Raport projektu zaliczeniowego

Autor: Adrian Żerebiec

Data wykonania: 24.01.2023

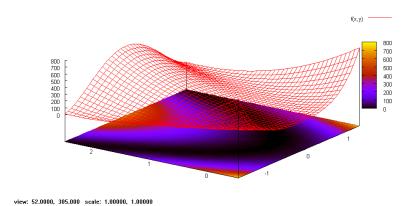
Wybrałem dwa algorytmy spośród zaproponowanych:

- Poszukiwanie przypadkowe (Pure Random Search)
- Wielokrotny start (Multi-start)

Oraz dwie funkcje z pakietu Smoof:

- Funkcję Rosenbrocka

$$f(x) = \sum_{i=1}^{N-1} \left[(1-x_i)^2 + 100(x_{i+1}-x_i^2)^2
ight] \quad orall x \in \mathbb{R}^N.$$



Krótki opis:

Funkcja Rosenbrocka funkcja niewypukła używana w optymalizacji jako test dla algorytmów optymalizacji. Zwana jest też ze względu na swój kształt "doliną Rosenbrocka" lub "funkcją bananową Rosenbrocka". Funkcja ta jest popularnie używana do przedstawiania zachowań algorytmów optymalizacji. Minimum globalne funkcji znajduje się wewnątrz długiego, parabolicznego wgłębienia funkcji.

Funkcję Ackleya

$$f(x,y) = -20 \exp\left[-0.2\sqrt{0.5(x^2+y^2)}\right]$$
 $-\exp[0.5(\cos 2\pi x + \cos 2\pi y)] + e + 20$

Krótki opis:

W optymalizacji matematycznej funkcja Ackleya jest funkcją niewypukłą używaną jako problem testu wydajności dla algorytmów optymalizacji. Został on zaproponowany przez Davida Ackleya w jego rozprawie doktorskiej z 1987 roku.

Poszukiwanie przypadkowe:

Pure Random Search zdefiniowałem następująco:

```
PRS <- function(dims, number_of_points, fn){
    number_of_dimensions = nrow(dims)

points <- matrix(runif(number_of_dimensions*number_of_points), ncol=number_of_dimensions)
points <- apply(points, 2, function(x) x*(dims[,2]-dims[,1])+dims[,1])

vals <- apply(points, 1, fn)
min_index <- which.min(vals)
min_val <- vals[min_index]
return(min_val)
}</pre>
```

Funkcja ta służy do znajdowania minimum funkcji w danym zbiorze wymiarów. Generuje ona macierz punktów wybranych losowo w zadanym zbiorze wymiarów i następnie oblicza wartość funkcji dla każdego z punktów. Znajduje ona minimum funkcji i zwraca jego wartość.

Wielokrotny start:

Multi-start został zdefiniowany następująco:

```
MS <- function(dims, number_of_points, fn){
    num_dims = nrow(dims)
    minimum_point <- rep(0, num_dims)
    minimum <- Inf

for(i in 1:number_of_points){
    p <- runif(num_dims, dims[1,1], dims[1,2])
    p <- optim(par = p, fn = fn, method = "L-BFGS-B", Lower = dims[,1], upper = dims[,2])$par    val <- fn(p)
    if (val < minimum){
        minimum_point <- p
        minimum <- val
     }
    return(minimum)
}</pre>
```

Funkcja ta również służy do znajdowania minimum funkcji w danym zbiorze wymiarów. Generuje ona losowe punkty w danym zbiorze wymiarów i wykorzystuje algorytm Neldera-Meada do znalezienia punktu minimum. Następnie zwraca wartość funkcji w tym punkcie.

Funkcja określająca wymiary:

```
get_bounds <- function(f, number_of_dimensions){
    lower = attr(f,"par.set")$pars$x$lower
    upper = attr(f,"par.set")$pars$x$upper
    array(c(lower, upper), c(number_of_dimensions,2))
}</pre>
```

Funkcja ta jest używana do pobierania wymiarów funkcji celu. Funkcja ta przyjmuje funkcję celu i liczbę wymiarów jako argumenty. Następnie pobiera górne i dolne granice funkcji celu ze zestawu parametrów funkcji celu. Na końcu zwraca tablicę dwuwymiarową składającą się z górnych i dolnych granic dla każdego wymiaru.

