

Reshaping Arrays

数组变形

重塑数组的维数、形状

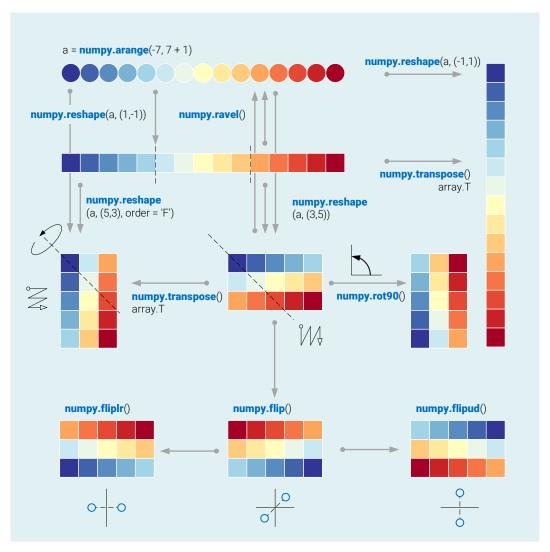


哪里有物质, 哪里就有几何学。

Where there is matter, there is geometry.

—— 约翰内斯·开普勒 (Johannes Kepler) | 德国天文学家、数学家 | 1571 ~ 1630





本 PDF 文件为作者草稿,发布目的为方便读者在移动终端学习,终稿内容以清华大学出版社纸质出版物为准。版权归清华大学出版社所有,请勿商用,引用请注明出处。

代码及 PDF 文件下载: https://github.com/Visualize-ML

本书配套徽课视频均发布在 B 站——生姜 DrGinger: https://space.bilibili.com/513194466

欢迎大家批评指教,本书专属邮箱: jiang.visualize.ml@gmail.com

从 reshape() 函数说起

在 NumPy 中,要改变数组的形状 (也称重塑数组),可以使用 numpy.reshape() 函数。reshape() 函数允许你指定一个新的形状,然后返回一个拥有相同数据但具有新形状的数组。

下面我们先了解一下这个话题的核心函数——numpy.reshape()。



numpy.reshape(a, newshape, order='C')

这个函数的重要输入参数:

- a 参数是要被重塑的数组,可以是一个数组对象,也可以是一个 Python 列表、元组等支持迭代的对象。
- newshape 参数是新的形状,可以是一个整数元组或列表,也可以是一个整数序列。
- order 参数表示重塑数组的元素在内存中存储的顺序,可以是 'C' (按行顺序存储) 或 'F' (按列顺序存储),默认值为 'C'。

下面是 numpy.reshape() 函数一些常见用法:

a) 改变数组的维度: 可以将一个数组从一维改为二维、三维等。例如:

import numpy as np

```
# 创建一个长度为12的一维数组
# 改变为3行4列的二维数组
a = np.arange(12)
```

- b = np.reshape(a, (3, 4))
- c = np.reshape(a, (2, 3, 2)) # 改变为 2 个 3 行 2 列的三维数组

b) 展开数组:可以将一个多维数组展开为一维数组。例如:

import numpy as np

a = np.array([[1, 2], [3, 4]])

- b = np.reshape(a, -1) # 将二维数组展开为一维数组
- c) 改变数组的顺序: 可以改变数组在内存中的存储顺序。例如:

import numpy as np

```
a = np.arange(6).reshape((2, 3)) # 创建一个2行3列的二维数组
b = np.reshape(a, (3, 2), order='F') # 按列顺序存储
```

注意:numpy.reshape() 函数并不会改变数组的数据类型和数据本身,只会改变其形状。如果改变后的形状与原数组的元素 数量不一致,将会抛出 ValueError 异常。

请大家在 JupyterLab 中自行运行如上三段代码。

更多有关 numpy.reshape() 函数的用法,请大家参考如下技术文档:

https://numpy.org/doc/stable/reference/generated/numpy.reshape.html

下面结合实例详细讲解如何利用 numpy.reshape() 完成数组变形。

一维数组 → 行向量

本书前文提过,行向量、列向量都是特殊矩阵。因此,行向量、列向量都是二维数组。也就 是说,行向量是一行若干列的数组,形状为 $1 \times D$ 。列向量是若干行一列的数组,形状为 $n \times 1$ 。

