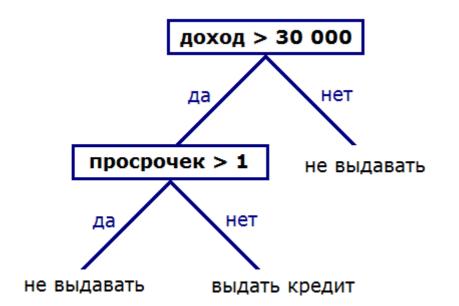


Решающее дерево (Decision Tree)



лист или терминальная вершина (leaf / terminal node)

← метка (вероятности меток)

внутренняя вершина(internal node)

← ветвление, предикат (признак, порог)

дуга ← значение предиката

CART = Classification and Regression Trees

бинарные деревья (binary trees) – каждая вершина имеет двух потомков

дальше, в основном, рассматриваем их

Какие бывают предикаты / ветвления в бинарных деревьях

Предикат может быть любым...

проблема в построении оптимального дерева для конкретного предиката

Для вещественного признака обычно

$$P(x | i, \theta) = I[f_i(x) \le \theta]$$

Для категориального признака обычно

$$P(x \mid i, C) = I[f_i(x) \in C]$$

«косые деревья»

oblique decision trees /
binary space partition trees (BSP trees)

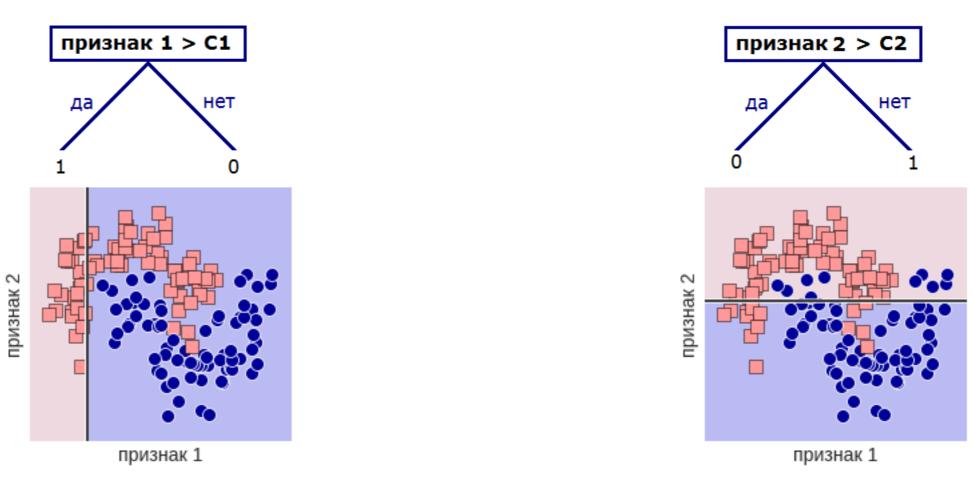
$$P(x | \{w_i\}_i, \theta) = I\left[\sum_i w_i f_i(x) \le \theta\right]$$

«сферические деревья» sphere trees

$$P(x | \{z_i\}_i, \boldsymbol{\theta}) = I\left[\sum_i (f_i(x) - z_i)^2 \le \theta^2\right]$$

Разбиение на области

Расщепление по переменной (splitting) ⇒ разбиение (stratifying / segmenting) на области (регионы)



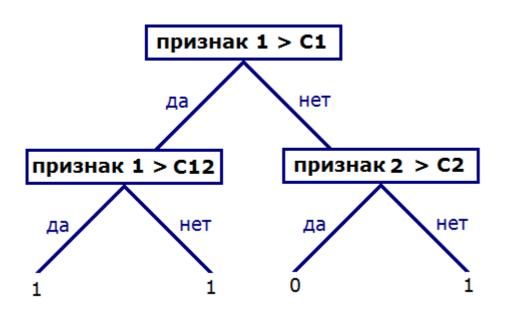
- это, кстати, «решающие пни» (decision stumps)

