

# 6장 인덱스 구조

**Part B**

## ❖ B-트리

- ◆ Bayer & McCreight가 고안
- ◆ 균형된 m-원 탐색 트리 (Balanced MST)
  - 가장 많이 사용되는 인덱스 방법
  - 효율적인 균형 알고리즘을 제공
- ◆ B-트리의 노드 구조 (MST와 동일)

$\langle n, p_0, \langle K_1, A_1 \rangle, P_1, \langle K_2, A_2 \rangle, P_2, \dots, P_{n-1}, \langle K_n, A_n \rangle, P_n \rangle$

- $n$  ( $1 \leq n \leq m-1$ ): 한 노드 내의 키 값의 수
- $P_i$  ( $0 \leq i \leq n$ ): 서브트리에 대한 포인터
- $K_i$  ( $1 \leq i \leq n$ ): 키 값
- $A_i$  ( $1 \leq i \leq n$ ): 키 값으로  $K_i$ 를 가진 레코드에 대한 포인터

## ▶ B-트리의 정의

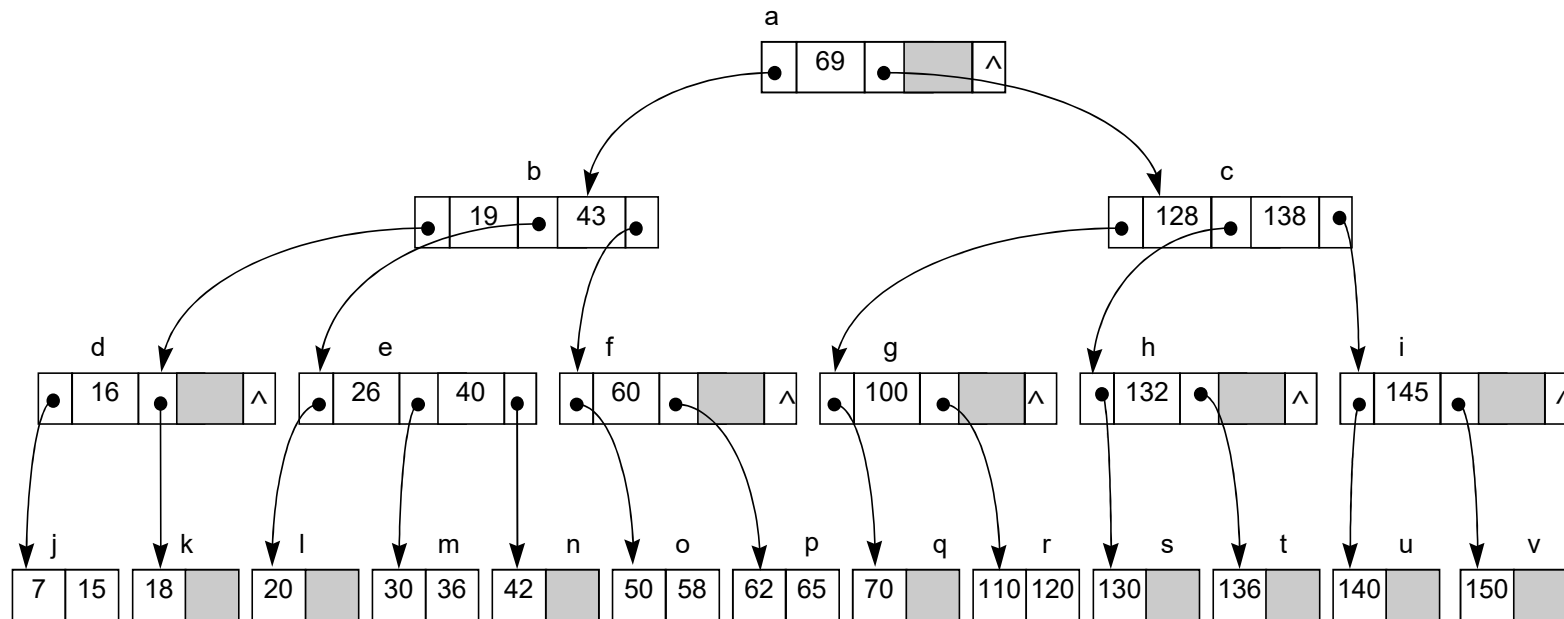
### ◆ 차수 $m$ 인 B-트리의 정의

- ① B-트리는 공백이거나, 높이가 1 이상인  $m$ -원 탐색 트리 (MST)
- ② 루트와 리프를 제외한 내부 노드
  - ◆  $\lceil m/2 \rceil \leq \text{서브트리수} \leq m$
  - ◆ Note: 따라서 내부노드는 적어도  $\lceil m/2 \rceil - 1$ 개 이상의 키 값을 가짐. (노드의 반 이상 채워짐)
  - ◆ Note: 리프는 서브트리가 없고, 적어도  $\lceil m/2 \rceil - 1$ 개 이상의 키 값을 가짐.
- ③ 루트 : 리프가 아니면 적어도 두 개의 서브트리 (한 개의 키 값)를 가짐
  - ◆ 루트는 적어도  $\lceil m/2 \rceil - 1$ 개 이상의 키 값을 가져야 한다는 제약이 없음 ( $m=5$  경우). 루트가 짝 차면 분기
- ④ 모든 리프는 같은 레벨

## ◆ -트리의 장점

- 삽입, 삭제 뒤에도 균형 상태 유지 (재균형이 필요 없음)
- 저장 장치의 효율성
  - ◆ 각 노드의 반 이상 키 값 저장
  - ◆ 최악  $O(\log_n(N+1))$

## ▶ 3-원 B-트리 구조



$m=3$

- 내부노드는 2 이상 3 이하의 서브트리를 가짐.
- 루트를 제외한 모든 노드는 1개 이상의 키 값을 가짐.

## ▶ B-트리에서의 연산: 검색

- ◆ 검색 :  $m$ -원 탐색 트리의 직접 검색과 같은 과정
  - 직접 탐색(random access)
    - ◆ 키 값에 의존한 분기
    - ◆ 예: 42 검색 시
  - 순차 탐색(sequential access)
    - ◆ 중위 순회(inorder traversal)

## ▶ B-트리에서의 연산: 삽입

### ◆ 삽입 : 항상 리프 노드에 삽입

① 여유 공간이 있는 경우: overflow가 발생하지 않는 경우

◆ : 단순히 순서에 맞게 삽입

② 여유 공간이 없는 경우 : overflow가 발생하는 경우

◆ 해당 노드를 두 개의 노드로 분할(split)해야 한다.

◆ 해당 노드의 키 값에 새로운 키 값 삽입했다고 가정

◆ 중간 키 값을 중심으로 큰 키들은 새로운 노드에 저장

◆ 중간 키 값 : 분할된 노드의 부모 노드로 올라가 “삽입”

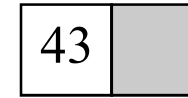
◆ 이 때, 다시 overflow 발생시 위와 같은 분할(split) 작업을 반복

## ▶ 3차 B-트리 생성 과정

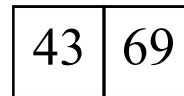
◆ 키 값 43, 69, 138, 19 순으로 삽입하여 생성



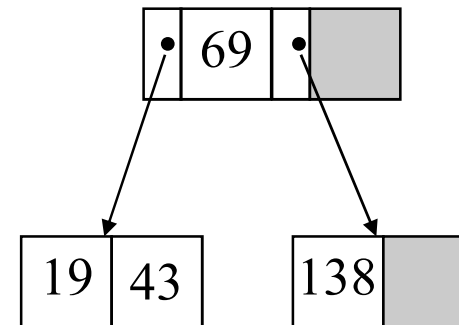
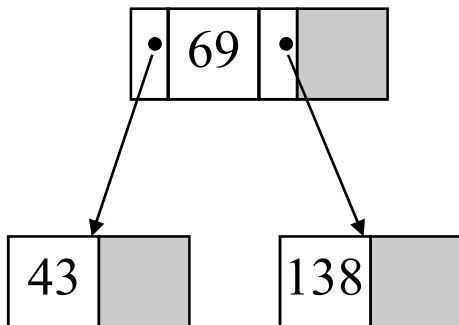
(a) 크기가 2인 공백 루트 노드



(b) 키 값 43의 삽입(노드 1개의 3차 B-트리)



(c) 키 값 69의 삽입(노드 1개의 3차 B-트리)



(d) 키 값 138의 삽입(노드 3개의 3차 B-트리) (e) 키 값 19의 삽입(노드 3개의 3차 B-트리)



### ◆ 루트 노드의 키의 최소 개수

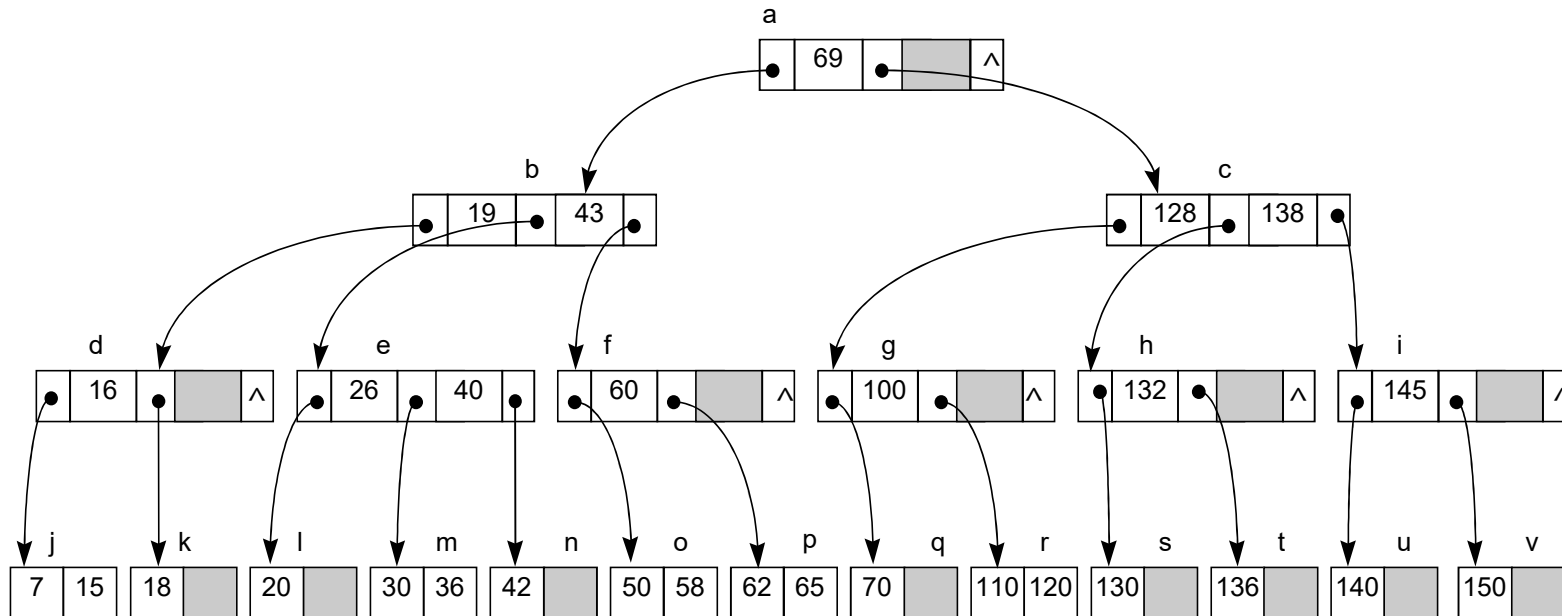
- 루트를 제외한 모든 노드는 적어도  $\lceil m/2 \rceil - 1$ 개 이상의 키 값을 가져야 함.
- 따라서 처음 루트 노드가 분할될 때, 생성되는 두 개의 리프 노드에는 각각  $\lceil m/2 \rceil - 1$ 개의 키가 있어야 함.
- 따라서 루트 노드가 분할되기 직전에는, 루트에 최소  $(\lceil m/2 \rceil - 1) \times 2$ 개의 키를 담고 있어야 함.

### ◆ 예

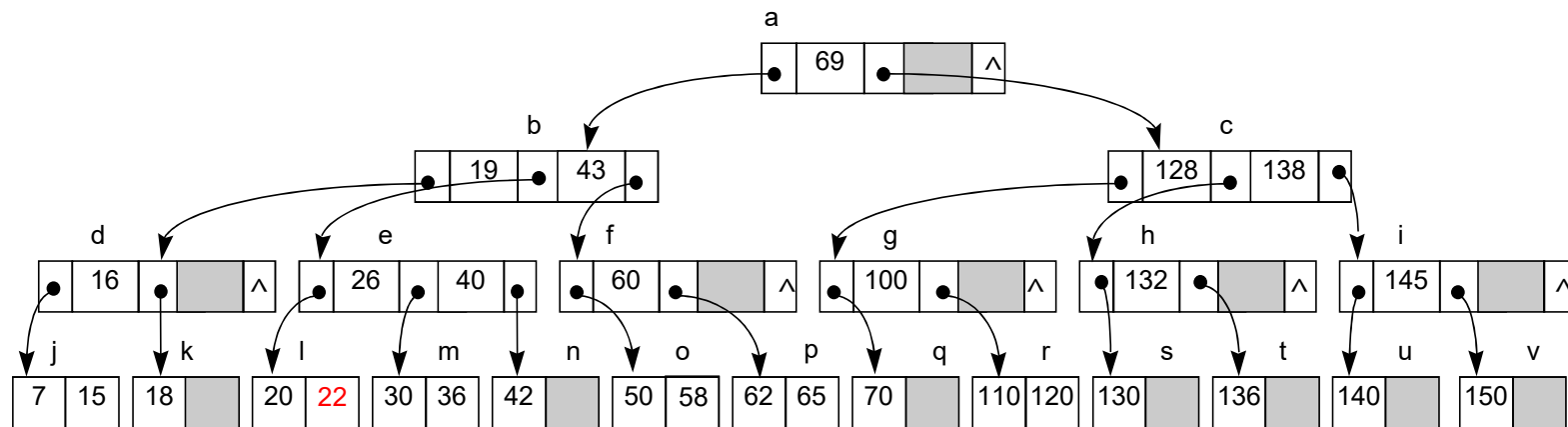
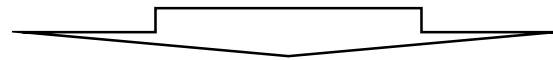
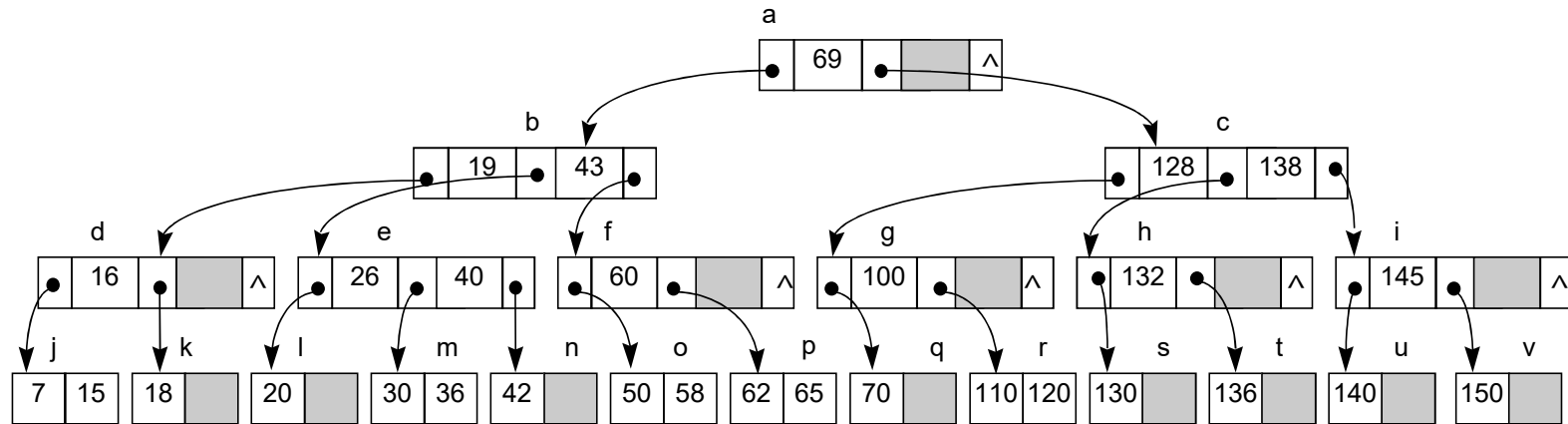
- $m=3$ , 루트 노드의 키의 최소 개수=2
- $m=4$ , 루트 노드의 키의 최소 개수=2 (3)
- $m=5$ , 루트 노드의 키의 최소 개수=4
- $m=6$ , 루트 노드의 키의 최소 개수=4 (5)
- $m=7$ , 루트 노드의 키의 최소 개수=6
- $m=8$ , 루트 노드의 키의 최소 개수=6 (7)

# 예제 1

- ◆ 다음 B-트리(그림 6-18)에 새로운 키 값 22, 41, 59, 57, 54, 33, 75, 124, 122, 123 삽입

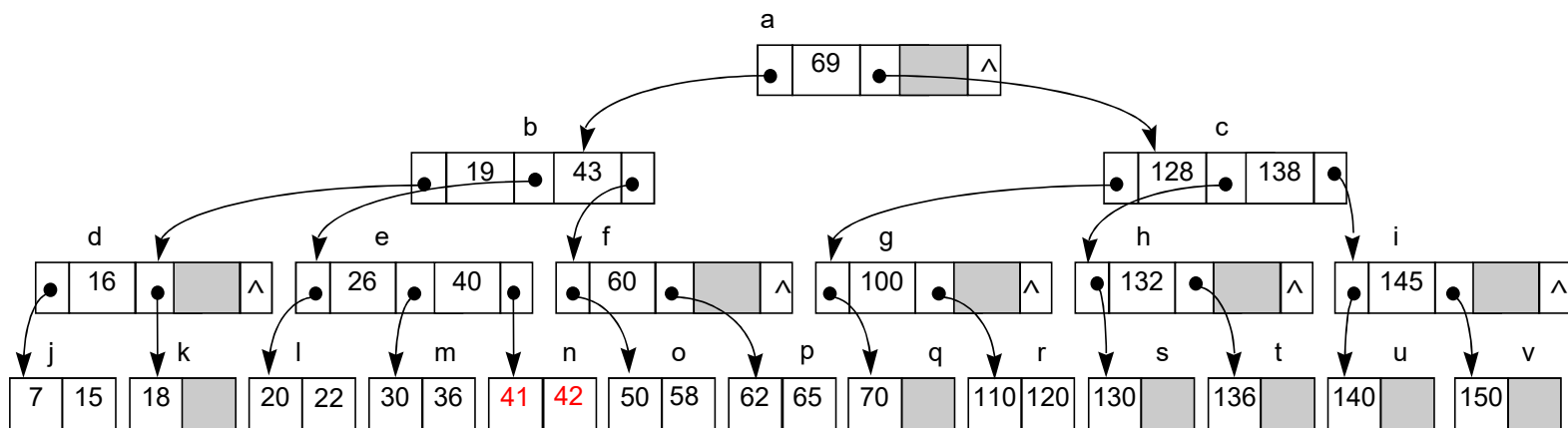
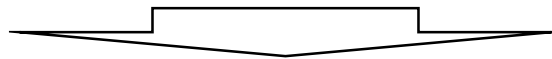
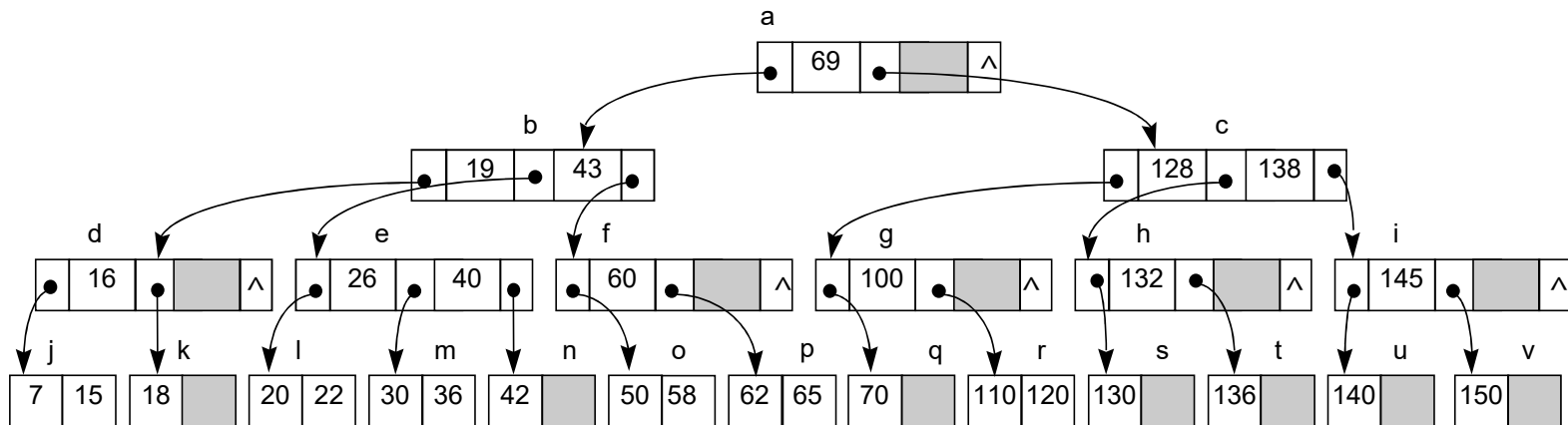


