

数据

计算机系统基础

任课教师:

龚奕利

yiligong@whu.edu.cn

主要内容

■ 数组

- 一维数组
- 多维数组（嵌套）
- 变长数组

■ 结构体

- 分配
- 存取
- 数据对齐

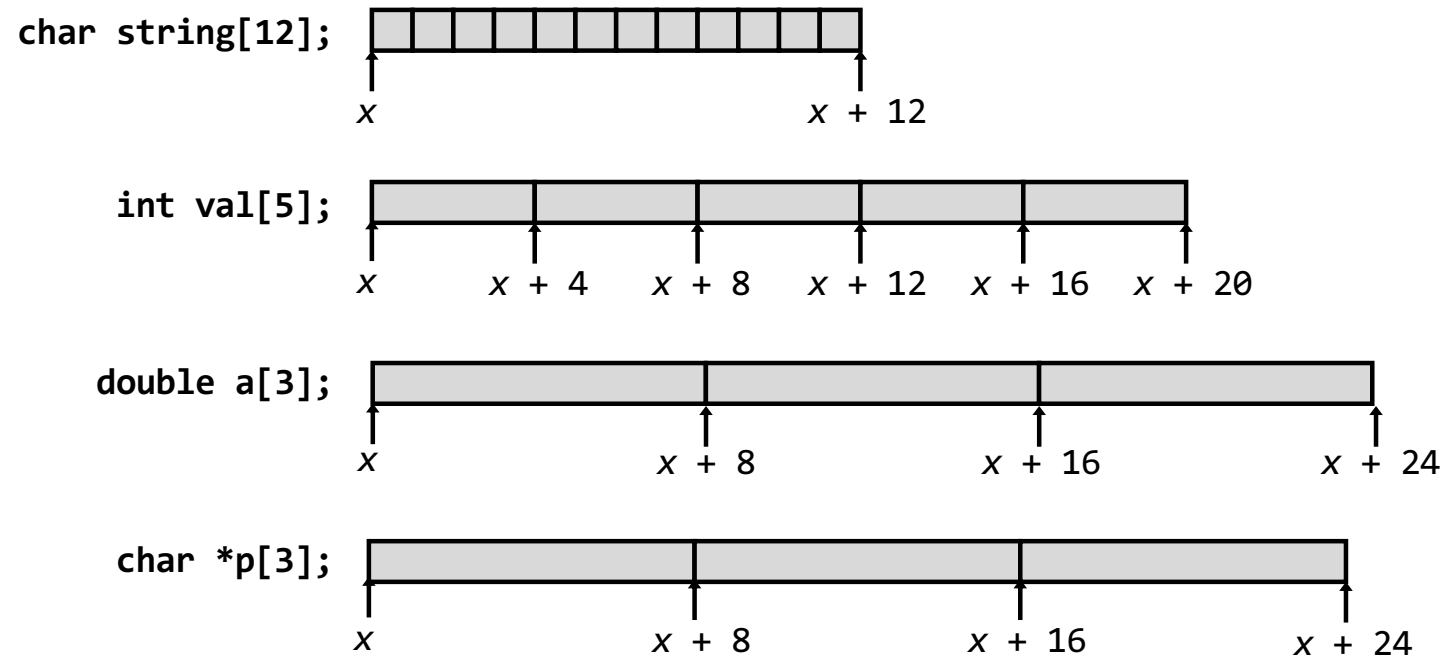
■ 联合体

数组空间分配

■ 基本原理

T $A[L];$

- 数据类型为 T 长度为 L
- 在内存中连续地分配 $L * \text{sizeof}(T)$ 字节大小的空间

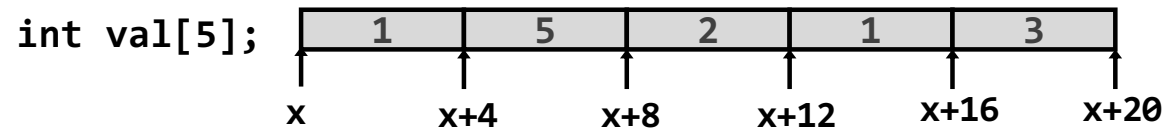


数组的访问

■ 基本原则

`T A[L];`

- 数据类型为 T 长度为 L
- 标识符 **A** 可以被用作指向数组第0个元素的指针：类型 T^*



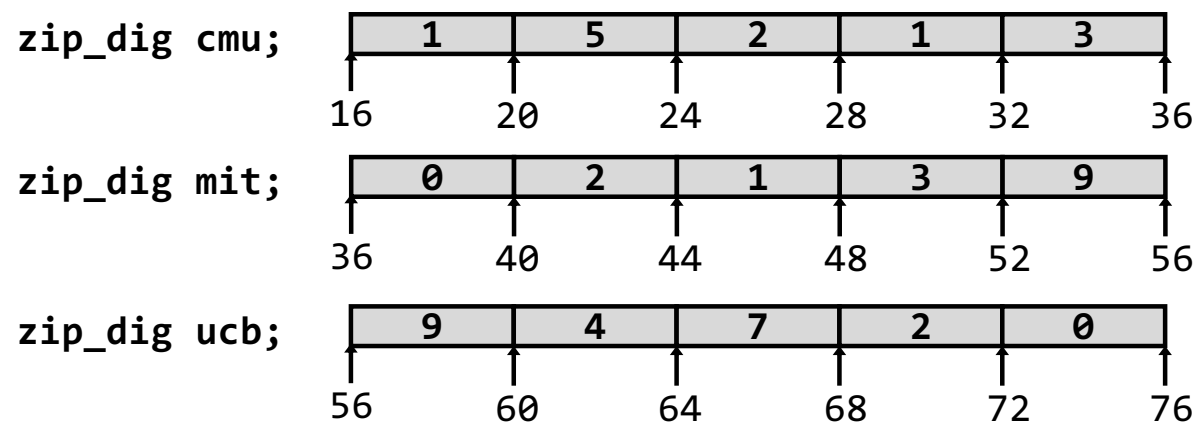
■ 示例

	类型	值
<code>val[4]</code>	<code>int</code>	3
<code>val</code>	<code>int *</code>	<code>x</code>
<code>val+1</code>	<code>int *</code>	<code>x + 4</code>
<code>&val[2]</code>	<code>int *</code>	<code>x + 8</code>
<code>val[5]</code>	<code>int</code>	??
<code>*(val+1)</code>	<code>int</code>	5 <code>//val[1]</code>
<code>val + i</code>	<code>int *</code>	<code>x + 4 * i</code> <code>//&val[i]</code>

