

# 第6章 常微分方程数值解

- 常微分方程数值求解方法
- MATLAB求解初值问题函数: ode\*\*



# 上讲内容



• quadl函数的使用方法

匿名函数表示被积函数: Int=quadl(AnonymousF,a,b)

子函数表示被积函数: Int=quadl(@fun,a,b)

被积函数支持向量化运算(加点的运算符!)

• 列表型函数的积分方法

step1:采用插值或拟合生成近似的被积函数

pp=pchip(x,y)

step2: quadl函数积分

Int=qual(@fun,a,b,[],[],pp)

function y=fun(x,pp)



#### 微分方程在化工模型中的应用



- 间歇反应器的计算
- 活塞流反应器的计算
- 全混流反应器的动态模拟
- 定态一维热传导问题
- 逆流壁冷式固定床反应器一维模型
- 固定床反应器的分散模型
- 各种传递过程

#### 微分方程的定义



$$\frac{d^2s}{dt^2} = -mg\tag{6-1}$$

若设: 
$$t_0 = 0$$
 时  $s = 0$ ,  $s' = 1$  (6-2)

或设:
$$\begin{cases} t_0 = 0 \text{时} & s = 0 \\ t_1 = 1 \text{时} & s = 0 \end{cases}$$
 (6-3)

- 只有一个自变量的微分方程为常微分方程(ODE), 含有多个自变量的微分方程为偏微分方程(PDE);
- 方程中未知函数导数的最高阶数称为方程的阶;
- (6-2),(6-3)是(6-1)的定解条件,可以获得微分方程的一个特解,通常数值计算针对微分方程的特解问题。



#### 常微分方程求解问题分类



#### 初值问题:

- •定解附加条件在自变量的一端
- •一般形式为:

$$\begin{cases} y' = f(x, y) \\ y(a) = y_0 \end{cases}$$

• 初值问题的数值解法 一般采用步进法,如 Runge-Kutta法

#### 边值问题:

- ▶在自变量两端均给定附加 条件
- >一般形式:

$$\begin{cases} y' = f(x, y) \\ y(a) = y_1, y(b) = y_2 \end{cases}$$

- ▶边值问题可能有解、也可 能无解,可能有唯一解、 也可能有无数解
- ▶边值问题有迭加法、打靶 法、松弛法等基本解法



# 初值问题的数值解方法



$$\begin{cases} y' = f(t, y) \\ y(a) = y_0 \end{cases}$$

● 数值解即求方程在指定节点上的近似值

在数值解法中,首先把求解区间[ $t_0$ , $t_f$ ]插入一系列分点 $t_i$ ,使  $t_0$ < $t_1$ <...< $t_i$ <...< $t_n$ = $t_f$ ; 记 $t_i$ = $t_{i+1}$ - $t_i$ ,  $t_i$ 0 图形的方式表示。

● 可将连续的初值问题离散化为离散方程求解



#### 微分方程离散方法原理



$$\begin{cases} y' = f(t, y) \\ y(a) = y_0 \end{cases}$$

$$y_i' = \lim_{x_{i+1} \to x_i} \frac{y_{i+1} - y_i}{x_{i+1} - x_i} \approx \frac{y_{i+1} - y_i}{x_{i+1} - x_i} = f(x_i, y_i)$$

$$y_{i+1} - y_i = \int_{x_i}^{x_{i+1}} f(x, y) dx$$

$$y_{i+1} - y_i = hy_i' + \frac{h^2}{2!}y_i'' + \cdots$$



$$\begin{cases} y' = f(t, y) \\ y(a) = y_0 \end{cases}$$

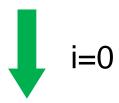


$$y(t_{i+1}) = y(t_i) + \int_{t_i}^{t_{i+1}} f(t, y) dt$$



f(t,y)近似地看成 是常数f(ti,yi)

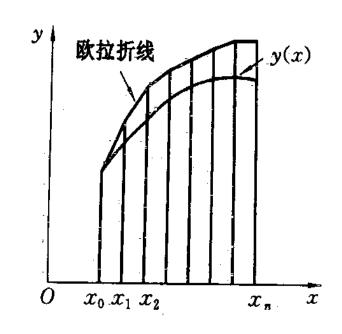
$$y(t_{i+1}) \approx y(t_i) + f[t_i, y(t_i)] \cdot (t_{i+1} - t_i) = y(t_i) + h_i \cdot f[t_i, y(t_i)]$$



$$y(t_1) = y(t_0) + h \cdot f[t_0, y(t_0)]$$

#### 误差:

$$\delta(t_{n+1}) = \frac{h^2}{2}y''(t_n) + O(h^3)$$



#### 改进的欧拉法



$$\begin{cases} y' = f(t, y) \\ y(a) = y_0 \end{cases}$$

$$y(t_{i+1}) = y(t_i) + \int_{t_i}^{t_{i+1}} f(t, y) dt$$

$$\int_{t_i}^{t_{i+1}} f[x, y(x)] dx \approx \frac{h}{2} [f(t_i, y_i) + f(t_{i+1}, y_{i+1})]$$

