

● 1.3 流体力学

1.3.1 流体的流量与流速

● 1 流量

(1) 体积流量(volumetric flow rate)

单位时间内流经管道任意截面的流体体积。

q_v —— m^3/s 或 m^3/h

(2) 质量流量 (mass flow rate)

单位时间内流经管道任意截面的流体质量。

q_m —— kg/s 或 kg/h 。

二者关系: $q_m = q_v \rho$

● 2 流速

(1) 流速（平均流速, **average velocity**）

单位时间内流体质点在流动方向上所流经的距离。

$$u = \frac{q_v}{A} \quad \text{m/s}$$

(2) 质量流速（**mass velocity**）

单位时间内流经管道单位截面积的流体质量。

$$G = \frac{q_m}{A} = \frac{q_v \rho}{A} = u\rho \quad \text{kg/ (m}^2 \text{ s)}$$

流量与流速的关系：

$$q_m = q_v \rho = uA\rho = GA$$

● 3. 管径的估算

对于圆形管道：

$$d = \sqrt{\frac{4q_v}{\pi u}}$$

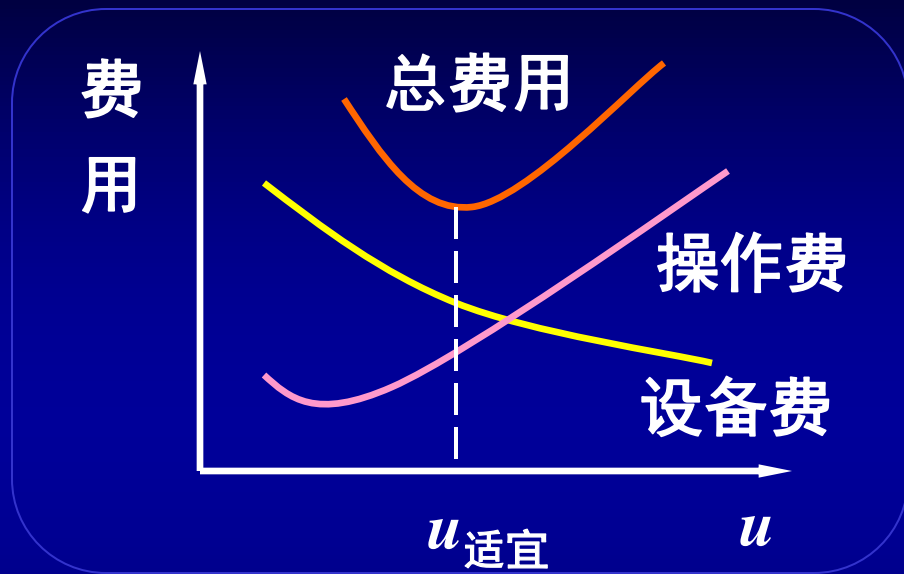
流量 q_v 一般由生产任务决定。

流速选择：

$u \uparrow \rightarrow d \downarrow \rightarrow$ 设备费用 \downarrow

\rightarrow 流动阻力 $\uparrow \rightarrow$ 动力消耗 $\uparrow \rightarrow$ 操作费 \uparrow

} 均衡考虑



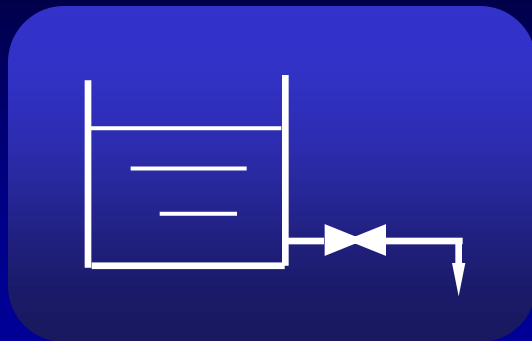
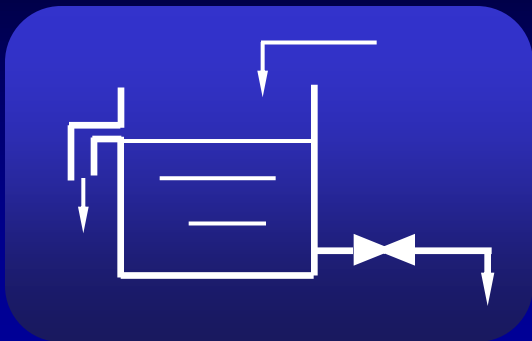
常用流体适宜流速范围



P43, 表1-4

水及一般液体	1~3 m/s
粘度较大的液体	0.5~1 m/s
低压气体	8~15 m/s
压力较高的气体	15~25 m/s

1.3.2 定态流动与非定态流动



定态流动(**steady state flow**): 各截面上的温度、压力、流速等物理量仅随位置变化, 而不随时间变化;

$$T, p, u = f(x, y, z)$$

非定态流动(**unsteady state flow**): 流体在各截面上的有关物理量既随位置变化, 也随时间变化。

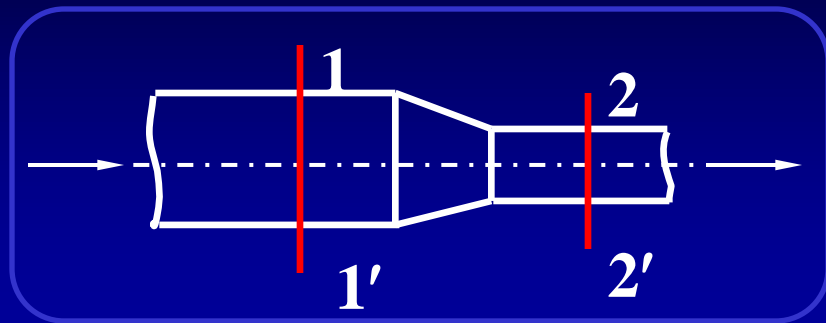
$$T, p, u = f(x, y, z, \theta)$$

1.3.3 定态流动系统的质量守恒——连续性方程

对于定态流动系统，在管路中流体没有增加和漏失的情况下：

$$q_{m1} = q_{m2}$$

$$\rho_1 u_1 A_1 = \rho_2 u_2 A_2$$



推广至任意截面

$$q_m = \rho_1 u_1 A_1 = \rho_2 u_2 A_2 = \Lambda = \rho u A = \text{常数}$$

连续性方程 (equation of continuity)