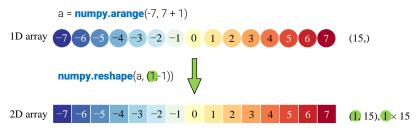


图 1. 将一维数组转换为行向量

本 PDF 文件为作者草稿,发布目的为方便读者在移动终端学习,终稿内容以清华大学出版社纸质出版物为准。 版权归清华大学出版社所有,请勿商用,引用请注明出处。

代码及 PDF 文件下载: https://github.com/Visualize-ML

本书配套微课视频均发布在 B 站——生姜 DrGinger: https://space.bilibili.com/513194466

欢迎大家批评指教,本书专属邮箱: jiang.visualize.ml@gmail.com

如图 1 所示,用 a = numpy.arange(-7, 7+1) 生成的是一个一维数组 a,这个数组有 15 个元素。由于数组为一维,所以可视化时采用了"圆圈",而不是方块。利用 numpy.reshape(a, (1, -1)),我们将 a 转化为形状为 (1, 15) 的二维数组,也称行向量,即 1×15 矩阵。

▲注意,使用 -1 作为形状参数时,numpy.reshape() 会根据数组中的数据数量和其它 指定的维数来自动计算该维度的大小。

一维数组 → 列向量

如图 2 所示,利用 numpy.reshape(a, (1, -1)),我们可以把一维数组 numpy.arange(-7, 7+1) 转化为形状为 (15, 1) 的二维数组,也称列向量,即 15×1 矩阵。

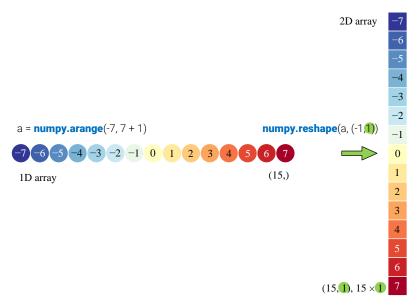


图 2. 将一维数组转换为列向量

一维数组 → 二维数组

用 a = numpy.arange(-7, 7+1) 生成的数组有 15 个元素,可以被 3、5 整除,因此一维数组 a 可以写成 3×5 矩阵。如图 3 所示,我们可以分别按先行后列、先列后行两种形式重塑数组。

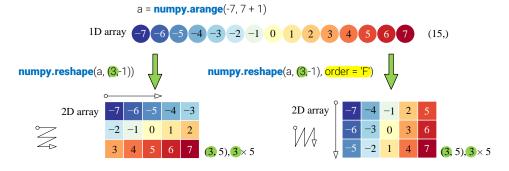


图 3. 将一维数组转换为 3×5矩阵, 先行后列, 先列后行

本 PDF 文件为作者草稿,发布目的为方便读者在移动终端学习,终稿内容以清华大学出版社纸质出版物为准。版权归清华大学出版社所有,请勿商用,引用请注明出处。

代码及 PDF 文件下载: https://github.com/Visualize-ML

本书配套微课视频均发布在 B 站——生姜 DrGinger: https://space.bilibili.com/513194466

欢迎大家批评指教,本书专属邮箱: jiang.visualize.ml@gmail.com

图 4 所示为将 numpy.arange(-7, 7+1) 一维数组写成 5×3 矩阵。图 4 给出了先行后列、先列后行两种顺序。如图 5 所示已经完成转换的 3×5 数组,通过 numpy.reshape() 可以进一步转化为 5×3 数组。

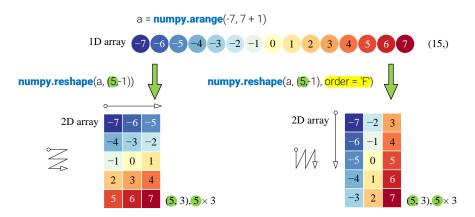


图 4. 将一维数组转换为 5×3矩阵, 先行后列, 先列后行

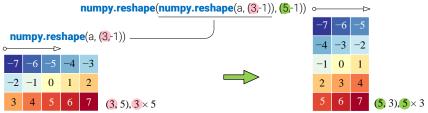


图 5. 将 3×5 矩阵转换为 5×3 矩阵, 先行后列

一维数组 → 三维数组

图 6 所示为将 numpy.arange(-13, 13+1) 一维数组转化成形状为 3 × 3 × 3 的三维数组。

a = numpy.arange(-13, 13 + 1)