$$y_{i+1} = y_i + \frac{h}{2} [f(t_i, y_i) + f(t_{i+1}, y_{i+1})]$$

#### ? y<sub>i+1</sub>如何求取



#### 预测 – 校正法



$$\begin{cases} y' = f(t, y) \\ y(a) = y_0 \end{cases}$$



$$y_{i+1} = y_i + \int_{t_i}^{x_{i+1}} f(x, y) dx$$

预测

校正

$$y_{i+1}^* = y_i + hf(x_i, y_i)$$

$$y_{i+1} = y_i + \frac{h}{2} [f(x_i, y_i) + f(x_{i+1}, y_{i+1}^*)]$$

$$(i = 0, 1, 2, ..., n - 1)$$

$$K_{1} = f(t_{i}, y_{i})$$

$$K_{2} = f(t_{i} + h, y_{i} + hK_{1})$$

$$y_{i+1} = y_{i} + h(K_{1} + K_{2})/2$$

$$t_{i+1} = t_{i} + h$$



#### 龙格-库塔法



$$\begin{cases} y' = f(t, y) \\ y(a) = y_0 \end{cases}$$

 $y_{i+1} = y_i + h[\alpha_1 f(t_i, y(t_i)) + \alpha_2 f(t_i + \lambda_2, y(t_i) + \mu_2 h) + \dots + \alpha_r f(t_i + \lambda_r, y(t_i) + \mu_r h)]$ 

$$\begin{aligned} y_{i+1} &= y_i + \frac{h}{6}(k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4), \\ k_1 &= f(t_i, y_i), \\ k_2 &= f(t_i + \frac{1}{2}h, y_i + \frac{1}{2}hk_1), \\ k_3 &= f(t_i + \frac{1}{2}h, y_i + \frac{1}{2}hk_2), \\ k_4 &= f(t_i + h, y_i + hk_3). \end{aligned} \label{eq:special_special}$$

如何确定解的误差?如何确定积分步长?

不同精度的算法联合使用



#### 阿达姆斯法(多步法)



$$\begin{cases} y' = f(t, y) \\ y(a) = y_0 \end{cases}$$

$$y(t_{i+1}) \approx y(t_i) + \int_{t_i}^{t_{i+1}} P_r(t, y_{i+1}, y, y_{i-1}, \dots, y_{i-r}) d_t$$



利用已知数据点构造一个 多项式,代入上式积分

$$y_{i+1} = y_i + \frac{h}{24} (55f_i - 59f_{i-1} + 37f_{i-2} - 9f_{i-3})$$

$$y_{i+1} = y_i + \frac{h}{24} (9f_{i+1} + 19f_i - 5f_{i-1} + f_{i-2})$$



#### MATLAB求解初值问题方法



1. 将待求解转化为标准形式,并 "翻译"成MATLAB可以理解的 语言,即编写一个函数文件表示 微分方程



2. 选择合适的解算指令求解问题



3. 根据求解问题的要求,设置解算指令的调用格式



# MATLAB求解初值问题函数



函数分类	函数	
求解函数	ode45, ode23, ode78,ode89,ode113(非刚性方程) ode15s, ode23t, ode23s, ode23tb(刚性方程) ode15i(全隐式方程)	
求解选项	odeset, odeget	
求解输出	odeplot, odephas2, odephas3, odeprint	
扩展函数	deval, odextend	



#### 常微分方程在MATLAB中的表示



- □ 常将待求解的微分方程表示为一个MATLAB函数,作为整个求解程序的一个子函数
- □ 描述微分方程的函数声明语句如下:

#### □ dy=odefun(t,y)

- □ 输入变量至少包括: 自变量t和因变量y;
- □输出变量dy表示y的一阶导数表达式,对于常微 分方程组,dy必须式一个列向量;
- □ 可以向ode文件中传递参数,数目不受限制



#### odefile的编写



求解初值问题:

$$\begin{cases} y' = y - \frac{2x}{y} \\ y(0) = 1 \end{cases} \qquad (0 \le x \le 1) \qquad \begin{cases} y' = f(x, y) \\ y(a) = y_0 \end{cases}$$

自变量在前,因 变量在后

function f=fun(x,y) f=y-2\*x/y;

输出变量为因变量导 数的表达式

$$\begin{cases} y' = y + y^2 \\ y(0) = 1 \end{cases} \quad (0 \le x \le 1)$$
 function f=fun(x,y) f=y+y^2;



#### 常微分方程组odefile的编写



常微分方程组与单个常微分方程表示方法相同,只需在编写函数文件时将各变量的导函数作为一个列向量输出。

$$\begin{cases} y_1' = 0.04(1 - y_1) - (1 - y_2)y_1 + 0.0001(1 - y_2)^2 \\ y_2' = -10^4 y_1' + 3000(1 - y_2)^2 \\ y_1(0) = 0, y_2(0) = 1, 0 \le x \le 100 \end{cases}$$

```
function f=fun(x,y)
dy1dx = 0.04*(1-y(1))-(1-y(2)).*y(1)+0.0001*(1-y(2)).^2;
dy2dx = -1e4*dy1dx + 3000*(1-y(2)).^2;
f = [dy1dx; dy2dx];
```



