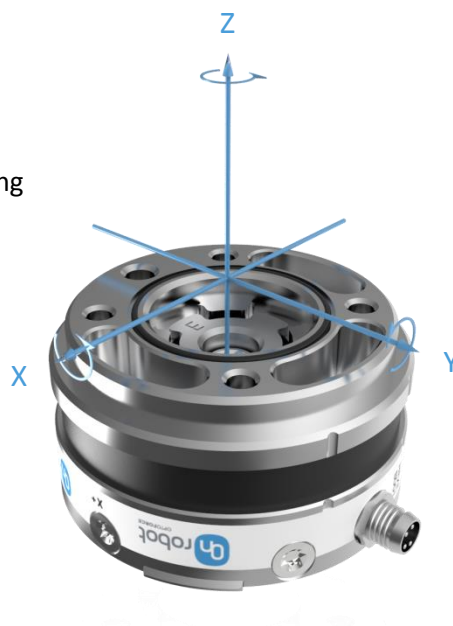


## NØKKELEGENSKAPER

- ✓ Programmeringskompetanse er ikke nødvendig
- ✓ Funksjoner som senterpeking, innsetting, håndføring eller strekningsregistrering
- ✓ Presis nærværregistrering
- ✓ Hold konstant kraft under bevegelser
- ✓ Gir roboten din berøringssans
- ✓ Støv- og vannbestandig (IP67<sup>1</sup>)



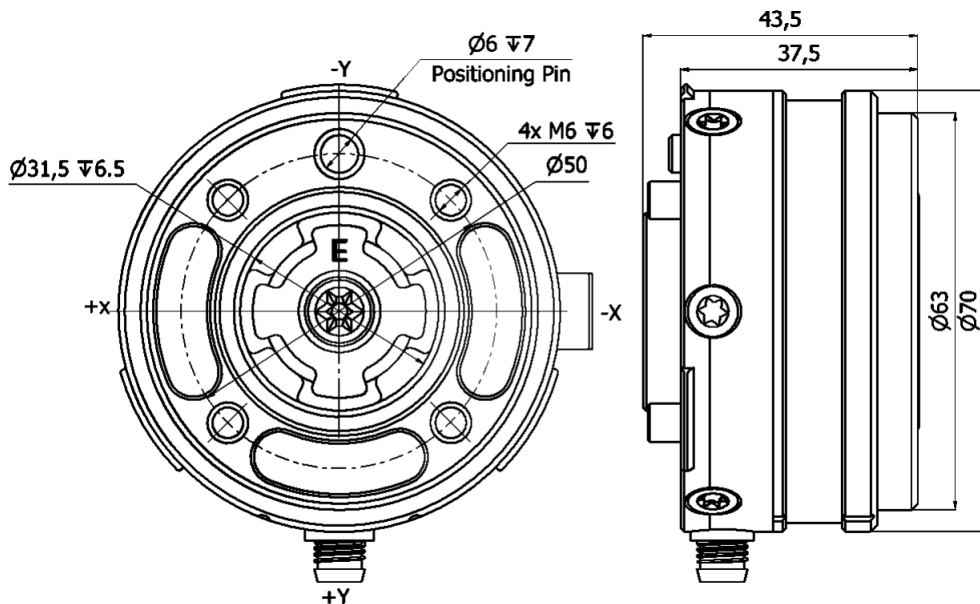
## TEKNISKE SPESIFIKASJONER

Sensortype	Kraft-/momentsensor med 6 akser			
Dimensjoner (høyde x diameter)	37,5 x 70 mm			
Vekt (med innebygde adapterplater)	245 g			
	F <sub>xy</sub>	F <sub>z</sub>	T <sub>xy</sub>	T <sub>z</sub>
Nominell kapasitet (N.C)	200 N	200 N	10 Nm	6,5 Nm
Deformering enkeltakse ved nominell kapasitet (typisk)	± 1,7 mm	± 0,3 mm	± 2,5 °	± 5 °
Overlast enkeltakse	500 %	500 %	500 %	500 %
Signalstøy <sup>2</sup> (typisk)	0,035 N	0,15 N	0,002 Nm	0,001 Nm
Støyfri oppløsning (typisk)	0,2 N	0,8 N	0,010 Nm	0,002 Nm
Fullskala ikke-linearitet	< 2 %	< 2 %	< 2 %	< 2 %
Hysteres (målt på F <sub>z</sub> -akse, typisk)	< 2 %	< 2 %	< 2 %	< 2 %
Krysstale (typisk)	< 5 %	< 5 %	< 5 %	< 5 %
Arbeidstemperaturområde	0 °C / +55 °C			
Strømkrav	DC-inngangsområde 7–24 V		0,8 W	
Monteringsskruer	5 x M4 x 6 mm 1 x M4 x 12 mm (for kabelholderen)			ISO14581

<sup>1</sup> Trenger beskyttelse ved arbeid i omgivelser med korrosive væsker

<sup>2</sup> Signalstøy defineres som standardavviket (1 σ) for et typisk ikke-last-signal på ett sekund.