## 22 삽입

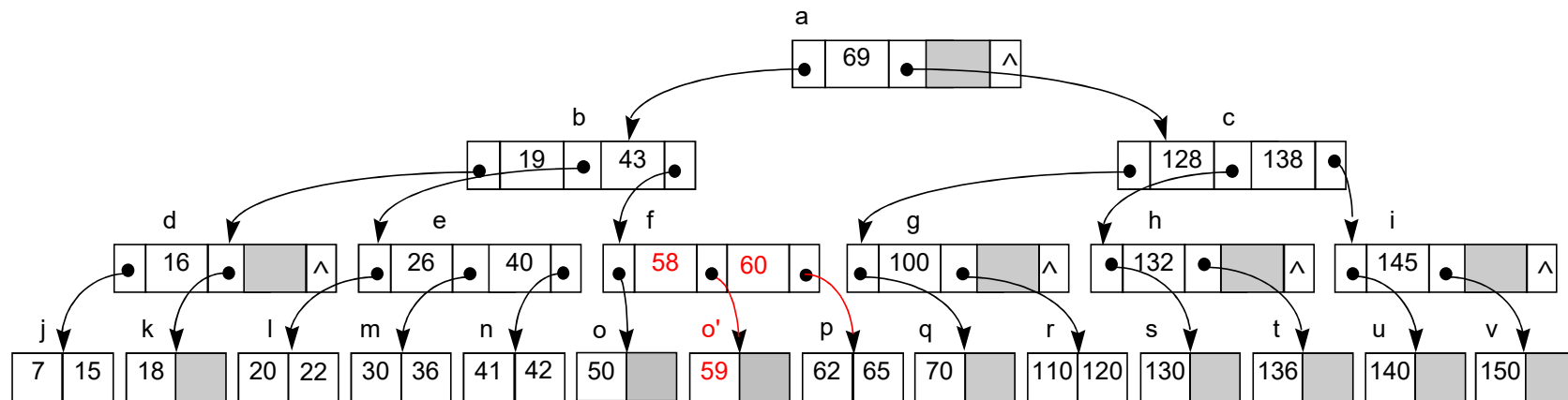
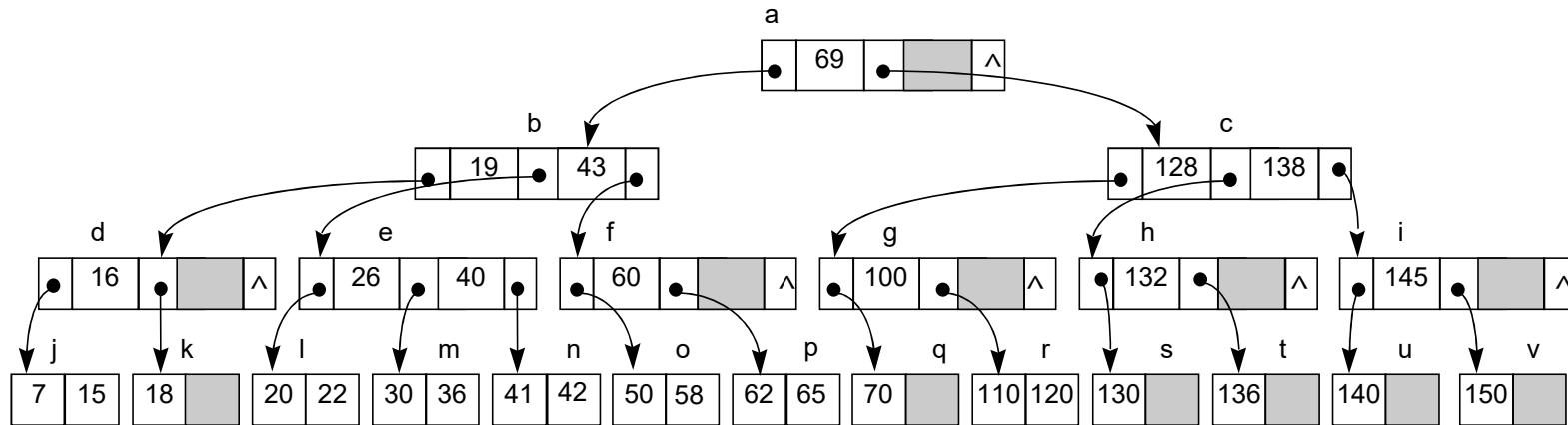


노드 o에서 키 값 58의 삭제

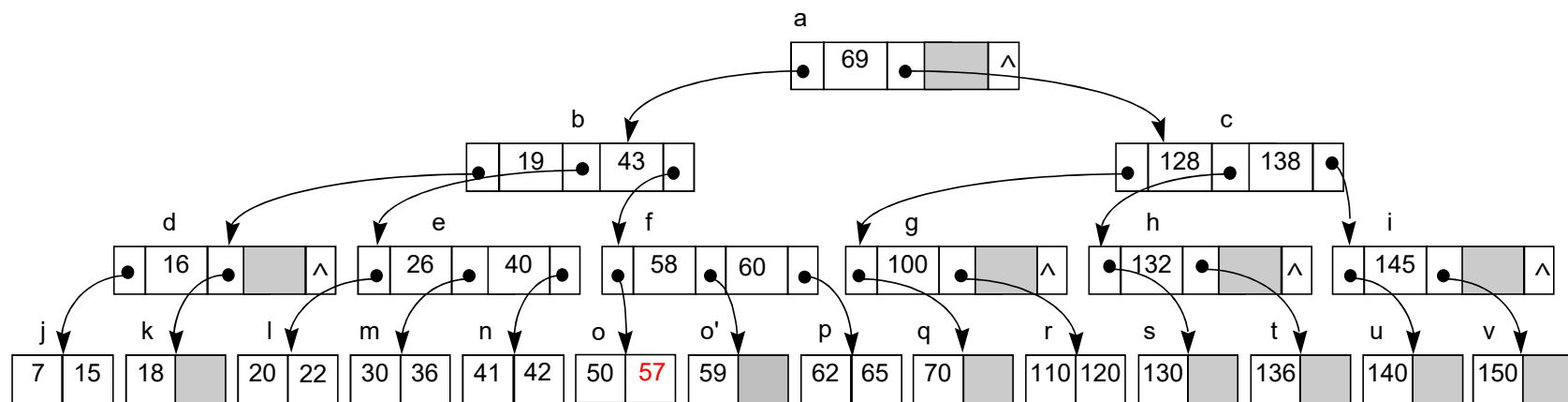
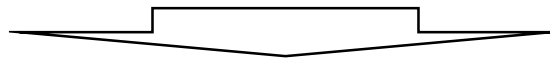
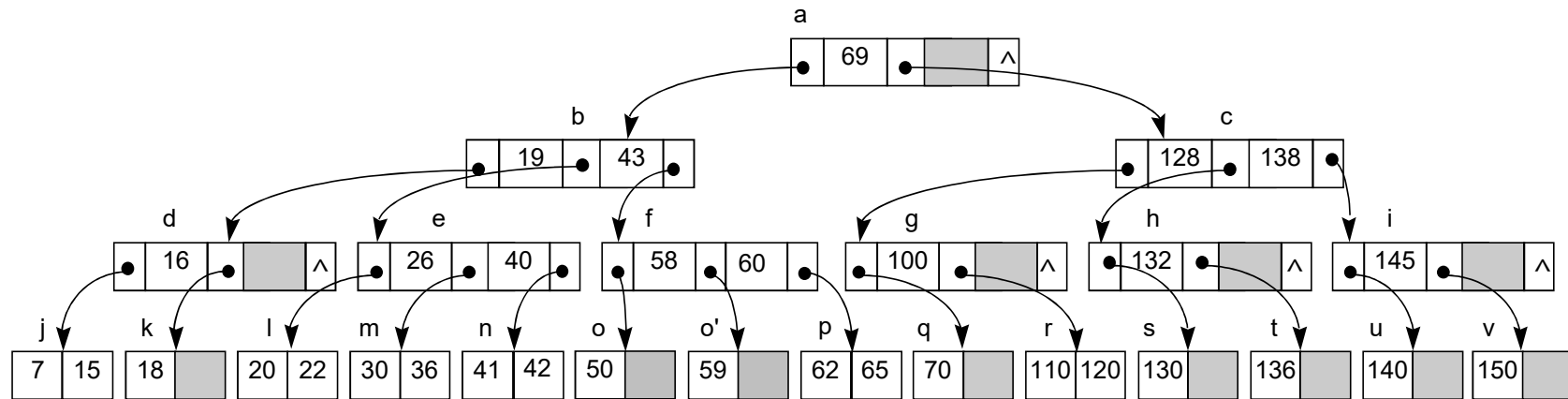
# 41 삽입



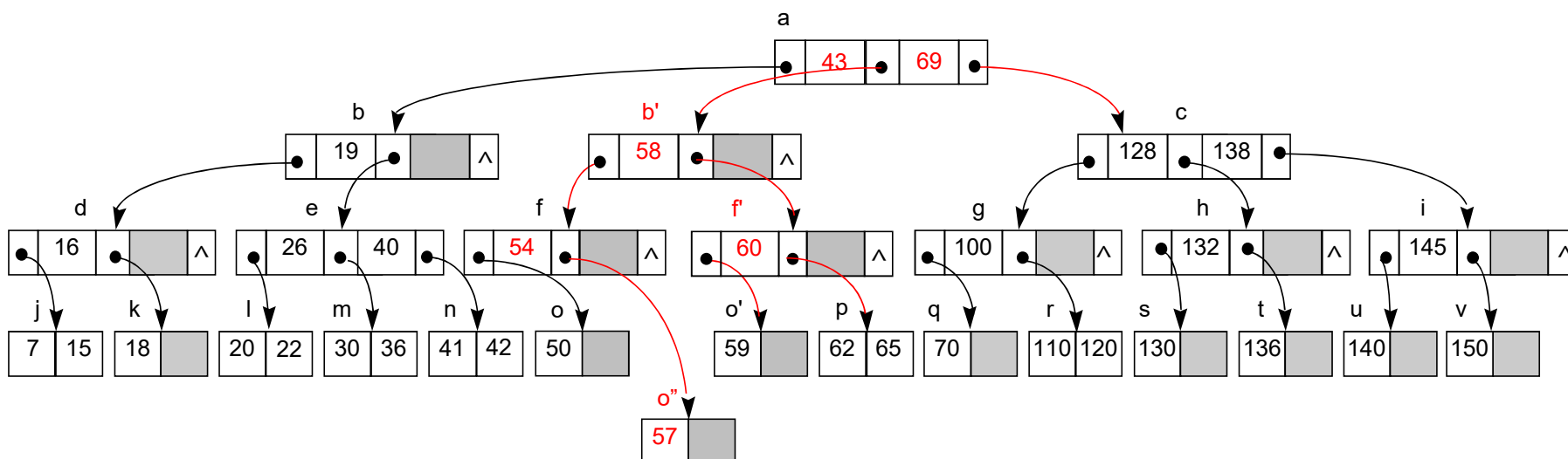
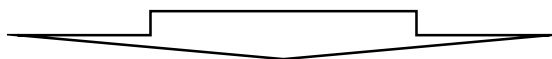
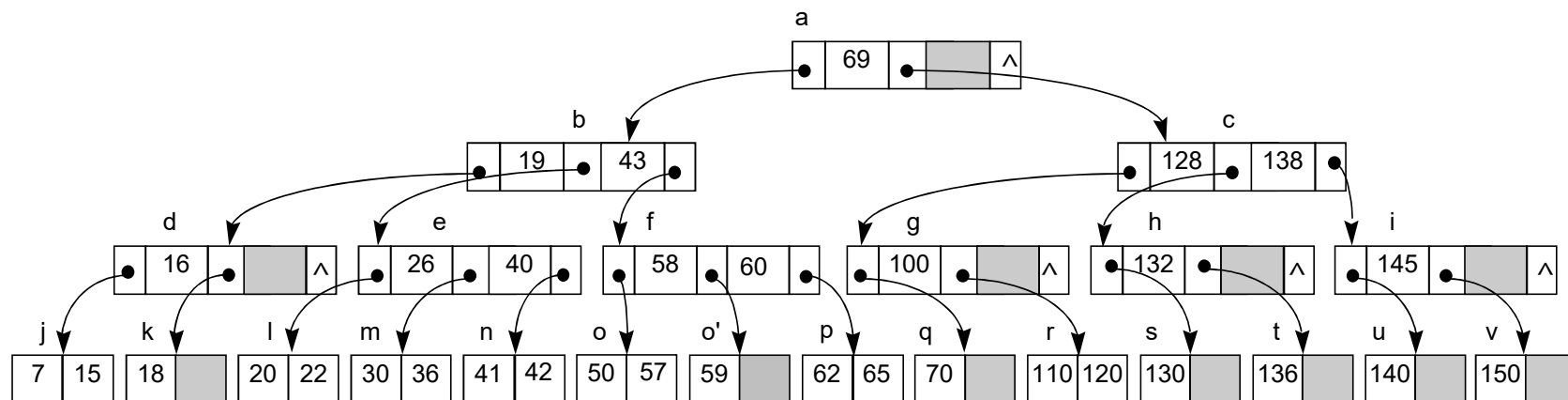
# 59 삽입



