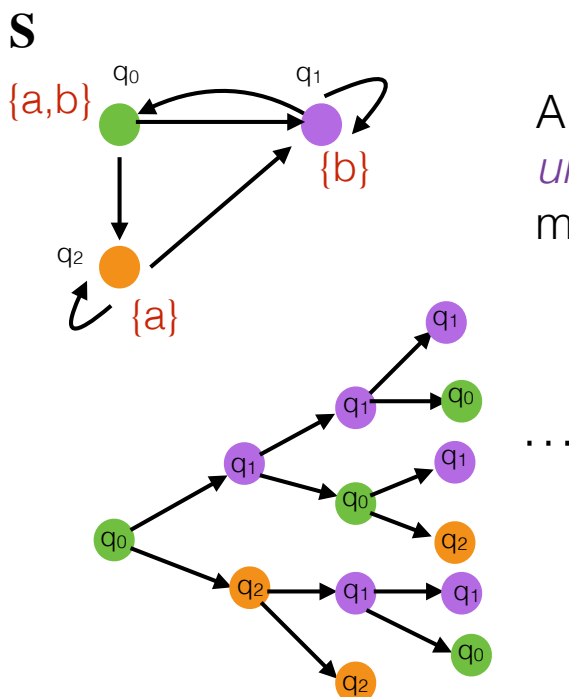


CTL

Computation Tree Logic

idée: ne plus voir le système comme un ensemble d'exécutions linéaires... être plus proche du STE.



A tout moment le système est dans *un* état et il peut évoluer de plusieurs manières.

—> un arbre d'exécution.

CTL

Formules de CTL

$\varphi, \psi ::= \mathbf{P} \mid \neg\varphi \mid \varphi \vee \psi \mid \mathbf{EX}\varphi \mid \mathbf{AX}\varphi \mid \mathbf{E}\varphi\mathbf{U}\psi \mid \mathbf{A}\varphi\mathbf{U}\psi$

avec $\mathbf{P} \in \mathbf{AP}$

+ Abréviations :

$\top, \perp, \wedge, \Rightarrow$

$\mathbf{F}\varphi = \top \mathbf{U} \varphi$: “eventually”,

$\mathbf{G}\varphi = \neg \mathbf{F} \neg\varphi$: “always”

$\varphi \mathbf{W} \psi = \varphi \mathbf{U} \psi \vee \mathbf{G}\varphi$: “weak until”

$\mathbf{EF}\varphi \quad \mathbf{AF}\varphi$

$\mathbf{EG}\varphi \quad \mathbf{AG}\varphi$

$\mathbf{E}\varphi\mathbf{W}\psi \quad \mathbf{A}\varphi\mathbf{W}\psi$

CTL - sémantique

$\mathbf{S} = (\mathbf{Q}, \mathbf{Act}, \rightarrow, q_{\text{init}}, \mathbf{AP}, \mathbf{L})$

$\text{Exec}(q)$ = ens. des exécutions infinies partant de q .

$\pi \in \text{Exec}(q)$: $\pi = q_0 q_1 q_2 q_3 q_4 \dots$ avec $q_0 = q$ et $q_i \rightarrow q_{i+1}$

Notation: $\pi(i) = q_i \quad \forall i \geq 0$

On interprète les formules de CTL sur des états de \mathbf{S} .

$q \models \mathbf{P}$ iff $\mathbf{P} \in \mathbf{L}(q)$

$q \models \mathbf{EX}\varphi$ iff $\exists q \rightarrow q' \text{ t.q. } q' \models \varphi$

$q \models \mathbf{AX}\varphi$ iff $\forall q \rightarrow q', \text{ on a: } q' \models \varphi$

$q \models \mathbf{E}\varphi\mathbf{U}\psi$ iff $\exists \pi \in \text{Exec}(q) \text{ t.q. } \exists i \geq 0 \text{ t.q. } (\pi(i) \models \psi \text{ et } (\forall 0 \leq j < i: \pi(j) \models \varphi))$

$q \models \mathbf{A}\varphi\mathbf{U}\psi$ iff $\forall \pi \in \text{Exec}(q), \exists i \geq 0 \text{ t.q. } (\pi(i) \models \psi \text{ et } (\forall 0 \leq j < i: \pi(j) \models \varphi))$

CTL

Définition alternative (équivalente !!):

Formules d'état:

$$\varphi, \psi ::= P \mid \neg \varphi \mid \varphi \vee \psi \mid \mathbf{E} \varphi_p \mid \mathbf{A} \varphi_p$$