不可压缩性流体, $\rho = \text{Const.}$

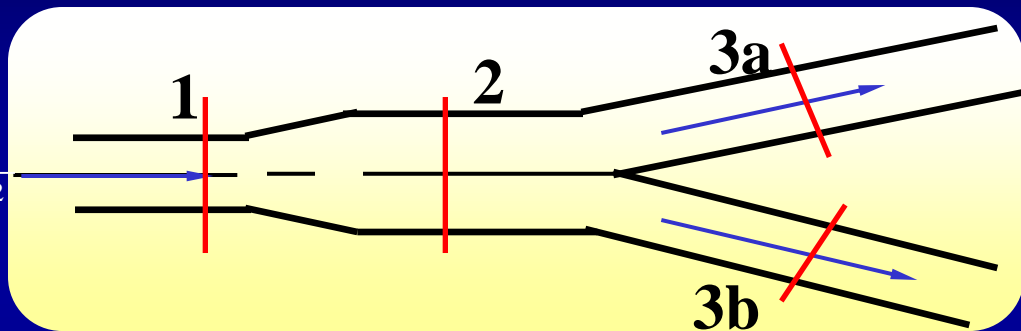
$$\underline{q_v = u_1 A_1 = u_2 A_2 = \Lambda = uA = \text{常数}}$$

圆形管道

$$\frac{u_1}{u_2} = \frac{A_2}{A_1} = \left(\frac{d_2}{d_1} \right)^2$$

即不可压缩流体在管路中任意截面的流速与管内径的平方成反比。

例1-6 管路由 $\phi 89 \times 4\text{mm}$ 的管 1、 $\phi 108 \times 4\text{mm}$ 的管 2 和两段 $\phi 57 \times 3.5\text{mm}$ 的分支管 3a 及 3b 连接而成。若水以 $9 \times 10^{-3} \text{m}^3/\text{s}$ 的体积流量流动，且在两段分支管内的流量相等，试求水在各段管内的速度。



管路1 ($\phi 89 \times 4\text{mm}$): $q_{V1} = q_V$

$$u_1 = \frac{q_{V1}}{A_1} = \frac{9 \times 10^{-3}}{0.785 \times (0.089 - 0.004 \times 2)^2} = 1.75 \text{ m/s}$$

管路2 ($\phi 108 \times 4\text{mm}$): $q_{V2} = q_V$

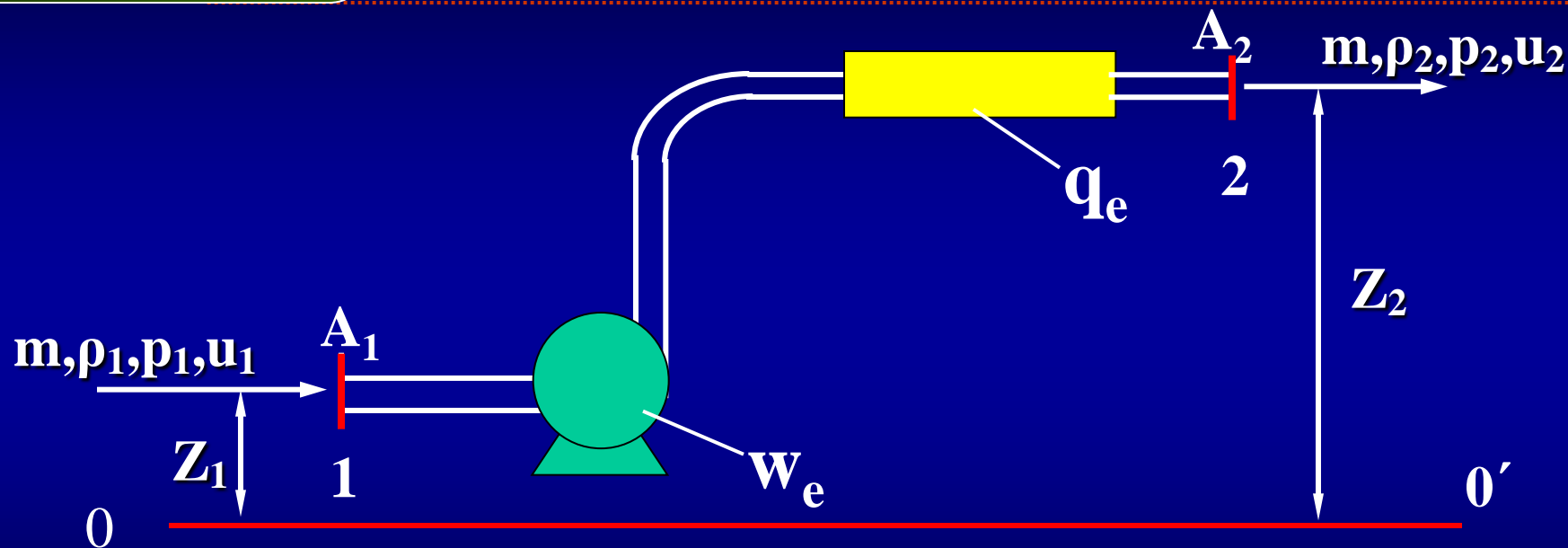
$$u_2 = \frac{q_{V2}}{A_2} = \frac{9 \times 10^{-3}}{0.785 \times (0.108 - 0.004 \times 2)^2} = 1.15 \text{ m/s}$$

