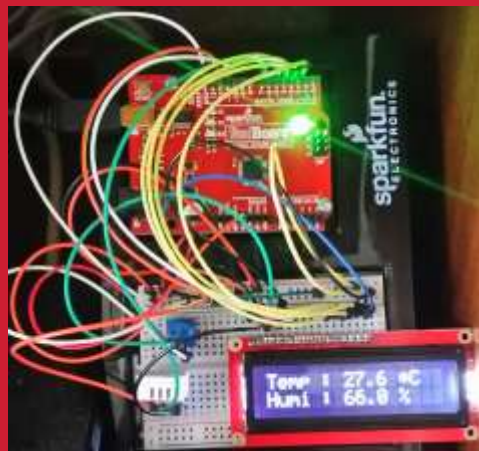




Arduino-IoT

[wk04]

Arduino Circuits



Visualization of Signals using Arduino,
Node.js & storing signals in MongoDB
& mining data using Python

Drone-IoT-Comsi, INJE University

2nd semester, 2020

Email : chaos21c@gmail.com





My ID

1분반-목요일 (2학년)

- AA1-01: 강서현
- AA1-02: 강태민
- AA1-03: 김세은
- AA1-04: 여수민
- AA1-05: 정영훈
- AA1-06: 차혁준
- AA1-07: 하태현
- AA1-08: 김경욱
- AA1-09: 김민욱
- AA1-10: 김민성
- AA1-11: 김민준
- AA1-12: 김인수
- AA1-13: 김현식
- AA1-14: 장성운
- AA1-15: 전승진
- AA1-16: 정희철
- AA1-17: 조동현
- AA1-18: 전동빈
- AA1-19: 신종원

2분반-수요일 (3학년)

- AA2-01: 강민수
- AA2-02: 구병준
- AA2-03: 김종민
- AA2-04: 박성철
- AA2-05: 이승현
- AA2-06: 이창호
- AA2-07: 손성빈
- AA2-08: 안예찬
- AA2-09: 유종인
- AA2-10: 이석민
- AA2-11: 이정문
- AA2-12: 이주원
- AA2-13: 정재영
- AA2-14: 하태성
- AA2-15: 김경미
- AA2-16: 김규년
- AA2-17: 김유빈
- AA2-18: 송다은
- AA2-19: 정주은
- AA2-20: 권준표



[Review]

◆ [wk03]

➤ **aax-nn-rpt02**

➤ **aax-nn-rpt03**

◆ [Target of this week]

Node server

Upload folder : aax-nn-rpt02

제출할 파일들

- ① AAnn_package.png
- ② AAnn_HTTP.png
- ③ AAnn_TCP_Log.png
- ④ AAnn_Upload.png
- ⑤ AAnn_info.png
- ⑥ start folder
- ⑦ server folder

◆ [Target of this week]

- Complete your works
- Save your outcomes and 1 figure

Upload folder : aax-nn-rpt03

- 제출할 파일들

① **AAnn_Express.png**

② **app.js**



Node.js Server

1. http, tcp, file

2. Express



6. Node Server

Node Server I.

- 1. HTTP server**
- 2. TCP server**
- 3. File upload**



7. Node Server

Node Server II.

- 1. Express server**
2. Full Express App
3. My Express App



Arduino



Home

Buy

Download

Products ▼

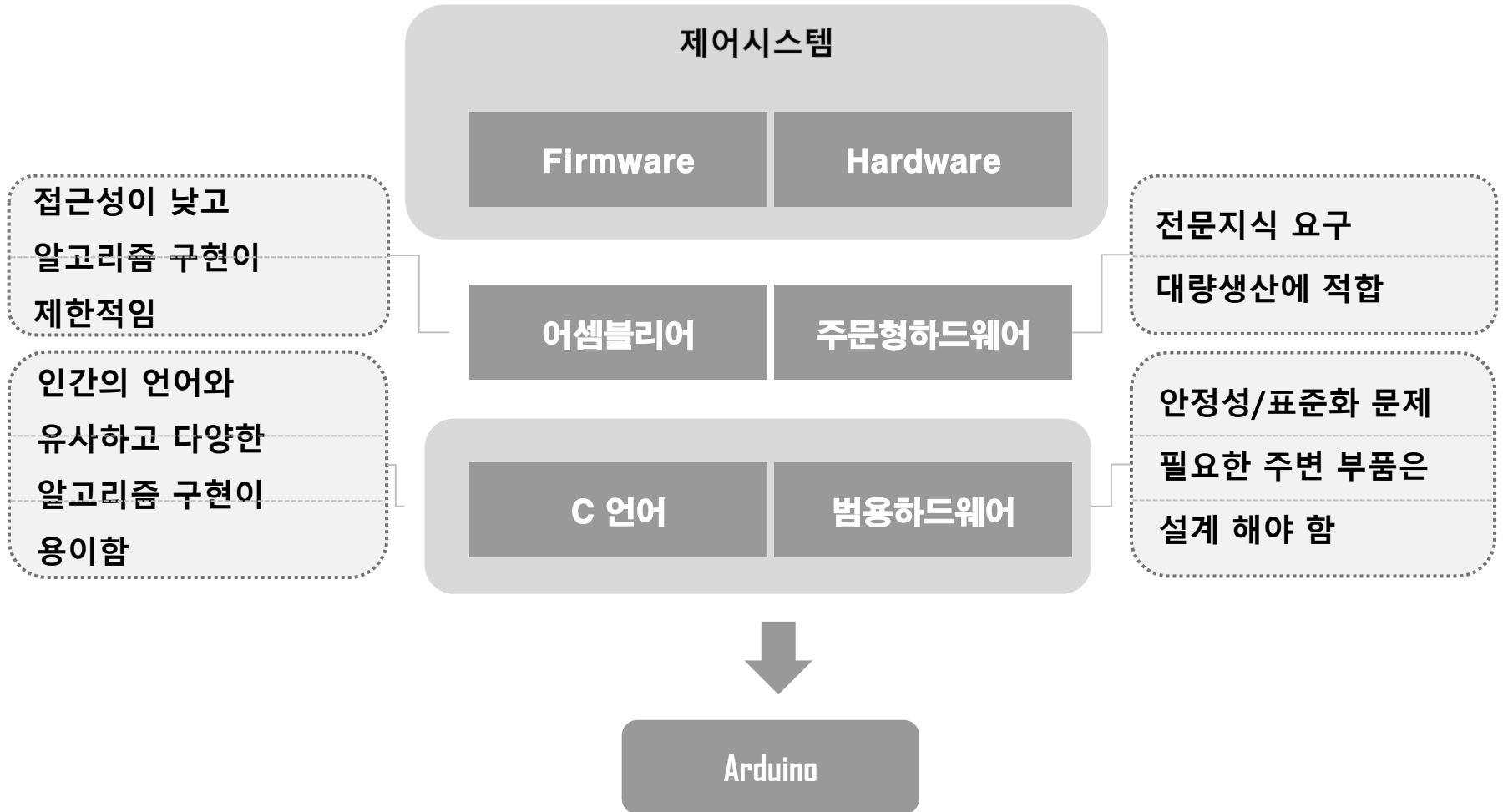
Learning ▼

Forum

Support ▼

Blog

<https://www.arduino.cc/>



2005년 Italy의 Massimo Banzi & David Cuatielles에 의해 개발

예술가
취미생활
학생

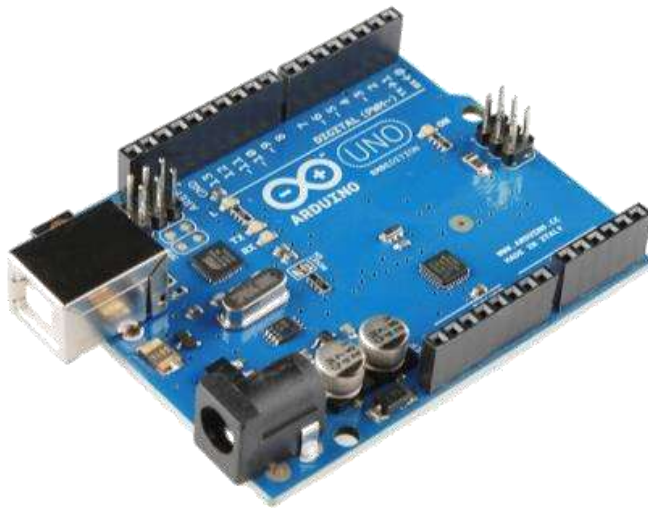
전자공학
교육

누구나
쉽게
사용
가능한
제어장치

오픈소스
하드웨어

GSM Wifi Ethernet
Motor drive
등의 쉴드 제공

다양한
라이브러리



LabView

MATLAB

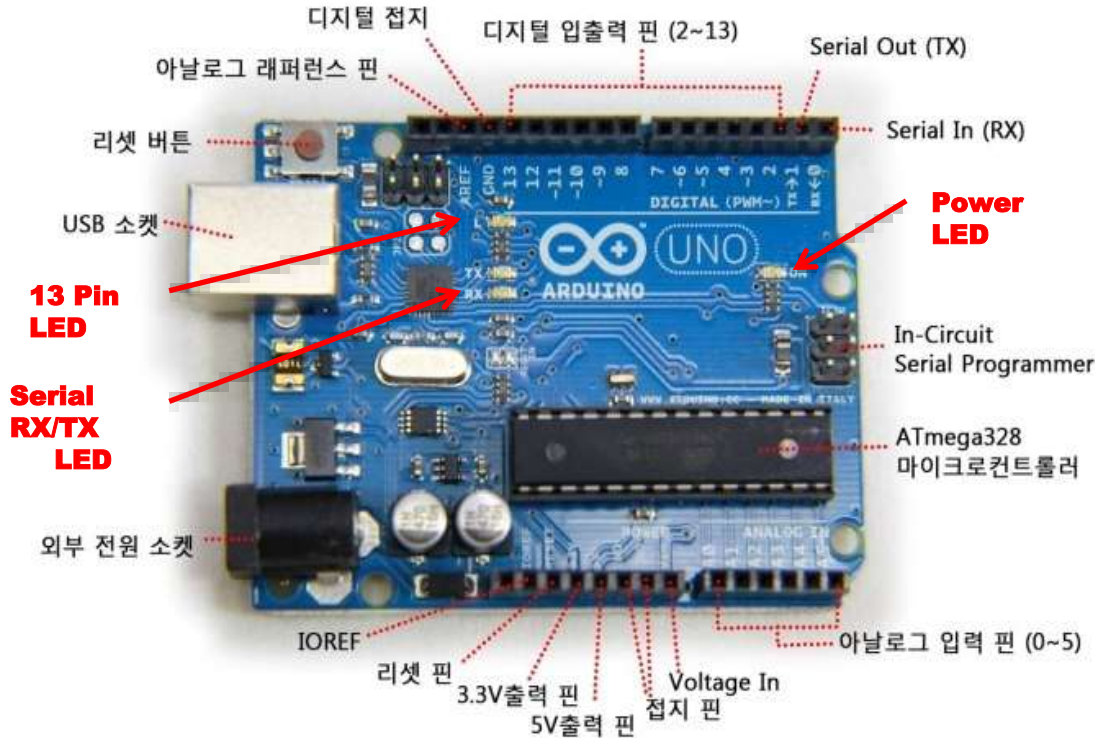
Node.js
Plot.ly

Mongo DB

Tensorflow.js

범용
하드웨어
IoT의
표준

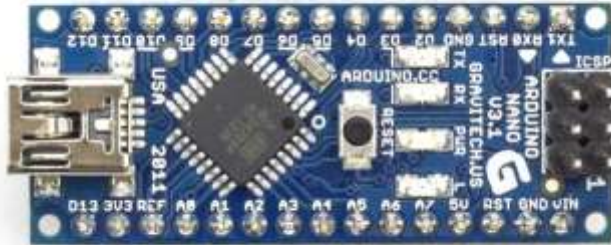
0.2 Arduino hardware



✓ Arduino UNO R3

- ATmega328 microcontroller
- Input voltage: 7~12V
- 14 Digital I/O Pins (6 PWM outputs)
- 6 Analog Inputs
- 32KB Flash Memory
- 16Mhz Clock Speed

0.2.1 Arduino hardware: Nano, Nano33



✓ Arduino Pro NANO

- ATmega168/328 microcontroller
- Input voltage: 7~12V
- 14 Digital I/O Pins (6 PWM outputs)
- 8 Analog Inputs
- 16KB Flash Memory
- 16Mhz Clock Speed



✓ Arduino NANO33 BLE SENSOR

- ◆ Color, brightness, proximity and gesture sensor
- ◆ Digital microphone
- ◆ Motion, vibration and orientation sensor
- ◆ Temperature, humidity and pressure sensor
- ◆ Arm Cortex-M4 microcontroller and BLE module

0.2.2 Arduino hardware

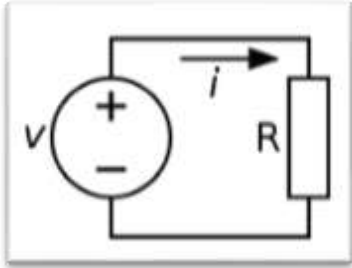


✓ Arduino Uno WiFi

ESP8266 Wi-Fi Module

- ATmega328p microcontroller
- Input voltage: 7~12V
- 14 Digital I/O Pins (6 PWM outputs)
- 8 Analog Inputs
- ESP8266 Wi-Fi
- 16Mhz Clock Speed

0.3 전압, 전류, 저항



전압
[V]

- ✓ 전위가 높은 쪽과 낮은 쪽의 차이
- ✓ 1쿨롱(coulomb: 전하의 단위)의 전하가 갖고 있는 에너지
- ✓ Arduino에서는 직류 3.3[V]와 5[V]를 지원

전류
[A]

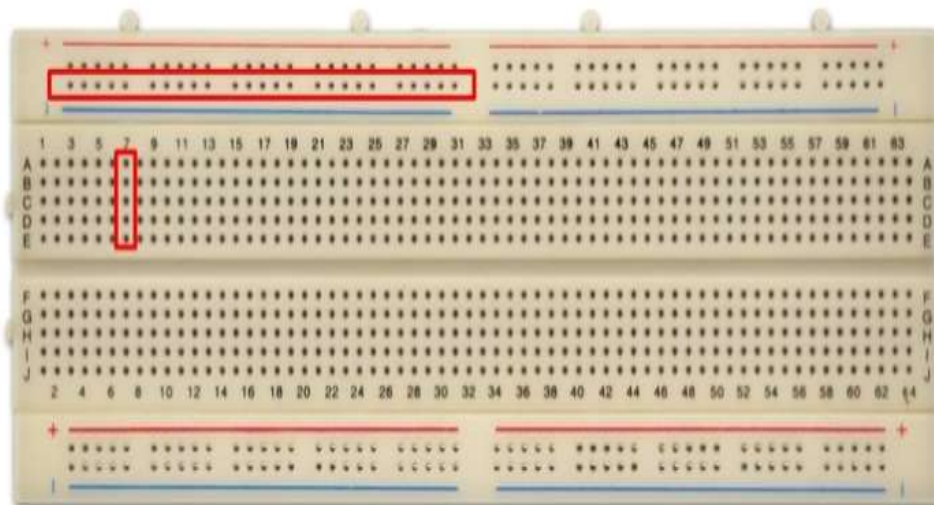
- ✓ 1초당 1쿨롱의 전하가 단위 면적을 통과했을 때를 1[A]로 정의
- ✓ Arduino에서는 1/1000[A] 단위인 [mA]를 사용

저항
[Ω]

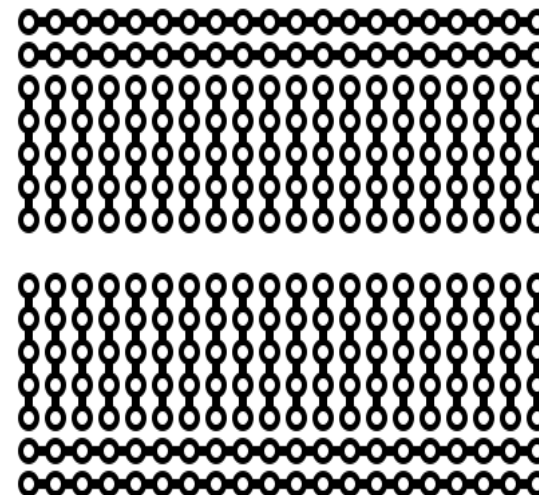
- ✓ 전류의 흐름을 방해하는 정도를 나타냄
- ✓ 색 띠나 숫자로 값을 표시
- ✓ Arduino에서는 칩 (chip) 형태의 저항이 사용

0.4 브레드 보드 (Bread board)

시제품 제작이나 실험용 와이어를 보드에 꽂아 사용



빨간색 묶음 홀끼리 내부회로가 연결되어 있음



내부 결선



Arduino SW

<http://fritzing.org/home/>

The screenshot shows the Fritzing website homepage. At the top, there's a navigation bar with the "fritzing.org" logo and the tagline "electronics made easy". Below this is a secondary navigation bar with links: "Projects", "Parts", "Download", "Learning", "Services", "Contribute", "FORUM", and "FAB". The main content area features a large image of an Arduino board connected to a breadboard with various electronic components. Overlaid on this image is a red and green banner that says "fritzing APP" and "Download the free Fritzing App and start building immediately!". Below the image, there's a paragraph of text describing Fritzing as an open-source hardware initiative. To the right of this paragraph are three sections: "Download and Start", "Produce your own board", and "Participate", each with a brief description and a link to the relevant resource.



