○評価要件

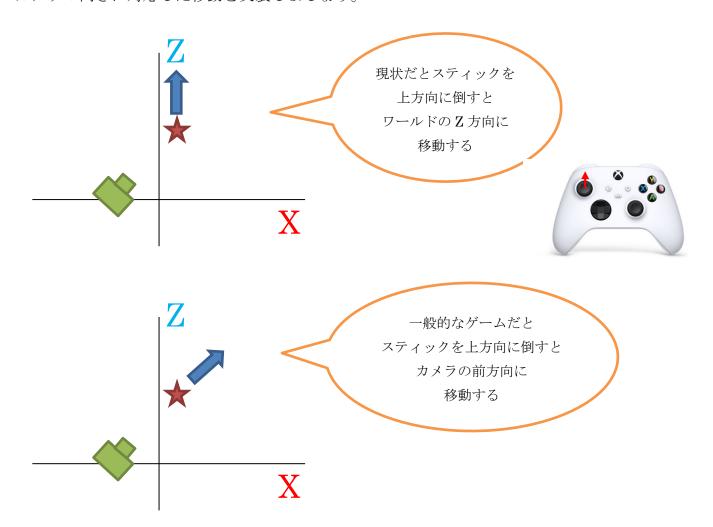
☑カメラ視点から入力値に対する進行ベクトルを取り出して移動

☑キャラクターが進行方向を向くように回転

○概要

今回はキャラクターの移動について学習しましょう。 現状では左スティックを入力すると世界の X 方向、Z 方向に移動します。

一般的な3D ゲームだと左スティックを上に倒すとカメラから見て前方向に移動します。 カメラの向きに対応した移動を実装しましょう。

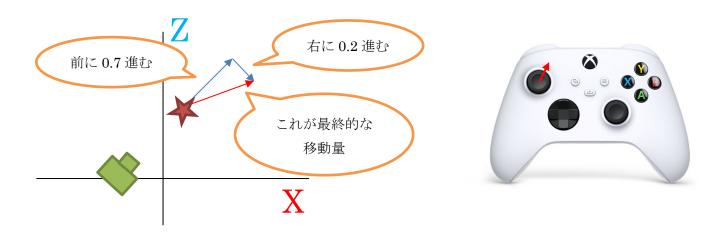


この実装をするために必要な情報を考えていきます。

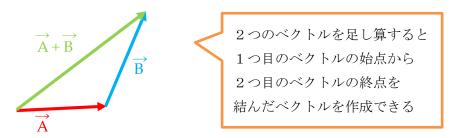
○実装方法

この処理をするにはカメラの方向とスティックの入力値が必要になります。 スティックの上下入力値はカメラの前方向に対応し、 スティックの左右入力値はカメラの右方向に対応するようにできれば実装できます。

仮にスティックの入力値を(0.2, 0.7)と仮定して考えてみましょう。



図の赤い矢印 (ベクトル) を求めることができれば良いわけです。 この赤い矢印は「ベクトルの合成」をすることで算出できます。 「ベクトルの合成」は単純に2つのベクトルを足し算するだけです。

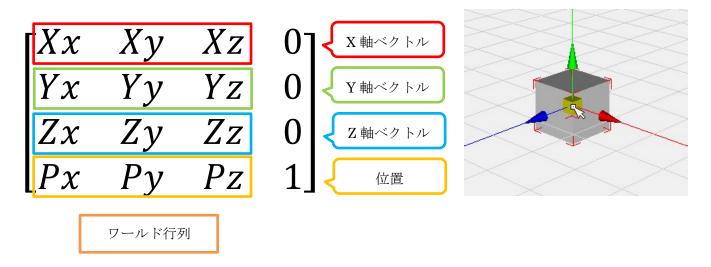


算出した移動ベクトルをキャラクターの位置に加算するとうまくいきそうです。

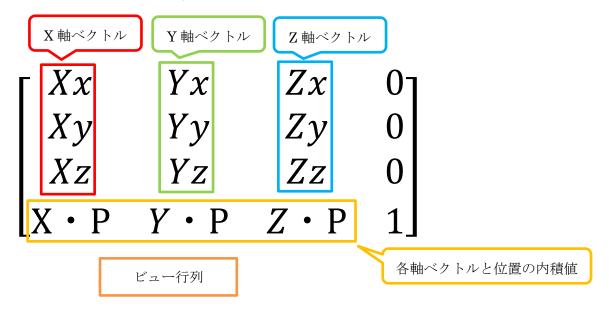
○カメラ方向

このキャラクター移動にはまずカメラの方向が必要ということがわかりました。 カメラクラスを拡張してカメラの方向を取り出せるようにしましょう。

前回、ワールド行列は以下のように3つの軸と位置で出来ていると学習しました。



カメラの姿勢はビュー行列に入っているのですが、ワールド行列ではないため、ビュー行列の中身について確認しましょう。



ワールド行列と比べて軸ベクトルの場所が変わっていることがわかります。 また、4行目が「位置」ではなく、なんらかの計算結果になっています。 この話は詳しく説明すると長くなるので、今回はカメラから方向を取り出すときはビュー行列の縦 列から取り出せるということだけ覚えておきましょう。