$P \in AP$

Formules de chemin:

$$\varphi_p, \psi_p ::= \mathbf{X} \varphi \mid \varphi \mathbf{U} \psi$$

$\mathbf{E} \varphi_p$ = « il existe un chemin vérifiant φ_p »

$\mathbf{A} \varphi_p$ = « tous les chemins vérifient φ_p »

CTL - sémantique

Définition alternative (équivalente !!):

$$q \models P \text{ iff } P \in L(q)$$

$$q \models \mathbf{E} \varphi_p \text{ iff } \exists \pi \in \text{Exec}(q) \text{ t.q. } \pi \models \varphi_p$$

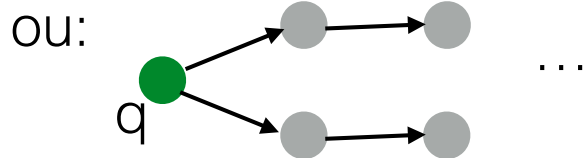
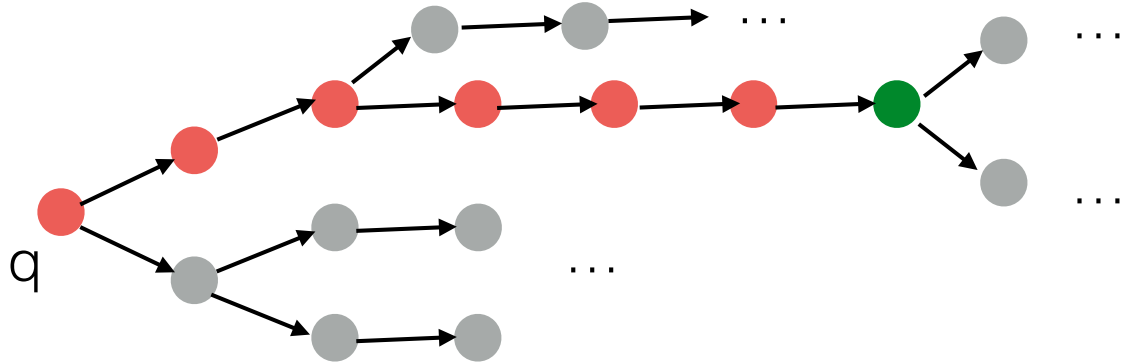
$$q \models \mathbf{A} \varphi_p \text{ iff } \forall \pi \in \text{Exec}(q), \pi \models \varphi_p$$

$$\pi \models \mathbf{X} \varphi \text{ iff } \pi(1) \models \varphi$$

$$\pi \models \varphi \mathbf{U} \psi \text{ iff } \exists i \geq 0 (\pi(i) \models \psi \text{ et } (\forall 0 \leq j < i: \pi(j) \models \varphi))$$

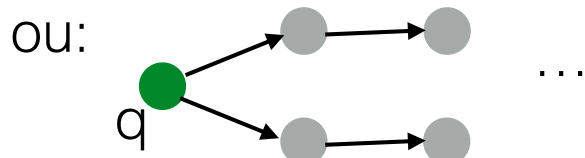
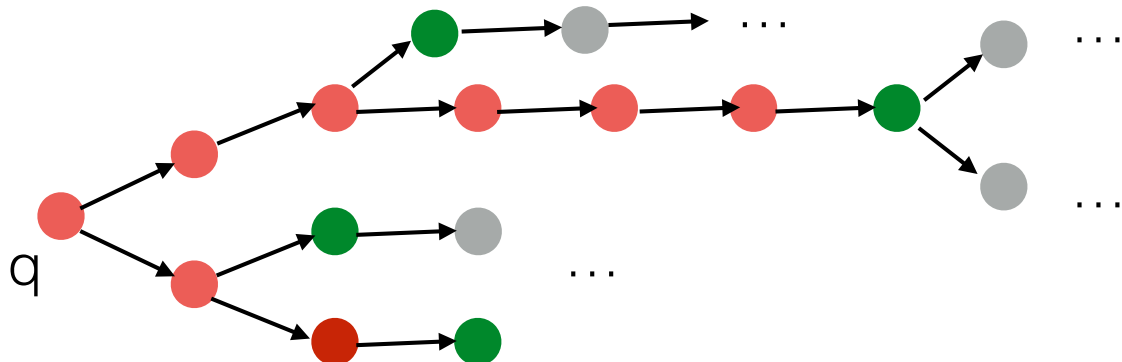
CTL - sémantique