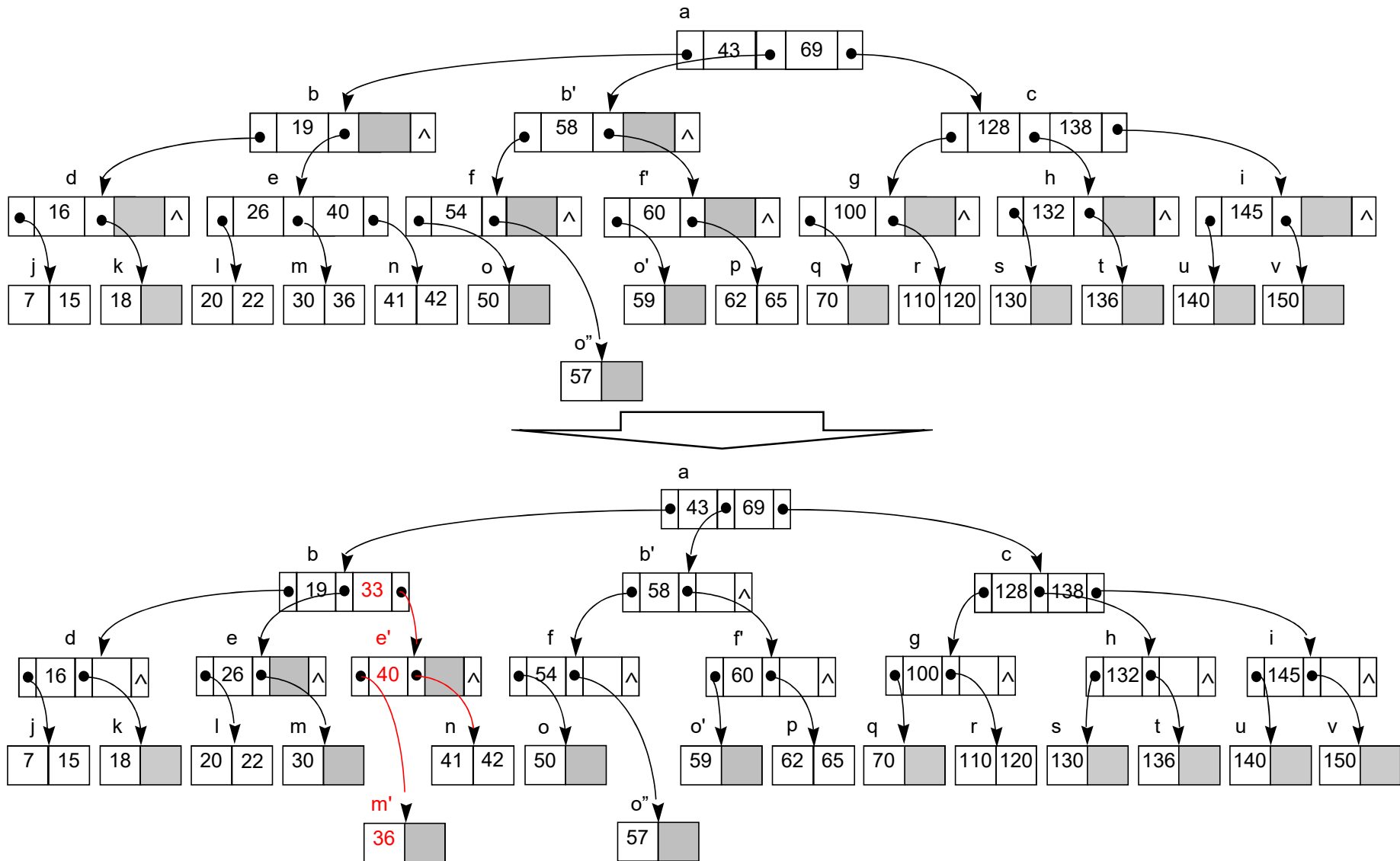
# 57 삽입



# 54 삽입

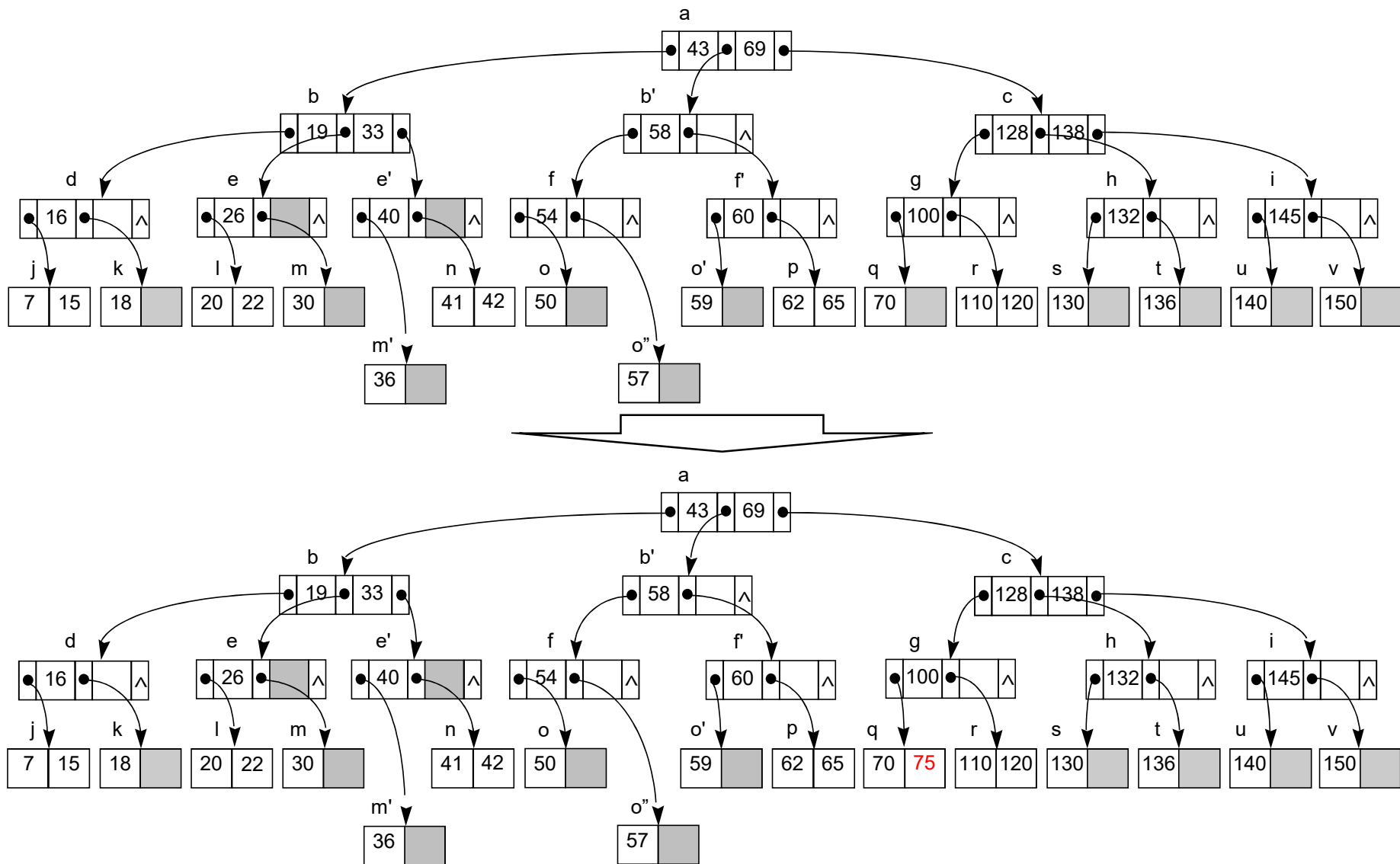


# 33 삽입

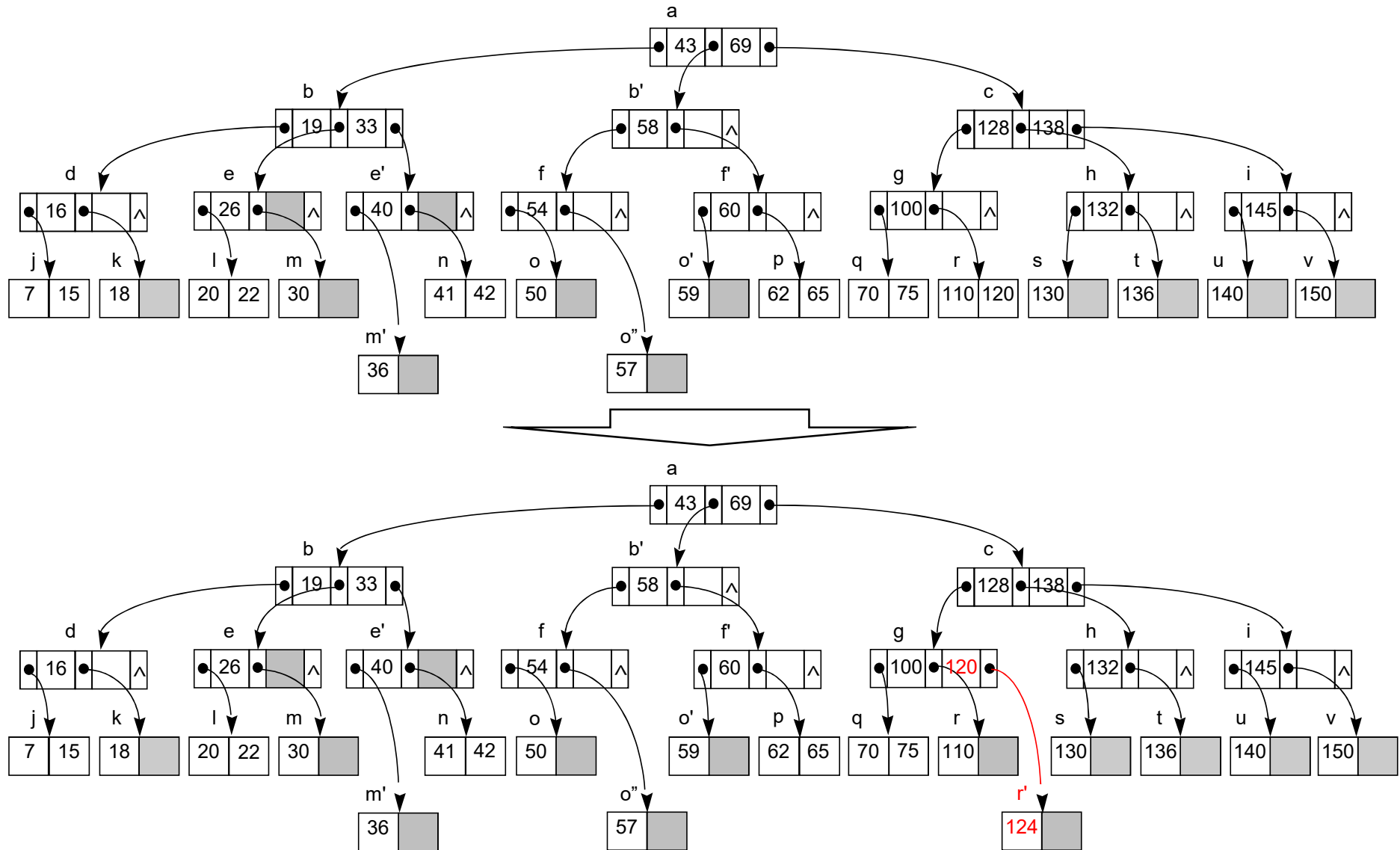




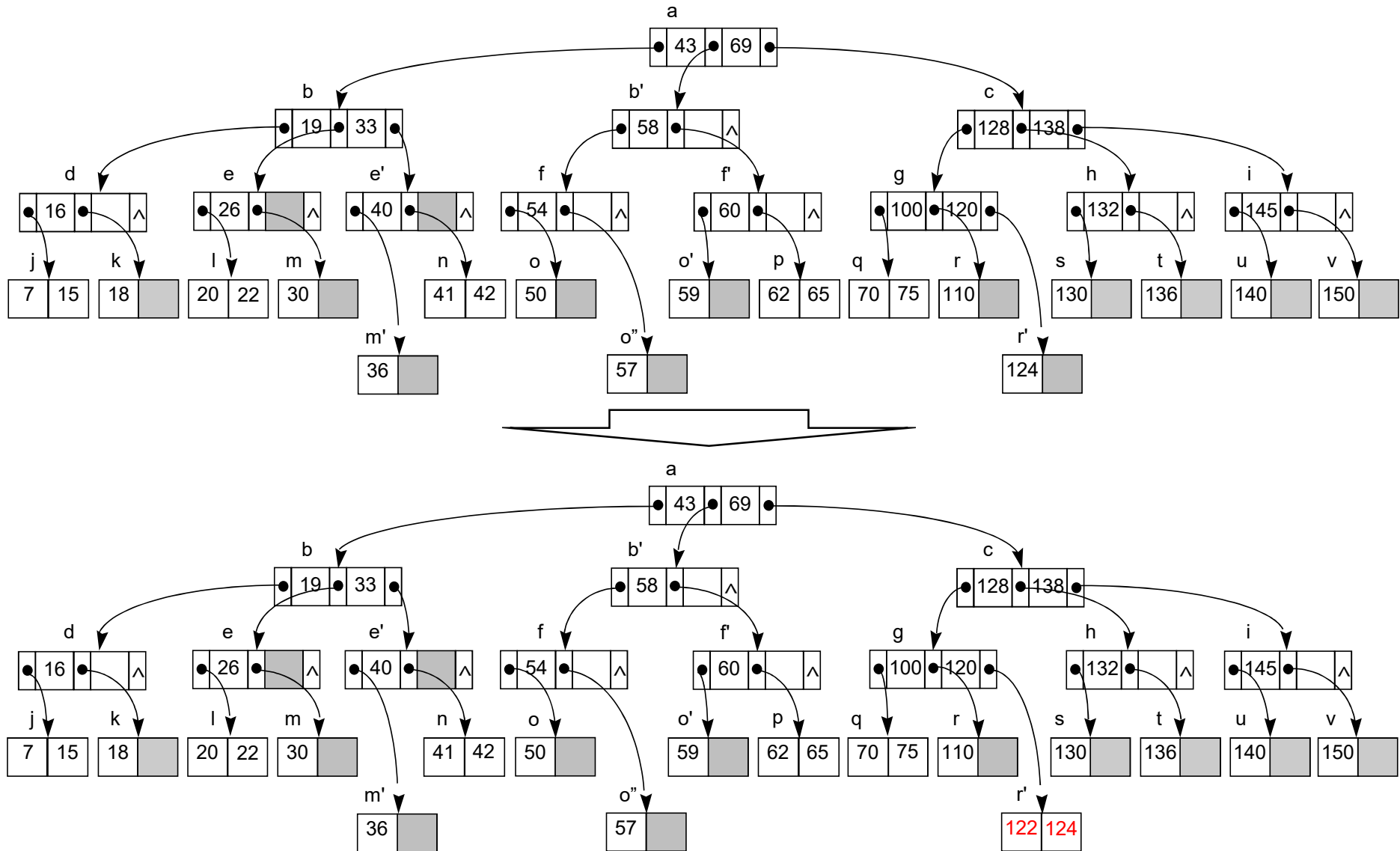
# 75 삽입



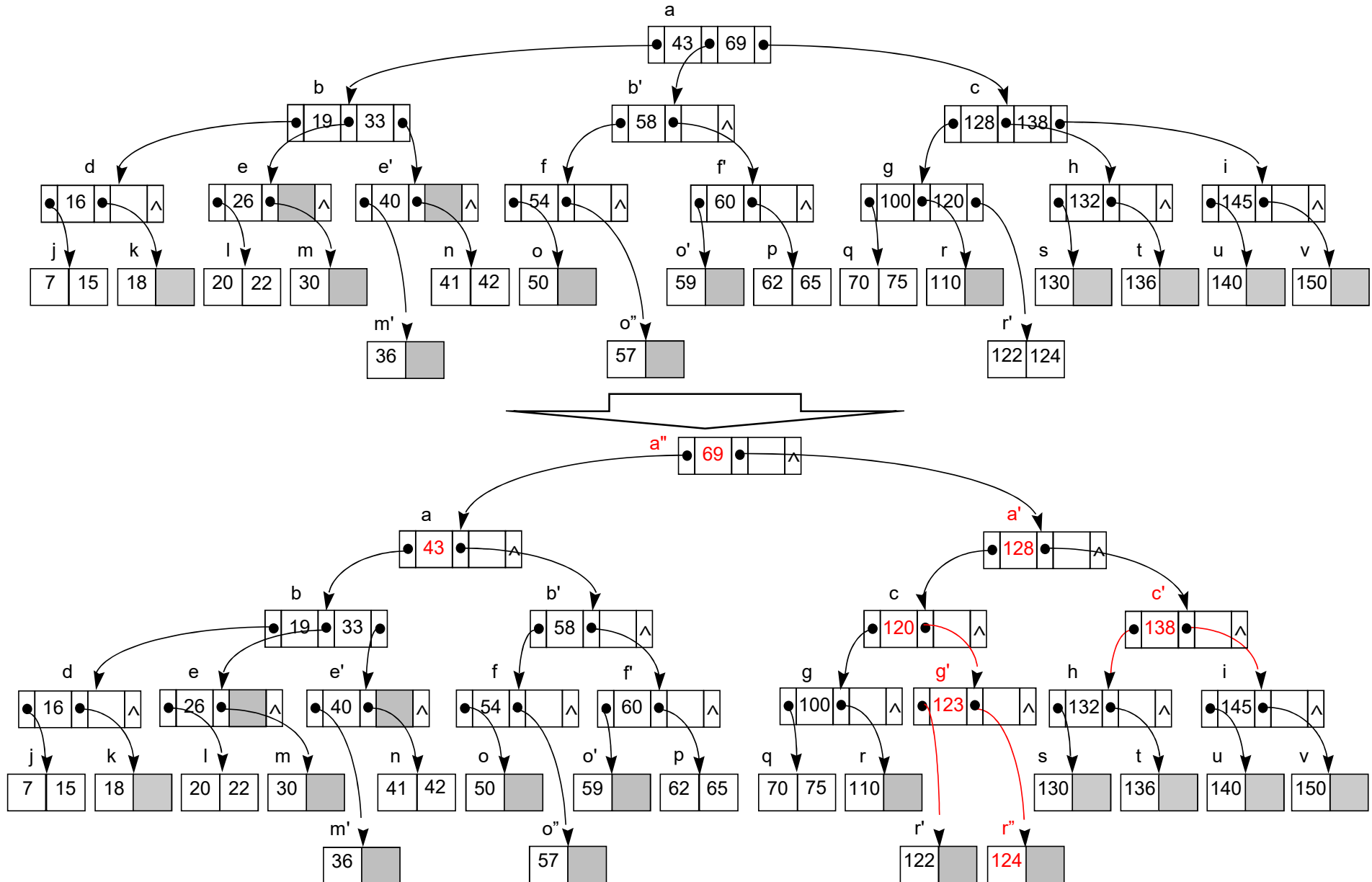
# 124 삽입



# 122 삽입



# 123 삽입 (한 레벨 증가)



## ▶ 삽입 알고리즘

/\* 알고리즘에서 사용되는 변수는 다음과 같다.

In-key : B-트리에 삽입될 키

Finished : 삽입이 완료되었음을 나타내는 플래그

Found : B-트리에서 레코드가 발견되었음을 나타내는 플래그

P : 노드에 대한 포인터

TOOBIG : 오버플로 노드를 위한 변수

N : 키 카운터

\*/

/\* 노드의 주소를 스택에 저장하면서 In-key가 삽입될 위치를 탐색한다. \*/

Found = false;

read root;

do {

    N = number of keys in current node;

    if (n-key == key in current node) found = true;

    else if (In-key < key<sub>1</sub>) P = P<sub>0</sub>;

    else if (In-key > key<sub>N</sub>) P = P<sub>N</sub>;

    else P = P<sub>i-1</sub>; /\* for some i where key<sub>i-1</sub> < In-key < key<sub>i</sub> \*/

    if (P != null) {

        push onto stack address of current node;

        read node pointed to by P;

    }

} while (!Found && P is not null);

```

if (Found) report In-key already in tree;
else { /* In-key를 B-트리에 삽입한다 */
    P = nil;
    Finished = false;
    do {
        if (current node is not full) {
            put In-key in current node;
            /* 노드 안에서 키 순서를 유지하도록 키를 정렬한다 */
            Finished = true;
        } else {
            copy current node to TOOBIG;
            insert In-key and P into TOOBIG;
            In-key = center key of TOOBIG;
            current node = 1st half of TOOBIG;
            get space for new node, assign address to P;
            new node = 2nd half of TOOBIG;
            if (stack not empty) {
                pop top of stack;
                read node pointed to;
            } else { /* 트리의 레벨이 하나 증가한다. */
                get space for new node;
                new node = pointer to old root, In-key and P;
                Finished = true;
            }
        }
    } while (!Finished);
}

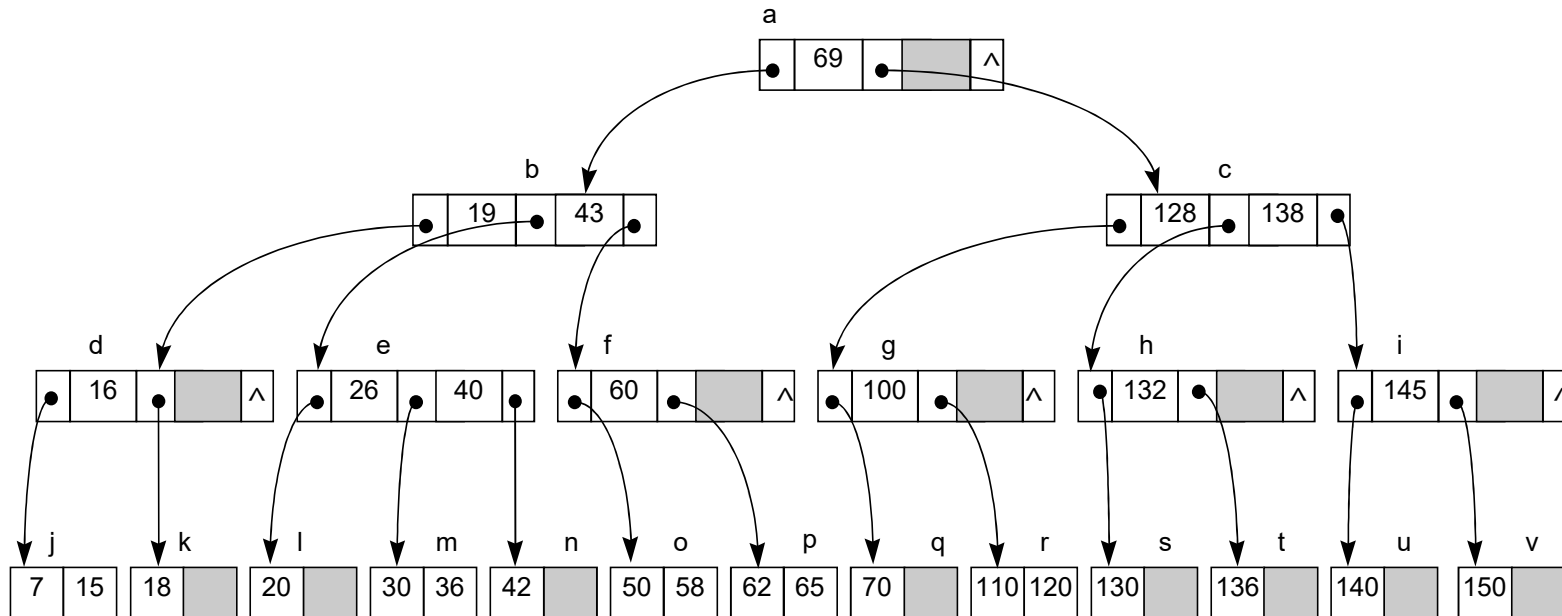
```

## ▶ B-트리에서의 연산: 삭제

- ① 삭제될 키 값이 내부노드에 있는 경우: **underflow**가 발생하지 않는 경우
  - 이 키 값의 “**후행 키**” 값과 교환 후 리프 노드에서 삭제
  - 리프 노드에서의 삭제 연산이 더 간단
  - 후행 키 값 대신 선행 키 값을 사용할 수 있다.
- ② 최소키 값 수( $\lceil m/2 \rceil - 1$ )보다 작은 경우 : **underflow** 발생
  - 키 재분배(key redistribution)
    - ◆ 최소 키 값보다 많은 키를 가진 “**형제 노드**”에서 **차출**
    - ◆ 부모 노드에 있던 키 값을 해당 노드로 이동, 빈 자리에 차출된 형제 노드의 키 값을 이동
    - ◆ 트리 구조를 변경시키지 않음
  - 노드 합병(node merge)
    - ◆ 재분배가 불가능한 경우에 적용
    - ◆ **형제 노드와 합치는 방법**으로, 합병 결과 빈 노드는 제거
    - ◆ 이때 **부모 노드의 키 값**도 같이 합쳐짐
    - ◆ 트리 구조가 변경됨

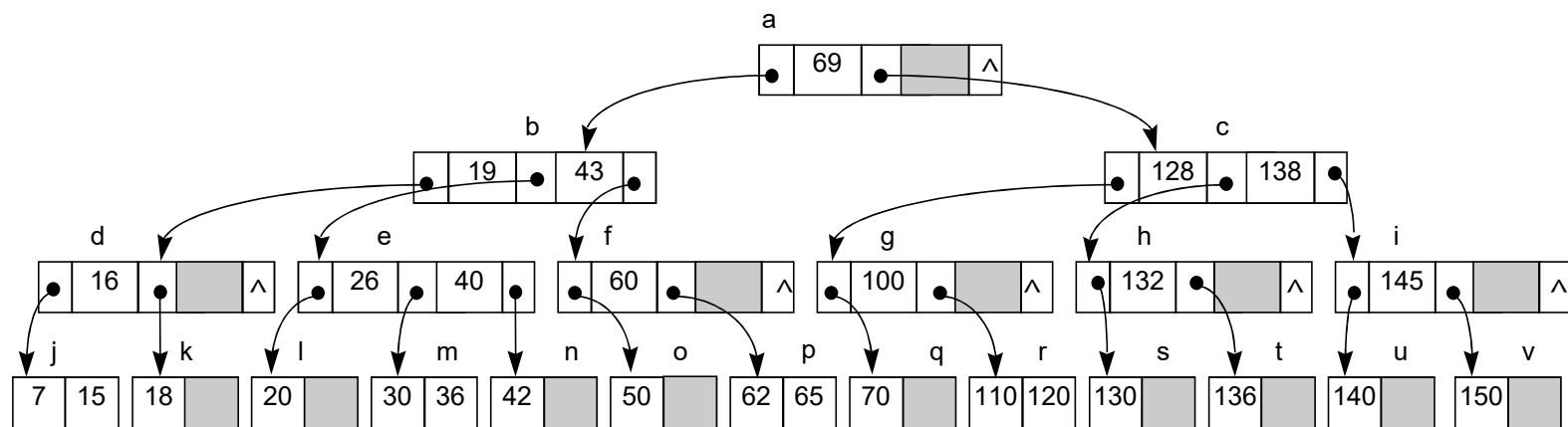
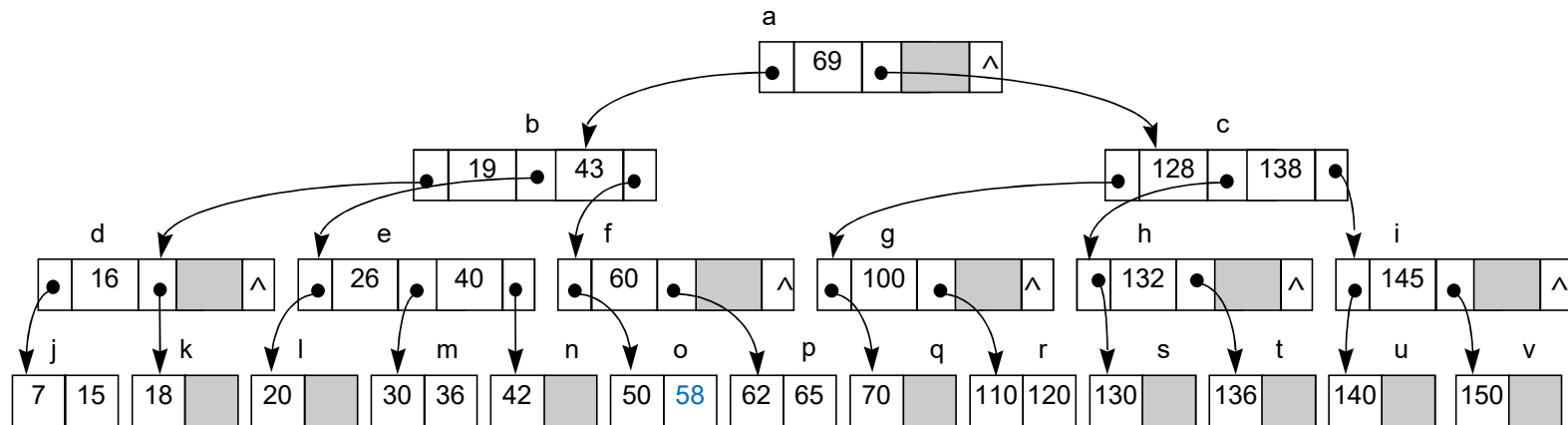
# 예제 1

- ◆ 앞의 B-트리(그림 6-18)에서 키 값 58, 7, 60, 20, 15, 36, 50, 16, 18, 130 삭제

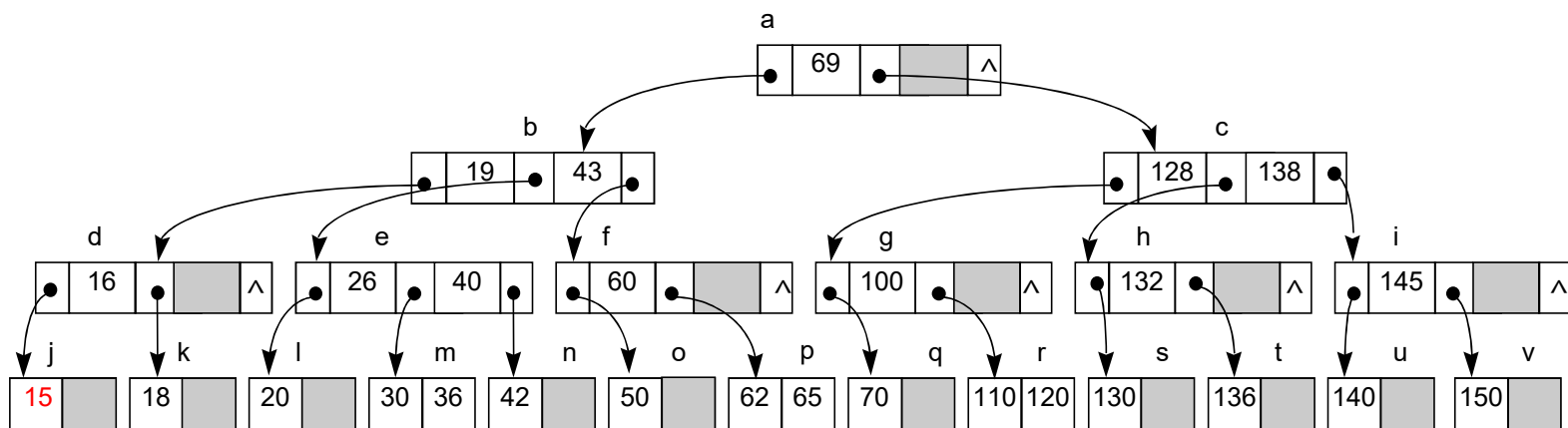
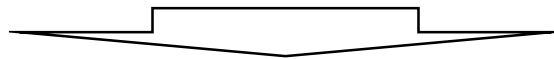
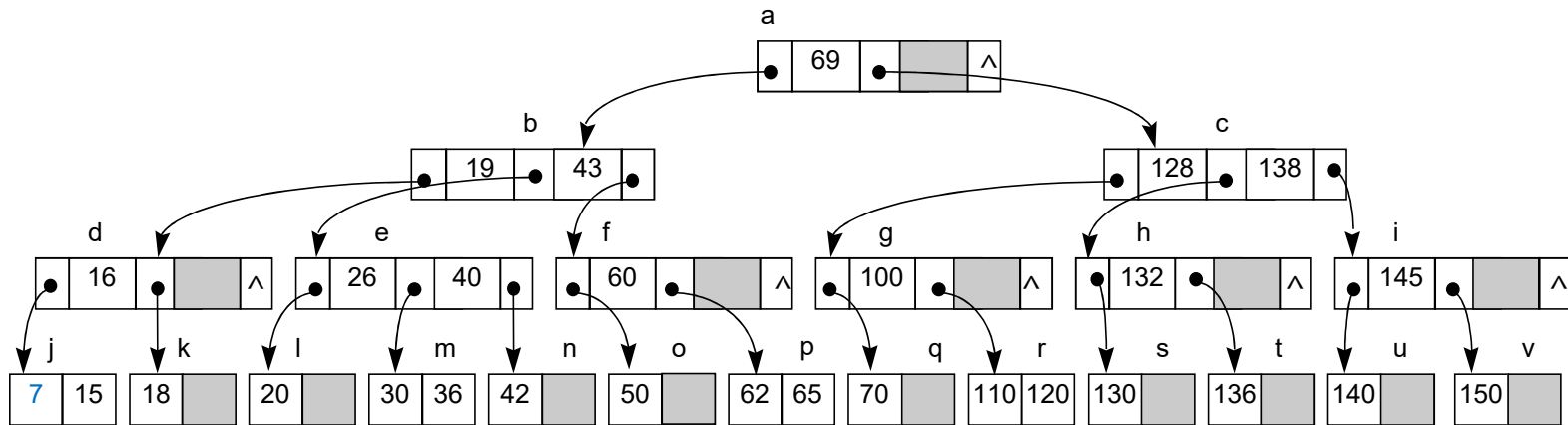




