



北京化工大学

Beijing University of Chemical Technology

信号与系统

第二章 连续时间系统的时域分析

主讲教师：张凤元

主要内容

CONTENTS



- 1 连续时间系统响应的时域分析
- 2 连续时间系统初始条件的确定
- 3 连续LTI系统的零输入和零状态响应
- 4 信号的线性卷积
- 5 离散时间LTI系统的时域分析法
- 6 信号的变换域分析简介



2

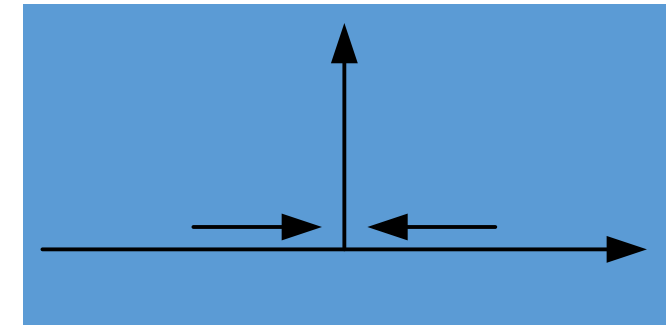
连续时间系统初始条件的确定

- 系统的起始条件
- 系统的初始条件
- 冲击响应匹配法
- 求解初始条件举例

2.1 起始条件、初始条件

系统起始条件，起始状态， 0_- 状态：

$$r^{(k)}(0_-) = \left[r(0_-), \frac{dr(0_-)}{dt}, \frac{d^2 r(0_-)}{dt^2}, \dots, \frac{d^{n-1} r(0_-)}{dt^{n-1}} \right]$$



系统初始条件，初始状态， 0_+ 状态：

$$t \geq 0_+$$

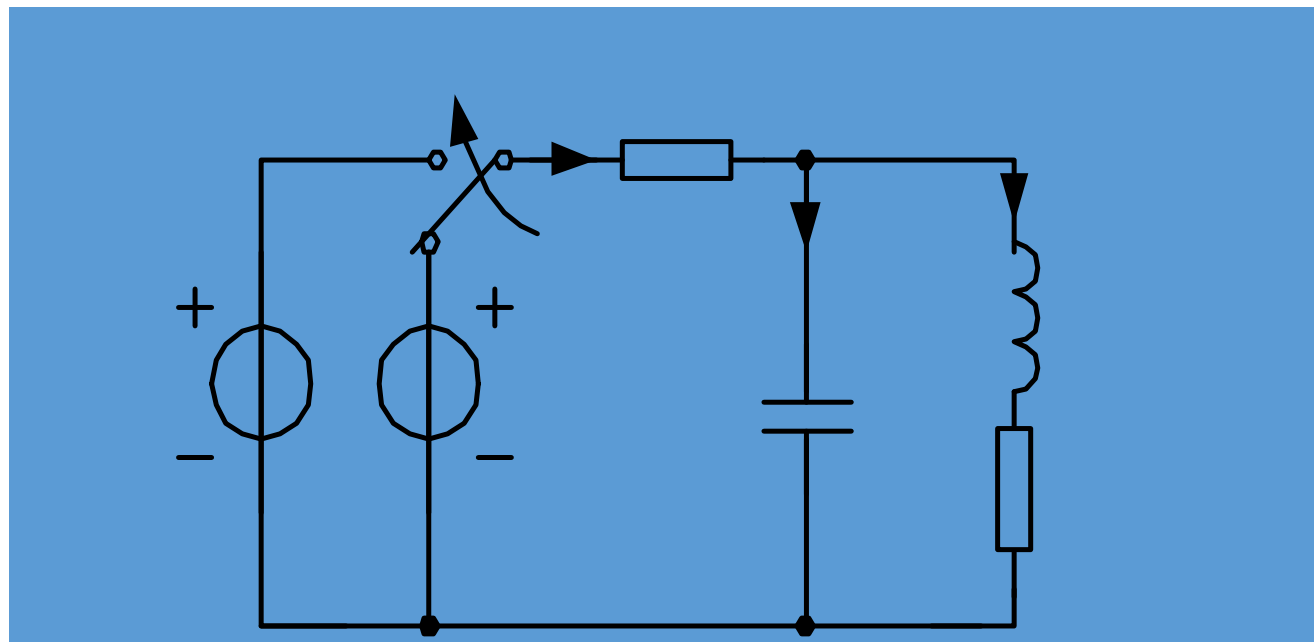
$$r^{(k)}(0_+) = \left[r(0_+), \frac{dr(0_+)}{dt}, \frac{d^2 r(0_+)}{dt^2}, \dots, \frac{d^{n-1} r(0_+)}{dt^{n-1}} \right]$$