Fritzing configuration

fritzing electronics
made easy

Projects Parts **Download** Learning Services Contribute

FORUM

FAB

Fritzing is open source, free software. Be aware that the development of it depends on the active support of the community.

Select the download for your platform below.

Version **0.9.3b** was released on June 2, 2016.

Windows 32 bit

Windows 64 bit

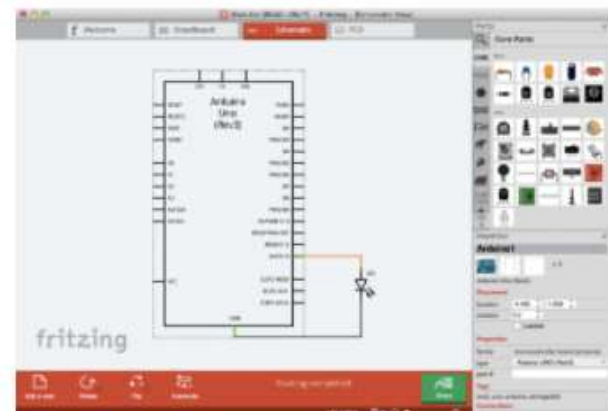
Mac OS X 10.7 and up

Linux 32 bit

Linux 64 bit

Source Github

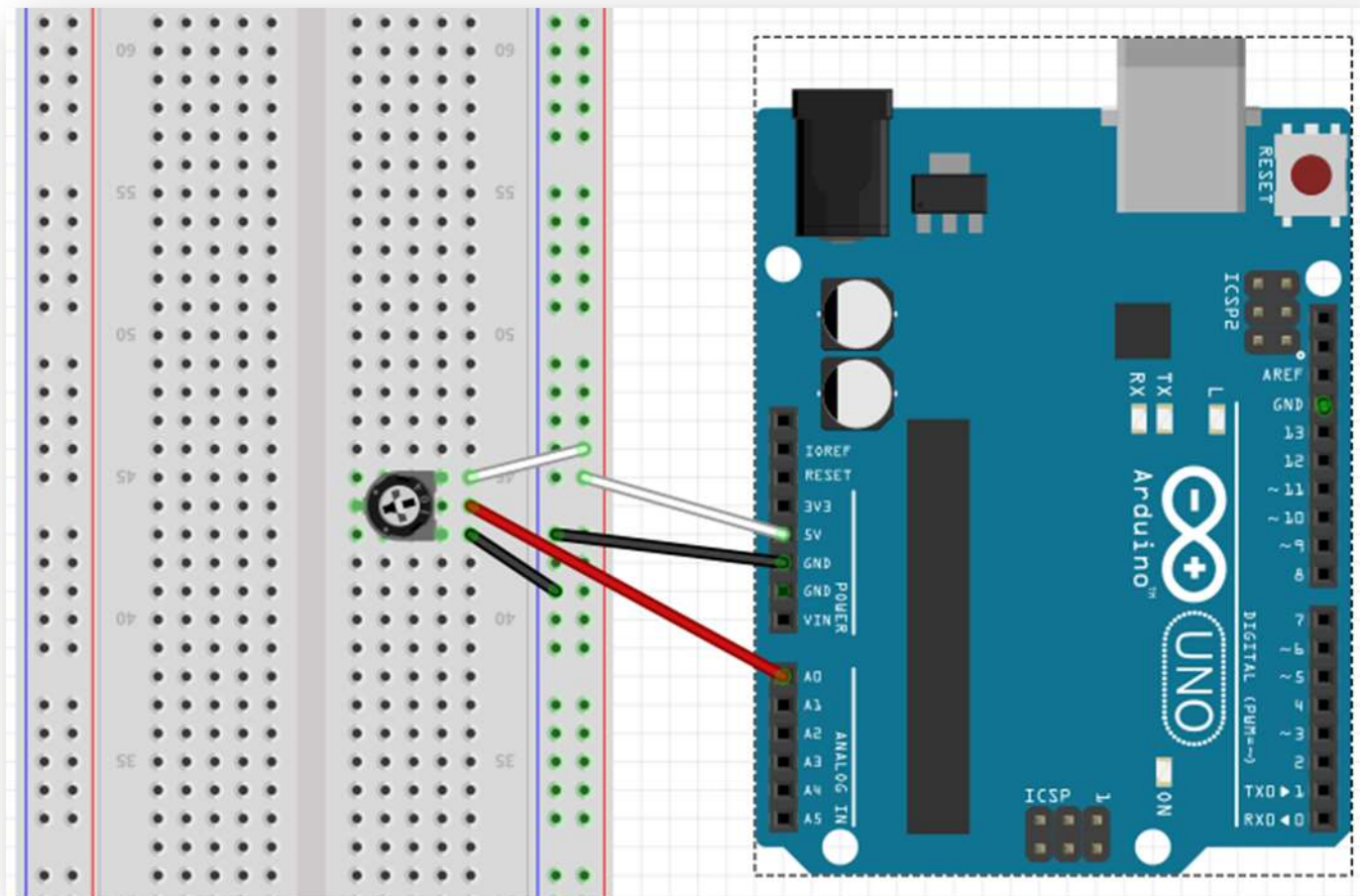
Downloaded 2578877 times.





Arduino circuits

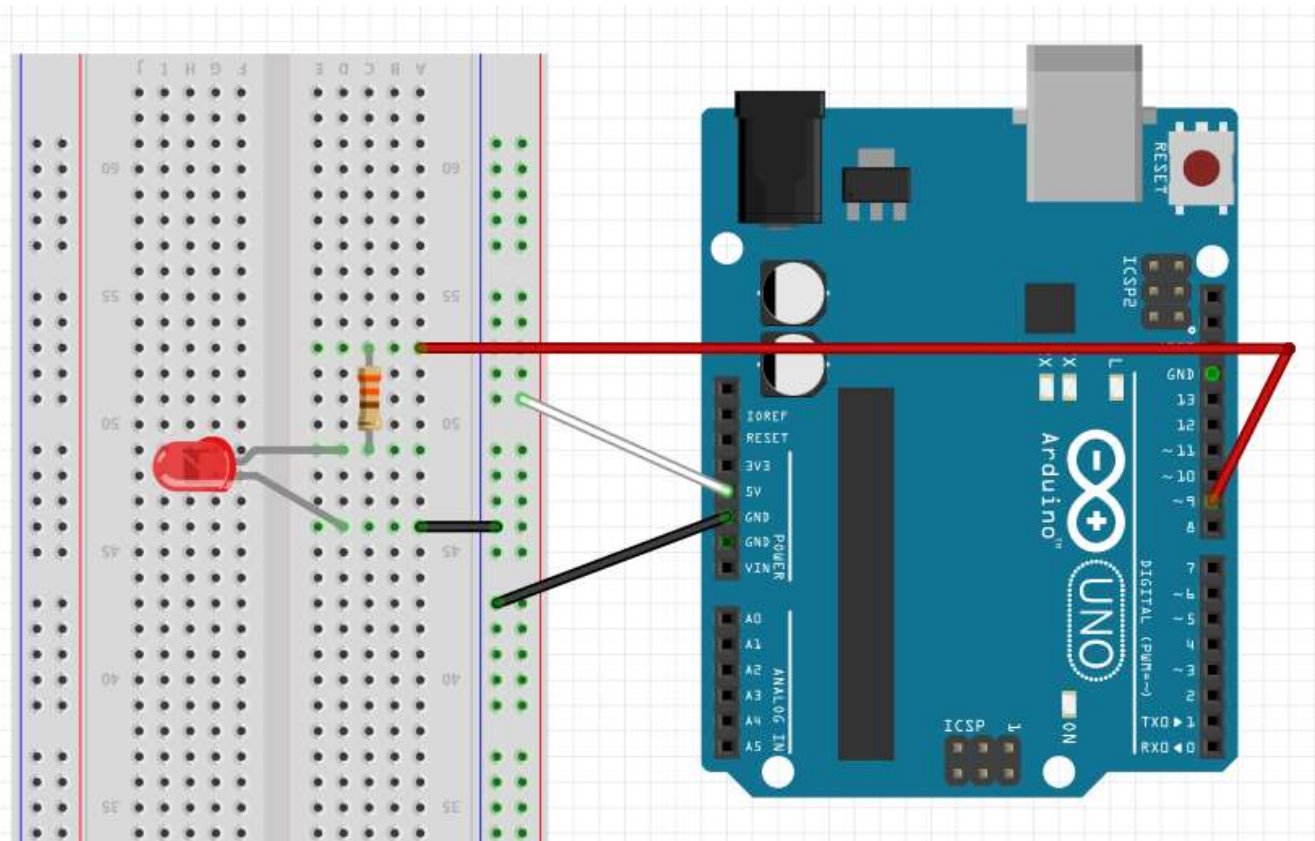
0.A1 Potentiometer (가변 저항기)



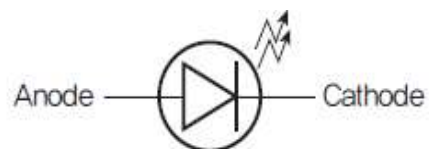
Parts : 가변저항기



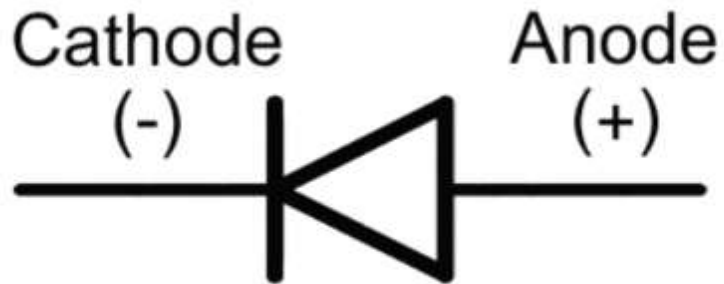
0.A2 single LED



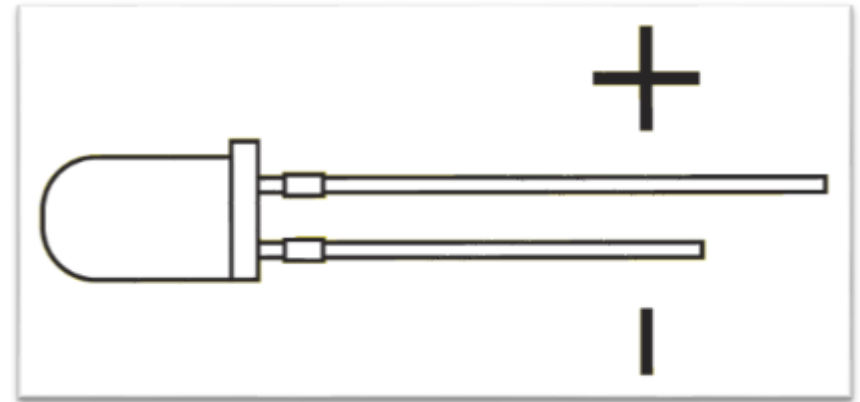
Parts : LED (1), R (330 Ω X 1)



Polarity of Diode and LED



The diode circuit symbol, with the anode and cathode marked.

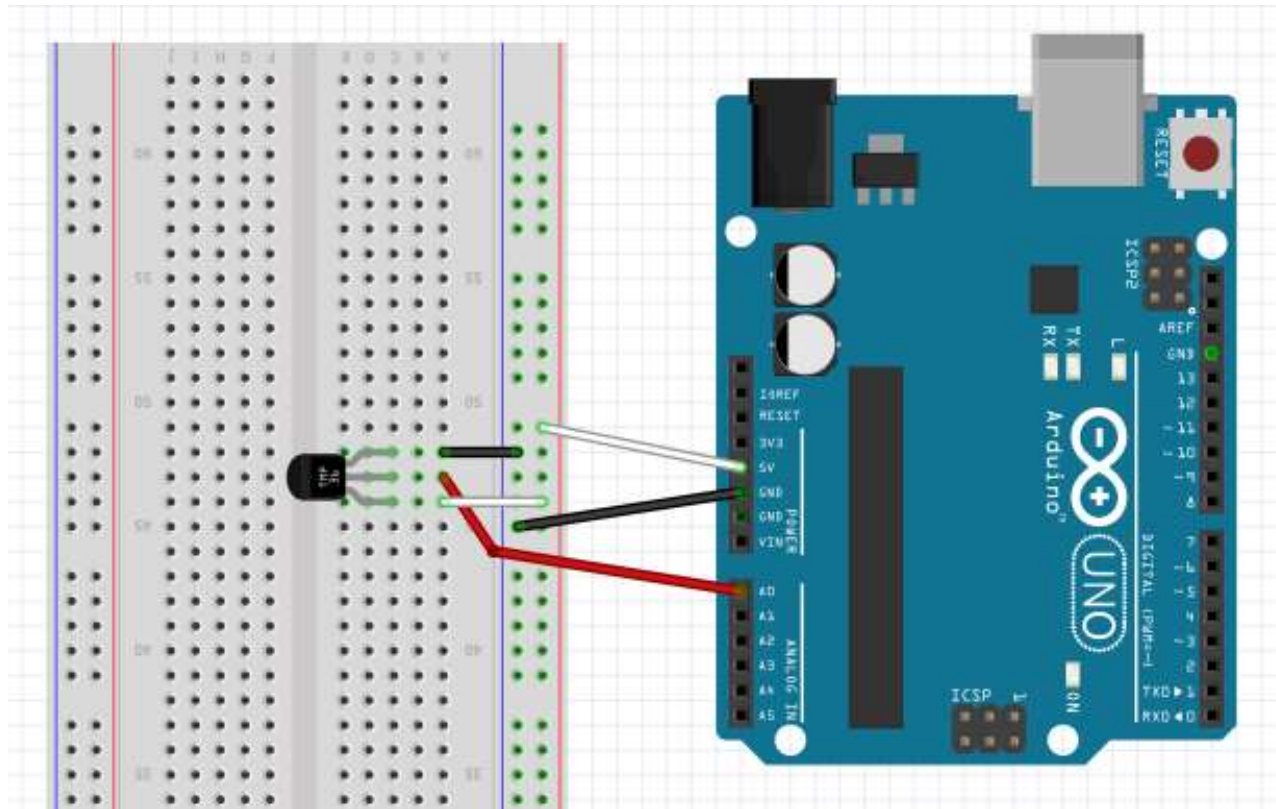


Find the longer leg, which should indicate the positive, anode pin.

<https://learn.sparkfun.com/tutorials/polarity/diode-and-led-polarity>

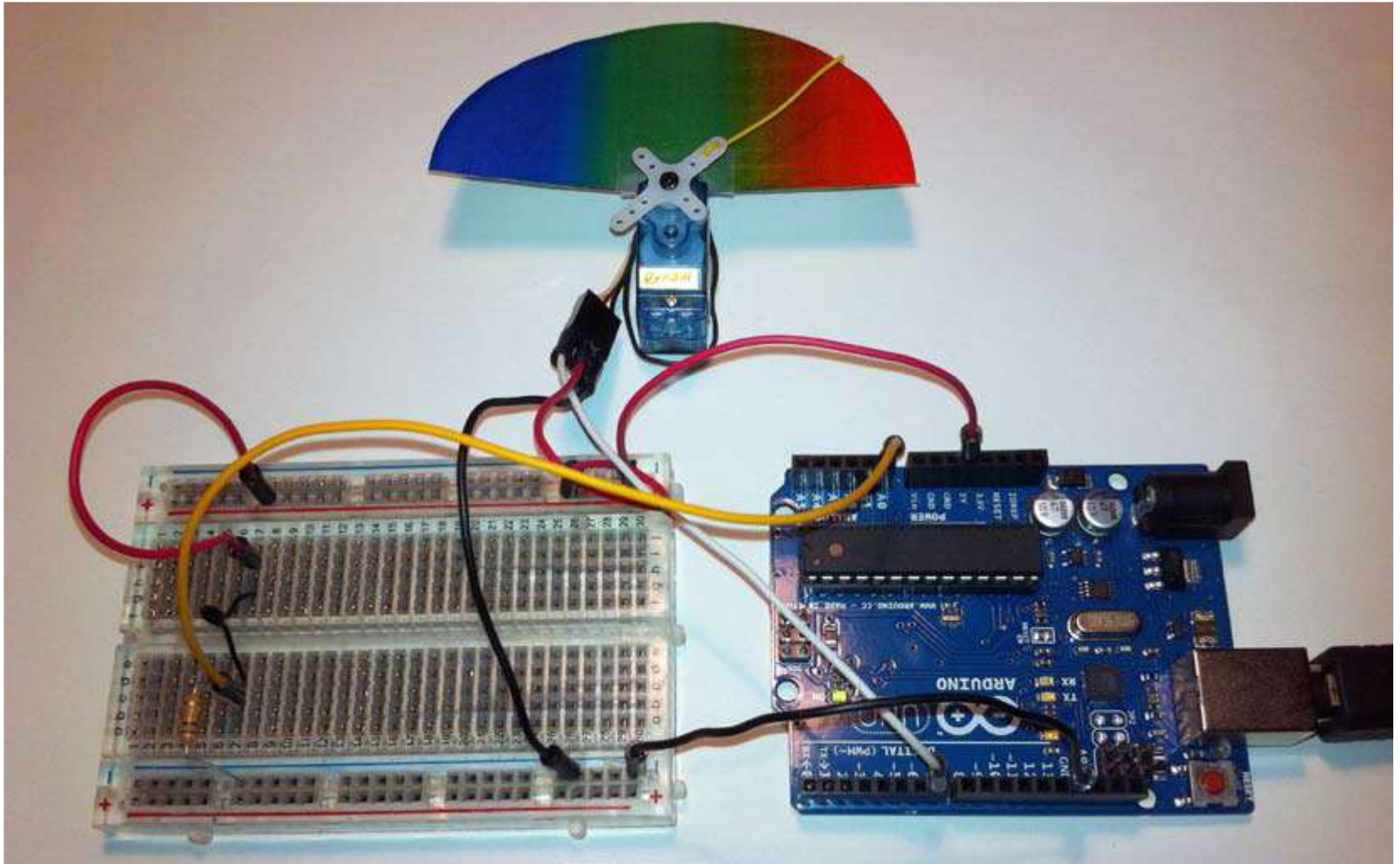


0.A3 Temperature sensor (TMP36)