$q \models \mathbf{E} \text{ rouge } \mathbf{U} \text{ vert}$



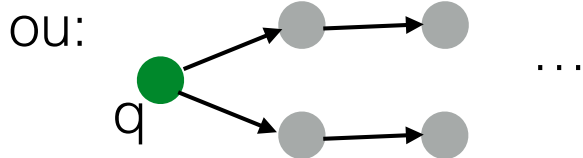
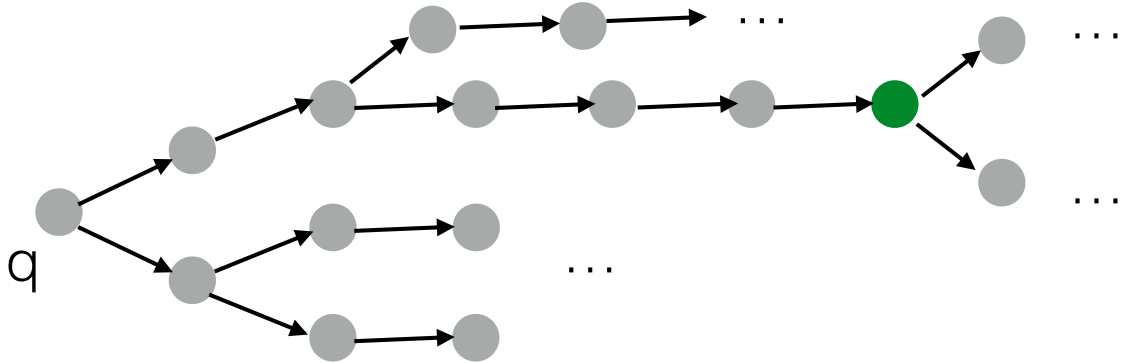
CTL - sémantique

$q \models \mathbf{A} \text{ rouge } \mathbf{U} \text{ vert}$



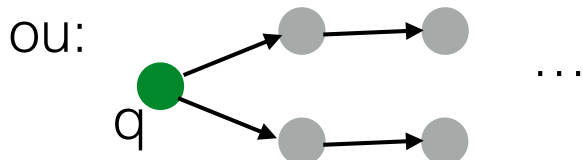
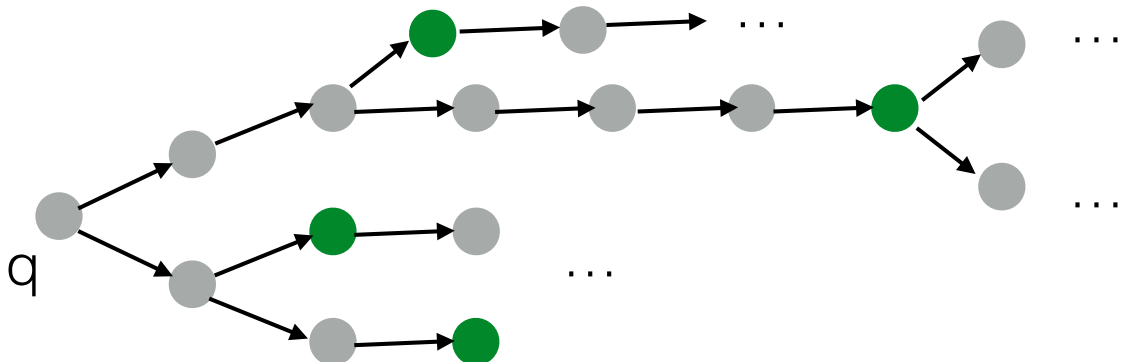
CTL - sémantique