管路3a, 3b ($\phi 57 \times 3.5\text{mm}$): $q_{V3a} = q_{V3b} = 0.5q_V = q_{V3}$

$$u_{3a} = u_{3b} = \frac{q_{V3}}{A_3} = \frac{4.5 \times 10^{-3}}{0.785 \times (0.057 - 0.0035 \times 2)^2} = 2.3 \text{ m/s}$$

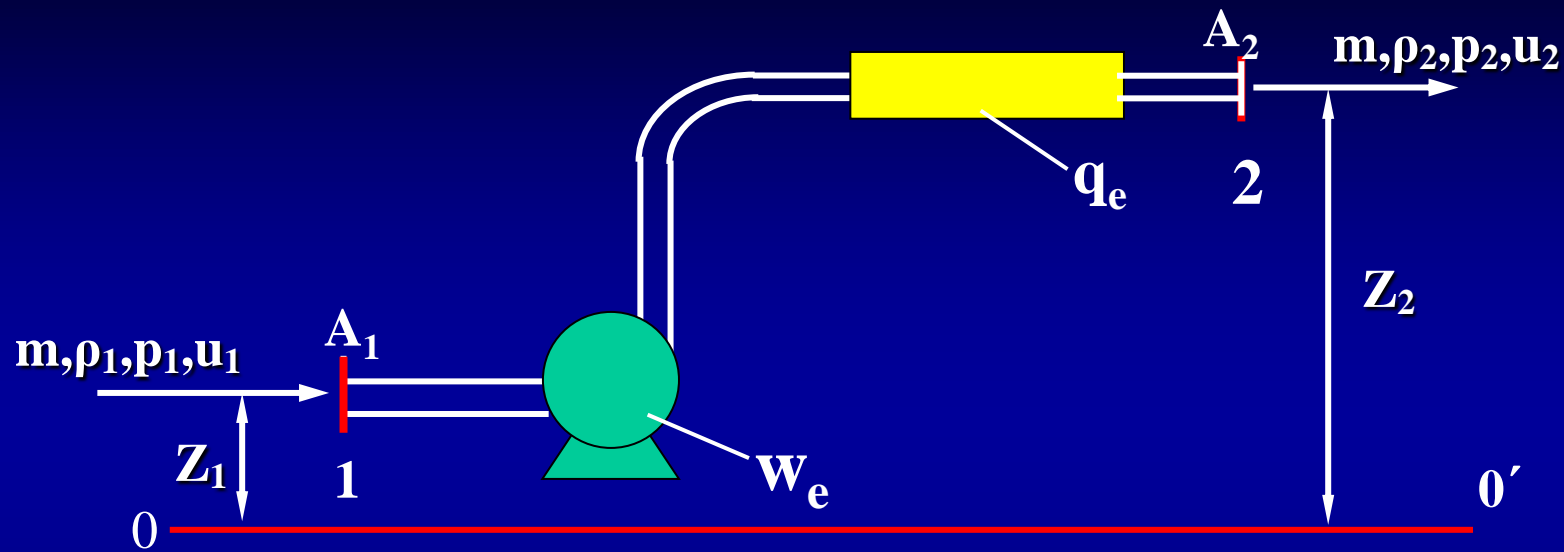
1.3.4 定态流动系统的能量守恒

● 1 能量衡算



(6) 热——流体流动过程所吸收或放出的热
 m kg 流体吸收的热为 $m q_e$, J;

