

# 1 Vim config

```

1 filetype on
2 filetype plugin on
3 filetype plugin indent on
4
5 colorscheme ron
6
7 set nobackup
8 set noswapfile
9 set showcmd
10 set incsearch
11 set smartcase
12 set hidden
13 set lazyredraw
14 set nocompatible
15 set backspace=indent,eol,start
16 set history=10
17 set ruler
18 set expandtab
19 set shiftwidth=4
20 set softtabstop=4
21 set tabstop=4
22 set foldmethod=syntax
23 set virtualedit=all
24 set formatoptions=tcqrn
25 set wildmenu
26 set shm=aoOAI
27 set hlsearch
28 set number
29 set mousehide
30 set mouse=a
31 set termencoding=utf-8
32 set novisualbell
33 set encoding=utf-8
34 set fileencodings=utf8,cp1251
35
36 command W w
37 command Q q
38 command Wq wq
39 command WQ wq
40 command Wa wa
41 command WA wa
42 command Wqa wqa
43 command WQa wqa
44 command WQA wqa
45
46 # Mappings
47 map Q gq
48 map Y y$
49 # Save all files
50 map <F2> <Esc>:wa<CR>
51 # Save all files and exit
52 map <F3> <Esc>:wqa<CR>
53 # Replace template of current word
54 map <F4> :%s/\<<C-r>=expand("<cword>")<cr>\>/
55
56 nmap ,h :tabprev<CR>
57 nmap ,l :tabnext<CR>
58 nmap ,j :bnext<CR>
59 nmap ,k :bprevious<CR>
60 nmap ,p :set paste!<CR>
61 nmap ,t :tabnew<CR>
62 nmap <S-Tab> <<
63 nmap <Tab> <C-W>w
64 nmap <Backspace> <Esc>hx<Ins>
65 nmap <CR> i<CR><Esc>l
66
67 imap <S-Tab> <Esc><<i
68 imap <Ins> <Esc>a
69
70 vmap <Tab> >gv
71 vmap <S-Tab> <gv

```

# 2 Inverse of modulo ring

```

1 int *im;
2
3 // Initialization
4 im = (int *)calloc(N+1, sizeof(int));
5 for (int i = 0; i < N; ++i) {
6     im[i] = -1;

```

```

7     }
8
9     int64_t inverse(int64_t a, int64_t n) {
10         if (im[a] > 0)
11             return im[a];
12
13         int64_t tmp;
14         int64_t t = 0, t1 = 1;
15         int64_t r = n, r1 = a;
16         while (r1 != 0) {
17             int64_t q = r / r1;
18             tmp = t - q * t1; t = t1; t1 = tmp;
19             tmp = r - q * r1; r = r1; r1 = tmp;
20         }
21         if (t < 0)
22             t += n;
23         t = (t + n) % n;
24         im[a] = t;
25         return t;
26     }

```

### 3 Fenwick tree

```

1     vector<int> t;
2     int n;
3
4     int sum (int r)
5     {
6         int result = 0;
7         for (; r >= 0; r = (r & (r+1)) - 1)
8             result += t[r];
9         return result;
10    }
11
12    void inc (int i, int delta)
13    {
14        for (; i < n; i = (i | (i+1)))
15            t[i] += delta;
16    }

```

### 4 RMQ

Простая РМКу с обновлением на отрезке.

```

1     void build (int a[], int v, int tl, int tr) {
2         if (tl == tr)
3             t[v] = a[tl];
4         else {
5             int tm = (tl + tr) / 2;
6             build (a, v*2, tl, tm);
7             build (a, v*2+1, tm+1, tr);
8         }
9     }
10
11    void update (int v, int tl, int tr, int l, int r, int add) {
12        if (l > r)
13            return;
14        if (l == tl && tr == r)
15            t[v] += add;
16        else {
17            int tm = (tl + tr) / 2;
18            update (v*2, tl, tm, l, min(r,tm), add);
19            update (v*2+1, tm+1, tr, max(l,tm+1), r, add);
20        }
21    }
22
23    int get (int v, int tl, int tr, int pos) {
24        if (tl == tr)
25            return t[v];
26        int tm = (tl + tr) / 2;
27        if (pos <= tm)
28            return t[v] + get (v*2, tl, tm, pos);
29        else
30            return t[v] + get (v*2+1, tm+1, tr, pos);
31    }

```

## 5 Treap

Ключевая идея заключается в том, что в качестве ключей `key` следует использовать индексы элементов в массиве. Однако явно хранить эти значения `key` мы не будем (иначе, например, при вставке элемента пришлось бы изменять `key` в  $O(N)$  вершинах дерева).