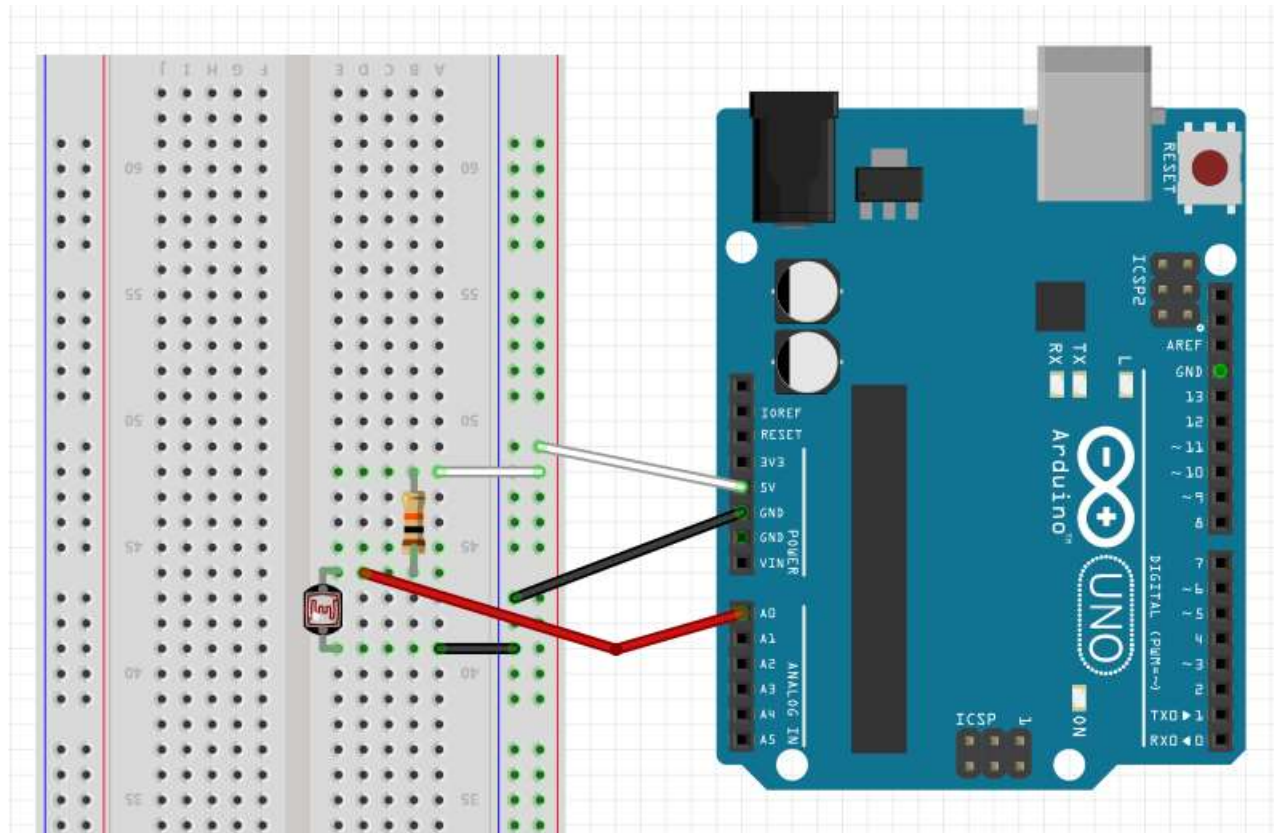
Parts : Temperature sensor (TMP36)
A0 : analog signal input

0.A3. DIY3 Servo



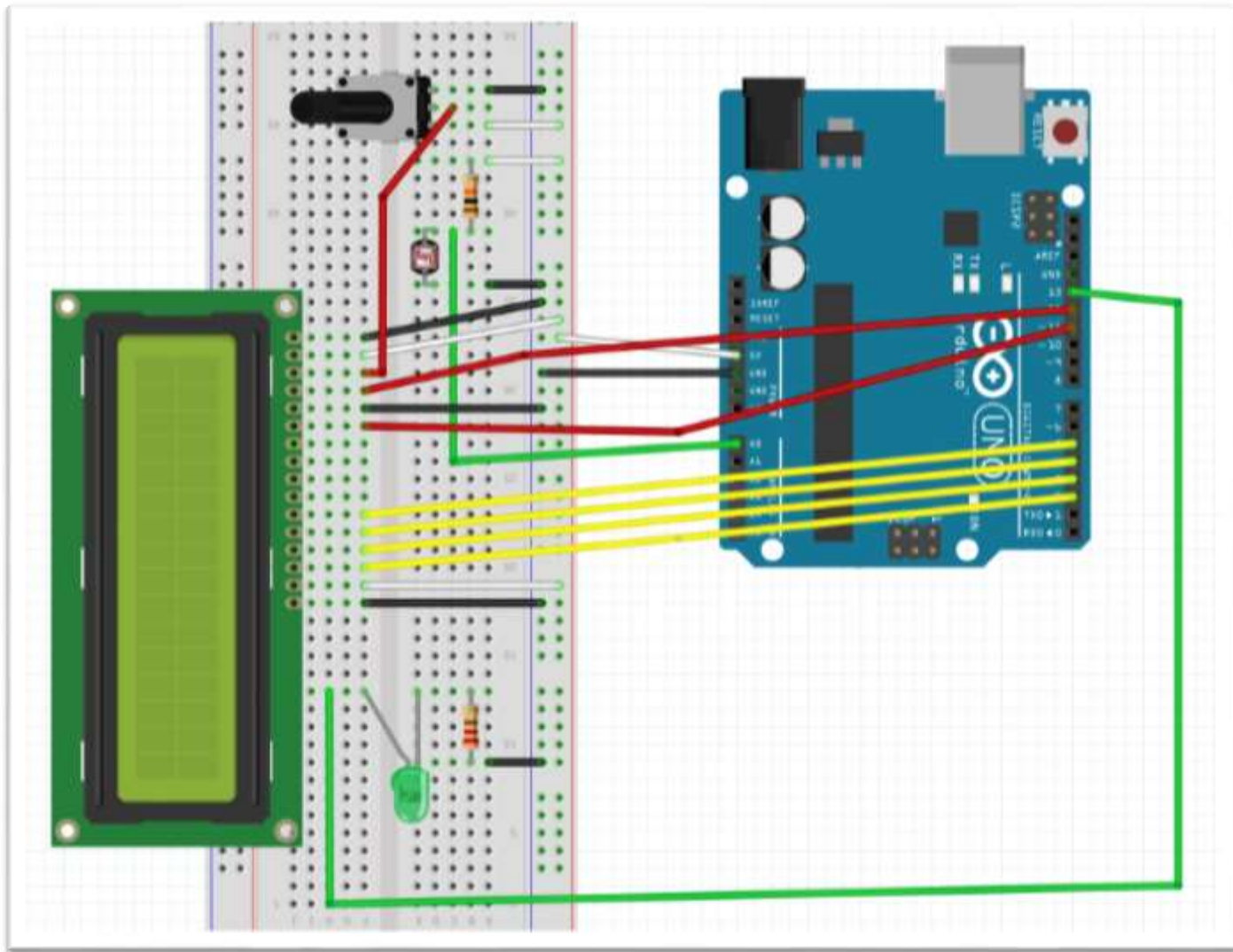


0.A4 Luminosity sensor : photo cell LDR



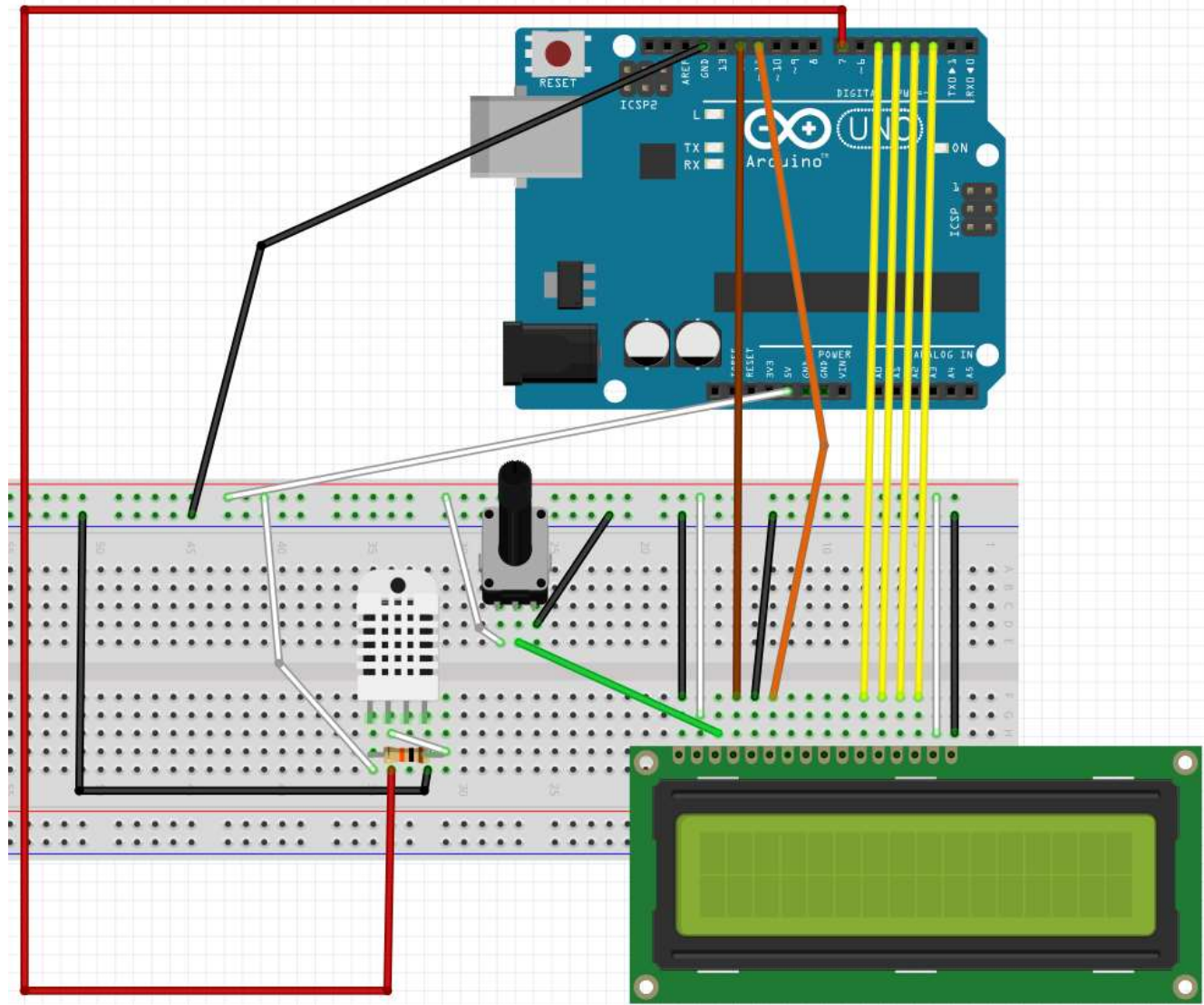
Parts : 20 mm photocell LDR, R (10 kΩ X 1)

0.A5 Display of luminosity

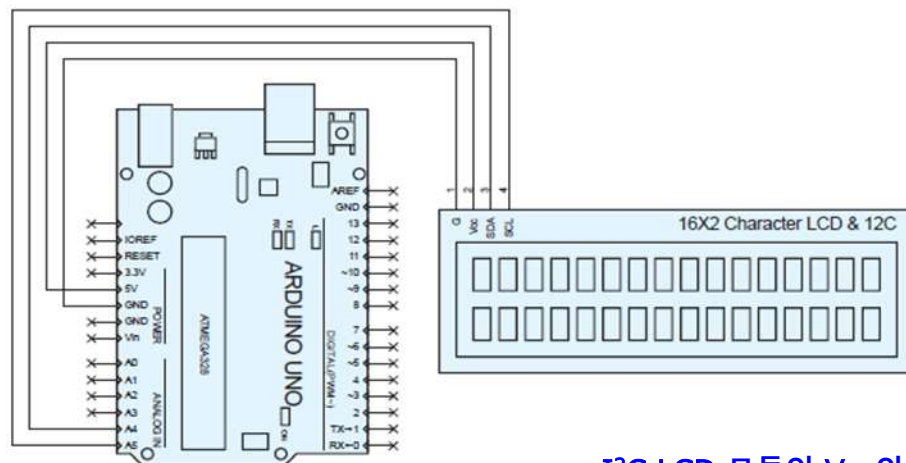




0.A6 Display of Temperature & Humidity



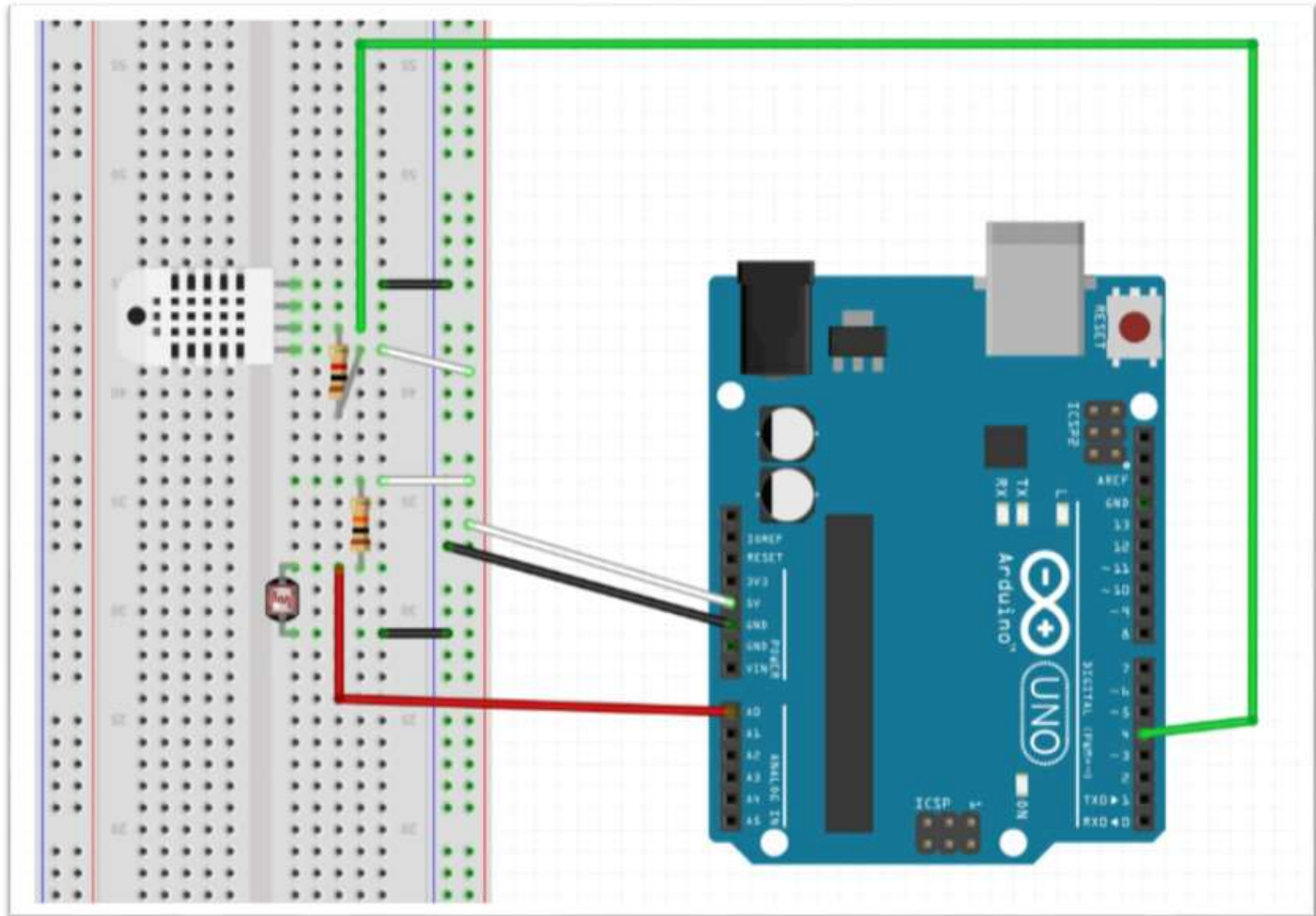
0.A6-1 I2C LCD module



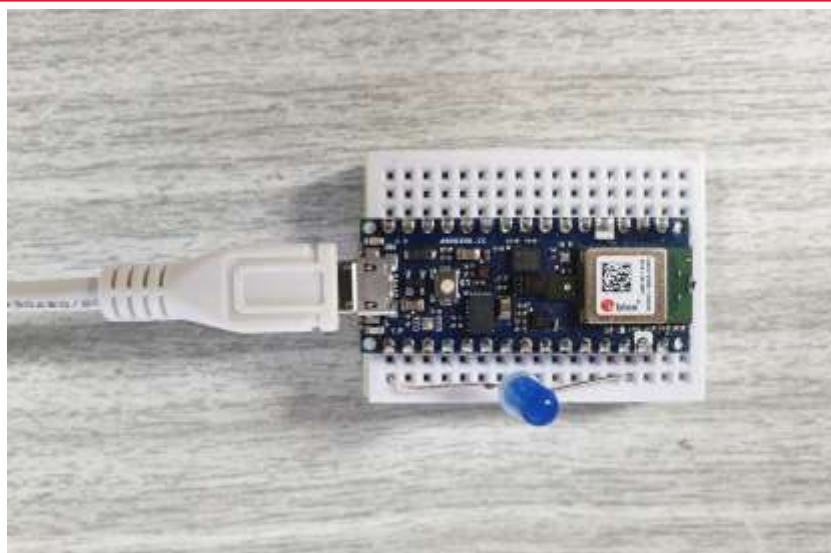
I²C LCD 모듈의 Vcc와 GND를 Arduino의 5V와 GND에 연결한다.

