[Week9]_이원주

최적화 문제 설정

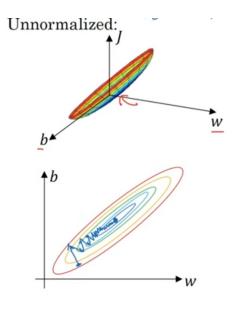
정규화 (Normalizing)

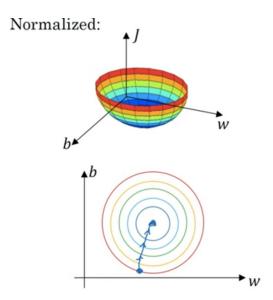


[요약]

- 정규화 (Normalizing)
 - 효과 : 학습을 빠르게 만듦.
 - 。 방법:
 - 확통에서 배운 정규화 공식이랑 똑같음.
 - $lacksymbol{\bullet}$ 이때 Train set / Test set에서 같은 μ , σ 값 사용
- 효과 : 학습을 빠르게 만듦.
 - ▼ 이유

직관적으로 이해해보자고.

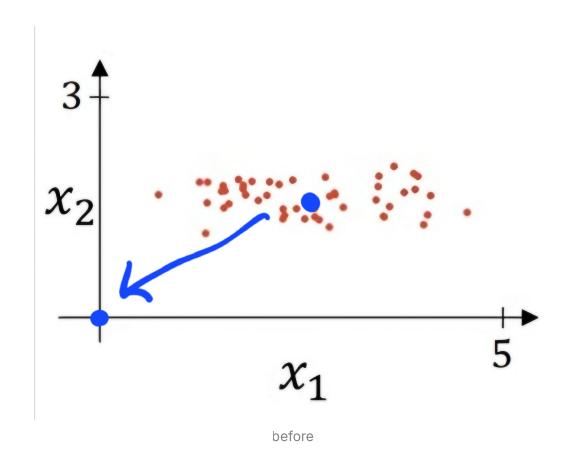


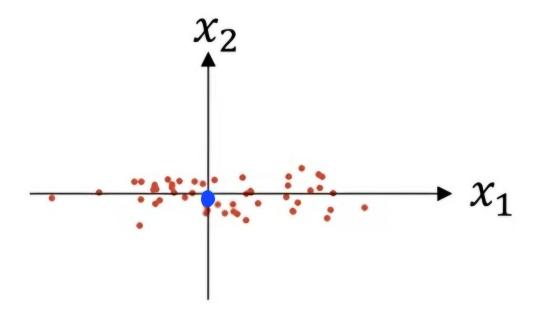


- 정규화 전 (왼쪽)
 - → 학습 시 지그재그로 이동. 따라서 학습률을 작게 해야 함.
- 정규화 후 (오른쪽)
 - → 학습 시 어디서 시작했든, 중심을 향해 직선으로 이동.

방법

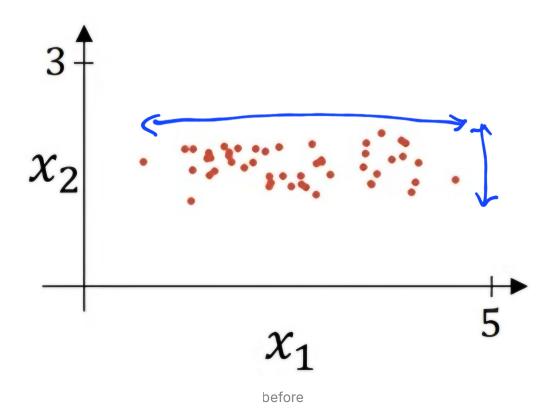
- ㅇ 평균 = 0 , 분산 = 1 만들기
 - ▼ 평균 → 0

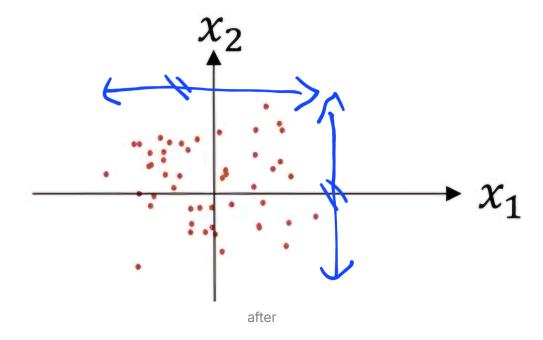




after

▼ 분산 → 1





。 공식

$$x = \frac{x - \mu}{\sigma}$$

- 확통에서 배운 정규화 공식이랑 똑같음.
- 즉, input의 분포를 정규분포로 만들기
- \circ 이때 Train set / Test set에서 같은 μ , σ 값 사용
 - ullet 두 set에서 각각 μ , σ 값을 추정하지 말고. 두 set을 다르게 정규화하고 싶진 않잖아.