○DirectXMath での行列の確認

XMFLOAT4X4 構造体を確認してみよう

右クリックして 「定義に移動」してみよう

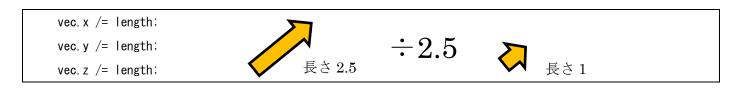
```
DirectX::XMFLOAT4X4 transform = {
    1, 0, 0, 0, // X軸ベクトル    0, 1, 0, 0, // Y軸ベクトル    0, 0, 1, 0, // Z軸ベクトル    0, 0, 0, 1 // 位置 };
```

<u></u>	クイック アクションとリファクタリング	Ctrl+.
X	名前の変更(R)	Ctrl+R, Ctrl+R
<>	コードの表示(C)	F7
Ī	定義をここに表示	Alt+F12
*	定義へ移動(G)	F12
→ ≡	宣言へ移動(A)	Ctrl+F12

DirectXMath.h

○単位ベクトル化

ベクトルとは矢印のことであり、「方向」と「長さ」を合わせもったものです。 このベクトルの長さを1に変換する行為を「単位化」、または「正規化」と呼びます。 単位ベクトル化するにはベクトルの各成分に対して長さで除算することで実現できます。



またベクトルの長さは「三平方の定理」、またの名を「ピタゴラスの定理」という公式により算出できます。

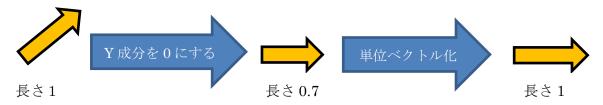
```
できます。

// 三平方の定理により、長さの 2 乗が計算できる
lengthSq = (vec.x * vec.x) + (vec.y * vec.y) + (vec.z * vec.z);
// 平方根を計算する(2 乗を外すことができる)
length = sqrtf (lengthSq);
```

単位ベクトル化のメリットはベクトルの長さを指定の長さに変えられる点にあります。



他にも長さを変えないまま指定成分をなくすという使い方もできます。



○カメラ方向の取り出し

カメラクラスを拡張してカメラ方向を取り出せるようにしましょう。 ついでにカメラの視点位置と、注視点位置も取得できるようにしておきます。 Camera.cpp と Camera.h を開き、下記プログラムコードを追記しましょう。

Camera.h

```
---省略----
// カメラ
class Camera
public:
   ---省略-
   // 視点取得
   const DirectX::XMFLOAT3& GetEye() const { return eye; }
   // 注視点取得
   const DirectX::XMFLOAT3& GetFocus() const { return focus; }
   // 上方向取得
   const DirectX::XMFLOAT3& GetUp() const { return up; }
   // 前方向取得
   const DirectX::XMFLOAT3& GetFront() const { return front; }
   // 右方向取得
   const DirectX::XMFLOAT3& GetRight() const { return right; }
private:
     --省略---
   DirectX::XMFLOAT3
                          eye;
   DirectX::XMFLOAT3
                          focus;
   DirectX::XMFLOAT3
                          up;
   DirectX::XMFLOAT3
                          front;
```

```
DirectX::XMFLOAT3 right;
};
```

Camera.cpp

```
#include "Camera.h"
// 指定方向を向く
void Camera::SetLookAt(const DirectX::XMFLOAT3& eye, const DirectX::XMFLOAT3& focus,
                                                              const DirectX::XMFLOAT3& up)
{
   ---省略---
   // カメラの方向を取り出す
   this->right.x =
   this->right.y =
   this->right.z =
   this->up. x = 
   this->up. y =
   this->up. z =
   this->front.x =
   this->front.y =
   this->front.z =
   // 視点、注視点を保存
   this->eye
   this->focus =
}
   省略----
```

