2016-2017年度上

线性代数期末复习(一)

北京化工大学数学系 苏贵福

1. 方程
$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 5 & x^2 \end{vmatrix} = 0$$
的全部根是().

解 根据行列式的性质

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 5 & x^2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 3 \\ 0 & 4 & x^2 - 1 \end{vmatrix} = x^2 - 9 = 0.$$

1. 方程
$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 5 & x^2 \end{vmatrix} = 0$$
的全部根是().

解 根据行列式的性质

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 5 & x^2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 3 \\ 0 & 4 & x^2 - 1 \end{vmatrix} = x^2 - 9 = 0.$$

故上述方程的全部根为-3,+3.



2. 已知矩阵
$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & -1 \end{bmatrix}$$
, 则 $AA^T = ($), 其中 A^T 为矩阵 A 的转置矩阵.

2. 已知矩阵
$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & -1 \end{bmatrix}$$
, 则 $AA^T = ($), 其中 A^T 为矩

阵A的转置矩阵.

解 根据转置矩阵的概念

$$A^{T} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \\ 3 & -1 \end{bmatrix} \Rightarrow AA^{T} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \\ 3 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 14 & -1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix}.$$

2. 已知矩阵
$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & -1 \end{bmatrix}$$
, 则 $AA^T = ($), 其中 A^T 为矩阵 A 的转置矩阵.

解 根据转置矩阵的概念

$$A^{T} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \\ 3 & -1 \end{bmatrix} \Rightarrow AA^{T} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \\ 3 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 14 & -1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix}.$$

补充题1: 在上述条件下求 $|A^TA|$.

3. 已知向量组 $\mathbf{a}_1 = (1,1,1)^T$, $\mathbf{a}_2 = (0,2,5)^T$, $\mathbf{a}_3 = (2,4,7)^T$. 那么该向

量组的秩为(); 一个极大线性无关组为(

3. 已知向量组 $\mathbf{a}_1 = (1,1,1)^T$, $\mathbf{a}_2 = (0,2,5)^T$, $\mathbf{a}_3 = (2,4,7)^T$. 那么该向量组的秩为(); 一个极大线性无关组为().

奶 切类短肢 / (。。。) 光对甘乾红河等红流长

解 构造矩阵
$$A = (\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \mathbf{a}_3)$$
,并对其施行初等行变换

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 1 & 2 & 4 \\ 1 & 5 & 7 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 2 \\ 0 & 5 & 5 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = (\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \mathbf{b}_3).$$

- **3.** 已知向量组 $\mathbf{a}_1 = (1,1,1)^T$, $\mathbf{a}_2 = (0,2,5)^T$, $\mathbf{a}_3 = (2,4,7)^T$. 那么该向量组的秩为(); 一个极大线性无关组为().
- 解 构造矩阵 $A = (\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \mathbf{a}_3)$,并对其施行初等行变换

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 1 & 2 & 4 \\ 1 & 5 & 7 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 2 \\ 0 & 5 & 5 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = (\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \mathbf{b}_3).$$

因为 \mathbf{b}_1 , \mathbf{b}_2 线性无关, 且 $\mathbf{b}_3 = 2\mathbf{b}_1 + \mathbf{b}_2$.

- **3.** 已知向量组 $\mathbf{a}_1 = (1,1,1)^T$, $\mathbf{a}_2 = (0,2,5)^T$, $\mathbf{a}_3 = (2,4,7)^T$. 那么该向量组的秩为(); 一个极大线性无关组为().
- 解 构造矩阵 $A = (\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \mathbf{a}_3)$,并对其施行初等行变换

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 1 & 2 & 4 \\ 1 & 5 & 7 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 2 \\ 0 & 5 & 5 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = (\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \mathbf{b}_3).$$

因为 \mathbf{b}_1 , \mathbf{b}_2 线性无关,且 $\mathbf{b}_3 = 2\mathbf{b}_1 + \mathbf{b}_2$. 故 \mathbf{a}_1 , \mathbf{a}_2 是原向量组的一个极大线性无关组,进而 $R(\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \mathbf{a}_3) = 2$.

3. 已知向量组 $\mathbf{a}_1 = (1,1,1)^T$, $\mathbf{a}_2 = (0,2,5)^T$, $\mathbf{a}_3 = (2,4,7)^T$. 那么该向量组的秩为(); 一个极大线性无关组为().

解 构造矩阵 $A = (\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \mathbf{a}_3)$,并对其施行初等行变换

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 1 & 2 & 4 \\ 1 & 5 & 7 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 2 \\ 0 & 5 & 5 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = (\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \mathbf{b}_3).$$

因为 \mathbf{b}_1 , \mathbf{b}_2 线性无关,且 $\mathbf{b}_3=2\mathbf{b}_1+\mathbf{b}_2$. 故 \mathbf{a}_1 , \mathbf{a}_2 是原向量组的一个极大线性无关组,进而 $R(\mathbf{a}_1,\mathbf{a}_2,\mathbf{a}_3)=2$. 同理, \mathbf{a}_1 , \mathbf{a}_2 是原向量组的一个极大线性无关组。

为(); 矩阵 A^* 的特征值为(); 矩阵 A^{-1} 的特征值

为(), 其中A*和 A^{-1} 分别表示矩阵A的伴随矩阵和逆矩阵.

