# Task 5: Al Books—stage 2

# 任务描述

选择Task5(Albooks),第二阶段选择的书为Artificial Intelligence Machine Learning and Deep Learning 第二阶段翻译的部分为本书4、5章

- 深度学习概论
- 深度学习: RNN和LSTM模型

# 一、深度学习概论(报告人:李逸博)

本章第一部分介绍了深度学习的概念、深度学习可以解决的问题。第二部分讲了神经网络的基本概念和构建,同时还介绍了几个基本的神经网络,包括ANN、MLP。第三部分详细介绍了卷积神经网络(CNN),之后还给出了一个使用MNIST数据及训练基于keras的CNN示例。

# 1.原理介绍

#### 1.1 与无监督学习的关系

- 用于研究神经网络、训练神经网络。
- 需要神经网络中至少有两个隐藏层
- 深度学习是学习样本数据的内在规律和表示层次,这些学习过程中获得的信息对诸如文字,图像和声音等数据的解释有很大的帮助。

#### 1.2 深度学习可以解决的问题

因为反向传播涉及到更新边之间的权重,在权重更新的过程中,会产生梯度消失和梯度爆炸的问题。深度学习可以解决这些问题(可以通过LSTM实现)。深度学习模型用ReLU函数替代sigmoid激活函数。

### 1.3 深度学习中的挑战

- 算法中的偏差(包括数据中心的偏差和运算过程中的偏差)
- 缺乏可解释性
- 概括能力有限
- 结果为相关关系,无法表达因果关系

# 2.深度学习模型

#### 2.1 感知器

感知器使用特征向量来表示的前馈神经网络,是一种二元分类器,把矩阵上的输入映射到输出值 f(x) (一个二元的值)。

$$f(x) = egin{cases} 1 & w*x+b > 0 \ 0 & else \end{cases}$$

x是输入向量,w是实数的表式权重的向量,w\*x是点积。b是偏置,一个不依赖于任何输入值的常数。偏置可以认为是激励函数的偏移量,或者给神经元一个基础活跃等级。f(x)(0 或 1)用于对进行分类,看它是肯定的还是否定的,这属于二元分类问题。

### 2.2 深度学习中的超参数

超参数包括隐藏层数量、隐藏层神经元数量、边的权重、激活函数、损失函数、优化器、学习率、丢弃率。

• 初始化模型的超参数

隐藏层数量、隐藏层神经元数量和边的权重是初始化模型中必要的部分。隐藏层是中间的计算层,神经元的数量可以自己决定,神经元之间的连接也可以决定。连接神经元之间的边具有权重,权重的初始值通常介于0,,之间,这个权值会在训练过程中进行调整。

• 激活函数

激活函数应用于每对连接层之间的权重,通过计算改变神经元的输出。具有许多层的神经网络通常包含不同的激活函数。

损失函数

损失函数、优化器、学习率都是在反向误差传播的过程中使用的。常见的损失函数有MSE函数、交叉熵函数等。

• 优化器

优化器是结合损失函数选择的算法,目的是在训练阶段收敛到损失函数的最小值。常见的优化器包括:SGD、Adagrad、Adam等。

• 学习率

学习率是一个很小的数字,通常在0.001和0.05之间,在使损失函数取最小值得过程中,可以使得越靠近最低点,降低的速度越慢。

丢弃率

是一个介于0和1之间的数,确定的是前向传播的过程中丢弃的神经元的比例。例如:如果丢失率为0.2,则在前向传播的每个步骤中随机选择20%的神经元忽略不计。

#### 2.3 反向误差传播

反向传播的神经网络是由一个输入层、一个输出层和一个或多个隐层构成的,它的激活函数采用 sigmoid函数。在这其中,输入信号经输入层输入,通过隐层计算由输出层输出,输出值与标记值比较,若有误差,将误差反向由输出层向输入层传播,在这个过程中,利用梯度下降算法对神经元权值进行调整。