SDA는 A4에, SCL은 A5에 연결한다.

0.A7 DHT22 & CdS



0.A8 Nano33 BLE Sensor



Real-time Weather Station from nano 33 BLE sensors





Arduino SW: IDE



HOME BUY SOFTWARE PRODUCTS LEARNING FORUM SUPPORT BLOG

<https://www.arduino.cc/en/Main/Software>



A1.1 Arduino IDE – portable ver.

Download the Arduino IDE



ARDUINO 1.8.13

The open-source Arduino Software (IDE) makes it easy to write code and upload it to the board. It runs on Windows, Mac OS X, and Linux. The environment is written in Java and based on Processing and other open-source software.

This software can be used with any Arduino board. Refer to the [Getting Started](#) page for Installation instructions.

Windows Installer, for Windows 7 and up

Windows ZIP file for non admin install

Windows app Requires Win 8.1 or 10 Get

Mac OS X 10.10 or newer

Linux 32 bits

Linux 64 bits

Linux ARM 32 bits

Linux ARM 64 bits

[Release Notes](#)

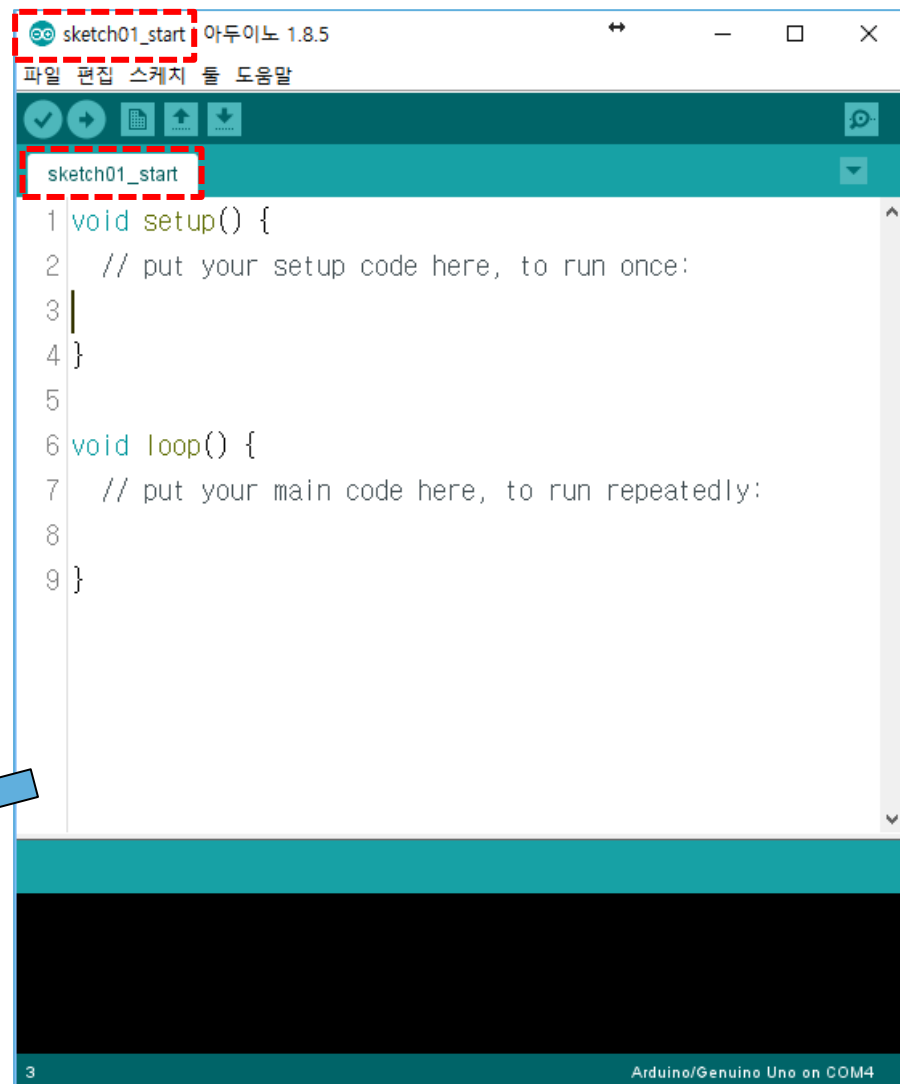
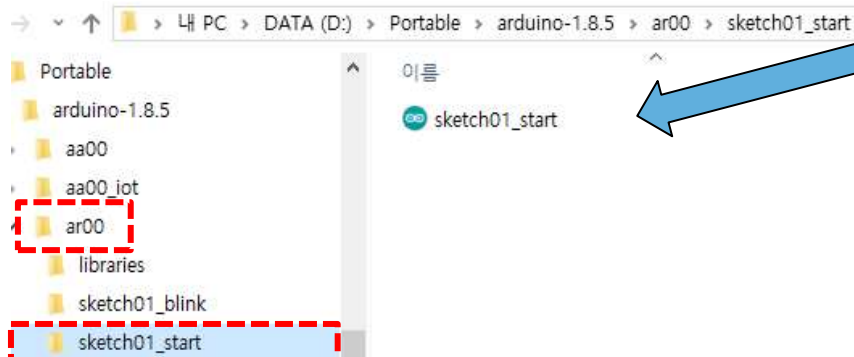
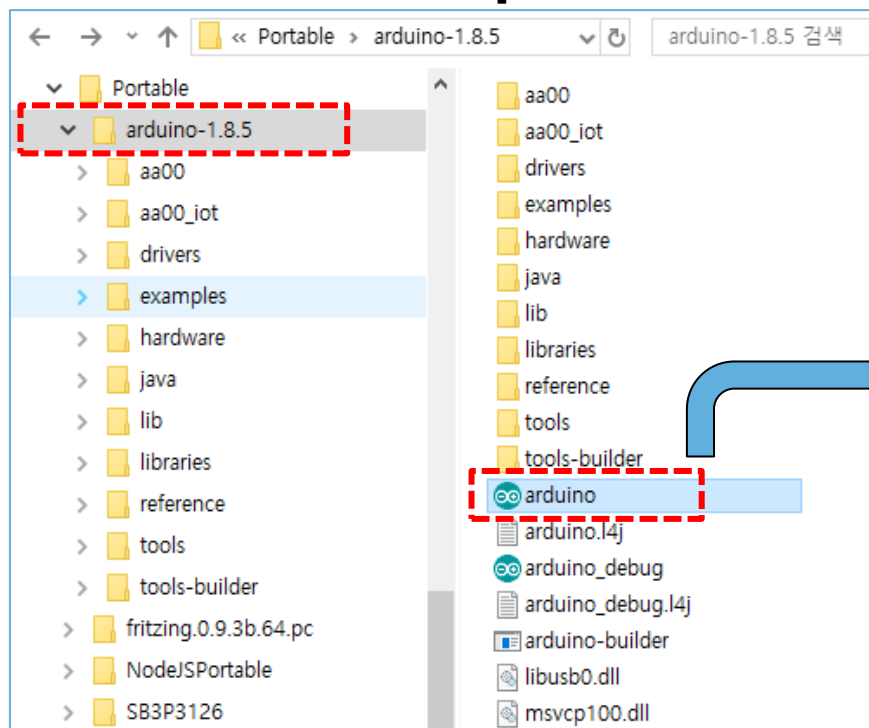
[Source Code](#)

[Checksums \(sha512\)](#)



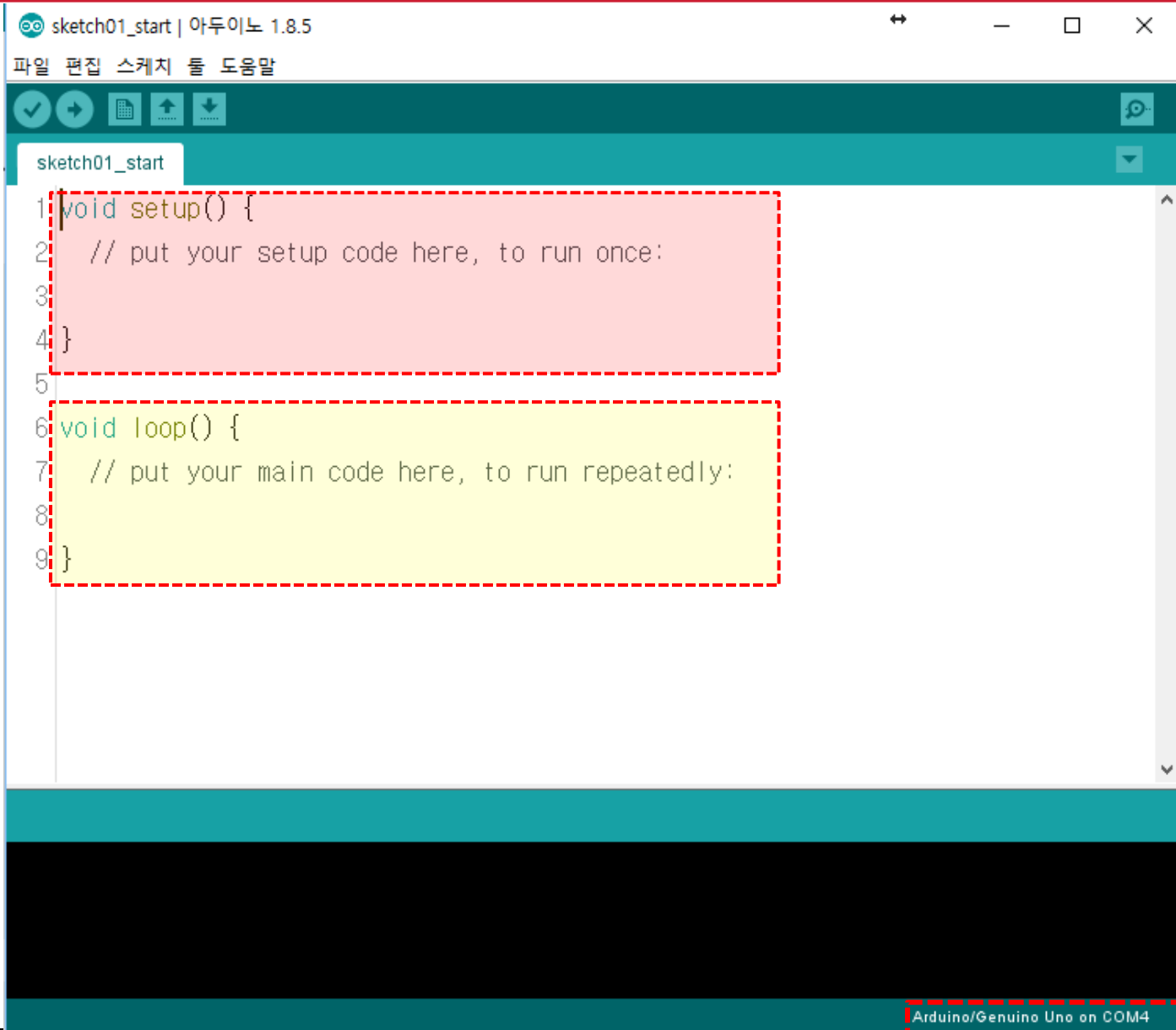
A1.2 Arduino Portable (V1.8.5~13)

Make folder **ar00** in portable Arduino folder





A1.3 Arduino Portable IDE





A1.4 Arduino Portable IDE

sketch01_start | 아두이노 1.8.5

파일 편집 스케치 툴 도움말

새 파일	Ctrl+N
열기...	Ctrl+O
최근 파일 열기	>
스케치북	>
예제	>
닫기	Ctrl+W
저장	Ctrl+S
다른 이름으로 저장...	Ctrl+Shift+S
페이지 설정	Ctrl+Shift+P
인쇄	Ctrl+P
환경설정	Ctrl+Comma
종료	Ctrl+Q

환경설정

설정 네트워크

스케치북 위치:
D:\WPortableWarduino-1.8.5\Warduino00\Wsketch01_start 찾아보기

에디터 언어: 시스템 기본설정 (아두이노를 재시작해야 함)

에디터 글꼴 크기: 20

Interface scale: ☒ 자동 100% (아두이노를 재시작해야 함)

다음 동작중 자세한 출력 보이기: ☐ 컴파일 ☐ 업로드

컴파일러 경고: None

☒ 줄 번호 표시

☐ 코드 폴딩 사용하기

☒ 업로드 후 코드 확인하기

☐ 외부 에디터 사용

☒ Aggressively cache compiled core

☒ 시작시 업데이트 확인

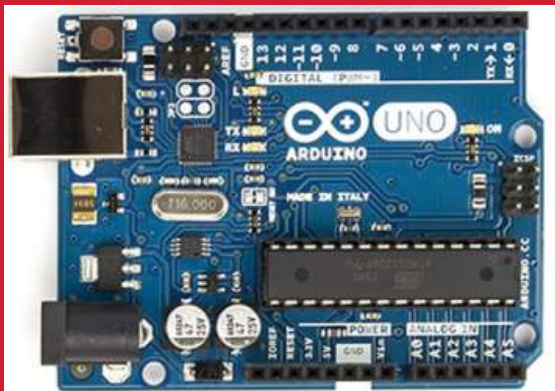
☒ 스케치 파일을 저장할때 새로운 확장자(.pde -> .ino)로 업데이트

☒ 검증 또는 업로드 할 때 저장하기

추가적인 보드 매니저 URLs http://arduino.esp8266.com/stable/package_esp8266com_index.json

추가적인 환경 설정은 파일에서 직접 편집할 수 있습니다
C:\WUsers\Wylsh-HCIT\WAppData\WLocal\WArduino15\Wpreferences.txt
(아두이노가 실행되지 않는 경우에만 수정 가능)

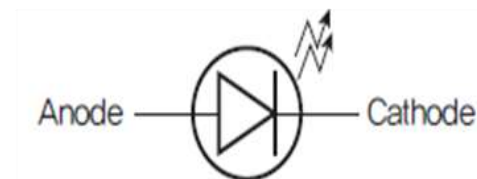
확인 취소



LED

LED (Light Emitting Diode)

- ✓ 전기 신호를 빛으로 출력하는 반도체 소자
- ✓ 고효율, 반영구적 수명
- ✓ 가정용 실내등, 산업용 특수등, 자동차용 전조등 및 실내등에 사용





A2.1.1 Blink [digitalWrite()]

sketch01_start | 아두이노 1.8.5

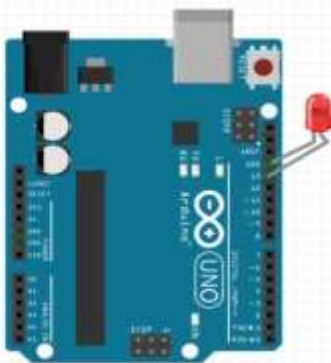
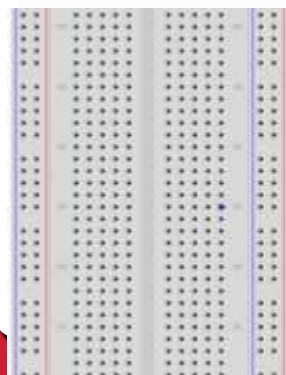
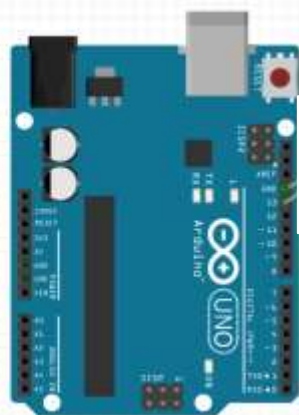
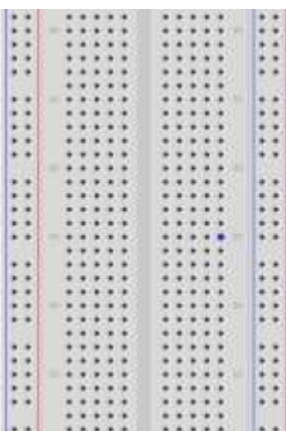
파일 편집 스케치 툴 도움말