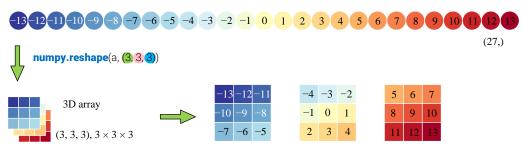


图 6. 将一维数组转换为三维数组

视图 vs 副本

本书前文特别提过, numpy 中要特别注意视图 (view)、副本 (copy) 的区别。简单来说, 视图和副本是 NumPy 中的两种不同的数组对象。

本 PDF 文件为作者草稿,发布目的为方便读者在移动终端学习,终稿内容以清华大学出版社纸质出版物为准。版权归清华大学出版社所有,请勿商用,引用请注明出处。

代码及 PDF 文件下载: https://github.com/Visualize-ML

本书配套微课视频均发布在B站——生姜 DrGinger: https://space.bilibili.com/513194466

欢迎大家批评指教,本书专属邮箱: jiang.visualize.ml@gmail.com

视图是指一个数组的不同视角或者不同形状的表现方式,视图和原始数组共享数据存储区,因此在对视图进行操作时,会影响原始数组的数据。视图可以通过数组的切片、转置、重塑等操作创建。副本则是指对一个数组的完全复制,副本和原始数组不共享数据存储区,因此对副本进行操作不会影响原始数组。使用 numpy.reshape() 也需要注意视图、副本问题。本节配套的 Jupyter 笔记中,大家可以看到,我们用 numpy.shares_memory() 判断两个数组是否指向同一个内存。

如图7所示, numpy.reshape()仅仅改变了观察同一数组的视角,也就是改变了 index。

▲ 注意,不同函数的历史、未来版本可能存在不一致,需要大家自行判断。

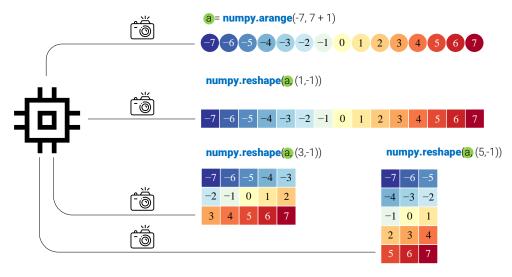


图 7. 视图, 还是副本?

转置

如图 8 所示,一个 $n \times D$ 矩阵 A 转置得到 $D \times n$ 矩阵 B,整个过程相当于矩阵 A 绕主对角线镜像。具体来说,矩阵 A 位于 (i,j) 的元素转置后的位置为 (j,i),即行列序号互换。这就是,为什么位于主对角线上的元素转置前后位置不变。矩阵 A 的转置 (the transpose of a matrix A) 记作 A^{T} 或 A^{I} 。为了和求导记号区分,本书仅采用 A^{T} 记法。