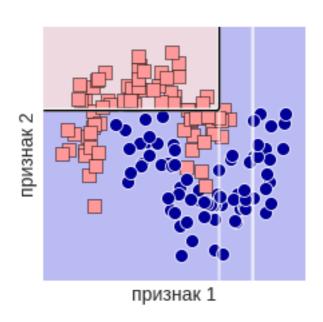
Решающее дерево как функция – кусочно-постоянная

$$a(x) = \sum_{j} a_{R_{j}} I[x \in R_{j}]$$

$$\bigcup_{j} R_{j} = \aleph$$

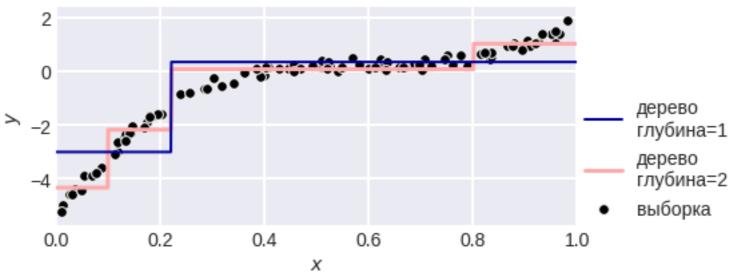
$$R_{i} \cap R_{j} = \emptyset \ \forall i \neq j$$

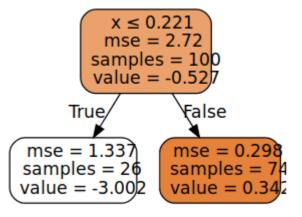




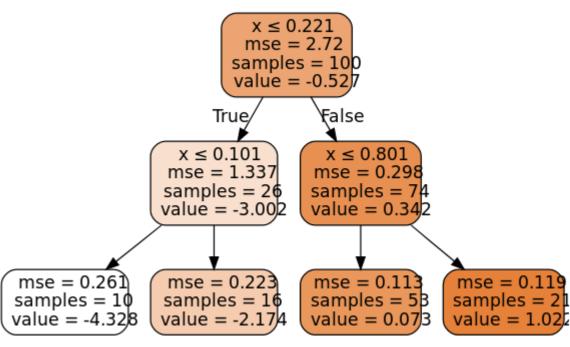
в соседних регионах метки могут быть одинаковые

Решающее дерево в задаче регрессии





$$y = -3.002I[x \le 0.221] + 0.342I[x > 0.221]$$



Построение дерева: общая задача

В идеале в задаче регрессии с MSE нужно решить такую задачу минимизации:

$$\sum_{i} \sum_{j} I[x_i \in R_j] (y_i - a_{R_j})^2 \to \min,$$

Residual Sum of Squares (RSS)

минимизация по всем разбиениям на области $\{R_j^{}\}$ и по всем выборам $a_{R_i}^{}$

Трудоёмко ⇒ строим дерево «по уровням», последовательно минимизируя RSS (top-down greedy approach)

Построение дерева: сверху-вниз

Стартуя от дерева, состоящего из одной вершины, можно проводить расщепления выбирая признак и порог так, чтобы минимизировать RSS

Сейчас уточним – что будем оптимизировать

Расщепления производятся пока не выполнятся некоторые критерии останова

(ограничения на глубину дерева, число объектов обучающей выборки в листьях, на изменение RSS, см. дальше)

Построение дерева: приписывание меток областям

Заметим, что <u>если зафиксировать область</u>, то оптимальное значение метки для области

(в смысле минимизации эмпирического риска)

в задаче регрессии (MSE)

$$a_{R_j} = \frac{1}{|\{x_i : x_i \in R_i\}|} \sum_{x_i \in R_i} y_i$$

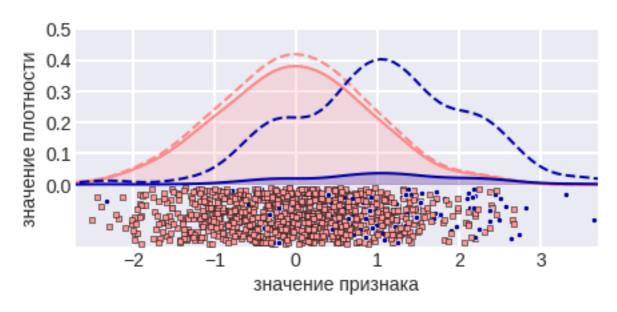
в задаче классификации (точность)

$$a_{R_i} = \text{mode}(\{y_i : x_i \in R_j\})$$

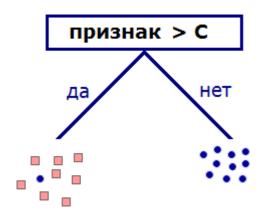
поэтому именно так они и выбираются!