● 2 总能量守恒方程



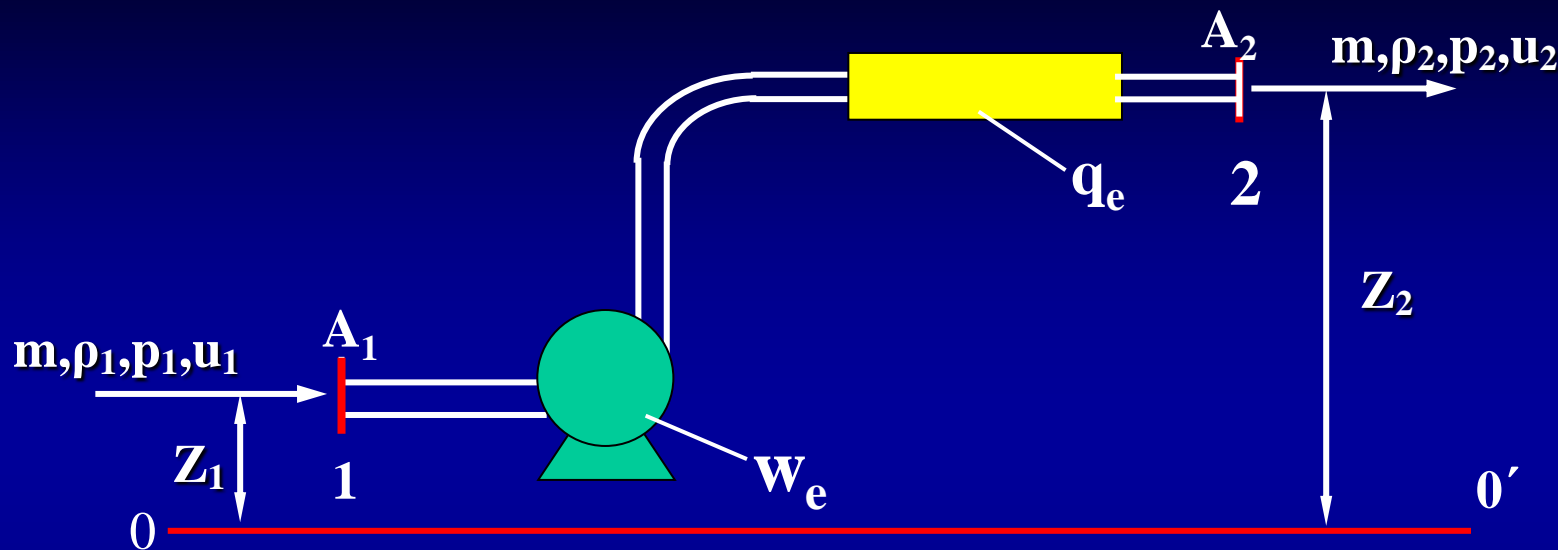
对于质量为 m kg的流体，总能量守恒方程为：

$$mU_1 + mgZ_1 + p_1V_1 + mu_1^2/2 + mw_e + mq_e = mU_2 + mgZ_2 + p_2V_2 + mu_2^2/2, \text{ [J]}$$

对于单位质量流体，总能量守恒方程为：

$$U_1 + gZ_1 + p_1/\rho_1 + u_1^2/2 + w_e + q_e = U_2 + gZ_2 + p_2/\rho_2 + u_2^2/2 \quad \text{[J/kg]}$$

● 能量的分类



1. 机械能，包括位能、动能、静压能及功；此类能量在流体流动的过程中可以互相转换，也可以转换为热或流体内能。
2. 内能和热，此类能量在流动系统中不能直接转变为用于输送流体的机械能。



● 3 机械能守恒方程

对于质量为 m kg的流体，机械能守恒方程为：

$$mgZ_1 + p_1 V_1 + m u_1^2 / 2 + m w_e = mgZ_2 + p_2 V_2 + m u_2^2 / 2 + m \Sigma w_{f1-2}, [J]$$

其中， Σw_{f1-2} 为单位质量流体由“1”截面流到“2”截面所损失的能量。

对于单位质量流体，机械能守恒方程为：

$$gZ_1 + p_1 / \rho_1 + u_1^2 / 2 + w_e = gZ_2 + p_2 / \rho_2 + u_2^2 / 2 + \Sigma w_{f1-2}, [J/kg]$$

对于单位重量流体，机械能守恒方程为：

$$Z_1 + p_1 / \rho_1 g + u_1^2 / 2g + H_e = Z_2 + p_2 / \rho_2 g + u_2^2 / 2g + \Sigma h_{f1-2}, [m]$$

其中， $H_e = w_e / g$ 为单位质量流体得到的外加压头；

$\Sigma h_{f1-2} = \Sigma w_{f1-2} / g$ 为单位质量流体由“1”截面流到“2”截面的压头损失。

各项意义-1

位能/位压头

mgZ —— m kg流体具有的位能, [J];

gZ —— **单位质量**流体具有的位能, [J/kg];

Z —— **单位重量**流体具有的位能, 又称位压头, [m];

注意
事项

计算中为了确定具体的值, 首先需要**选择基准面**, 基准面不会影响计算结果; 基准面确定后, **上正下负**。

静压能/静压头

pV —— m kg流体具有的静压能, [J];

p/ρ —— **单位质量**流体具有的静压能, [J/kg];

$p/\rho g$ —— **单位重量**流体具有的静压能, 又称静压头, [m];

注意事项

守恒方程中压力统一

动能/动压头

$\rho u^2/2$ —— ρ kg流体具有的动能，[J];

$u^2/2$ —— **单位质量**流体具有的动能，[J/kg];

$u^2/2g$ —— **单位重量**流体具有的动能，又称动压头，[m];

● 4. 理想流体的机械能衡算

理想流体是指流动中没有摩擦阻力的流体。

$$gZ_1 + p_1/\rho_1 + u_1^2/2 + w_e = gZ_2 + p_2/\rho_2 + u_2^2/2 + \sum w_{f1-2}, \quad [\text{J/kg}]$$

$$Z_1 + p_1/\rho_1 g + u_1^2/2g + h_e = Z_2 + p_2/\rho_2 g + u_2^2/2g + \sum h_{f1-2}, \quad [\text{m}]$$

$$z_1 g + \frac{1}{2} u_1^2 + \frac{p_1}{\rho} = z_2 g + \frac{1}{2} u_2^2 + \frac{p_2}{\rho}$$

$$z_1 + \frac{1}{2g} u_1^2 + \frac{p_1}{\rho g} = z_2 + \frac{1}{2g} u_2^2 + \frac{p_2}{\rho g}$$

—— 伯努利方程式 (Bernoulli's Equation)