为(); 矩阵 A^* 的特征值为(); 矩阵 A^{-1} 的特征值

为(), 其中A*和 A^{-1} 分别表示矩阵A的伴随矩阵和逆矩阵.

分析 设A是n阶方阵,则A与A^T具有相同的特征值.

4. 若 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ 是可逆矩阵 $A_{n \times n}$ 的特征值, 则矩阵 A^T 的特征值

为(); 矩阵 A^* 的特征值为(); 矩阵 A^{-1} 的特征值

为(), 其中A*和 A^{-1} 分别表示矩阵A的伴随矩阵和逆矩阵.

分析 设A是n阶方阵,则A与A^T具有相同的特征值.

 λ^m 是 A^m 的特征值($m \in Z$), 对应的特征向量不变.

 A^{-1} 的特征值是 $\frac{1}{\lambda}$, A^* 的特征值是 $\frac{|A|}{\lambda}$, 对应的特征向量不变.

5. 若二次型 $f(x_1, x_2, x_3, x_4) = x_1^2 - 4x_1x_2 + ax_2^2 + 2x_3^2 + 2x_3x_4 + bx_4^2$ 是正定的,则参数 a和b的取值范围分别是().

5. 若二次型 $f(x_1, x_2, x_3, x_4) = x_1^2 - 4x_1x_2 + ax_2^2 + 2x_3^2 + 2x_3x_4 + bx_4^2$ 是正定的, 则参数 a和b的取值范围分别是().

解 二次型的矩阵为

$$A = \left[\begin{array}{rrrr} 1 & -2 & 0 & 0 \\ -2 & a & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & b \end{array} \right]$$

5. 若二次型 $f(x_1, x_2, x_3, x_4) = x_1^2 - 4x_1x_2 + ax_2^2 + 2x_3^2 + 2x_3x_4 + bx_4^2$ 是正定的,则参数 a和b的取值范围分别是().

解 二次型的矩阵为

$$A = \left[\begin{array}{rrrrr} 1 & -2 & 0 & 0 \\ -2 & a & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & b \end{array} \right]$$

矩阵A正定的充要条件是其各个顺序主子式全大于零,即

$$|D_2| = \begin{vmatrix} 1 & -2 \\ -2 & a \end{vmatrix} = a - 4 > 0 \Rightarrow a > 4.$$

$$|D_3| = \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & b \end{vmatrix} = 2b - 1 > 0 \Rightarrow b > \frac{1}{2}.$$

$$|D_3| = \begin{vmatrix} a & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & b \end{vmatrix} = a(2b-1) > 0 \Rightarrow a > 0, b > \frac{1}{2} \vec{\boxtimes} a < 0, b < \frac{1}{2}.$$

$$|D_3| = \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & b \end{vmatrix} = 2b - 1 > 0 \Rightarrow b > \frac{1}{2}.$$

$$|D_3| = \begin{vmatrix} a & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & b \end{vmatrix} = a(2b-1) > 0 \Rightarrow a > 0, b > \frac{1}{2}$$
 或 $a < 0, b < \frac{1}{2}$.

故
$$a > 0$$
且 $b > \frac{1}{2}$.

二、计算题(每小题12分, 共24分)

二、计算题(每小题12分, 共24分)

1. 计算下列行列式

$$D_{n} = \begin{vmatrix} a_{1} & x_{2} & x_{3} & \dots & x_{n} \\ x_{1} & a_{2} & x_{3} & \dots & x_{n} \\ x_{1} & x_{2} & a_{3} & \dots & x_{n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_{1} & x_{2} & x_{3} & \dots & a_{n} \end{vmatrix}$$

其中 $x_i \neq a_i$, $i = 1, 2, \dots, n$.

二、计算题(每小题12分, 共24分)

1. 计算下列行列式

$$D_{n} = \begin{vmatrix} a_{1} & x_{2} & x_{3} & \dots & x_{n} \\ x_{1} & a_{2} & x_{3} & \dots & x_{n} \\ x_{1} & x_{2} & a_{3} & \dots & x_{n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_{1} & x_{2} & x_{3} & \dots & a_{n} \end{vmatrix}$$

其中 $x_i \neq a_i$, $i = 1, 2, \dots, n$.

 \mathbf{M} : 行列式 D_n 的第2,3,···,n行依次减去第1行,得

$$D_n = \begin{vmatrix} a_1 & x_2 & x_3 & \dots & x_n \\ x_1 - a_1 & a_2 - x_2 & 0 & \dots & 0 \\ x_1 - a_1 & 0 & a_3 - x_3 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ x_1 - a_1 & 0 & 0 & \dots & a_n - x_n \end{vmatrix}$$

$$D_n = \begin{vmatrix} a_1 & x_2 & x_3 & \dots & x_n \\ x_1 - a_1 & a_2 - x_2 & 0 & \dots & 0 \\ x_1 - a_1 & 0 & a_3 - x_3 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_1 - a_1 & 0 & 0 & \dots & a_n - x_n \end{vmatrix}$$