#### 高阶微分方程



$$\begin{cases} y^{(m)} = f(x, y, y', \dots, y^{(m-1)}) \\ y(x_0) = y_0, y'(x_0) = y_1, \dots, y^{(m-1)}(x_0) = y_{m-1} \end{cases}$$

引入新变量 
$$y_1 = y, y_2 = y', \dots, y_m = y^{(m-1)}$$

原方程变换为一阶微分 方程组:

 $\begin{cases} y_1' = y_2 \\ y_2' = y_3 \\ \vdots \\ y_{m-1}' = y_m \\ y_m' = f(x, y_1, y_2, \dots, y_m) \end{cases}$ 

初始条件:

$$y_1(x_0) = y(x_0) = y_0, y_2(x_0) = y'(x_0) = y_1, \dots, y_m(x_0) = y^{(m-1)}(x_0) = y_{m-1}$$



#### 高阶微分方程odefile的编写



$$y'' + a(t)(y')^{2} + b(t)y = e^{t} \cos 2\pi t$$
$$a(t) = -e^{-t} + \cos 2\pi t e^{-2t}, b(t) = \cos(2\pi t)$$

方程系数非线性



可在odefile中定义

方程高阶, 非标准形式



变量代换: 令y1=y; y2=y'

则原方程等价于:

function f=fun(t,y)   
a=-exp(-t)+cos(2\*pi\*t)\*exp(-2\*t);   
b=cos(2\*pi\*t);   
f=[y(2);   
-a\*y(2)^2-b\*y(1)+exp(t)\*b];   

$$\begin{cases} y_1' = y_2 \\ y_2' = -ay_2^2 - by_1 + e^t \cos 2\pi t \end{cases}$$



#### 高阶微分方程odefile的编写



$$\begin{cases} y_1' = x * y_2' + y_1 \\ y_2'' = y_1' + \sin(x) * y_2 \end{cases}$$

变量代换: 令y(1)=y1; y(2)=y2; y(3)=y2'

则原方程等价于:

```
function f=Deq6 4(x,y)
f=zeros(3,1);
f(1) = x*y(3) + y(1);
f(2) = y(3);
f(3) = f(1) + \sin(x) *y(2);
```



$$\begin{cases} y(1)' = x * y(3) + y(1) \\ y(2)' = y(3) \\ y(3)' = y(1)' + \sin(x) * y(2) \end{cases}$$

#### 常微分方程初值问题解算指令比较



解算指令	算法	精度
ode45	四五阶Runge-Kutta法	较高
ode23	二三阶Runge-Kutta法	低
ode113	可变阶Adams-Bashforth- Moulton法	
ode15s	基于数值差分的可变阶方法 (BDFs, Gear)	低~中
ode23s	二阶改进的Rosenbrock法	低
ode23t	使用梯形规则	适中
ode23tb	TR-BDF2(隐式Runge-Kutta法)	低



#### 求解函数的使用方法



所有求解函数的使用方法一样,以ode45为例:

- 1. [T,Y]=ode45(@fun, TSPAN,Y0)
- 2. [T,Y]=ode45(@fun, TSPAN,Y0,options)
- 3. [T,Y]=ode45(@fun, TSPAN,Y0,options,P1,P2,...)
- 4. sol=ode45(@fun, TSPAN,Y0,options,P1,P2,...)
- 5. ode45(@fun, TSPAN,Y0,options,P1,P2,...)
- 6. [T,Y,TE,YE,IE]= ode45(@fun, TSPAN,Y0,options,P1,P2,...)



# 求解函数的输入变量



- □ 在最简单的格式下, ode45需要有三个输入变量: @fun, TSPAN和Y0
- □ @fun为表示待求解微分方程子函数的函数句柄;
- □ TSPAN表示待求解方程的求解区间;
  - · 当TSPAN仅有两个元素时,这两个元素分别表示求解 区间的起始与终止时刻;
  - · 当TSPAN含有三个及以上元素时,TSPAN(1)和 TSPAN(end)表示求解区间的起始与终止时刻,中间 各元素为指定求解函数必须求解的时刻;
  - · 求解函数的积分步长与TSPAN中含有几个元素无关, TSPAN元素个数的不同仅改变了求解函数的输出值



#### 求解函数的输入变量



- □ Y0为初始条件,它也是一个向量,其元素的个数与表示微分 方程的子函数返回值长度相同
- □ options用于设置一些可选的参数值,以提高求解质量和精度, 当求解结果不理想或对结果有特殊要求时,可更改这些参数 值;
- □ P1, P2, ...的作用是传递附加参数P1, P2, ...到表示微分方程的子函数。当options缺省时, 应在相应位置保留[], 以便正确传递参数。