возможно другие значения для специальных функционалов качества

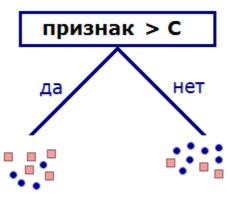
Построение дерева: как делать расщепления как выбрать порог для расщепления при построении дерева?



«хорошо»:



«плохо»:



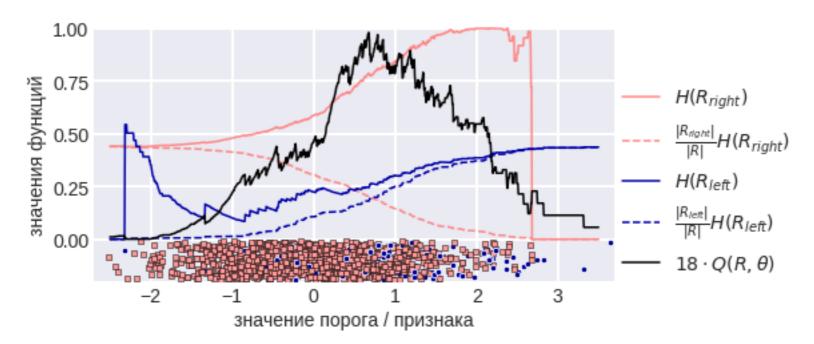
Критерии расщепления в задачах классификации

Идея: ввести меру неоднородности / зашумлённости (impurity) множества H(R)

~ насколько в области «почти все объекты одного класса»

при расщеплении области R на $R_{
m left}$ и $R_{
m right}$ оптимизировать

$$Q(R, \theta) = H(R) - \frac{|R_{\text{left}}|}{|R|} H(R_{\text{left}}) - \frac{|R_{\text{right}}|}{|R|} H(R_{\text{right}})$$



Mepы impurity (неоднородности / зашумлённости) в задачах классификации

Пусть есть область R в ней доли объектов всех классов: p_1, \dots, p_l

Missclassification criteria

$$H(R) = 1 - p_{\text{max}}$$

энтропийный

$$H(R) = -\sum_{j} p_{j} \log_{2} p_{j}$$

Джини

$$H(R) = \sum_{j} p_{j} (1 - p_{j}) = 1 - \sum_{j} p_{j}^{2}$$

Мера неоднородности (impurity) минимальна (=0) только если все объекты принадлежат одному классу

Критерии расщепления: частный случай двух классов

Пусть есть область R

в ней доли объектов всех классов: $p_1 = p, p_2 = 1 - p$

Missclassification criteria

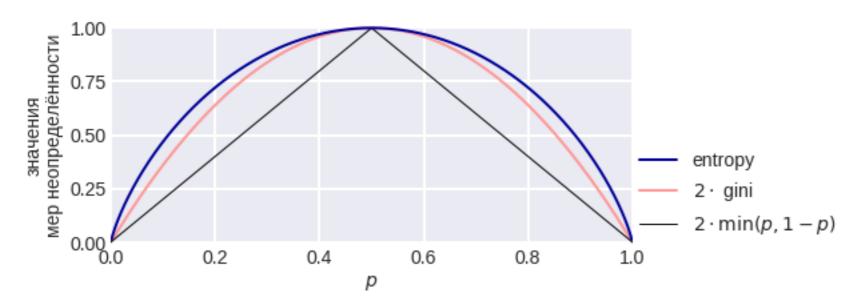
энтропийный

Джини

$$H(R) = \min[p, 1-p]$$

$$H(R) = -p \log_2 p - (1-p) \log_2 (1-p)$$

$$H(R) = 2p(1-p) = 1-p^2-(1-p)^2$$



Критерии расщепления

4. AUC_ROC: будет в разделе «метрики качества»

$$Q(R, \theta) = \left| \frac{|R_{\text{right}} \cap K_0|}{|K_0|} - \frac{|R_{\text{right}} \cap K_1|}{|K_1|} \right| =$$