又因为 $x_i \neq a_i$, $i = 1, 2, \dots, n$, 那么

$$D_n = (x_1 - a_1)(x_2 - a_2) \cdots (x_n - a_n) \begin{vmatrix} \frac{a_1}{x_1 - a_1} & \frac{x_2}{x_2 - a_2} & \frac{x_3}{x_3 - a_3} & \cdots & \frac{x_n}{x_n - a_n} \\ 1 & -1 & 0 & \cdots & 0 \\ 1 & 0 & -1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & 0 & 0 & \cdots & -1 \end{vmatrix}$$

将上式右端行列式的第2,3,···,n列加到第1列,得

$$D_{n} = \prod_{i=1}^{n} (x_{i} - a_{i}) \begin{vmatrix} \frac{a_{1}}{x_{1} - a_{1}} + \sum_{i=2}^{n} \frac{x_{i}}{x_{i} - a_{i}} & \frac{x_{2}}{x_{2} - a_{2}} & \frac{x_{3}}{x_{3} - a_{3}} & \dots & \frac{x_{n}}{x_{n} - a_{n}} \\ 0 & -1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & -1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & -1 \end{vmatrix}$$

将上式右端行列式的第2,3,···,n列加到第1列,得

$$D_{n} = \prod_{i=1}^{n} (x_{i} - a_{i}) \begin{vmatrix} \frac{a_{1}}{x_{1} - a_{1}} + \sum_{i=2}^{n} \frac{x_{i}}{x_{i} - a_{i}} & \frac{x_{2}}{x_{2} - a_{2}} & \frac{x_{3}}{x_{3} - a_{3}} & \dots & \frac{x_{n}}{x_{n} - a_{n}} \\ 0 & -1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & -1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & -1 \end{vmatrix}$$

于是. 有

$$D_{n} = \prod_{i=1}^{n} (x_{i} - a_{i}) \left(\frac{a_{1}}{x_{1} - a_{1}} + \sum_{i=2}^{n} \frac{x_{i}}{x_{i} - a_{i}} \right) \cdot (-1)^{n-1}$$

$$= \prod_{i=1}^{n} (a_{i} - x_{i}) \left(1 + \sum_{i=1}^{n} \frac{x_{i}}{a_{i} - x_{i}} \right)$$

$$= \prod_{i=1}^{n} (x_{i} - a_{i}) \left(-1 + \sum_{i=1}^{n} \frac{x_{i}}{x_{i} - a_{i}} \right) \cdot (-1)^{n-1}$$

2. 已知矩阵
$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$
. 求矩阵方程 $A^*X = 2X + A^{-1}$, 其

中 A^* 和 A^{-1} 分别表示矩阵A的伴随矩阵和逆矩阵.

2. 已知矩阵
$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$
. 求矩阵方程 $A^*X = 2X + A^{-1}$, 其

中 A^* 和 A^{-1} 分别表示矩阵A的伴随矩阵和逆矩阵.

解:因为
$$A*A = AA* = |A|E$$
,因此

2. 已知矩阵
$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$
. 求矩阵方程 $A^*X = 2X + A^{-1}$, 其

中 A^* 和 A^{-1} 分别表示矩阵A的伴随矩阵和逆矩阵.

解: 因为
$$A^*A = AA^* = |A|E$$
, 因此

$$A^*X = A^{-1} + 2X \Leftrightarrow AA^*X = AA^{-1} + 2AX$$
$$\Leftrightarrow |A|EX = E + 2AX$$
$$\Leftrightarrow |A|X - 2AX = E$$
$$\Leftrightarrow (|A|E - 2A)X = E$$
$$\Leftrightarrow X = (|A|E - 2A)^{-1}$$

由于

$$|A| = \begin{vmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{vmatrix} = 4$$

由于

$$|A| = \begin{vmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{vmatrix} = 4$$

那么

$$|A|E - 2A = \begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 2 & 2 & -2 \\ -2 & 2 & 2 \\ 2 & -2 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & -2 & 2 \\ 2 & 2 & -2 \\ -2 & 2 & 2 \end{bmatrix}$$

由于

$$|A| = \begin{vmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{vmatrix} = 4$$

那么

$$|A|E - 2A = \begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 2 & 2 & -2 \\ -2 & 2 & 2 \\ 2 & -2 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & -2 & 2 \\ 2 & 2 & -2 \\ -2 & 2 & 2 \end{bmatrix}$$

下面求|A|E - 2A的逆矩阵

$$\begin{bmatrix} 2 & -2 & 2 & \mathbf{1} & \mathbf{0} & \mathbf{0} \\ 2 & 2 & -2 & \mathbf{0} & \mathbf{1} & \mathbf{0} \\ -2 & 2 & 2 & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{1} \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{institute}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & \frac{1}{4} & \frac{1}{4} & \mathbf{0} \\ 0 & 1 & 0 & \mathbf{0} & \frac{1}{4} & \frac{1}{4} \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{4} & \mathbf{0} & \frac{1}{4} \end{bmatrix}$$

因此

$$X = (|A|E - 2A)^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{1}{4} & \frac{1}{4} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \frac{1}{4} & \frac{1}{4} \\ \frac{1}{4} & \mathbf{0} & \frac{1}{4} \end{bmatrix}$$

补充题1: 设
$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 3 \\ 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$
. 试求矩阵方程 $AX = 2X - A^2 - E$.