系统的初始条件由系统模型、起始状态、激励输入信号确定。

2.2 例1 冲击响应匹配法确定初始条件



给定如图所示电路 $t=0$ 时开关S位于1的位置而且已经达到稳态；当 $t=0$ 时，S由1转向2。试建立 电流的微分方程，并求解 在 $i(t)$ 时的变化。



2.3 例1 冲击响应匹配法确定初始条件



解答

(1) 列写电路的微分方程

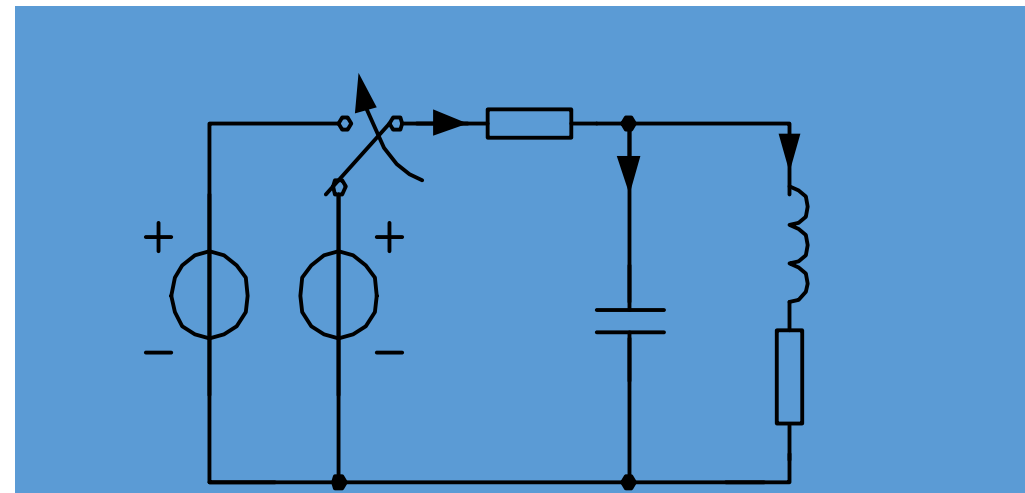
$$R_1 i(t) + v_c(t) = e(t)$$

$$v_c(t) = L \frac{d}{dt} i_L(t) + i_L(t) R_2 \quad \text{结点电压}$$

$$i(t) = C \frac{d}{dt} v_c(t) + i_L(t) \quad \text{回路方程}$$

$$\frac{d^2}{dt^2} i(t) + 7 \frac{d}{dt} i(t) + 10 i(t) = \frac{d^2}{dt^2} e(t) + 6 \frac{d}{dt} e(t) + 4 e(t)$$

消去中间变量



(2) 求系统的完全响应通解

系统的特征方程：

$$\alpha^2 + 7\alpha + 10 = 0 \quad , \quad (\alpha + 2)(\alpha + 5) = 0$$

特征根：

$$\alpha_1 = -2, \quad \alpha_2 = -5$$

齐次通解：

$$i_h(t) = A_1 e^{-2t} + A_2 e^{-5t} \quad (t \geq 0_+)$$

非齐次特解:

