存放在存储器中,用二进制编码形式表示的指令 称为机器指令。用符号表示的指令称为汇编指令,具有直观易理解的特点。汇编指令 与机器指令有一一对应的关系。而且每种机器的 CPU 指令系统的指令都有几十条,上 百条之多。
 - (4) 指令包括操作码字段和操作数字段两部分。

- ① 操作码字段:规定指令的操作类型。说明计算机要执行的操作,如传输、运算、移位、跳转等操作,是指令中必不可少的组成部分。
- ② 操作数字段: 说明在指令需要的操作数。可以是操作数本身,也可以是操作数地址或是地址的一部分,还可以是指向操作数的地址指针或其他有关操作数的信息。

2、8086 寻址方式

寻址是指寻找操作数或操作数地址的过程。

寻址方式: 指令中给出的找到操作数或操作数地址采用的方式。

8086 指令系统的寻址方式主要有立即数寻址、寄存器寻址、存储器寻址、和 i/o 端口寻址。其中,存储器寻址可进一步分为直接寻址、寄存器间接寻址、寄存器相对寻址、基址变址寻址、相对基址变址寻址。I/o 端口指令 in 和 out 使用的端口寻址方式有直接寻址和间接寻址。

2.1、数据寻址方式

1、立即数寻址

操作数(为一常数)直接由指令给出(此操作数称为立即数)。立即数只能用于源操作数。

实例: mov ax, 1C8FH

mov byte ptr[2A00H], 8FH

- 2、寄存器寻址
- (1)操作数放在某个寄存器中。
- (2)源操作数与目的操作数字长要相等。

(3) 存器寻址与段地址无关。

示例: MOV AX, BX

- 3、I/O 寻址方式(端口直接寻址、端口间接寻址)
- 4、存储器寻址方式
 - (1) 存储器的单元地址由三个分量地址组合而成:

位移分量(用 disp 表示)

基址分量(用BX、BP基址寄存器表示)

变址分量(用SI、DI 变址寄存器表示)

- (2) 五种寻址方式
 - ① 直接寻址方式 EA=disp16/disp8
 - ② 寄存器间接寻址 EA=(DS/SS/CS/ES)*16+(BX/BP/SI/DI)
 - ③ 寄存器相对寻址 EA=(BX/BP/SI/DI)+disp16/disp8
 - ④ 基址加变址寻址 EA=(BX/BP)+(SI/DI)
 - ⑤ 基址加变址相对寻址 EA=(BX/BP)+(SI/DI)+disp16/disp8

寄存器常用搭配:

CS: IP 固定

DS:BX、SI、DI 或位移量 默认

SS:SP 固定

SS:BP 默认

ES:DI (用于字符串操作指令) 固定

3、8086 指令系统

8086 微处理器指令系统中根据指令的操作性质,可分为六大类:传送类指令、运算类指令、逻辑类指令、转移类指令、串操作指令、控制类指令。

注意:

- 1、指令的基本功能。
- 2、指令的执行对标志位的影响。
- 3、对寻址方式或寄存器使用的限制和隐含使用的情况。

3.1、数据传送指令

1、MOV 指令

MOV dst, src;

Dst:表示目的操作数。(字节或字操作数) 寄存器操作数。(不包括 cs 段寄存器) 存储器操作数。

Src:表示源操作数。(字节或字操作数) 立即数操作数。 寄存器操作数。(包括段寄存器)

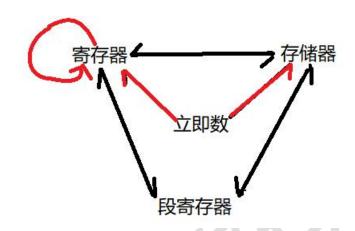
注意以下几点:

(1) 目的操作数不能为立即数。

存储器操作数。

- (2)目的操作数为段寄存器(Cs不能作为目的操作数),源操作数不能为立即数。
 - (3) 两操作数不能同时为存储器操作数。

- (4) 操作数类型必须一致。
- (5) 用 BX SI DI 来间接寻址时。默认段寄存器为 DS。用 BP 来间接寻址时,默认段寄存器为 ss。



2、堆栈指令

按照"先进后出"工作方式的存储区域, 堆栈以字为单位进行压入弹出操作。 规定由 SS 指示堆栈段的段基址。堆栈指针 SP 始终指向堆栈的顶部, SP 的初值规定了所用堆栈区的大小。堆栈的最高地址叫栈底。