三、讨论题(每小题12分, 共24分)

三、讨论题(每小题12分, 共24分)

1. 设有线性方程组

$$\begin{cases} x - 3y - z = 0 \\ x - 4y + az = b \\ 2x - y + 3z = 5 \end{cases}$$
 (1)

试问当a, b取何值时, 方程组有唯一解?无解?无穷多解, 并在此时求出相应的通解.

三、讨论题(每小题12分, 共24分)

1. 设有线性方程组

$$\begin{cases} x - 3y - z &= 0 \\ x - 4y + az &= b \\ 2x - y + 3z &= 5 \end{cases}$$
 (1)

试问当*a*, *b*取何值时, 方程组有唯一解?无解?无穷多解, 并在此时求出相应的通解.

解: 对线性方程组的增广矩阵施行初等变换

$$\overline{A} = \begin{bmatrix} 1 & -3 & -1 & \mathbf{0} \\ 1 & -4 & a & \mathbf{b} \\ 2 & -1 & 3 & \mathbf{5} \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{Niff}} \begin{bmatrix} 1 & -3 & -1 & \mathbf{0} \\ 0 & 1 & 1 & \mathbf{1} \\ 0 & 0 & a + 2 & \mathbf{b} + \mathbf{1} \end{bmatrix} = B$$

根据矩阵B讨论:

根据矩阵B讨论:

- 当 $a + 2 \neq 0 \Leftrightarrow a \neq -2$ 时, 方程组有唯一解;
- 当a + 2 = 0且 $b + 1 \neq 0 \Leftrightarrow a = -2$ 且 $b \neq -1$ 时, 方程组无解;
- 当a + 2 = 0且b + 1 = 0⇔a = -2且b = -1时,方程组有无穷解。

根据矩阵B讨论:

- 当a+2≠0 ⇔ a≠-2时, 方程组有唯一解;
- 当a + 2 = 0且 $b + 1 \neq 0 \Leftrightarrow a = -2$ 且 $b \neq -1$ 时, 方程组无解;
- 当a + 2 = 0且b + 1 = 0⇔a = -2且b = -1时, 方程组有无穷解.

此时对相应方程组的增广矩阵施行初等行变换,即

$$B =$$
 $\begin{bmatrix} 1 & -3 & -1 & \mathbf{0} \\ 0 & 1 & 1 & \mathbf{1} \\ 0 & 0 & 0 & \mathbf{0} \end{bmatrix}$
 $\xrightarrow{\text{institute of the model of the model}}$
 $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & \mathbf{3} \\ 0 & 1 & 1 & \mathbf{1} \\ 0 & 0 & 0 & \mathbf{0} \end{bmatrix}$

由此可知, R(A) = 2 < 3 = n, 故线性方程组(1)的导出组有基础解系, 而且基础解系含有n - R(A) = 3 - 2 = 1个解向量.

由此可知, R(A) = 2 < 3 = n, 故线性方程组(1)的导出组有基础解

系, 而且基础解系含有n - R(A) = 3 - 2 = 1个解向量.

与原方程组及其导出组同解方程组分别为

$$\begin{cases} x = 3 - 2z \\ y = 1 - z \end{cases} \qquad \begin{cases} x = -2z \\ y = -z \end{cases}$$

由此可知, R(A) = 2 < 3 = n, 故线性方程组(1)的导出组有基础解

系, 而且基础解系含有n - R(A) = 3 - 2 = 1个解向量.

与原方程组及其导出组同解方程组分别为

$$\begin{cases} x = 3 - 2z \\ y = 1 - z \end{cases} \qquad \begin{cases} x = -2z \\ y = -z \end{cases}$$

于是通解为

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + k \begin{bmatrix} -2 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad \forall k \in R$$

由此可知, R(A) = 2 < 3 = n, 故线性方程组(1)的导出组有基础解

系, 而且基础解系含有n - R(A) = 3 - 2 = 1个解向量.

与原方程组及其导出组同解方程组分别为

$$\begin{cases} x = 3 - 2z \\ y = 1 - z \end{cases} \qquad \begin{cases} x = -2z \\ y = -z \end{cases}$$

于是通解为

$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + k \begin{bmatrix} -2 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad \forall k \in R$$

补充题1: 课本习题5.3第6题.



2. 已知矩阵
$$A = \begin{bmatrix} 3 & 2 & -2 \\ -x & -1 & x \\ 4 & 2 & -3 \end{bmatrix}$$
. 试问当变量 x 为何值时, 该方阵可

以对角化?并求出可逆矩阵P使得 $P^{-1}AP = \Lambda$.

2. 已知矩阵
$$A = \begin{bmatrix} 3 & 2 & -2 \\ -x & -1 & x \\ 4 & 2 & -3 \end{bmatrix}$$
. 试问当变量 x 为何值时, 该方阵可

以对角化?并求出可逆矩阵P使得 $P^{-1}AP = \Lambda$.

解: (1) 求A的特征值 $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3 \Leftrightarrow \bar{\mathbf{x}} | A - \lambda E | = 0$ 的根 $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$.

2. 已知矩阵
$$A = \begin{bmatrix} 3 & 2 & -2 \\ -x & -1 & x \\ 4 & 2 & -3 \end{bmatrix}$$
. 试问当变量 x 为何值时, 该方阵可

以对角化?并求出可逆矩阵P使得 $P^{-1}AP = \Lambda$.