● 5. 伯努利方程的讨论

(1) 若流体处于静止, $u=0$, $\Sigma W_f=0$, $W_e=0$, 则伯努利方程变为

$$z_1 g + \frac{p_1}{\rho} = z_2 g + \frac{p_2}{\rho}$$

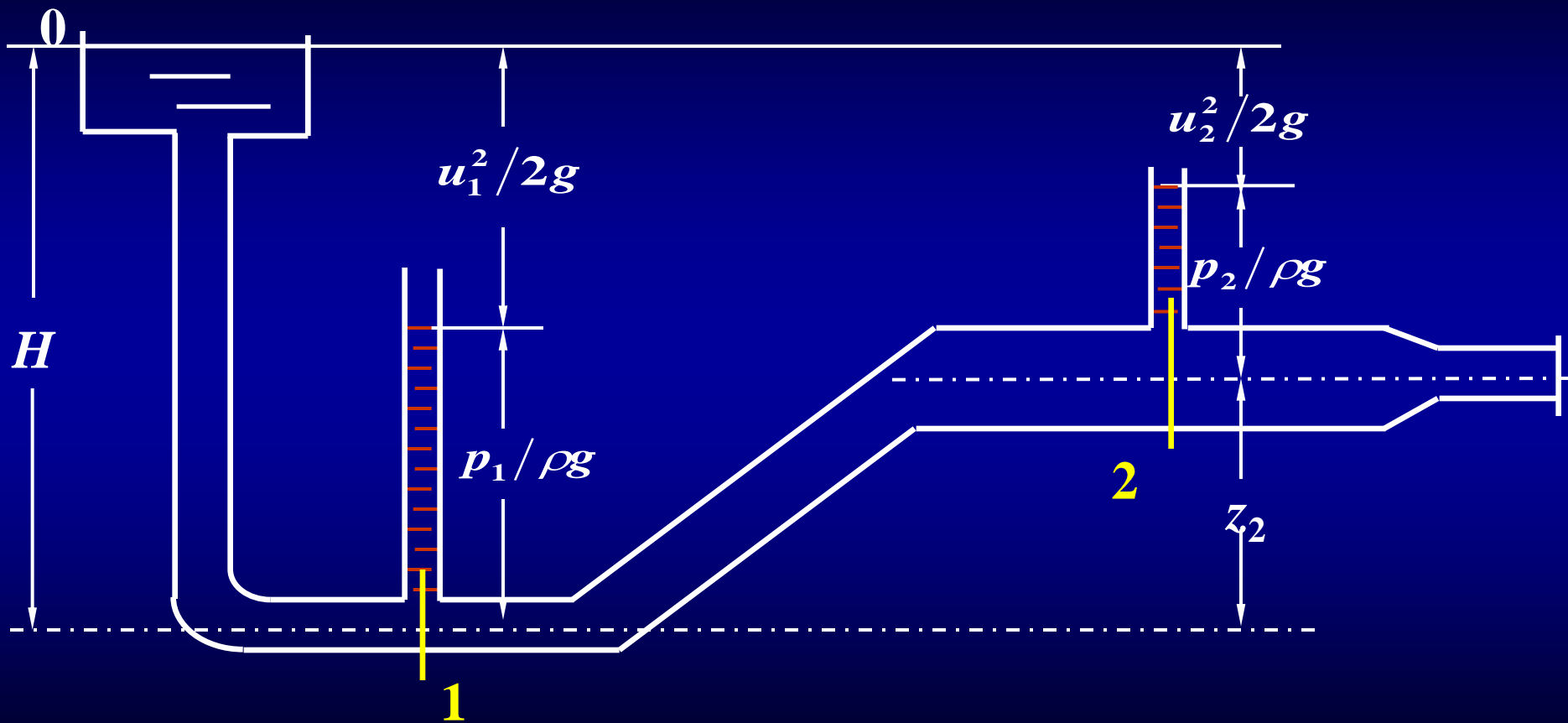
说明伯努利方程既表示流体的运动规律, 也可以表示流体静止状态的规律。

(2) 理想流体在流动过程中任意截面上总机械能、总压头为常数, 即

$$zg + \frac{1}{2}u^2 + \frac{p}{\rho} = \text{Const.}$$

$$z + \frac{1}{2g}u^2 + \frac{p}{\rho g} = \text{Const.}$$

伯努利方程的物理意义



(3) zg 、 $\frac{p}{\rho}$ 、 $\frac{1}{2}u^2$ ——某截面上单位质量流体所具有的

位能、动能和静压能；

W_e 、 ΣW_f ——在两截面间单位质量流体获得或消耗的能量。

有效功率： $N_e = q_m W_e$

轴功率： $N = \frac{N_e}{\eta}$

(4) 伯努利方程式适用于不可压缩性流体。

对于可压缩性流体，当 $\frac{p_1 - p_2}{p_1} < 20\%$ 时，仍可用该

方程计算，但式中的密度 ρ 应以两截面的平均密度 ρ_m 代替。

● 6. 伯努利方程的应用及解题步骤

(1) 伯努利方程的应用

$$gZ_1 + p_1/\rho_1 + u_1^2/2 + w_e = gZ_2 + p_2/\rho_2 + u_2^2/2 + \Sigma w_{f1-2}, \quad [\text{J/kg}]$$

$$Z_1 + p_1/\rho_1 g + u_1^2/2g + H_e = Z_2 + p_2/\rho_2 g + u_2^2/2g + \Sigma h_{f1-2}, \quad [\text{m}]$$