#### 求解函数的输出变量



- □ MATLAB微分方程求解函数的输出变量可以由0, 1, 2或5个, 最常用的是2个输出变量, 如调用格式的1-3
- □ 输出变量T为返回求解节点的列向量;当TSPAN中仅含有两个元素时,T的元素个数为求解函数自行选择;当TSPAN含有三个及以上元素时,T中元素的个数与TSPAN相同;
- □ 输出变量Y为返回的各因变量的值;它是一个矩阵,矩阵的 列数与待求解的因变量数相同;行数与T相同,每行元素为 对应T所在行时刻的值;



# 求解函数的输出变量



- □ 输出变量可以仅有一个,如调用格式4。当待求解方程是通过函数句柄(不能是匿名函数名)传递给求解函数时,它将是一个结构体,其中包括三个域,sol.x是MATLAB自行选择求解节点;每一列的sol.y(:,i)是与sol.x(i)对应的解;sol.solver是求解函数的函数名;如果求解函数的控制选项中定义了事件(参见6.3.8节),则sol中还含有与之相关的三个域。sol与deval函数配合使用可以获得求解区间内任意时刻的函数值:
- □ deval的调用格式是sxint = deval(sol,xint), sol为求解函数返回的结构体, xint为需要计算函数值的节点, 返回值sxint为计算所得函数值;
- □ 输出变量也可以没有,如调用格式5。此时求解函数将调用 odeplot函数,绘制因变量与自变量的关系图;



#### ode解算指令的使用



求解初值问题:

$$\begin{cases} y' = y - \frac{2x}{y} \\ y(0) = 1 \end{cases} \quad (0 \le x \le 1)$$

```
function Cha6demo5
y0=1;
[x1,y1]=ode45(@Deq6_1,[0,1],y0)
function dydx=Deq6_1(x,y)
dydx=y-2*x/y;
```



#### ode解算指令的使用



利用图形直观的表示计算结果:

这是较为常用的求解方法!

利用plot命令

```
function Cha6demo5_A
y0=1;
[x1,y1]=ode45(@Deq6_1,[0,1],y0);
plot(x1,y1,'b-o')
function dydx=Deq6_1(x,y)
dydx=y-2*x/y;
```

利用ode自带输出函数

```
function Cha6demo5_B
y0=1;
ode45(@Deq6_1,[0,1],y0)
function dydx=Deq6_1(x,y)
dydx=y-2*x/y;
```



#### ode解算指令的使用



如何返回指定点的值:

请注意其它后处理过程的实现方法

利用关系运算

利用deval函数

```
function Cha6demo5_C
v^{0=1};
t=0:0.1:1;
[x1,y1] = ode45(@Deq6 1,t,y0);
%查找与x=0.5对应的y值
yout=y1(x1==0.5)
function dydx=Deq6 1(x,y)
dydx=y-2*x/y;
```

```
function Cha6demo5 D
y0=1;
sol=ode45(@Deq6 1,[0,1],y0);
yout=deval(sol,0.5)
function dydx=Deq6 1(x,y)
dydx=y-2*x/y;
```



#### 例题

TO STATE OF STATE OF

在三个串联的CSTR反应器中,发生简单的一级不可逆反应: A→B,已知初始条件:

进料初始浓度, CA0=1.8 kmol/m³,

三釜内初始浓度,CA10=0.4 kmol/m³, CA20=0.2 kmol/m³, CA30=0.1kmol/m3,

动力学参数: k=0.5min<sup>-1</sup>, τ=2min

求解在10分钟内三个反应器中组分A浓度随时间的变化规律。

模型:

$$\frac{dC_{A1}}{dt} = \frac{C_{A0} - C_{A1}}{\tau} - kC_{A1}$$

$$\frac{dC_{A2}}{dt} = \frac{C_{A1} - C_{A2}}{\tau} - kC_{A2}$$

$$\frac{dC_{A3}}{dt} = \frac{C_{A2} - C_{A3}}{\tau} - kC_{A3}$$



#### 例题



```
function Cha6demo6
CA10=0.4; CA20=0.2; CA30=0.1;
stoptime=10;
[t,y] = ode 45 (@CSTR, [0 stoptime], [CA10 CA20 CA30]);
plot(t, y(:,1), 'k--', t, y(:,2), 'b:', t, y(:,3), 'r-')
function dCdt=CSTR(t,y)
                                               \frac{dC_{A1}}{dt} = \frac{C_{A0} - C_{A1}}{k} - kC_{A1}
CA0=1.8; k=0.5; tau=2;
CA1=y(1); CA2=y(2); CA3=y(3);
dCA1dt = (CA0-CA1)/tau-k*CA1;
                                               \frac{dC_{A2}}{dt} = \frac{C_{A1} - C_{A2}}{kC_{A2}} - kC_{A2}
dCA2dt = (CA1-CA2)/tau-k*CA2;
dCA3dt = (CA2-CA3)/tau-k*CA3;
dCdt = [dCA1dt; dCA2dt; dCA3dt];
                                               \frac{dC_{A3}}{dt} = \frac{C_{A2} - C_{A3}}{\tau} - kC_{A3}
```