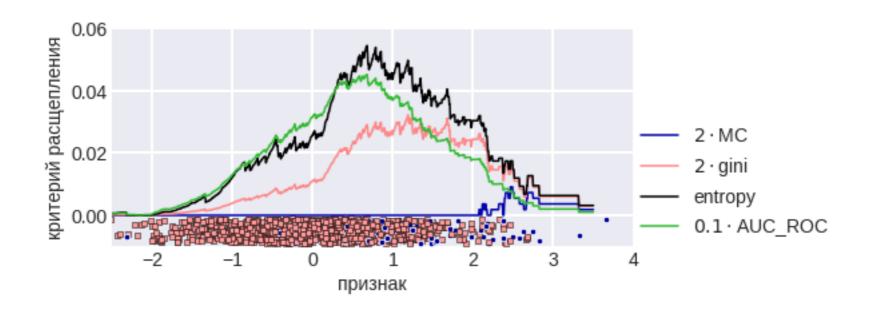
$$= \left| \frac{|R_{\text{left}} \cap K_0|}{|K_0|} - \frac{|R_{\text{left}} \cap K_1|}{|K_1|} \right|$$

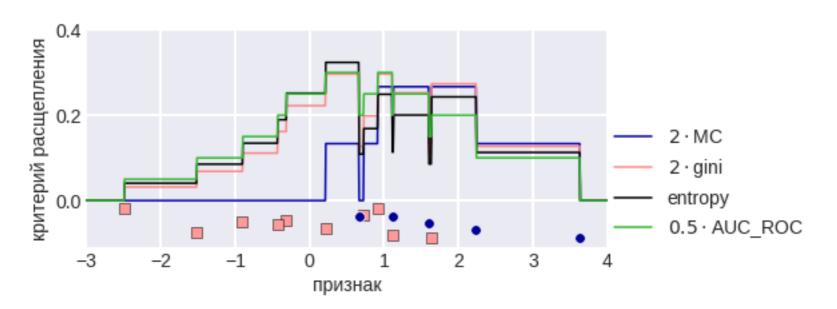
5. Twoing

$$Q(R, \boldsymbol{\theta}) = \frac{1}{4} \frac{|R_{\text{left}}|}{|R|} \frac{|R_{\text{right}}|}{|R|} \left(\sum_{j=1}^{l} \left| p_j(R_{\text{left}}) - p_j(R_{\text{right}}) \right| \right)^2$$

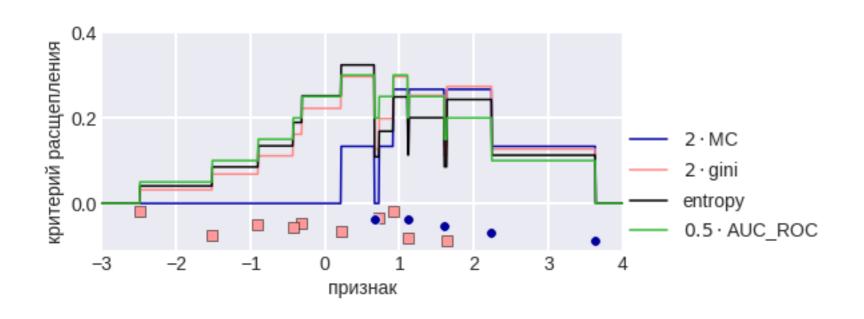
Для двух классов ~ Джини

Критерии расщепления: частный случай двух классов





Энтропия – мера неопределённости распределения



При пороге $\theta = 1$

$$\frac{|R_{\text{left}}|}{|R|} = \frac{9}{15}$$
$$\frac{|R_{\text{right}}|}{|R|} = \frac{6}{15}$$

$$H(R) = -(5/15)\log_2(5/15) - (10/15)\log_2(10/15) \approx 0.918$$

$$H(R_{left}) = -(1/9)\log_2(1/9) - (8/9)\log_2(8/9) \approx 0.503$$

$$H(R_{right}) = -(4/6)\log_2(4/6) - (2/6)\log_2(2/6) \approx 0.918$$

$$Q(R, \theta) \approx 0.918 - \frac{9}{15}0.503 - \frac{6}{15}0.918 \approx 0.249$$

