Лекция 17 Кластеризация

Е. А. Соколов, А. Гусев, И. Садртдинов ФКН ВШЭ

21 февраля 2020 г.

Вернемся к одной из задач обучения без учителя — кластеризации. Пусть у нас есть выборка $X = \{x_i\}_{i=1}^l, x_i \in \mathbb{X}$, и мы хотим построить алгоритм $a: \mathbb{X} \to \{1, ..., K\}$, который ставил бы в соотвествие объекту номер кластера. Ранее предлагалось использовать номера кластеров как новый признак для обучения с учителем. Сегодня мы рассмотрим модель, которая будет генерировать для нас сколько угодно таких кластерных признаков.

1 Графовые методы

§1.1 От выборки к графу

В курсе МО-1 мы рассматривали несколько алгоритмов кластеризации, а именно:

- $K ext{-}Means$ метрический алгоритм, оптимизирующий внутрикластерное расстояние;
- DBSCAN алгоритм, основанный на плотности расположения объектов;

Попробуем изобрести немного другой подход. Мы можем представить объекты из выборки в виде вершин некоторого неориентированного графа $G = (\mathcal{V}, \mathcal{E}), \ \mathcal{V} = X = \{x_1, \dots, x_l\}$. Рассмотрим несколько вариантов, как в таком представлении можно задать ребра \mathcal{E} :

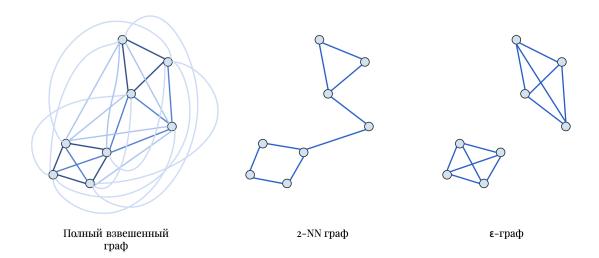
1. Граф G может быть полным с ребрами, вес которых определяется по некоторой формуле, например:

$$w_{ij} = \exp\left(-\frac{\|x_i - x_j\|^2}{2\sigma^2}\right)$$

Гиперпараметр σ определяет, насколько нам важны далекие объекты.

2. G можно задать как kNN-граф, то есть объект x_i будет связан с k его ближай-шими соседями.

3. Вершина x_i может быть связана с теми вершинами, расстояние до которых меньше выбранного ε , то есть $\rho(x_i, x_j) < \varepsilon$. Такой граф будет называться ε -графом.



§1.2 Лапласиан графа

Обозначим через W матрицу смежности графа G. Степени вершин будем считать как $d_i = \sum_{j=1}^l w_{ij}$. Пусть $D = \operatorname{diag}(d_1, \ldots, d_l)$. Тогда матрица L = D - W будет называться лапласианом графа G. Рассмотрим несколько свойств лапласиана L:

1. Пусть $f \in \mathbb{R}^n$. Тогда имеет место следующая формула:

$$f^{\mathsf{T}}Lf = \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^{l} w_{ij} (f_i - f_j)^2$$

Проверка формулы:

$$f^{\mathsf{T}}Lf = f^{\mathsf{T}}Df - f^{\mathsf{T}}Wf = \sum_{i=1}^{l} d_i f_i^2 - \sum_{i,j=1}^{l} w_{ij} f_i f_j =$$

$$= \sum_{i=1}^{l} \left(\sum_{j=1}^{l} w_{ij}\right) f_i^2 - \sum_{i,j=1}^{l} w_{ij} f_i f_j = \sum_{i,j=1}^{l} w_{ij} f_i^2 - \sum_{i,j=1}^{l} w_{ij} f_i f_j =$$

$$= \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^{l} w_{ij} f_i^2 + \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^{l} w_{ij} f_i^2 - \sum_{i,j=1}^{l} w_{ij} f_i f_j =$$

$$= \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^{l} w_{ij} f_i^2 + \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^{l} w_{ij} f_j^2 - \sum_{i,j=1}^{l} w_{ij} f_i f_j =$$

$$= \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^{l} w_{ij} \left(f_i^2 - 2f_i f_j + f_j^2 \right) = \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^{l} w_{ij} (f_i - f_j)^2$$

2. L — симметричная неотрицательно определенная матрица. Симметричность вытекает из неориентированности графа. Свойство неотрицательной определенности легко следует из первого пункта. Действительно, в обсужденных методах постоения графа $w_{ij} \geq 0$, притом $(f_i - f_j)^2 \geq 0$. Следовательно, $f^{\dagger}Lf \geq 0$, что и означает неотрицательную определенность.