解: (1) 求A的特征值 $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3 \Leftrightarrow \bar{\mathbf{x}} | A - \lambda E | = 0$ 的根 $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$.

$$|A - \lambda E| = \begin{vmatrix} 3 - \lambda & 2 & -2 \\ -x & -1 - \lambda & x \\ 4 & 2 & -3 - \lambda \end{vmatrix} \xrightarrow{\frac{c_1 + c_3}{2}} \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 2 & -2 \\ 0 & -1 - \lambda & x \\ 1 - \lambda & 2 & -3 - \lambda \end{vmatrix}$$

$$\xrightarrow{\frac{r_3 - r_1}{2}} \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 2 & -2 \\ 0 & -1 - \lambda & x \\ 0 & 0 & -1 - \lambda \end{vmatrix} = (1 - \lambda) \begin{vmatrix} -1 - \lambda & x \\ 0 & -1 - \lambda \end{vmatrix}$$

$$= (1 - \lambda)(-1 - \lambda)^2 = 0$$

故
$$\Delta$$
 的 特 征 值 为 $\lambda_1 = \lambda_2 = -1$ $\lambda_2 = 1$

(2) 求属于 $\lambda_1 = \lambda_2 = -1$ 的特征向量 $X \Leftrightarrow \bar{x} (A - \lambda_1 E)X = 0$ 的非零解X.

$$\begin{bmatrix} 4 & 2 & -2 \\ -x & 0 & x \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$
 (•)

根据定理6.7, A可以对角化 $\Leftrightarrow R(A - \lambda_1 E)X = n - n_i = 1 \Leftrightarrow x = 0$. 故线性方程组的基础解系含有 $n - R(A - \lambda_1 E) = 3 - 1 = 2$ 个解向量. (2) 求属于 $\lambda_1 = \lambda_2 = -1$ 的特征向量 $X \Leftrightarrow \bar{x} (A - \lambda_1 E)X = 0$ 的非零解X.

$$\begin{bmatrix} 4 & 2 & -2 \\ -x & 0 & x \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$
 (•)

根据定理6.7, A可以对角化 $\leftrightarrow R(A - \lambda_1 E)X = n - n_i = 1 \leftrightarrow x = 0$. 故线性方程组的基础解系含有 $n - R(A - \lambda_1 E) = 3 - 1 = 2$ 个解向量.

于是方程组(\bullet) \Leftrightarrow 2 $x_1 + x_2 - x_3 = 0 \Leftrightarrow x_3 = 2x_1 + x_2$. 取 x_1, x_2 为自由变量. 得到

$$\mathbf{p}_1 = \left[egin{array}{c} 1 \\ 0 \\ 2 \end{array}
ight] \quad \mathbf{p}_2 = \left[egin{array}{c} 0 \\ 1 \\ 1 \end{array}
ight]$$

(3) 求属于 $\lambda_3 = 1$ 的特征向量 $X \Leftrightarrow$ 求方程组 $(A - \lambda_3 E)X = 0$ 的通解X.

$$\begin{bmatrix} 2 & 2 & -2 \\ 0 & -2 & 0 \\ 4 & 2 & -4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

解得通解为

$$X = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = k_3 \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

取

$$\mathbf{p}_3 = \left[egin{array}{c} 1 \\ 0 \\ 1 \end{array}
ight]$$

(4) 作可逆矩阵

$$P = (\mathbf{p}_1, \mathbf{p}_2, \mathbf{p}_3) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

因为|P| = -1, 所以P可逆, 且有

$$P^{-1}AP = \begin{bmatrix} -1 & & \\ & -1 & \\ & & 1 \end{bmatrix}$$

补充题1: 若矩阵
$$A = \begin{bmatrix} 2 & 2 & 0 \\ 8 & 2 & a \\ 0 & 0 & 6 \end{bmatrix}$$
 相似于对角阵 Λ . 试确定参数 a 的

值, 并求可逆矩阵P使得 $P^{-1}AP = \Lambda$.

四、证明题(每小题12分, 共12分)

四、证明题(每小题12分, 共12分)

1. 已知三维向量空间ℝ3的两个基为

(I)
$$\mathbf{a}_1 = (1,1,1)^T$$
, $\mathbf{a}_2 = (0,1,1)^T$, $\mathbf{a}_3 = (0,0,1)^T$.

(I)
$$\mathbf{b}_1 = (1,0,1)^T$$
, $\mathbf{b}_2 = (1,1,0)^T$, $\mathbf{b}_3 = (0,1,1)^T$.

证明由基(I)到基(II)的过渡矩阵为
$$P = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

四、证明题(每小题12分,共12分)

1. 已知三维向量空间ℝ3的两个基为

(I)
$$\mathbf{a}_1 = (1, 1, 1)^T$$
, $\mathbf{a}_2 = (0, 1, 1)^T$, $\mathbf{a}_3 = (0, 0, 1)^T$.

(I)
$$\mathbf{b}_1 = (1,0,1)^T$$
, $\mathbf{b}_2 = (1,1,0)^T$, $\mathbf{b}_3 = (0,1,1)^T$.