数组示例

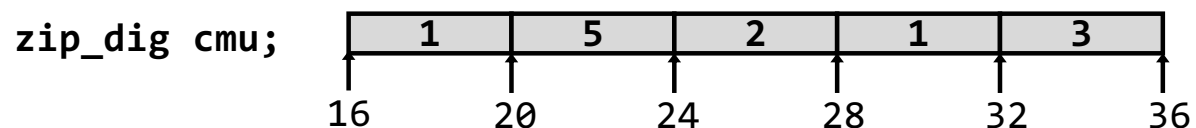
```
#define ZLEN 5
typedef int zip_dig[ZLEN];

zip_dig cmu = { 1, 5, 2, 1, 3 };
zip_dig mit = { 0, 2, 1, 3, 9 };
zip_dig ucb = { 9, 4, 7, 2, 0 };
```



- 声明 “**zip_dig cmu**” 等价于 “**int cmu[5]**”
- 三个示例数组被分配到三个连续的**20**字节内存块中
 - 一般来说，不保证会这样分配

数组的访问示例



```
int get_digit  
  (zip_dig z, int digit)  
{  
  return z[digit];  
}
```

```
# %rdi = z  
# %rsi = digit  
movl (%rdi,%rsi,4), %eax # z[digit]
```

- 寄存器 **%rdi** 包含数组的起始地址
- 寄存器 **%rsi** 包含数组索引
- 期望的数据位于 **%rdi + 4*%rsi**
- 使用内存引用 **(%rdi,%rsi,4)**

数组循环示例

```
void zincr(zip_dig z) {  
    size_t i;  
    for (i = 0; i < ZLEN; i++)  
        z[i]++;  
}
```

```
# %rdi = z  
movl    $0, %eax  
jmp     .L3  
.L4:    # loop:  
    addl    $1, (%rdi,%rax,4) # z[i]++  
    addq    $1, %rax         # i++  
.L3:    # middle  
    cmpq    $4, %rax         # i:4  
    jbe     .L4              # if <=, goto loop  
rep; ret
```

多维（嵌套）数组

■ 声明

T $A[R][C];$

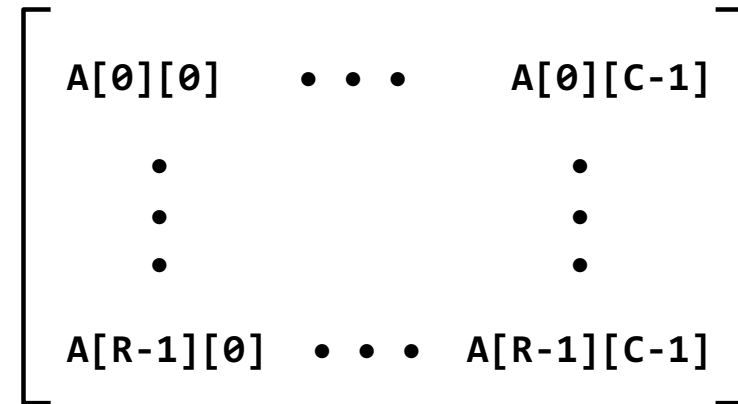
- 数据类型为 T 的二维数组
- R 行, C 列

■ 数组大小

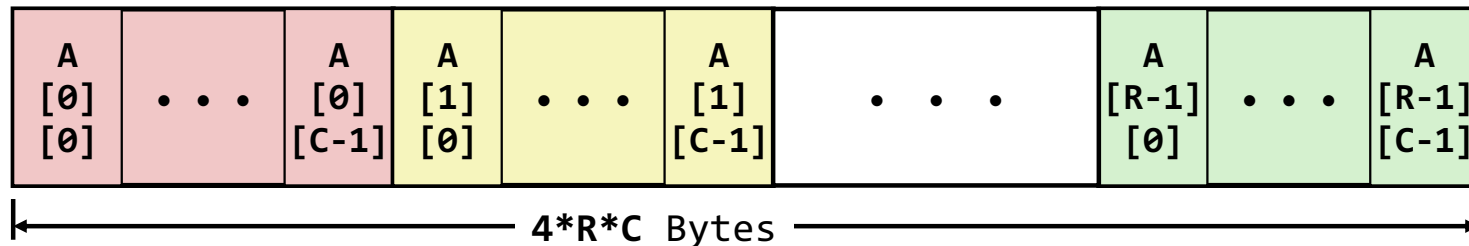
- $R * C * \text{sizeof}(T)$ bytes

■ 排列

- 按行优先排序



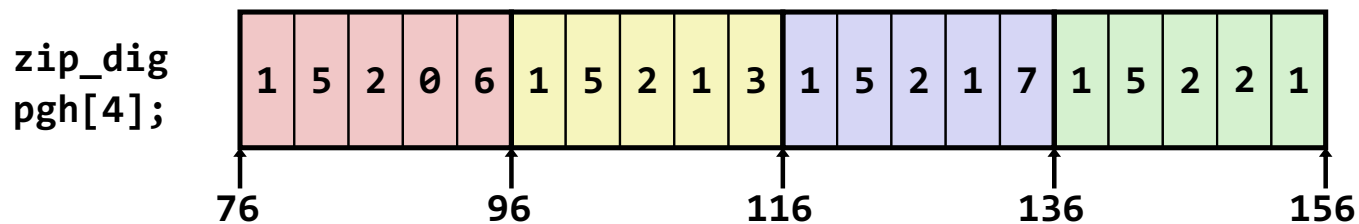
`int A[R][C];`



数组嵌套示例

```
#define PCOUNT 4
typedef int zip_dig[5];

zip_dig pgh[PCOUNT] =
    {{1, 5, 2, 0, 6},
     {1, 5, 2, 1, 3 },
     {1, 5, 2, 1, 7 },
     {1, 5, 2, 2, 1 }};
```