Однако у лапласиана также есть свойство, которое поможет нам в задаче кластеризации. Сформулируем его в виде теоремы.

Теорема 1.1. Пусть L — лапласиан графа G. Тогда выполнены следующие два пункта:

- 1. Собственное значение $\lambda = 0$ матрицы L имеет кратность, равную числу компонент связности k.
- 2. Пусть A_1, \ldots, A_k компоненты связности графа G. Тогда векторы f_1, \ldots, f_k , определяемые по формуле $f_i = ([x_j \in A_i])_{j=1}^l$, будут являться собственными векторами для $\lambda = 0$.

Доказательство.

Сперва рассмотрим случай k=1. Поймем, почему $\lambda=0$ вообще является собственным значением матрицы L. Для этого рассмотрим вектор $f=(1,\ldots,1)$:

$$Lf = Df - Wf = \begin{pmatrix} d_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & d_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & d_l \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} w_{11} & w_{12} & \cdots & w_{1l} \\ w_{21} & w_{22} & \cdots & w_{2l} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ w_{l1} & w_{l2} & \cdots & w_{ll} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} d_1 \\ \vdots \\ d_l \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} w_{11} + \cdots + w_{1l} \\ \vdots \\ w_{l1} + \cdots + w_{ll} \end{pmatrix} = 0$$

Теперь предположим, что существует собственный вектор $f' \in \mathbb{R}^n$: $\exists p \neq q \to f'_p \neq f'_q$, то есть неконстантный вектор, соответствующий $\lambda = 0$. Тогда $Lf' = 0 \Rightarrow f'^\intercal Lf' = 0$. Но рассматриваемый граф является связным. Значит существует путь $p = i_0 \to i_1 \to \cdots \to i_{n-1} \to i_n = q$. Поскольку вершины i_r и i_{r+1} соединены ребром, то $w_{i_r i_{r+1}} > 0$, а значит, $f'_{i_r} = f'_{i_{r+1}}$ (иначе получим $f'^\intercal Lf' > 0$). Отсюда $f'_p = f'_{i_1} = \cdots = f'_{i_{n-1}} = f'_q$ - константный вектор. Получили противоречие $\Rightarrow f'$ не является собственным вектором для $\lambda = 0$. Значит, мы доказали оба пункта для k = 1.

Теперь пусть k>1. Можно упорядочить вершины так, чтобы лапласиан L стал блочно-диагональной матрицей:

$$L = \begin{pmatrix} L_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & L_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & L_k \end{pmatrix}$$

Блоки L_1,\dots,L_k будут являться лапласианами компонент связности графа $G\Rightarrow \lambda=0$ имеет кратность k, а собственные векторы f_1,\dots,f_k задаются по формуле

$$f_i = ([x_j \in A_i])_{j=1}^l$$

Гипотеза 1.1. Пусть есть похожие объекты x_j и x_k , то есть расстояние между ними невелико. Тогда у собственных векторов f_i , соответствующих маленьким собственным значениям, выполнено $f_{ij} \approx f_{ik}$.

Эта гипотеза имеет лишь эмпирическое доказательство. Однако алгоритм, построенный на этой гипотезе, позволяет достигать успеха в задаче кластеризации. Данный алгоритм называется спектральной кластеризацией.

