++

# 도 어 락

20151530 류재현 20171224 공진영

# 목 차

- 1. 개발 동기
- 2. 구상
- 3. 소스 코드
- 4. FRIZING 회로도 구성
- 5. 시연 영상

### 1. 개발 동기

#### 혼자 사는 사람들을 위한 도어락

- 밤늦게 들어갔을 때 어두워진 방에서 스위치를 찾아 불을 켜는 것이 번거롭기도 하고 도어락이 열렸을 때 불이 자동으로 커지면 좋겠다는 생각
- 2. 혼자 살면서 도둑이 문을 따고 들어올지도 모른다는 생각에 불안하기도 하여 도어락으로 도둑을 방지할 방법을 찾게 됨.

## 2. 구상

1. 도어락을 이용하여 잠금 장치가 풀렸을 때음악이 들리며 방안의 불이 켜짐.

2. 비밀번호를 치지않고 다른 방법을 이용하여 열려고 하면 열리지 않고 빨간 불빛과 버저가 울림.

```
Arduino Final
#include <Keypad.h>
#include <Servo.h>
int tru = 0;
                                                 void setup() {
int count = 0;
const int input = A5;
                                                   Serial,begin(9600);
const int red = 13;
                                                   pinMode(red,OUTPUT);
const int green = 12;
const int white = A1;
                                                   pinMode(green.OUTPUT);
int buzerPin = 10;
int servoPin = 11;
                                                   pinMode(white.OHTPHT);
char PW[6] = \{'9', '6', '0', '4', '2', '2'\};
const byte ROWS = 4;
                                                   pinMode(buzerPin, OUTPUT);
const byte COLS = 4;
byte rowPins[ROWS] = \{6,7,8,9\};
                                                   pinMode(input, INPUT_PULLUP);
byte colPins[COLS] = \{5,4,3,2\};
char keys[ROWS][COLS] = {
                                                   myservo.attach(servoPin,600,2400);
  {'1'.'2'.'3'.'A'}.
  {'4','5','6','B'},
                                                   myservo.write(0);
  {'7', '8', '9', 'C'},
  {'*','0','#','D'}
Servo myservo;
Keypad keypad = Keypad( makeKeymap(keys).rowPins.colPins.ROWS.COLS);
```

```
void loop() {
  char key = keypad.getKey();
  if (kev){
    Serial.print(key):
    if(key==PW[count]){
      count++;
      tru++;
    }else if(key!=PW[count]){
      count++;
    }-
    if(key=='#')
      re();
    if(key=='C'){
    digitalWrite(white,LOW);
    tru=0:
    count=0;
    }-
    if(count==6){}
      if(tru==6)
       Su();
      else
      Fa();
      tru=0;
      count=0;
```

```
if(key=='B'){
    In():
    tru=0;
    count=0;
    }else if(key=='D'){
    Fa();
    tru=0:
    count=0;
  int X = digitalRead(input);
  if(X==LOW){
  myservo.write(0);
  delay(100);
  tone(buzerPin, frequency('C'), 3000);
  digitalWrite(red.HIGH);
  delay(5000);
  digitalWrite(red,LOW);
}
```

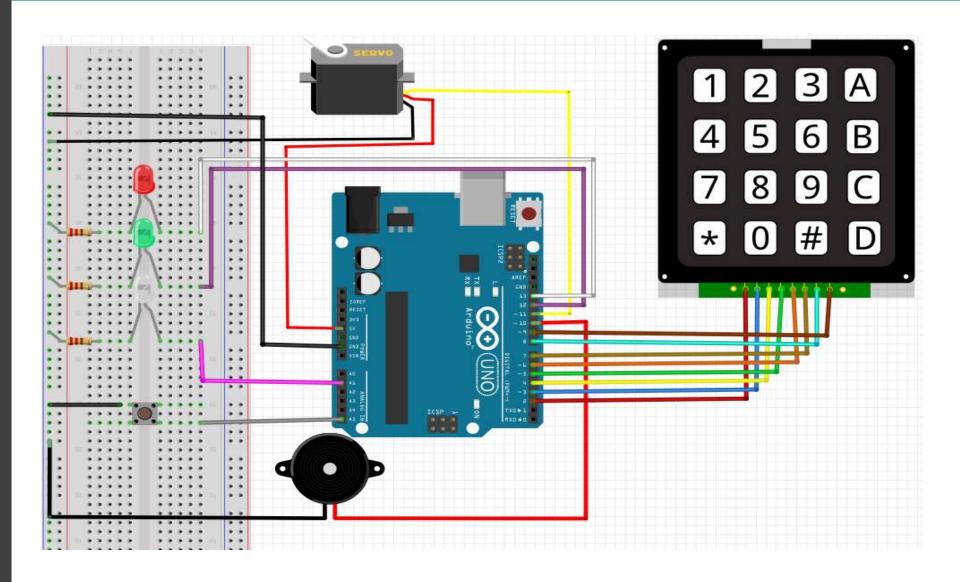
```
void Su()
{
 myservo.write(90);
 delay(100);
 tone(buzerPin,frequency('g'),200);
 delay(150);
 tone(buzerPin,frequency('b'),100);
 delay(200);
 tone(buzerPin, frequency('C'), 100);
  digitalWrite(green,HIGH);
 digitalWrite(white,HIGH);
 delay(2000);
  digitalWrite(green,LOW);
```

```
void In()
  myservo.write(90);
  delay(100);
  tone(buzerPin.frequency('g'),200);
  delay(150);
  tone(buzerPin, frequency('b'), 100);
  delay(200);
  tone(buzerPin, frequency('C'), 100);
  digitalWrite(green,HIGH);
  delay(2000);
  digitalWrite(green,LOW);
```

```
void Fal(|)
 myservo.write(0);
 delay(100);
 tone(buzerPin, frequency('c'), 200);
 digitalWrite(red, HIGH);
 delay(500);
 digitalWrite(red,LOW);
 delay(100);
 tone(buzerPin.frequency('c'),200);
 digitalWrite(red, HIGH);
 delay(500);
 digitalWrite(red,LOW);
 delay(100);
 tone(buzerPin, frequency('c'), 200);
 digitalWrite(red, HIGH);
 delay(500);
 digitalWrite(red,LOW);
```

```
lvoid re()
  tru=0::
  count=0;
  myservo.write(0);
  tone(buzerPin, frequency('c'), 200);
  digitalWrite(red,HIGH);
  delay(500);
  digitalWrite(red,LOW);
```

# 4. FRITZING 회로도 구성



# 5. 시연 영상