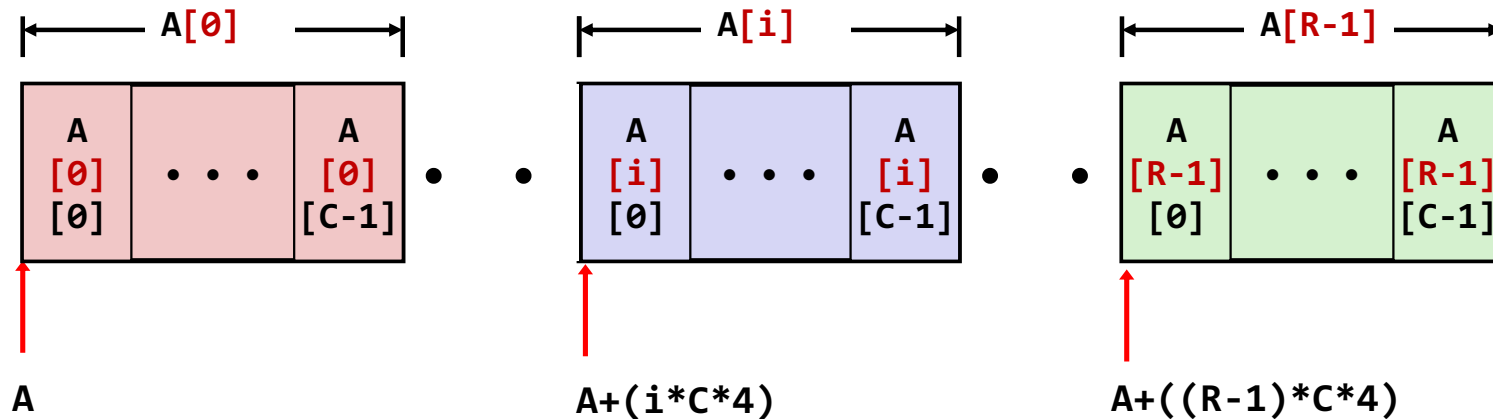
- “`zip_dig pgh[4]`” 等价于 “`int pgh[4][5]`”
 - 变量 `pgh`: 4个元素（20字节/元素）组成的数组，连续分配
 - 每个元素都是一个5个整型（4个字节/元素）的数组，连续分配
- 内存中所有的元素按“行优先”排序

嵌套数组的行访问

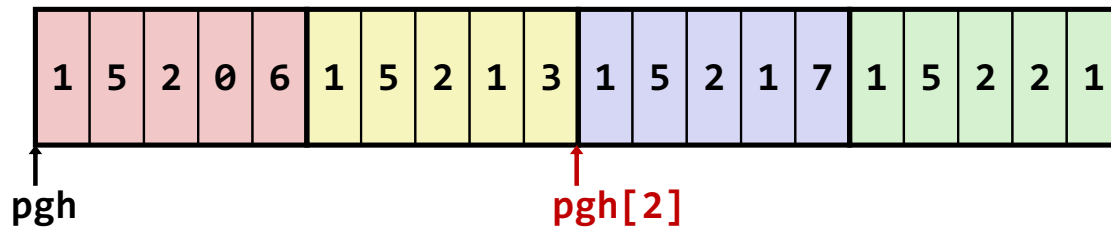
■ 多维数组中的行向量

- $A[i]$ 是类型为 T 的 C 个元素的数组
- 起始地址为 $A + i * (C * \text{sizeof}(T))$

`int A[R][C];`



嵌套数组行访问代码



```
int *get_pgh_zip(int index)
{
    return pgh[index];
}
```

```
# %rdi = index
leaq (%rdi,%rdi,4),%rax    # 5 * index
leaq pgh(,%rax,4),%rax    # pgh + (20 * index)
```

■ 行向量

- **pgh[index]** 是一个 5 个整型数据的数组
- 起始地址 **pgh+20*index**

■ 机器码

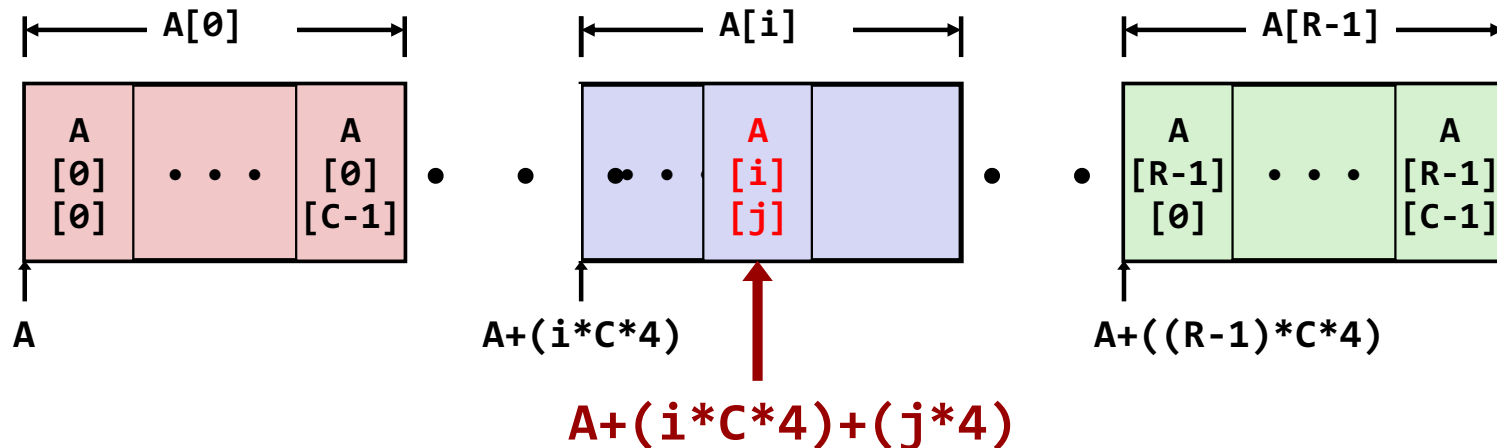
- 计算并返回地址
- 计算 **pgh + 4*(index+4*index)**

嵌套数组元素访问

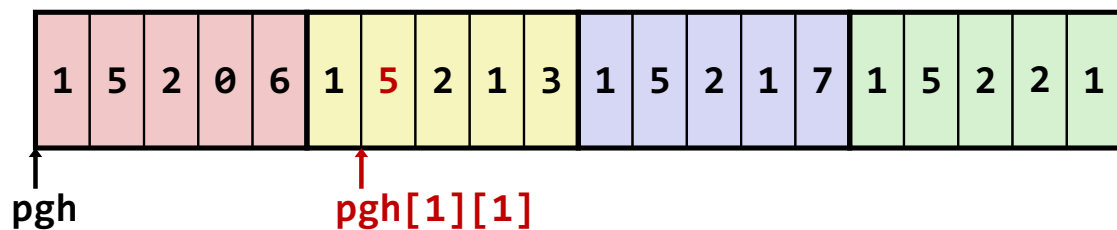
■ 数组元素

- $A[i][j]$ 是类型为 T 的元素，每个元素需要 K 个字节
- $A[i][j]$ 地址是 $A + i * (C * K) + j * K$
 $= A + (i * C + j) * K$

`int A[R][C];`



嵌套数组元素访问代码



```
int get_pgh_digit(int index, int dig)
{
    return pgh[index][dig];
}
```

```
leaq    (%rdi,%rdi,4), %rax    # 5*index
addl    %rax, %rsi             # 5*index+dig
movl    pgh(,%rsi,4), %eax     # M[pgh + 4*(5*index+dig)]
```