# 参数传递



```
function Cha6demo6
CA0=1.8; k=0.5; tau=2;
CA10=0.4; CA20=0.2; CA30=0.1; stoptime=10;
[t,y]=ode45(@CSTR,[0 stoptime],[CA10 CA20])
CA30],[],CA0,k,tau);
plot(t,y(:,1),'k--',t,y(:,2),'b:',t,y(:,3),'r-')
function dCdt=CSTR(t,y,CA0,k,tau)
CA1=y(1); CA2=y(2); CA3=y(3);
dCA1dt=(CA0-CA1)/tau-k*CA1;
dCA2dt = (CA1-CA2)/tau-k*CA2;
dCA3dt = (CA2-CA3)/tau-k*CA3;
dCdt = [dCA1dt; dCA2dt; dCA3dt];
```



#### ode解算指令的选择(1)



1.根据常微分方程要求的求解精度与速度要求

求解初值问题: 
$$\begin{cases} y' = y - \frac{2x}{y} \\ y(0) = 1 \end{cases} \quad (0 \le x \le 1)$$

比较ode45和ode23的求解精度和速度



#### ode45和ode23的比较



```
function Cha6demo10
format long
y0=1;
tic, [x1,y1] = ode45(@fun,[0,1],y0);t ode45=toc
tic, [x2,y2]=ode23(@fun,[0,1],y0);t ode23=toc
plot(x1,y1,'b-o',x2,y2,'m-*'),
xlabel('x'),ylabel('y'),
legend('ODE45','ODE23','location','Northwest')
disp('Comparative Results at x=1:');
fprintf('\nODE45\t\t\t y=%.8f\nODE23\t\t\t
y=%.8f\nPrecisive Result=%.8f\n'...
    , y1 (end) , y2 (end) ,1.7320508)
function f=fun(x,y)
f=y-2*x/y;
                                ODE45
```

ODE45 y=1.73205082 ODE23 y=1.73215488 Precisive Result=1.73205080



#### ode解算指令的选择(2)



#### 2.根据常微分方程组是否为刚性方程

- 如果在一个过程中的快变子过程与慢变子过程变化速率相差非常大,在数学上称这种过程具有"刚性"
- 刚性方程在化学工程和自动控制领域的模型中比较常见。

$$\frac{d}{dt} \begin{bmatrix} y_1 & (t) \\ y_2 & (t) \\ \cdots \\ y_n & (t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} f_1 & (t, y_1, \dots, y_n) \\ f_2 & (t, y_1, \dots, y_n) \\ \cdots \\ f_n & (t, y_1, \dots, y_n) \end{bmatrix}$$

刚性比 
$$SR = \frac{\max_{1 \le i \le n} (\operatorname{Re} a \, l(\lambda_i))}{\min_{1 \le i \le n} (\operatorname{Re} a \, l(\lambda_i))}$$



#### ode解算指令的选择(2)



常微分方程组数值积分的稳定步长受模值最大的特征值控制,即受快变量分量约束,特征值大则允许步长小;而过程趋于稳定的时间又由模值最小的特征值控制,特征值小则积分到稳定的时间则长。

• MATLAB提供了不同种类的刚性方程求解指令: ode15s ode23s ode23t ode23tb, 可根据实际情况选用。一般使用ode15s较多。



#### 刚性常微分方程组求解



$$\begin{cases} y_1' = 0.04(1 - y_1) - (1 - y_2)y_1 + 0.0001(1 - y_2)^2 \\ y_2' = -10^4 y_1' + 3000(1 - y_2)^2 \\ y_1(0) = 0, y_2(0) = 1, 0 \le x \le 100 \end{cases}$$

```
function Cha6demoStiff
figure
ode23s(@fun,[0,100],[0;1])
figure,
ode45(@fun,[0,100],[0;1])
function f=fun(x,y)
dy1dx = 0.04*(1-y(1))-(1-y(2)).*y(1)+0.0001*(1-y(2)).^2;
dy2dx = -1e4*dy1dx + 3000*(1-y(2)).^2;
f = [dy1dx; dy2dx];
```



#### 解算指令的options选项



- 1. RelTol—相对误差,它应用于解向量的所有分量。在每一步积分过程中, 第i个分量误差e(i)满足: e(i)<=max(RelTol\*abs(y(i),AbsTol(i))。
- 2. AbsTol-绝对误差,若是实数,则应用于解向量的所有分量,若是向量,则它的每一个元素应用于对应位置解向量元素。
- 3. OutputFcn—可调用的输出函数名。每一步计算完后,这个函数将被调用输出结果,可以选择的值为: odeplot, odephas2, odephas3, odeprint。
- 4. OutputSel一输出序列选择。指定解向量的哪个分量被传递给OutputFcn。
- 5. MaxSetp一步长上界, 缺省值为求解区间的1/10。
- 6. InitialStep-初始步长,缺省时自动设置。
- 7. Events事件记录,取'on'时将返回事件记录;
- 8. 采用odeset改变原有选项的值



