```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <algorithm>
#include <iostream>
using namespace std;
const int n = 1000;
int insertionCompare = 0;
int insertionSwap = 0;
int QuickCompare = 0;
int QuickSwap = 0;
int heapCompare = 0;
int heapSwap = 0;
long long insertionMoveWeight = 0;
long long QuickMoveWeight = 0;
long long heapMoveWeight = 0;
void insertion(int a[], int N) {
    int i, j, v;
    for (i = 0; i < N; i++) {
         v = a[i];
         insertionMoveWeight += a[i];
         j = i;
         while (j > 0 \&\& a[j - 1] > v) {
             insertionCompare++;
             a[j] = a[j - 1];
             insertionMoveWeight += a[j - 1];
             insertionSwap++;
             j--;
         }
         a[j] = v;
         insertionMoveWeight += v;
         insertionSwap++;
    }
}
```

```
void swap(int a[], int i, int j) {
     int t = a[i];
     a[i] = a[j];
     a[j] = t;
}
int partition(int a[], int l, int r) {
     int i, j, v;
    if (r > l) {
          v = a[l];
          i = 1;
         j = r + 1;
          while (1) {
               do {
                    ++i;
                    QuickCompare++;
              } while (a[i] < v);</pre>
               do {
                    --j;
                    QuickCompare++;
               } while (a[j] > v);
               if (i >= j) break;
               swap(a, i, j);
               QuickSwap += 2;
               QuickMoveWeight += a[i] * 2 + a[j];
          }
          swap(a, j, l);
          QuickSwap += 2;
          QuickMoveWeight += a[j] * 2 + a[l];
    }
     return j;
}
void quicksort(int a[], int I, int r) {
     int j;
     if (r > l) {
         j = partition(a, l, r);
          quicksort(a, l, j - 1);
          quicksort(a, j + 1, r);
```

```
}
}
void makeHeap(int a[], int i, int N) {
     int j, v;
     v = a[i];
     heapMoveWeight += a[i];
    j = 2 * i;
     while (j \le N) {
         if (j < N \&\& a[j] < a[j + 1]) {
              j++;
              heapCompare++;
         }
         if (v >= a[j]) {
              break;
              heapCompare++;
         }
         a[j / 2] = a[j];
         heapSwap++;
          heapMoveWeight += a[j];
         j *= 2;
    }
     a[j / 2] = v;
     heapSwap++;
     heapMoveWeight += v;
}
void heapsort(int a[], int n) {
     int i;
     for (int i = n / 2; i > 0; i--) {
         makeHeap(a, i - 1, n - 1);
     }
    for (i = n - 1; i > 0; i--) {
         swap(a, 0, i);
         makeHeap(a, 0, i - 1);
     }
}
```

```
int main() {
    int a[n], b[n], c[n];
    for (int i = 0; i < n; i++) {
         a[i] = rand() \% 1000;
         b[i] = a[i];
         c[i] = a[i];
         // printf("%5d", a[i]);
    }
    insertion(a, n);
    quicksort(b, 0, n - 1);
    heapsort(c, n);
    cout << "Insertion Compare: " << insertionCompare << endl;</pre>
    cout << "Insertion Swap: " << insertionSwap << endl;</pre>
    cout << "Quick Compare: " << QuickCompare << endl;</pre>
    cout << "Quick Swap: " << QuickSwap << endl;</pre>
    cout << "Heap Compare: " << heapCompare << endl;</pre>
    cout << "Heap Swap: " << heapSwap << endl;</pre>
    cout << "Insertion Move Weight: " << insertionMoveWeight << endl;</pre>
    cout << "Quick Move Weight: " << QuickMoveWeight << endl;
    cout << "Heap Move Weight: " << heapMoveWeight << endl;</pre>
    // print a[i]
    for (int i = 0; i < n; i++) {
         cout << a[i] << " ";
    }
}
```

코드 출력 결과

| Northannescent | Million | Milli

Complexity 분석

비교와 삽입 횟수를 측정했기에, 어렵지 않게 알 수 있다.

<Insertion Sort>

for 문 안의 while 문 속 insertionCompare++; insertionSwap++;을 보면 알 수 있듯, 최악의 경우 O(n^2)의 시간복잡도.

Time Complexity : O(n^2)

Space Complexity: O(n)

<Quick Sort>

Partition Func 를 보면 알 수 있듯, 1 번의 partition 실행 시, parameter 로 들어온 I, r 에 대해약 r-l 회 정도의 비교 연산을 수행하게 됨.

총 input 배열의 길이를 n 이라 하면, 이는 순환 호출 1 회 당 약 O(n)의 시간복잡도를 갖는다 할수 있음.

따라서 값이 한쪽으로 몰려있지 않아 pivot 값을 제대로 잡을 수 있는 대부분의 경우 (최선 or 평균적으로) 순환 호출의 깊이가 log(n)이라 할 수 있으므로,

최선/평균의 시간복잡도는 O(nlogn).

값이 한쪽으로 몰려있는 등, pivot 값을 잘 잡지 못해 partition 을 한쪽으로 쏠려 진행하게 되는 경우(최악)의 순환 호출 깊이는 약 n-k 회(n 회) 라 할 수 있으므로,

최악의 시간복잡도는 O(n^2)

Time Complexity: Best - O(nlogn) / Average - O(nlogn) / Worst - $O(n^2)$

Space Complexity: O(n)

<Heap Sort>

Heap 은 Complete Binary Tree 이므로, 자료가 한 쪽에 몰려 Tree 의 깊이가 비정상적으로 깊어질 일이 없다. 따라서 자료 n 개에 대하여 깊이는 약 log(n)이라 할 수 있음.

MakeHeap(Heapify)를 모든 자료에 실행하면 Heap 이 완성되는데, 그렇게 하면 정렬이 끝나므로, Heapify 의 시간복잡도만 측정하면 해결된다.

Heapify 의 시간복잡도는, Tree 의 깊이에 따라 결정되는데, 깊이가 log(n)이므로, 시간복잡도도 O(logn).

따라서 전체 시간복잡도는 n * O(logn) -> O(nlogn)

Time Complexity: O(nlogn)

Space Complexity: O(n)