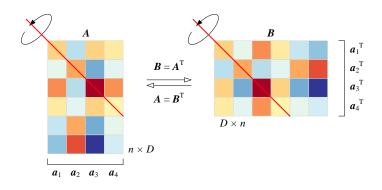


图 8. 矩阵转置,图片来自《矩阵力量》第 4 章

▲ 需要大家特别注意的是, NumPy 的 numpy.transpose() 方法和.T 属性都返回原始数组的转置, 两者都返回原始数组的视图, 而不是副本。

本 PDF 文件为作者草稿,发布目的为方便读者在移动终端学习,终稿内容以清华大学出版社纸质出版物为准。版权归清华大学出版社所有,请勿商用,引用请注明出处。

代码及 PDF 文件下载: https://github.com/Visualize-ML

本书配套微课视频均发布在B站——生姜 DrGinger: https://space.bilibili.com/513194466

欢迎大家批评指教,本书专属邮箱: jiang.visualize.ml@gmail.com



"鸢尾花书"中《矩阵力量》第4章将专门讲解矩阵的转置运算。

图 9 所示为二维数组的转置。行向量转置得到列向量,反之亦然。3 × 5 矩阵转置得到 5 × 3 矩 阵。而一维数组的转置不改变形状。

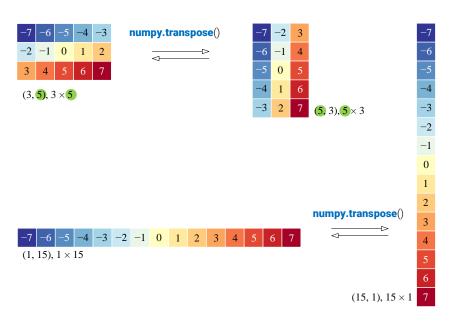


图 9. 二维数组的转置

扁平化

扁平化可以理解图 1、图 2、图 3 等 numpy.reshape() 的"逆操作"。完成扁平化的方法有很多,比 如 array.ravel()、array.reshape(-1)、array.flatten()。大家也可以使用 numpy.ravel()、numpy.flatten() 这两个函数。图10所示为将二维转化为一维数组。

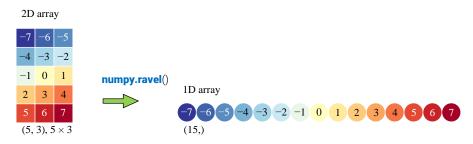


图 10. 二维数组转化为一维数组

请大家格外注意, ravel()、reshape(-1) 返回的是原始数组的视图, 而不是其副本。因此, 如果 修改新数组中的任何元素,原始数组也会受到影响。如果需要返回一个数组副本,可以使用 flatten()函数。本节配套的 Jupyter 笔记中给出一个详细的例子,请大家自行学习。

本 PDF 文件为作者草稿,发布目的为方便读者在移动终端学习,终稿内容以清华大学出版社纸质出版物为准。 版权归清华大学出版社所有,请勿商用,引用请注明出处。

代码及 PDF 文件下载: https://github.com/Visualize-ML

本书配套微课视频均发布在 B 站——生姜 DrGinger: https://space.bilibili.com/513194466

欢迎大家批评指教,本书专属邮箱: jiang.visualize.ml@gmail.com

其他操作

如图 11 所示, numpy.rot90() 的作用是将一个数组逆时针旋转 90 度。默认情况下,这个函数会 将数组的前两个维度 axes=(0,1) 进行旋转。此外,还可以利用参数 k (正整数) 逆时针旋转 $k \times 90$ 度。默认, k=1。

注意, numpy.rot90()的结果也是返回原始数组的视图,而不是副本。

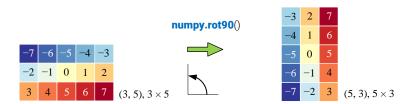


图 11.3×5矩阵逆时针旋转 90度

numpy.flip() 函数用于翻转数组中的元素,即将数组沿着一个或多个轴翻转。numpy.flip(A, axis=None) 中,A 是要进行翻转的数组,axis 指定要翻转的轴。如图 12 所示,如果不指定 axis, 则默认将整个数组沿着所有的轴进行翻转。类似的函数还有 numpy.fliplr()、numpy.flipud(),请大 家自行学习。



图 12.3×5矩阵沿着两个轴翻转



下面,是有关使用 numpy.reshape() 函数的三道习题,请大家完成。

- Q1. 首先生成一个一维数组 [1, 2, 3, 4, 5, 6]. 然后将其转换为一个形状为 (2, 3) 的二维数组. 并打 印结果。注意,元素按先行后列顺序存储。最后,想办法判断转换前后的数组是视图,还是副
- Q2. 将一个二维数组 [[1, 2], [3, 4], [5, 6]] 转换为一个形状为 (6,) 的一维数组,并打印结果。注意, 按先列后行顺序存储。
- Q3. 将一个三维数组 [[[1, 2], [3, 4]], [[5, 6], [7, 8]]] 转换为一个形状为 (2, 4) 的二维数组,并按列顺 序存储,最后打印结果。
- * 这三道题目很基础,本书不给答案。

本 PDF 文件为作者草稿,发布目的为方便读者在移动终端学习,终稿内容以清华大学出版社纸质出版物为准。 版权归清华大学出版社所有,请勿商用,引用请注明出处。

代码及 PDF 文件下载: https://github.com/Visualize-ML

本书配套微课视频均发布在 B 站-— 生姜 DrGinger: https://space.bilibili.com/513194466

欢迎大家批评指教,本书专属邮箱: jiang.visualize.ml@gmail.com