Funkcje obliczające: średnie, odchylenie standardowe oraz przedziały ufności

```
get_mean <- function(values) {
    mean <- mean(values)
    return(mean)
}

get_standard_deviation <- function(values) {
    sd <- sd(values)
    return(sd)
}

get_confidence_interval <- function(values, mean, sd, number_of_runs) {
    confidence <- c(mean - qnorm(.975)*sd/sqrt(number_of_runs), mean + qnorm(.975)*sd/sqrt(number_of_runs))
    return(confidence)
}

get_budget <- function(calls_count, number_of_runs, number_of_points) {
    budget <- calls_count %/% number_of_runs - number_of_points
    return(budget)
}

get_prs_num_runs <- function(number_of_runs, budget, number_of_points) {
    prs_num_runs <- (number_of_runs * budget) %/% number_of_points
    return(prs_num_runs)
}</pre>
```

Co więcej mamy także funkcję definiującą budżet dla PRS oraz liczbę wykonań tego algorytmu.

Główna funkcja

Funkcja ta jest używana do wygenerowania wyników pomiarowych ze wspomnianych wyżej algorytmów optymalizacji. Funkcja ta przyjmuje liczbę przebiegów, liczbę punktów, liczbę wymiarów, funkcję celu i nazwę funkcji jako argumenty. Następnie tworzy funkcję z licznikiem, aby zliczyć liczbę wywołań funkcji celu. Następnie generuje wyniki przebiegu algorytmów. Funkcja oblicza średnie, odchylenie standardowe i przedział ufności dla wyników Monte Carlo i algorytmu przeszukiwania położenia, a także budżet wywołań funkcji celu. Na końcu funkcja zwraca listę zawierającą średnie, odchylenie standardowe i przedział ufności dla obu algorytmów.

Podstawowy plik z wywołaniem

Wyniki działania programu:

Funkcje Ackleya oraz Rosenbrocka został uruchomione dla wymiarów 2, 10 i 20 oraz dla 100 punktów i 50 uruchomień. Podczas nich zbierałem dane dotyczące średnich, odchyleń, ufności oraz różnicę zdefiniowaną przeze mnie jako wartość absolutna różnic średnich MS oraz PRS. Co więcej tworzyłem w tym samym czasie wykresy oraz histogramy. Dane były zbierane do plików, gdzie możemy zobaczyć jaka np. była średnia dla Ackleya 2D dla PRS. Dodatkowo wykresy oraz histogramy zostały zapisane do katalogów w postaci plików PNG.