경사 소실/폭발

👺 [요약]

- 경사gradients의 소실vanishing / 폭발exploding
 - 。 개념
 - 신경망 깊이가 너무 깊을 때 생길 수 있는 문제.
 - 비용함수의 경사가 기하급수적으로 감수/증가하여 학습을 방해하는 현상. → 해결 시 학습을 빠르게 만듦.
 - o 해결 방법 (Aha!)
 - 가중치를 랜덤하게 초기화할 때 → 분산을 ¹/_{축으로득어오는입력개수}로 설정
- 용어
 - 경사의 소실 (vanishing gradients)
 - 경사의 폭발 (exploding gradients)

개념

- 신경망 깊이가 매우 깊을 때 생길 수 있는 문제
- 비용함수의 경사가 기하급수적으로 감수/증가하여 학습을 방해하는 현상.
 - \circ input $\rightarrow \hat{y}$ 을 구하는 과정에서 각 층을 거치며 $w^{[i][j]}$ 가 계속 곱해지게 되는데,
 - \circ 신경망 깊이가 깊을수록 w가 너무 많이 곱해짐.
 - \circ 그럼 z, a가 기하급수적으로 감소/증가하게 됨.
 - $\leftarrow w$ 값 중 0.9 이런 게 많았으면 감소,

1.5 이런 게 많았으면 증가

비용함수의 경사(걔네를 미분한 값)도 마찬가지로 감소/증가

해결책

- · Aha!
 - 가중치를 랜덤하게 초기화할 때 → 1보다 너무 커지거나 작아지지 않게 설정한다.
- 방법
 - \circ $n^{[l-1]}:l$ 층으로 들어오는 입력 개수 \leftarrow (\because) (l-1)층 노드 개수
 - \circ $n^{[l-1]}$ 이 클수록 w 값은 작게 하고 싶음.

▼ (∵)

- $z = w_1x + w_2x + ... + w_nx$
- 우린 z값이 소실/폭발하는 일 없이, 좀 비슷하게 유지되면 좋겠음.
- n이 크면 x가 많이 더해짐. \rightarrow 각 항은 더 작아져야 함. $\rightarrow w_i$ 를 작게.
- \circ 그걸 위해 (w의 분산 $)=rac{1}{n}$ 으로 함.

$$W^{[l]} = ext{np.random.rand(shape)} * ext{np.sqrt(} rac{1}{n} ext{)}$$

- 이때 (w 의 분산) = 얼마냐 ← 이것도 하이퍼 파라미터
 - ex)

사용한 활성화 함수	(w의 분산 $)$
ReLU	$rac{2}{n^{[l-1]}}$
tanh	$rac{1}{n^{[l-1]}} \mathsf{I\! \!$

。 아주 중요한 건 아니지만 그래도 영향 좀 있는 하이퍼 파라미터.

경사 검사

👺 [요약]

- 경사 검사 = gradient checking = grad check
 - 。 개념
 - 역전파를 맞게 구현했는지 검사하는 방법
 - Aha!
 - 벡터 $d\theta$: 내가 역전파에서 구한 gradient (내 답)
 - $J'(\theta)$ $J'(\theta)J(\theta)$ 를 미분해서 구한 gradient (정답)
 - 둘이 같다면 → 통과!

방법

- 1. 벡터 θ , $d\theta$ 구하기
 - ▼ 방법
 - $\circ \ W^{[1]}$, $b^{[1]}$, ..., $W^{[L]}$, $b^{[L]}
 ightarrow$ 벡터 heta로 reshape
 - \circ W는 가중치 행렬 / b는 스칼라 값 ightarrow 일렬로 좍 펴서 이어붙이면 벡터 θ 됨.
 - $dW^{[1]}$, $db^{[1]}$, ..., $dW^{[L]}$, $db^{[L]}$ ightarrow 마찬가지로 벡터 d heta로 reshape
 - \circ dW는 $rac{dJ}{dw}$ 를 모아둔 행렬
 - ightharpoons 이때 벡터 heta, d heta는 차원이 같음.

당연함.

$$egin{aligned} & heta = (heta_1, heta_2, ..., heta_i, ...)$$
 이라고 하면 $d heta = (d heta_1, d heta_2, ..., d heta_i, ...) \ &= (rac{dJ}{d heta_1}, rac{dJ}{d heta_2}, ..., rac{dJ}{d heta_i}, ...) \end{aligned}$

즉, d heta의 각 원소 $d heta_i$ = 비용함수 J 를 벡터 heta의 원소 $| heta_i|$ 로 편미분한 도함수임.

for each $\,i\,$

• $J'(\theta)$ 구하기

- \circ 비용함수 J(W,b)
 ightarrow J(heta)
- ▼ 배경지식
 - 。 미분을 원래 이렇게 배웠잖아.

$$f'(heta) = \lim_{arepsilon o 0} rac{f(heta + arepsilon) - f(heta)}{arepsilon}$$

• 근데 이렇게 계산하면

$$f'(heta) = \lim_{arepsilon o 0} rac{f(heta + arepsilon) - f(heta - arepsilon)}{2arepsilon}$$

- 장 : 오차가 더 작음.
- 단 : 계산하는 데 드는 cost가 2배 \leftarrow (\because) $f(\theta + \varepsilon)$, $f(\theta \varepsilon)$ 둘 다 계산 해야 함.
- 근데 우린 오차가 작은 게 중요해서 이 방법 쓸 거임.

