# LDP机制下的快速FIM方法

王家礼

2020年4月1日

摘要

this is abstract

# 1 背景简介

2020年2月26日,差分隐私技术被全球知名科技评论期刊《麻省理工学院技术评论》评为"全球十大突破性技术",并指出该技术将被美国政府用于进行3.3 亿美国居民的2020年人口普查,同时还要对他们的身份数据进行保密。

差分隐私是一种数学技术,它能够在给数据添加噪声的同时,量化计算隐私提升的程度,从而使得增加"噪音"的过程变得更加严谨。苹果和Facebook已经使用这种方法来收集聚合数据,而不需要识别特定的用户。

差分隐私技术因其独特的优势,被学术界及工业界广泛的研究,谷歌、微软、苹果等公司使用该技术在保护用户隐私的同时,手机聚合数据,从而提升服务质量。

然而,传统差分隐私技术在收集聚合数据时,用户先将原始数据提交给第三方,由第三方完成对数据的加噪处理之后,将数据发布。整个过程中,需要认定第三方是可信的。

现实生活中,找到一个可信的第三方是困难的。所以,本地化差分隐 私被提出。其一方面继承了传统差分隐私技术的对敏感数据量化处理的优势,另一方面进一步细化隐私保证,将加噪过程由第三方转移至用户端,由用户独立完成对个人敏感数据的加噪处理。

传统的FP-growth算法通过两次直接扫描数据集,将用户记录信息压缩存储在频繁模式树中,用以挖掘频繁模式。如图1为5位用户的交易记录,图2为所建频繁模式树。

TID	Transaction
01	a,f,c,g,p
02	a,b,c,f,l,o
03	b,f,h,o
04	b,c,p
05	f,a,c,l,p,n

图 1: 交易数据集

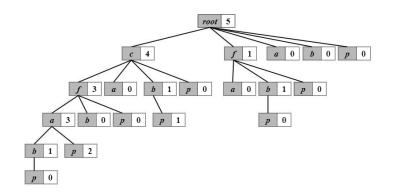


图 2: 模式树

# 2 本文工作

传统的FIM任务是不考虑用户隐私的,Apriori[?]和FP-growth[?]等方法对用户原始数据挖掘且不加任何限制,极大的损害了用户利益。

为了充分考虑用户的个人隐私,本文使用本地化差分隐私机制聚合用户信息,并结合FP-growth方法[?]的快速与高效性,提出并实现了一种基于本地化差分隐私的快速top-k频繁项集挖掘方法。总体框架见算法1

本文在将FP-growth模式挖掘方法用于LDP场景时,所需要解决的问题主要有:

### Algorithm 1 总体框架

#### Input:

n位用户的交易数据集  $DB = \{t_1, t_2, \dots, t_n\}$ ; 正整数k:隐私预算 $\epsilon$ ;

**Output:** *top - k*的频繁项集

1: 将数据集DB均分为两个组 $DB_1$ 和 $DB_2$ ;

- 2:  $\tilde{S}_k = SVIM(DB_1, \epsilon, k)$ ; //SVIM[?]方法收集top k的频繁1 itemset集合 $\tilde{S}_k$
- 3:  $I\tilde{S}_k = minefp(DB_2, \epsilon, k, \tilde{S}_k)$ ; //本文方案minefp, 详见2.1节
- 4: **return**  $\tilde{S}_k \cup I\tilde{S}_k$ 
  - 1、如何获得频繁1 itemset;
  - 2、如何构建频繁模式树。

对于问题1,其等同于LDP的PSFO任务,本文使用文献[?]所提的SVIM方法,收集top-k的频繁1-itemset集合 $\tilde{S}_k = \left\{x^1: \tilde{\theta}(x^1), x^2: \tilde{\theta}(x^2), \dots, x^k: \tilde{\theta}(x^k)\right\}$ , 其中 $\tilde{\theta}(x^i)$ 是项 $x^i$ 的估计频数, $1 \leq i \leq k$ ,更多算法细节参见文献;