カメラの方向を取り出すことができました。 次はカメラ方向とスティックの入力値から進行方向ベクトルを算出しましょう。

○進行方向ベクトルの算出

続いてプレイヤークラスでスティックの入力によって進行方向ベクトルを算出しましょう。 Player.h と Player.cpp を開き、下記プログラムコードを追記、修正しましょう。

Player.h

```
---省略---

// プレイヤー
class Player: public Character
{
    ---省略---
private:
    // スティック入力値から移動ベクトルを取得
DirectX::XMFLOAT3 GetMoveVec() const;

private:
    ---省略---
    float moveSpeed = 5.0f;
};
```

```
-省略-
#include "Camera.h"
---省略---
// 更新処理
void Player::Update(float elapsedTime)
   // 進行ベクトル取得
   DirectX::XMFLOAT3 moveVec = GetMoveVec();
   // 移動処理
   float moveSpeed = this->moveSpeed * elapsedTime;
   position.x +=
   position.z +=
   // 入力情報を取得
   GamePad& gamePad = Input::Instance().GetGamePad():
   float ax = gamePad. GetAxisLX();
   float ay = gamePad. GetAxisLY();
   // 移動操作
   float moveSpeed = 5.0f * elapsedTime;
                                                                   この部分は
       // 左スティックの入力情報をもとにXZ平面への移動処理
      position.x += ax * moveSpeed;
                                                                もう必要ないので
      position. z += ay * moveSpeed;
                                                                   削除する
   // 回転操作
   float rotateSpeed = DirectX::XMConvertToRadians(360) * elapsedTime;
```

```
(gamePad, GetButton() & GamePad::BTN A)
       <del>// X軸回転操作</del>
      angle.x +- rotateSpeed;
      (gamePad. GetButton() & GamePad::BTN_B)
       <del>// Y軸回転操作</del>
      angle.y +- rotateSpeed;
      (gamePad, GetButton() & GamePad::BTN X)
       <del>// Z軸回転操作</del>
      angle.z +- rotateSpeed;
     --省略----
}
  -省略----
// スティック入力値から移動ベクトルを取得
DirectX::XMFLOAT3 Player::GetMoveVec() const
   // 入力情報を取得
   GamePad& gamePad = Input::Instance().GetGamePad();
   float ax = gamePad.GetAxisLX();
   float ay = gamePad. GetAxisLY();
   // カメラ方向とスティックの入力値によって進行方向を計算する
   Camera& camera = Camera::Instance();
   const DirectX::XMFLOAT3& cameraRight = camera.GetRight();
   const DirectX::XMFLOAT3& cameraFront = camera.GetFront();
   // 移動ベクトルはXZ平面に水平なベクトルになるようにする
   // カメラ右方向ベクトルをXZ単位ベクトルに変換
   float cameraRightX
   float cameraRightZ
   float cameraRightLength =
   if (cameraRightLength > 0.0f)
       // 単位ベクトル化
   // カメラ前方向ベクトルをXZ単位ベクトルに変換
   float cameraFrontX
   float cameraFrontZ
   float cameraFrontLength =
   if (cameraFrontLength > 0.0f)
       // 単位ベクトル化
```

```
// スティックの水平入力値をカメラ右方向に反映し、
// スティックの垂直入力値をカメラ前方向に反映し、
// 進行ベクトルを計算する
DirectX::XMFLOAT3 vec;
vec. x = vec. z = // Y軸方向には移動しない
vec. y = 0.0f;
return vec;
}
```

実行確認をしてみましょう。

カメラを回転させながら左スティックを操作してみましょう。 カメラの向きに対応した移動になっていれば OK です。

○リファクタリング

移動処理を実装したばかりですが、処理を関数化しましょう。

Update()関数は1フレーム内で行うすべての処理が書かれるため膨大になりがちです。 大した量ではないですが、移動処理を関数化しておきましょう。

Player.h と Player.cpp に下記プログラムコードを追記、修正しましょう。

Player.h

```
---省略---

// プレイヤー
class Player: public Character
{
private:
    ---省略---

    // 移動処理
    void Move(float elapsedTime, float vx, float vz, float speed);

    // 移動入力処理
    void InputMove(float elapsedTime);
    ---省略---
};
```

```
---省略---
// 更新処理
void Player::Update(float elapsedTime)
{
```

```
<del>// 進行ベクトル取得</del>
   DirectX::XMFLOAT3 moveVec = GetMoveVec();
   // 移動処理
   float moveSpeed = this=>moveSpeed * elapsedTime;
   position.x +- moveVec.x * moveSpeed;
                                                               この部分は
   position. z +- moveVec. z * moveSpeed;
                                                             もう必要ないので
   // 移動入力処理
                                                                削除する
   InputMove(elapsedTime);
   ---省略----
}
// 移動処理
void Player::Move(float elapsedTime, float vx, float vz, float speed)
   speed *= elapsedTime;
   position. x += vx * speed;
   position. z += vz * speed;
}
// 移動入力処理
void Player::InputMove(float elapsedTime)
   // 進行ベクトル取得
   DirectX::XMFLOAT3 moveVec = GetMoveVec();
   Move(elapsedTime, moveVec.x, moveVec.z, moveSpeed);
}
```