# 3. 多层感知器 (MLP)

- MLP实际上就是人工神经网络。除了输入输出层,它中间可以有多个隐层,最简单的MLP只含一个隐层,即三层的结构。多层感知机层与层之间是全连接的(全连接的意思就是:上一层的任何一个神经元与下一层的所有神经元都有连接)。
- 输入层: 比如输入是一个n维向量, 就有n个神经元。
- 隐藏层的神经元,与输入层是全连接的,假设输入层用向量X表示,则隐藏层的输出就是

$$f(W_1X+b_1)$$

 $W_1$ 是权重(也叫连接系数), $b_1$ 是偏置,函数f可以是常用的sigmoid函数或者tanh函数。

• 输出层,隐藏层到输出层可以看成是一个多类别的逻辑回归,也即softmax回归,所以输出层的输出就是 $softmax(W_2X_1+b_2)$ , $X_1$ 表示隐藏层的输出 $f(W_1X+b_1)$ 。

# 4. 卷积神经网络

卷积神经网络是一种多层神经网络,擅长处理图像特别是大图像的相关机器学习问题。 卷积网络通过一系列方法,成功将数据量庞大的图像识别问题不断降维,最终使其能够被训练。 卷积神经网络的层级结构包括:

- 巻积层
- 池化层
- 全连接层

卷积层与池化层配合,组成多个卷积组,逐层提取特征,最终通过若干个全连接层完成分类。 CNN通过卷积来模拟特征区分,并且通过卷积的权值共享及池化,来降低网络参数的数量级,最 后通过传统神经网络完成分类等任务。

# 4.1 卷积层(Conv2D)

- 有两个关键操作:
  - 。 局部关联。每个神经元看做一个滤波器(filter)
  - 。 窗口(receptive field)滑动, filter对局部数据计算
- 卷积核大小 (kernel size)

决定一个点的输出值与多大的范围的输入有关->感受野 (respective filed) 通常是奇数,因为奇数大小的核,才能保证中心点四周的长度是相等的。通常卷积核越大效果越好,但增大卷积核伴随着参数个数平方增长。

填充 (padding)目的是不减小feature map的大小 常见策略:周边补0;向外对称。

步长 (stride)用于降低feature maps的尺寸

#### **4.2 ReLU激活函数**

在创建每个特征图之后,特征图上的某些值可能是负值。ReLU激活函数的功能是将这些负值替换为0。ReLU的定义如下:

$$ReLU(x) = egin{cases} x & x>=0 \ 0 & x<0 \end{cases}$$

# 4.3 池化层(pooling)

即使做完了卷积,图像仍然很大(因为卷积核比较小),所以为了降低数据维度,就进行采样。 即使减少了许多数据,特征的统计属性仍能够描述图像,而且由于降低了数据维度,有效地避免 了过拟合。

在实际应用中,分为最大值采样(Max-Pooling)与平均值采样(Mean-Pooling)。 eg:原始图片是20x20的,对其进行采样,采样窗口为10x10,最终将其采样成为一个2x2大小的特征图。

### 4.4 Dropout

- 训练时,每次随机去掉全连接层中的一些神经元
- 防止或减轻讨拟合

### 4.5 Batch normalization

- 对输入数据进行减均值,除方差的操作
- 加快训练速度

### 5.总结

第四章深度学习概论主要讲了相关概念、神经网络的基本结构并介绍了具体的神经网络。在翻译的过程中,我对深度学习有了更清晰的认识,对神经网络的基本结构和构建方法有了了解。通过书中利用keras在MNIST数据集上训练神经网络模型的具体示例,我也学到了如何在代码层面实现一个具体的神经网络。

### 6.规划

我们已经了解了机器学习、深度学习等基本知识,第三阶段我们选择翻译的书是Unsupervised Learning in Space and Time,阅读并翻译前三章的部分。