<3장. 가장 훌륭한 예측선 긋기 : 선형 회귀>

1.선형 회귀의 정의

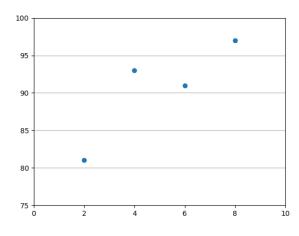
선형 회귀: 독립 변수 x를 사용해 종속 변수 y의 움직임을 예측하고 설명하는 작업

- 단순 선형 회귀: 하나의 x값만으로도 y값을 설명할 수 있을 때

- 다중 선형 회귀: x값이 여러 개 필요 할 때

2. 가장 훌륭한 예측선이란?

공부한 시간	2시간	4시간	6시간	8시간	
성적	81점	93점	91점	97점	



선형 회귀를 공부하는 과정 = 이 점들의 특징을 가장 잘 나타내는 정확한 선을 그리는 과정

여기에서 선은 직선이므로 곧 일차 함수 그래프이다.

$$y = ax + b$$

정확하게 선을 그리기 위해서 a,b 값을 알아야함

3. 최소 제곱법

최소 제곱법 : 주어진 x의 값이 하나일 때 적용이 가능한 공식

$$a = \frac{(x - x평균)(y - y평균)의 합}{(x - x평균)^2}$$
의 합

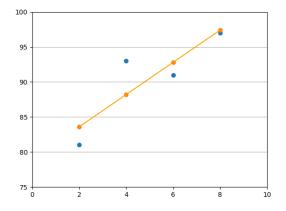
$$\Rightarrow \alpha = \frac{(2-5)(81-90.5)+(4-5)(93-90.5)+(6-5)(91-90.5)+(8-5)(97-90.5)}{(2-5)^2+(4-5)^2+(6-5)^2+(8-5)^2}$$

$$= \frac{46}{20} = 2.3$$

$$b = y$$
의 평균 $-(x$ 의 평균 \times 기울기 a)

X 4= 2.3x+79

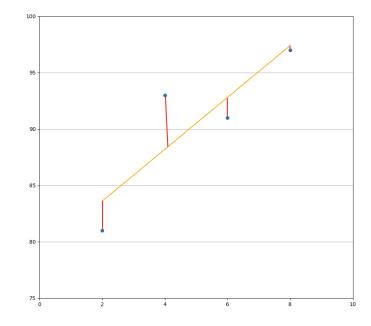
공부한 시간	2	4	6	8	
성적 81		93	91	97	
예측 값	83.6	88.2	92.8	97.4	



5. 평균 제곱 오차

최소 제곱법만을 이용하여 여러 개의 입력을 처리하기 어렵기 때문에 오차를 평가하는 방법이 필요 => 평균 제곱 오차를 사용

6. 잘못 그은 선 바로잡기



공부한 시간	2	4	6	8
성적	성적 81 예측 값 83.6 오차 1		91	97
예측 값			92.8	97.4
오차			3	3

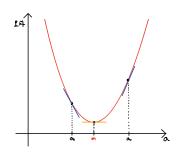
오차의 합 =
$$\sum_{i}^{n}(y_i - \hat{y}_i)^2$$

평균 제곱 오차(
$$MSE$$
) = $\frac{1}{n}\sum_{i}^{n}(y_i - \hat{y}_i)^2$

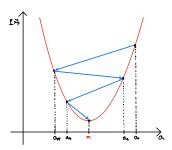
- 선형 회귀란
- 임의의 직선을 그어 이에 대한 평균 제곱 오차를 구하고, 이 값을 가장 작게 만들어 주는 a와 b 값을 찾아가는 작업

<4장. 오차 수정하기: 경사 하강법>

1. 경사 하강법의 개요



최솟값 m에서의 순간 기울기 = 0 => 우리는 미분 값이 0인 지점을 찾아야 한다!



- 1) a1에서 미분을 구한다.
- 2) 구해진 기울기의 반대 방향(기울기가 +면 음의 방향, -면 양의 방향)으로 이동시킨 a2에서 미분을 구한다.
- 3) 위에서 구한 미분 값이 0이 아니면 위 과정을 반복

=> 경사 하강법

: 이렇게 반복적으로 기울기 a를 변화시켜 m의 값을 찾아내는 방법

- 기울기의 부호를 바꿔 이동시킬 때 적절한 거리를 찾지 못해 너무 멀리 이동 시키면 a값이 한 점으로 모이지 않고 위로 치솟아 버림. 따라서 어느 만큼 이동시킬지를 정하는 것이 중요. 이 때 이동거리를 정해주는 것이 학습률
- 학습률 : 기울기의 부호를 바꿔 이동 시킬 적절한 거리

<경사 하강법 계산식>

$$\frac{1}{n} \sum_{i}^{n} (y_i - \hat{y}_i)^2 \qquad \longrightarrow \qquad \frac{1}{n} \sum_{i}^{n} (y_i - (ax_i + b))^2$$

a로 편미분 한 경과
$$=\frac{2}{n}\sum (ax_i+b-y_i)x_i$$

b로 편미분 한 경과 =
$$\frac{2}{n}\sum(ax_i+b-y_i)$$

$$a=a-(lr) imesrac{2}{n}\sum(a_1x_{1i}+b-y_i)x_{1i}$$
 $b=b-lr imesrac{2}{n}\sum(ax_i+b-y_i)$ a. ৮টা প্রবাণ