Обоснование энтропийного критерия расщепления

облачно ясно

дождь	3	1					
сухо	1	5					
$X = \{$ дождь, сухо $\}$ $Y = \{$ облачно, ясно $\}$							
$Y = \{0$	олачно, я	CHO}					

Совместная энтропия

$$H(X,Y) = -\sum_{x \in X} \sum_{y \in Y} p(x,y) \log_2 p(x,y) =$$

$$= -\frac{3}{10} \log_2 \frac{3}{10} - \frac{1}{10} \log_2 \frac{1}{10} - \frac{1}{10} \log_2 \frac{1}{10} - \frac{5}{10} \log_2 \frac{5}{10}$$

Энтропия при условии

знаем, что дождь

$$H(Y \mid X = x) = -\sum_{x \in X} \sum_{y \in Y} p(y \mid x) \log_2 p(y \mid x) =$$

$$= -\frac{3}{4} \log_2 \frac{3}{4} - \frac{1}{4} \log_2 \frac{1}{4}$$

Обоснование энтропийного критерия расщепления

	облачно	ясно					
дождь	3	1					
сухо	1	5					
$X = \{ \text{дождь, cyxo} \}$ $Y = \{ \text{облачно ясно} \}$							
$Y = {\text{облачно}, ясно}$							

Ожидаемая условная энтропия

$$H(Y | X) = \sum_{x \in X} p(x)H(Y | X = x)$$

Энтропия при условии, что знаем Х

Information Gain / Mutial Information

$$IG(Y \mid X) = H(Y) - H(Y \mid X)$$

Насколько знание Х уменьшило неопределённость

Как раз это и считаем!

$$Q(R, \theta) = H(R) - \frac{|R_{\text{left}}|}{|R|} H(R_{\text{left}}) - \frac{|R_{\text{right}}|}{|R|} H(R_{\text{right}})$$

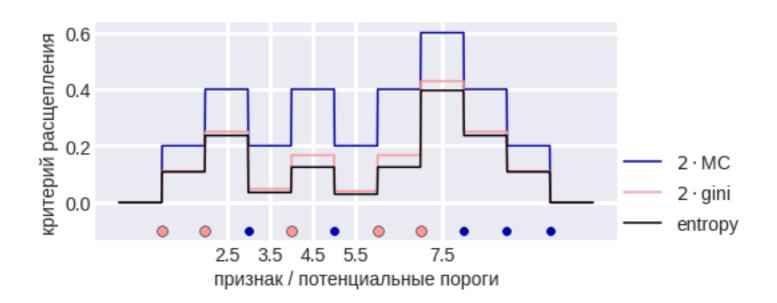
Критерии расщепления: тонкости

при выборе расщепления мы выбираем порог

- достаточно рассматривать только «средние точки»
- достаточно рассматривать только «границы регионов»

но в чём тут подвох?

для начала надо отсортировать все значения есть проблема константных признаков



Критерии расщепления в задачах регрессии

аналогично... но тут «неоднородность» - дисперсия

$$H(R) = \text{var}(\{y_i \mid y_i \in R\})$$

$$Q(R, \theta) = H(R) - \frac{|R_{\text{left}}|}{|R|} H(R_{\text{left}}) - \frac{|R_{\text{right}}|}{|R|} H(R_{\text{right}})$$

Делаем разбиение, которое максимизирует Q Повторяем процедуру в листьях

Кстати, для бинарной случайной величины $y_i \in \{0,1\}$

$$p_1 = \overline{p}, p_0 = 1 - \overline{p},$$

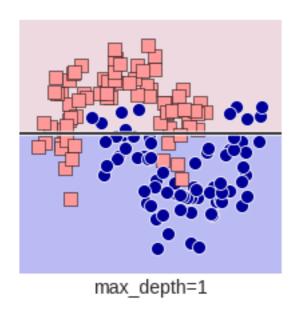
$$var(\{y_i\}) = \overline{p}(1 - \overline{p})$$

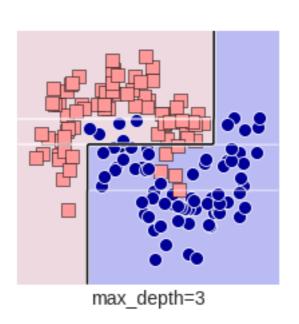
т.е. это ~ Джини!