Заметим, что фактически в данном случае ключ для какой-то вершины - это количество вершин, меньших неё. Следует заметить, что вершины, меньшие данной, находятся не только в её левом поддереве, но и, возможно, в левых поддеревьях её предков. Более строго, неявный ключ для некоторой вершины `t` равен количеству вершин `cnt(t->l)` в левом поддереве этой вершины плюс аналогичные величины `cnt(p->l)+1` для каждого предка `p` этой вершины, при условии, что `t` находится в правом поддереве для `p`.

Ясно, как теперь быстро вычислять для текущей вершины её неявный ключ. Поскольку во всех операциях мы приходим в какую-либо вершину, спускаясь по дереву, мы можем просто накапливать эту сумму, передавая её функции. Если мы идём в левое поддерево - накапливаемая сумма не меняется, а если идём в правое - увеличивается на `cnt(t->l)+1`. Теперь перейдём к реализации различных дополнительных операций на неявных декартовых деревьях:

- Вставка элемента. Пусть нам надо вставить элемент в позицию `pos`. Разобьём декартово дерево на две половинки: соответствующую массиву `[0..pos-1]` и массиву `[pos..sz]`; для этого достаточно вызвать `split(t, t1, t2, pos)`. После этого мы можем объединить дерево `t1` с новой вершиной; для этого достаточно вызвать `merge(t1, t1, new_item)` (нетрудно убедиться в том, что все предусловия для `merge` выполнены). Наконец, объединим два дерева `t1` и `t2` обратно в дерево `t` - вызовом `merge(t, t1, t2)`.
- Удаление элемента. Здесь всё ещё проще: достаточно найти удаляемый элемент, а затем выполнить `merge` для его сыновей `l` и `r`, и поставить результат объединения на место вершины `t`. Фактически, удаление из неявного декартова дерева не отличается от удаления из обычного декартова дерева.
- Сумма/минимум и т.п. на отрезке. Во-первых, для каждой вершины создадим дополнительное поле `f` в структуре `item`, в котором будет храниться значение целевой функции для поддерева этой вершины. Такое поле легко поддерживать, для этого надо поступить аналогично поддержке размеров `cnt` (создать функцию, вычисляющую значение этого поля, пользуясь его значениями для сыновей, и вставить вызовы этой функции в конце всех функций, меняющих дерево). Во-вторых, нам надо научиться отвечать на запрос на произвольном отрезке `[A;B]`. Научимся выделять из дерева его часть, соответствующую отрезку `[A;B]`. Нетрудно понять, что для этого достаточно сначала вызвать `split(t, t1, t2, A)`, а затем `split(t2, t2, t3, B-A+1)`. В результате дерево `t2` и будет состоять из всех элементов в отрезке `[A;B]`, и только них. Следовательно, ответ на запрос будет находиться в поле `f` вершины `t2`. После ответа на запрос дерево надо восстановить вызовами `merge(t, t1, t2)` и `merge(t, t, t3)`.
- Прибавление/покраска на отрезке. Здесь мы поступаем аналогично предыдущему пункту, но вместо поля `f` будем хранить поле `add`, которое и будет содержать прибавляемую величину (или величину, в которую красят всё поддерево этой вершины). Перед выполнением любой операции эту величину `add` надо "протолкнуть" т.е. соответствующим образом изменить `t->l->add` и `t->r->add`, а у себя значение `add` снять. Тем самым мы добьёмся того, что ни при каких изменениях дерева информация не будет потеряна.
- Переворот на отрезке. Этот пункт почти аналогичен предыдущему - нужно ввести поле `bool rev`, которое ставить в `true`, когда требуется произвести переворот в поддереве текущей вершины. "Проталкивание" поля `rev` заключается в том, что мы обмениваем местами сыновья текущей вершины, и ставим этот флаг для них.

```

1 void merge (pitem & t, pitem l, pitem r) {
2     if (!l || !r)
3         t = l ? l : r;
4     else if (l->prior > r->prior)
5         merge (l->r, l->r, r), t = l;
6     else
7         merge (r->l, l, r->l), t = r;
8     upd_cnt (t);
9 }
10
11 void split (pitem t, pitem & l, pitem & r, int key, int add = 0) {
12     if (!t)
13         return void( l = r = 0 );
14     int cur_key = add + cnt(t->l); // вычисляем неявный ключ
15     if (key <= cur_key)

```

```

16         split (t->l, l, t->l, key, add), r = t;
17     else
18         split (t->r, t->r, r, key, add + 1 + cnt(t->l)), l = t;
19     upd_cnt (t);
20 }

