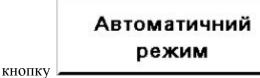
При включенні панелі на екрані з'являється вікно вибору режимів роботи програми управління лінією порізки газосилікатного массиву (рис.1).



Рисунок 1. – Вікно вибору режимів.

Перехід на екран управління автоматичним режимом відбувається при натисканні на



Вікно відображення роботи автоматичного режиму приведено на рис. 3.

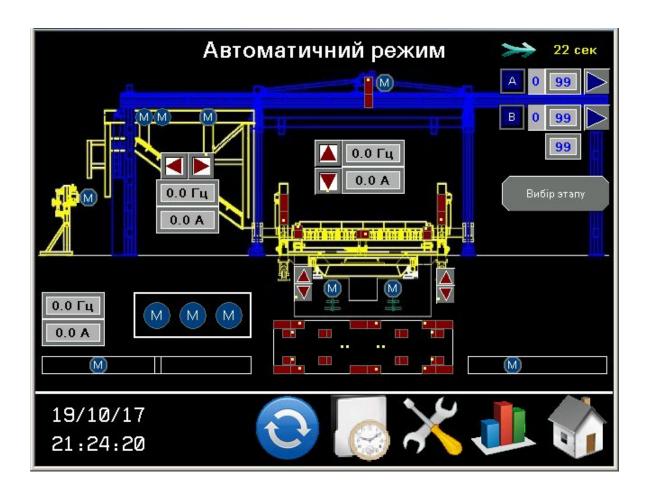


Рисунок 3. – Вікно автоматичного режиму

Запуск автоматичного режиму відбувається після натискання кнопки "Пуск" на шафі

панелі оператора. Поява на вікні значка свідчить про включений автоматичний режим. Вихід з цього режиму відбувається після натискання кнопки "Стоп" на шафі панелі оператора. Також натискання цієї кнопки призводить до зупинки роботи всіх механізмів машини різки.

Під час роботи автоматичного режиму програма контролера послідовно керує механізмами різчика виконуючи повний технологічний цикл різання від подачі візку на порізку (зі зрізанням горбушки) до відведення порізанного масиву на машину штабелювання.

У цьому режимі асинхронно працюють два цикли: цикл зрізання горбушки (A) та цикл порізки масиву (B). Ініціювання запуску кожного циклу відбувається після натискання сенсорної кнопки в спливаючому вікні вибору етапів (рис X). Використання етапів для запуску циклів обумовлено виникаючими зупинками на різних стадіях порізки (з причин не спрацювання датчиків, обриві струни і т.д.).



Рисунок 3. – Вікно вибору етапів роботи різчика.

Кожен крок автоматичного режиму за номером відображається в правому верхньому куті вікна «Автоматичний режим» (рис.ХХ).



Рис XX. - Відображення номерів кроків при роботі автоматичного режиму.

Стрілка над номером кроку блимає під час роботи автоматичного режиму за якою показаний відлік часу після запуску в секундах.

Нижче показані номери поточних кроків для кожного з циклів (A) та (B). Для цикла (B) приводятся два кроки, які можуть виконуватись асинхронно.

Натиснувши кнопку можна призупинити виконання циклу.

Натиснувши кнопку відбуватиметься автоматичний перехід на наступний етап роботи цикла.

При закінченні цикла (А) та нажатих кнопках відбувається автоматичний перехід від циклу (А) до виконання циклу (В).

Після закінчення циклу (А) або (В) автоматичний режим відповідного циклу припиняється, але залишаеться в очікуванні запуску нового етапу.

Перед запуском технологічної лінії, попередньо потрібно задати електроприводам

пку

необхідні параметри для роботи. Для цього слід натиснути кнопку «Налаштування» по якій відбувається перехід в екран налаштувань (рис X).



Рисунок 10 – Экран налаштувань

У цьому вікні потрібно зробити необхідні налаштування для управління технологічною лінією відділення різки. Для електроприводів тросового штовхача зрізання горбушки, переміщення рамок горизонтальні та вертикальної різки задається частота обертання приводів в прямому і зворотному напрямку. Зворотний напрямок обертання

задається зі знаком «-». Натиснувши на поле «Завдання частоти», з'явиться спливаюче вікно введення чисел, в якому і задаємо потрібну частоту в Гц (див. рис. 12). Після чого слід підтвердити введену величину натисканням на клавішу «Enter» настота відобразиться в полі завдання частоти для відповідного параметра.



Малюнок 12 - Спливаючий екран задання частоти

Після зроблених налаштувань, необхідно повернуться в екран «Автоматичний



режим». Для цього слід натиснути на кнопку «Повернення»

Щоб подивитися тривоги, що виникли під час роботи лінії різання, слід натиснути на

кнопку «Журнал» , після чого на екрані з'явиться вікно «Журнал подій» (див. Рис. XX).