■ 数组元素

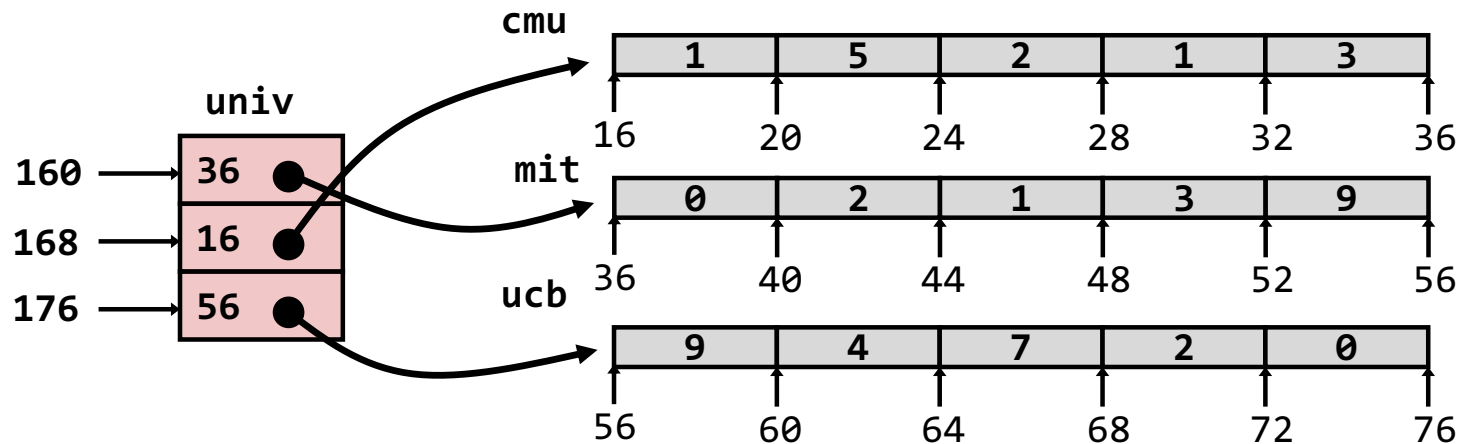
- `pgh[index][dig]` 是整型元素
- 地址: $\text{pgh} + 20 \cdot \text{index} + 4 \cdot \text{dig}$
= $\text{pgh} + 4 \cdot (5 \cdot \text{index} + \text{dig})$

多级数组示例

```
zip_dig cmu = { 1, 5, 2, 1, 3 };  
zip_dig mit = { 0, 2, 1, 3, 9 };  
zip_dig ucb = { 9, 4, 7, 2, 0 };
```

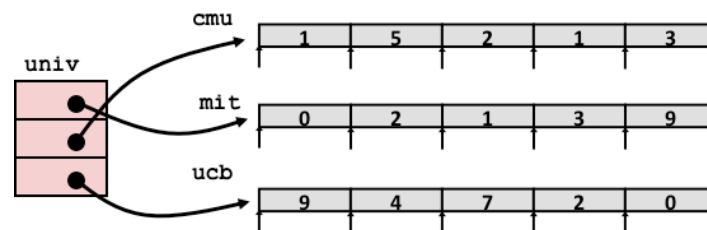
```
#define UCOUNT 3  
int *univ[UCOUNT] = {mit, cmu, ucb};
```

- 变量 **univ** 表示有3个元素的数组
- 每个元素是指针类型
 - 8 个字节
- 每个指针指向一个整型数组



多级数组的元素访问

```
int get_univ_digit
(size_t index, size_t digit)
{
    return univ[index][digit];
}
```



```
salq    $2, %rsi          # 4*digit
addq    univ(,%rdi,8), %rsi # p = univ[index] + 4*digit
movl    (%rsi), %eax       # return *p
ret
```

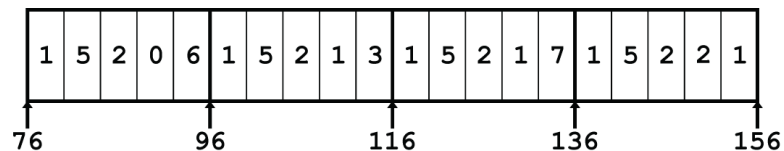
■ 计算

- 访问一个元素是要访问 $\text{Mem}[\text{Mem}[\text{univ} + 8 * \text{index}] + 4 * \text{digit}]$
- 必须读取两次内存
 - 第一次获取指向行数组的指针
 - 第二次访问数组中的元素

访问数组元素

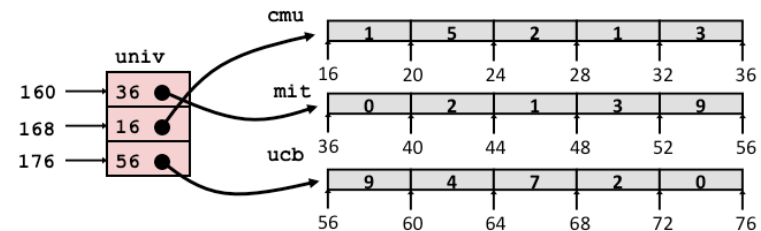
嵌套的数组

```
int get_pgh_digit
(size_t index, size_t digit)
{
    return pgh[index][digit];
}
```



多级数组

```
int get_univ_digit
(size_t index, size_t digit)
{
    return univ[index][digit];
}
```



在C语言中，访问看起来类似，但地址计算非常不同

Mem[pgh+20*index+4*digit]

Mem[Mem[univ+8*index]+4*digit]

$N \times N$ 矩阵代码

■ 固定的维数

- 在编译时确定 N 的值

```
#define N 16
typedef int fix_matrix[N][N];
/* Get element A[i][j] */
int fix_ele(fix_matrix A,
            size_t i, size_t j)
{
    return A[i][j];
}
```

■ 可变维度，显式索引

- 实现动态数组的传统方法

```
#define IDX(n, i, j) ((i)*(n)+(j))
/* Get element A[i][j] */
int vec_ele(size_t n, int *A,
            size_t i, size_t j)
{
    return A[IDX(n,i,j)];
}
```

■ 可变维度，隐式索引

- 现在 gcc 支持

```
/* Get element A[i][j] */
int var_ele(size_t n, int A[n][n],
            size_t i, size_t j) {
    return A[i][j];
}
```

16 X 16 矩阵访问

■ 数组元素

- `int A[i][j];`
- 地址 $A + i * (C * K) + j * K$
- $C = 16, K = 4$

```
/* Get element A[i][j] */  
int fix_ele(fix_matrix A, size_t i, size_t j) {  
    return A[i][j];  
}
```

```
# A in %rdi, i in %rsi, j in %rdx  
salq    $6, %rsi          # 64*i  
addq    %rsi, %rdi         # A + 64*i  
movl    (%rdi,%rdx,4), %eax # Mem[A + 64*i + 4*j]  
ret
```