```

## 6 GCD

```

1  int gcd (int a, int b, int & x, int & y) {
2      if (a == 0) {
3          x = 0; y = 1;
4          return b;
5      }
6      int x1, y1;
7      int d = gcd (b%a, a, x1, y1);
8      x = y1 - (b / a) * x1;
9      y = x1;
10     return d;
11 }

```

## 7 Convex hull

```

1  struct pt {
2      double x, y;
3  };
4
5  bool cmp (pt a, pt b) {
6      return a.x < b.x || a.x == b.x && a.y < b.y;
7  }
8
9  bool cw (pt a, pt b, pt c) {
10     return a.x*(b.y-c.y)+b.x*(c.y-a.y)+c.x*(a.y-b.y) < 0;
11 }
12
13 bool ccw (pt a, pt b, pt c) {
14     return a.x*(b.y-c.y)+b.x*(c.y-a.y)+c.x*(a.y-b.y) > 0;
15 }
16
17 void convex_hull (vector<pt> & a) {
18     if (a.size() == 1) return;
19     sort (a.begin(), a.end(), &cmp);
20     pt p1 = a[0], p2 = a.back();
21     vector<pt> up, down;
22     up.push_back (p1);
23     down.push_back (p1);
24     for (size_t i=1; i<a.size(); ++i) {
25         if (i==a.size()-1 || cw (p1, a[i], p2)) {
26             while (up.size()>=2 && !cw (up[up.size()-2], up[up.size()-1], a[i]))
27                 up.pop_back();
28             up.push_back (a[i]);
29         }
30         if (i==a.size()-1 || ccw (p1, a[i], p2)) {
31             while (down.size()>=2 && !ccw (down[down.size()-2], down[down.size()-1], a[i]))
32                 down.pop_back();
33             down.push_back (a[i]);
34         }
35     }
36     a.clear();
37     for (size_t i=0; i<up.size(); ++i)
38         a.push_back (up[i]);
39     for (size_t i=down.size()-2; i>0; --i)
40         a.push_back (down[i]);
41 }

```

## 8 Z-func

Пусть дана строка  $s$  длины  $n$ . Тогда Z-функция ("зет-функция") от этой строки — это массив длины  $n$ ,  $i$ -ый элемент которого равен наибольшему числу символов, начиная с позиции  $i$ , совпадающих с первыми символами строки  $s$ .

Иными словами,  $z[i]$  — это наибольший общий префикс строки  $s$  и её  $i$ -го суффикса.

Первый элемент Z-функции,  $z[0]$ , обычно считают неопределённым. В данной статье мы будем считать, что он равен нулю (хотя ни в алгоритме, ни в приведённой реализации это ничего не меняет).

```

1  vector<int> z_function (string s) {
2      int n = (int) s.length();

```

```

3     vector<int> z (n);
4     for (int i=1, l=0, r=0; i<n; ++i) {
5         if (i <= r)
6             z[i] = min (r-i+1, z[i-1]);
7         while (i+z[i] < n && s[z[i]] == s[i+z[i]])
8             ++z[i];
9         if (i+z[i]-1 > r)
10            l = i, r = i+z[i]-1;
11     }
12     return z;
13 }

```

## 9 Prefix-func

Дана строка  $s[0 \dots n-1]$ . Требуется вычислить для неё префикс-функцию, т.е. массив чисел  $\pi[0 \dots n-1]$ , где  $\pi[i]$  определяется следующим образом: это такая наибольшая длина наибольшего собственного суффикса подстроки  $s[0 \dots i]$ , совпадающего с её префиксом (собственный суффикс — значит не совпадающий со всей строкой). В частности, значение  $\pi[0]$  полагается равным нулю.

Пример — для строки "aabaab" она равна:  $[0, 1, 0, 1, 2, 2, 3]$ .

```

1     vector<int> prefix_function (string s) {
2         int n = (int) s.length();
3         vector<int> pi (n);
4         for (int i=1; i<n; ++i) {
5             int j = pi[i-1];
6             while (j > 0 && s[i] != s[j])
7                 j = pi[j-1];
8             if (s[i] == s[j]) ++j;
9             pi[i] = j;
10        }
11        return pi;
12    }

```

Алгоритм Кнута-Морриса-Пратта.

Эта задача является классическим применением префикс-функции (и, собственно, она и была открыта в связи с этим).

Дан текст  $t$  и строка  $s$ , требуется найти и вывести позиции всех вхождений строки  $s$  в текст  $t$ .