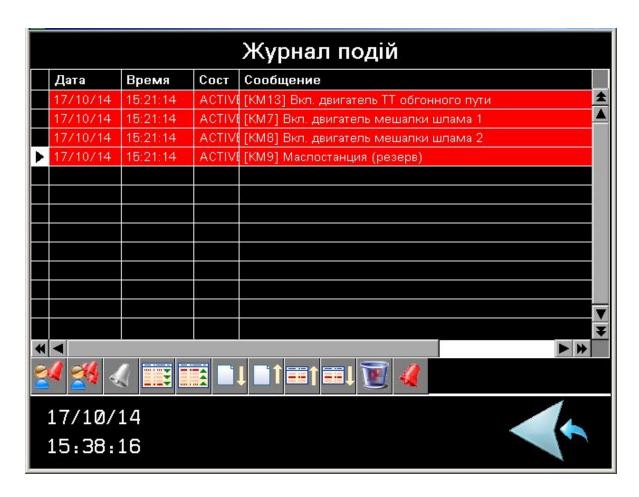


Рисунок 46 – Экран журналу подій.

Навігація по журналу подій і квитирування подій проводиться за допомогою наступної панелі кнопок

У журналі подій відображаються всі тривоги, що виникли під час роботи лінії відділення різання.

Червоним кольором підсвічується тривога, яка не була усунена і не була прочитана.

При натисканні на кнопку підтвердження , подія виділяється в жовтий колір - подію було прочитано, але тривога не усунута. Після усунення тривоги подія буде підсвічуватися зеленим кольором.

Ручний режим.

Ручний режим

При натисканні на кнопку в вікні вибору режимів (рис. X) відкривається меню «Ручного режиму». У цьому вікні передбачена можливість швидкого переходу в вікно управління необхідним механізмом (рис X).

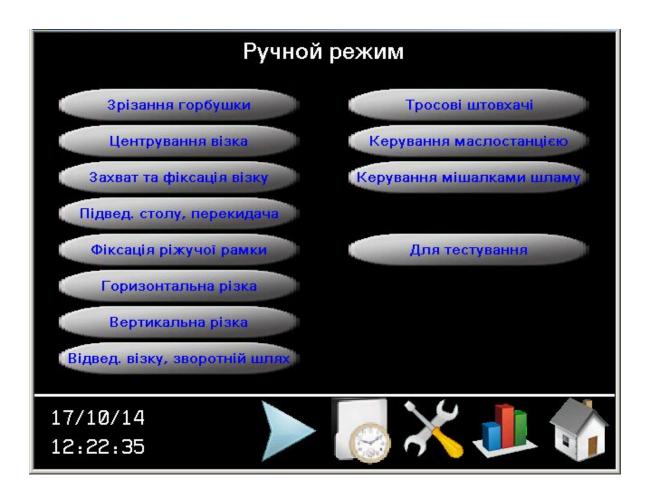


Рис. XX – Вікно вибору механізмів для керування в ручному режимі.

В цьому режимі запуск та зупинка механізмів здійснюється з сенсорної панелі оператора. Для швидкого переходу на вікно управління механізмами потрібно натиснути відповідну кнопку з назвою обраного механізму.

Кожне вікно управління містить внизу поле меню для швидкого переходу до потрібної інформації (рис XX.).



Рис. XX – Меню вікон ручного режиму..

У лівому нижньому куті екрана відображається поточний час і дата.

Далі по рядку містить кнопки навігації послідовно по всіх вікон з відображенням номера, відповідним номером екрану у вікні «Ручний режим».



Іконка переходу в журнал

веде в журнал подій (рис. ХХ)

Перехід у вікно налаштувань здійснюється після натискання на іконку Перехід у вікно статистики роботи здійснюється після натискання на іконку



Вікно перегляду статистики представлено на рис. Х. Там наведені показання лічильників різів за весь час роботи верстата, за останню добу, за годину і час останнього різу в секундах.



Рис Х.- Вікно статистики.

Натискання на іконку «Додому» режимів роботи (рис.3).

призводить до переходу на вікно вибору

Вікно управління механізмами різального верстата містить однотипні елементи управління та індикації. Розглянемо на прикладі вікна "Фіксації рамки, підведення столу і перекидача" рис X.



Рис. XX – Вікно "Фіксації рамки, підведення столу і перекидача"

Органи керування електро- та гідроприводами механізмів виглядають наступним чином (pic.XX)



## Рис. X – Органи керування електро- та гідроприводами механізмів и індикатори стану.

Отображение состояния сигналов датчиков касающихся каждого механизма приведено прямо над кнопками управления.