#### 解算指令的图形输出



- 1. 在无输出变量时,将调用默认的odeplot输出解的图形,此图形以表示T与Y关系,因此当odeplot绘制曲线的条数等于Y的个数;
- 2. 除了以odeplot形式输出外,还可以以odephas2,和 odephas3的形式输出解向量的二维和三维相平面图;相平面输出描述的是求解变量Y之间的关系。
- 3. 采用以下语句options=odeset('outputfcn','odephas2')可以将输出方法改变为相平面输出:
- 4. 采用以下语句options=odeset('outputfcn','odeprint')输出求解过程每一步的解;
- 5. 采用以下语句options=odeset('outputsel',[A,B,...])可以将A, B等指定的y的分量输出;



#### 解算指令的图形输出



例题6,要求输出CA2和CA3浓度的关系

```
function Cha6demo6 3
CA10=0.4; CA20=0.2; CA30=0.1;
stoptime=10;
opt=odeset('OutputFcn','odephas2','OutputSel',[2,3])
[t,y]=ode45(@CSTR,[0 stoptime],[CA10 CA20 CA30],opt);
title('The relationship between CA2 and CA3')
xlabel('Time (min)')
ylabel('Concentration')
```





可以采用odeset函数将求解函数的RelTol和AbsTol选项修改至更小的值以获得更高的求解精度。

opt=odeset('RelTol' 1e-10)





已知Apollo卫星的运动轨迹(x,y)满足以下方程

$$\begin{cases} \frac{d^2x}{dt^2} = 2\frac{dy}{dt} + x - \frac{\mu^*(x+\mu)}{r_1^3} - \frac{\mu(x-\mu^*)}{r_2^3} \\ \frac{d^2y}{dt} = -2\frac{dx}{dt} + y - \frac{\mu^*y}{r_1^3} - \frac{\mu y}{r_2^3} \end{cases}$$

其中,  $\mu = 1/82.45$ ,  $\mu^* = 1 - \mu$ ,  $r_1 = \sqrt{(x + \mu)^2 + y^2}$ ,  $r_2 = \sqrt{(x - \mu^*)^2 + y^2}$ 

初始值: x(0)=1.2, x'(0)=0, y(0)=0, y'(0)=-1.04935751 试按以下要求,在 $t=[0\ 20]$ 的范围内求解上述方程

- 1. 使用ode45函数,采用默认设置,输出x,y的数值并绘制运动轨迹x~y的关系;
- 2. 更改求解函数的相对精度为1e-8再次求解,比较两次求解是否相同

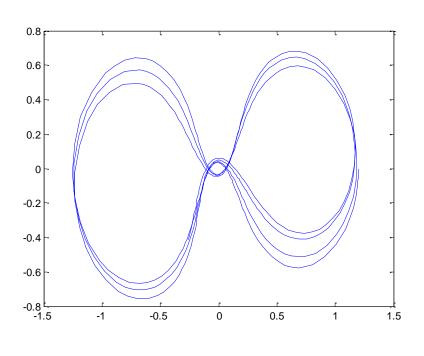




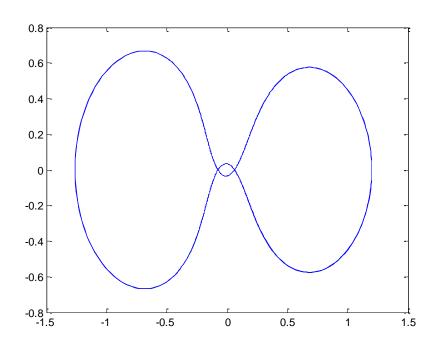
```
function SolveApollo
x0=[1.2\ 0\ 0\ -1.04935751];
[t,y] = ode45(@ApolloEq,[0,20],x0);
plot(y(:,1),y(:,3))
opt=odeset('RelTol',1e-8)
[t2,y2] = ode45(@ApolloEq,[0,20],x0,opt);
figure
plot(y2(:,1),y2(:,3))
function f=ApolloEq(t,x)
miu=1/82.45; miu2=1-miu;
r1=sqrt((x(1)+miu)^2+x(3)^2);
r2=sqrt((x(1)-miu2)^2+x(3)^2);
f=zeros(4,1);
f(1) = x(2);
f(2) = 2 \times (4) + x(1) - miu + (x(1) + miu) / r1^3 - miu \times (x(1) - miu + 2) / r2^3;
f(3)=x(4);
f(4) = -2 \times (2) + \times (3) - \min 2 \times (3) / r1^3 - \min \times (3) / r2^3;
```







低精度时的求解结果

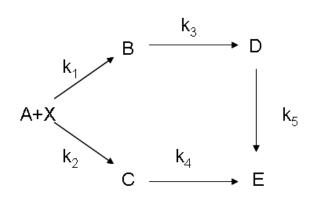


高精度时的求解结果





在间歇反应器中进行液相反应制备产物B,反应网络如图所示。反应可在180~260℃的温度范围内进行,反应物X大量过剩,而C,D和E为副产物。各反应均为一级动力学关系: r = -kC,式中 k=k<sub>0</sub>\*exp(-Ea/RT)