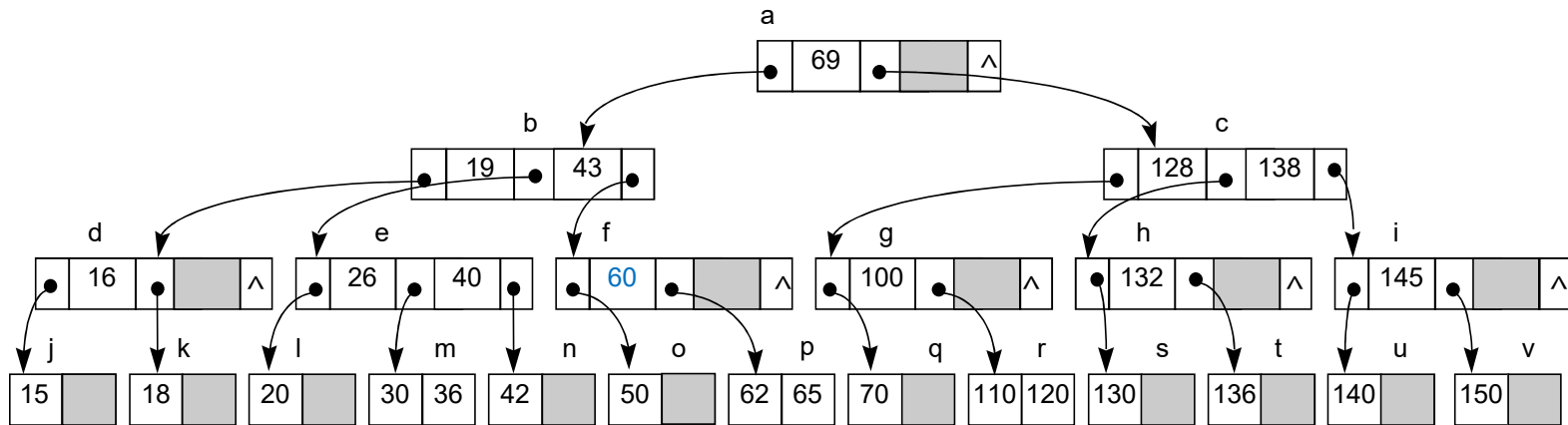
# 58 삭제



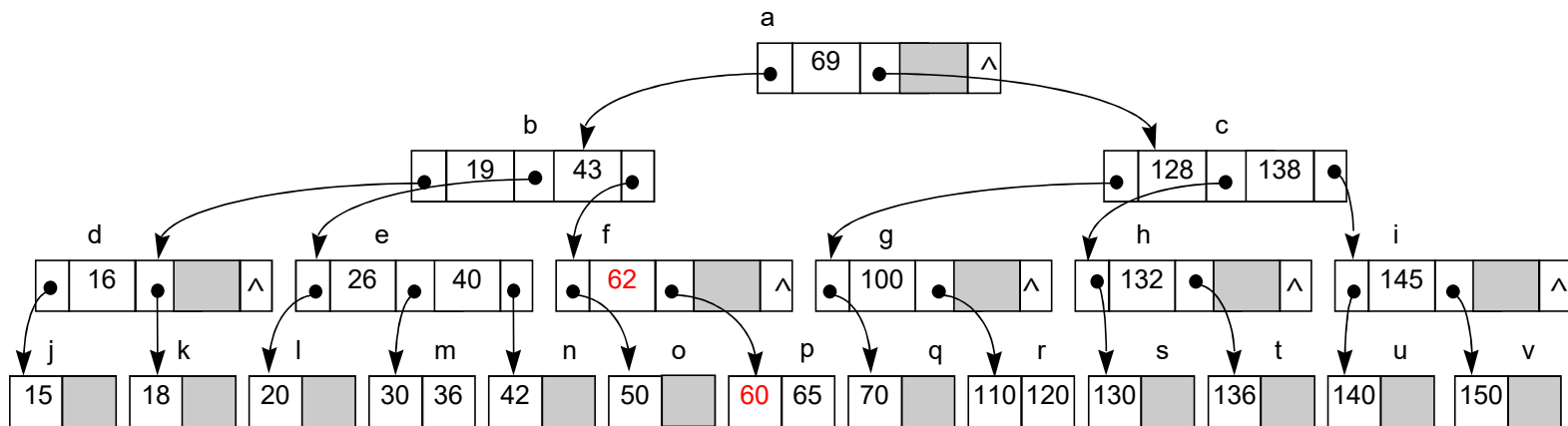
# 7 삭제

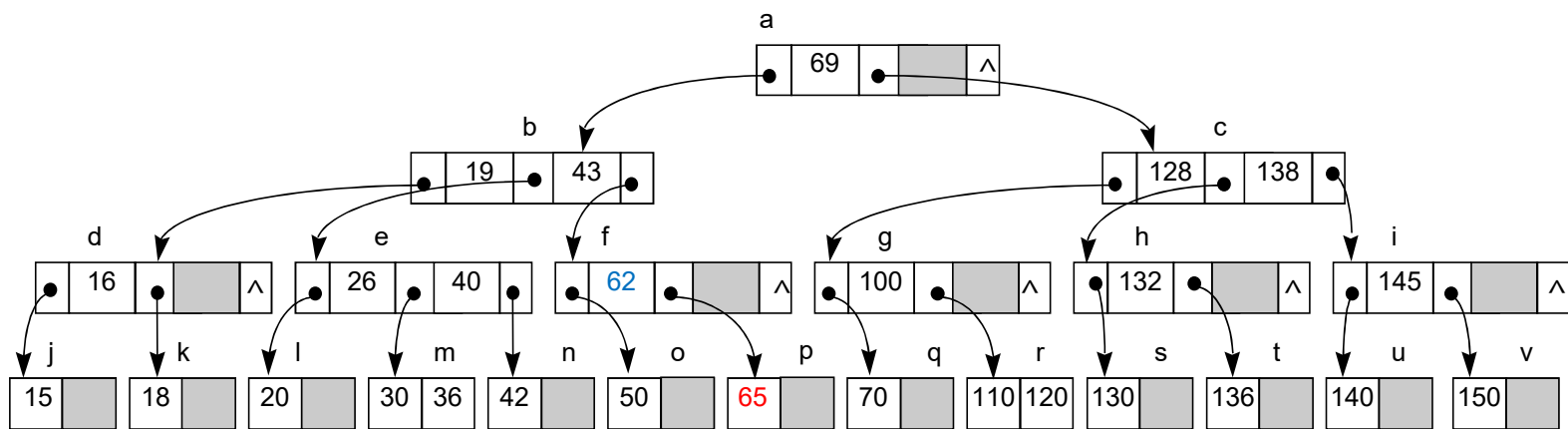
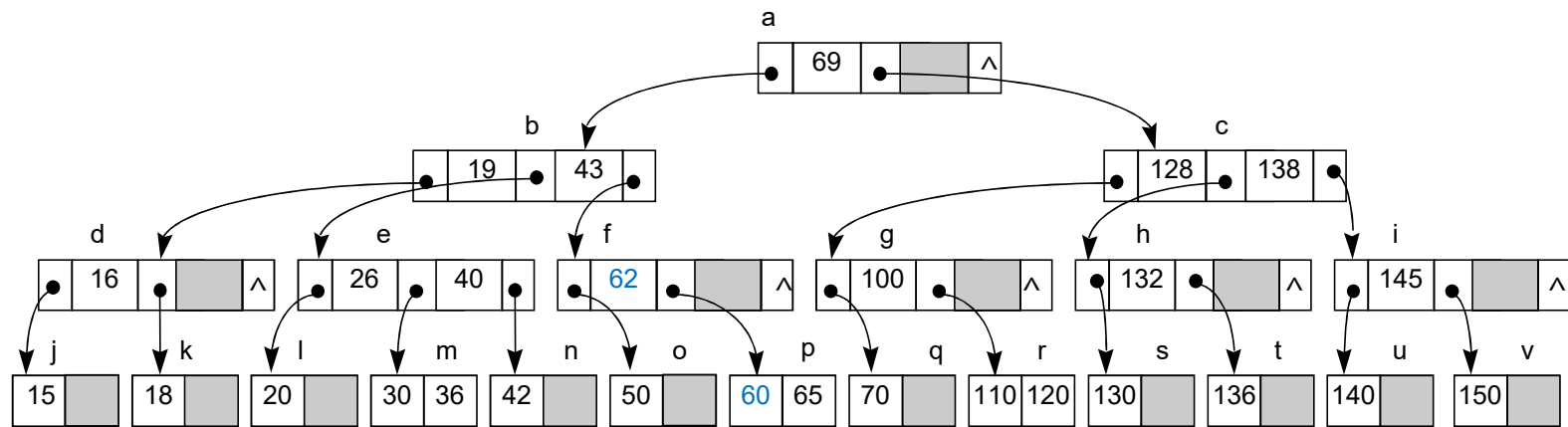
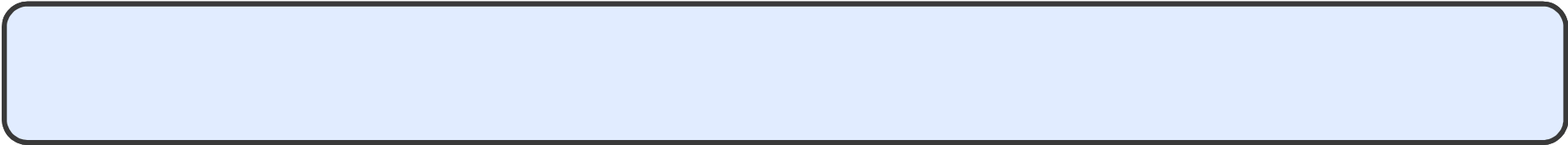


# 60 삭제

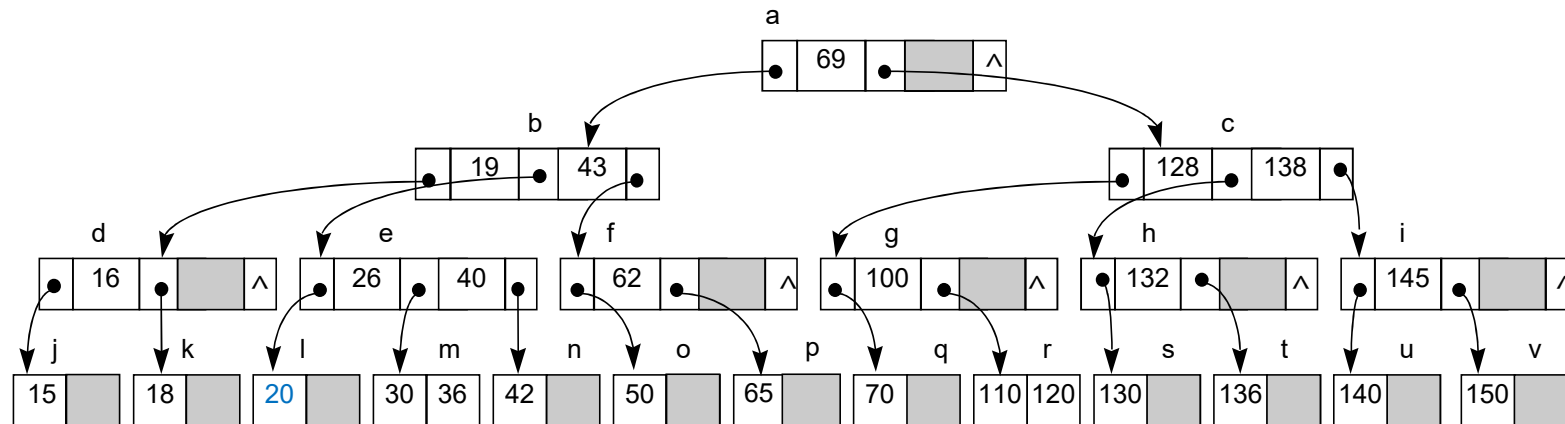


후행 키 사용

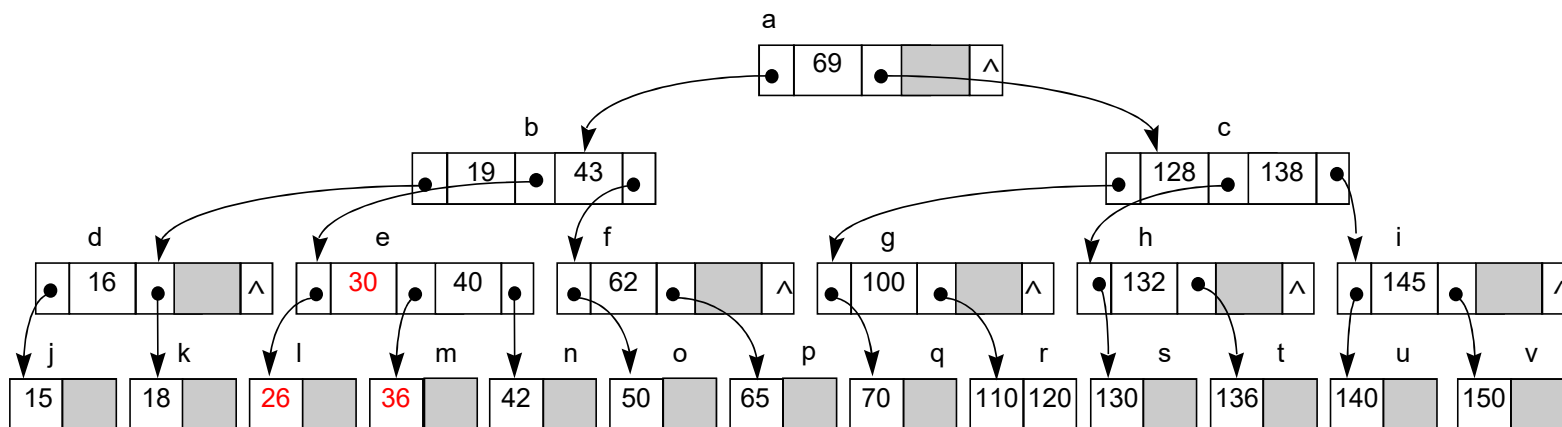
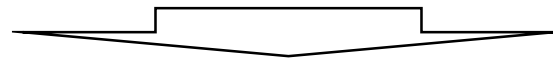




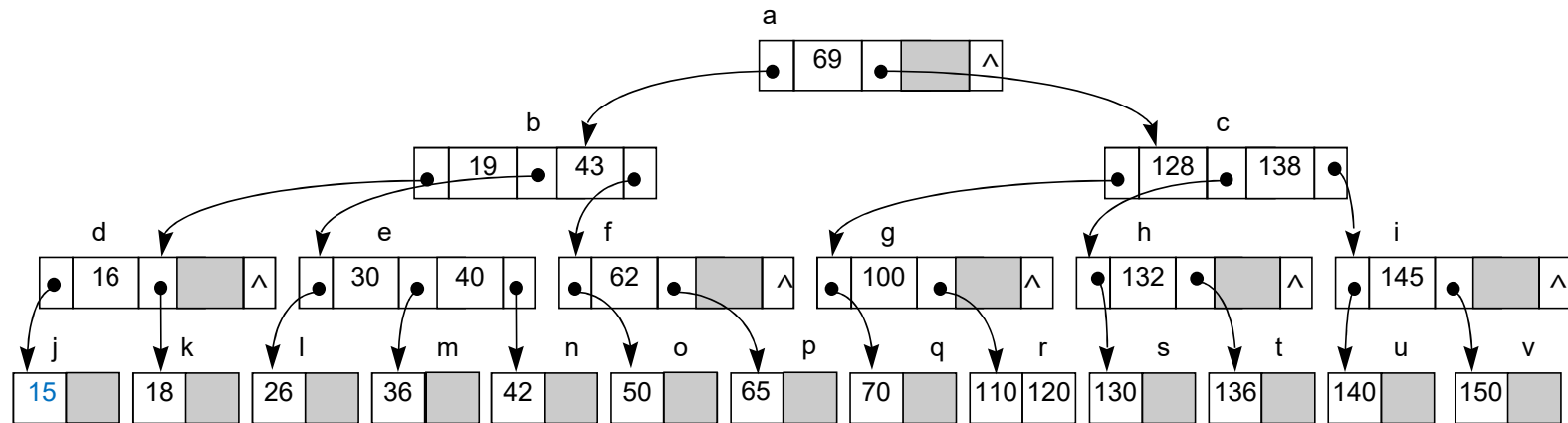
# 20 삭제



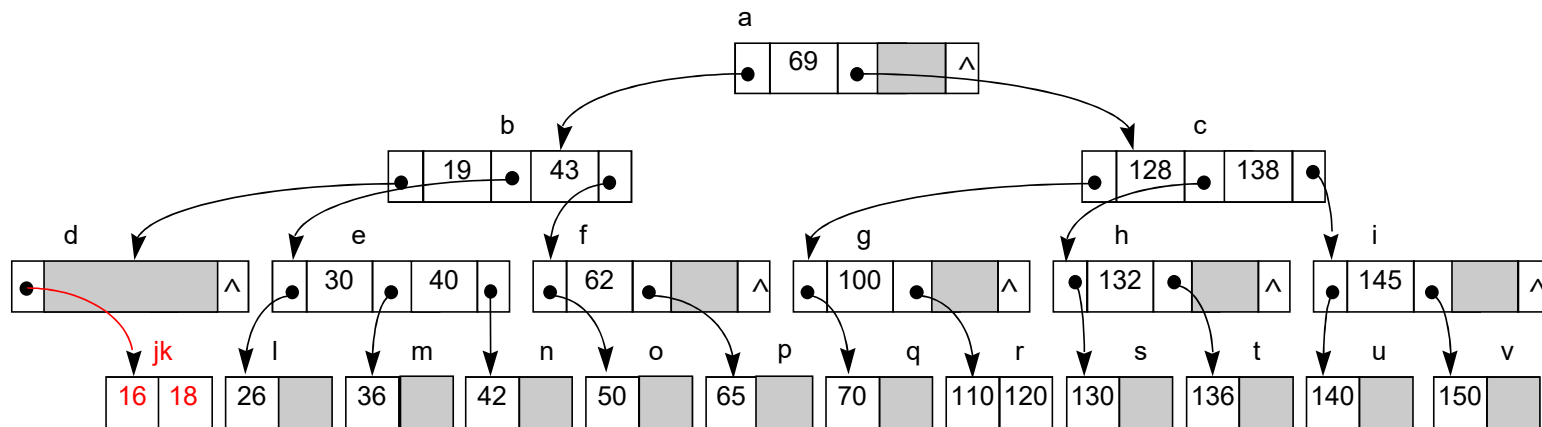
키 재분배(형제 노드 사용)