При натисканні на сенсорну кнопку включається робота відповідного електро- або гідроприводу і триває до моменту відпускання кнопки.

Індикатор відображає доступність роботи механізму (якщо він  $\epsilon$ ) і фактичне виконання переміщення (миготливий стан).

Робота кожного механізму переміщення має свій таймаут, по перевищенню якого механізм автоматично зупиняється. При цьому виводиться знак тривоги і відповідний запис у журнал подій.

Відображення стану сигналів датчиків, що стосуються кожного механізму приведено прямо над кнопками управління.



Рис. XX -Поточний стан датчиків механизмов.

Назва сигналу на значку датчика відповідає назві сигналу в схемі електричній принциповій. Яскравий стан значка означає наявність сигналу на датчику.

Нижче наведені вікна управління всіма механізмами верстата різання.

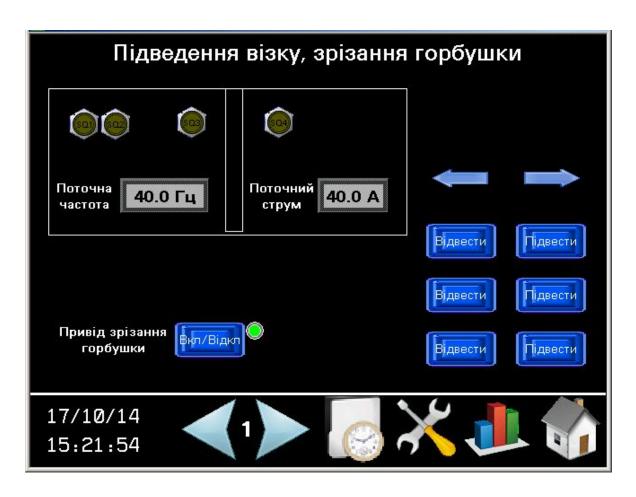


Рис. XX – Вікно механизмів для зрізання горбушки



Рисунок XX – Вікно механизмів центрування та прижиму візка.



Рисунок XX. – Окно механизмов захвату та фіксації візка..

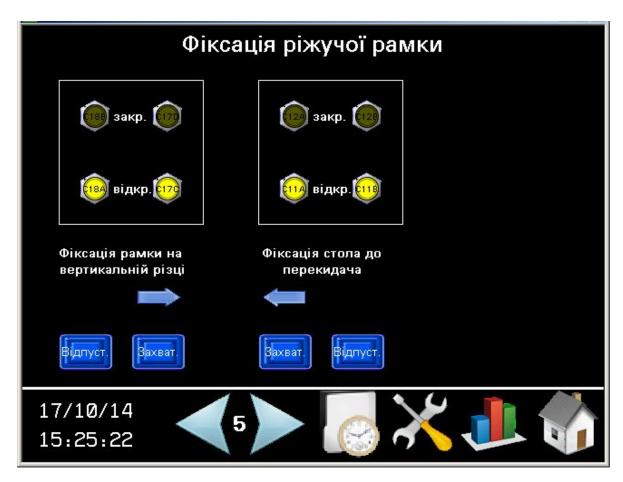


Рисунок XX. – Вікно керування механізмами фіксації ріжучої рамки до вертикальної різки або перекидача.



Рисунок XX. – Вікно керування механізмами горизонтальної різки.



Рисунок XX. – Вікно керування механізмамивертикальної різки.

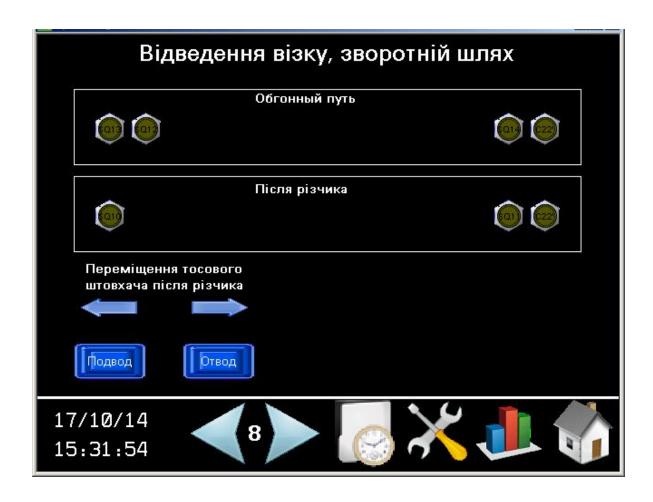


Рисунок XX. – Вікно керування відведенням візку після різки та на зворотньому шляху..

