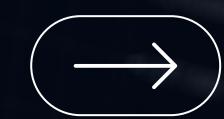
GRUPO 4: TURTLE BEE - SPRINT 2

Robô para sensoriamento químico e espacial deambientes confinados.





Agenda.

- 1. FRONT-END;
- 2. DIAGRAMA DA SIMULAÇÃO;
- 3. ALGORITMO DE OTIMIZAÇÃO;
- 4. BACKLOG DA SPRINT 3;
- 5. PERGUNTAS OU DÚVIDAS.

Relembrando...

Entendimento de Negócios

- Matriz de Oceano Azul
- Matriz de Risco
- Canvas Proposta de Valor
- Análise financeira

Metadesign

- Fatores Mercadológicos
- Sistema Produto/Design
- Sustentabilidade Ambiental

Arquitetura do Sistema

- Diagrama
- User Stories
- Requisitos não funcionais
- Viabilidade Técnica

Relembrando...

Entendimento de Negócios

- Matriz de Oceano Azul
- Matriz de Risco
- Canvas Proposta de Valor
- Análise financeira

Metadesign

- Fatores Mercadológicos
- Sistema Produto/Design
- Sustentabilidade Ambiental

Arquitetura do Sistema

- Diagrama
- User Stories
- Requisitos não funcionais
- Viabilidade Técnica

Relembrando...

Entendimento de Negócios

- Matriz de Oceano Azul
- Matriz de Risco
- Canvas Proposta de Valor
- Análise financeira

Metadesign

- Fatores Mercadológicos
- Sistema Produto/Design
- Sustentabilidade Ambiental

Arquitetura do Sistema

- Diagrama
- User Stories
- Requisitos não funcionais
- Viabilidade Técnica

Frontend.

Iremos demostrar o protótipo no Figma

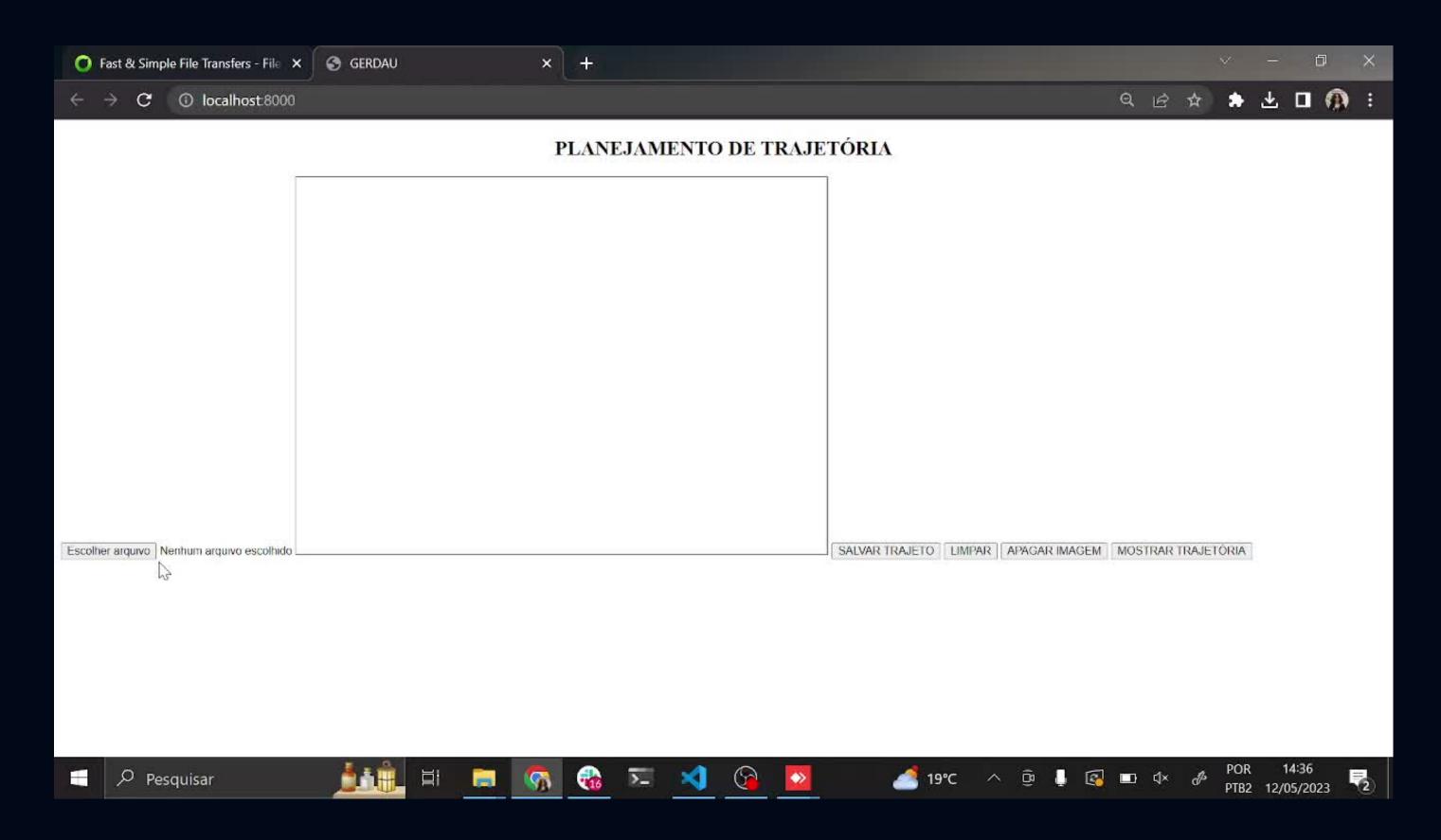


Arquitetura da simulação.



- 1 Publisher
- 2 Subscriber

Algoritmo de otimização de rota.



Backlog Sprint3

- Interface do Usuário finalizada;
- Primeiras rotas do TurtleBot 3;
- Integração do TurtleBot 3 com o Front;
- Implementação do sensor no TurtleBot 3;
- Instalação de sistemas de segurança

Perguntas ou dúvidas?

Obrigado!