对于问题2,通过分析,我们发现模式树的层次建立能够更好的契合LDP场景,提出minefp方案收集top-k的 $\alpha-itemset(\alpha>1)$ 集合 $I\tilde{S}_k$ ,详见2.1节。根据分析,整个机制是满足 $\epsilon-LDP$ 的,不会泄露用户隐私。

## 2.1 minefp方案介绍

根据上述对总体框架的介绍可知,本文主要工作是提出了minefp方案 用以收集top - k的 $\alpha - itemset(\alpha > 1)$ 集合 $\tilde{IS}_k$ 。

算法2描述了minefp方案的总体框架,首先对整个用户数据进行预处理并分配隐私预算(步骤1、2);然后为了建立频繁模式树,先聚合用户记录长度估计出树的最大层次(步骤3),最后以最大层次进行频繁模式树的层次建立(步骤4);在建立模式树之后,挖掘出有效的频繁项集并且对结果进行一定的优化处理后发布(步骤5、6)。

#### 2.2 最大树层次

本文是在LDP场景下层次建立频繁模式树,树的最大层次与隐私预算的分配直接相关。如图2所示模式树,最大层次为5。用户的记录长度是敏

### Algorithm 2 minefp

#### Input:

数据集 $DB_2$ ;

隐私预算 $\epsilon$ :

正整数k:

频繁1 – itemset集合 $\tilde{S}_k$ :

Output: top - k的挖掘结果 $I\tilde{S}_k$ 

- 1: 预处理数据集 $DB_2$ ,删除用户记录中的非频繁项目并重新排序; //预处理步骤
- 2: 分配隐私预算 $\epsilon_1 + \epsilon_2 = \epsilon$ ;
- 3:  $iterNum = FO\_MaxIter(transaction_1, \epsilon_1)$ ; //FO协议聚合transaction\_1中用户记录长度的信息,
- 4:  $tree = build\_fpTree(transaction_2, \tilde{S}_k, \epsilon_2, iterNum)$ ; //层次构建频繁模式树,
- 5:  $\tilde{IS} = FPgrowth(tree)$ ; //FP-growth方法挖掘模式树tree
- 6: 优化 $\tilde{I}$ S并选择top k记为 $\tilde{I}$ Sk //后处理步骤,不消耗隐私预算
- 7: return  $I\tilde{S}_k$

感信息,其长度不固定且具有随机性。

为了估计出有效的最大用户记录长度,本文使用FO协议对用户的长度进行一次聚合,并找到第80百分位长度值为iterNum,然后使用该值建立频繁模式树(2.3)。

其过程与文献[?]中对L值的确定相似,本文对其中一些参数值做了修改,具体见算法3。

### 2.3 层次建树

本节详细介绍了minefp方案的具体建树过程,与FP-growth方法不同的是,本文在LDP场景下采用层次建树方式,构建模式树,如图2。具体步骤如下(详见算法4):(记树中根节点为第level = 0层,向下依次递增)

- 1、初始化树的根节点root,为树的level = 0层;
- 2、第level = 1层树节点聚合;对预处理后的交易记录进行一次LDP频

### Algorithm 3 FO\_MaxIter

**Input:** 数据集*transaction*<sub>1</sub>;

隐私预算 $\epsilon_1$ ;

Output: 最大迭代次数MaxIter

1: 初始化误差临界值 $error=3.0\cdot \frac{\sqrt{n_1}}{\epsilon_1};\ //n_1为transaction_1$ 的用户总数

2: 对所有长度 $l \in [1,2,\ldots,k]$ 以预算 $\epsilon_1$ 使用FO协议聚合用户数 $\Phi(l)$ ,并且剔除估计结果不大于error的项

剔除估计结果不大于error的项 3: 计算出iterNum使得 $\sum_{l=1}^{iterNum} \Phi(l) \over \sum_{l=1}^{k} \Phi(l)} > 0.8$ 成立;