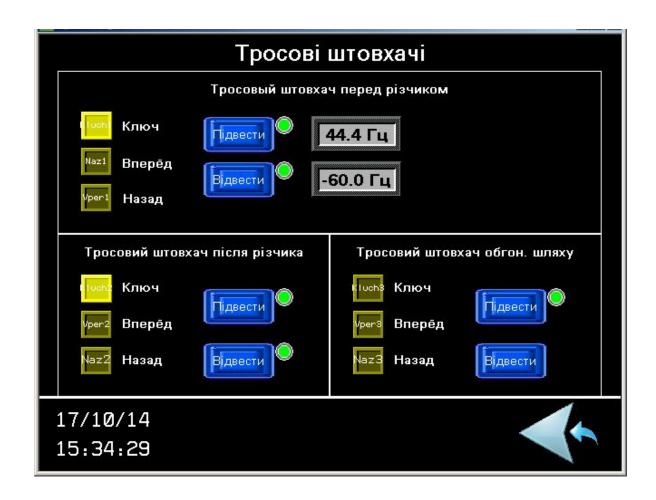


Рисунок XX. – Вікно тросових штовхачів..

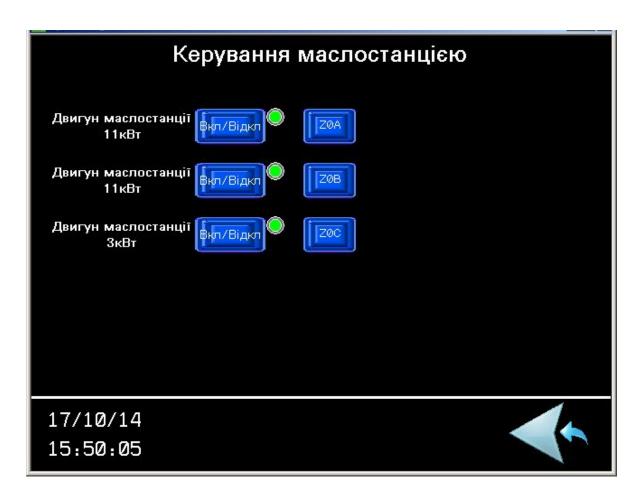


Рисунок XX. – Вікно керування насосами маслостанції.

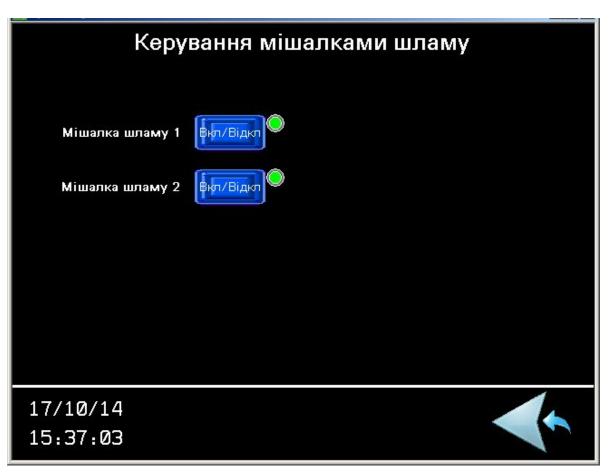
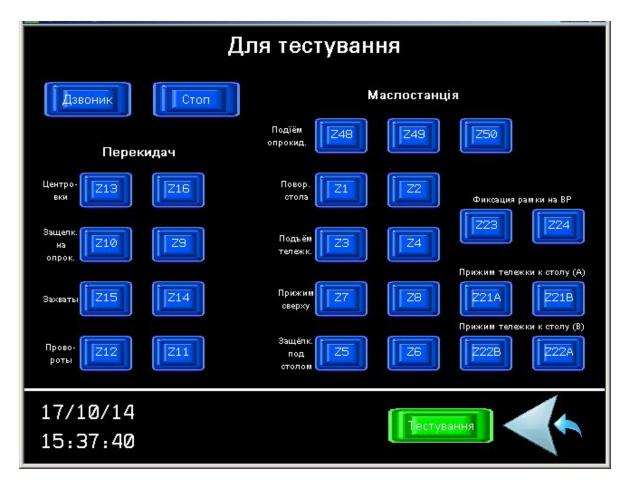


Рисунок XX. – Вікно керування мішалками шламу.



## Рисунок XX. – Вікно тестування розподільників маслостанції.

Це технологічне вікно, що використовується для настройки та перевірки роботи датчиків і гідроприводів маслостанции.

В руководстве в разделе безопасности нужно указать что пересечение фотобарьеров во время работы автоматического режима приводит к полной остановке станка.