

1.机械振荡器

1.1 应用练习

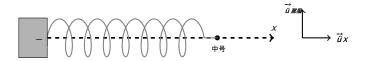
1.1.1 掉落振荡器与初始速度

考虑移动 中号块 米连接到刚性的弹簧 / 和真空长度 升0 如图1.1。移动与初始速度推出 -

vo=vo- vx同 vo>0,因为其

X_o

平衡位置,在一个完美的滑动(无摩擦)。确定位置的演变规律 X(t)的 移动。我们指定轴的原点O的选择 X。



°F IGURE 1.1 - 系统研究

1.1.2 弹性振荡器做法能量

我们研究了刚性弹簧 k 和真空长度 \mathcal{H} 0。 质量 \mathcal{H} 附着并且整体无摩擦(位置相同的位置的过程中的)水平移动。质点位置由其横坐标确定 X(t) 的。

- 1.可以说是系统的机械能?JUSTI科幻阳离子反应。
- 2.给根据系统的动能的表达.
- 3.现在根据系统的弹性势能的表达离开 X。
- 4.为系统及其时间导数的机械能的表达 d Ё*

问题1是这个伟大?

5.推导微分方程认证机构 X(t)的。

1.1.3 蹦极

在这里,我们试图描述这样简化当弹性拉伸一个蹦极跳过程中发生。我们将按照简化的假设catrices:

- 是等同于弹簧的弹性刚度 k 无质量和真空长度 升0 对应于侧 ž0;
- 跳线被视为一个点质量 中号块 米位于海拔 Z(t)的。

参考符号作出在图1.2。

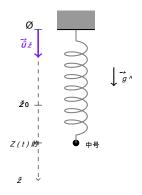
1.在每年的这个第一部分中,我们忽略任何类型的摩擦。(A)应用研究系统动力学的基本规律和项目它-

üž至

_____按照

推断运动方程作为的函数 Z(t)的。

2 第1章机械振荡器



°F IGURE 1.2 - 蹦极

√ķ_ <u>∓</u>

- (B)通过引入一个特性角频率重写上述等式 ω0=
- (C)考虑以下初始条件。

 $Z(T=0)=\check{z}_0$ \tilde{z}_0 \tilde{z}_0 \tilde{z}_0 \tilde{z}_0 \tilde{z}_0 (1.1)

解决上述公式来确定的表达 Z(t)的。

- (d)在图形上表示 Z(t)的 通过展示其振幅和周期。(E)由此生产蹦极的说明是满意吗?为什么呢?
- 2.它现在被认为的是,空气施加在斯托克斯摩擦力的跳线,其特征在于摩擦连接的系数 α = 2.10 -4 NSM-1。
 - (A)应用动力学的基本法律制度,以推导出新的公式 运动。
 - (B) 假设跳线具有质量 *米=*70 公斤和50米的真空长度。什么必须提供 於为了观察振荡?
 - (C)假设上述条件被查编,求解运动方程式与同 初始条件如上述。(d)进一步假设 Z(t)的不得超过100米,危及的风险

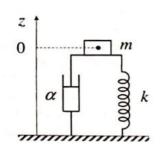
跳线的生活。什么条件上 / 是否涉及?

1.1.4 汽车悬挂系统

我们感兴趣的是空车的质量的垂直平移运动 米·向上垂直轴的原点 *盎司* 标志的车辆的质在一个位置,它是处于平衡状态,不动的中央的位置。车辆的悬浮液可以通过刚度的弹簧被建模,平行放置有阻尼器行使的摩擦力等-

デ=-αρι ₋₋₋ΰέ哪里 升 是长度

的相应的弹簧。情况示于图1.3。



°F IGURE 1.3 - 轿车悬架系统

- 1.建立微分方程认证机构 Z(t)的。
- 2.确定系数的值 α 在以下方面 米 和 k 对于折旧制度 振荡是至关重要的,当车是空的。
- **3.现在的车有乘客,其总质量** 米 页。那么,什么是政权 折旧?
- 4.对于汽车要舒服,你想一个伪周期 T=1S适应于身体 人类。什么刚度 k必须有春天,如果 米=1500 公斤和 米p=300 公斤?

1.2练习反射 3

1.1.5 机械共振的研究

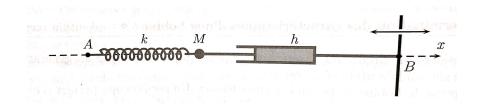
考虑移动 中号块 米沿着水平轴移动 牛年。 它受到弹簧的附接至A点,刚度的作用 k 和可忽略真空长度 (总是会有 升

#o) 从而

比连接到移动点B,有阻尼器流体的 XB=b0+b COS (ωT) 如图1.4。这减震器给出的移动摩擦力发挥:

$$\vec{F} = -H(\dot{X} - \dot{X}B) \vec{u} x_0 \tag{12}$$

哪里 $^{\Lambda}$ 是阻尼器的恒定特征。可用于解决复杂的符号。注 $X(t)=X*COS(\omega T+\phi)$ 移动的位置。



°F IGURE 1.4 - 机械共振的研究

- 1.应用动力学的基本规律到移动M和运动的演绎微分方程。我们引入一个特性角频率 ω0 和品质因数 Q这将是指定的表达式。
- 2.推导的复振幅的表达 X * 振荡。
- 3.计算幅度 X*振荡和他们的舞台背后 φ 。
- 4.才可能有系统的共振?