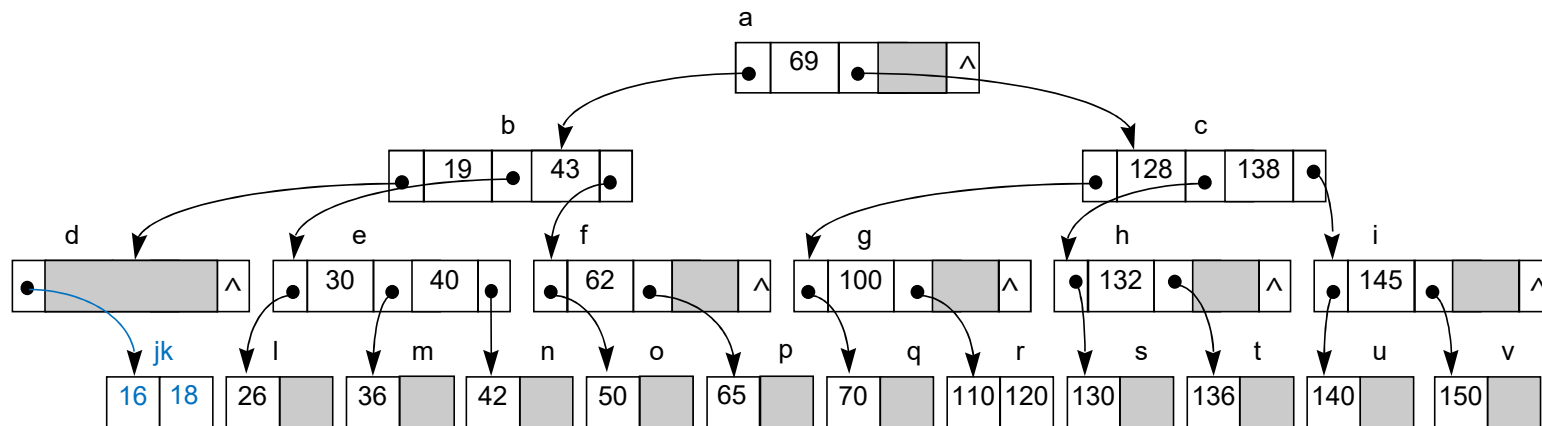


# 15 삭제

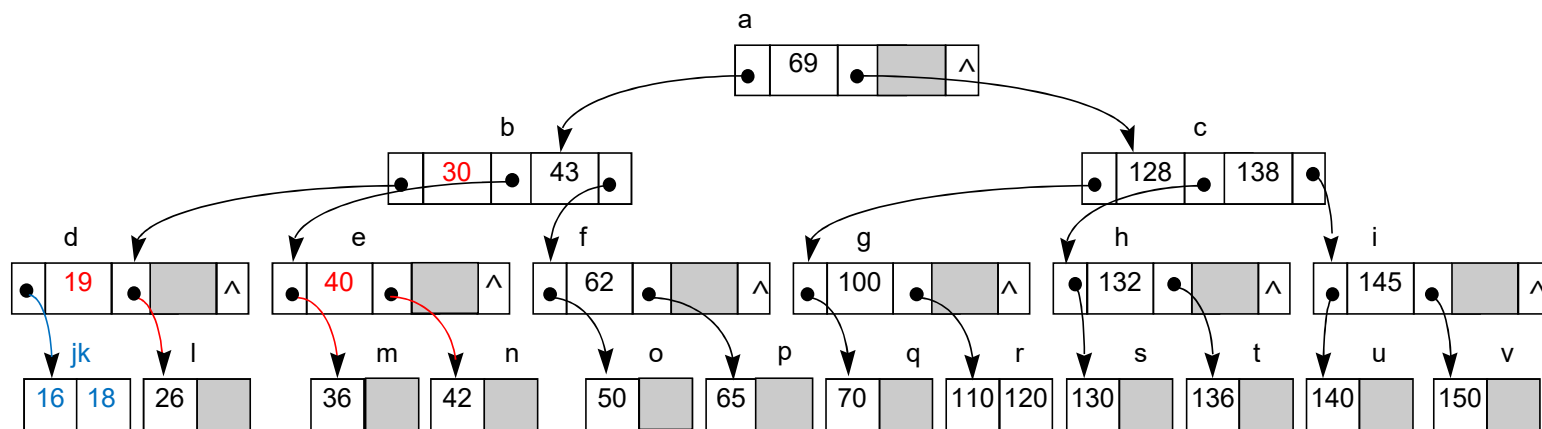


노드 합병: 후행키 및 형제 노드  
모두 사용이 불가능함

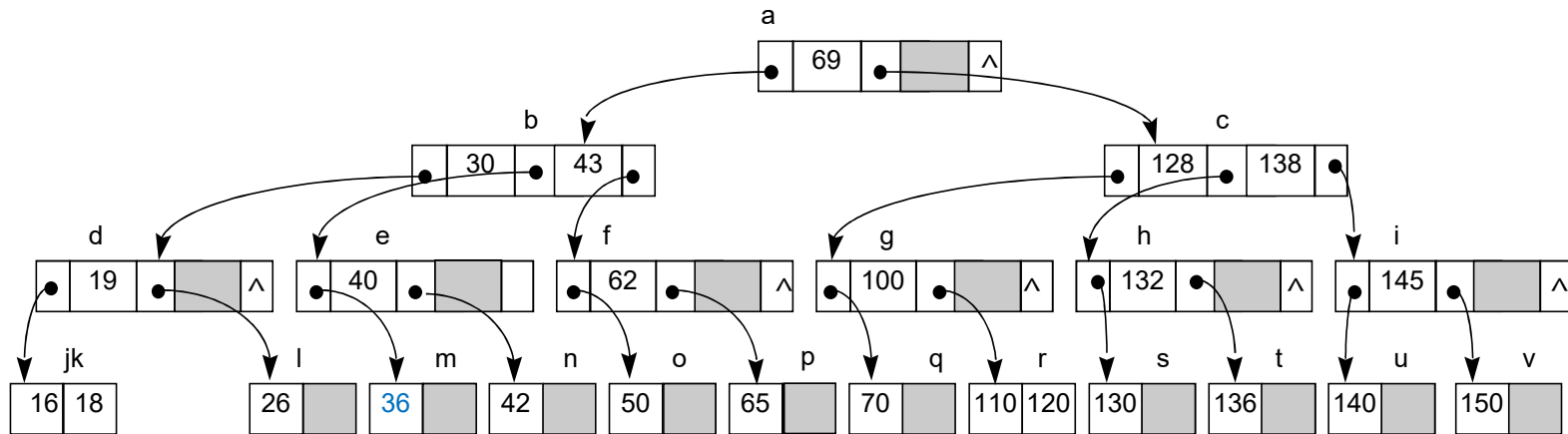




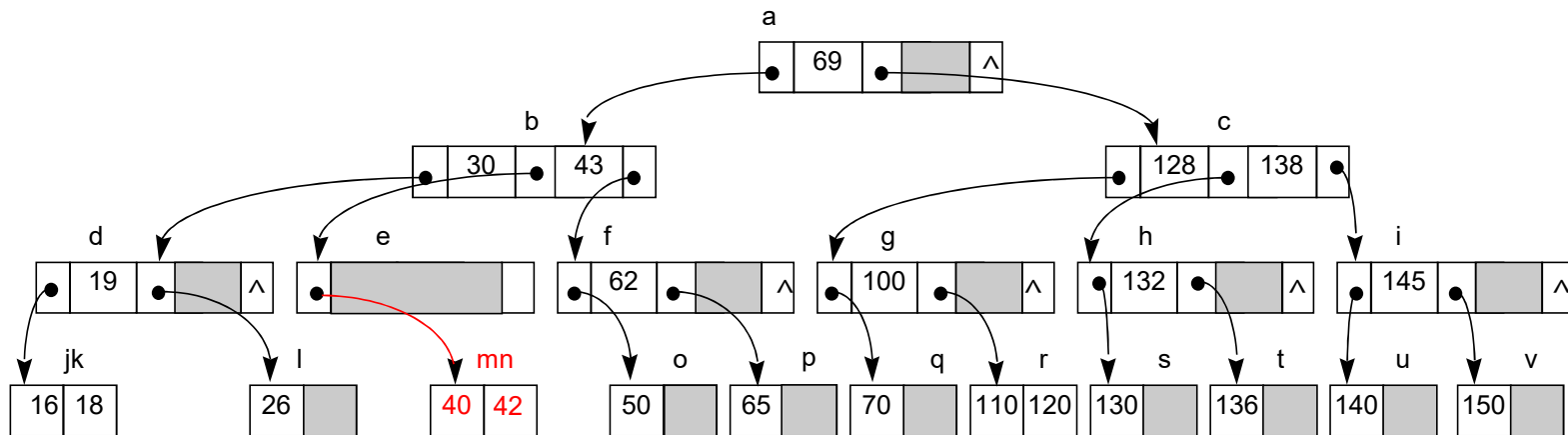
키 재분배(형제 노드 사용)



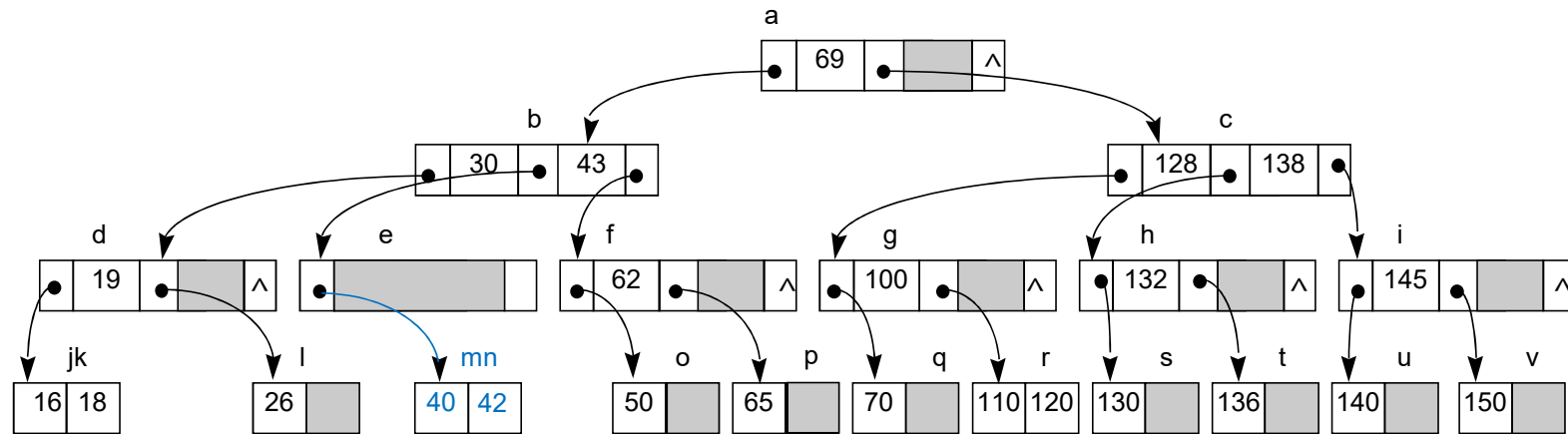
# 36 삭제



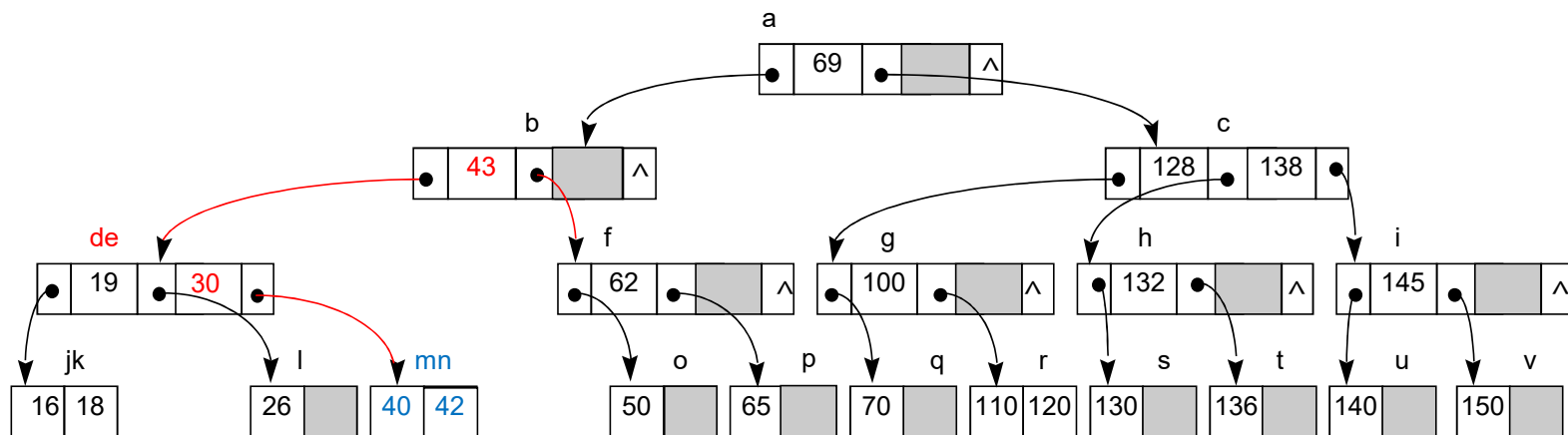
노드 합병: 후행키 및 형제 노드  
모두 사용이 불가능함



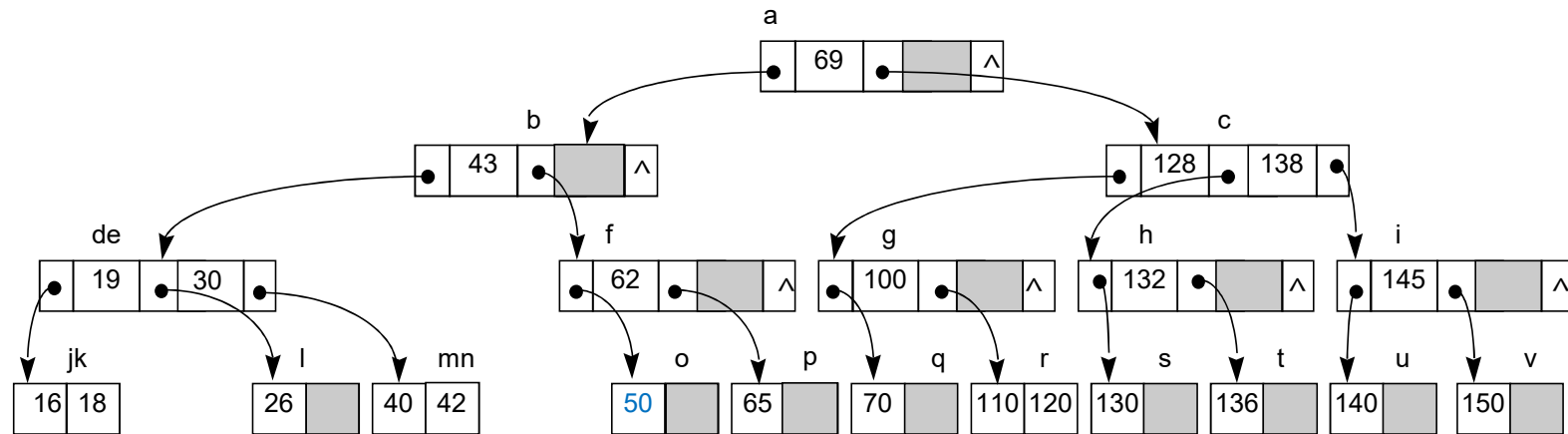




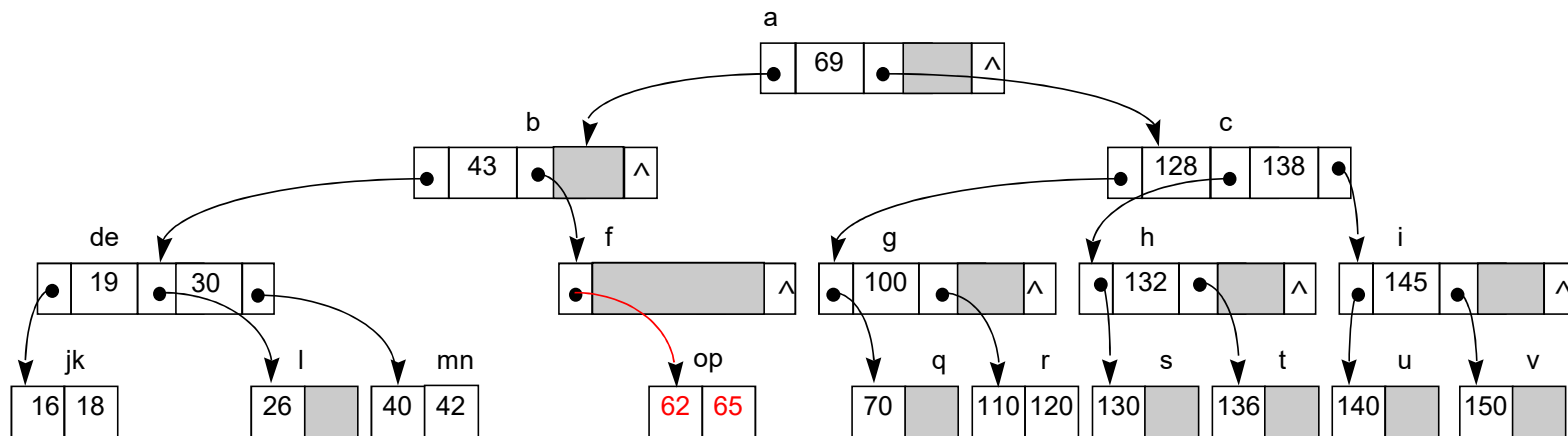
노드 합병: 후행키 및 형제 노드  
모두 사용이 불가능함

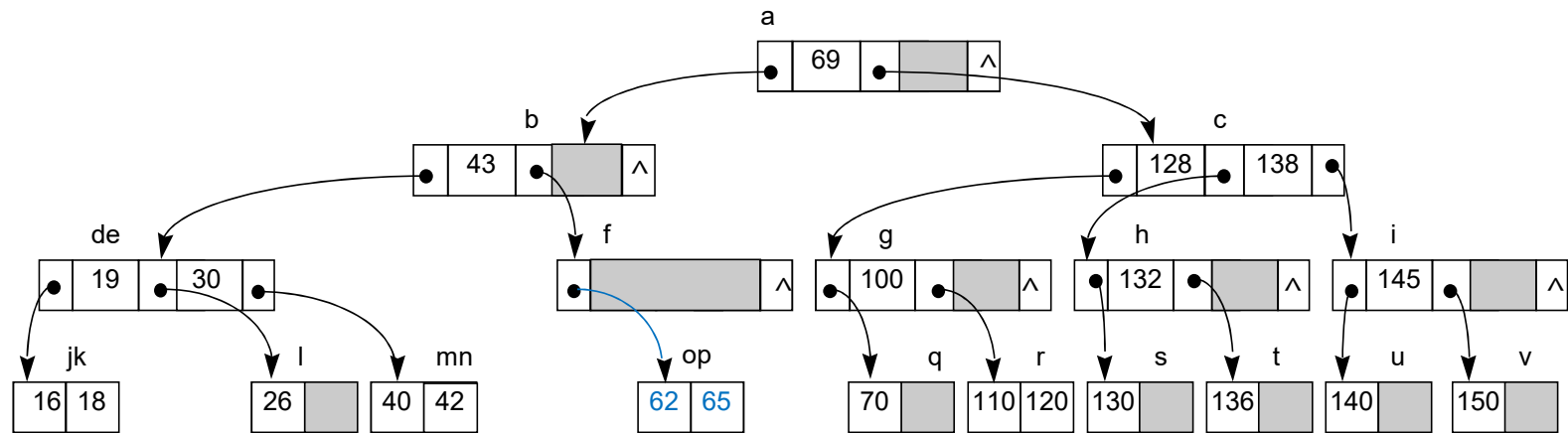


# 50 삭제

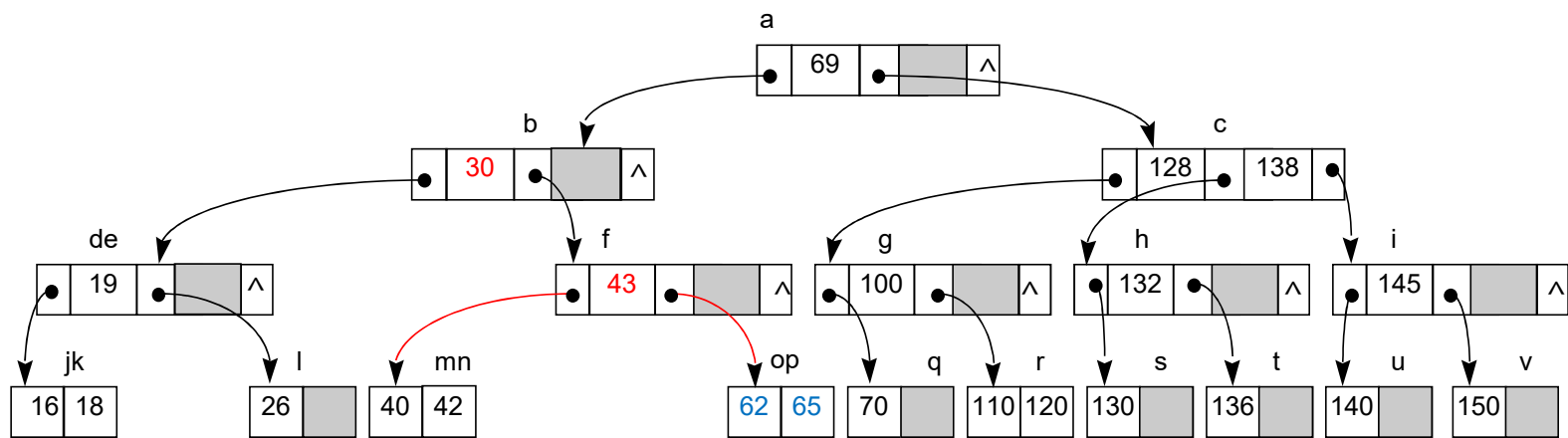


노드 합병: 후행키 및 형제 노드  
모두 사용이 불가능함

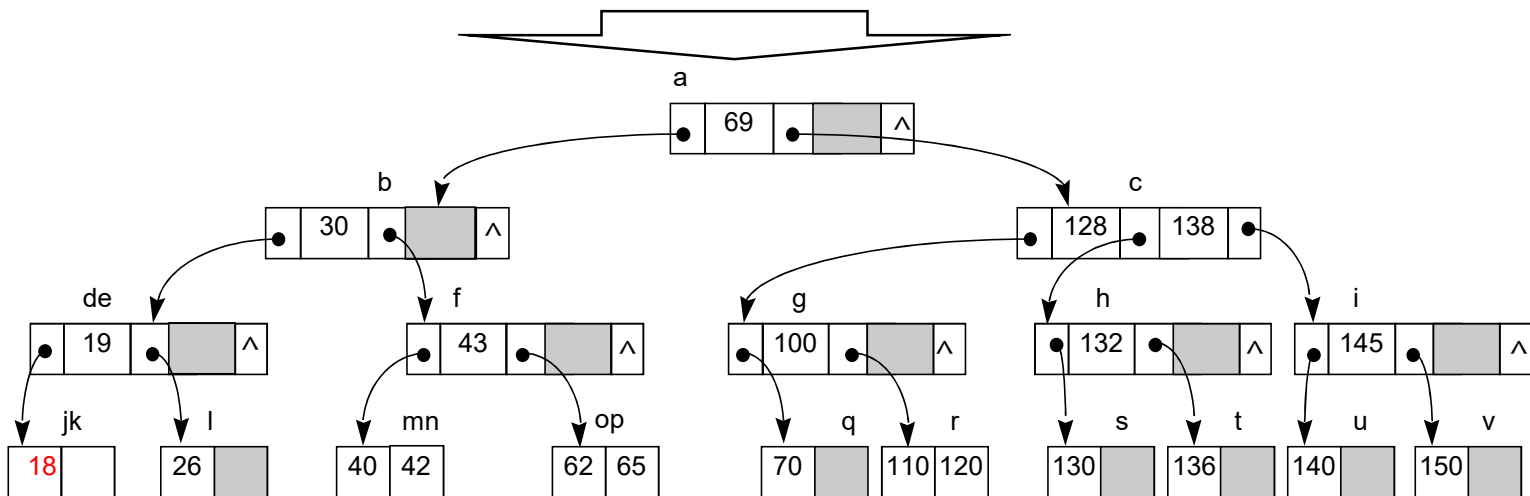
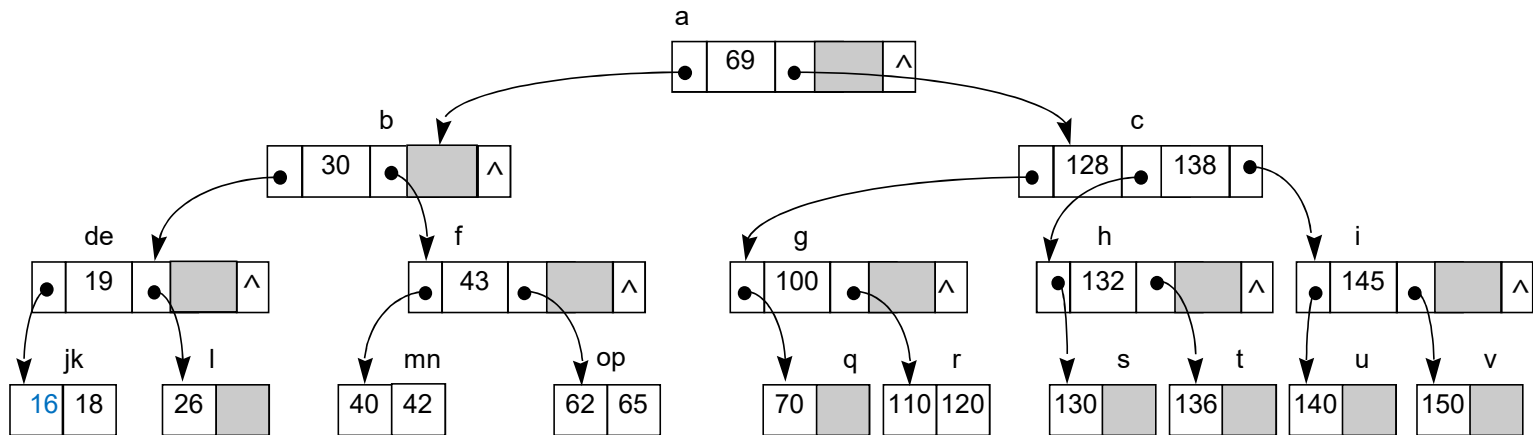