$n \times n$ 矩阵访问

■ 数组元素

- `size_t n;`
- `int A[n][n];`
- 地址 $A + i * (C * K) + j * K$
- $C = n, K = 4$
- 必须执行整型乘法

```
/* Get element A[i][j] */  
int var_ele(size_t n, int A[n][n], size_t i, size_t j) {  
    return A[i][j];  
}
```

```
# n in %rdi, A in %rsi, i in %rdx, j in %rcx  
imulq    %rdx, %rdi          # n*i  
leaq     (%rsi,%rdi,4), %rax  # A + 4*n*i  
movl     (%rax,%rcx,4), %eax  # A + 4*n*i + 4*j  
ret
```

示例：数组访问

```
#include <stdio.h>
#define ZLEN 5
#define PCOUNT 4
typedef int zip_dig[ZLEN];

int main(int argc, char** argv) {
    zip_dig pgh[PCOUNT] =
        {{1, 5, 2, 0, 6},
         {1, 5, 2, 1, 3 },
         {1, 5, 2, 1, 7 },
         {1, 5, 2, 2, 1 }};
    int *linear_zip = (int *) pgh;
    int *zip2 = (int *) pgh[2];
    int result =
        pgh[0][0] +
        linear_zip[7] +
        *(linear_zip + 8) +
        zip2[1];
    printf("result: %d\n", result);
    return 0;
}
```

```
linux> ./array
result: 9
```

主要内容

■ 数组

- 一维数组
- 多维数组（嵌套）
- 变长数组

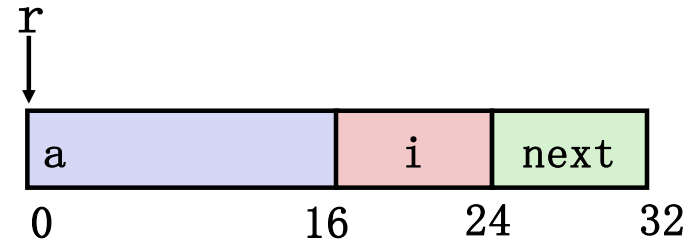
■ 结构体

- 分配
- 存取
- 数据对齐

■ 联合体

结构描述

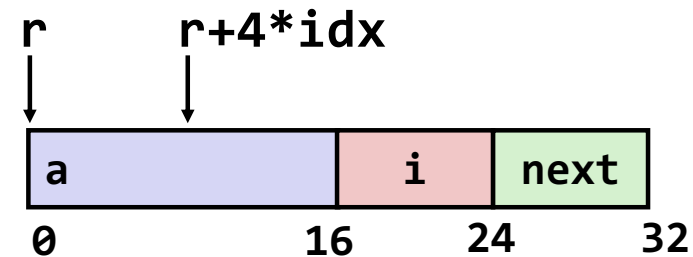
```
struct rec {  
    int a[4];  
    size_t i;  
    struct rec *next;  
};
```



- 结构是以一块连续的内存存储的
 - 大小可以容纳结构体所有的字段
- 字段按照声明的顺序排列
 - 即使另一种排列顺序可以产生更紧凑的表示
- 编译器决定字段的总体大小和位置
 - 机器级程序完全不知道源代码中的结构体

生成指向结构成员的指针

```
struct rec {  
    int a[4];  
    size_t i;  
    struct rec *next;  
};
```



■ 生成指向数组元素的指针

- 在编译时确定每个结构成员的偏移量
- 计算 $r + 4*idx$

```
int *get_ap  
(struct rec *r, size_t idx)  
{  
    return &r->a[idx];  
}
```

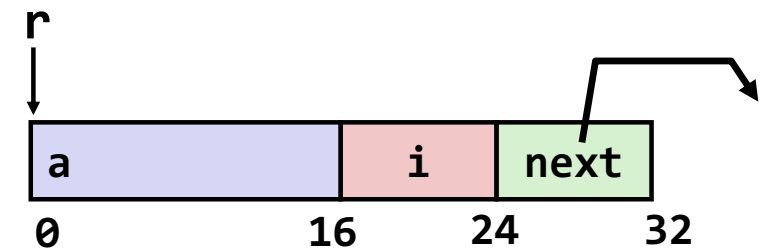
```
# r in %rdi, idx in %rsi  
leaq  (%rdi,%rsi,4), %rax  
ret
```

遍历链表 #1

■ C 代码

```
long length(struct rec*r) {  
    long len = 0L;  
    while (r) {  
        len ++;  
        r = r->next;  
    }  
    return len;  
}
```

```
struct rec {  
    int a[4];  
    size_t i;  
    struct rec *next;  
};
```



■ 循环汇编代码

```
.L11:                # loop:  
    addq    $1, %rax    # len ++  
    movq    24(%rdi), %rdi # r = Mem[r+24]  
    testq   %rdi, %rdi  # Test r  
    jne     .L11        # If != 0, goto loop
```

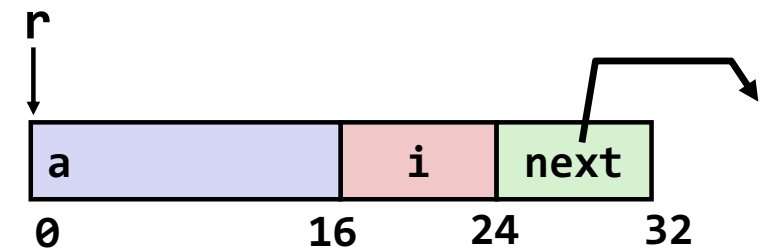
Register	Value
%rdi	r
%rax	len

遍历链表 #2

■ C 代码

```
void set_val
(struct rec *r, int val)
{
    while (r) {
        size_t i = r->i;
        // No bounds check
        r->a[i] = val;
        r = r->next;
    }
}
```

```
struct rec {
    int a[4];
    size_t i;
    struct rec *next;
};
```



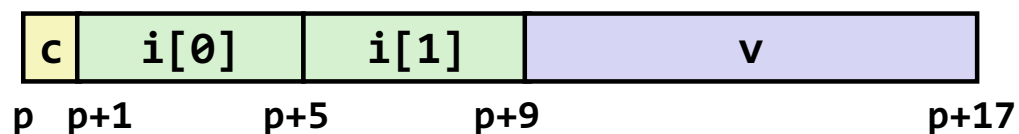
■ 循环汇编代码

```
.L11:                # loop:
    movq 16(%rdi), %rax    # i = Mem[r+16]
    movl %esi, (%rdi,%rax,4) # Mem[r+4*i] = val
    movq 24(%rdi), %rdi    # r = Mem[r+24]
    testq %rdi, %rdi      # Test r
    jne .L11              # if !=0 goto loop
```

