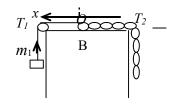
2018-2019 第二学期大物 B(上)期中试题答案

当 t=4s,
$$\omega = 96 \text{ rad/s}$$
, $\beta = 48 \text{ rad/s}^2$, $a_{\tau} = 9.6 \text{ m/s}$, $a_n = 1843.2 \text{ m/s}^2$ — (4分)

得
$$t^3 = \frac{\sqrt{3}}{3}$$
 ----- (3分)

代入
$$\theta = 1 + 2t^3$$
 得 $\theta = 1 + \frac{2\sqrt{3}}{3}$ (3 分)

二(25 分)、解:在地面参考系(惯性系)下,设 t=0 时刻,链条 B 端的位置为坐标原点 O, x 轴沿着水平桌面,向左为正方向。设 T_1 是绳上的张力, T_2 是链条上在边缘处的张力,N 为桌面给链条 的支撑力。



将系统分为三部分: m_1 , 桌面上的链条 $m_{(0.2+x)}$,和未到达桌面的链条 $m_{(0.2-x)}$ 则对各部分受力分析有($g=10m/s^2$):

对
$$m_1$$
, $m_1 g - T_1 = m_1 (a + a_0)$ (1) ------(3分)

对
$$m_{(0.2+x)}$$
, 水平方向上: $T_1 - T_2 - \mu N = m_{(0.2+x)} a$ (2) ------ (2分)

竖直方向上:
$$m_{(0.2+x)}g - N = m_{(0.2+x)}a_0$$
 (3) ----- (2分)

对
$$m_{(0.2-x)}$$
, $T_2 - m_{(0.2-x)}g = m_{(0.2-x)}(a-a_0)$ (4) -----(3分)

将(1)-(4)联立,

得
$$a = \frac{1}{2}(g - a_0)(1 - \frac{(0.2 - x)}{0.4} - \frac{(0.2 + x)}{0.4}\mu) = (1.5 + 7.5x) m/s^2$$
(3 分)

$$a = \frac{\mathrm{d}\,\mathbf{v}}{\mathrm{d}\,t} = \frac{\mathrm{d}\,\mathbf{v}}{\mathrm{d}\,x} \cdot \frac{\mathrm{d}\,x}{\mathrm{d}\,t} = \mathbf{v}\frac{\mathrm{d}\,\mathbf{v}}{\mathrm{d}\,x} \,, \quad v\,\mathrm{d}\,v = a\,\mathrm{d}\,x = (1.5 + 7.5x)\,\mathrm{d}\,x - \cdots$$

两边积分
$$\int_{0}^{v} v \, dv = \int_{0}^{x} (1.5 + 7.5x) \, dx$$
 ----- (3分)

$$v = \sqrt{3x + 7.5x^2} (m/s^2)$$
 , 0

(2)
$$\exists \exists a = \frac{1}{2} (g - a_0) (1 - \frac{(0.2 - x)}{0.4} \pm \frac{(0.2 + x)}{0.4} \mu)$$
, $\exists t = 0, x = 0, \mu = 0.25$

若要使得a=0, 只有当 $a_0=g$ (即完全失重状态下) 才能成立。------(3分) 注明*若用非惯性系下,设 m1向下运动为正方向,则有

对
$$m_1$$
, $m_1 g - m_1 a_0 - T_1 = m_1 a$ (1) ------(3分)

对链条, $T_1 - m_{(0.2-x)}(g - a_0) - m_{(0.2+x)}(g - a_0)\mu = ma$ (2) ------ (7分) 后面评分标准与上面一致。

三(25分)、

解 (1)设均质细杆质量为 m.在子弹射入细 杆的过程中,子弹与细杆组成的系统角动量守恒, 则有

$$\frac{1}{9}mv\frac{3}{4}L = \left[\frac{1}{9}m\left(\frac{3}{4}L\right)^{2} + \frac{1}{3}mL^{2}\right]\omega$$
 (8 \(\frac{1}{3}\)

代入 $v = 10 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$,解上式可得子弹与杆碰撞后共同运动的角速度为

$$\omega = \frac{4v}{19L} = 2.10 \text{ rad} \cdot \text{s}^{-1} \qquad (2 \text{ }\%)$$