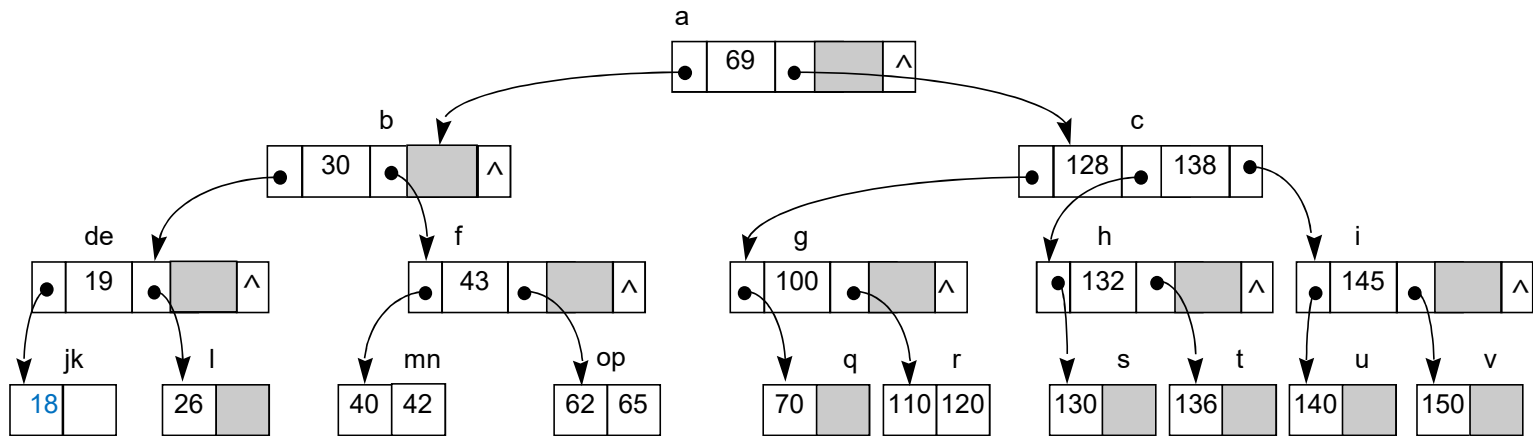
키 재분배(형제 노드 사용)



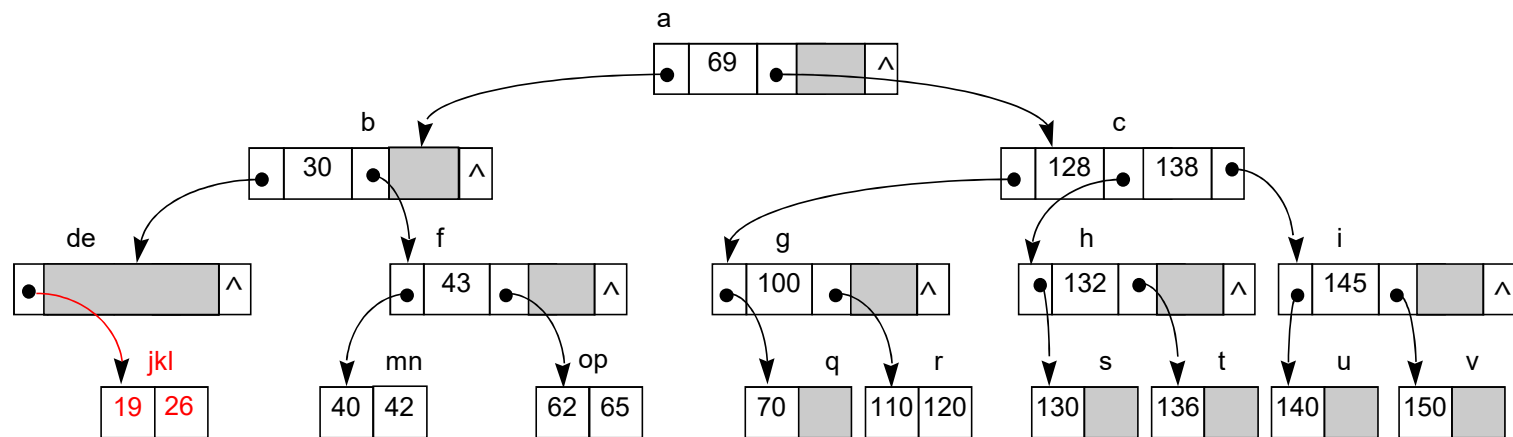
# 16 삭제

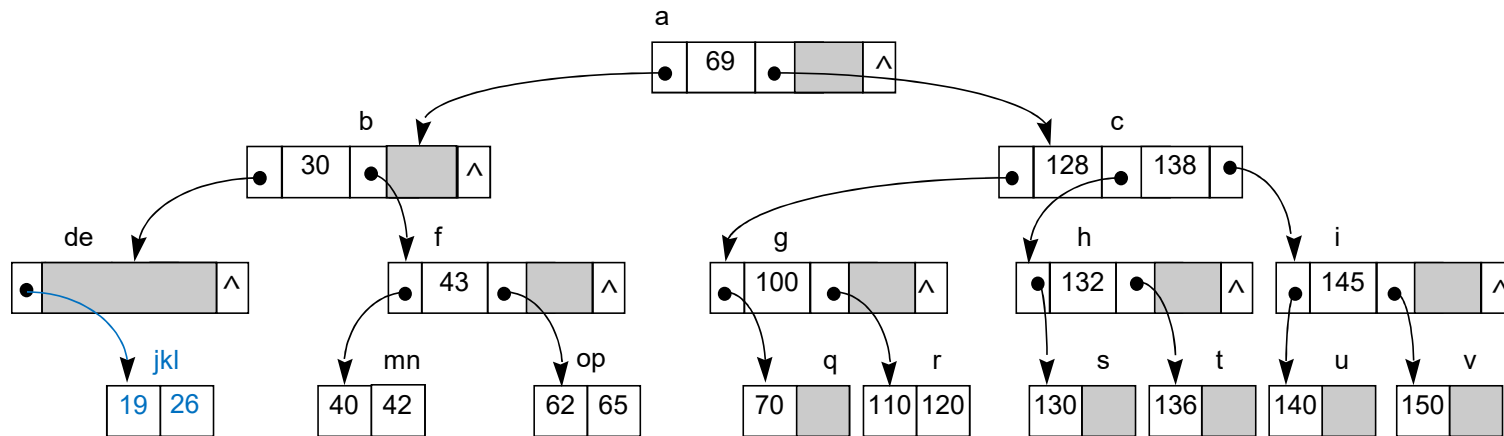


# 18 삭제

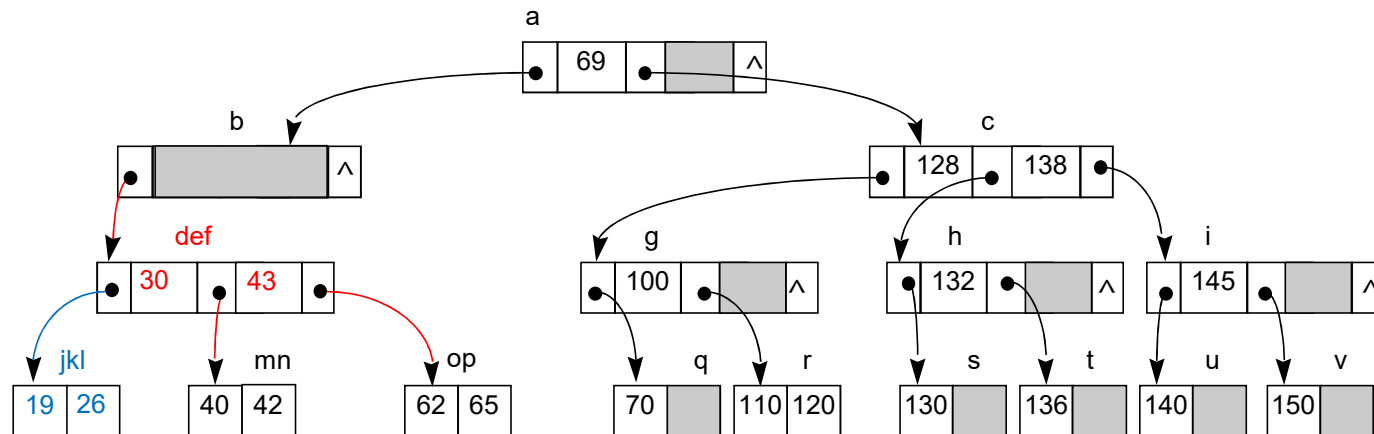


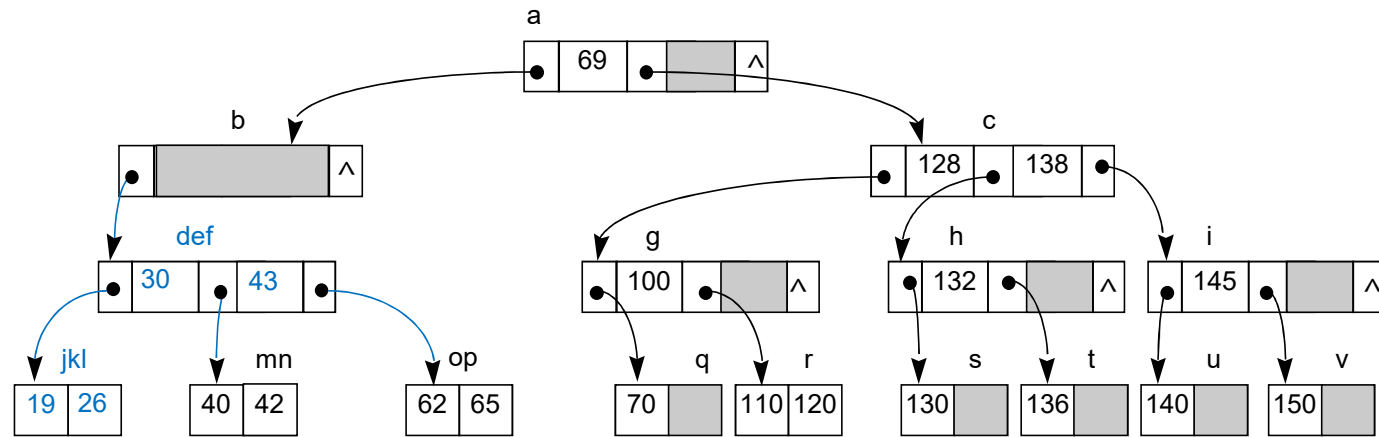
노드 합병: 후행키 및 형제 노드  
모두 사용이 불가능함



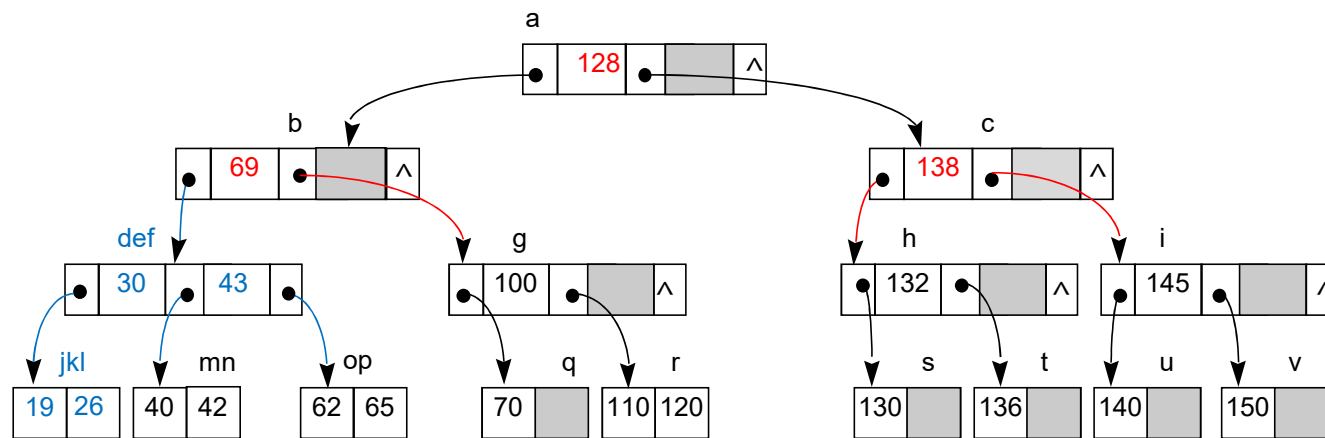


노드 합병: 후행키 및 형제 노드  
모두 사용이 불가능함

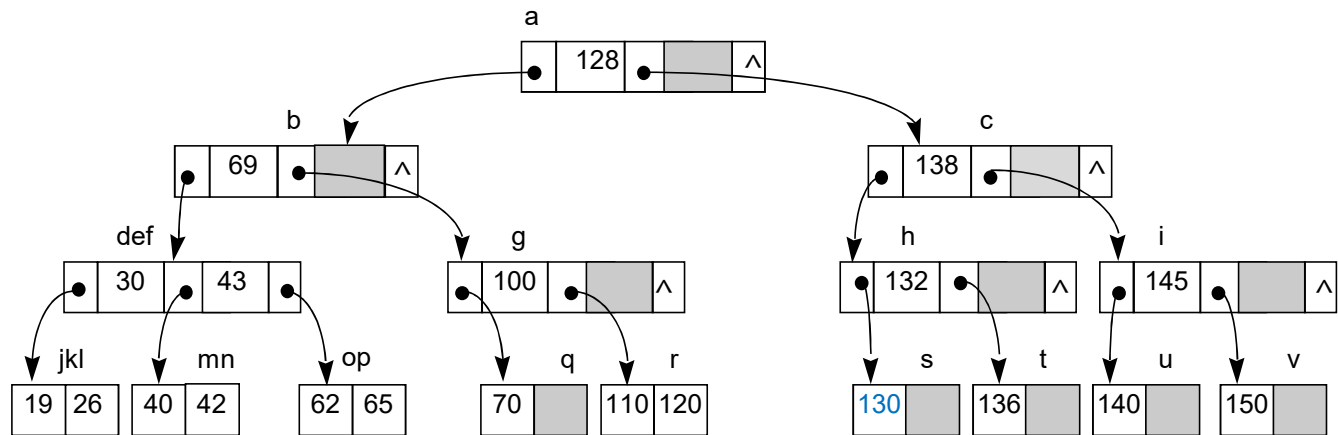




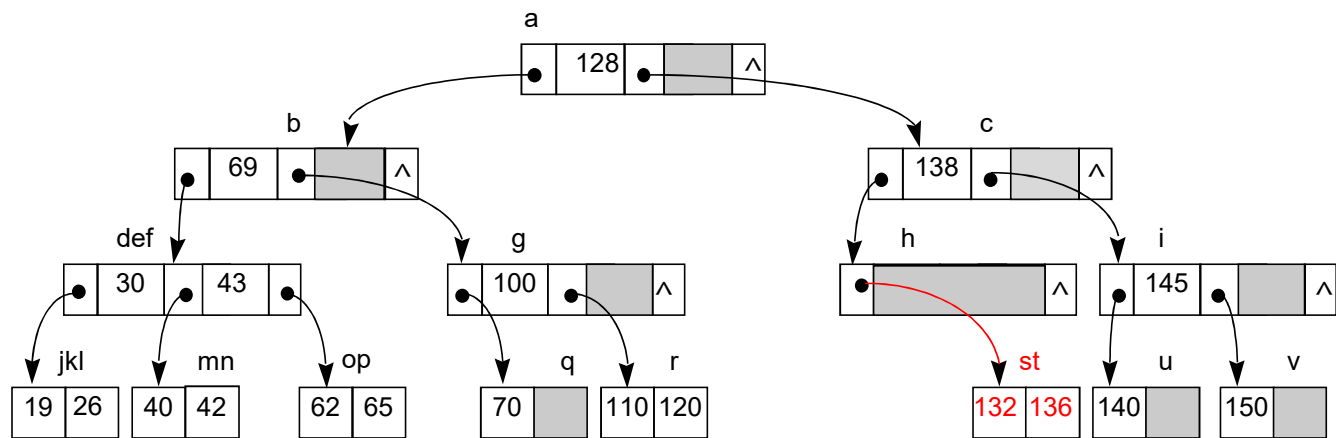
키 재분배(형제 노드 사용)



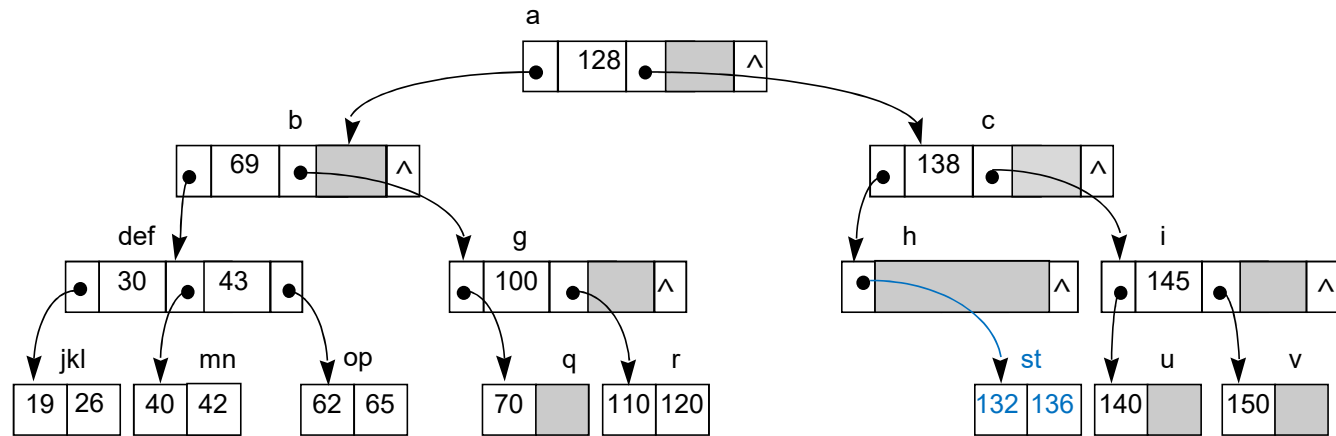
# 130 삭제



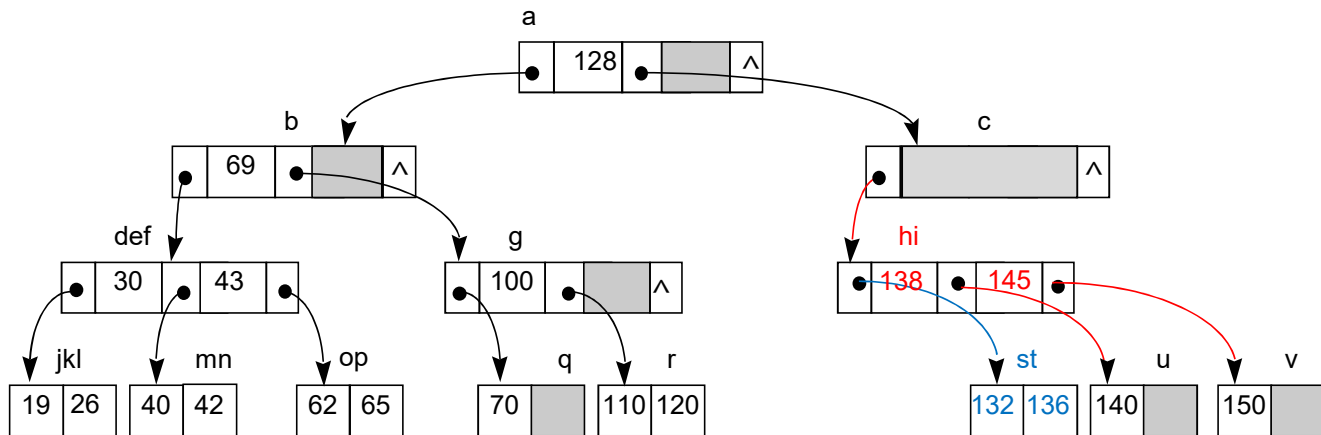
노드 합병: 후행키 및 형제 노드  
모두 사용이 불가능함

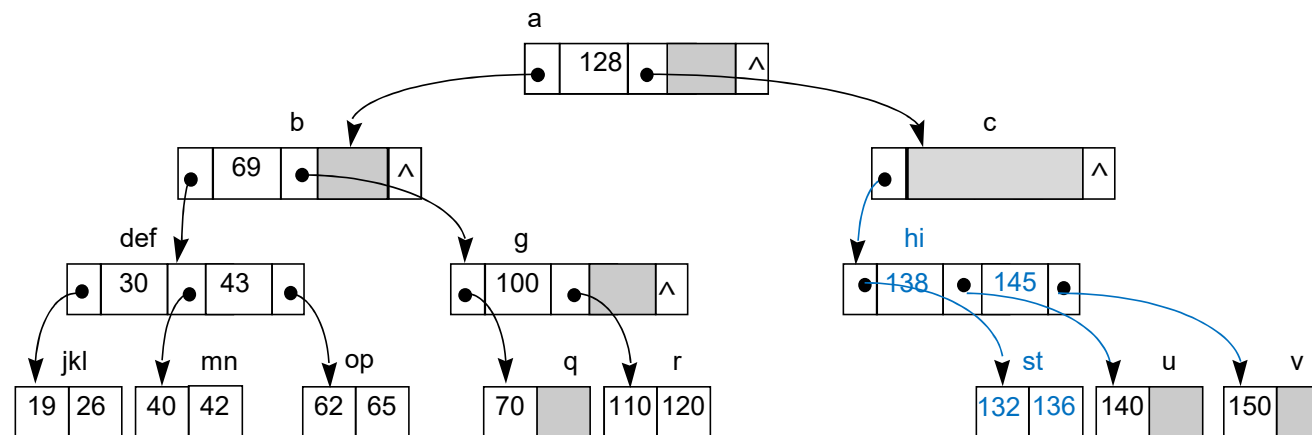
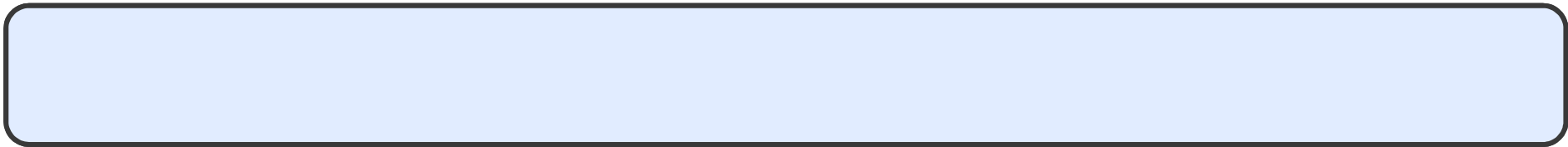