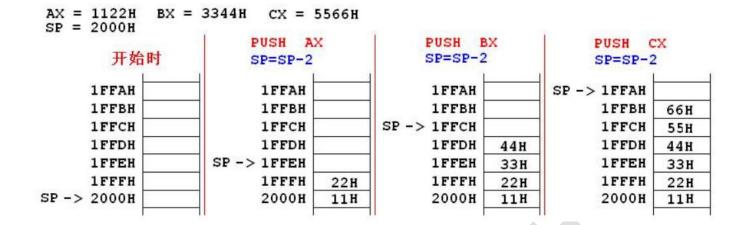
PUSH src:

示例: PUSH AX

Src:表示源操作数。(字操作数)

寄存器操作数。(包括段寄存器)

存储器操作数。



POP dst;

示例: POP BX

Dst:表示源操作数。(字操作数)

寄存器操作数。(不包括CS)

存储器操作数。

注意以下几点:

- (1) 进栈操作(PUSH) 先移后进。出栈操作(POP) 先出后移。
- (2) 堆栈操作是字操作。而且不能是立即数。
- 3、交换指令 XCHG (交换两个操作数的内容)

XCHG reg, mem/reg

示例: XCHG AX, BX

XCHG [2000], CL

注意以下几点:

- (1) 两个操作数中必须有一个在寄存器中。
- (2) 操作数不能为段寄存器和立即数。
- (3) 源操作数和目的操作数类型要一致。

4、查表指令 XLAT

XLAT TABLE (TABLE 为一待查表格的首地址)

把待查表格的一个字节内容送到 AL 累加器中。在执行该指令前,应将 TABLE 先送至 BX 寄存器中,然后将待查字节与其在表格中距表首地址位移量送 AL,即 AL<--((BX)+(AL)). 执行 XLAT 将使待查内容送到累加器。

本指令不影响状态标位,表格长度不超过256字节。

如图,数据段中存放有一张ASCII码转换表,设首地址为2000H,现欲查出表中第11个代码的ASCII码。

可用如下指令实现:

MOV BX, 2000H; BX←表首地址

MOV AL, 0BH; AL←序号

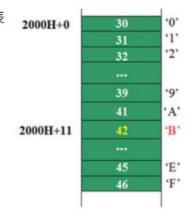
XALT;查表转换

执行后: AL = 42H

还可用其他方法实现,如:

MOV BX, 0BH

MOV AL, [BX+2000H]



5、LEA 指令(传送偏移地址)

LEA reg16, mem;

源操作数必须是一个存储器操作数,目的操作数必须是一个 16 位的通用寄存器。

注意以下两条指令的差别:

LEA AX, [1000H]; //(AX)=(1000H) 值

MOV AX, [1000H]; //(AX)=1000H 地址

下列两条指令等效:

LEA BX, BUFFER

MOV BX, OFFSET BUFFER

OFFSET BUFFER 表示存储单元 buffer 的偏移地址。二者都用于取存储器单元的偏移地址,Lea 指令可以取动态地址。Offset 只能取静态地址。

6、IN和OUT指令

只限于用累加器

(1) IN AL/AX, port/DX; port 端口号 0~255H

例如: IN AL, 80H; (AL) <- (80H 端口)

IN AL, DX; $(AL) \leftarrow ((DX))$

(2) OUT port/DX, AL/AX

例如: OUT 80H, AL; (80H端口)<-(AL)

OUT DX, AL; $((DX)) \leftarrow (AL)$

3.2、算术运算指令

可分为加法指令、减法指令、乘法指令、除法指令和十进制调整指令5种。

1、不带进位的加法指令 ADD

对六个状态为均产生影响。将目的操作数和源操作数相加,再送入目的操作数。

2、带进位的加法指令 ADC

在形式上和功能上与 ADD 类似,只是相加时还要包括进位标志 CF 的内容。

- 3、加 1 指令 INC 类似于 c 语言中的++
- 4、减1指令 DEC 类似于 c 语言中的--
- 5、求补指令 NEG

对一个操作数取补码,相当于用 0 减去此操作数,故利用 neg 指令可得到负数的绝对值。

6、比较指令CMP

执行两个操作数相减,但结果不送目的操作数。其结果只反映在标志位上。

七人妆士	旨令格式 操作功能 	对标志的影响					
相マ竹八		0	S	Z	Α	Р	С
ADD dst, src	$(dst)\leftarrow (dst)+(src)$	0	0	0	0	0	0
ADC dst, src	$(dst)\leftarrow (dst)+(src)+(CF)$	0	0	0	0	0	0
INC dst	(dst)←(dst)+1	0	0	0	0	0	×
DEC dst	(dst)←(dst) −1	0	0	0	0	0	×
NEG dst	(dst)←0−(src)	0	0	0	0	0	1
CMP dst, src	(dst) -(src)	0	0	0	0	0	0