Обозначим для удобства через  $n$  длину строки  $s$ , а через  $m$  — длину текста  $t$ .

Образум строку  $s + \# + t$ , где символ  $\#$  — это разделитель, который не должен нигде более встречаться. Посчитаем для этой строки префикс-функцию. Теперь рассмотрим её значения, кроме первых  $n+1$  (которые, как видно, относятся к строке  $s$  и разделителю). По определению, значение  $\pi[i]$  показывает наидлиннейшую длину подстроки, оканчивающейся в позиции  $i$  и совпадающего с префиксом. Но в нашем случае это  $\pi[i]$  — фактически длина наибольшего блока совпадения со строкой  $s$  и оканчивающегося в позиции  $i$ . Больше, чем  $n$ , эта длина быть не может — за счёт разделителя. А вот равенство  $\pi[i] = n$  (там, где оно достигается), означает, что в позиции  $i$  оканчивается искомое вхождение строки  $s$  (только не надо забывать, что все позиции отсчитываются в склеенной строке  $s + \# + t$ ).

Таким образом, если в какой-то позиции  $i$  оказалось  $\pi[i] = n$ , то в позиции  $i - (n + 1) - n + 1 = i - 2n$  строки  $t$  начинается очередное вхождение строки  $s$  в строку  $t$ .

Как уже упоминалось при описании алгоритма вычисления префикс-функции, если известно, что значения префикс-функции не будут превышать некоторой величины, то достаточно хранить не всю строку и префикс-функцию, а только её начало. В нашем случае это означает, что нужно хранить в памяти лишь строку  $s + \#$  и значение префикс-функции на ней, а потом уже считывать по одному символу строку  $t$  и пересчитывать текущее значение префикс-функции.

## 10

```

1     struct vertex {
2         int next[K];
3         bool leaf;
4         int p;
5         char pch;
6         int link;
7         int go[K];
8     };
9
10    vertex t[NMAX+1];
11    int sz;

```

```

12
13 void init() {
14     t[0].p = t[0].link = -1;
15     memset (t[0].next, 255, sizeof t[0].next);
16     memset (t[0].go, 255, sizeof t[0].go);
17     sz = 1;
18 }
19
20 void add_string (const string & s) {
21     int v = 0;
22     for (size_t i=0; i<s.length(); ++i) {
23         char c = s[i]-'a';
24         if (t[v].next[c] == -1) {
25             memset (t[sz].next, 255, sizeof t[sz].next);
26             memset (t[sz].go, 255, sizeof t[sz].go);
27             t[sz].link = -1;
28             t[sz].p = v;
29             t[sz].pch = c;
30             t[v].next[c] = sz++;
31         }
32         v = t[v].next[c];
33     }
34     t[v].leaf = true;
35 }
36
37 int go (int v, char c);
38
39 int get_link (int v) {
40     if (t[v].link == -1)
41         if (v == 0 || t[v].p == 0)
42             t[v].link = 0;
43         else
44             t[v].link = go (get_link (t[v].p), t[v].pch);
45     return t[v].link;
46 }
47
48 int go (int v, char c) {
49     if (t[v].go[c] == -1)
50         if (t[v].next[c] != -1)
51             t[v].go[c] = t[v].next[c];
52         else
53             t[v].go[c] = v==0 ? 0 : go (get_link (v), c);
54     return t[v].go[c];
55 }

```

## 11 Fast LCA

Воспользуемся классическим сведением задачи LCA к задаче RMQ (минимум на отрезке) (более подробно см. Наименьший общий предок. Нахождение за  $O(\sqrt{N})$  и  $O(\log N)$  с препроцессингом  $O(N)$ ). Научимся теперь решать задачу RMQ в данном частном случае с препроцессингом  $O(N)$  и  $O(1)$  на запрос.

Заметим, что задача RMQ, к которой мы свели задачу LCA, является весьма специфичной: любые два соседних элемента в массиве отличаются ровно на единицу (поскольку элементы массива - это не что иное как высоты вершин, посещаемых в порядке обхода, и мы либо идём в потомка, тогда следующий элемент будет на 1 больше, либо идём в предка, тогда следующий элемент будет на 1 меньше). Собственно алгоритм Фарах-Колтона и Бендера как раз и представляет собой решение такой задачи RMQ.

Обозначим через  $A$  массив, над которым выполняются запросы RMQ, а  $N$  - размер этого массива.