Register	Value
%rdi	r
%rax	len

结构与对齐

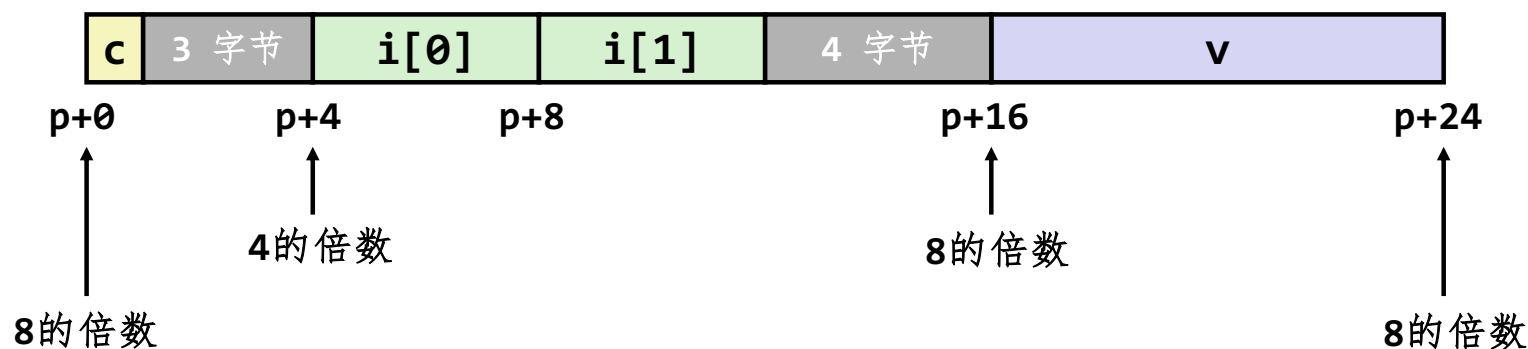
■ 非对齐 (unaligned) 的数据



```
struct S1 {  
    char c;  
    int i[2];  
    double v;  
} *p;
```

■ 对齐 (aligned) 的数据

- 基本数据类型需要 K 字节表示，则地址必须是 K 的倍数



对齐原则

■ 对齐的数据

- 基本数据类型需要 K 个字节
- 地址必须是 K 的倍数
- 在某些机器上严格要求满足；在 **x86-64** 上建议满足

■ 数据对齐的目的

- 内存是以（对齐的）4 或 8 字节（取决于系统）为单位存取内存块的
 - 加载或存储块界限的数据，效率低
 - 虚拟内存中，数据跨越 2 个页面会更棘手

■ 编译

- 在结构中插入缝隙，以确保字段的正确对齐

对齐的具体案例 (x86-64)

- 1 字节: **char**, ...
 - 对地址无要求
- 2 字节: **short**, ...
 - 最低1位地址必须是 0_2
- 4 字节: **int**, **float**, ...
 - 最低2位地址必须是 00_2
- 8 字节: **double**, **long**, **char ***, ...
 - 最低3位地址必须是 000_2

跳转表

```
.section .rodata
.align 8
.L4:
    .quad .L8 # x = 0
    .quad .L3 # x = 1
    .quad .L5 # x = 2
    .quad .L9 # x = 3
    .quad .L8 # x = 4
    .quad .L7 # x = 5
    .quad .L7 # x = 6
```

结构体的对齐要求

■ 结构体内部

- 必须满足每个元素的对齐要求

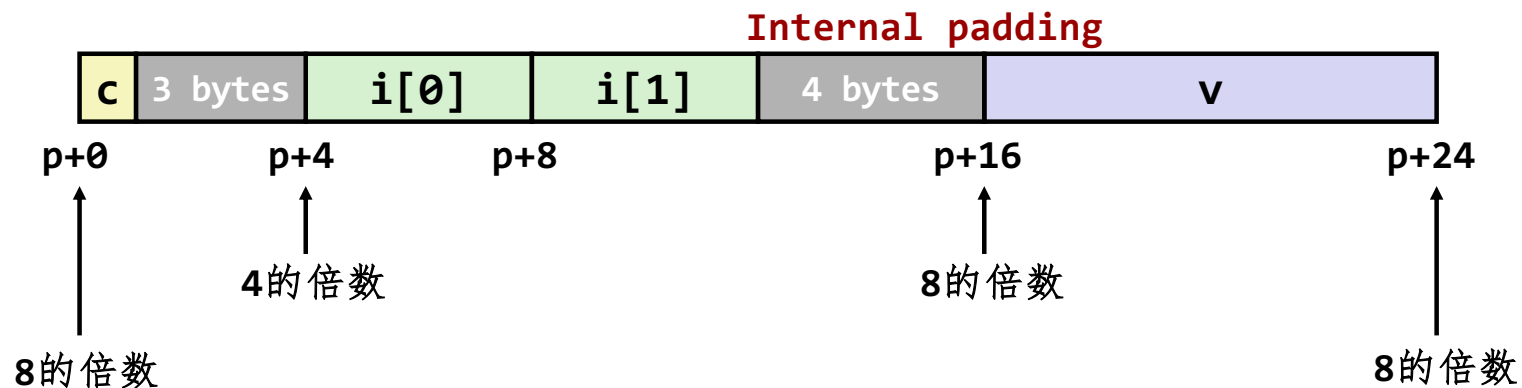
■ 总体结构放置

- 每个结构都有对齐要求 K
 - K = 所有元素的最大对齐
- 初始地址和结构长度必须是 K 的倍数

■ 示例

- $K = 8$ ，因为是 `double` 类型元素

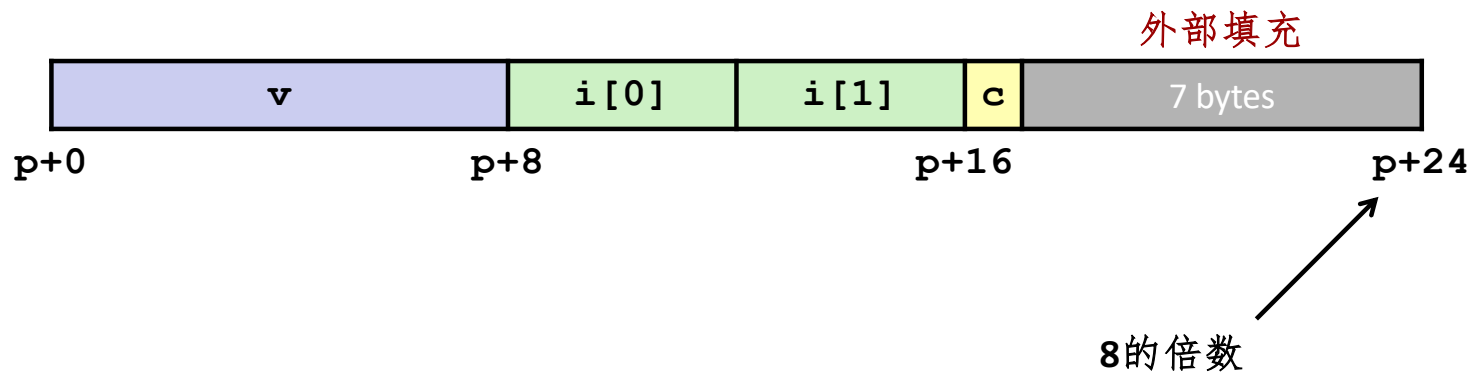
```
struct S1 {  
    char c;  
    int i[2];  
    double v;  
} *p;
```