Porównanie dla Ackleya 2D

ms_mean: 0.932059

ms_sd: 1.711031

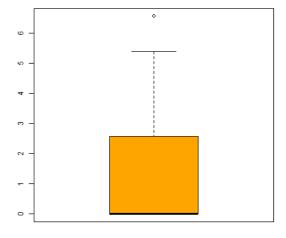
ms_confidence: 0.457794 1.406324

prs_mean: 8.522522
prs_sd: 3.005873

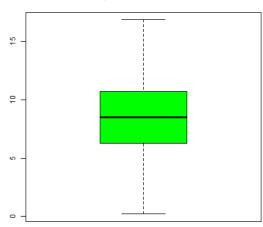
prs confidence: 8.421913 8.623131

difference: 7.590463

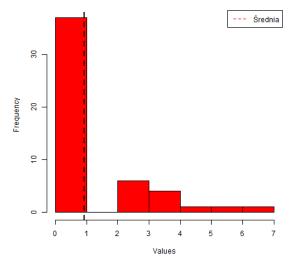
Ackley 2 Multi-start



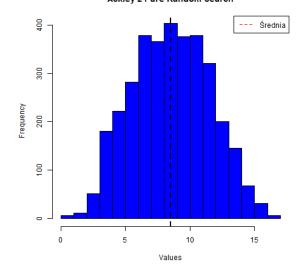
Ackley 2 Pure Random Search







Ackley 2 Pure Random Search



Porównanie dla Ackleya 10D

dimensions: 10
ms_mean: 17.86406

ms_sd: 0.4970831

ms_confidence: 17.72628 18.00184

prs_mean: 19.45927
prs_sd: 0.6467422

prs confidence: 19.44901 19.46952

difference: 1.595212

Ackley 10 Multi-start

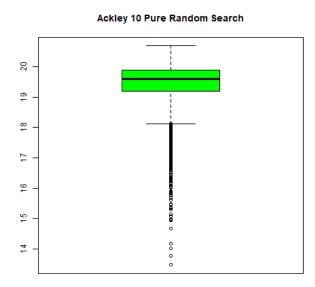
18.5

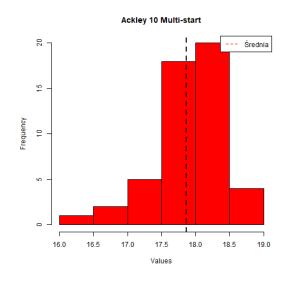
18.0

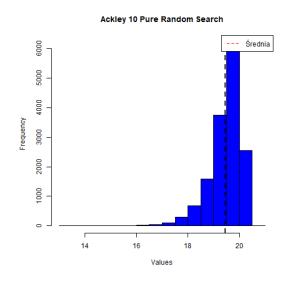
17.5

17.0

16.5







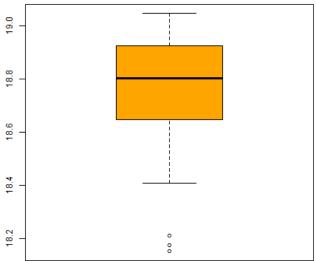
Porównanie dla Ackleya 20D

dimensions: 20 ms_mean: 18.76067 ms sd: 0.2120858

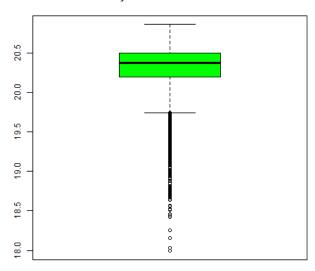
prs_mean: 20.32624 prs_sd: 0.2582978

difference: 1.565562

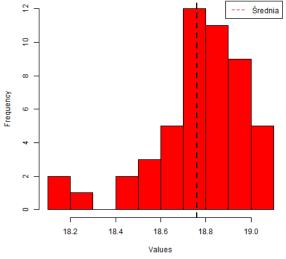
Ackley 20 Multi-start



Ackley 20 Pure Random Search

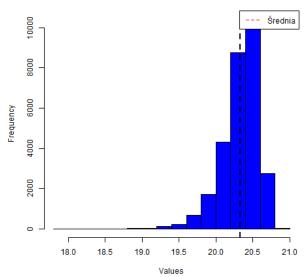






Ackley 20 Multi-start

Ackley 20 Pure Random Search



Porównanie dla Rosenbrocka 2D

dimensions: 2 ms_mean: 5.541402e-10 ms_sd: 7.438106e-10

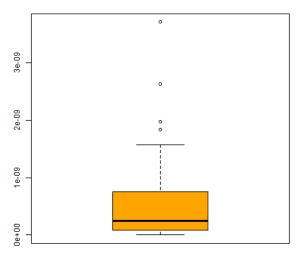
ms confidence: 3.479702e-10 7.603102e-10

prs_mean: 9.448288
prs_sd: 14.2989

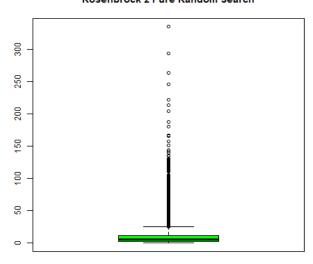
prs confidence: 9.235449 9.661127

difference: 9.448288

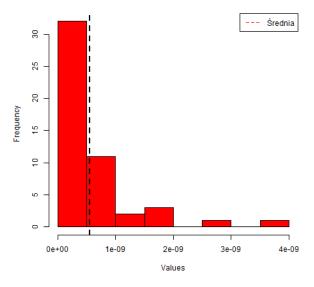
Rosenbrock 2 Multi-start



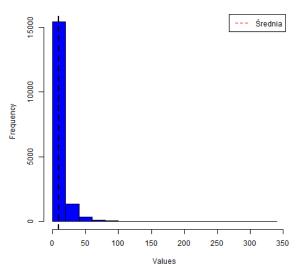
Rosenbrock 2 Pure Random Search



Rosenbrock 2 Multi-start



Rosenbrock 2 Pure Random Search



Porównanie dla Rosenbrocka 10D:

dimensions: 10

ms_mean: 3.04489e-08 ms_sd: 1.301214e-08

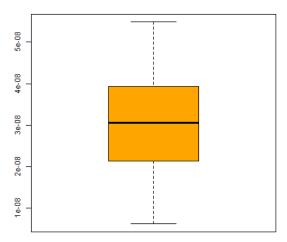
ms_confidence: 2.684218e-08 3.405562e-08