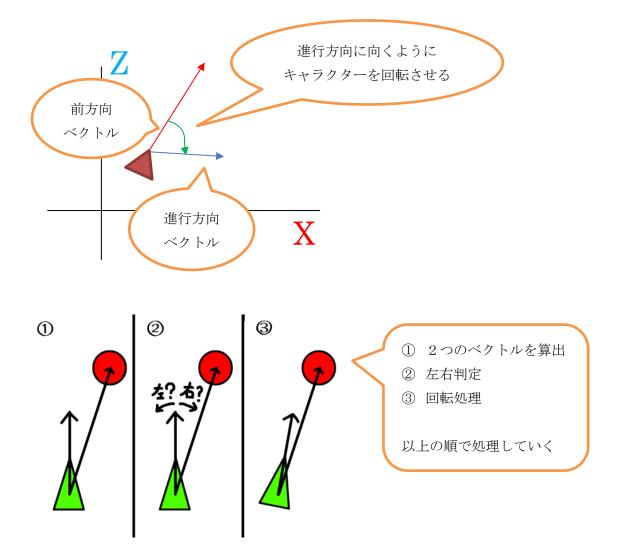
実行確認してみましょう。

リファクタリング前と同じ操作ができれば OK です。

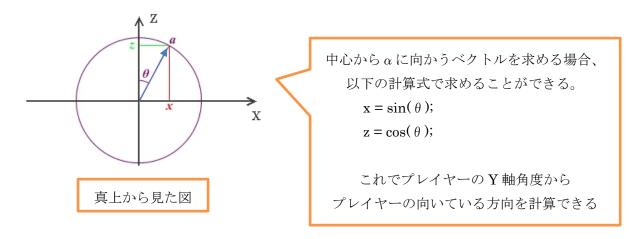
○進行方向に合わせた旋回

スティックの入力にあわせて自由に移動できるようになりました。 しかし、キャラクターの向きは常に固定されています。 一般的な3Dゲームでは進行方向に向くようになっています。

キャラクターの前方向ベクトルを進行方向ベクトルへ向くように回転させます。



進行方向ベクトルは既に算出しましたが、前方向ベクトルの算出も学習しましょう。 角度(今回では Y 軸角度)から sin と cos によってベクトルを算出できます。 プログラムを実装する際は下図を参考にベクトルを算出してみましょう。



2つのベクトルが用意できたところで回転に必要なテクニックを紹介していきます。 今回の処理では2つのベクトルで算出できる「内積」と「外積」を使います。 3D ゲームですが、真上から見た XZ 平面の 2D ベクトルで考えていきます。

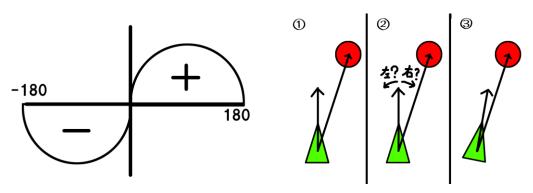
○左右判定

前方向ベクトルを進行方向ベクトルに重なるように回転させるわけですが、まずは左右どちらに回転するべきかを「外積」をつかって判定するプログラムを作ります。

2つの 2D ベクトルの外積の結果は正の場合は右、負の場合は左、という判定ができる特性をもっています。

理屈的には2つの単位ベクトルの外積を求めることで $\sin\theta$ (-1.0~1.0) を求めることができ、下図のような $\sin\theta$ の波の結果になるため、左右判定ができます。

ピンとこない人はとりあえず、「2Dの外積の結果で左右判定ができる」と覚えておきましょう。



外積の計算式は以下のようになります。

float cross = (vec1. z * vec2. x) - (vec1. x * vec2. z);