## MEKANISKE DIMENSJONER

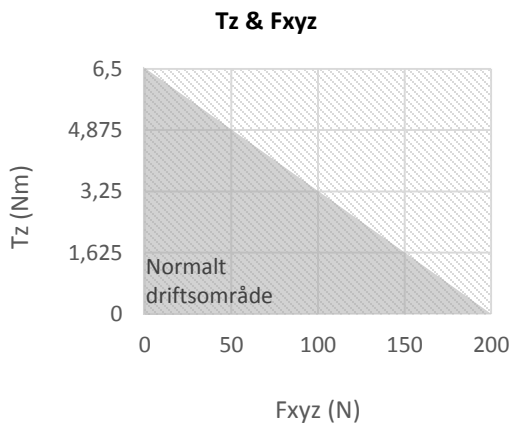
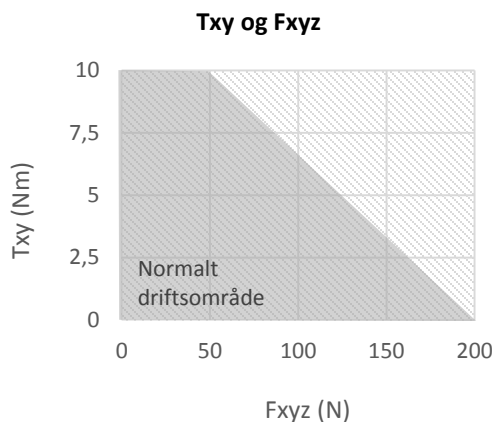


## KOMPLEKS LAST

Ved enkeltakselast kan sensoren brukes opptil sin nominelle kapasitet. Over nominell kapasitet er avlesningen uriktig og ugyldig.

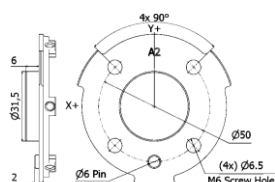
Ved kompleks last (*last på mer enn én akse*) reduseres den nominelle kapasiteten. Diagrammene nedenfor viser de komplekse lastscenariene.

Sensoren **kan ikke brukes** utenfor det normale driftsområdet.

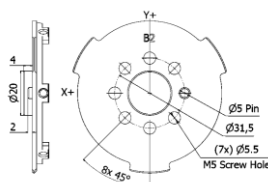


## ADAPTERALTERNATIVER

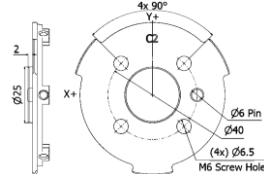
### Adapter «A2»



### Adapter «B2»



### Adapter «C2»



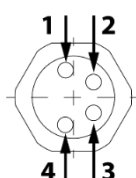
<b>Adapter «A2»</b> Monteringsskruer: M6x8 BN20146 (x4)	<b>Adapter «B2»</b> Monteringsskruer: M5x8 BN20146 (x7)	<b>Adapter «C2»</b> Monteringsskruer: M6x8 BN20146 (x4)
Universal Robots UR3, UR5, UR10	KUKA KR 3 R540	KUKA KR 6
KUKA KR 16, KR 16 S, KR 16 R1610	KUKA KR 6 fiveve, KR 6 sixx WP, KR 6 R1820, KR 6 R1820 HP	KUKA KR 16 L6
KUKA KR 20-3, KR 20-3 C, KR 20 R1810	KUKA KR10 fiveve, KR 10 sixx WP, KR 10 R1420, KR 10 R1420 HP	ABB 140, 1410 *
KUKA KR 8 R2010	KUKA KR 8 R1620, KR 8 R1620 HP	ABB 1600 *
KUKA KR 12 R1810	ABB 120, 1200 *	
KUKA KR 22 R1610		
KUKA LBR iiwa 7 R800, LBR iiwa 14 R820		

\* Kun mekanisk kompatibilitet

## GRENSESNITTYPER

USB	CAN	Ethernet – TCP/UDP	EtherCAT
Maksimal samplingsfrekvens 500 Hz			
Støttede systemer Windows; Linux; ROS; UR			

## PINNEKONFIGURASJON FOR KONTAKT



1 : V+  
2 : CAN høy  
3 : V-  
4 : CAN lav