利用伯努利方程与连续性方程，可以确定：

- 管内流体的流量；
- 输送设备的功率；
- 管路中流体的压力；
- 容器间的相对位置等。

(2) 应用伯努利方程解题步骤

1) 根据题意画出流动系统的示意图，标明流体的流动方向，定出上、下游截面，明确流动系统的衡算范围；

2) 截面的选取

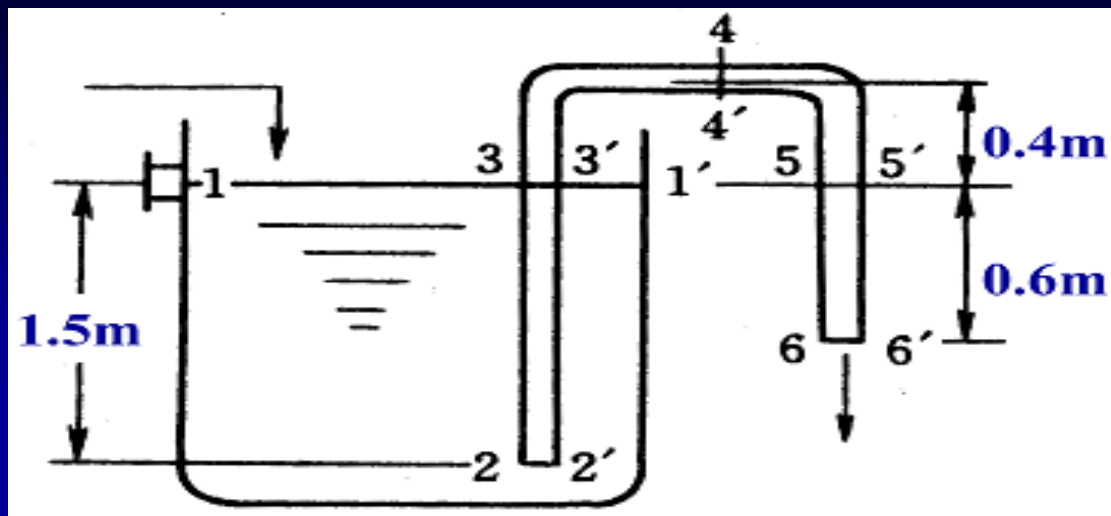
- 与流体的流动方向相垂直；
- 两截面间流体应是定态连续流动；
- 截面宜选在已知量多、计算方便处。

3) 位能基准面的选取

- 必须与地面平行；
- 宜于选取两截面中位置较低的截面；
- 若截面不是水平面，而是垂直于地面，则基准面应选过管中心线的水平面。

4) 各物理量的单位应保持一致，压力表示同为绝压或同为表压

书p20例1-7



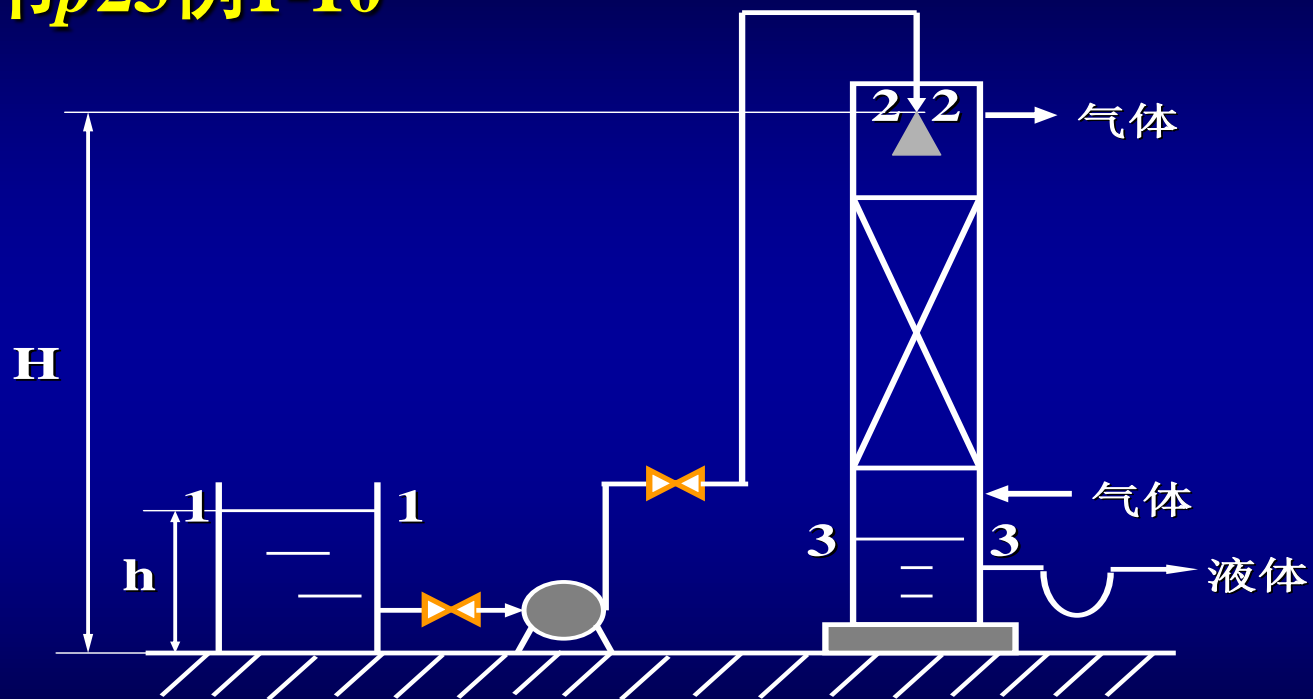
讨论：

- (1) 此流程用于无底阀的高位槽排水，利用位能；
- (2) 管内为负压操作；
- (3) 管内必须充满液体，保证流体连续。如果管路漏入气体，破坏了流体的连续，则虹吸现象即被破坏；
- (4) 实际管路中存在阻力， H 一定，管子越长，流量越小。