4: return 最大迭代次数iterNum

#### 率估计,如下

如用户 $u_1$ 预处理后的交易为c, f, a, p,则其当前阶段的隐私信息为其前level = 1个项,即为c;

用户 $u_2$ 预处理后的交易为c, f, a, b,则其隐私信息为c;

用户 $u_3$ 预处理后的交易为f,b,则其隐私信息为f;用户 $u_4$ 的隐私信息为c;用户 $u_5$ 的隐私信息为c。

则经过第三方聚合后,得到结果为 $\{(c,4),(f,1)\}$ ,然后建第level=1层树节点,如图3所示,其中由于FO协议的特性,需要已知聚合的值域,也就是当前层的所有可能节点(见??),图中计数为0的节点为无效节点。

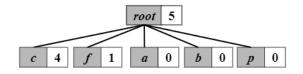


图 3: 第level = 1层树节点

#### 3、第level = 2层树节点聚合;

用户 $u_1$ 预处理后的交易为c, f, a, p,则其当前阶段的隐私信息为其前level = 2个项,即为(c, f);

用户 $u_2$ 的隐私信息为(c,f),用户 $u_3$ 的隐私信息为(f,b),用户 $u_4$ 的隐私信息为(c,b),用户 $u_5$ 的隐私信息为(c,f)

第三方聚合结果为 $\{(c, f, 3), (c, b, 1), (f, b, 1)\}$ ,根据路径建立第level = 2层树节点,如图4所示:

4、依层次level递增顺序,直到达到树的最大层数,建立模式树如图2所

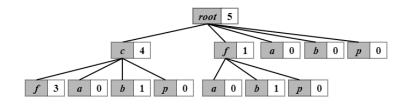


图 4: 第level = 2层树节点

示。

#### Algorithm 4 build\_tree

## Input:

数据集transaction2;

top - k频繁1 - itemset集合 $\tilde{S}_k$ ;

隐私预算 $\epsilon_2$ ;

最大层数iterNum;

Output: 模式挖掘结果 $I\tilde{S}_k$ 

- 1: 初始化树根结点root为空;
- 2: for 层次j = 1 to iterNum do
- 3: 均匀分配隐私预算为 $\epsilon'$ ;
- 4: 根据第j-1层保留的树节点生成孩子为第j层树节点,并初始化节点 计数为0;
- 5: 以预算 $\epsilon'$ 使用FO协议聚合得到第j层节点信息信息;
- 6: 初始化误差临界值为协议标准差standard\_error;
- 7: 删除估计的计数值不大于standard\_error的节点;
- 更新节点信息;
- 9: end for
- 10: return root

算法4介绍了层次建树的基本流程,其中步骤3至步骤8介绍了树层次节点的建立与信息更新。为了保证模式树的有效性与完整性,在使用LDP协议聚合用户信息以及更新树中节点时,需要对具体步骤进行细节优化。以下详细介绍了算法中的各步骤及其优化过程。

3 建树优化 7

# 3 建树优化

## 3.1 隐私预算分配

层次建树过程中,本文均分隐私预算对树的层次节点LDP聚合。若给定最大层次*iterNum*(见2.2节),共计有两种预算分配方式:

a、将 $\epsilon$ 均分为 $\epsilon' = \epsilon/iterNum$ , 所有用户共计参与LDP聚合iterNum次;

b、将数据集均分为iterNum组,每组使用全部隐私预算 $\epsilon' = \epsilon$ 参与其中一次LDP聚合,且不重复参与。

文献[?,?]表明,分配方式b优于方式a,且能有效降低 $O(\sqrt{iterNum})$ 倍误差。

## 3.2 层次节点初始化

在使用FO协议聚合第j层节点信息时,根据FO协议特性,其输入输出值域I和隐私预算 $\epsilon$ 需要是已知的。对于隐私预算的分配,见3.1节,故而本节主要介绍协议在第j层聚合时,输入输出值域 $I_i$ 的确定以及优化。