1.2 反思练习

1.2.1 移动键合到两个弹簧

弹簧是由两个弹簧刚度各自附接至两个相对的壁 ﴿1 和 ﴿2 和真空长度 升0.1 和 升0.2 如图1.5。连接点被放置在横坐标 X=0

X=L, 在图1.5为呈现。我们忽视了这一运动的摩擦每现象。



°F IGURE 1.5 - 移动地连接到两个弹簧

- 1.原则上,弹簧必须平衡,其真空长度不同的长度。确定的值 X处于平衡状态。
- 2.写微分方程验证的由位置 X(t) 的 移动 中号 以原点O到

平衡位置中。

- 3.推导所观察到的振荡的频率。
- 4.当写由两个弹簧上移动施加的总的力 中号证明的组合 两个弹簧相当于我们指定特性(真空长度和刚度)的单个弹簧。
- 5.使用回答前一个问题找到问题3的结果。

1.2.2 获得一个桥梁的共振

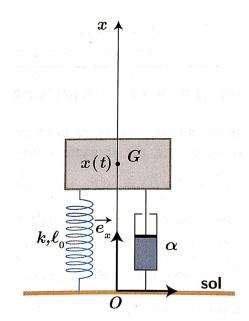
我们感兴趣的是这个练习的伦敦桥的描述, 千年桥,

其中特别指出在就职因为在人行横道上的桥的摆动运动的外观。这种现象导致了他就职后仅两天桥封闭。这个练习的想法是桥通过机械振 荡器,模型,以了解所涉及的物理现象,并找到一种方法来对付它。

因此,桥由一个阻尼振荡器建模包括质量的 $ext{ ilde{x}}$ 这相当于一个点材料 $g^{ ext{ ilde{x}}}$ 其位置由所述位置指示 $ext{ ilde{x}}$ $ext{ ilde{x}}$

位于地电平,并且所述振荡器由刚度的弹簧被连接到一个固定的支撑

k和真空长度 H_0 并通过摩擦cient流体的阻尼系数 a ,施加在 H



°F IGURE 1.6 - 桥由阻尼振荡模型

1.在应用动力学的基本规律,建立方程:

$$\frac{d2 \times DT_{2+} \omega D \times DT + \omega_{2}}{Q} \quad 0 \times = 0$$
(1.3)

在其被 X(T)=X(t) 的 - XEQ 哪里 XEQ 是将在函数来表示一个常数 \bar{E} , ω 0 和 H0。该条款将被指定和意义 ω 0 和 H0.

2.系统振动具有下列初始条件:

$$X(0) = X_0 6 = 0$$
 $page 20$ $page$

确定的表达 X(t) 的 (在以下方面 ω0 X0 V0 T 并可能 Q) 例如 : (-) Q → ∞ ,

(B) Q>12 -

并且对结果发表评论。

3.在一些情况下,风可诱导系统的力正比于被写入的速度 -

 $\vec{F}_{V} = \beta DX \xrightarrow[DT]{} \vec{U}X$ 同 $\beta > 0$ 有什么可以对这种现象的后果是什么?

行人的行走的动作的特征在于,与地面的连续接触。其结果,行人施加在地面上的力,如图1.7。

根据前面的图表和应用的简化模型,我们可以写上桥的行人的力量:

$$\overrightarrow{F} = - \stackrel{\rightarrow}{}^{F} 0 + - \stackrel{\rightarrow}{F} 1 \cos(2\pi \cancel{\xi} \cancel{R}) = - (\stackrel{\rightarrow}{F} 0 + \stackrel{\rightarrow}{F} 1 \cos(2\pi \cancel{\xi} \cancel{R})) - \stackrel{\rightarrow}{u} x_{s}$$

$$(1.5)$$

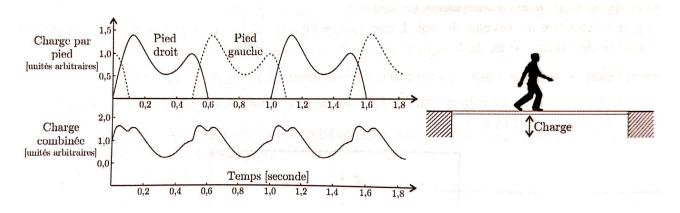
力 - F_0 不依赖于时间和对应于行人的重量,同时 - 由于行走。频率 F 对应于正常操作的。这将导致问题 $F_1 = 0.4$ F_0 。

→ ℉1 代表行动

- 4.行人强迫创建的作用下会发生什么事振荡器的特性微分方程?我们写方程中的变量方面 X。
- 5.通过将变量重写这个等式:

$$Y(T) = X(t) \not \boxtimes + F_0 \frac{1}{\# \omega_{\xi}} \qquad (1.6)$$

1.2练习反射



°FIGURE 1.7 - 由行人的通道强制天桥

与之相关联 Y(T) 复杂的数量 $Y=Y*\bar{E}J_{\omega}$ f和 F_1 复杂的数量 $F_1=F_1\bar{E}J_{\omega}$ 吨。然后将所述激励 $\bar{E}=F_1$ / 米注 $^{\Lambda}h$ 报告 $^{\prime}F_1$ 电 传递函数

6.表达 ^ h 在以下方面 Q , ω0 和 Z = ω

7.可能的条件下发生的共振现象显示 Q 它将建立。

对于任何脉冲,表示为 $\omega_{I\!R}$ 我们观察到这一现象?

8.快递 $|H/(\omega R)$ 在共振的传递函数的增益,内 Q1。

9.我们如何解释千年桥的问题呢?