3.3、位操作类指令

可分为逻辑运算指令,移位指令和循环移位指令三种。

指令格式	操作功能	对标志的影响					
		0	S	Z	Α	Р	С
AND dst, src	$(dst)\leftarrow (dst)\wedge (src)$	0	0	0	×	0	0
OR dst, src	$(dst)\leftarrow (dst)\vee (src)$	0	0	0	×	0	0
XOR dst, src	(dst)←(dst)⊕(src)	0	0	0	×	0	0
ROL dst, 1/CL	CF dst	0	0	0	×	0	0
ROR dst, 1/CL	dst CF	0	0	0	×	0	0

位操作常见用法:

- (1) 操作数清零: XOR AX, AX 不仅把 AX 清零, 而且也影响了状态标志位。
- (2) 某几位取反:用 XOR 指令,把要取反的位和 1 进行异或,不变的位和 0 异或。
 - (3) 某几位清零:用 AND 指令。需清零的位与 0 相与,不变的位与 1 相与。
 - (4) 某几位置一:用 OR 指令。需要置1的位与1相或,不变的位与0相或。
 - (5) 字节中高低 4位互换: 用 ROL 指令或 ROR 指令。

3.4、控制转移指令

无条件转移指令(JMP)、条件转移指令(Jcc)、循环控制指令(LOOP)和过程调用与返回指令(CALL与RET)四种。

1、无条件转移指令 JMP

可以修改 IP 或同时修改 CS 和 IP 的指令统称为转移指令。即转移指令就是可以控制 CPU 执行内存中某处的代码的指令。

(1) 转移的距离: 段内和段间

只修改 IP 时,称为段内转移, eg: jmp ax 。

同时修改 CS 和 IP 时, 称为段间转移, eg: jmp 1000:0。

- (2) 目标地址的给出方式: 直接和间接
- (3) 无条件转移的寻址方式有四种

段内直接寻址方式、段内间接寻址方式、段间直接寻址方式、段间间接寻址方式

由于转移指令对 IP 的修改范围不同,段内转移又分为: 短转移和 近转移。

> 短转移 IP 的修改范围为 -128~127 近转移 IP 的修改范围为 -32768~32767

段内直接近转移: JMP NEAR PTR 标号;

段内直接短转移: JMP SHORT 标号;

段内间接转移: JMP WORD PTR 标号;

段间直接转移: JMP FAR PTR 标号;

段间间接转移: JMP DWORD PTR 标号;

- 3.5、处理器控制指令
 - 1、CF设置指令

CLC: $0\rightarrow CF$

STC; $1\rightarrow CF$

2、DF设置指令

CLD; $0\rightarrow DF$

STD: $1\rightarrow DF$

3、IF设置指令

CLI; $0\rightarrow$ IF

 $STI: 1 \rightarrow IF$

4、HLT(CPU 进入暂停状态)

3.6、串操作指令

串传送指令(MOVS)、串读取指令(LODS)、串存储指令(STOS)、串比较指令(CMPS)、串扫描指令(SCAS)。另外还有三个指令重复前缀(REP、REPE/REPZ、REPNE/REPNZ)。

在使用串操作指令之前,需要先做一个准备工作,这些准备工作包括指明源串、目的串的起始位置,所要处理的数据的数量,以及数据查找的方向,即对 DS、SI、ES、DI、CX、DF 设定初值。

指令格式	操作功能	
MOVSB/W	$((ES):(DI)) \leftarrow ((DS):(SI))$ $(SI) \leftarrow (SI) \pm 1 (DI) \leftarrow (DI) \pm 1$ $(SI) \leftarrow (SI) \pm 2 (DI) \leftarrow (DI) \pm 2$	
LODSB/W	(AL)/(AX)←((DS):(SI)) (SI)←(SI)±1或(SI)←(SI)±2	
STOSB/W	((ES):(DI))←(AL)/(AX) (DI)←(DI)±1或(DI)←(DI)±2	
REP	(CX)≠0时重复	

- (1) 目的串在附加段中段,地址为 ES,偏移地址由 DI 表示。
- (2) 源串在数据段中,段地址为DS,偏移地址由SI表示。
- (3)每执行一次串操作指令,指针都会自动进行修改。以便指向下一个待操作数所在的单元。

- (4) 方向标志 DF 用于控制串指针的移动方向。DF=0 为递增方向, 执行一次字节操作, SI 和 DI 就增 1, 执行一次字操作, SI 和 DI 就增 2; DF=1 为递减方向, 执行一次字操作, SI 和 DI 就减 1, 执行一次字操作, SI 和 DI 就减 2。
 - (5) 如果不加重复前缀, 串操作指令只执行一次。
- (6) 如果加重复前缀,串操作指令会自动重复执行,重复的次数由 CX 寄存器决定, CX 寄存器中存放串数据的长度。