4. 다중 선형 회귀란

• 더 정확한 예측을 위해 추가 정보(독립 변수)를 추가해 새로운 예측 값을 구하는 것

공부한 시간(x ₁)	2	4	6	8
과외 수업 횟수(x ₂)	0	4	2	3
성적	81	93	91	97

$$y = a_1 x_1 + a_2 x_2 + b$$

$$a_1 = a_1 - lr \times \frac{2}{n} \sum (a_1 x_{1i} + b - y_i) x_{1i}$$

$$a_2 = a_2 - lr \times \frac{2}{n} \sum (a_2 x_{2i} + b - y_i) x_{2i}$$

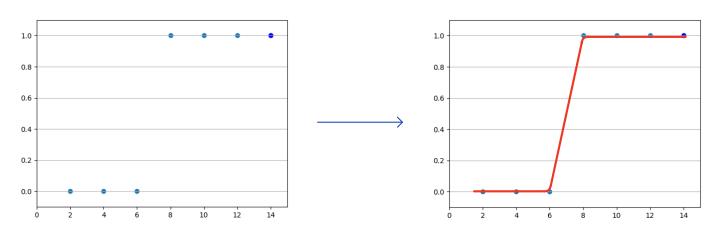
$$b = b - lr \times \frac{2}{n} \sum (a x_{1i} + b - y_i)$$

< 5장. 참 거짓 판단 장치: 로지스틱 회귀 >

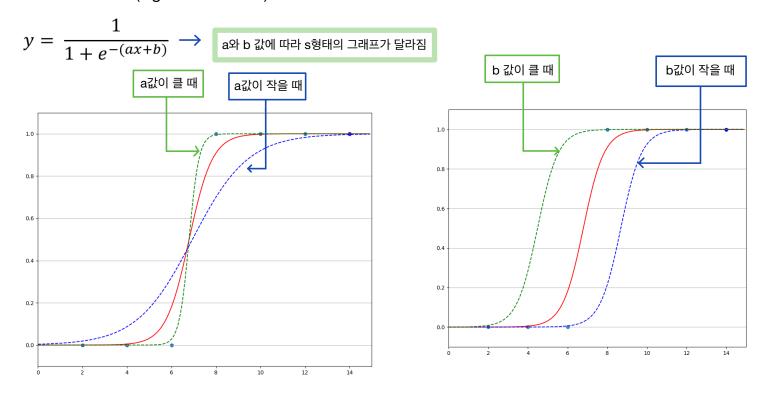
- 딥러닝을 수행 한다는 것은 복잡한 연산을 해낸 끝에 최적의 예측 밧을 내놓는 작업이라고 할 수 있음.
- => 참과 거짓 중에 하나를 내놓는 과정은 로지스틱 회귀의 원리를 거쳐 이루어짐.
- 딥러닝 동작 원리
- 1. 로지스틱 회귀의 원리를 이용해 주어진 입력 값의 특징을 추출하여 모델을 만든다.
- 2. 비슷한 질문을 하면 지금까지 만들어 놓은 모델을 꺼내어 답을 한다.

1. 로지스틱 회귀의 정의

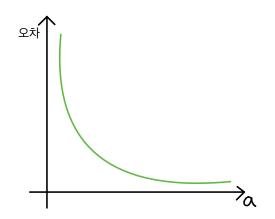
공부한 시간	2	4	6	8	10	12	14
합격 여부	불합격	불합격	불합격	합격	합격	합격	합격

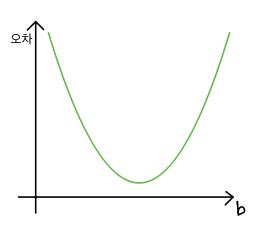


- 로지스틱 회귀: 참(1)과 거짓(0) 사이를 구분하는 S자 형태의 선을 그어 주는 작업
- 2. 시그모이드 함수
- 시그모이드 함수(sigmoid function): S자 형태로 그래프를 그려주는 함수



• a와 b 값에 따라 오차가 변함

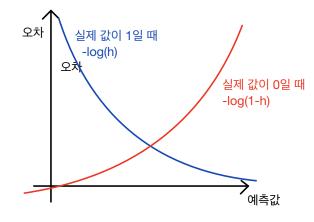




3. 오차 공식

- 시그모이드 함수의 특징: y값이 0과 1 사이
- 실제 값이 1일 때 예측 값이 0에 가까워지면 오차가 커짐
- 실제 값이 0일 때 예측 값이 1에 가까워지면 오차가 커짐
- => 공식으로 만들 수 있게 해주는 함수 = 로그함수

4. 로그함수



$$-\{y_{data} \log h + (1 - y_{data}) \log(1 - h)\}$$

y_data가 1이면 B부분이 없어지고 y_data가 0이면 A부분이 없어져 오차를 알 수 있다.

• 로지스틱 회귀의 오차 함수

$$-\frac{1}{n} \sum \{ y_{data} \log h + (1 - y_{data}) \log(1 - h) \}$$

6. 로지스틱 회귀에서 퍼셉트론으로