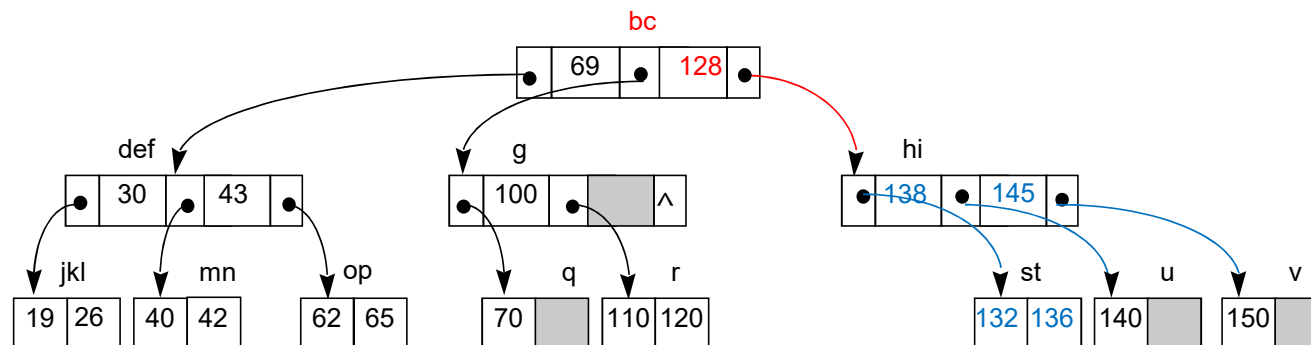


노드 합병: 후행키 및 형제 노드  
모두 사용이 불가능함

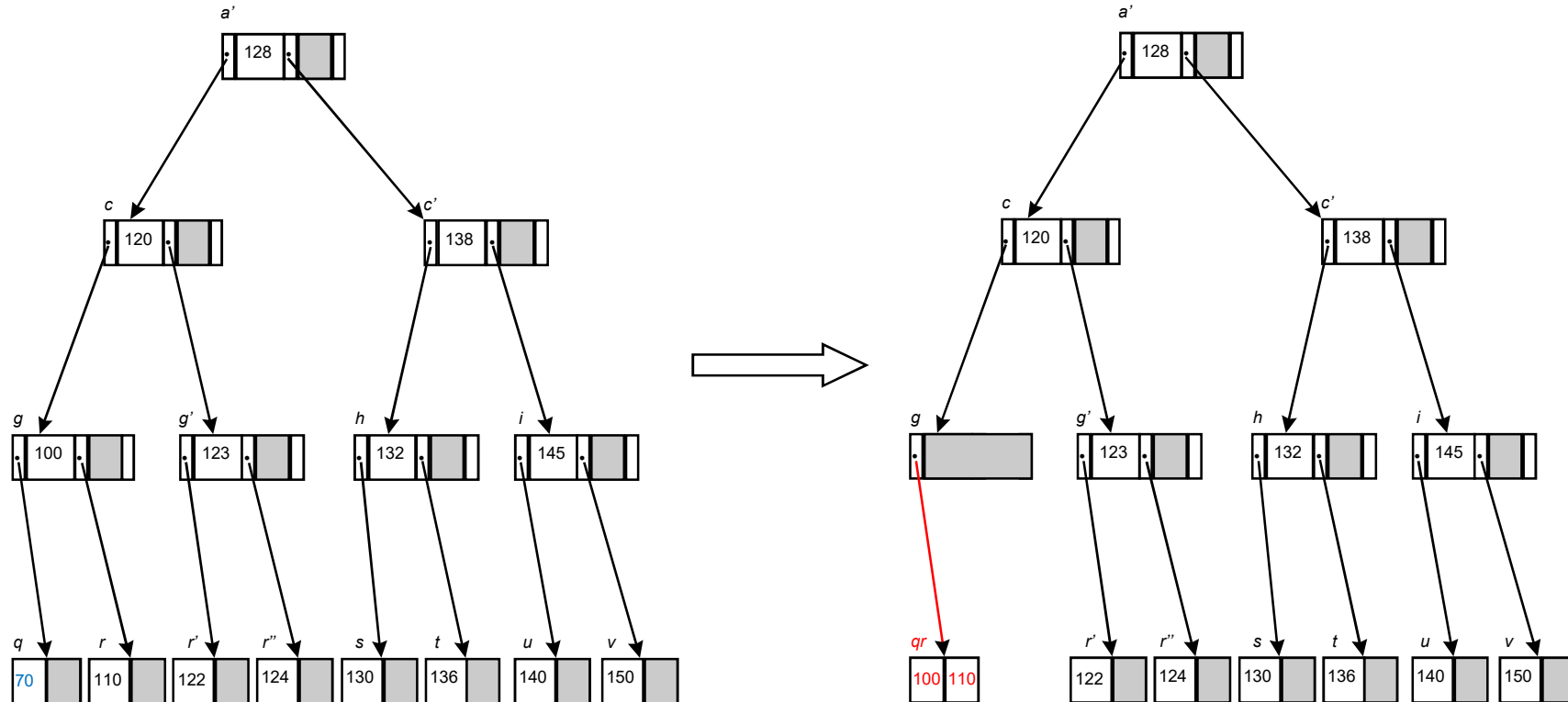




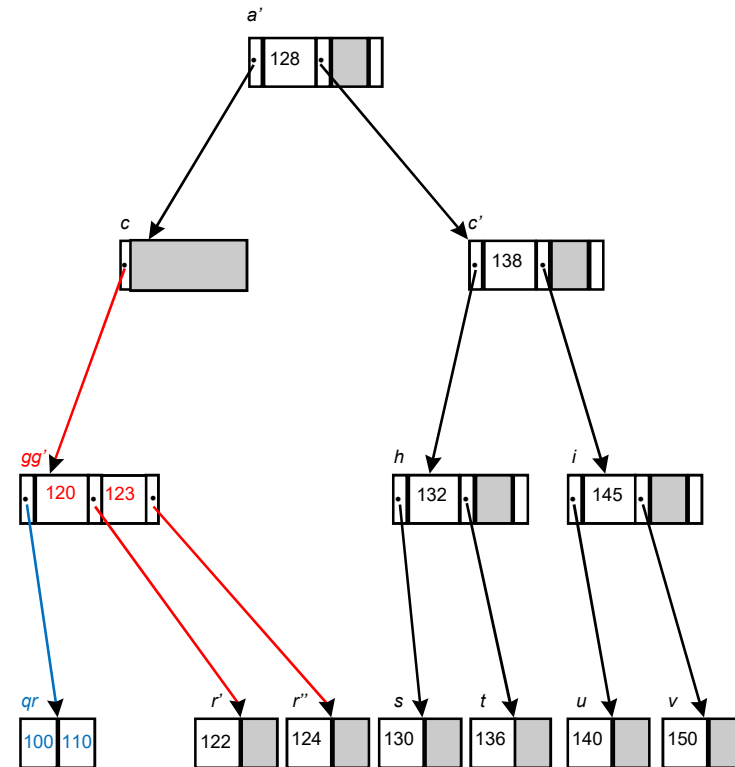
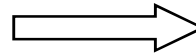
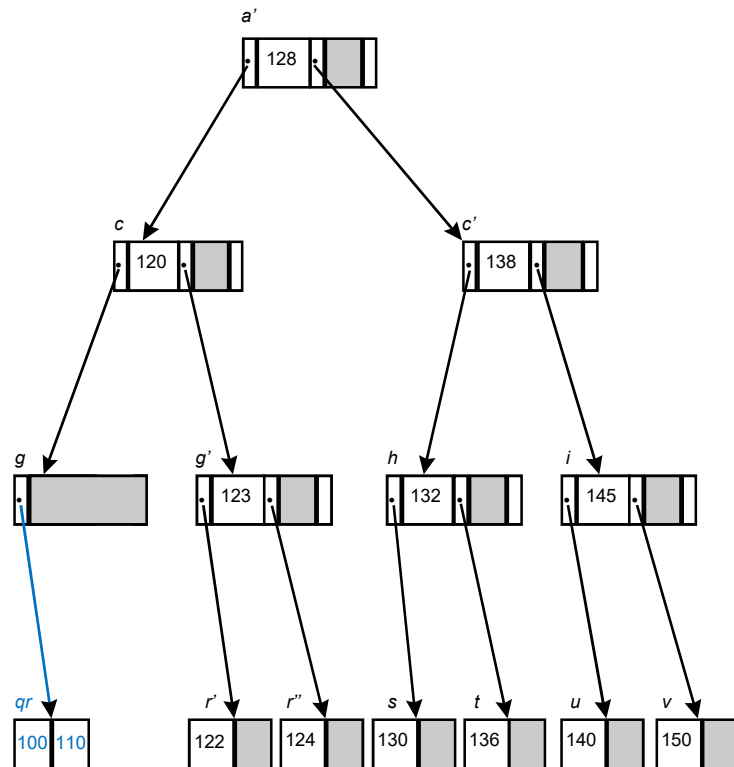
노드 합병: 후행키 및 형제 노드  
모두 사용이 불가능함



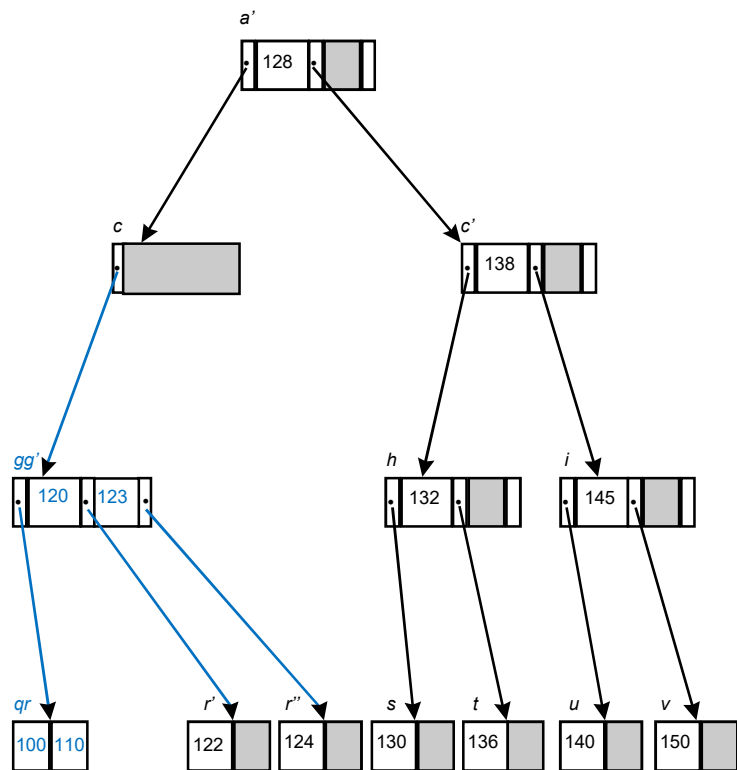
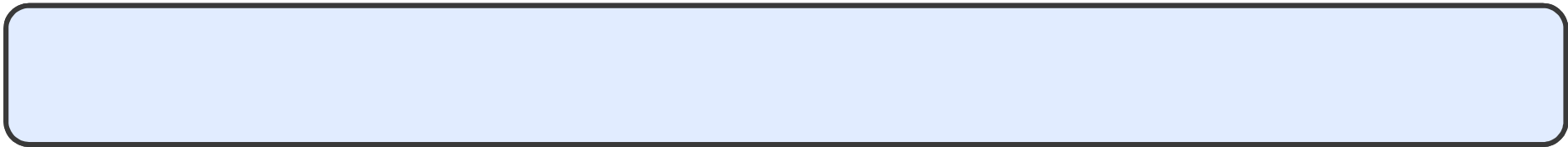
## 예제 2 : 70 삭제



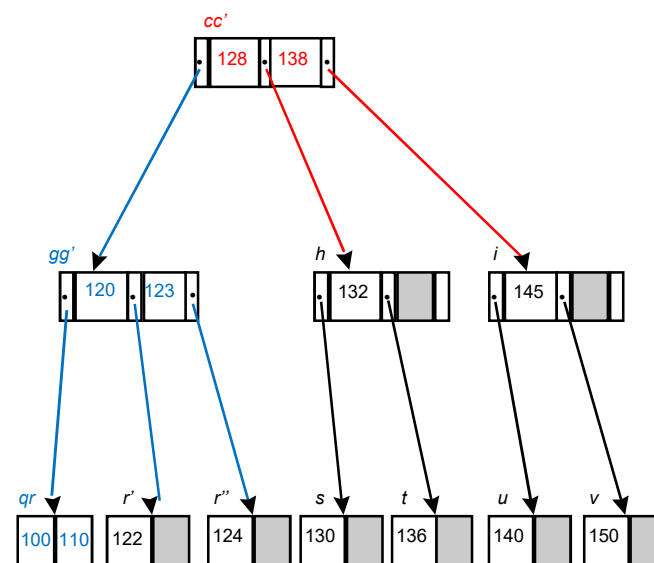
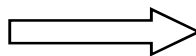
노드 합병  
(후행키, 형제노드 사용 불가능)



노드 합병  
(후행키, 형제노드 사용 불가능)



노드 합병  
(후행키, 형제노드 사용 불가능)



루트 레벨 하나 감소

## ▶ B-트리 삭제 알고리즘

/\* 알고리즘에서 사용된 변수는 다음과 같다.

Finished : 삭제가 완료되었음을 나타내는 플래그

TWOBNODE : 재분배를 위해 사용되는 정상 노드 보다 50% 큰  
노드

A-sibling : 인접 형제 노드

Out-key : B-트리에서 삭제될 키

\*/

search tree for Out-key forming stack of node addresses;

/\* 자세한 것은 그림 6.22의 삽입 알고리즘 참조 \*/

if (Out-key is not in terminal node) {

    search for successor key of Out-key at terminal level (stacking node  
    addresses);

    copy successor over Out-key;

    terminal node successor now becomes the Out-key;

}

/\* 키를 삭제하고 트리를 재조정한다. \*/

Finished = false;

```

do {
    remove Out-key
    if (current node is root or is not too small)
        Finished = true;
    else if (redistribution possible) {
        /* A-sibling > minimum이 성립할 때 재분배 가능 */
        /* 재분배 실행 */
        copy "best" A-sibling, intermediate parent key, and
        current (too-small) node into TWOBNODE;
        copy keys and pointers from TWOBNODE to "best"
        A-sibling, parent, and current node so A-sibling and
        current node are roughly equal size;
        Finished = true;
    } else { /* 적당한 A-sibling과 합병한다 */
        choose best A-sibling to concatenate with;
        put in the leftmost of the current node and A-sibling the
        contents of both nodes and the intermediate key
        from the parent;
        discard rightmost of the two nodes;
        intermediate key in parent now becomes Out-key;
    }
} while (!Finished);
if (no keys in root) {
    /* 트리의 레벨이 하나 감소한다 */
    new root is the node pointed to by the current root;
    discard old root;
}

```

## ▶ m-원 B-트리의 성능

### ◆ 높이가 h인 m-원 B-트리

- B-트리의 높이가 최대가 되는 때는 모든 노드의 분기율이 최소값인  $\left\lceil \frac{m}{2} \right\rceil$ 인 경우임. 따라서
- B-트리의 높이:  $\left\lceil \log_m(N+1) \right\rceil \leq h \leq \left\lceil \log_{\left\lceil \frac{m}{2} \right\rceil}(N+1) \right\rceil$

### ◆ BST 및 MST 계열 트리의 높이 비교

- BST:  $\left\lceil \log_2(N+1) \right\rceil \leq h \leq N$
- AVL 트리:  $\left\lceil \log_2(N+1) \right\rceil \leq h \leq \left\lceil 1.44 * \log_2(N+2) \right\rceil$
- MST:  $\left\lceil \log_m(N+1) \right\rceil \leq h \leq N$
- B-트리:  $\left\lceil \log_m(N+1) \right\rceil \leq h \leq \left\lceil \log_{\left\lceil \frac{m}{2} \right\rceil}(N+1) \right\rceil$



# 비교: N=1023 일 때

## ◆ BST (or 2-way search tree)

- 최소높이:  $\lceil \log_2(N+1) \rceil = \lceil \log_2(1023+1) \rceil = 10$
- 최대높이:  $N = 1023$

## ◆ AVL (height-balanced BST)

- 최소높이:  $\lceil \log_2(N+1) \rceil = \lceil \log_2(1023+1) \rceil = 10$
- 최대높이:  $\lceil 1.4404 \log_2(N+2) - 0.328 \rceil = 15$

## ◆ MST

- $m=3$ 
  - ◆ 최소높이:  $\lceil \log_3(N+1) \rceil = \lceil \log_3(1023+1) \rceil = 7$
  - ◆ 최대높이:  $n = 1023$
- $m=10$ 
  - ◆ 최소높이:  $\lceil \log_{10}(N+1) \rceil = \lceil \log_{10}(1023+1) \rceil = 4$
  - ◆ 최대높이:  $n = 1023$

## ◆ B-Tree (balanced MST)

- $m=3$ 
  - ◆ 최소높이:  $\lceil \log_3(N+1) \rceil = \lceil \log_3(1023+1) \rceil = 7$
  - ◆ 최대높이: 모든 노드의 서브트리의 수가 최소일 때, 즉  $\lceil m/2 \rceil$ , 따라서  $\lceil \log_2(1023+1) \rceil = 10$
- $m=10$ 
  - ◆ 최소높이:  $\lceil \log_{10}(N+1) \rceil = \lceil \log_{10}(1023+1) \rceil = 4$
  - ◆ 최대높이: 모든 노드의 서브트리의 수가 최소일 때, 즉  $\lceil m/2 \rceil$ , 따라서  $\lceil \log_5(1023+1) \rceil = 5$

# 비교: N=1,048,575 일 때

## ◆ BST (or 2-way search tree)

- 최소높이:  $\lceil \log_2(N+1) \rceil = 20$
- 최대높이:  $n = 1,048,575$

## ◆ AVL (height-balanced BST)

- 최소높이:  $\lceil \log_2(N+1) \rceil = 20$
- 최대높이:  $\lceil 1.4404 \log_2(N+2) - 0.328 \rceil = 29$