▼ 방법

- $J(\theta) = J(\theta_1, \theta_2, ..., \theta_i, ...) 이렇게 적을 수 있음.$
 - $lacksymbol{\bullet}$ 왜냐면 $heta=(heta_1, heta_2,..., heta_i,...)$ 니까.
- \circ 이제 이걸 θ_i 에 대해 편미분해보자.
 - 위에서 본 미분 방법대로 이렇게.

$$rac{f(heta_i + arepsilon) - f(heta_i - arepsilon)}{2arepsilon}$$

。 정확한 식은 이거.

$$rac{dJ}{d heta_i} = rac{J(heta_1,..., heta_i+arepsilon,...)-J(heta_1,..., heta_i-arepsilon,...)}{2arepsilon}$$

- if 벡터 $d\theta \approx J'(\theta)$ 확인
 - ▼ 방법

。 둘 차이가 얼마나 작은지 보면 됨.

$$rac{||J'(heta) - d heta||_2}{||J'(heta)||_2 + ||d heta||_2} = ?$$

- 이거 유클리디안 거리 공식임.
- 배경지식: L2 norm 개념
- 분모:둘의차
- 분자 : 근데 두 값이 원래 커서 차도 큰 거일 수도 있잖아. 그런 경우를 방지하기 위해 두 값의 크기로 나눠줌.
- \circ $arepsilon=10^{-7}$ 일 때

저 값 =	해석
$< 10^{-7}$	통과! 구현 잘 됐네!
10^{-5}	주의
$10^{-3} <$	디버깅 필요

endfor

• 디버깅 시 \rightarrow 둘 차이가 컸던 i를 주의 깊게 보기.

구현 Tip

- 이 방법은 속도가 느리니까 → Training 말고 Debug할 때만 쓰기
 - 。 모든 i에 대해 $J'(\theta)$ 를 처음부터 계산하면 너무 느리니까 \to $d\theta$ 계산하는 역전파 때 $J'(\theta)$ 도 같이 구하고, 그걸로 디버깅함.
 - 。 그리고 디버깅 끝나면 J'(heta) 계산하는 코드는 꺼버림. Training 때는 쓰지 마.
- 둘 차이 너무 크면 \rightarrow 벡터 θ , $d\theta$ 의 요소component를 확인해보기. 힌트가 될 수 있음.
 - ▼ 무슨 소린지 모르겠음....... 그냥 교수님 설명 그대로 옮김.

예를 들어 어떤 층에서 heta나 d heta의 값이

대응되는 $db^{[l]}$ 과 매우 멀지만

대응되는 $dw^{[l]}$ 과는 매우 가까운 경우를 살펴봅시다.

ightarrow heta의 서로 다른 컴포넌트는 b나 w의 다른 컴포넌트에 대응됩니다. 이 경우에는 db (매개변수 b에 대응하는 도함수)를 어떻게 계산하느냐에 따라서 버그가 발생할 것입니다

비슷한 방식으로 $d\theta$, $J'(\theta)$ 둘 차이가 너무 큰 경우

→ 모든 컴포넌트가 dw 혹은 특정한 층의 dw에서 온 것을 발견한다면 → 이를 통해 버그의 위치를 알아내는데 도움을 받을 수 있을 것입니다

- 정규화(Regularization) 했다면 → 잊지 말자!
 - \circ $J(\theta)$ 에 정규화 항이 있음.
 - 。 그러면 d heta에도 정규화 항 미분한 게 있겠지? <mark>당연함. d heta</mark>의 각 원소 $d heta_i=rac{dJ}{d heta_i}$ 라니 까.
 - 。 그것도 경사 검증 시 포함하기!
- 드롭아웃을 쓸 때는 → 이렇게!
 - 。 드롭아웃에서는 이 검증 방법 사용 불가
 - 。 왜냐면 드롭아웃은 모든 반복마다 노드를 무작위로 삭제하잖아. 그래서 J를 구하는 게 힘들어.
 - 그러니까 일단 드롭아웃 없이 구현하고, 경사 검증하고, 그렇게 역전파가 잘 구현된 걸 확인한 후에 드롭아웃을 켜래.
- 거의 일어나지 않지만... 가끔 무작위 초기화를 해도 초기에 경사 검사가 잘 되는 경우
 → 이때는 훈련을 조금 시킨 다음에 경사 검사를 다시 해보기

[Week9]_이원주 10