새 파일 Ctrl+N
열기... Ctrl+O
최근 파일 열기
스케치북
예제
닫기 Ctrl+W
저장 Ctrl+S
다른 이름으로 저장... Ctrl+Shift+S
레이아웃 설정 Ctrl+Shift+P
인쇄 Ctrl+P
환경설정 Ctrl+Comma

내장된 예제

01. Basics
02. Digital
03. Analog
04. Communication
05. Control
06. Sensors

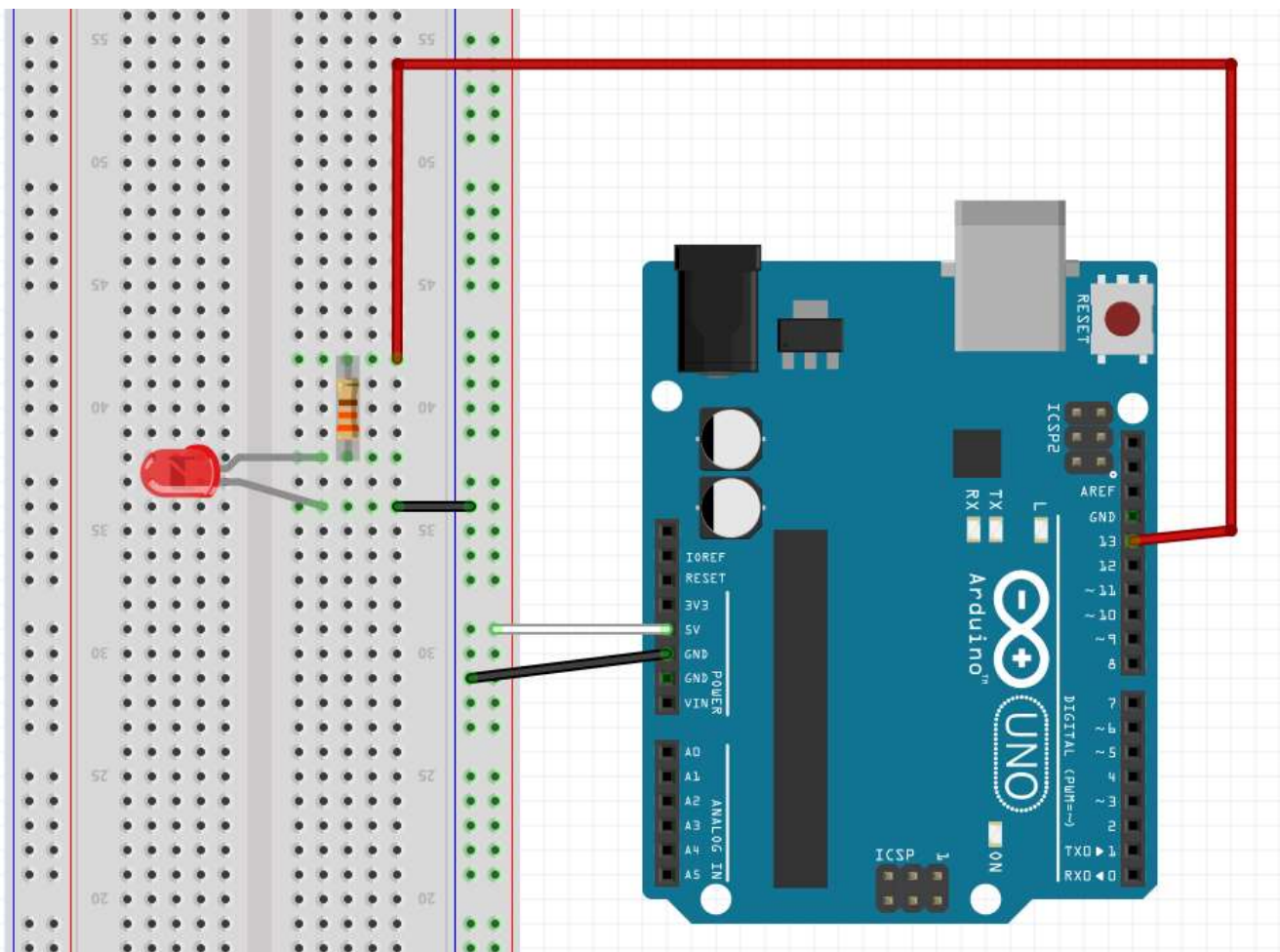
AnalogReadSerial
BareMinimum
Blink
DigitalReadSerial
Fade
ReadAnalogVoltage



Blink \$

```
1 /*  
2  Blink  
3  Turns an LED on for one second, then off for one second, repeatedly.  
4 */  
5  
6 // the setup function runs once when you press reset or power the board  
7 void setup() {  
8   // initialize digital pin LED_BUILTIN as an output.  
9   pinMode(LED_BUILTIN, OUTPUT);  
10 }  
11  
12 // the loop function runs over and over again forever  
13 void loop() {  
14   digitalWrite(LED_BUILTIN, HIGH); // turn the LED on (HIGH is the voltage level)  
15   delay(1000); // wait for a second  
16   digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW); // turn the LED off by making the voltage LOW  
17   delay(1000); // wait for a second  
18 }
```

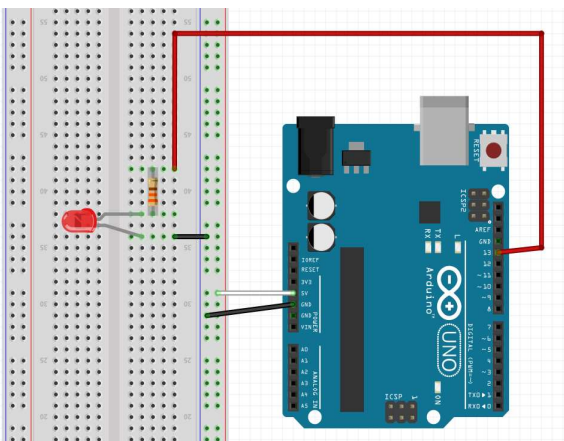
A2.1.2 blink circuit



**Connect LED to D13 & GND
with 330 Ω**



A2.1.3 blink [modified your code, save it]



**Connect LED to
D13 & GND
with 330 Ω**

aa00
libraries
sketch01_blink
sketch01_start

이름

sketch01_blink

sketch01_blink

```
1 /*
2  Blink by AA00
3  Turns an LED on for one second, then off for one second, repeatedly.
4  */
5  int pinNum = 13; // D13
6
7  // the setup function runs once when you press reset or power the board
8  void setup() {
9    // initialize digital pin 13 as an output.
10    pinMode(pinNum, OUTPUT);
11  }
12
13 // the loop function runs over and over again forever
14 void loop() {
15    digitalWrite(pinNum, HIGH); // turn the LED on (HIGH is the voltage level)
16    delay(1000);                // wait for a second
17    digitalWrite(pinNum, LOW);  // turn the LED off by making the voltage LOW
18    delay(1000);                // wait for a second
19 }
```




A2.2.1 LED control – 밝기 조절

밝기 조절 : 디밍 (Dimming)

- ✓ LED에 입력되는 전력은 **PWM (Pulse Width Modulation)**을 이용하여 조절.
- ✓ PWM : 고속의 스위칭으로 High와 Low 신호의 비율을 조절하여
LED의 밝기, 모터의 회전 등을 조절하는 방법
- ✓ Arduino에서는 **analogWrite()** 명령어로 구현
- ✓ Arduino UNO의 경우 **3, 5, 6, 9, 10, 11 번 핀이 PWM을 지원**한다.



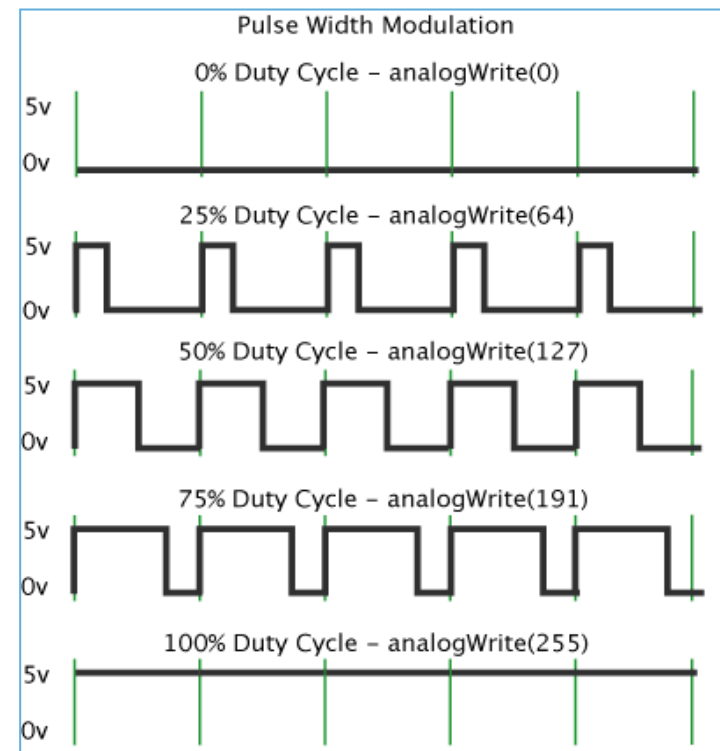
A2.2.2 LED control – 밝기 조절: PWM

PWM (Pulse Width Modulation)

Using [analogWrite\(pin, pwm_value\)](#) function in fading an LED off and on. AnalogWrite uses [pulse width modulation \(PWM\)](#), turning a digital pin on and off very quickly with different ratio between on and off, to create a fading effect.

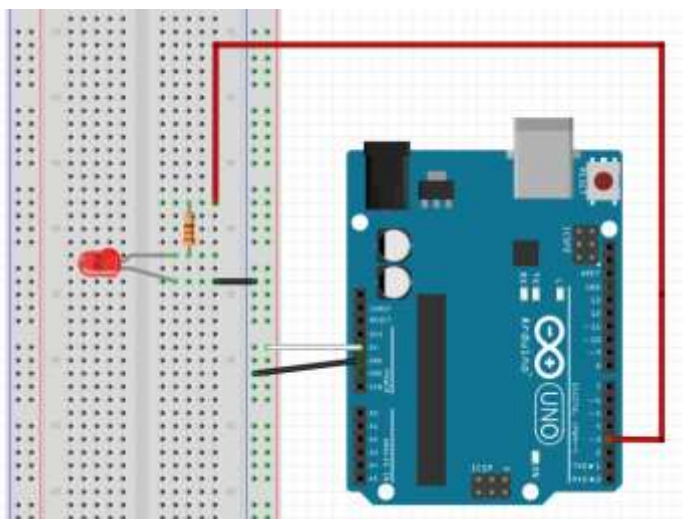
A call to [analogWrite\(\)](#) is on a scale of **0 - 255**, such that `analogWrite(255)` requests a 100% duty cycle (always on), and `analogWrite(127)` is a 50% duty cycle (on half the time)

PWM frequency = 500 Hz



<https://www.arduino.cc/en/Tutorial/PWM>

A2.2.3 LED control – 밝기 조절: PWM



▶ 스케치 구성

1. LED의 핀 번호를 pwm 핀으로 설정한다. **D3**
2. 아날로그 출력에는 `setup()`에서의 핀 설정이 필요 없다.
3. `loop()`에서 마구잡이 수를 하나 발생시켜서 `analogWrite()` 함수로 LED의 밝기를 0.01초 간격으로 반복해서 변화시킨다.

A2.2.4 LED control – 밝기 조절: PWM

▶ 사용 함수

- **analogWrite**(핀번호, 값)

정해진 핀에 아날로그 출력을 한다. ‘값’에는 0~255의 값을 넣는다.

- **random**(시작값, 종료값)

시작 값과 종료 값 사이의 정수를 마구잡이로 하나 만들어 반환한다.

- **pwmLed**(핀번호, 값)

정해진 PWM 출력 핀에 0~255의 pwm 값으로 아날로그 출력을 하는 사용자 정의 함수이다.



A2.2.5 LED control – 밝기 조절: code

▶ 아두이노 코드 : sketch02_pwm_led.ino

```
int pwm = 0;
int led = 3; // D3

void setup() {
  // 아날로그 출력에서 핀 모드 설정이 필요 없다.
}

void loop() {

  pwm = random(0,255);
  pwmLed(led , pwm);
}

void pwmLed(int led, int pwmValue) {

  analogWrite(led, pwmValue);
  delay(10);
}
```

실습 결과

LED의 밝기가

0.01초 간격으로 마구
잡이로 변하는 것을 확
인



신호 발생 및 모니터링

Serial monitor & plotter

A2.3 시리얼 통신 (serial comm.)

시리얼 통신

UART (Universal Asynchronous Receiver/Transmitter)

RS-232

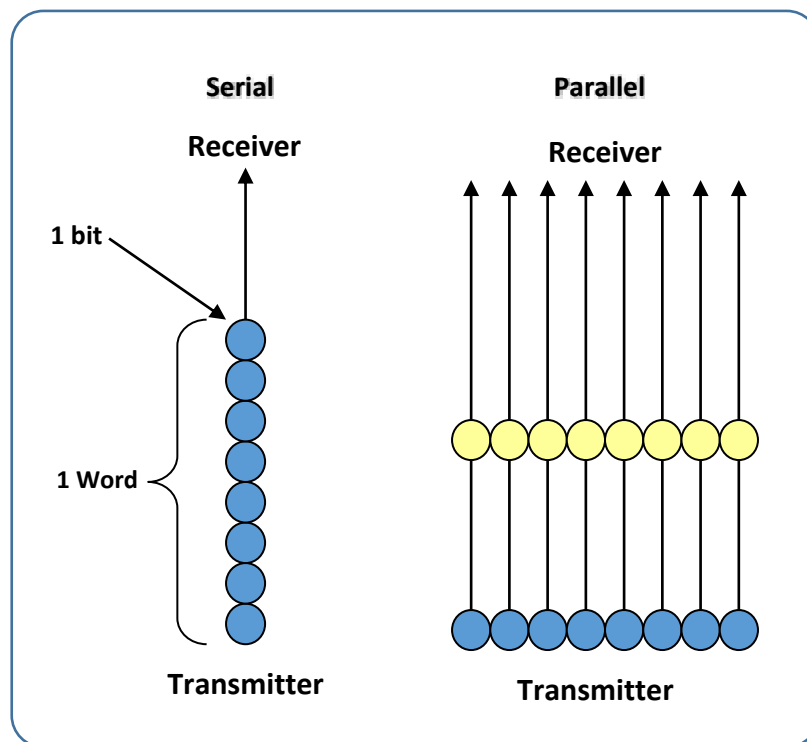
RS-422

RS-485

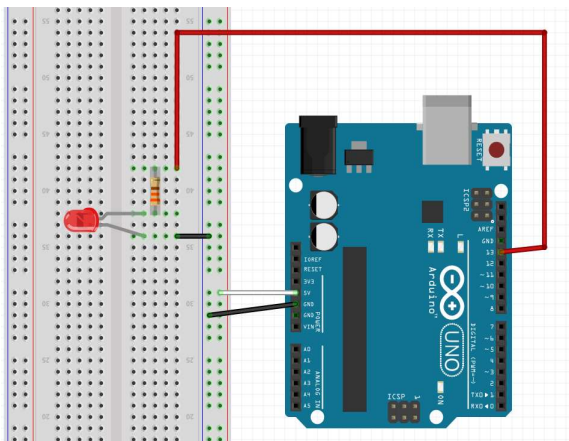
Arduino에서는 다음과 같은 목적으로 사용

Debugging : 프로그램의 오류를 수정하는 작업

데이터 통신 : Arduino와 컴퓨터 혹은 다른 장치와의 통신



A2.3.1 LED 밝기 조정 및 모니터링 - 스케치



▶ 스케치 구성

1. LED의 핀 번호를 pwm 핀으로 설정한다.
2. setup()에서 직렬 통신 속도를 9600 bps 로 설정하고 컴퓨터와 연결한다.
3. loop()에서 마구잡이 수를 하나 발생시켜서 analogWrite() 함수로 LED의 밝기를 반복해서 변화시키면서 직렬 통신으로 pwm 값을 전송한다.



A2.3.2 LED 밝기 조정 및 모니터링 - 함수

▶ 사용 함수

- **Serial.begin(전송속도)**

직렬 통신 포트를 컴퓨터와 연결한다. 전송속도는 bps (bits per sec)로 일반적으로 9600으로 설정한다. 19200, 57600, 115200 등의 값을 설정할 수 있다.

- **Serial.print(전송내용)**

괄호 안의 내용을 직렬 통신으로 전송한다. 따옴표로 구분된 부분은 텍스트를 직접 전송하고 따옴표 없이 변수를 써주면 변수의 값이 전송된다.