#### 已知:

初始浓度: CA=1kmol/m3, 其余物质浓度为0。已知使产物B收率最大的最优反应温度为224.6℃

试计算1)在最优反应温度下各组分浓度随时间的动态变化; 2)最优反应时间; 3)输出产物D对反应物浓度A的关系图。





#### 数学模型

$$\frac{dC_A}{dt} = -(k_1 + k_2)C_A$$

$$\frac{dC_B}{dt} = k_1 C_A - k_3 C_B$$

$$\frac{dC_C}{dt} = k_2 C_A - k_4 C_C$$

$$\frac{dC_D}{dt} = k_3 C_B - k_5 C_D$$

$$\frac{dC_E}{dt} = k_4 C_C + k_5 C_D$$





```
function Cha6demo4
T = 224.6 + 273.15; R = 8.31434;
k0 = [5.78052E+10 3.92317E+12 1.64254E+4 6.264E+8];
Ea = [124670 \ 150386 \ 77954 \ 111528];
C0 = [1 \ 0 \ 0 \ 0]; tspan = [0 \ 1e4];
opt=odeset('outputfcn','odephas2','outputsel',[1;4])
[t,C] = ode45(@MassEquations, tspan, C0,opt,k0,Ea,R,T)
plot(t,C(:,1),'r-',t,C(:,2),'k:',t,C(:,3),'b-.',t,C(:,4),'k--');
xlabel('Time (s)');ylabel('Concentration (kmol/m^3)');
legend('A','B','C','D')
CBmax = max(C(:,2));
yBmax = CBmax/C0(1)
index = find(C(:,2) == CBmax);
t_opt = t(index) % t_opt: the optimum batch time, s
function dCdt = MassEquations(t,C,k0,Ea,R,T)
k = k0.*exp(-Ea/(R*T)); k(5) = 2.16667E-04;
k(4)*C(3);
rD = k(3)*C(2)-k(5)*C(4); rE = k(4)*C(3)+k(5)*C(4);
dCdt = [rA; rB; rC; rD; rE];
```



#### 固定床反应器一维拟均相模型求解



$$R1: O_2 + 2C_2H_4 \xrightarrow{R1} 2C_2H_4O$$
1 R2 1 2

$$O_2 + \frac{1}{3}C_2H_4 \xrightarrow{R2} \frac{1}{3}CO_2 + \frac{2}{3}H_2O$$

 $R_1 = 810k_1C_{O_2}, \ k_1 = 35.2 \exp(-59860/R/T)$  $R_2 = 2430k_2C_{O_2}, \ k_2 = 24700 \exp(-89791/R/T)$ 

采用一维拟均相模型求解产物环氧乙烷浓度和反应温度沿反应 器管长的变化。反应器模型如下:

$$\begin{cases} u_{S} \frac{dC_{C_{2}H_{4}}}{dz} = -\left(2R_{1} + \frac{1}{3}R_{2}\right) \\ u_{S} \frac{dC_{O_{2}}}{dz} = -(R_{1} + R_{2}) \\ u_{S} \frac{dC_{C_{2}H_{4}O}}{dz} = 2R_{1} \\ u_{S}\rho_{f}C_{p} \frac{dT}{dz} = (-\Delta H_{1}R_{1} - \Delta H_{2}R_{2}) - \frac{4U_{w}}{d_{t}}(T - T_{w}) \end{cases}$$

求解所需参数:反应器管径, dt=0.0508;反应器管长,L=12;反应 气体表观流速,us=1.3;流体密度, pf=6.06;流体热容,Cp=1160;反应 器管壁温度,Tw=498;反应器的总传 热系数,Uw=270;R1反应的反应热, 210000;R2反应的反应热,473000。 反应器初始条件:反应器入口温度, 498;氧气入口浓度,14,乙烯入口浓度,224,进口气体中不含任何反应产 物。





```
function EOModelA
%modeling Ethylene oxide reactor by using 1-D pseudo-
homogeneous model
C0 = [224 \ 14 \ 0 \ 498];
L=12; %m
[L,C] = ode15s(@modelA,[0 L],C0);
plot(L,C(:,3), 'Linewidth',2);
xlabel('Bed Length [m]', 'fontsize', 16)
ylabel ('EO Concentration [mol/m^3]', 'fontsize', 16)
set (qca, 'Fontsize', 16)
figure
plot(L,C(:,4),'Linewidth',2)
xlabel('Bed Length [m]', 'fontsize', 16)
ylabel ('Bed Temperature [K]', 'fontsize', 16)
set (qca, 'Fontsize', 16)
```





```
function dCT=modelA(z,C)
CEH=C(1); CO2=C(2); CEO=C(3); T=C(4);
us=1.3; %m/s
dt=0.0508;%m
rhouf=6.06; %kg/m3;
cp=1160;%J/kg/K;
Tw = 498 : %K
Uw = 270; %W/m2/K
dH1=-210000; %J/mol;
dH2=-473000; %J/mol
R=8.314;
k1=35.2*exp(-59860/R/T);
k2=24700*exp(-89791/R/T);
R1=810*k1*CO2;
R2=2430*k2*C02;
dCT=zeros(4,1);
dCT(1) = -(2*R1+1/3*R2)/us;
dCT(2) = -(R1+R2)/us;
dCT(3) = 2*R1/us;
dCT(4) = ((-dH1*R1-dH2*R2) - 4*Uw*(T-Tw)/dt)/(us*rhouf*cp);
```