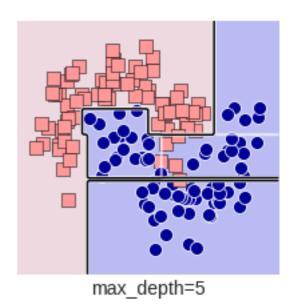
Как долго строить дерево

Критерии останова

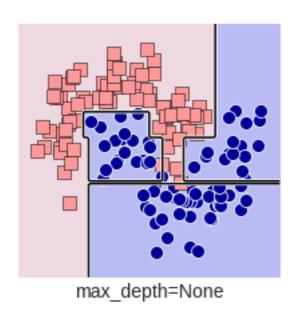
- •ограничение на глубину / на число листьев
- •ограничение на число объектов в листьях / на число, когда делаем деление
- «естественное ограничение» (все объекты одного класса)
 - обобщение: почти все объекты одного класса
- •изменение impurity

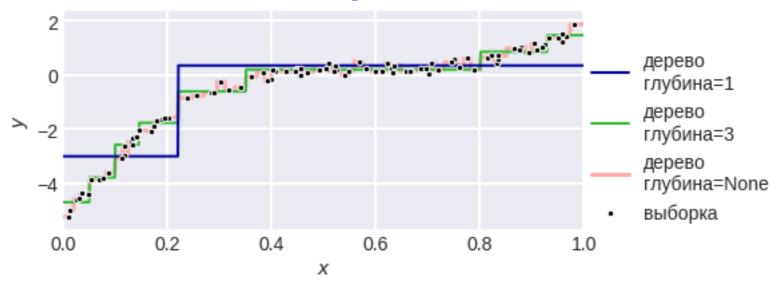






Минутка кода: «Решающее дерево»



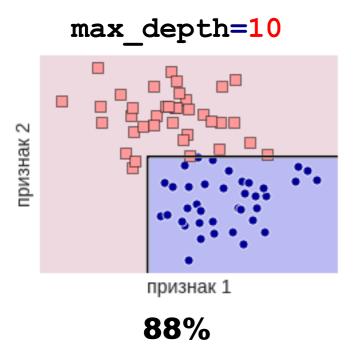


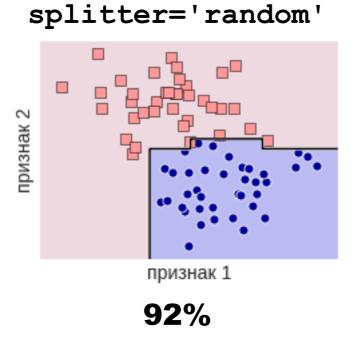
from sklearn.tree import DecisionTreeClassifier

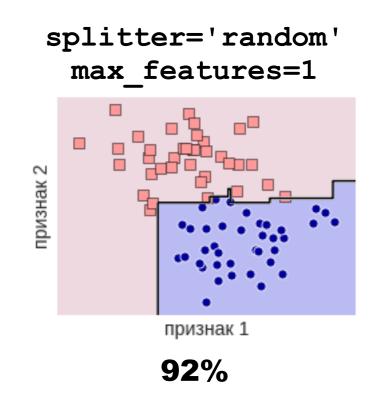
model.fit(X, y)

Минутка кода: «Решающее дерево»

from sklearn.tree import DecisionTreeClassifier
tree = DecisionTreeClassifier(max_depth=10)
tree.fit(X_train, y_train)







Реализация в scikit-learn

sklearn.tree import DecisionTreeClassifier

criterion	критерий расщепления «gini» / «entropy»		
splitter	разбиение «best» / «random»		
max_depth	допустимая глубина		
min_samples_split	минимальная выборка для разбиения		
min_samples_leaf	минимальная мощность листа		
min_weight_fraction_leaf	аналогично с весом		
max_features	число признаков, которые смотрим для нахождения		
	разбиения		
random_state	инициализация генератора случайных чисел		
max_leaf_nodes	допустимое число листьев		
min_impurity_decrease	порог изменения «зашумлённости» для разбиения		
min_impurity_split	порог «зашумлённости» для останова		
class_weight	веса классов («balanced» или словарь, список словарей)		