● 例 题

计算轴功率

书p23例1-10



● 例题

计算轴功率

流量 $q_V = 84.82 \text{ m}^3/\text{h}$;

内径 $d = 0.1 \text{ m}$;

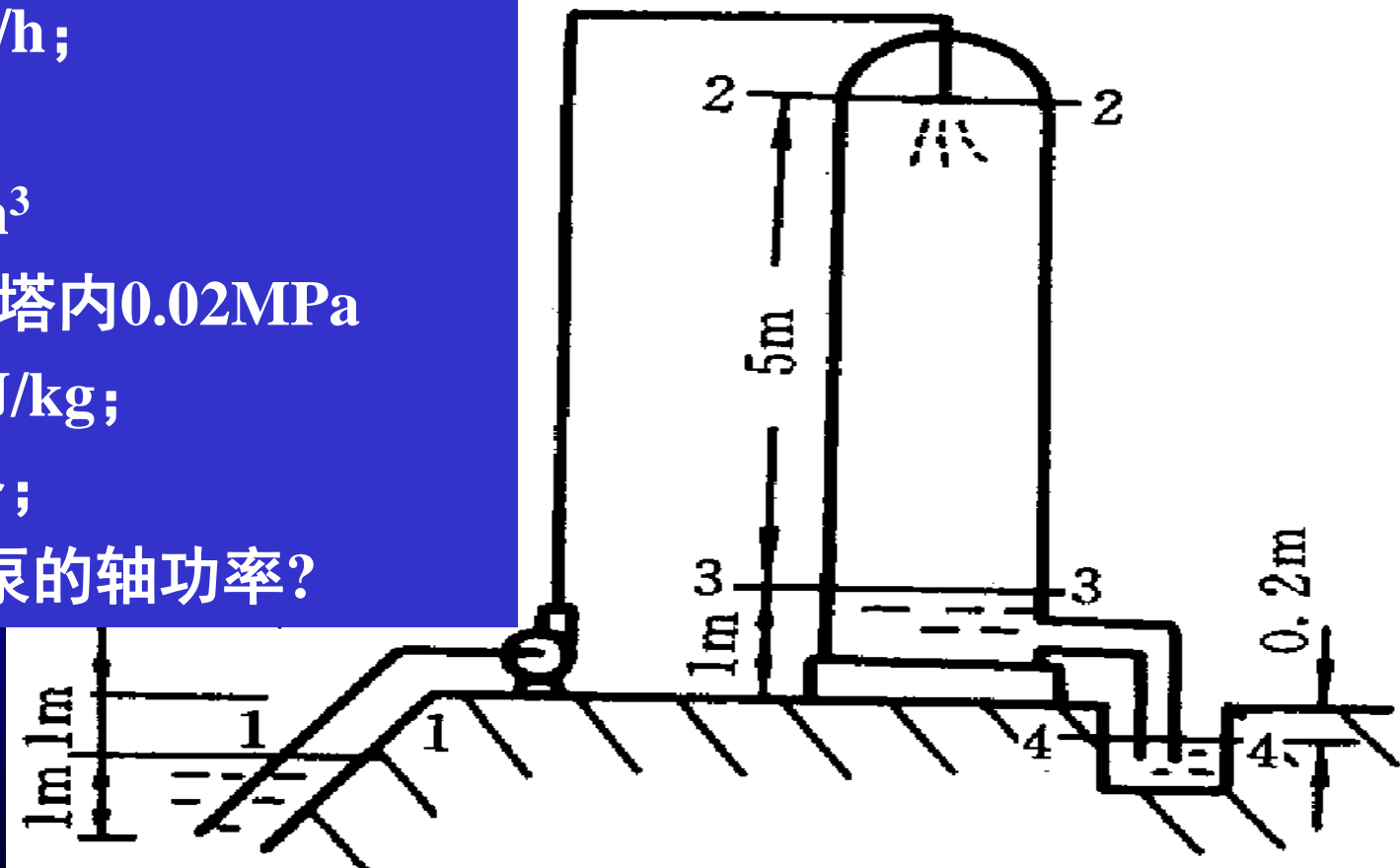
密度 $\rho = 1000 \text{ kg/m}^3$

喷头处压力大于塔内 0.02 MPa

塔前管路 $W_f = 10 \text{ J/kg}$;

塔后管路 W_f 忽略;

$\eta = 65\%$, 求: 泵的轴功率?



● 例题

计算轴功率

3与4之间列B.E.

$$z_3 + \frac{p_3}{\rho g} + \frac{u_3^2}{2g} + He = z_4 + \frac{p_4}{\rho g} + \frac{u_4^2}{2g} + \sum h_{f3-4}$$

$$z_3 = 1\text{m}, \quad z_4 = -0.2\text{m};$$

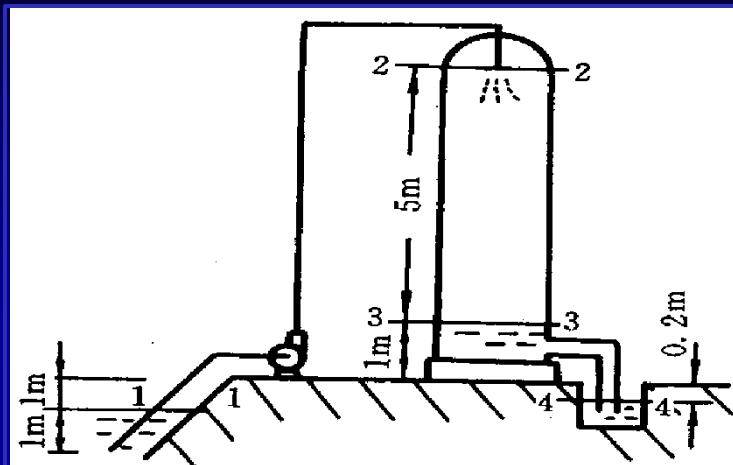
$$p_3 = p(\text{表}), \quad p_4 = 0(\text{表});$$