Построим сначала алгоритм, решающий эту задачу с препроцессингом  $O(N \log N)$  и  $O(1)$  на запрос. Это сделать легко: создадим так называемую Sparse Table  $T[l, i]$ , где каждый элемент  $T[l, i]$  равен минимуму  $A$  на промежутке  $[l; l+2^i)$ . Очевидно,  $0 \leq i \leq \lceil \log N \rceil$ , и потому размер Sparse Table будет  $O(N \log N)$ . Построить её также легко за  $O(N \log N)$ , если заметить, что  $T[l, i] = \min(T[l, i-1], T[l+2^{i-1}, i-1])$ . Как теперь отвечать на каждый запрос RMQ за  $O(1)$ ? Пусть поступил запрос  $(l, r)$ , тогда ответом будет  $\min(T[l, sz], T[r-2sz+1, sz])$ , где  $sz$  - наибольшая степень двойки, не превосходящая  $r-l+1$ . Действительно, мы как бы берём отрезок  $(l, r)$  и покрываем его двумя отрезками длины  $2sz$  - один начинающийся в  $l$ , а другой заканчивающийся в  $r$  (причём эти отрезки перекрываются, что в данном случае нам нисколько не мешает). Чтобы действительно достигнуть асимптотики  $O(1)$  на запрос, мы должны предпосчитать значения  $sz$  для всех возможных длин от 1 до  $N$ .

Теперь опишем, как улучшить этот алгоритм до асимптотики  $O(N)$ .

Разобьём массив  $A$  на блоки размером  $K = 0.5 \log^2 N$ . Для каждого блока посчитаем минимальный элемент в нём и его позицию (поскольку для решения задачи LCA нам важны не сами минимумы, а их позиции). Пусть  $B$  - это массив размером  $N / K$ , составленный из этих минимумов в каждом блоке. Построим по массиву  $B$  Sparse Table, как описано выше, при этом размер Sparse Table и время её построения будут равны:

$$\frac{N}{K} \log \frac{N}{K} = \frac{2N}{\log N} \log \frac{2N}{\log N} = \frac{2N}{\log N} (1 + \log \frac{N}{\log N}) \leq \frac{2N}{\log N} + 2N = O(N)$$

Теперь нам осталось только научиться быстро отвечать на запросы RMQ внутри каждого блока. В самом деле, если поступил запрос RMQ(l,r), то, если l и r находятся в разных блоках, то ответом будет минимум из следующих значений: минимум в блоке l, начиная с l и до конца блока, затем минимум в блоках после l и до r (не включительно), и наконец минимум в блоке r, от начала блока до r. На запрос "минимум в блоках" мы уже можем отвечать за O(1) с помощью Sparse Table, остались только запросы RMQ внутри блоков.

Здесь мы воспользуемся "+1 свойством". Заметим, что, если внутри каждого блока от каждого его элемента отнять первый элемент, то все блоки будут однозначно определяться последовательностью длины K-1, состоящей из чисел +1. Следовательно, количество различных блоков будет равно:

$2K-1 = 20.5 \log N - 1 = 0.5 \sqrt{N}$  Итак, количество различных блоков будет O(sqrt(N)), и потому мы можем предпосчитать результаты RMQ внутри всех различных блоков за O(sqrt(N) K^2) = O(sqrt(N) log^2 N) = O(N). С точки зрения реализации, мы можем каждый блок характеризовать битовой маской длины K-1 (которая, очевидно, поместится в стандартный тип int), и хранить предпосчитанные RMQ в некотором массиве R[mask,l,r] размера O(sqrt(N) log^2 N).

Итак, мы научились предпосчитывать результаты RMQ внутри каждого блока, а также RMQ над самими блоками, всё в сумме за O(N), а отвечать на каждый запрос RMQ за O(1) - пользуясь только предвычисленными значениями, в худшем случае четырьмя: в блоке l, в блоке r, и на блоках между l и r не включительно.