Особенности

Изменение impurity – порог на

$$\frac{|R|}{m}\left(H(R) - \frac{|R_{\text{left}}|}{|R|}H(R_{\text{left}}) - \frac{|R_{\text{right}}|}{|R|}H(R_{\text{right}})\right)$$

Overfitting Pre-pruning Post-pruning



Проблема переобучения деревьев

Глубокие деревья склонны к переобучению, поскольку «затачиваются» на отдельные объекты

1. Прекращают построение достаточно рано (см. критерии останова, stopping early) можно на отложенной выборке выбрать точку останова

- 2. Подрезают деревья (post-pruning)
- 3. Используют в ансамблях (например, в случайном лесе) отдельная тема

Подрезка (post-pruning)

Сейчас используется редко – если задачу надо решить деревом

(или ансамблем из нескольких деревьев)

Раньше...

• использовали отложенный контроль

(удаляли листья, если это повышает качество)

• MDL (Minimum Description Length)

$$\sum_{j} \sum_{x_i \in R_i} (y_i - a_{R_j})^2 + \alpha | \{R_j\} | \rightarrow \min$$

оптимальное значение α находят с помощью скользящего контроля, потом с этим значением параметра дерево перестраивается по всей выборке

lpha регулирует баланс между стремлением обучиться и получить небольшое дерево

Важности признаков

вспомним формулу

$$Q(R, \theta) = H(R) - \frac{|R_{\text{left}}|}{|R|} H(R_{\text{left}}) - \frac{|R_{\text{right}}|}{|R|} H(R_{\text{right}})$$

это уменьшение неоднородности при выборе такого расщепления!

Идея: чем больше признак уменьшает неоднородность, тем он важнее!

Важность признака = сумма уменьшений неоднородностей с помощью этого признака при построении дерева (иногда умножается на |R| ~ sklearn)

Это только один из способов... (хорошо, что важность учитывается в совокупности)

- коэффициенты в моделях
 - ООВ-оценки
- корреляции / функциональные зависимости и т.п.

Деревья: проблема пропусков (Missing Values)

- удалить
- заменить (средним)
- рассматривать как отдельную категорию
- о пронести в обе ветви дерева
- о выбрать наиболее подходящую ветвь дерева
- суррогатные расщепления (Surrogate Splits)

Суррогатные расщепления (Surrogate Splits)

Для объектов, у которых расщепляемая переменная неизвестна подбираем другой сплит, который имитирует изначальный

```
A B C Y=target

0 ? 0 0

1 5 1 0

2 ? 0 0

3 8 1 1

? 7 1 1
```

«А > 2.5», но не понятно, в какое поддерево класть последние два объекта «В > 6» на объектах с известными значениями признаков совпадает с исходным, при этом определено для тех объектов, у которых были неизвестны значения признака А.

https://www.learnbymarketing.com/methods/classification-and-regression-decision-trees-explained/

Деревья: категориальные признаки

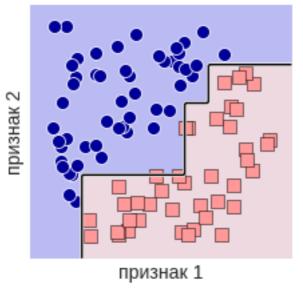
формально при расщеплении должны рассмотреть все подмножества множества категорий Реально (в задаче бинарной классификации): упорядочиваем по вероятности класса 1, каждая категория — номер по порядку находим для полученного числового признака оптимальное разбиение переобучение для мелких категорий