§1.3 Спектральная кластеризация

Алгоритм спектральной кластеризации:

Сложность шага

- 1. Строим по объектам граф G и лапласиан L=D-W. $\mathcal{O}(l^2)$
- 2. Находим нормированные собственные векторы u_1, \dots, u_m матрицы L, соответствующие m наименьшим собственным значениям. $\mathcal{O}(l^3)$
- 3. Составляем матрицу $U \in \mathbb{R}^{l \times m}$: $U = (u_1 | \dots | u_m)$. $\mathcal{O}(lm)$
- 4. Обучаем на этой матрице алгоритм K-Means с k кластерами. $\mathcal{O}(l^{mk+1})$

Если мы верим в нашу гипотезу, то для похожих объектов соответствующие координаты векторов u_1, \ldots, u_m будут близки. Матрица U имеет размерность $l \times m$, поэтому можно посмотреть на нее, как на матрицу объекты-признаки. При этом новыми признаками будут как раз собственные вектора u_1, \ldots, u_m . В описанном выше алгоритме предлагается обучать на них K-Means, но никто не запрещает использовать эти признаки для других задач.

Как видно, алгоритм обладает высокой вычислительной сложностью. Но утверждается, что он позволяет достигать впечатлящих результатов в задаче кластеризации. Однако как оценить, насколько хорошо алгоритм справляется с задачей классификации? Этому вопросу посвящен остаток лекции.

2 Оценка качества кластеризации

§2.1 Метрика на разметке

Пусть существует разметка (y_1, \ldots, y_l) , не участвующая при обучении. Мы не использовали эту разметку в качестве дополнительного признака, так как нам не хочется мотивировать модель данным признаком. Тогда предлагается ввести оценку качества алгоритма кластеризации при помощи этой разметки, саму же разметку тогда называют gold standard. Введем несколько требований к внешней метрике качества Q:

1. *Гомогенность*. Базовое свойство разделения разных объектов в разные кластеры:

$$Q \begin{pmatrix} & \diamond & \diamond \\ \times & & \diamond \\ \times & \times & \end{pmatrix} < Q \begin{pmatrix} & \diamond & \diamond \\ \times & & \diamond \\ \times & \times & \end{pmatrix}$$

2. Полнота. Один кластер не должен дробиться на несколько маленьких:

$$Q\left(\begin{array}{ccc} \times & \times \\ \times & \times \\ \times & \times \end{array}\right) < Q\left(\begin{array}{ccc} \times & \times \\ \times & \times \\ \times & \times \end{array}\right)$$

3. *Rag-bag*. Весь мусор должен быть в одном "мусорном"кластере, чтобы остальные кластеры были "чистыми":

$$Q\left(\begin{array}{c|ccc} \times & \times & \bullet & \circ \\ \times & \times & \triangleright & \star \\ \times & * & \odot & \square \end{array}\right) < Q\left(\begin{array}{c|ccc} \times & \times & \bullet & \circ \\ \times & \times & \triangleright & \star \\ \times & * & \odot & \square \end{array}\right)$$

4. Cluster size vs. quantity. Лучше испортить один кластер с целью улучшить качество множества других:

$$Q \begin{pmatrix} \times & & \circ & \circ \\ \times & \star & \star \\ \times & \triangleright & \triangleright \\ \times & & \odot & \odot \end{pmatrix} < Q \begin{pmatrix} \times & & \circ & \circ \\ \times & \star & \star \\ \times & & \triangleright & \triangleright \\ \times & & \odot & \odot \end{pmatrix}$$

§2.2 BCubed

Единственной известной на данный момент метрикой, обладающей всеми четыремя названными свойствами является BCubed. Она считается следующим способом. Пусть L(x) — gold standard, C(x) — номер кластера, выдаваемый рассматриваемым алгоритмом. Тогда рассмотрим несколько величин:

$$\mathsf{Correctness}(x,x') = \begin{cases} 1 &, \ C(x) = C(x') \land L(x) = L(x') \\ 0 &, \ otherwise \end{cases}$$

 $\mathsf{Precision\text{-}BCubed} = \mathsf{Avg}_x \left[\mathsf{Avg}_{x':C(x) = C(x')} \mathsf{Correctness}(x, x') \right]$

$$\mathsf{Recall}\text{-}\mathsf{BCubed} = \mathsf{Avg}_x \left[\mathsf{Avg}_{x':L(x) = L(x')} \mathsf{Correctness}(x, x') \right]$$

Тогда F-мера от определенных точности и полноты будет удволетворять всем нужным нам требованиям.

Пример 2.1.