Реализация В начале программы указаны константы MAXN, LOG\_MAXLIST и SQRT\_MAXLIST, определяющие максимальное число вершин в графе, которые при необходимости надо увеличить.

```

1  const int MAXN = 100*1000;
2  const int MAXLIST = MAXN * 2;
3  const int LOG_MAXLIST = 18;
4  const int SQRT_MAXLIST = 447;
5  const int MAXBLOCKS = MAXLIST / ((LOG_MAXLIST+1)/2) + 1;
6
7  int n, root;
8  vector<int> g[MAXN];
9  int h[MAXN]; // vertex height
10 vector<int> a; // dfs list
11 int a_pos[MAXN]; // positions in dfs list
12 int block; // block size = 0.5 log A.size()
13 int bt[MAXBLOCKS][LOG_MAXLIST+1]; // sparse table on blocks (relative minimum positions in blocks)
14 int bhash[MAXBLOCKS]; // block hashes
15 int brmq[SQRT_MAXLIST][LOG_MAXLIST/2][LOG_MAXLIST/2]; // rmq inside each block, indexed by block hash
16 int log2[2*MAXN]; // precalcd logarithms (floored values)
17
18 // walk graph
19 void dfs (int v, int curh) {
20     h[v] = curh;
21     a_pos[v] = (int)a.size();
22     a.push_back (v);
23     for (size_t i=0; i<g[v].size(); ++i)
24         if (h[g[v][i]] == -1) {
25             dfs (g[v][i], curh+1);
26             a.push_back (v);
27         }
28 }
29
30 int log (int n) {
31     int res = 1;
32     while (1<<res < n) ++res;
33     return res;
34 }
35
36 // compares two indices in a
37 inline int min_h (int i, int j) {
38     return h[a[i]] < h[a[j]] ? i : j;
39 }
40
41 // O(N) preprocessing
42 void build_lca() {
43     int sz = (int)a.size();
44     block = (log(sz) + 1) / 2;
45     int blocks = sz / block + (sz % block ? 1 : 0);
46
47     // precalc in each block and build sparse table
48     memset (bt, 255, sizeof bt);
49     for (int i=0, bl=0, j=0; i<sz; ++i, ++j) {
50         if (j == block)
51             j = 0, ++bl;

```

```

52         if (bt[bl][0] == -1 || min_h (i, bt[bl][0]) == i)
53             bt[bl][0] = i;
54     }
55     for (int j=1; j<=log(sz); ++j)
56         for (int i=0; i<blocks; ++i) {
57             int ni = i + (1<<(j-1));
58             if (ni >= blocks)
59                 bt[i][j] = bt[i][j-1];
60             else
61                 bt[i][j] = min_h (bt[i][j-1], bt[ni][j-1]);
62         }
63
64     // calc hashes of blocks
65     memset (bhash, 0, sizeof bhash);
66     for (int i=0, bl=0, j=0; i<sz||j<block; ++i, ++j) {
67         if (j == block)
68             j = 0, ++bl;
69         if (j > 0 && (i >= sz || min_h (i-1, i) == i-1))
70             bhash[bl] += 1<<(j-1);
71     }
72
73     // precalc RMQ inside each unique block
74     memset (brmq, 255, sizeof brmq);
75     for (int i=0; i<blocks; ++i) {
76         int id = bhash[i];
77         if (brmq[id][0][0] != -1) continue;
78         for (int l=0; l<block; ++l) {
79             brmq[id][l][l] = l;
80             for (int r=l+1; r<block; ++r) {
81                 brmq[id][l][r] = brmq[id][l][r-1];
82                 if (i*block+r < sz)
83                     brmq[id][l][r] =
84                         min_h (i*block+brmq[id][l][r], i*block+r) - i*block;
85             }
86         }
87     }
88
89     // precalc logarithms
90     for (int i=0, j=0; i<sz; ++i) {
91         if (1<<(j+1) <= i) ++j;
92         log2[i] = j;
93     }
94 }
95
96 // answers RMQ in block #bl [l;r] in O(1)
97 inline int lca_in_block (int bl, int l, int r) {
98     return brmq[bhash[bl]][l][r] + bl*block;
99 }
100
101 // answers LCA in O(1)
102 int lca (int v1, int v2) {
103     int l = a_pos[v1], r = a_pos[v2];
104     if (l > r) swap (l, r);
105     int bl = l/block, br = r/block;
106     if (bl == br)
107         return a[lca_in_block(bl, l%block, r%block)];
108     int ans1 = lca_in_block(bl, l%block, block-1);
109     int ans2 = lca_in_block(br, 0, r%block);
110     int ans = min_h (ans1, ans2);
111     if (bl < br - 1) {
112         int pw2 = log2[br-bl-1];
113         int ans3 = bt[bl+1][pw2];
114         int ans4 = bt[br-(1<<pw2)][pw2];
115         ans = min_h (ans, min_h (ans3, ans4));
116     }
117     return a[ans];
118 }

```

## 12 Geom 1

Поиск пары пересекающихся отрезков за  $O(N \log N)$

```

1  const double EPS = 1E-9;
2
3  struct pt {
4      double x, y;
5  };
6
7  struct seg {
8      pt p, q;
9      int id;
10