prs_mean: 84653.26
prs sd: 42319.39

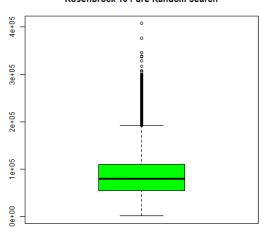
prs_confidence: 84373.43 84933.09

difference: 84653.26

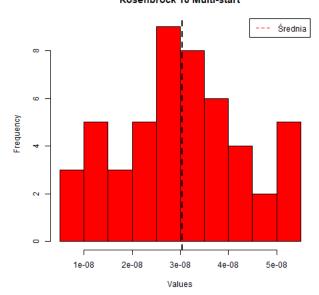
Rosenbrock 10 Multi-start



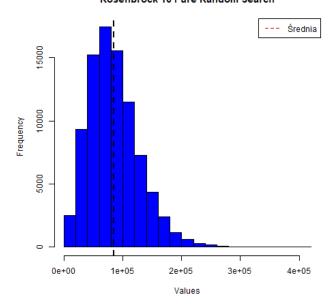
Rosenbrock 10 Pure Random Search



Rosenbrock 10 Multi-start



Rosenbrock 10 Pure Random Search



Porównanie dla Rosenbrocka 20D

dimensions: 20 ms_mean: 1.532369e-08 ms_sd: 6.389606e-09

ms_confidence: 1.355261e-08 1.709476e-08

prs_mean: 548510.6
prs sd: 181062.8

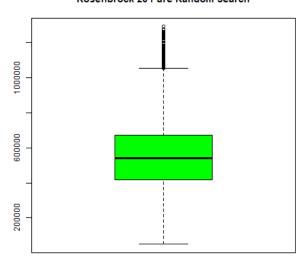
prs_confidence: 547715.3 549305.9

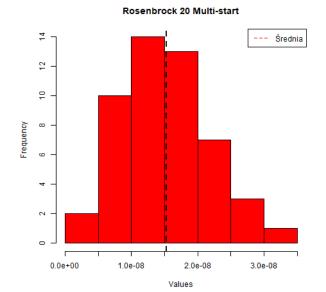
difference: 548510.6

Rosenbrock 20 Multi-start

5.0e-09 1.0e-08 1.5e-08 2.0e-08 3.0e-08

Rosenbrock 20 Pure Random Search





Rosenbrock 20 Pure Random Search --- Średnia --- Średnia --- Średnia Values

Analiza statystyczna

Używamy funkcji t.test i konstruujemy 95-procentowe przedziały ufności dla różnic średnich. Dla testów statystycznych za hipotezę zerową przyjmujemy stwierdzenie, że średnie z obu algorytmów są równe. Hipoteza alternatywna to oczywiście stwierdzenie, że są one różne.

Wartości uzyskane dzięki wykorzytsaniu funkcji t.test

Wartość	Rosenbrock 2D	Rosenbrock 10D	Rosenbrock 20D	Ackley 2D	Ackley 10D	Ackley 20D
	20	100	200	20	100	200
Mean of	9.339409e+00	8.449998e+04	5.490841e+05	8.574625	19.45217	20.32772
PRS						
Mean of	7.237551e-10	2.920326e-08	1.612208e-08	0.923986	17.92257	18.65230
MS						
P Value	<2.2e-16	<2.2e-16	<2.2e-16	<2.2e-16	< 2.2e-16	< 2.2e-16
Confidence	9.127747 -	84219.54 -	548291.3 -	6.93696 -	1.511886	1.523916-
	9.551071	84780.42	549876.8	8.016245	-1.87166	1.641636

W powyższej tabelce widać, że p-wartości są znacznie mniejsze od przyjętego poziomu istotności (0.05). Zatem każdą z postawionych hipotez zerowych (mówiących o równości średnich) musimy odrzucić.

Podsumowanie

Powyższe analizy pozwalają nam stwierdzić iż mimo teoretycznych podobieństw PRS jak i MS są kompletnie od siebie różne. Należy zatem dobierać je zależnie od sytuacji, badanej funkcji jak i celów jakie przyświecają nam podczas tworzenia analizy. Dla lepsze analizy moglibyśmy wziąć także inne funkcje do zbadania jak algorytmy sobie z nimi poradzą, gdyż ze sporą pewnością możemy stwierdzić że zależnie od charakterystyki funkcji powinniśmy dobierać algorytm.