Exponential Family Distribution 04

Chen Gong

26 October 2019

从这节开始,我们将从最大熵的角度来解析指数族分布。首先,我们需要定义一下什么是熵?所谓熵,就是用来衡量信息反映的信息量的多少的单位。这里我们首先介绍一下,什么是熵?

1 最大熵原理

假设 p 是一个分布,所谓信息量就是分布的对数的相反数 (p 是小于 1 的,为了使信息量的值大于 0),即为 $-\log p$ 。而熵则被我们定义为:

$$\mathbb{E}_{p(x)}[-\log p(x)] = \int -p(x)\log p(x)dx$$

$$= -\sum_{x} p(x)\log p(x)$$
(1)

而最大熵原理实际上就可以定义为等可能。这是一种确定无信息先验分布的方法,它的原理就是 是所有的可能都尽可能的出现,而不会出现类似于偏见的情况。接下来,我们令

$$H(x) = -\sum_{x} p(x) \log p(x) \tag{2}$$

假设 x 是离散的,

表 1: 随机变量 x 的概率密度分布情况

并且,需要满足约束条件,

$$s.t. \qquad \sum_{i=1}^{N} p_i = 1 \tag{3}$$

那么,总结一下上述的描述,优化问题可以写为:

$$\begin{cases} \operatorname{argmax} - \sum_{x} p(x) \log p(x) \\ s.t. \qquad \sum_{i=1}^{N} p_i = 1 \end{cases}$$
(4)

可以将其改写为:

$$\begin{cases} \operatorname{argmin} \sum_{x} p(x) \log p(x) \\ s.t. & \sum_{i=1}^{N} p_i = 1 \end{cases}$$
 (5)

实际上也就是求 $\hat{p_i} = \operatorname{argmin} -H(p(x))$,其中 $p = \begin{pmatrix} p_1 & p_2 & \cdots & p_k \end{pmatrix}^T$ 。我们使用拉格朗日乘子 法来求带约束的方程的极值。定义损失函数为:

$$\mathcal{L}(p,\lambda) = \sum_{i=1}^{N} p(x_i) \log p(x_i) + \lambda \left(1 - \sum_{i=1}^{k} p_i\right)$$
(6)

下面是对 \hat{p}_i 的求解过程,

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial p_i} = \log p_i + p_i \frac{1}{p_i} - \lambda = 0 \tag{7}$$

解得:

$$p_i = exp(\lambda - 1) \tag{8}$$

又因为 λ 是一个常数,所以 \hat{p}_i 是一个常数,那么我们可以轻易得到

$$\hat{p}_1 = \hat{p}_2 = \hat{p}_3 = \dots = \hat{p}_k = \frac{1}{k} \tag{9}$$

很显然 p(x) 是一个均匀分布,那么关于离散变量的无信息先验的最大熵分布就是均匀分布。

2 指数族分布的最大熵原理

我们首先写出指数族分布的形式:

$$p(x|\eta) = h(x)exp\left\{\eta^{T}\varphi(x) - A(\eta)\right\}$$
(10)

我们可以换一种形式来定义,为了方便之后的计算:

$$p(x|\eta) = \frac{1}{Z(\eta)} h(x) exp\left\{\eta^T \varphi(x)\right\}$$
(11)

但是,我们用最大熵原理来求指数族分布的时候,还查一个很重要的东西,也就是经验约束。也就是我们的分布要满足既定的事实上基础上进行运算。那么,我们需要怎么找到这个既定事实的分布呢?假设我们有一个数据集 $Data = \{x_1, x_2, x_3, \dots, x_N\}$ 。那么,我们定义分布为,

$$\hat{p}(X=x) = \hat{p}(x) = \frac{Count(x)}{N}$$
(12)

那么我们可以得到一系列的统计量 $\mathbb{E}_{\hat{p}}(x)$, $Var_{\hat{p}}(x)$, \cdots 。那么假设,f(x) 是关于任意 x 的函数向量。那么我们定义 f(x) 为:

$$f(x) = \begin{pmatrix} f_1(x) \\ f_2(x) \\ \vdots \\ f_Q(x) \end{pmatrix} \qquad \Delta = \begin{pmatrix} \Delta_1 \\ \Delta_2 \\ \vdots \\ \Delta_Q \end{pmatrix}$$
 (13)

其中, 假设 $\mathbb{E}_{\hat{p}}[f(x)] = \Delta(已知)$ 。同样, 我们将熵表达出来,

$$H[p] = -\sum_{x} p(x) \log p(x) \tag{14}$$

那么,这个优化问题,可以被我们定义为:

$$\begin{cases} \operatorname{argmin} \sum_{x} p(x) \log p(x) \\ s.t. & \sum_{i=1}^{N} p_{i} = 1 \\ \mathbb{E}_{p}[f(x)] = \mathbb{E}_{\hat{p}}[f(x)] = \Delta \end{cases}$$
 (15)

同样,我们使用拉格朗日乘子法来求带约束的方程的极值。定义损失函数为:

$$\mathcal{L}(p,\lambda_0,\lambda) = \sum_{i=1}^{N} p(x_i) \log p(x_i) + \lambda_0 (1 - \sum_{x} p) + \lambda^T (\Delta - \mathbb{E}_p[f(x)])$$
(16)

将 $\mathbb{E}_p[f(x)]$) 进行改写为:

$$\mathcal{L}(p, \lambda_0, \lambda) = \sum_{i=1}^{N} p(x_i) \log p(x_i) + \lambda_0 (1 - \sum_{x} p) + \lambda^T (\Delta - \sum_{x} p(x) f(x))$$
(17)

我们的目的是求一个 $\hat{p}(x)$,那么使用求偏导的方法,

$$\frac{\mathcal{L}(p,\lambda_0,\lambda)}{p(x)} = \sum_{x} \left(\log p(x) + p(x) \frac{1}{p(x)} \right) - \lambda_0 + \sum_{x} \lambda^T f(x) = 0$$
 (18)

$$\sum_{x} (\log p(x) + 1) - \lambda_0 - \sum_{x} \lambda^T f(x) = 0$$
 (19)

$$\log p(x) + 1 - \lambda_0 - \lambda^T f(x) = 0$$
 (20)

$$\log p(x) = \lambda_0 - 1 + \lambda^T f(x) \tag{21}$$

$$p(x) = exp\left\{\lambda_0 - 1 + \lambda^T f(x)\right\}$$
(22)

整理一下即可得到 $p(x) = \exp\left\{\lambda^T f(x) - (1 - \lambda_0)\right\}$, 那么我们可以将 $\eta = \begin{pmatrix} \lambda_0 \\ \lambda \end{pmatrix}$, $f(x) = \varphi(x)$, $(1 - \lambda_0) = A(\eta)$ 。很显然,p(x) 是一个指数族分布。那么我们可以得到一个结论,一个无先验信息先验的分布的最大熵是一个指数族分布。