(2) 子弹射入后,在子弹与杆共同摆动过程中,系统机械能守恒,设杆摆动 能达到的最大角度为 θ ,取子弹入射点为势能零点,则有

$$\frac{1}{2} \left[\frac{1}{9} m \left(\frac{3}{4} L \right)^2 + \frac{1}{3} m L^2 \right] \omega^2 + \frac{1}{4} L m g \qquad (6 \%)$$

$$= \frac{1}{9} m g \frac{3}{4} L (1 - \cos \theta) + m g \frac{L}{2} (1 - \cos \theta) + \frac{1}{4} L m g \qquad (6 \%)$$
解此式,得
$$\cos \theta = 1 - \frac{2v^2}{133 \ L g} = 0.8466 \qquad (3 \%)$$

摆动可达到的最大角度为 $\theta = 32.16^{\circ}$

$$\theta = 32.16^{\circ}$$

四(25分)、解:将题中的电荷分布看作为面密度为 σ 的大平面和球面,面密度为一 σ 的圆盘 的叠加的结果. -----(3分)

选 x 轴垂直于平面, 坐标原点 O 在圆盘中心,

(1) 大平面在 x 处产生的电场的场强为:

$$\vec{E}_1 = \frac{\sigma x}{2\varepsilon_0 |x|} \vec{i} \qquad (3 \%)$$

圆盘在该点产生的电场的场强为:

$$\vec{E}_2 = \frac{-\sigma x}{2\varepsilon_0} \left(\frac{1}{|x|} - \frac{1}{\sqrt{R^2 + x^2}} \right) \vec{i} \qquad (3 \%)$$

球面在该点产生的电场的强度为:

$$\vec{E}_3 = \frac{Q}{4\pi\varepsilon_0 x^2} \hat{i} = \frac{\sigma R^2}{\varepsilon_0 x^2} \hat{i}, \quad x > R$$

$$\vec{E}_3 = 0, \quad x < R$$

x>R,
$$\vec{E} = \vec{E}_1 + \vec{E}_2 + \vec{E}_3 = (\frac{\sigma x}{2\varepsilon_0 \sqrt{R^2 + x^2}} + \frac{\sigma R^2}{\varepsilon_0 x^2}) \vec{i}$$
(2 $\frac{1}{2}$)

(2) 首先电势零点<mark>不能</mark>选在无穷远处,选在有限位置处即可。-----(4分)

若选在球面和 x 轴的交点为电势零点

球内 x 点的电势为
$$U_{\rm skh} = \int_x^R \frac{\sigma}{2\varepsilon_0} \frac{x \, \mathrm{d} \, x}{\sqrt{R^2 + x^2}} = \frac{\sigma}{2\varepsilon_0} \left(\sqrt{2}R - \sqrt{R^2 + x^2} \right)$$
 ------ (2分)

球外x点的电势为

$$U_{\text{EP}} = \int_{x}^{R} \frac{\sigma}{2\varepsilon_{0}} \left(\frac{x \, \mathrm{d} x}{\sqrt{R^{2} + x^{2}}} + \frac{2R^{2}}{x^{2}} \, \mathrm{d} x \right) = \frac{\sigma}{2\varepsilon_{0}} \left(\sqrt{2}R - \sqrt{R^{2} + x^{2}} + \frac{2R^{2}}{x} - 2R \right) - \cdots$$
 (2 $\%$)

若 x=0 的位置为电势零点

$$U_{\text{IRH}} = \int_x^0 \frac{\sigma}{2\varepsilon_0} \frac{x \, \mathrm{d} x}{\sqrt{R^2 + x^2}} = \frac{\sigma}{2\varepsilon_0} \left(R - \sqrt{R^2 + x^2} \right)$$

$$\begin{split} U_{\text{ERP}} &= \int_{R}^{0} \frac{\sigma}{2\varepsilon_{0}} \frac{x \, \mathrm{d} x}{\sqrt{R^{2} + x^{2}}} + \int_{x}^{R} \frac{\sigma}{2\varepsilon_{0}} \left(\frac{x \, \mathrm{d} x}{\sqrt{R^{2} + x^{2}}} + \frac{2R^{2}}{x^{2}} \, \mathrm{d} x \right) \\ &= \frac{\sigma}{2\varepsilon_{0}} \left(\sqrt{2R} - \sqrt{R^{2} + x^{2}} + \frac{2R^{2}}{x} - 2R \right) + \frac{\sigma}{2\varepsilon_{0}} \left(R - \sqrt{2R} \right) \\ &= \frac{\sigma}{2\varepsilon_{0}} \left(-\sqrt{R^{2} + x^{2}} + \frac{2R^{2}}{x} - R \right) \end{split}$$