证明由基(I)到基(II)的过渡矩阵为
$$P = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$
.

解 取 R^3 中的标准正交基

$$arepsilon_1 = \left[egin{array}{c} 1 \\ 0 \\ 0 \end{array}
ight] \quad arepsilon_2 = \left[egin{array}{c} 0 \\ 1 \\ 0 \end{array}
ight] \quad arepsilon_3 = \left[egin{array}{c} 0 \\ 0 \\ 0 \end{array}
ight]$$

于是有

$$(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) = (\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3) \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

从而

$$(\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3) = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}^{-1}$$

于是有

$$(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) = (\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3) \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

从而

$$(\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3) = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}^{-1}$$

又因为

$$(\beta_1, \beta_2, \beta_3) = (\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3) \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

因此

$$(\beta_1, \beta_2, \beta_3) = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

因此

$$(\beta_1, \beta_2, \beta_3) = (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

所以基|到基||的过渡矩阵为

$$P = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$
$$= \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

<u>补充题1</u>: 设4维向量组 $\mathbf{a}_1 = (1+a,1,1,)^T$, $\mathbf{a}_2 = (2,2+a,2,2)^T$,

$$\mathbf{a}_3 = (3,3,3+a,3)^T$$
, $\mathbf{a}_4 = (4,4,4,4+a)^T$. 证明:

- (1) 当a = 0时, a_1 是该向量组的一个极大无关组.
- (2) 当a = -10时, a_1, a_2, a_3 是该向量组的一个极大无关组.

 \mathbf{m} : (•) <u>说明 $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \cdots, \mathbf{a}_k, \mathbf{a}$ 线性无关</u>.

 \mathbf{M} : (•) <u>说明a₁, a₂, ···, a_k, a线性无关</u>.

不失一般性, 假设 $Ba \neq 0$. 设存在一组数 I_1, I_2, \dots, I_k, I 使得

$$l_1 \mathbf{a}_1 + l_2 \mathbf{a}_2 + \dots + l_k \mathbf{a}_k + l \mathbf{a} = \mathbf{0}.$$
 (2)

 \mathbf{R} : (•) <u>说明a₁, a₂, ···, a_k, a线性无关</u>.

不失一般性, 假设 $Ba \neq 0$. 设存在一组数 I_1, I_2, \dots, I_k, I 使得

$$l_1 \mathbf{a}_1 + l_2 \mathbf{a}_2 + \dots + l_k \mathbf{a}_k + l \mathbf{a} = \mathbf{0}.$$
 (2)

在(2)两端左乘B,则有

$$l_1(B\mathbf{a}_1) + l_2(B\mathbf{a}_2) + \dots + l_k(B\mathbf{a}_k) + l(B\mathbf{a}) = \mathbf{0}.$$
 (3)

因 $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \cdots, \mathbf{a}_k$ 是齐次线性方程组BX = 0的基础解系,

 Ba_1, a_2, \cdots, a_k 是齐次线性方程组BX = 0的基础解系,故 a_1, a_2, \cdots

 \cdots , a_k 线性无关,且

$$B\mathbf{a}_1 = B\mathbf{a}_2 = \cdots = B\mathbf{a}_k = \mathbf{0}. \tag{4}$$

因 $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \cdots, \mathbf{a}_k$ 是齐次线性方程组BX = 0的基础解系,故 $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \cdots$

 \cdots , a_k 线性无关,且

$$B\mathbf{a}_1 = B\mathbf{a}_2 = \cdots = B\mathbf{a}_k = \mathbf{0}. \tag{4}$$

于是由(4)和(3)得I(Ba) = 0,而 $Ba \neq 0$.故I = 0.

因 $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \cdots, \mathbf{a}_k$ 是齐次线性方程组BX = 0的基础解系,故 $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \cdots, \mathbf{a}_k$ 线性无关,且

$$B\mathbf{a}_1 = B\mathbf{a}_2 = \cdots = B\mathbf{a}_k = \mathbf{0}. \tag{4}$$

于是由(4)和(3)得 $I(B\mathbf{a}) = \mathbf{0}$, 而 $B\mathbf{a} \neq 0$. 故I = 0. 这时(2)可变为

$$l_1 \mathbf{a}_1 + l_2 \mathbf{a}_2 + \dots + l_k \mathbf{a}_k = \mathbf{0}.$$
 (5)

因 $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \cdots, \mathbf{a}_k$ 是齐次线性方程组BX = 0的基础解系,故 $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \cdots, \mathbf{a}_k$ 线性无关,且

$$B\mathbf{a}_1 = B\mathbf{a}_2 = \cdots = B\mathbf{a}_k = \mathbf{0}. \tag{4}$$

于是由(4)和(3)得I(Ba) = 0,而 $Ba \neq 0$.故I = 0.这时(2)可变为

$$l_1 \mathbf{a}_1 + l_2 \mathbf{a}_2 + \dots + l_k \mathbf{a}_k = \mathbf{0}.$$
 (5)

 $\text{由a}_1, \mathbf{a}_2, \cdots, \mathbf{a}_k$ 线性无关, 可知

$$l_1 = l_2 = \cdots = l_k = 0.$$
 (6)

这就证明了 a_1, a_2, \cdots, a_k, a 线性无关. \square



 $(\bullet \bullet)$ <u>说明k = n - 1</u>.