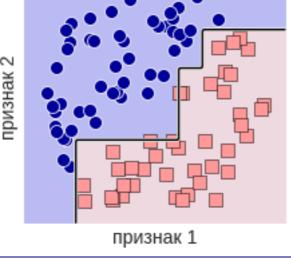
Деревья vs линейные модели

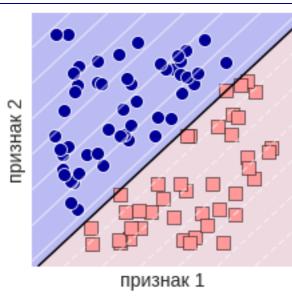
дерево

гиперплоскость

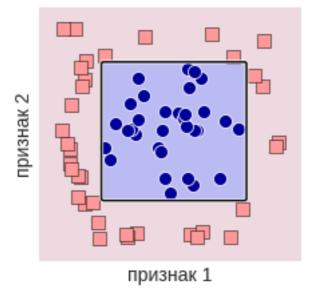


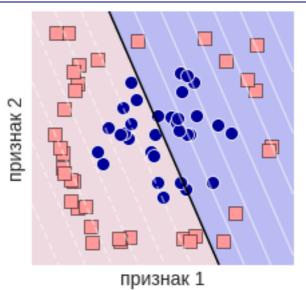






Нелинейная зависимость





Генерация признаков с помощью деревьев

$$a(x) = \sum_{j} a_{R_j} I[x \in R_j]$$

нелинейный признак

$$f_{\text{new}}(x) = I[x \in R_j]$$

Классические алгоритмы

название	ID3 = Iternative Dichotomizer Quinlan, 1986	C4.5 Quinlan, 1993	CART Breiman, Friedman, Stone, Olshen 1974- 84	CHAID Kass, 1980	QUEST Loh, Shih, 1997
Критерий расщепления	Information Gain	Gain ratio, Information Gain м.б. небинарное разделение	Gini (Twoing)	Chi-square м.б. небинарное разделение	Chi-square (кат) J-way ANOVA (вещ)
Признаки	Категориальные	Вещественные и категориальные	Вещественные и категориальные		Вещественные и категориальные
Целевой признак	Категориальный	Вещественный и категориальный	Вещественный и категориальный	категориальный	категориальный
Пропуски	Не поддерживает	+	+		
Подрезка	_	+ Error Based prunning	+ Cost-complexity prunning	?	+ Post-pruning
	Остановка, когда все объекты листа одному классу или information gain <= 0	Ограничение на число объектов для расщепления	Бинарные деревья		

https://citeseerx.ist.psu.edu/viewdoc/download?doi=10.1.1.685.4929&rep=rep1&type=pdf

Итог: решающие деревья

возможности

- способны обучиться на любой (непротиворечивой) выборке (при возможности построения неограниченного дерева)
- можно использовать при признаках разных типов (+ пропуски)
 - можно сделать устойчивыми к выбросам
- универсальный метод для всех типов задач машинного обучения
 - встроенный отбор признаков
 - нелинейный метод!

качество

- не очень высокое качество решения задачи / переобучение
 - хороши в ансамблях будет в ансамблировании

Итог: решающие деревья

эффективность / стабильность

- достаточно быстро строятся
- нет ограничений на распределения признаков
- «неустойчивый алгоритм» (меняется при небольшом изменении выборки)
 - плох для больших / изменяющихся данных

понимание, интерпретация и анализ

- просто объяснить неспециалисту
- ближе к человеческой логики принятия решения
 - можно изобразить (на слайде)
- нет красивой аналитической формулы для модели

Итог: решающие деревья

особенности

- не использует геометрию (нет расстояний, неметрический)
 - устойчив к масштабированию
- устойчив к дубликатам признаков, зависимостям в признаках и т.п.
 - автоматическое решение проблемы пропусков
 - неспособен к экстраполяции
 - использует мало признаков!!!

Важно: эвристическое жадное обучение

(т.к. построение оптимального дерева очень сложная – NP-полная – задача)

если категориальные признаки с большим число категорий – всё сваливается на них...

Литература

Ritschard, G. (2013). CHAID and Earlier Supervised Tree Methods. In J.J. McArdle & G. Ritschard (eds), Contemporary Issues in Exploratory DataMining in Behavioral Sciences, Routeledge, New York, pages 48–74

https://www.researchgate.net/profile/Gilbert_Ritschard/publication/315476407_CHAID_and_Earlier_Supervised_Tree_M ethods/links/58d156a0a6fdcc3fe78521a8/CHAID-and-Earlier-Supervised-Tree-Methods.pdf

«Прогнозное моделирование в IBM SPSS Statistics, R и Python. Деревья решений и случайный лес» вышла в издательстве «ДМК-Пресс»

https://dmkpress.com/catalog/computer/data/978-5-97060-539-4