

IIB-指导书

- 组长：缪佳宇
- 组员：常瑞恒 王潇 陈谯谯
- 2018年1月

小车走黑线

- 启动程序和摄像头，连接蓝牙
- 按照左上、右上、左下、右下顺序，选取四个点，进行图像透视变换。
- 通过摄像头的实时图片回传，在路径上进行特征点抽取，并输出相应特征点的坐标。
- 根据特征点程序自动计算出路线控制小车运行。