(
$$\bullet \bullet$$
) 说明 $k = n - 1$.

设
$$B=(B_1,B_2,\cdots,B_n)$$
,由 $AB=0$ 可得

$$AB_1 = AB_2 = \cdots = AB_n = 0. \tag{7}$$

设 $B = (B_1, B_2, \cdots, B_n)$, 由AB = 0可得

$$AB_1 = AB_2 = \dots = AB_n = 0. \tag{7}$$

因此B的每一列是AX = 0的解, 进而

$$R(B) = R(B_1, B_2, \cdots, B_n) \le n - R(A).$$
 (8)

设 $B = (B_1, B_2, \cdots, B_n)$, 由AB = 0可得

$$AB_1 = AB_2 = \dots = AB_n = 0. \tag{7}$$

因此B的每一列是AX = 0的解,进而

$$R(B) = R(B_1, B_2, \dots, B_n) \le n - R(A).$$
 (8)

由 $A^* \neq 0$ 知 $R(A^*) \geq 1$,从而 $R(A) \geq n-1$.

设 $B = (B_1, B_2, \cdots, B_n)$, 由AB = 0可得

$$AB_1 = AB_2 = \dots = AB_n = 0. \tag{7}$$

因此B的每一列是AX = 0的解, 进而

$$R(B) = R(B_1, B_2, \cdots, B_n) \le n - R(A).$$
 (8)

由 $A^* \neq 0$ 知 $R(A^*) \geq 1$,从而 $R(A) \geq n-1$. 由 $B = (B_1, B_2, \dots, B_n) \neq 0$ 知AX = 0有非零解,从而R(A) < n.

设 $B = (B_1, B_2, \cdots, B_n)$, 由AB = 0可得

$$AB_1 = AB_2 = \dots = AB_n = 0. \tag{7}$$

因此B的每一列是AX = 0的解, 进而

$$R(B) = R(B_1, B_2, \cdots, B_n) \le n - R(A).$$
 (8)

由 $A^* \neq 0$ 知 $R(A^*) \geq 1$,从而 $R(A) \geq n-1$.

由 $B = (B_1, B_2, \dots, B_n) \neq 0$ 知AX = 0有非零解,从而R(A) < n.

故R(A) = n - 1. 于是由(8)得R(B) = 1.



而已知 $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \cdots, \mathbf{a}_k$ 是齐次线性方程组BX = 0的基础解系.

而已知 $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \cdots, \mathbf{a}_k$ 是齐次线性方程组BX = 0的基础解系.

故
$$k = n - 1$$
. □

综合(\bullet)与(\bullet \bullet)可知, 由n个n维向量构成的向量组

$$a_1, a_2, \cdots, a_{n-1}, a$$

线性无关.

而已知 $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \cdots, \mathbf{a}_k$ 是齐次线性方程组BX = 0的基础解系.

故
$$k = n - 1$$
. □

综合(\bullet)与(\bullet \bullet)可知,由n个n维向量构成的向量组

$$\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \cdots, \mathbf{a}_{n-1}, \mathbf{a}$$

线性无关. 进而是ℝ"的一个基.



而已知 $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \cdots, \mathbf{a}_k$ 是齐次线性方程组BX = 0的基础解系.

故
$$k = n - 1$$
. □

综合(\bullet)与(\bullet \bullet)可知, 由n个n维向量构成的向量组

$$a_1, a_2, \cdots, a_{n-1}, a$$

线性无关. 进而是ℝ"的一个基.

故 \mathbb{R}^n 中的向量Ba一定可由基 $a_1, a_2, \cdots, a_{n-1}, a$ 线性表示.



而已知 $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \cdots, \mathbf{a}_k$ 是齐次线性方程组BX = 0的基础解系.

故
$$k = n - 1$$
. □

综合(\bullet)与(\bullet \bullet)可知, 由n个n维向量构成的向量组

$$a_1, a_2, \cdots, a_{n-1}, a$$

线性无关. 进而是 R"的一个基.

故 \mathbb{R}^n 中的向量Ba一定可由基 $a_1, a_2, \cdots, a_{n-1}, a$ 线性表示.

(唯一性可用反证法说明)



五、探索题(每小题20分, 共20分)

五、探索题(每小题20分, 共20分)

- 1. 已知二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = 2x_1^2 + 5x_2^2 + ax_3^2 + 4x_1x_2 4x_1x_3 8x_2x_3$ 可通过正交变换X = PY化为标准形 $y_1^2 + y_2^2 + by_3^2$.
 - (1) 写出二次型的矩阵A.
 - (2) 求参数a和b的值.
 - (3) 求出满足条件的正交矩阵P.
 - (4) 求矩阵 A^k , 其中k为正整数.

解: (1) 二次型的矩阵为

$$A = \left[\begin{array}{rrr} 2 & 2 & -2 \\ 2 & 5 & -4 \\ -2 & -4 & a \end{array} \right]$$

解: (1) 二次型的矩阵为

$$A = \left[\begin{array}{rrr} 2 & 2 & -2 \\ 2 & 5 & -4 \\ -2 & -4 & a \end{array} \right]$$

(2) 由二次型的标准型知, A的特征值为 $\lambda_1 = \lambda_2 = 1$, $\lambda_3 = b$.