满足整体对齐要求

- 最大的对齐要求 K
- 整体结构必须是 K 的倍数

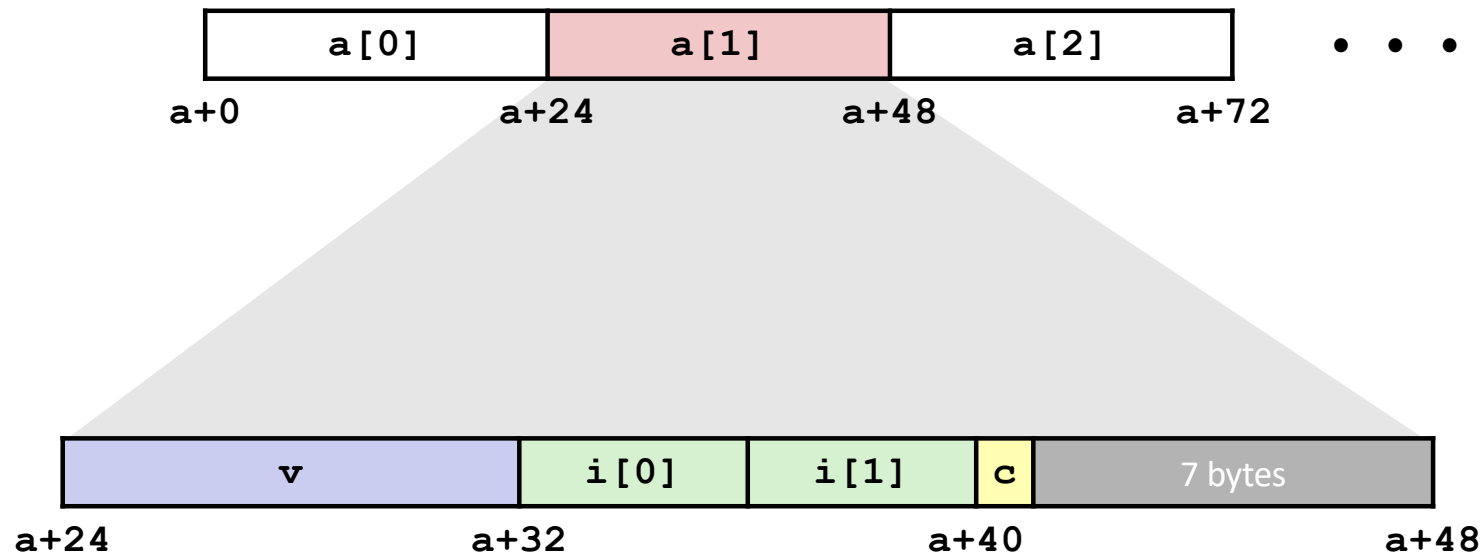
```
struct S2 {  
    double v;  
    int i[2];  
    char c;  
} *p;
```



元素是结构体的数组

- 整体结构长度是 K 的倍数
- 满足每个基本元素的对齐要求

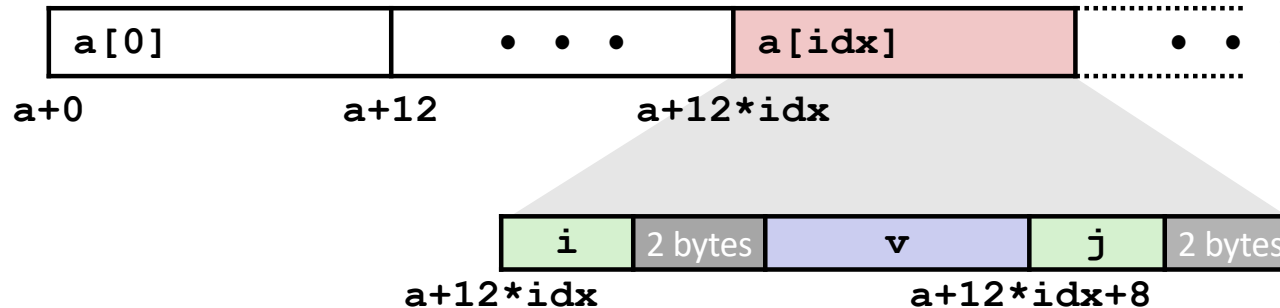
```
struct S2 {  
    double v;  
    int i[2];  
    char c;  
} a[10];
```



访问数组元素

- 计算数组偏移量 $12 * \text{idx}$
 - `sizeof(S3)`, 包括对齐所需的填充空间
- 元素 `j` 在结构中的偏移量为8
- 编译器给出偏移量 `a+8`

```
struct S3 {  
    short i;  
    float v;  
    short j;  
} a[10];
```

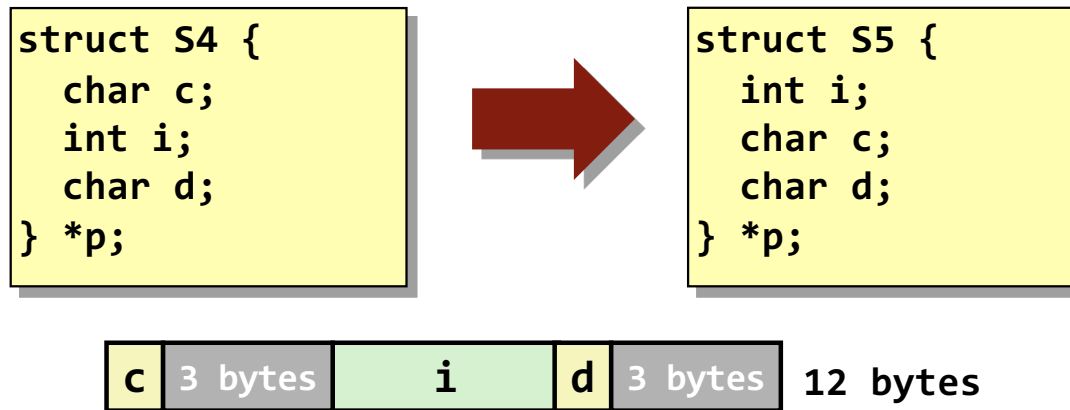


```
short get_j(int idx)  
{  
    return a[idx].j;  
}
```