由于 $t \geq 0_+$ 时 $e(t) = 4V$

方程右端自由项为 4×4 , 因此令特解 $i_p(t) = B$,

$$10B = 4 \times 4 \quad \therefore B = \frac{16}{10} = \frac{8}{5}$$

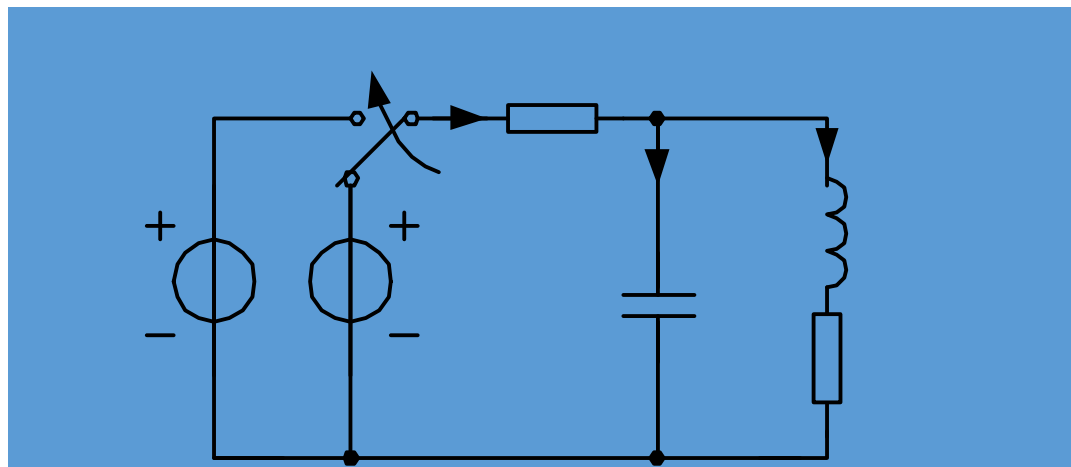
系统的完全响应为:

$$i(t) = A_1 e^{-2t} + A_2 e^{-5t} + \frac{8}{5} \quad (t \geq 0_+)$$

(3) 平衡匹配法确定初始条件的确定



换路前系统状态



系统起始条件:

$$i(0_-) = i_L(0_-) = \frac{2}{R_1 + R_2} = \frac{4}{5} A$$

$$\frac{d}{dt}i(0_-) = 0$$



平衡匹配的原理： $t=0$ 时刻微分方程左右两端的 $\delta(t)$ 及各阶导数应该平衡（其它项也应该平衡，我们讨论初始条件，可以不管其它项）。

1) 激励输入信号 $e(t) = \begin{cases} 2 & t < 0 \\ 4 & t \geq 0 \end{cases}$ 代入微分方程模型， $t \geq 0$ 得：

$$\frac{d^2}{dt^2}i(t) + 7\frac{d}{dt}i(t) + 10i(t) = 2\delta'(t) + 12\delta(t) + 8u(t)$$

2) 方程右端的冲激函数项最高阶次是 $\delta'(t)$ ， 因而有：

$$\begin{cases} \frac{d^2}{dt^2} i(t) = a\delta'(t) + b\delta(t) + c\Delta u(t) \\ \frac{d}{dt} i(t) = a\delta(t) + b\Delta u(t) \\ i(t) = a\Delta u(t) \end{cases} \quad (0_- < t < 0_+)$$

代入微分方程得：

$$\left[a\delta'(t) + b\delta(t) + c\Delta u(t) \right] + 7 \left[a\delta(t) + b\Delta u(t) \right] + 10a\Delta u(t) = 2\delta'(t) + 12\delta(t) + 8\Delta u(t)$$

方程左右两端的 $\delta(t)$ 及各阶导数应该平衡（即系数相同），因而得：

$$\begin{cases} a = 2 \\ b + 7a = 12 \\ c + 7b + 10a = 8 \end{cases} \quad \begin{cases} i(0_+) - i(0_-) = a = 2 \\ \frac{d}{dt}i(0_+) - \frac{d}{dt}i(0_-) = b = -2 \\ \frac{d^2}{dt^2}i(0_+) - \frac{d^2}{dt^2}i(0_-) = c = 2 \end{cases}$$

所求系统的初始条件，即 0_+ 状态为：

$$\begin{cases} i(0_+) = 2 + i(0_-) = 2 + \frac{4}{5} = \frac{14}{5} \\ \frac{d}{dt}i(0_+) = -2 + \frac{d}{dt}i(0_-) = -2 \end{cases}$$

(4) 求系统的完全响应

系统的初始条件为: $i(0_+) = \frac{14}{5} A$ $\frac{di}{dt}(0_+) = -2 A/s$

将初始条件代入通解得:

$$\begin{cases} i(0_+) = A_1 + A_2 + \frac{8}{5} = \frac{14}{5} \\ \frac{d}{dt}i(0_+) = -2A_1 - 5A_2 = -2 \end{cases} \quad \begin{cases} A_1 = \frac{4}{3} \\ A_2 = -\frac{2}{15} \end{cases}$$

系统的完全的完全响应为:

$$i(t) = \left(\frac{4}{3} e^{-2t} - \frac{2}{15} e^{-5t} + \frac{8}{5} \right) A \quad (t \geq 0_+)$$

谢谢大家，下讲再见！



北京化工大学
BEIJING UNIVERSITY OF CHEMICAL TECHNOLOGY

新闻网