```



```

11     double get_y (double x) const {
12         if (abs (p.x - q.x) < EPS) return p.y;
13         return p.y + (q.y - p.y) * (x - p.x) / (q.x - p.x);
14     }
15 };
16
17
18 inline bool intersect1d (double l1, double r1, double l2, double r2) {
19     if (l1 > r1) swap (l1, r1);
20     if (l2 > r2) swap (l2, r2);
21     return max (l1, l2) <= min (r1, r2) + EPS;
22 }
23
24 inline int vec (const pt & a, const pt & b, const pt & c) {
25     double s = (b.x - a.x) * (c.y - a.y) - (b.y - a.y) * (c.x - a.x);
26     return abs(s)<EPS ? 0 : s>0 ? +1 : -1;
27 }
28
29 bool intersect (const seg & a, const seg & b) {
30     return intersect1d (a.p.x, a.q.x, b.p.x, b.q.x)
31         && intersect1d (a.p.y, a.q.y, b.p.y, b.q.y)
32         && vec (a.p, a.q, b.p) * vec (a.p, a.q, b.q) <= 0
33         && vec (b.p, b.q, a.p) * vec (b.p, b.q, a.q) <= 0;
34 }
35
36
37 bool operator< (const seg & a, const seg & b) {
38     double x = max (min (a.p.x, a.q.x), min (b.p.x, b.q.x));
39     return a.get_y(x) < b.get_y(x) - EPS;
40 }
41
42
43 struct event {
44     double x;
45     int tp, id;
46
47     event() { }
48     event (double x, int tp, int id)
49         : x(x), tp(tp), id(id)
50     { }
51
52     bool operator< (const event & e) const {
53         if (abs (x - e.x) > EPS) return x < e.x;
54         return tp > e.tp;
55     }
56 };
57
58 set<seg> s;
59 vector < set<seg>::iterator > where;
60
61 inline set<seg>::iterator prev (set<seg>::iterator it) {
62     return it == s.begin() ? s.end() : --it;
63 }
64
65 inline set<seg>::iterator next (set<seg>::iterator it) {
66     return ++it;
67 }
68
69 pair<int,int> solve (const vector<seg> & a) {
70     int n = (int) a.size();
71     vector<event> e;
72     for (int i=0; i<n; ++i) {
73         e.push_back (event (min (a[i].p.x, a[i].q.x), +1, i));
74         e.push_back (event (max (a[i].p.x, a[i].q.x), -1, i));
75     }
76     sort (e.begin(), e.end());
77
78     s.clear();
79     where.resize (a.size());
80     for (size_t i=0; i<e.size(); ++i) {
81         int id = e[i].id;
82         if (e[i].tp == +1) {
83             set<seg>::iterator
84                 nxt = s.lower_bound (a[id]),
85                 prv = prev (nxt);
86             if (nxt != s.end() && intersect (*nxt, a[id]))
87                 return make_pair (nxt->id, id);
88             if (prv != s.end() && intersect (*prv, a[id]))
89                 return make_pair (prv->id, id);
90             where[id] = s.insert (nxt, a[id]);
91         }
92         else {
93             set<seg>::iterator
94                 nxt = next (where[id]),

```

```

95         prv = prev (where[id]);
96         if (nxt != s.end() && prv != s.end() && intersect (*nxt, *prv))
97             return make_pair (prv->id, nxt->id);
98         s.erase (where[id]);
99     }
100 }
101
102 return make_pair (-1, -1);
103 }

```

## 13 Discrete Fourier Transform

Пусть имеется многочлен  $n$ -ой степени:

$$A(x) = a_0x^0 + a_1x^1 + \dots + a_{n-1}x^{n-1}$$

Не теряя общности, можно считать, что  $n$  является степенью 2. Если в действительности  $n$  не является степенью 2, то мы просто добавим недостающие коэффициенты, положив их равными нулю.

Из теории функций комплексного переменного известно, что комплексных корней  $n$ -ой степени из единицы существует ровно  $n$ . Обозначим эти корни через  $w_{n,k}$ ,  $k = 0 \dots n-1$ , тогда известно, что  $w_{n,k} = e^{i\frac{2\pi k}{n}}$ . Кроме того, один из этих корней  $w_n = w_{n,1} = e^{i\frac{2\pi}{n}}$  (называемый главным значением корня  $n$ -ой степени из единицы) таков, что все остальные корни являются его степенями:  $w_{n,k} = (w_n)^k$ .