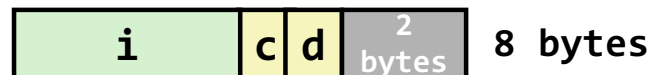
```
# %rdi = idx  
leaq (%rdi,%rdi,2),%rax # 3*idx  
movzwl a+8(,%rax,4),%eax
```


节省空间

- 把大型数据类型放在前面



- 效果（最大对齐要求 $K = 4$ ）



主要内容

■ 数组

- 一维数组
- 多维数组（嵌套）
- 变长数组

■ 结构体

- 分配
- 存取
- 数据对齐

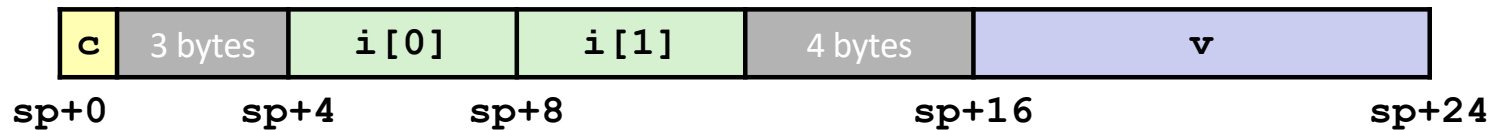
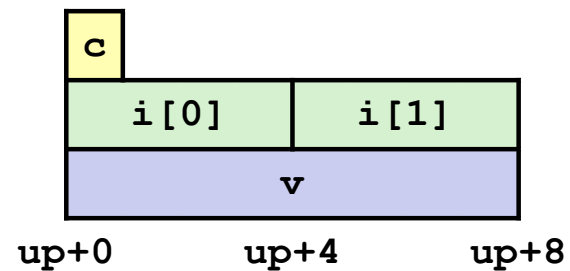
■ 联合体

联合体分配

- 按最大元素分配
- 一次只能使用一个字段

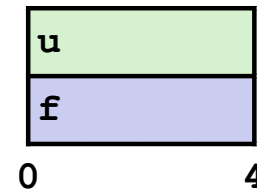
```
union U1 {  
    char c;  
    int i[2];  
    double v;  
} *up;
```

```
struct S1 {  
    char c;  
    int i[2];  
    double v;  
} *sp;
```



使用联合体访问位模式

```
typedef union {  
    float f;  
    unsigned u;  
} bit_float_t;
```



```
float bit2float(unsigned u) {  
    bit_float_t arg;  
    arg.u = u;  
    return arg.f;  
}
```

Same as (float) u ?

```
unsigned float2bit(float f) {  
    bit_float_t arg;  
    arg.f = f;  
    return arg.u;  
}
```

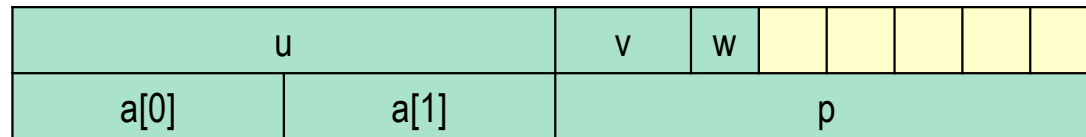
Same as (unsigned) f ?

练习题3.43



```
typedef union {
    struct {
        long        u;
        short       v;
        char        w;
    } t1;
    struct {
        int         a[2];
        char        *p;
    } t2;
} u_type;

void get(u_type *up, type *dest) {
    *dest = expr;
}
```

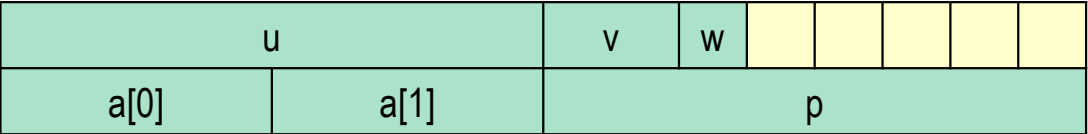


expr	type	Code
up->t1.u		
up->t1.v		
&up->t1.w		
up->t2.a		
up->t2.a[up->t1.u]		
*up->t2.p		

Instruction	Effect	Description
MOV <i>S, D</i>	$D \leftarrow S$	Move
movb		Move byte
movw		Move word
movl		Move double word
movq		Move quad word
movabsq <i>I, R</i>	$R \leftarrow I$	Move absolute quad word

Figure 3.4 Simple data movement instructions.

练习题3.43



```
typedef union {
    struct {
        long      u;
        short     v;
        char      w;
    } t1;
    struct {
        int       a[2];
        char      *p;
    } t2;
} u_type;

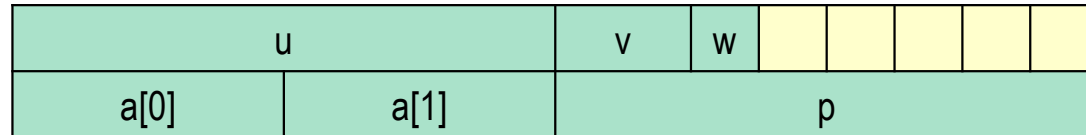
void get(u_type *up, type *dest) {
    *dest = expr;
}
```

expr	type	Code
up->t1.u	long	
up->t1.v	short	
&up->t1.w	char *	
up->t2.a	int *	
up->t2.a[up->t1.u]	int	
*up->t2.p	char	

Instruction	Effect	Description
MOV S, D	D ← S	Move
movb		Move byte
movw		Move word
movl		Move double word
movq		Move quad word
movabsq I, R	R ← I	Move absolute quad word

Bryant and
Figure 3.4 Simple data movement instructions.

练习题3.43



```
typedef union {
    struct {
        long        u;
        short       v;
        char        w;
    } t1;
    struct {
        int         a[2];
        char        *p;
    } t2;
} u_type;

void get(u_type *up, type *dest) {
    *dest = expr;
}
```

expr	type	Code
up->t1.u	long	movq (%rdi), %rax movq %rax, (%rsi)
up->t1.v	short	movw 8(%rdi), %ax movw %ax, (%rsi)
&up->t1.w	char *	lea 10(%rdi), %rax movq %rax, (%rsi)
up->t2.a	int *	movq %rdi, (%rsi)
up->t2.a[up->t1.u]	int	movq (%rdi), %rax movl (%rdi, %rax, 4), %eax movl %eax, (%rsi)
*up->t2.p	char	movb 8(%rdi), %al movb %al, (%rsi)

Instruction	Effect	Description
MOV	$S, D \quad D \leftarrow S$	Move
movb		Move byte
movw		Move word
movl		Move double word
movq		Move quad word
movabsq	$I, R \quad R \leftarrow I$	Move absolute quad word

Figure 3.4 Simple data movement instructions.