- **Serial.println(전송내용)**

‘Serial.print’와 같으나 전송 뒤 줄 바꿈을 한다.



A2.3.3 LED 밝기 조정 및 모니터링 – code

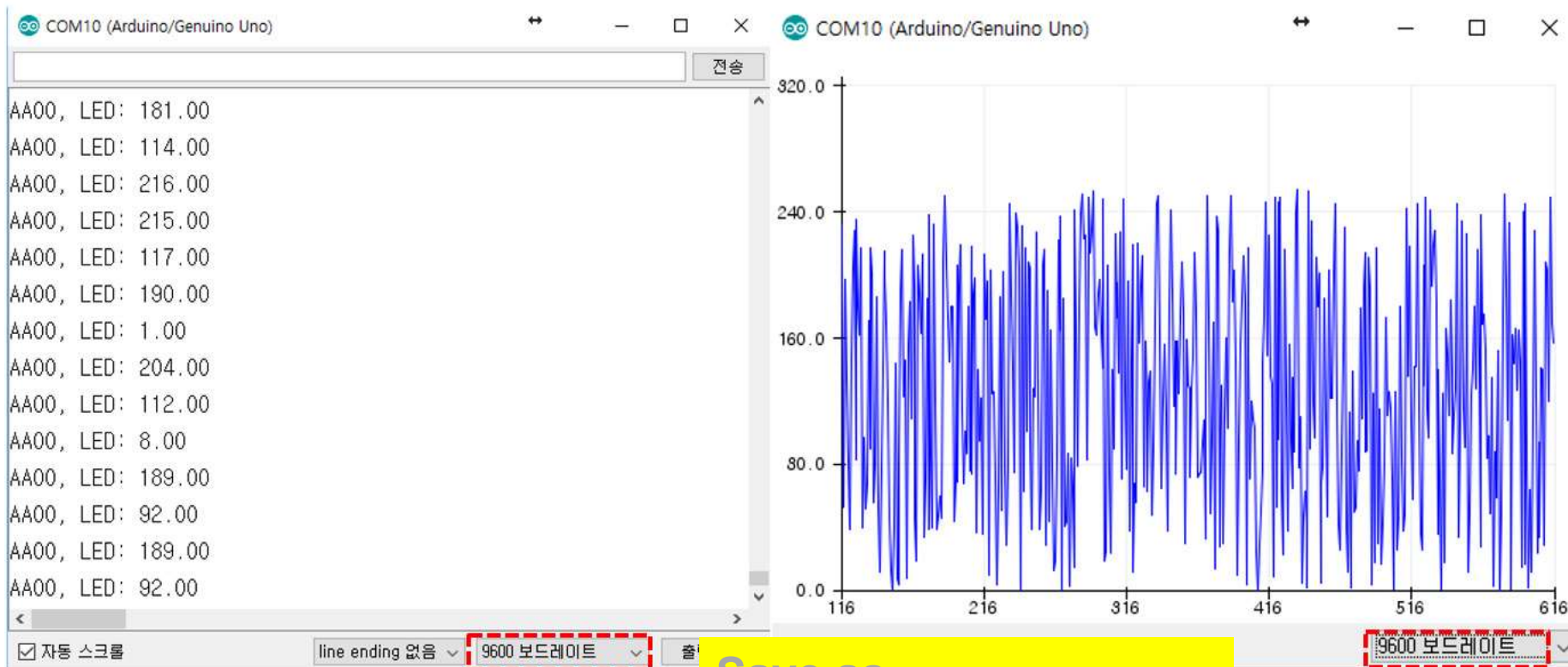
```
sketch03_pwm_led_serial
1 // sketch03_pwm_led_serial.ino
2 int pwm = 0;
3 int led = 3;
4
5 void setup() {
6   Serial.begin(9600);
7 }
8
9 void loop() {
10  // put your main code here:
11  pwm = random(0,255);
12  pwmLed(led , pwm);
13
14  Serial.print("AA00, LED: ");
15  Serial.println(pwm);
16  delay(10);
17 }
18
19 void pwmLed(int led, int pwmValue) {
20   analogWrite(led, pwmValue);
21   delay(10);
22 }
```



A2.3.4 LED 밝기 조정 및 모니터링 – 결과

실습 결과

LED의 밝기가 0에서 255 단계로 마구잡이로 변하는 것을 확인할 수 있으며
직렬모니터와 직렬플로터로 pwm의 값의 변화를 모니터링 할 수 있다.

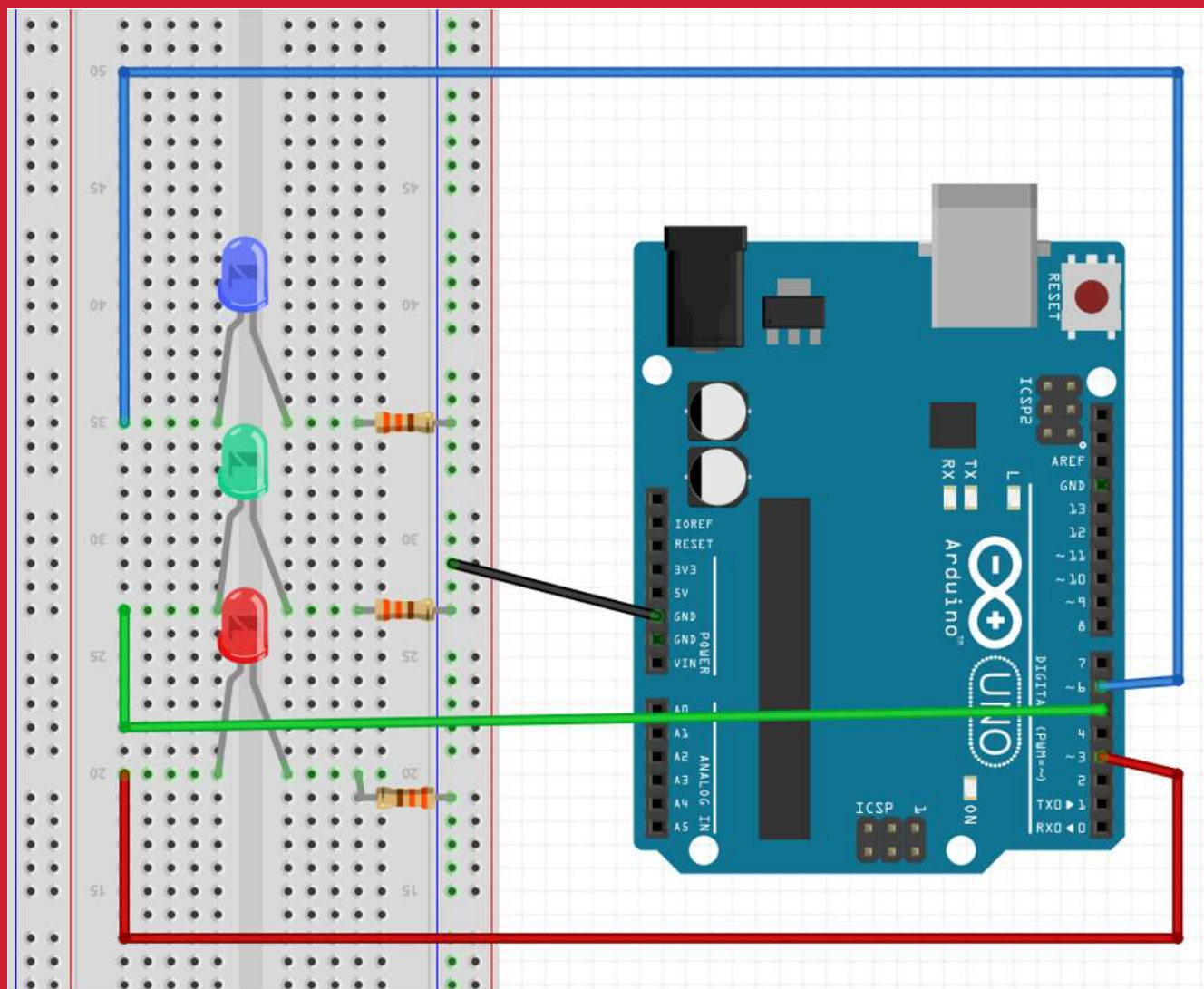


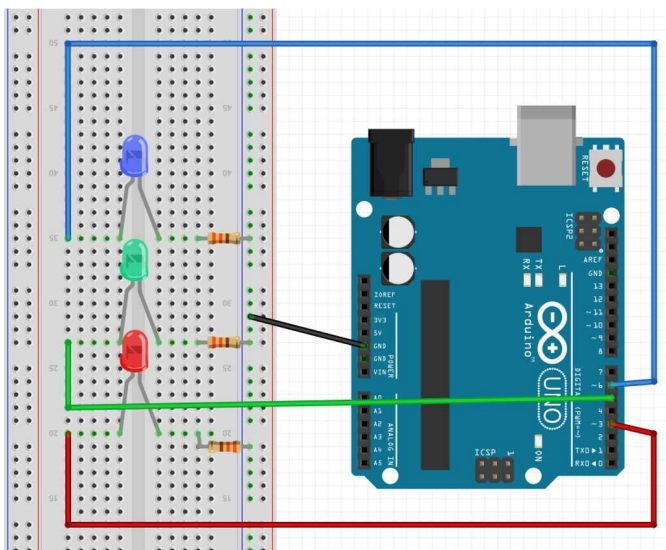
Save as

AAnn_Monitoring.png



3 LED 모니터링





▶ 스케치 구성

1. 3 개의 LED의 핀 번호를 각각 다른 pwm 핀 (3, 5, 6)으로 설정한다.
2. setup()에서 직렬 통신 속도를 9600 bps 로 설정하고 컴퓨터와 연결한다.
3. loop()에서 마구잡이 수를 세 개 발생시켜서 analogWrite() 함수로 세 개의 LED의 밝기를 각각 반복해서 변화시킨다.
4. 직렬 통신으로 3 개의 pwm 값을 한 줄로 컴퓨터로 전송한다.

A2.4.2 3개의 LED 밝기 조정 및 모니터링 – code

sketch04_pwm_3_leds

```
1 // pwm_3_leds.ino
2 int pwm1 = 0;
3 int pwm2 = 0;
4 int pwm3 = 0;
5
6 int ledR = 3;
7 int ledG = 5;
8 int ledB = 6;
9
10 void setup() {
11
12     Serial.begin(9600);
13 }
```

```
15 void loop() {
16
17     pwm1 = random(0,255);
18     pwm2 = random(0,255);
19     pwm3 = random(0,255);
20     pwmLed(ledR, pwm1);
21     pwmLed(ledG, pwm2);
22     pwmLed(ledB, pwm3);
23
24     Serial.print("AA00, LED_R: ");
25     Serial.print(pwm1);
26     Serial.print(" , LED_G: ");
27     Serial.print(pwm2);
28     Serial.print(" , LED_B: ");
29     Serial.println(pwm3);
30     delay(10);
31 }
```

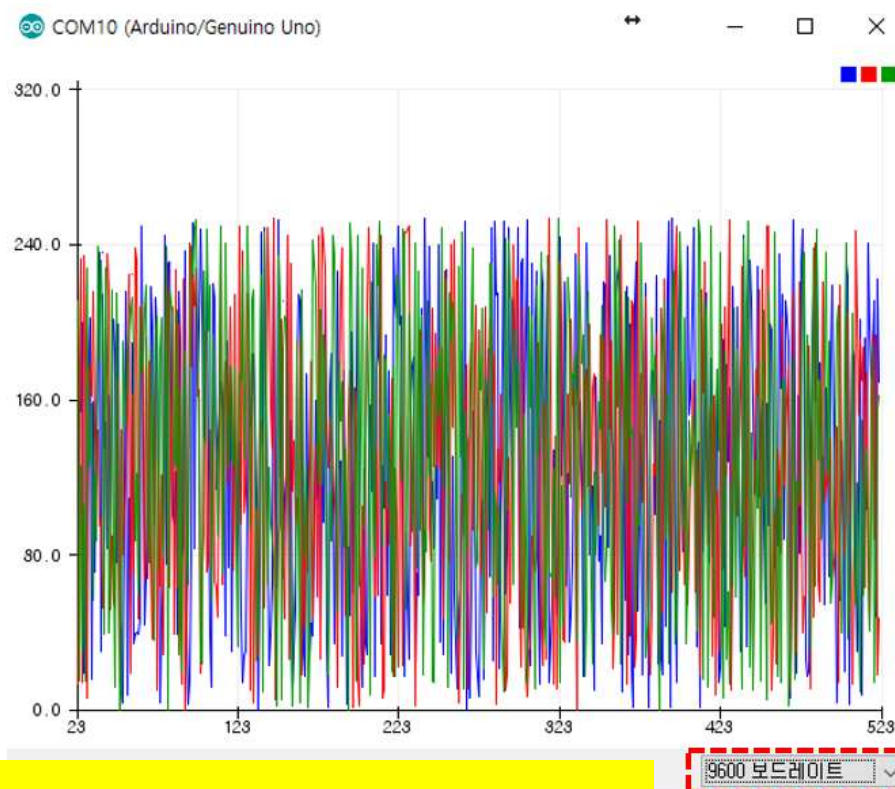
```
33 void pwmLed(int led, int pwmValue) {
34     analogWrite(led, pwmValue);
35     delay(10);
36 }
```


A2.4.3 3개의 LED 밝기 조정 및 모니터링 – 결과

실습 결과

세 개의 **LED**의 밝기가 각각 **0**에서 **255** 단계로 마구잡이로 변하는 것을 확인할 수 있다. 직렬모니터와 직렬플로터로 세 개의 **pwm**의 값의 변화를 모니터링 한다.

```
COM10 (Arduino/Genuino Uno)
전송
AA00, LED_R: 46 , LED_G: 190 , LED_B: 208
AA00, LED_R: 250 , LED_G: 209 , LED_B: 173
AA00, LED_R: 145 , LED_G: 180 , LED_B: 180
AA00, LED_R: 44 , LED_G: 67 , LED_B: 206
AA00, LED_R: 69 , LED_G: 192 , LED_B: 219
AA00, LED_R: 115 , LED_G: 68 , LED_B: 101
AA00, LED_R: 87 , LED_G: 180 , LED_B: 76
AA00, LED_R: 218 , LED_G: 74 , LED_B: 187
AA00, LED_R: 198 , LED_G: 37 , LED_B: 140
AA00, LED_R: 95 , LED_G: 122 , LED_B: 36
AA00, LED_R: 213 , LED_G: 172 , LED_B: 196
AA00, LED_R: 195 , LED_G: 10 , LED_B: 203
AA00, LED_R: 125 , LED_G: 126 , LED_B: 72
AA00, LED_R: 4 , LED_G: 64 , LED_B: 186
AA00, LED_R: 51 , LED_G: 121 , LED_B:
[자동 스크롤] line ending 없음 9600 보드레이트
```



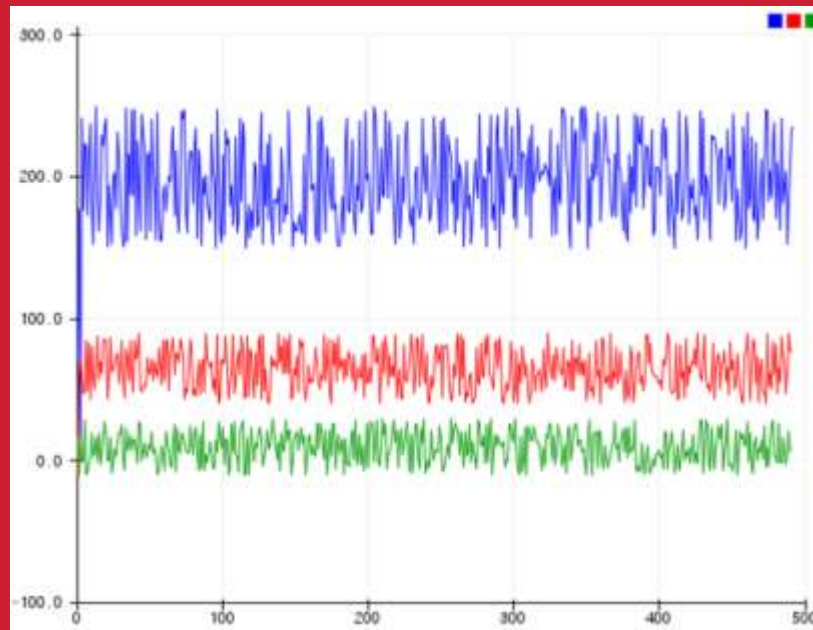
Save as

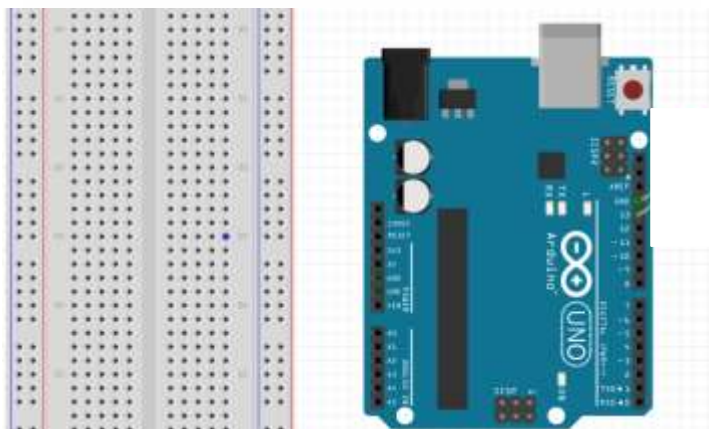
AAnn_multi_Monitoring.png



[DIY] Multi-signals

다중신호 시뮬레이션 및 모니터링





아두이노에서 **LED**와 저항을 모두 제거하고 **USB**만 컴퓨터와 연결한다.