## ◆ MST

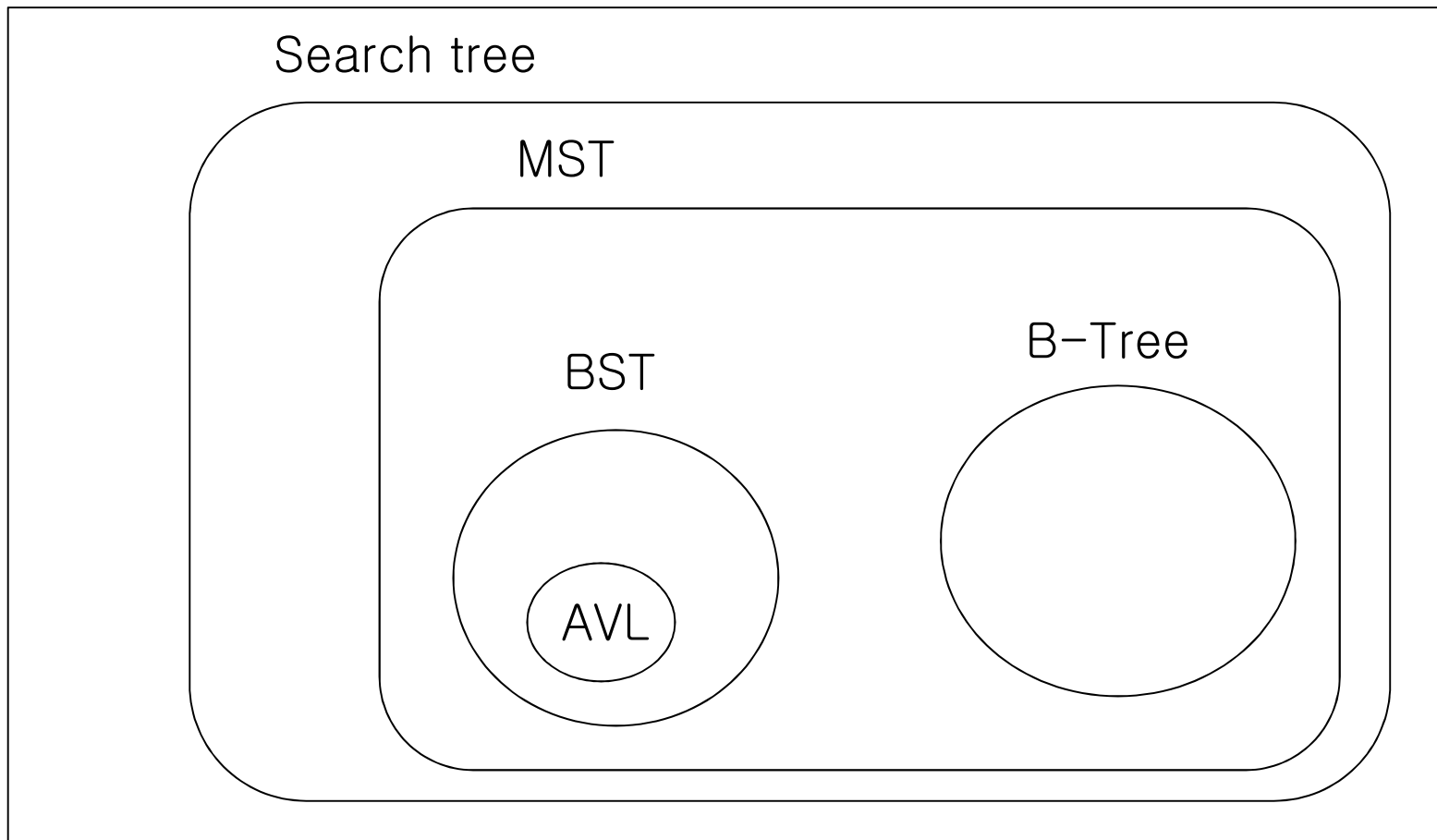
- $m=3$ 
  - ◆ 최소높이:  $\lceil \log_3(N+1) \rceil = 13$
  - ◆ 최대높이:  $n = 1,048,575$
- $m=10$ 
  - ◆ 최소높이:  $\lceil \log_{10}(N+1) \rceil = 7$
  - ◆ 최대높이:  $n = 1,048,575$

## ◆ B-Tree (balanced MST)

- $m=3$ 
  - ◆ 최소높이:  $\lceil \log_3(N+1) \rceil = 13$
  - ◆ 최대높이: 모든 노드의 서브트리의 수가 최소일 때, 즉  $\lceil m/2 \rceil$ , 따라서  $\lceil \log_2(1023+1) \rceil = 20$
- $m=10$ 
  - ◆ 최소높이:  $\lceil \log_{10}(N+1) \rceil = 7$
  - ◆ 최대높이: 모든 노드의 서브트리의 수가 최소일 때, 즉  $\lceil m/2 \rceil$ , 따라서  $\lceil \log_5(1023+1) \rceil = 9$

# 비교

Tree



# BST와 MST 계열 인덱스의 비교

- ◆ 메모리 적재용 인덱스 (BST 계열)
  - 키의 개수가 그리 크지 않을 때
  - 트리의 깊이가 다소 깊어도, 유지가 간단한 구조
  - BST, AVL 트리(height-balanced BST)
- ◆ 디스크 적재용 인덱스 (MST 계열)
  - 키의 개수가 매우 클 때 (대규모)
  - 유지가 힘들더라도, 트리의 깊이를 최소화
  - MST, B-트리(balanced MST)
  - 특히 B-트리의 경우
    - ◆ 모든 non-leaf는 메모리,
    - ◆ 모든 leaf는 디스크에 저장하여 성능을 향상.
  - $N=1,000,000$ 이고  $m=100$ 이면,  $3 \leq h \leq 5$ .  
 $N=1,000,000,000$ 이고  $m=200$ 이면,  $4 \leq h \leq 5$ .

## ❖ B\*-트리

### ◆ B-트리의 문제점

- 구조 유지를 위해 추가적인 연산 필요
- 삽입 : 노드의 분할, 삭제 : 노드의 합병 또는 재분배 필요

### ◆ B\*-트리

- 2/3 정도 찬 노드들을 가지는 B-트리
- 삽입시 노드 분할(split)의 횟수 줄임

### ◆ 노드가 가득찬 경우 삽입

- B-트리: 즉시 분열
- B\*-트리: 분열 대신 인접한 형제 노드로 키를 분산(key redistribution)시킴

### ◆ 두 개의 이웃 노드가 모두 가득 찼을 때의 삽입

- 두 개의 노드를 세 개로 분할시킴
- 2/3 가득 참

## ▶ B\*-트리의 정의

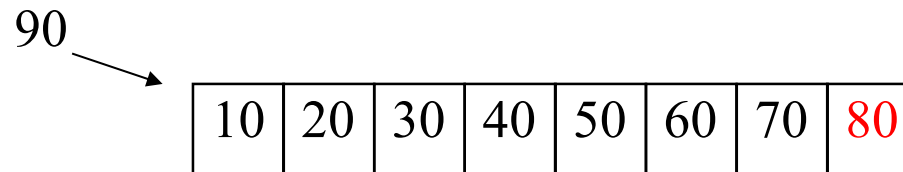
### ◆ B\*-트리 : Knuth가 제안한 B-트리의 변형

- ① B\*-트리 : 공백이거나 높이가 1 이상인  $m$ -원 탐색 트리
- ② 루트는 리프가 아닌 이상  
최소 2개, 최대  $\lfloor (2m-2)/3 \rfloor + 1$  개의 서브트리를 갖는다.
- ③ 루트, 리프를 제외한 모든 노드는  
적어도  $\lfloor (2m-2)/3 \rfloor + 1$  개의 서브트리, 즉 최소  $\lfloor (2m-2)/3 \rfloor$  개의  
키 값을 갖는다.
- ④ 모든 리프는 같은 레벨에 있다.

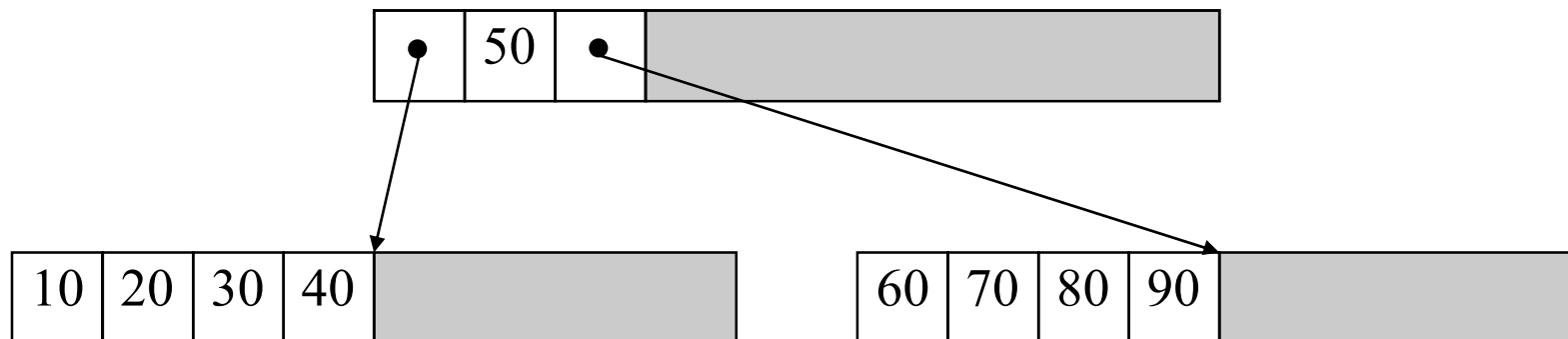
### ◆ 특징

- 노드 분할의 빈도를 줄이기 위함
- 각 내부 노드 :  $2/3$  이상 키 값으로 채워짐
- B-트리보다 적은 수의 노드 필요

## ▶ 7차 B\*-트리의 생성



- (a) 8개의 키 값 삽입으로 루트 노드가 만원이 된 7차 B\*-트리  
(7차의 경우, 루트는 예외적으로 8개 키, 즉 9개 서브트리를 갖음)



- (b) 키 값 90의 삽입으로 루트 노드가 최초로 분할된 7차 B\*-트리

### ◆ 루트 노드의 키의 최소 개수

- 루트를 제외한 모든 노드는 적어도  $\lfloor (2m-2)/3 \rfloor$  개 이상의 키 값을 가져야 함.
- 따라서 처음 루트 노드가 분할될 때, 생성되는 두 개의 리프 노드에는 각각  $\lfloor (2m-2)/3 \rfloor$  개의 키가 있어야 함.
- 따라서 루트 노드가 분할되기 직전에는, 루트에 최소  $(\lfloor (2m-2)/3 \rfloor) \times 2$  개의 키를 담고 있어야 함.

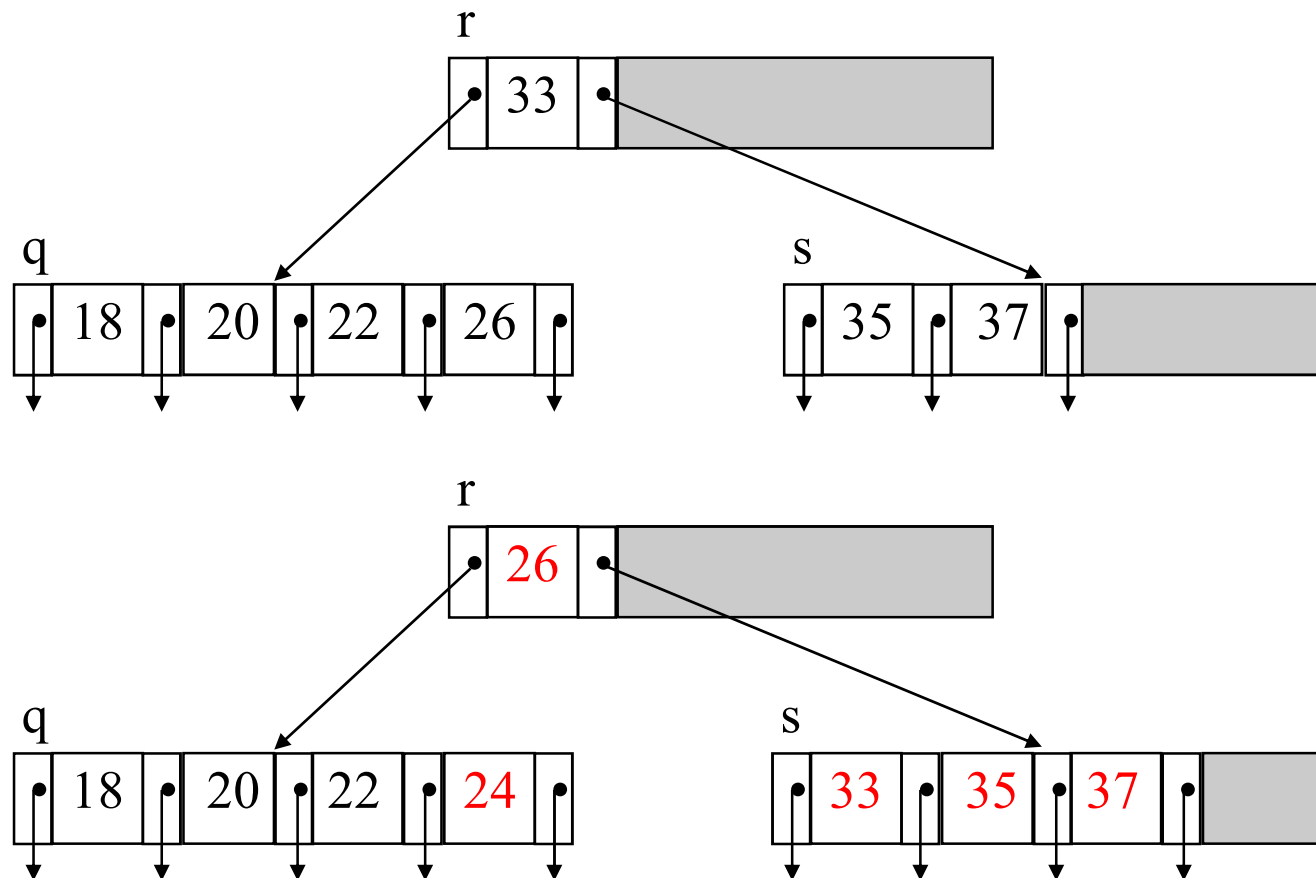
### ◆ 예

- $m=5$ , 루트 노드의 키의 최소 개수=4
- $m=6$ , 루트 노드의 키의 최소 개수=6
- $m=7$ , 루트 노드의 키의 최소 개수=8
- $m=8$ , 루트 노드의 키의 최소 개수=8
- $m=9$ , 루트 노드의 키의 최소 개수=10
- $m=10$ , 루트 노드의 키의 최소 개수=12

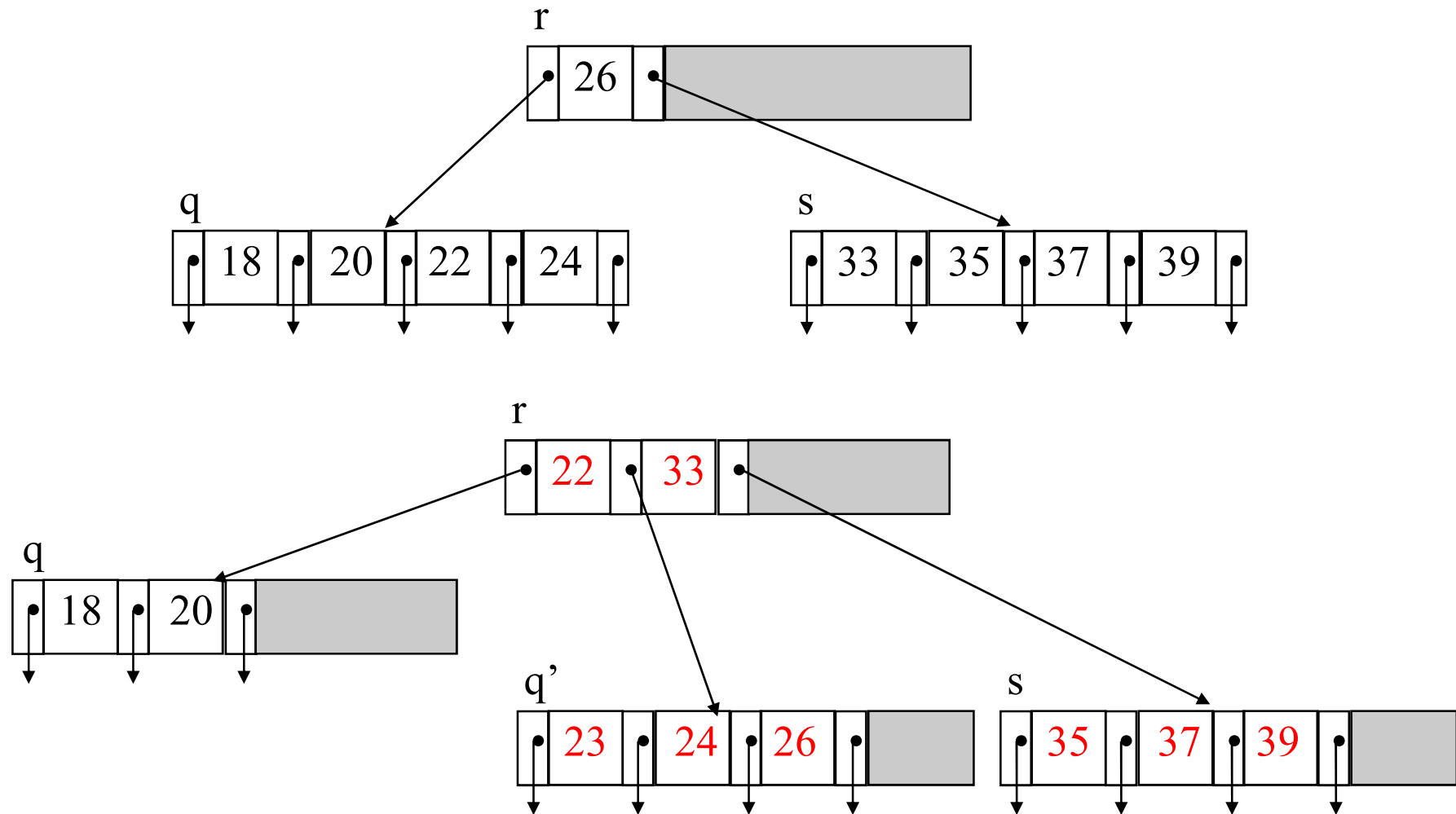


## ▶ 5차 B\*-트리에서의 삽입

◆ 재분배를 이용한 키 값 24의 삽입



◆ 노드 분할을 이용한 키 값 23의 삽입

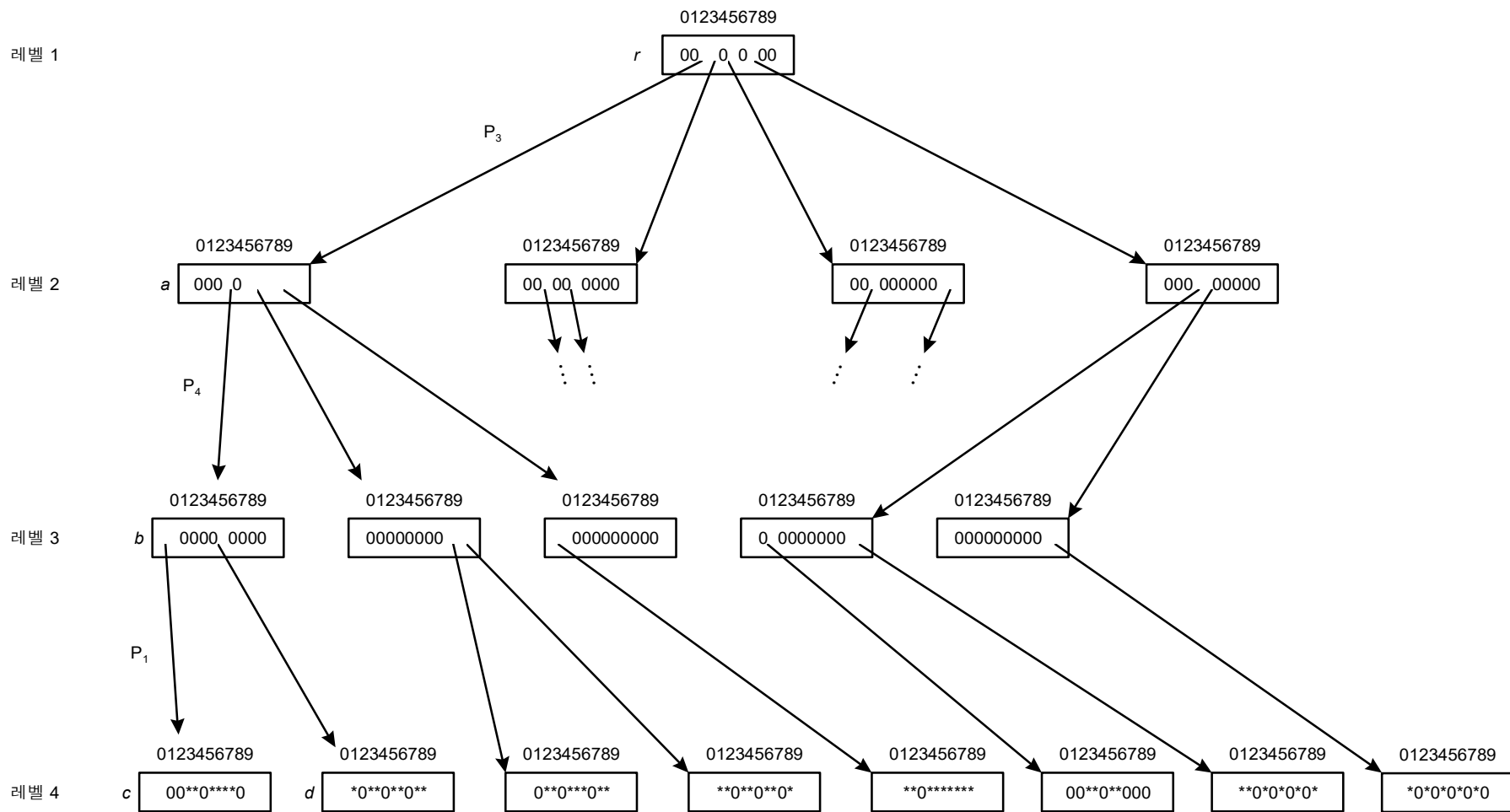


## ❖ 트라이 (Trie)

- ◆ reTRIEval의 약자
- ◆ 키를 구성하는 문자나 숫자의 순서로 키값을 표현한 구조
  - m-진 트리(m-ary tree), m-원 탐색 트리는 아님 : 키 값 배열순서 다름
- ◆ m진 트라이(m-ary trie)
  - 차수 m : 키 값을 표현하기 위해 사용하는 문자의 수, 즉 기수(radix)
  - 숫자 : 기수가 10이므로  $m=10$ , 영문자 :  $m=26$
  - m진 트라이 : m개의 포인터를 표현하는 1차원 배열
  - 트라이의 높이 = 키 필드(스트링)의 길이
- ◆ 10진 트라이의 노드 구조

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
$P_1$	$P_2$	$P_3$	$P_4$	$P_5$	$P_6$	$P_7$	$P_8$	$P_9$	$P_{10}$

# ▶ 높이가 4인 10진 트라이



0 : 널 포인터

\* : 해당 키값을 가지고 있는 데이터 레코드의 주소

## ▶ m진 트라이 연산

### ◆ 탐색

- 탐색 끝 : 리프 노드에서, 중간에 키 값이 없을 때
- 탐색 속도  $\approx$  키 필드의 길이 = 트라이의 높이
- 최대 탐색 비용  $\leq$  키 필드의 길이
- 장점 : 균일한 탐색시간(단점 : 저장 공간이 크게 필요)
- 선호하는 이유 : 없는 키에 대한 빠른 탐색 때문에

### ◆ 삽입

- 리프 노드에 새 레코드의 주소나 마크를 삽입
- 리프 노드 없을 때 : 새 리프 노드 생성, 중간 노드 첨가
- 노드의 첨가나 삭제는 있으나 분열이나 병합은 없음

### ◆ 삭제

- 노드와 원소들을 찾아서 널 값으로 변경
- 노드의 원소 값들이 모두 널(공백노드) : 노드 삭제