Тогда дискретным преобразованием Фурье (ДПФ) (discrete Fourier transform, DFT) многочлена  $A(x)$  (или, что то же самое, ДПФ вектора его коэффициентов  $(a_0, a_1, \dots, a_{n-1})$ ) называются значения этого многочлена в точках  $x = w_{n,k}$ , т.е. это вектор:

$$\text{DFT}(a_0, a_1, \dots, a_{n-1}) = (y_0, y_1, \dots, y_{n-1}) = (A(w_n^0), A(w_n^1), \dots, A(w_n^{n-1})).$$

Аналогично определяется и обратное дискретное преобразование Фурье (InverseDFT). Обратное ДПФ для вектора значений многочлена  $(y_0, y_1, \dots, y_{n-1})$  — это вектор коэффициентов многочлена  $(a_0, a_1, \dots, a_{n-1})$ :

$$\text{InverseDFT}(y_0, y_1, \dots, y_{n-1}) = (a_0, a_1, \dots, a_{n-1})$$

Таким образом, если прямое ДПФ переходит от коэффициентов многочлена к его значениям в комплексных корнях  $n$ -ой степени из единицы, то обратное ДПФ — наоборот, по значениям многочлена восстанавливает коэффициенты многочлена.

```

1  const int mod = 7340033;
2  const int root = 5;
3  const int root_1 = 4404020;
4  const int root_pw = 1<<20;
5
6  void fft (vector<int> & a, bool invert) {
7      int n = (int) a.size();
8
9      for (int i=1, j=0; i<n; ++i) {
10         int bit = n >> 1;
11         for (; j>=bit; bit>>=1)
12             j -= bit;
13         j += bit;
14         if (i < j)
15             swap (a[i], a[j]);
16     }
17
18     for (int len=2; len<=n; len<=1) {
19         int wlen = invert ? root_1 : root;
20         for (int i=len; i<root_pw; i<=1)
21             wlen = (wlen * 111 * wlen % mod);
22         for (int i=0; i<n; i+=len) {
23             int w = 1;
24             for (int j=0; j<len/2; ++j) {
25                 int u = a[i+j], v = a[i+j+len/2] * 111 * w % mod;
26                 a[i+j] = u+v < mod ? u+v : u+v-mod;
27                 a[i+j+len/2] = u-v >= 0 ? u-v : u-v+mod;
28                 w = (w * 111 * wlen % mod);
29             }
30         }
31     }
32     if (invert) {
33         int nrev = reverse (n, mod);
34         for (int i=0; i<n; ++i)

```

```

35         a[i] = int (a[i] * 111 * nrev % mod);
36     }
37 }
38
39 void multiply (const vector<int> & a, const vector<int> & b, vector<int> & res) {
40     vector<base> fa (a.begin(), a.end()), fb (b.begin(), b.end());
41     size_t n = 1;
42     while (n < max (a.size(), b.size())) n <= 1;
43     n <= 1;
44     fa.resize (n), fb.resize (n);
45
46     fft (fa, false), fft (fb, false);
47     for (size_t i=0; i<n; ++i)
48         fa[i] *= fb[i];
49     fft (fa, true);
50
51     res.resize (n);
52     for (size_t i=0; i<n; ++i)
53         res[i] = int (fa[i].real() + 0.5);
54 }

```

## 14 Graph

Алгоритм Диница нахождения максимального потока за  $O(N^2M)$

```

1  const int MAXN = ...; // число вершин
2  const int INF = 1000000000; // константа-бесконечность
3
4  int n, c[MAXN][MAXN], f[MAXN][MAXN], s, t, d[MAXN], ptr[MAXN], q[MAXN];
5
6  bool bfs() {
7      int qh=0, qt=0;
8      q[qt++] = s;
9      memset (d, -1, n * sizeof d[0]);
10     d[s] = 0;
11     while (qh < qt) {
12         int v = q[qh++];
13         for (int to=0; to<n; ++to)
14             if (d[to] == -1 && f[v][to] < c[v][to]) {
15                 q[qt++] = to;
16                 d[to] = d[v] + 1;
17             }
18     }
19     return d[t] != -1;
20 }
21
22 int dfs (int v, int flow) {
23     if (!flow) return 0;
24     if (v == t) return flow;
25     for (int & to=ptr[v]; to<n; ++to) {
26         if (d[to] != d[v] + 1) continue;
27         int pushed = dfs (to, min (flow, c[v][to] - f[v][to]));
28         if (pushed) {
29             f[v][to] += pushed;
30             f[to][v] -= pushed;
31             return pushed;
32         }
33     }
34     return 0;
35 }
36
37 int dinic() {
38     int flow = 0;
39     for (;;) {
40         if (!bfs()) break;
41         memset (ptr, 0, n * sizeof ptr[0]);
42         while (int pushed = dfs (s, INF))
43             flow += pushed;
44     }
45     return flow;
46 }

```