$q \models \mathbf{EF} \text{ vert}$



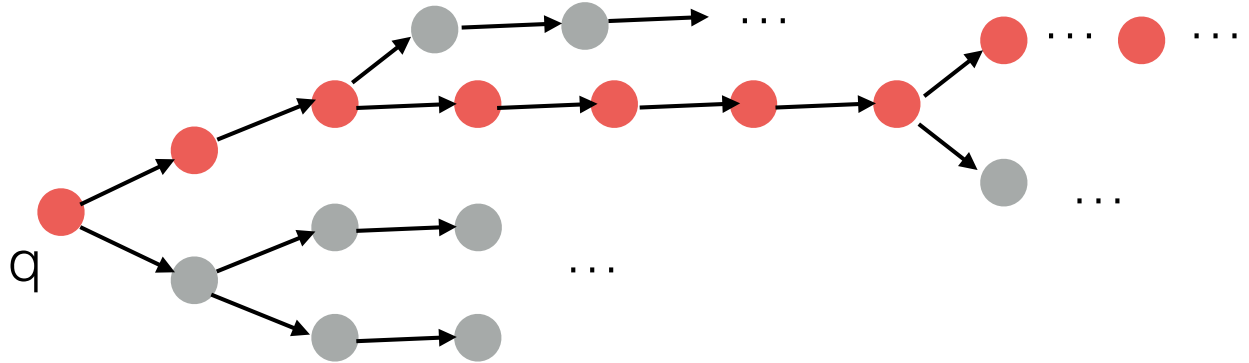
CTL - sémantique

$q \models \mathbf{AF} \text{ vert}$



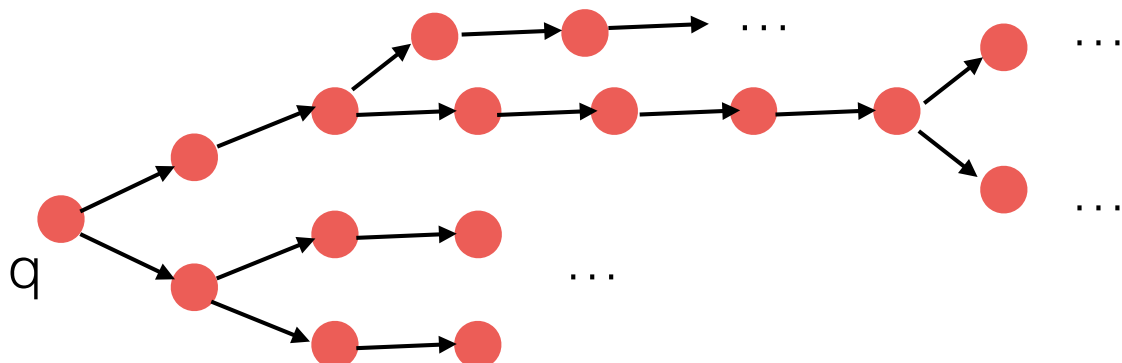
CTL - sémantique

$q \models \mathbf{EG} \text{ rouge}$



CTL - sémantique

$q \models \mathbf{AG} \text{ rouge}$



Tout ce qui est accessible depuis q est rouge.

Exemples

AG (problème \Rightarrow AF alarme)

« tout état accessible qui vérifie problème est suivi inévitablement, un jour, par un état vérifiant alarme »

AG (EX a)

« tout état accessible a un successeur immédiat vérifiant a »

E (EX a) U b

« il est possible d'atteindre un état vérifiant b le long d'un chemin où tout état a un successeur immédiat vérifiant a »

AG (EF a)

« Depuis tout état accessible, il est possible d'atteindre un état vérifiant a »

Comment évaluer une formule de CTL sur un état d'un STE?

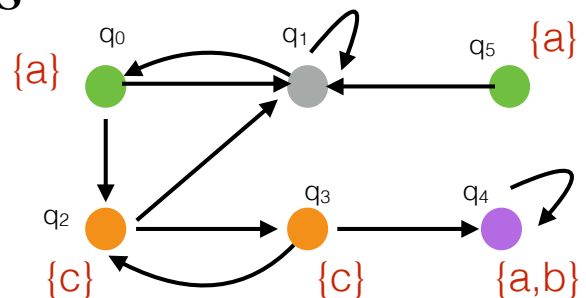
$\varphi = \text{AG} (a \Rightarrow \text{E} (\text{EX } c) \text{ U } b)$

$q_0 \models \varphi ?$

Les sous-formules de φ :

$\varphi, a, a \Rightarrow \text{E} (\text{EX } c) \text{ U } b, \text{E} (\text{EX } c) \text{ U } b, \text{EX } c, b, c$

S



	a	b	c	EX c	E (EX c) U b	a \Rightarrow ...	φ
q ₀	⊤	⊥	⊥	⊤	⊤	⊤	⊤
q ₁	⊥	⊥	⊥	⊥	⊥	⊤	⊤
q ₂	⊥	⊥	⊤	⊤	⊤	⊤	⊤
q ₃	⊥	⊥	⊤	⊤	⊤	⊤	⊤
q ₄	⊤	⊤	⊥	⊥	⊤	⊤	⊤
q ₅	⊤	⊥	⊥	⊥	⊥	⊥	⊥

Quelle logique choisir ?

Quelle est la « meilleure »? CTL* ? LTL ? CTL ? ...

Plusieurs critères:

- L'expressivité
- La complexité des procédures de décision
- Les outils (model-checkers...)
- ...

Comparer l'expressivité de LTL et CTL