전자 소자 연결 없이 마구잡이 수 생성 함수를 이용해서 조도, 습도, 온도에 해당하는 **3**개의 신호를 만든다.

온도는 값의 범위를 **-10 ~ 30**, 습도는 **40 ~ 90**, 그리고 조도는 **150 ~ 250** 으로 가상적 으로 설정한다.

직렬통신 모니터링을 이용해서 세 개의 신호의 변화를 모니터링 하는 코드를 만들어 결과를 확인한다.

▶ 스케치 구성

1. 3 개의 신호를 담은 변수를 초기화한다.
2. setup()에서 직렬 통신 속도를 9600 bps 로 설정하고 컴퓨터와 연결한다.
3. loop()에서 마구잡이 수를 세 개 발생시켜서 직렬 통신으로 3 개의 pwm 값을 각각 컴퓨터로 전송한다.



DIY - code

sketch05_multi_signals

```
1 /*
2   Multi Signals
3   Simulation of multiple random signals
4 */
5 // signals
6 int humi=0;
7 int temp=0;
8 int lux=0;
9
```

```
10 // the setup routine runs once when you press reset:
11 void setup() {
12   // initialize serial communication at 9600 bits per second:
13   Serial.begin(9600);
14 }
15
16 // the loop routine runs over and over again forever:
17 void loop() {
18   // Multi signals
19   humi = random(40,90);
20   temp = random(-10, 30);
21   lux = random(150,250);
22   Serial.print("AA00, Ambient lux: ");
23   Serial.print(lux);
24   Serial.print(" , Humidity: ");
25   Serial.print(humi);
26   Serial.print(" , Temperature: ");
27   Serial.println(temp);
28   delay(500);           // delay in between reads for stability
29 }
```

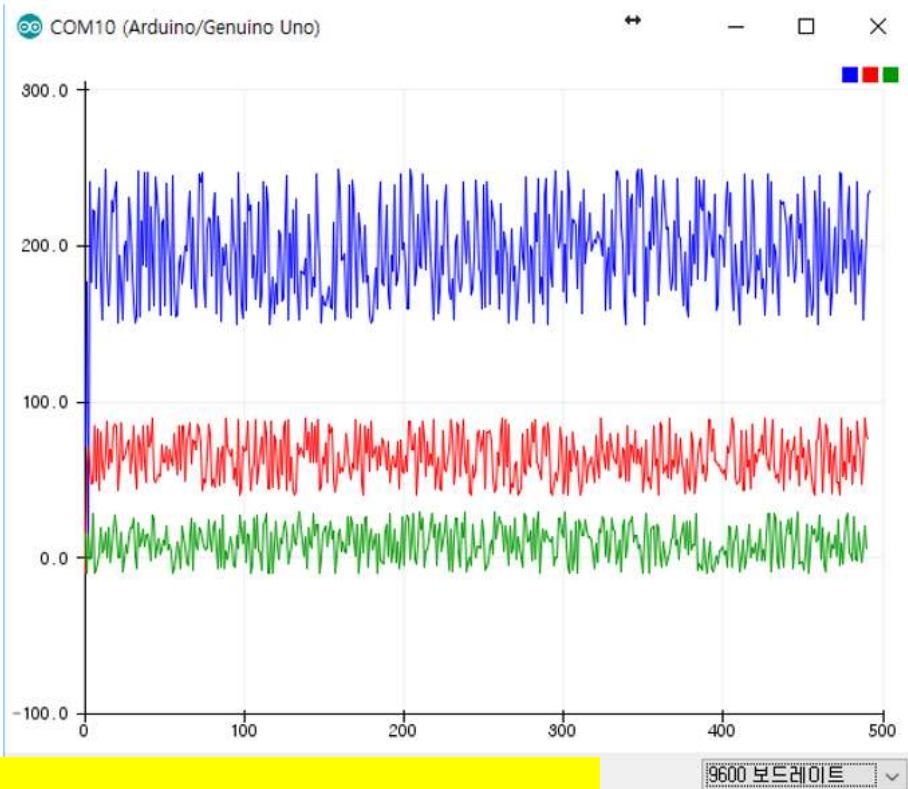


DIY - result

DIY 결과

가상적인 세 개의 센서 신호 시뮬레이션: 조도(위), 습도(중간), 온도(아래).

```
COM10 (Arduino/Genuino Uno)
| 전송
AA00, Ambient lux: 186 , Humidity: 54 , Temperature: 13
AA00, Ambient lux: 165 , Humidity: 65 , Temperature: 19
AA00, Ambient lux: 151 , Humidity: 84 , Temperature: 19
AA00, Ambient lux: 155 , Humidity: 57 , Temperature: 25
AA00, Ambient lux: 248 , Humidity: 44 , Temperature: 1
AA00, Ambient lux: 155 , Humidity: 78 , Temperature: -7
AA00, Ambient lux: 216 , Humidity: 72 , Temperature: 22
AA00, Ambient lux: 188 , Humidity: 56 , Temperature: 7
AA00, Ambient lux: 247 , Humidity: 84 , Temperature: 11
AA00, Ambient lux: 187 , Humidity: 61 , Temperature: 18
AA00, Ambient lux: 247 , Humidity: 48 , Temperature: 7
AA00, Ambient lux: 159 , Humidity: 84 , Temperature: 14
AA00, Ambient lux: 225 , Humidity: 71 , Temperature: 15
AA00, Ambient lux: 192 , Humidity: 75 , Tempera
< >
[ ] 자동 스크롤 line ending 없음 9600 보드레이트
```

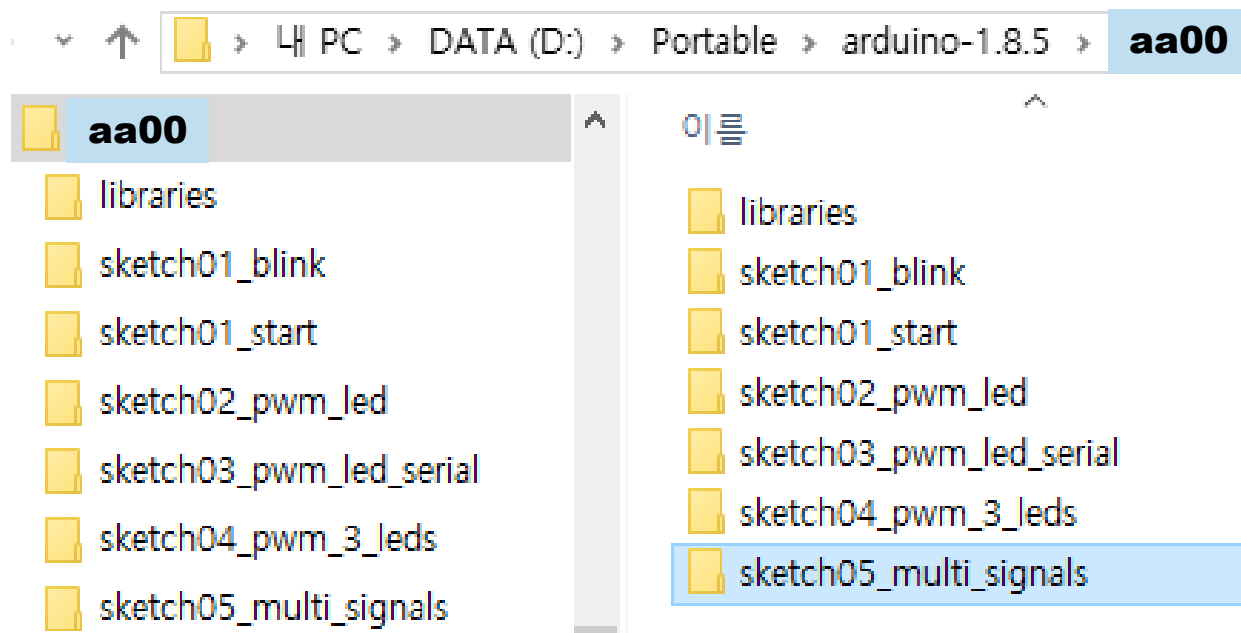


Save as

AAnn_multi_Signals.png



[My working folder]

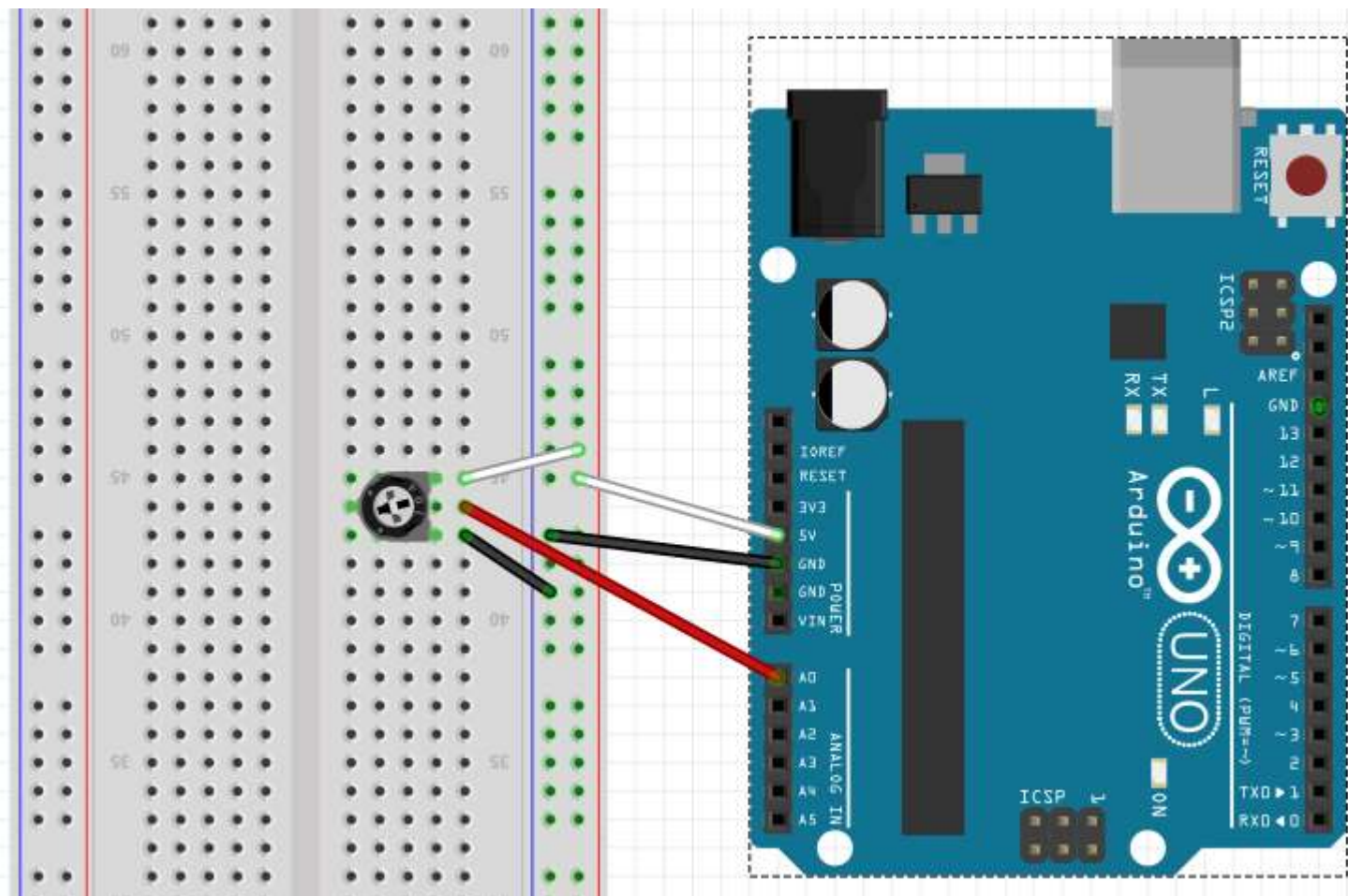




Analog Signal

A2.5.1 AnalogReadSerial (circuit)

Standard potentiometer (가변 저항기)



A2.5.2 AnalogReadSerial (code)

▶ 스케치 구성 (코드 4-1)

1. setup()에서 직렬 통신 속도를 9600 bps 로 설정하고 컴퓨터와 연결한다.
2. loop()에서 **analogRead()** 함수로 A0 핀에서 측정되는 값을 읽어 들인다.
3. 직렬 통신으로 A0 측정값을 한 줄로 0.5 초 마다 컴퓨터로 전송한다.

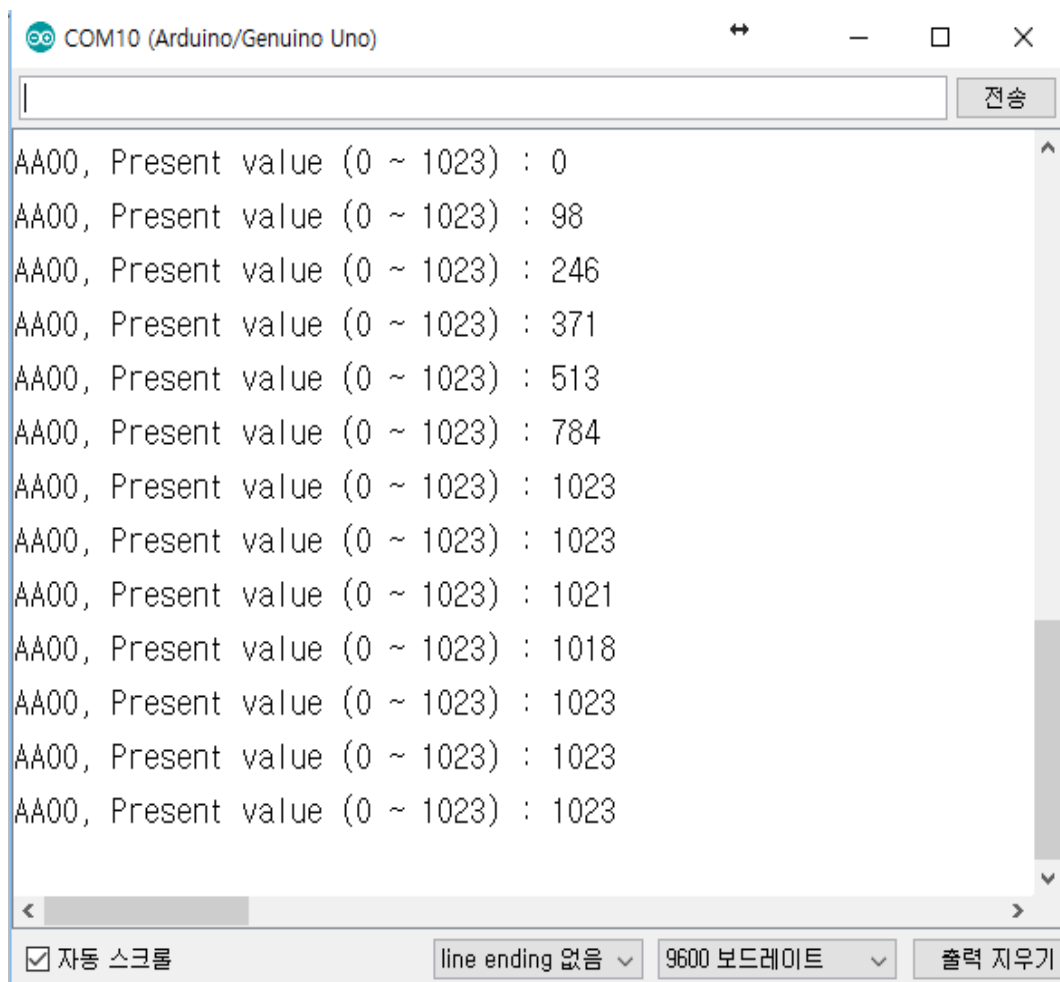
▶ 아두이노 코드 `sketch06_analog_read.ino`

```
void setup() {
  // initialize serial communication at 9600 bits per second:
  Serial.begin(9600);
}

void loop() {
  // read the input on analog pin 0:
  int sensorValue = analogRead(A0);
  Serial.print("AA00, Present value (0 ~ 1023) : ");
  Serial.println(sensorValue);
  delay(500);    // 2 Hz sampling
}
```

A2.5.3 ReadAnalogValue

Serial monitor : $0 < \text{value} < 1023$





A2.5.4 Analog value to Resistance or Voltage

아날로그 값을 저항 및 전압으로 변환

▶ 저항 또는 전압 환산

1. 저항 = $10.0 * A0 / 1023 \text{ (k}\Omega\text{)}$

2. 전압 = $5.0 * A0 / 1023 \text{ (V)}$

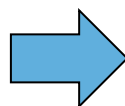
A0: 아날로그 핀 A0에서의 측정값 (0 ~ 1023)