基本方法 根据模式树层次建立的特性,第j层的节点信息,不仅与FO协议的聚合结果相关,而且与第j-1层保留的节点有关(因为无效节点——节点计数为0——不会生成孩子节点)。所以,一种生成 $I_j$ 的直接方法是根据上一层(第j-1层)保留的节点,生成其所有可能的孩子节点作为初始值域 $I_j$ ,用以FO协议聚合。

以图2模式树为例,根节点root为第i = 0层;

当j = 1时,其上一层为根节点,则 $I_1$ 初始为 $\tilde{S}_k$ 中所有的频繁项目,即 $I_1 = \{(c), (f), (a), (b), (p)\}$ ; 设此时FO协议聚合结果为 $\{(c, 4), (f, 1)\}$ ,则保留节点 $\{(c), (f)\}$ 为有效节点。

当j = 2时,第j = 1层保留的有效节点为 $\{(c), (f)\}$ ,则所有可能的孩子节点路径为 $\{(c, f), (c, a), (c, b), (c, p), (f, a), (f, b), (f, p)\}$ 即为 $I_2$ ;(孩子节点生成规则:根据 $\tilde{S}_k$ 的项目顺序c, f, a, b, p,保证模式树中的节点的孩子所对应项目,其次序要小于其父节点对应项目的次序)。

同理可得, $I_3 = \{(c, f, a), (c, f, b), (c, f, p), (c, b, p)\};$  $I_4 = \{(c, f, a, b), (c, f, a, p)\};$   $I_5 = \{(c, f, a, b, p)\}$ 。

优化方法 上述基本方法的缺点在于,当 $\tilde{S}_k$ 中确定的频繁项目较多或者上一层有效节点个数较多时,所生成的孩子节点会明显增多,从而使得

3 建树优化 8

值域 $I_j$ 较大(即 $|I_j|$ 较大)。而根据FO协议的特性,其估计误差与 $|I_j|$ 直接相关,如GRR方法的估计方差与 $d_j$ 呈线性关系,尽管OLH方法的方差与 $|I_j|$ 无直接关系,但是其使用了hash函数将 $|I_j|$ 映射至 $g=\lceil e^\epsilon+1 \rceil$ ,随着 $|I_j|$ 的增大,在统计聚合时,会导致hash碰撞明显增多,从而准确度降低。

为了有效缩小 $|I_j|$ ,从而提高估计准确度,本文提出值域筛选方法,能够在不影响结果准确性的同时将 $I_j$ 限制在大小为 $3k \ll |I_j|$ 范围,且整个过程不消耗隐私预算。

### Algorithm 5 prune candidate

```
Input:
```

```
候选值域I_i;
```

top-k的 $\tilde{S}_k$ ;

正整数k;

参数 $\xi$ ;

Output: 筛选后值域 $I_i'$ 

1: **if**  $|I_i|$ 不大于 $\xi \cdot k$  **then** 

2: 
$$I'_{i} = I_{j};$$

3: **else** 

4: 初始化 $I_i' = \emptyset$ ;

5: **for** each 候选值 $X \in I_i$  **do** 

6:  $\varphi(X) = \prod_{x \in X} \tilde{\theta}(x); //\tilde{\theta}(x)$ 表示 $\tilde{S}_k$ 中项目x的估计频数。

7:  $I'_i = I'_i \cup X$ ,并且记录 $\varphi(X)$ 

8: end for

9: 以 $\varphi(X)$ 为标准,将 $I_i'$ 排序,最后选择前 $\xi \cdot k$ 个赋值给 $I_i'$ 

10: end if

11: return  $I'_i$ 

算法5给出了值域筛选的具体过程,其中步骤6类似于文献[?]所提SVSM的推测频率方法,而在本算法中,候选值X中项目个数是相同的,故而本算法对项目频数直接相乘即可得到相对排序。

4 结果优化 9

- 3.3 FO协议聚合
- 3.4 筛选有效聚合结果并更新树
  - 4 结果优化
    - 5 实验