

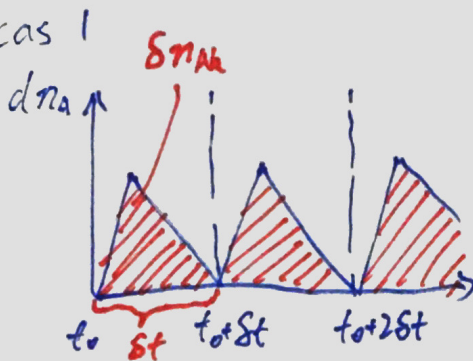
Bilan CC4

Définitions

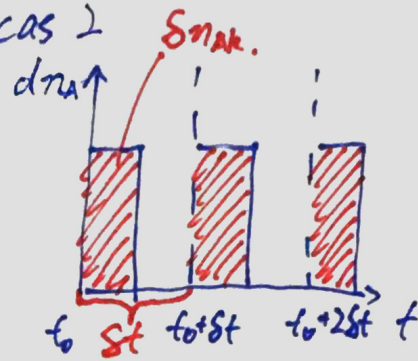
- $F_{Ak} = \frac{\Delta n_{Ak}}{\Delta t} = \left. \frac{dn_{Ak}}{dt} \right|_{t_0}^{t_0 + \Delta t}$ Δt ; unitaire de temps.

e.g.

cas 1

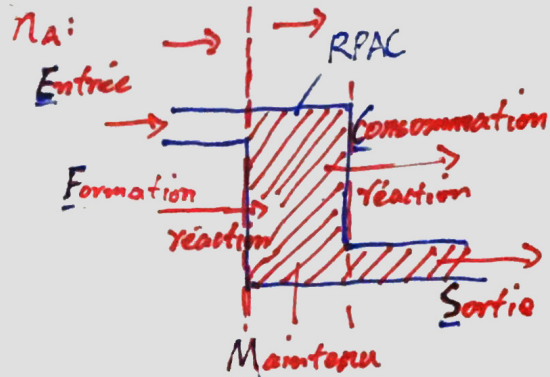


cas 2



- $Q = \frac{\Delta V}{\Delta t}$
- $X_{Ak} = \frac{F_{Ake} - F_{Aks}}{F_{Ake}}$

- $\frac{dn_A}{dt} : E + F = M + C + S$
 $n_{A,x} \geq 0 \quad x \in \{E, F, M, C, S\}$
 $dn_A : dn_{A,x} \geq 0 \quad x \in \{E, F, C, S\}$
 $dn_{A,M} \in \mathbb{R}$



$$dn_{A,M} = dn_{A,E} - dn_{A,S} + dn_{A,F} - dn_{A,C}$$

Réactif A, soit $\left. \frac{dn_A}{dt} \right|_F = 0$

$$\left. \frac{dn_A}{dt} \right|_M = \left. \frac{dn_A}{dt} \right|_E - \left. \frac{dn_A}{dt} \right|_S - \left. \frac{dn_A}{dt} \right|_C \quad (1)$$

Produit B, soit $\left. \frac{dn_B}{dt} \right|_C = 0$

$$\left. \frac{dn_B}{dt} \right|_M = \left. \frac{dn_B}{dt} \right|_E - \left. \frac{dn_B}{dt} \right|_S + \left. \frac{dn_B}{dt} \right|_F \quad (2)$$

(1) et (2) intégrée sur $[t; t+\delta t]$ δt : une unitaire de temps

$$(1) \Rightarrow \left. \frac{\delta n_A}{\delta t} \right|_M = \left. \frac{\delta n_A}{\delta t} \right|_E - \left. \frac{\delta n_A}{\delta t} \right|_S - \left. \frac{\delta n_A}{\delta t} \right|_C = F_{A,E} - F_{A,S} - V \cdot v_A$$

$$(2) \Rightarrow \left. \frac{\delta n_B}{\delta t} \right|_M = F_{B,E} - F_{B,S} + V \cdot v_B$$

En régime continu $\Leftrightarrow \frac{dn_{Ak}}{dt} = 0$ pour tous A_k .

$$(1) \Rightarrow 0 = \frac{F_{A,E}}{Q} - \frac{F_{A,S}}{Q} - \frac{V}{Q} \cdot v_A \Rightarrow v_A = \frac{[A]_E - [A]_S}{\tau}$$

$$(2) \Rightarrow v_B = \frac{[B]_S - [B]_E}{\tau}$$

$$\triangle v = -\frac{1}{\nu_A} v_A = \frac{1}{\nu_B} v_B. \quad \text{e.g. } 2A = 3B$$

$$v = \frac{v_A}{2} = \frac{v_B}{3}$$

Expérience : \triangle Il faut simplifier la loi de vitesse par
↓ conditions spécifiques expérimentaux.

Étude de cinétique. Rappel : ① ② ③ ④ conditions
+ ⑤ $T = \text{cte.} \Rightarrow k_{\text{app}}(\text{ou } k) = \text{cte.}$

Pour les résultats expérimentaux :

hypothèse de l'ordre cas simple $\alpha \in \{0; 1; 2\}$ $v = k_{\text{app}} [A_k]^\alpha$.

l'ordre 0 : $v = k_{\text{app}} = \frac{v_{Ak}}{|v_{Ak}|} = \frac{[A_k]_S - [A_k]_E}{\tau \cdot v_{Ak}} \Rightarrow \tau = \frac{[A_k]_S}{k_{\text{app}} \cdot v_{Ak}} - \frac{[A_k]_E}{k_{\text{app}} \cdot v_{Ak}}$

l'ordre 1 : $v = k_{\text{app}} [A_k] = \frac{v_{Ak}}{|v_{Ak}|} = \frac{[A_k]_S - [A_k]_E}{\tau \cdot v_{Ak}} \Rightarrow \tau = \frac{1}{k_{\text{app}} \cdot v_{Ak}} - \frac{[A_k]_E}{k_{\text{app}} \cdot v_{Ak}} \cdot \frac{1}{[A_k]_S}$

l'ordre 2 : $v = k_{\text{app}} [A_k]^2 = \frac{v_{Ak}}{|v_{Ak}|} = \frac{[A_k]_S - [A_k]_E}{\tau \cdot v_{Ak}} \Rightarrow \tau [A_k]_S = \frac{1}{k_{\text{app}} \cdot v_{Ak}} - \frac{[A_k]_E}{k_{\text{app}} \cdot v_{Ak}} \cdot \frac{1}{[A_k]_S}$