A2.5.5 Analog value to Resistance

Serial monitor : Resistance ($0 < R < 10 \text{ k}\Omega$)

```
COM10 (Arduino/Genuino Uno)
전송

AA00, Present value (0 ~ 1023) : 0
AA00, Present value (0 ~ 1023) : 98
AA00, Present value (0 ~ 1023) : 246
AA00, Present value (0 ~ 1023) : 371
AA00, Present value (0 ~ 1023) : 513
AA00, Present value (0 ~ 1023) : 784
AA00, Present value (0 ~ 1023) : 1023
AA00, Present value (0 ~ 1023) : 1023
AA00, Present value (0 ~ 1023) : 1021
AA00, Present value (0 ~ 1023) : 1018
AA00, Present value (0 ~ 1023) : 1023
AA00, Present value (0 ~ 1023) : 1023
AA00, Present value (0 ~ 1023) : 1023
```



```
COM10 (Arduino/Genuino Uno)
전송

AA00, Present R (0 ~ 10.0) : 0.00
AA00, Present R (0 ~ 10.0) : 0.12
AA00, Present R (0 ~ 10.0) : 2.68
AA00, Present R (0 ~ 10.0) : 3.45
AA00, Present R (0 ~ 10.0) : 4.15
AA00, Present R (0 ~ 10.0) : 5.34
AA00, Present R (0 ~ 10.0) : 6.68
AA00, Present R (0 ~ 10.0) : 7.50
AA00, Present R (0 ~ 10.0) : 8.43
AA00, Present R (0 ~ 10.0) : 10.00
AA00, Present R (0 ~ 10.0) : 9.98
AA00, Present R (0 ~ 10.0) : 9.96
AA00, Present R (0 ~ 10.0) : 10.00
```

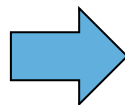
```
void loop() {
    // read the input on analog pin 0:
    int sensorValue = analogRead(A0);
    // print out the value you read:
    Serial.print("AA00, Present R (0 ~ 10.0) : ");
    float resistance = sensorValue*(10.0/1023.0); // kΩ
    Serial.println(resistance);
    delay(500);    // 2 Hz sampling
}
```


A2.5.6 Analog value to Voltage

Serial monitor : Voltage ($0 < V < 5 \text{ V}$)

```
COM10 (Arduino/Genuino Uno)
전송

AA00, Present value (0 ~ 1023) : 0
AA00, Present value (0 ~ 1023) : 98
AA00, Present value (0 ~ 1023) : 246
AA00, Present value (0 ~ 1023) : 371
AA00, Present value (0 ~ 1023) : 513
AA00, Present value (0 ~ 1023) : 784
AA00, Present value (0 ~ 1023) : 1023
AA00, Present value (0 ~ 1023) : 1023
AA00, Present value (0 ~ 1023) : 1021
AA00, Present value (0 ~ 1023) : 1018
AA00, Present value (0 ~ 1023) : 1023
AA00, Present value (0 ~ 1023) : 1023
AA00, Present value (0 ~ 1023) : 1023
```



```
COM10 (Arduino/Genuino Uno)
전송

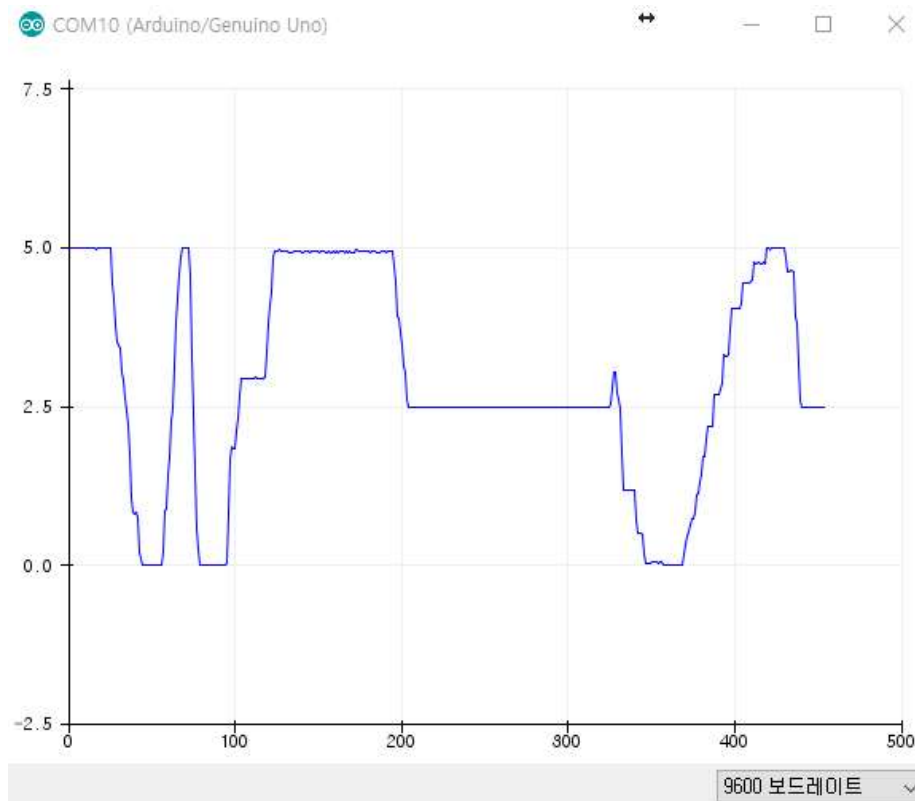
AA00, Present V (0 ~ 5.0) : 0.00
AA00, Present V (0 ~ 5.0) : 0.25
AA00, Present V (0 ~ 5.0) : 0.75
AA00, Present V (0 ~ 5.0) : 1.73
AA00, Present V (0 ~ 5.0) : 2.26
AA00, Present V (0 ~ 5.0) : 2.61
AA00, Present V (0 ~ 5.0) : 3.37
AA00, Present V (0 ~ 5.0) : 4.20
AA00, Present V (0 ~ 5.0) : 4.81
AA00, Present V (0 ~ 5.0) : 5.00
AA00, Present V (0 ~ 5.0) : 4.99
AA00, Present V (0 ~ 5.0) : 5.00
AA00, Present V (0 ~ 5.0) : 5.00
```

```
void loop() {
  // read the input on analog pin 0:
  int sensorValue = analogRead(A0);
  // print out the value you read:
  Serial.print("AA00, Present V (0 ~ 5.0) : ");
  float voltage= sensorValue*(5.0/1023.0); // V
  Serial.println(voltage);
  delay(500);    // 2 Hz sampling
}
```

A2.5.7 ReadAnalogVoltage

Result

```
COM4
AA00, Present voltage (0.0 ~ 5.0) : 5.00
AA00, Present voltage (0.0 ~ 5.0) : 3.68
AA00, Present voltage (0.0 ~ 5.0) : 2.42
AA00, Present voltage (0.0 ~ 5.0) : 1.37
AA00, Present voltage (0.0 ~ 5.0) : 0.00
AA00, Present voltage (0.0 ~ 5.0) : 0.00
AA00, Present voltage (0.0 ~ 5.0) : 0.00
AA00, Present voltage (0.0 ~ 5.0) : 0.88
AA00, Present voltage (0.0 ~ 5.0) : 1.47
AA00, Present voltage (0.0 ~ 5.0) : 2.11
AA00, Present voltage (0.0 ~ 5.0) : 2.79
AA00, Present voltage (0.0 ~ 5.0) : 3.38
AA00, Present voltage (0.0 ~ 5.0) : 3.99
AA00, Present voltage (0.0 ~ 5.0) : 4.91
AA00, Present voltage (0.0 ~ 5.0) : 5.00
AA00, Present voltage (0.0 ~ 5.0) : 5.00
AA00, Present voltage (0.0 ~ 5.0) : 4.68
AA00, Present voltage (0.0 ~ 5.0) : 3.88
AA00, Present voltage (0.0 ~ 5.0) : 3.35
```



Save as

AAnn_AnalogVoltage.png

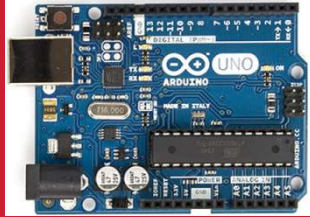
A2.5.8 ReadAnalogVoltage using f_map()

Hint code : f_map() instead of map()

```

1 // the setup routine runs once when you press reset:
2
3 void setup() {
4   // initialize serial communication at 9600 bits per second:
5   Serial.begin(9600);
6 }
7
8 // the loop routine runs over and over again forever:
9 void loop() {
10   // read the input on analog pin 0:
11   int sensorValue = analogRead(A0);
12   //float voltage = map(sensorValue, 0, 1023, 0.0, 5.0); // map 0~1023 to 0~5
13   // float voltage = sensorValue*(5.0/1023.0);
14   float voltage = f_map(sensorValue, 0, 1023, 0.0, 5.0); // map 0~1023 to 0~5
15   // print out the value you read:
16   Serial.print("A00, Present voltage (0.0 ~ 5.0) : ");
17   Serial.println(voltage);
18   delay(500);      // delay in between reads for stability
19 }
20
21 float f_map(long x, long in_min, long in_max, float out_min, float out_max)
22 {
23   return (x - in_min) * (out_max - out_min) / (in_max - in_min) + out_min;
24 }

```



[Practice]

◆ [wk04]

- **Arduino basic circuits**
- **Complete your project**
- **Upload folder: aax-nn-rpt04**
- **Use repo “aax-nn” in github**

◆ [Target of this week]

- Complete your works
- Save your outcomes and upload 3 figures in github

Upload folder : aax-nn_rpt04

- 제출할 파일들

- ① **AAnn_Monitoring.png**
- ② **AAnn_multi_Monitoring.png**
- ③ **AAnn_multi_Signals.png**
- ④ **AAnn_AnalogVoltage.png**
- ⑤ **All *.ino**

● References & good sites

- ✓ <http://www.arduino.cc> Arduino Homepage
- ✓ <http://www.nodejs.org/ko> Node.js
- ✓ <https://plot.ly/> plotly
- ✓ <https://www.mongodb.com/> MongoDB
- ✓ <http://www.w3schools.com> By w3schools
- ✓ <http://www.github.com> GitHub



주교재 및 참고도서

아두이노와 Node.js에 기반한 IOT 신호 시각화

| 저자 이 상 훈 |

인제대학교 출판부

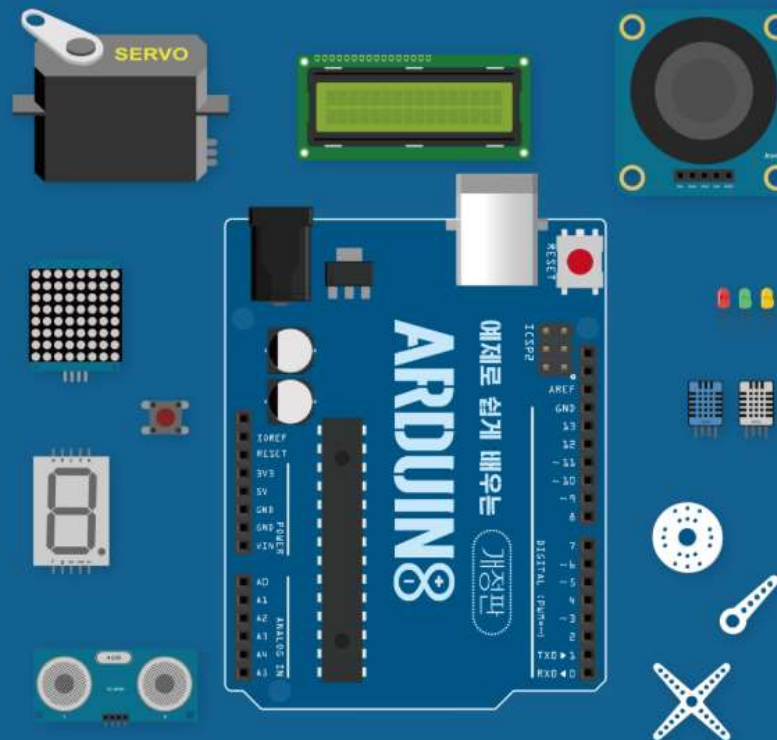
아두이노와 Node.js에 기반한

IOT 신호 시각화

| 저자 이 상 훈 |



인제대학교 출판부



예제로 쉽게 배우는

아두이노

개정판

장성용 · 김진환 지음

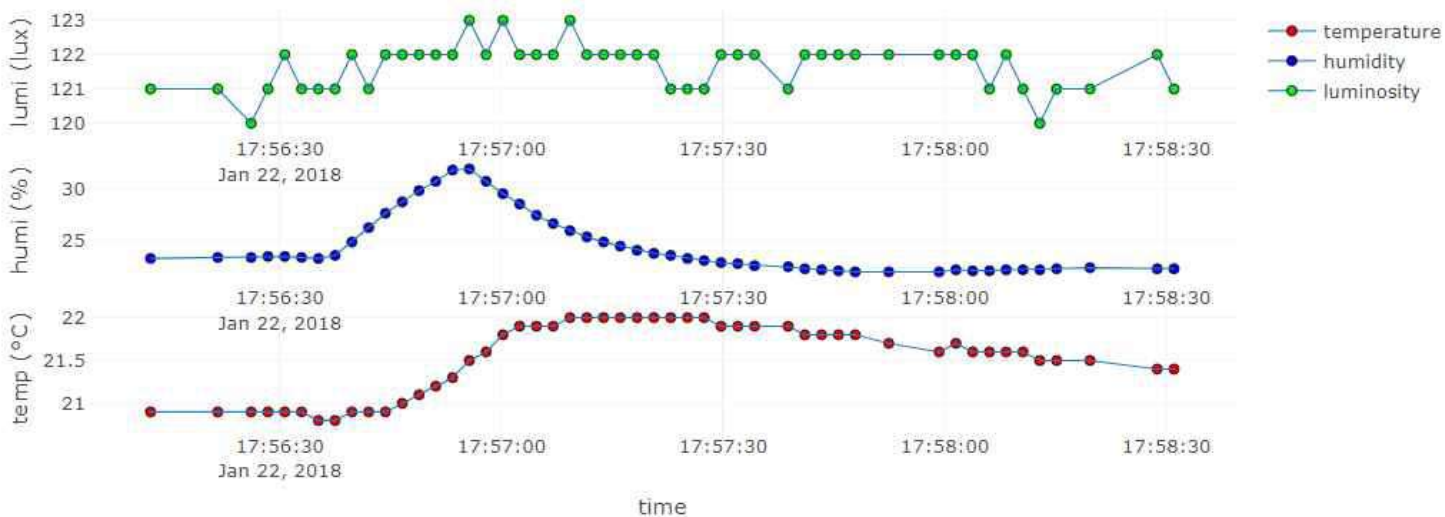
인제대학교 출판부

Target of this class

Real-time Weather Station from sensors



on Time: 2018-01-22 17:58:31.012

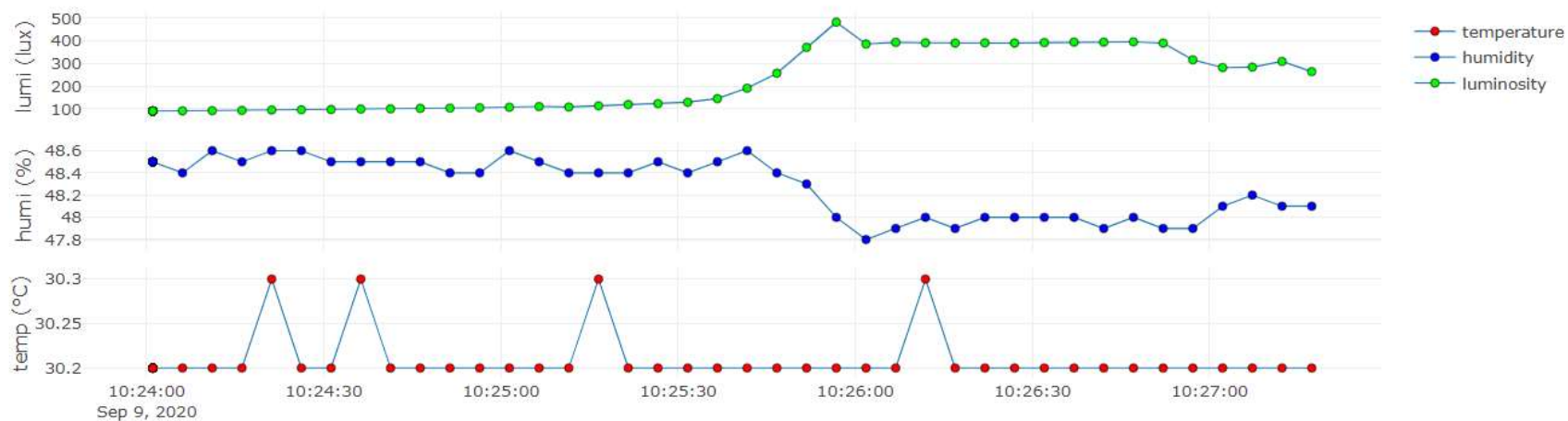


Target of this class

Real-time Weather Station from nano 33 BLE sensors



on Time: 2020-09-09 10:27:17.321



Another target of this class

PPG with rangeslider