左右判定方法が分かったのでプログラムを実装しましょう。

Player.cpp と Player.h を開き、下記プログラムコードを追記しましょう。

Player.h

```
---省略---

// プレイヤー
class Player : public Character
{
private:
    ---省略---
    // 旋回処理
    void Turn(float elapsedTime, float vx, float vz, float speed);

private:
    ---省略---
    float    turnSpeed = DirectX::XMConvertToRadians(720);
};
```

```
---省略---
void Player::Turn(float elapsedTime, float vx, float vz, float speed)
  speed *= elapsedTime;
   // 進行ベクトルがゼロベクトルの場合は処理する必要なし
          ) return;
  // 進行ベクトルを単位ベクトル化
  // 自身の回転値から前方向を求める
  float frontX = sinf(angle.y);
  float frontZ = cosf(angle.y);
  // 左右判定を行うために2つの単位ベクトルの外積を計算する
  float cross =
  // 2Dの外積値が正の場合か負の場合によって左右判定が行える
  // 左右判定を行うことによって左右回転を選択する
  if (cross < 0.0f)
  }
  else
}
  移動入力処理
```

```
void Player::InputMove(float elapsedTime)
{
    ---省略---

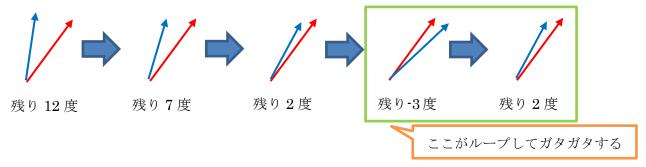
    // 旋回処理
    Turn(elapsedTime, moveVec.x, moveVec.z, turnSpeed);
}
```

実装ができたら実行確認してみましょう。 キャラクターが移動した方向に向いてくれれば OK です。 ただし、この時点ではガタガタしています。 次はこの問題を解決していきます。

○回転量の調整

ガタガタしている問題がどういうことかというと、例えば毎フレーム5度ずつ回転するとします。 残りの回転角度が3度だった場合に5度回転すると2度余計に回ってしまいます。 次のフレームには余分に回りすぎてしまったので逆方向にまた5度回転します。

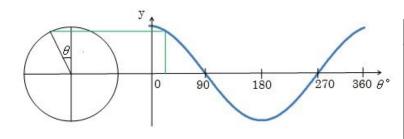
すると、また余計に3度回ってしまい、これが繰り返してガタガタしているわけです。



というわけで、残り角度が少なくなった場合に回転量を調整する工夫が必要になります。 2つの単位ベクトルの角度は「内積」を使って求めることできます。

正確には角度ではなく、 $\cos\theta$ (-1.0~1.0)を求めることができ、 $\cos\theta$ の性質を利用して回転量を調整するテクニックを実装します。

下図は cos のグラフです。



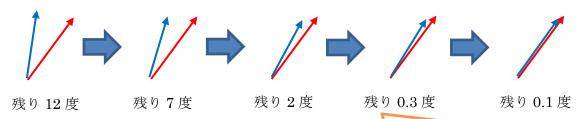
角度	値
0	1.0
90	0.0
180	-1.0
270 (-90)	0.0

角度が 0 に近いほど値が 1.0 に近づき、角度が大きいほど-1.0 に近づくという特性をもっています。

この特性を活かして角度が狭くなればなるほど 0.0 に近づくプログラムを作ります。 以下のプログラムを組むことによって内積値 $(-1.0\sim1.0)$ を $(0.0\sim2.0)$ に補正します。

```
float dot = (vec1.x * vec2.x) + (vec1.z * vec2.z); // 内積
float rot = 1.0 - dot; // 補正値
```

ここで求めた「rot」という値は角度が小さくなればなるほど 0.0 に近づくようになりました。 このプログラムを利用して滑らかに旋回するようにしましょう。



残り角度が回転速度よりも小さくなった場合に 内積を用いて回転速度を調整する

```
---省略----
// 旋回処理
void Player::Turn(float vx, float vz, float speed)
    -省略----
  <u>// 回転角を求めるため、2つの単位ベクトルの</u>内積を計算する
  // 内積値は-1.0~1.0で表現されており、2つの単位ベクトルの角度が
  // 小さいほど1.0に近づくという性質を利用して回転速度を調整する
  // 左右判定を行うために2つの単位ベクトルの外積を計算する
  ---省略---
  // 2Dの外積値が正の場合か負の場合によって左右判定が行える
  // 左右判定を行うことによって左右回転を選択する
  if (cross < 0.0f)
  {
  }
  else
}
```

実装できたら実行確認をしてみましょう。 ガタガタせず、滑らかに旋回できていれば OK です。

内積と外積はゲームプログラミングをしていく上で、頻繁に利用するので必ずマスターしましょう。

お疲れさまでした。