因此, 根据特征值的性质得

$$\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 = 2 + 5 + a \Leftrightarrow b = 5 + a$$
$$\lambda_1 \cdot \lambda_2 \cdot \lambda_3 = |A| \Leftrightarrow b = 6a - 20.$$

解得
$$a = 5$$
, $b = 10$.

(3) 求满足条件的正交矩阵P.

求属于特征值 $\lambda_1 = \lambda_2 = 1$ 的特征向量.

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & -2 \\ 2 & 4 & 4 \\ -2 & -4 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

亦即

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & -2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

亦即

$$x_1 + 2x_2 - 2x_3 = 0$$

取x2, x3为自由未知量, 解得通解为

$$X = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = k_2 \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + k_3 \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad k_2, k_3 \in \mathbb{R}$$

取

$$\mathbf{p}_1 = \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \mathbf{p}_2 = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

求属于特征值 $\lambda_3 = 10$ 的特征向量.

$$\begin{bmatrix} -8 & 2 & -2 \\ 2 & -5 & -4 \\ -2 & -4 & -5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

亦即

$$\begin{bmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

亦即

$$\begin{cases} 2x_1 + x_3 = 0 \\ x_2 + x_3 = 0 \end{cases}$$

解得通解为

$$X = \left[egin{array}{c} x_1 \ x_2 \ x_3 \end{array}
ight] = k_3 \left[egin{array}{c} -rac{1}{2} \ -1 \ 1 \end{array}
ight], \;\; k_3 \in \mathbb{R}$$

取

$$\mathbf{p}_3 = \left[\begin{array}{c} 1 \\ 2 \\ -2 \end{array} \right]$$

解得通解为

$$X = \left[egin{array}{c} x_1 \ x_2 \ x_3 \end{array}
ight] = k_3 \left[egin{array}{c} -rac{1}{2} \ -1 \ 1 \end{array}
ight], \quad k_3 \in \mathbb{R}$$

取

$$\mathbf{p}_3 = \left| \begin{array}{c} 1 \\ 2 \\ -2 \end{array} \right|$$

因为 \mathbf{p}_1 与 \mathbf{p}_3 正交, \mathbf{p}_1 与 \mathbf{p}_3 正交. 因此只需对将向量 \mathbf{p}_1 , \mathbf{p}_2 施密特正交化, 对 \mathbf{p}_3 单位化.

取

$$\beta_1 = \mathbf{p}_1 = \left[\begin{array}{c} -2\\1\\0 \end{array} \right]$$

$$\beta_2 = \mathbf{p}_2 - \frac{(\mathbf{p}_2, \beta_1)}{(\beta_1, \beta_1)} \beta_1 = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} - \frac{-4}{5} \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} 18 \\ 4 \\ 5 \end{bmatrix}$$

取

$$eta_1 = \mathbf{p}_1 = \left[egin{array}{c} -2 \ 1 \ 0 \end{array}
ight]$$

$$\beta_2 = \mathbf{p}_2 - \frac{(\mathbf{p}_2, \beta_1)}{(\beta_1, \beta_1)} \beta_1 = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} - \frac{-4}{5} \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} 18 \\ 4 \\ 5 \end{bmatrix}$$

下面将 $\beta_1, \beta_2, \mathbf{p}_3$ 单位化

$$\gamma_1 = rac{1}{|eta_1|} eta_1 = rac{1}{\sqrt{5}} egin{array}{c} -2 \\ 1 \\ 0 \end{array}$$

$$\gamma_2 = \frac{1}{|\beta_2|} \beta_2 = \frac{1}{3\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 2\\4\\5 \end{bmatrix}$$
$$\gamma_3 = \frac{1}{|\mathbf{p}_3|} \mathbf{p}_3 = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1\\2\\-2 \end{bmatrix}$$

于是正交矩阵P为

$$P = [\gamma_1, \gamma_2, \gamma_3] = \begin{bmatrix} -\frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{2}{3\sqrt{5}} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{4}{3\sqrt{5}} & \frac{2}{3} \\ 0 & \frac{\sqrt{5}}{3} & -\frac{2}{3} \end{bmatrix}$$

<u>补充题1</u>: 设二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = ax_1^2 + 2x_2^2 - 2x_3^2 + 2bx_1x_3(b > 0)$. 它的矩阵A的特征值 之和为1, 特征值之积为-12.

- (1) 求参数a和b的值.
- (2) 求正交变换X = QY, 把 $f(x_1, x_2, x_3)$ 化为标准二次型.
- (3) 求矩阵A²⁰¹⁷的特征值与特征向量.



补充题2: 设实二次型

$$f(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 - 2x_2^2 + ax_3^2 - 4x_1x_2 + 4x_1x_3 + 2bx_2x_3 \quad (b > 0)$$

经正交替换化为标准形二次项 $f(x_1, x_2, x_3) = 2y_1^2 + 2y_2^2 - 7y_3^2$.

- (1) 求二次型矩阵A以及参数a, b的值.
- (2) 求满足条件的正交变换X = QY.
- (3) 求矩阵A²⁰¹⁷的特征值与特征向量.