#### 事件与求解区间



- 1. 对于操作型问题的微分方程,求解区间实际隐含在实际的操作和设备参数中;对于设计型问题的微分方程,则求解区间未知;对于设计型问题的求解可以通过定义options选项中的事件(Events)来求解;
- 2. 所谓的事件是指待用户自定义函数到达、离开或通过零点。当求解函数监测到这些事件发生时,可以选择终止求解或仅记录这些事件发生时的时刻,并输出事件发生时的自变量和因变量值
- 3. 可以通过如下语句定义求解函数的事件选项:

opt=odeset('Events',@Events);

其中@Events为用户自定义事件函数的句柄。



#### 事件函数的定义



- 自定义的事件函数应具有以下声明语句:
  - function [value, isterminal, direction] = events(t, y)
  - 其中的输出变量value, isterminal和direction都是向量, 其第i个元素的值对应于第i个事件函数。
  - value(i)是第i个事件函数的值;
  - 当value(i)为零时, isterminal(i) = 1表示终止求解,如不 终止求解则等于0;
  - 默认direction(i)=0表示所有的零点都为事件发生点, direction(i)=+1表示仅事件函数增加过程中的零点为事 件发生点, direction(i)=-1则为函数递减过程中的零点为 事件发生点;



#### 事件函数的定义



- 当定义了事件函数且事件发生时,求解函数可以返回返回 3个附加输出变量:事件发生的时刻、事件发生时的函数 值、求解函数探测到事件发生的类型。
- 在调用求解函数使用[T,Y,TE,YE,IE] =
  solver(odefun,tspan,y0,options)的格式时,TE、YE和IE
  就是以上三个附加输出变量。
- 当使用sol = solver(odefun,tspan,y0,options)时,3个附加 变量分别为sol.xe、sol.ye和sol.ie。





热解苯时可以发生如下两个反应:

$$2C_{6}H_{6} \stackrel{k_{1}k_{-1}}{\leftrightharpoons} C_{12}H_{10} + H_{2}$$

$$C_{6}H_{6} + C_{12}H_{10} \stackrel{k_{2}k_{-2}}{\leftrightharpoons} C_{18}H_{14} + H_{2}$$

此时反应物浓度随时间变化的规律满足以下微分方程组:

$$\begin{cases} dC_{B}/dt = -2 * r1 - r2 \\ dC_{D}/dt = r1 - r2 \end{cases} \qquad r1 = k_{1} \left( C_{B}^{2} - \frac{C_{D}C_{H}}{K_{1}} \right) \\ dC_{T}/dt = r2 \\ dC_{H}/dt = r1 + r2 \end{cases} \qquad r2 = k_{2} \left( C_{B}C_{D} - \frac{C_{T}C_{H}}{K_{2}} \right)$$

k1=7e5 L/(mol•h), k2=4e5 L/(mol•h), K1=0.31, K2=0.48, CB的初始值为0.0117 mol/L, 其余浓度初始值为0。试计算以上条件下, 苯转化率为50%时所需的反应时间。





```
function Cha6demo10
%事件使用示例
global CB0
CB0=0.0117;C0=[CB0,0 0 0];
opt=odeset('Events',@stoptime);
[tout Cout]=ode45(@C6H6Pyro,[0 1000],C0,opt);
plot(tout,Cout)
tend=tout(end) %返回时间节点的最后一个即为终止时间
CBin=CB0
CBout=Cout(end,1)
```



```
%----(续上页)-
function dC=C6H6Pyro(t,C)
k1=7e5; k2=4e5; K1=0.31; K2=0.48;
r1=k1*(C(1)^2-C(2)*C(4)/K1);
r2=k2*(C(1)*C(2)-C(3)*C(4)/K2);
dC=zeros(4,1);
dC(1) = -2*r1-r2; dC(2) = r1-r2; dC(3) = r2; dC(4) = r1+r2;
function [value Termin Direct] = stoptime(t,C)
%事件函数
global CB0
value=(CB0-C(1))/CB0-0.5; %事件函数的值
Termin=1; %事件函数值为0时终止求解
Direct=0;
```

#### 练习



编写一个名为exer的函数求解常微分方程,将t和y的关系以图形方式输出。

$$\frac{d^2y}{dt^2} + y = 1 - \frac{t^2}{\pi}, \ t \in [-2,7]$$

初始条件: y(-2)=-5,y'(-2)=5

# 作业



公共邮箱下载文档: work11.pdf, 直接打印、完成后上交

