PAMSI - Sprawozdanie 1

Filip Guzy 218672

10 marca 2016

Analiza

W celu sprawdzenia efektywności różnych metod powiększania tablic dynamicznych podczas ich przepełniania zaimplementowano trzy różne algorytmy wykonujące tę czynność. Zastosowano do nich odpowiednie oznaczenia (gdzie k to rozmiar tablicy):

- 1. k = k + 1 algorytm powiększający rozmiar tablicy dynamicznej o jeden w przypadku każdego przepełnienia, zapisany w pliku o nazwie tablice_alg_1.cpp.
- 2. k = 2 * k algorytm podwajający rozmiar tablicy dynamicznej w przypadku każdego przepełnienia, zapisany w pliku o nazwie tablice_alg_2.cpp.
- 3. k = k + 100 algorytm powiększający rozmiar tablicy dynamicznej o 100 w przypadku każdego przepełnienia, zapisany w pliku o nazwie tablice_alg_3.cpp.

Następnie testowano ich efektywność dla różnych ilości danych, odpowiednio: 10, 100, 1000, 1000000, 1000000000. Po uzyskaniu wynikach postanowiono sprawdzić ich efektywność również dla liczb 10000 oraz 100000, w celu lepszego ukazania rozbieżności między nimi. Na wejście programów podano ilość danych do wczytania, na wyjściu otrzymano czas (w milisekundach) zapełnienia tablicy odpowiednią ilością zer. Wyniki przedstawiono w poniższej tabeli:

Tabela 1:							
Ilość danych	10	10^{2}	10^{3}	10^{4}	10^{5}	10^{6}	10^{9}
Czas [ms] $(k = k + 1)$	0.00199997	0.0569999	3.737	283.313	28722.3	-	-
Czas [ms] $(k = 2 * k)$	0.00100005	0.0079999	0.027	0.173	2.374	34.052	26231.0
Czas [ms] $(k = k + 100)$	0.00100005	0.00700009	0.0549999	3.010	333.233	32496.9	-

Dane przedstawiono również na wykresie:

Kolorem niebieskim przedstawiono złożoność algorytmu k = k + 1, żółtym k = k + 100, a czerwonym k = k * 2;



Jak można zauważyć, z wpisaniem miliarda liczb do tablicy w rozsądnym czasie poradził sobie jedynie algorytm n=2*n. Jest to zatem najefektywniejszy z trzech algorytmów. Gorsze wyniki uzyskał algorytm n=n+100, który czas alokacji miliona liczb w tablicy miał porównywalny z czasem alokacji miliarda liczb przez algorytm k=2*k. Najmniej efektywnie przez algorytm k=k+1, którego czas alokacji stu tysięcy liczb był porównywalny z czasem alokacji miliona liczb przez algorytm k=k+100 i miliarda przez algorytm k=2*n. Różnice pomiędzy efektywnością zapełniania tablicy i realokacji jej pamięci zaczynają być widoczne już na poziomie tysiąca wczytanych liczb, gdzie różnica w czasie pomiędzy k=k+1 a dwoma pozostałymi jest na poziomie dwóch rzędów. Różnica pomiędzy k=k+100 a k=2*k uwidoczniła się podczas wczytania dziesięciu tysięcy liczb, gdzie czas wykonania k=2*k był mniejszy o jeden rząd wielkości. Różnice te są efektem częstości realokacji pamięci dynamicznej dla tablicy podczas jej przepełniania się. W przypadku k=k+1 po osiągnięciu pierwszego przepełnienia pamięć realokowana jest za każdym powtórzeniem operacji wpisania elementu. Kolejny, efektywniejszy k=k+100 ma stały odstęp wykonywania realokacji po pierwszym przepełnieiu, który wynosi 100 wpisanych liczb, czyli realokacja całej pamięci w tablicy jest wykonywana 100 razy rzadziej niż w algorytmie k=k+1.

Najefektywniejszy z nich, k=2*n, z czasem wykonuje coraz mniej realokacji, co przy wzroście ilości danych jedynie działa na jego korzyść.

Złożoność obliczeniowa

(Korekty w tym fragmencie wprowadzono dnia 9.04.2016r)

Średni czas operacji inkrementalnego powiększania rozmiarów tablic w większości przypadków zawiera się w $O(n^2)$ w przypadku powiększania o pewną stałą. Różnice pomiędzy doborem stałej powiększania wpływają jedynie na przypadk optymistyczny złożoności tego algorytmu, w którym im większa stała, tym początkowo dla małych liczb ich złożoność wynosi O(n), natomiast w przypadku algorytmów podwajających średni czas operacji zawiera się w O(n). W kolejnym sprawozdaniu przedstawiono lepszą analizę statystyczną tych algorytmów w celu zobrazowania i ocenienia ich złożoności obliczeniowej. Zawarto tam również wykresy przedstawiające te zależności.

Wnioski

Z powyższej analizy wynika, że algorytmy podwajające rozmiar tablicy są efektywniejsze niż algorytmy inkrementalne.