$$u_3 = u_4 = 0;$$

$$He = 0, \quad \sum h_{f3-4} = 0;$$

$$1 + \frac{p}{\rho g} + 0 + 0 = -0.2 + 0 + 0 + 0$$

$$p = -1.2\rho g = -1.2 \times 1000 \times 9.81 = -11772\text{Pa}$$



$$q_V = 84.82\text{m}^3/\text{h}; \quad d = 0.1\text{m};$$

$$\rho = 1000\text{kg}/\text{m}^3$$

喷头处压力大于塔内0.02MPa

塔前管路 $W_f = 10\text{J}/\text{kg}$;

塔后管路 W_f 忽略; $\eta = 65\%$

求: 泵的轴功率?

● 例题

计算轴功率

1与2之间列B.E.

$$z_1 + \frac{p_1}{\rho g} + \frac{u_1^2}{2g} + He = z_2 + \frac{p_2}{\rho g} + \frac{u_2^2}{2g} + \sum h_{f1-2}$$

$$z_1 = -1\text{m}, \quad z_2 = 6\text{m};$$

$$p_1 = 0(\text{表}), \quad p_2 = 0.02 \times 10^6 + (-11772) = 8228\text{Pa};$$

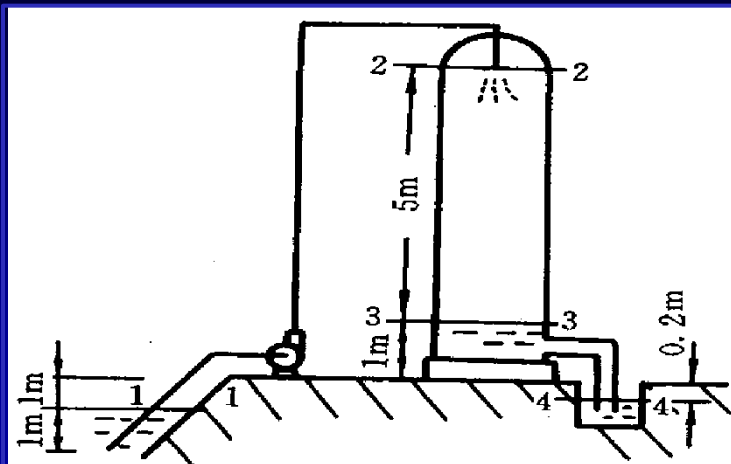
$$u_1 = 0; u_2 = \frac{q_v}{A} = \frac{84.82}{0.785 \times 0.1^2 \times 3600} = 3\text{m/s}$$

$$\sum h_{f1-2} = \frac{10}{9.81} = 1.02\text{m};$$

$$-1 + 0 + 0 + He = 6 + \frac{8228}{1000 \times 9.81} + \frac{3^2}{2 \times 9.81} + 1.02$$

$$He = 9.32\text{m}$$

$$Ne = \rho g He Q = 1000 \times 9.81 \times 9.32 \times \frac{84.82}{3600} = 2.15\text{kW} \quad N = \frac{Ne}{\eta} = \frac{2.15}{0.65} = 3.3\text{kW}$$



$q_v = 84.82\text{m}^3/\text{h}; \quad d = 0.1\text{m};$

$\rho = 1000\text{kg}/\text{m}^3$

喷头处压力大于塔内0.02MPa

塔前管路 $W_f = 10\text{J}/\text{kg}$;

塔后管路 W_f 忽略; $\eta = 65\%$

求: 泵的轴功率?



小结1.3

基本概念： q_m , q_v ; u ; G ; 定态、非定态流动

重点： 连续性方程与伯努利方程。

难点： 正确选取截面及基准面，解决流体流动及输送问题。

- (1) 画流程示意图和表明流动方向，**定出上下游截面**，明确流动系统的衡算范围。
- (2) 位能基准面的选取
- (3) 各物理量单位保持一致，压力表示方法也一致。
- (4) 衡算范围所含的外功及阻力损失应考虑。

(1) 连续性方程——质量守恒式

定态流动 $\rho = \text{Const}$ 圆形管道： $\frac{u_1}{u_2} = \frac{A_2}{A_1} = \left(\frac{d_2}{d_1}\right)^2$

(2) 伯努利方程——机械能守恒式

$$1) \quad z_1 g + \frac{1}{2} u_1^2 + \frac{p_1}{\rho} + W_e = z_2 g + \frac{1}{2} u_2^2 + \frac{p_2}{\rho} + \sum W_f \quad \frac{J}{kg}$$

$$2) \quad z_1 + \frac{1}{2g} u_1^2 + \frac{p_1}{\rho g} + H_e = z_2 + \frac{1}{2g} u_2^2 + \frac{p_2}{\rho g} + \sum h_f \quad \frac{J}{N} = m$$

$$3) \quad \rho g z_1 + \frac{1}{2} \rho u_1^2 + p_1 + W_e \rho = \rho g z_2 + \frac{1}{2} \rho u_2^2 + p_2 + \Delta p_f \quad \frac{J}{m^3} = Pa$$

正确选取截面

——定态连续流动