

## 基于知识的推理

(Knowledge-based Inference)

毛文吉 中国科学院自动化研究所 2016年12月

#### 证据理论(D-S理论)

U 是论域集合,U 中元素互斥,将证据 A 表示成 U 的子集,引入如下函数:

基本概率分配函数 m:  $2^{U} \rightarrow [0, 1]$ , 满足

$$m(\phi) = 0, \sum_{A \subseteq U} m(A) = 1$$

表示对 U 的子集 A 的信任程度.

**例:** U={红, 黄, 蓝}

 $m(\phi, \{ \Sigma \}, \{ \Xi \}, \{ \Sigma \}, \{$ 

### 证据理论

信任函数 Bel:  $2^{U} \rightarrow [0, 1]$ 

$$Bel(A) = \sum_{B \subseteq A} m(B)$$

表示对 A 的总信任程度.  $Bel(\phi)=0$ , Bel(U)=1

似然函数 Pl:  $2^{U} \rightarrow [0, 1]$ 

$$Pl(A) = 1 - Bel(\sim A) = \sum_{B \subseteq U} m(B) - \sum_{B \subseteq \sim A} m(B) = \sum_{B \cap A \neq \emptyset} m(B)$$

表示对不否定 A 的信任程度.  $Pl(\phi)=0$ , Pl(U)=1

例: 
$$U=\{a,b,c\}$$
,  $Bel(\{a,b\})=m(\{a\})+m(\{b\})+m(\{a,b\})$   
 $Pl(\{a\})=m(\{a\})+m(\{a,b\})+m(\{a,c\})+m(\{a,b,c\})$ 

#### 证据理论

• 证据的不确定性度量

区间 [Bel(A), Pl(A)] 作为证据 A 的不确定性度量

含义: Bel(A) 表示对 A 的总信任程度

Pl(A) 表示对不否定 A 的信任程度

Pl(A)—Bel(A) 表示对 A 不知道的一种度量

取值:  $0 \le Bel(A) \le Pl(A) \le 1$ 

### 证据理论

还常采用函数形式度量 A 的不确定性:

#### • 规则的不确定性度量

规则  $\mathbf{A} \rightarrow \mathbf{B}$ ,  $A \setminus B$  是 U的子集,  $A = \{a_1, ..., a_m\}$ ,  $B = \{b_1, ..., b_k\}$  用  $(\mathbf{c_1}, ..., \mathbf{c_k})$  作为不确定性度量,且  $c_i \ge 0$ ,  $1 \le i \le k$ ,  $\sum\limits_{i=1}^k c_i \le 1$ .

#### 推理计算(1)

#### ① 逻辑组合

$$f(A_1 \land A_2) = \min\{f(A_1), f(A_2)\}\$$
  
 $f(A_1 \lor A_2) = \max\{f(A_1), f(A_2)\}\$ 

#### ② 传播

已知 
$$f(A)$$
,规则  $A \rightarrow B = \{b_1, ..., b_k\}$ ,  $(c_1, ..., c_k)$ ,  $|U|$ , 计算  $f(B)$ 规定:  $m(\{b_1\}, ..., \{b_k\}) = (f(A) \cdot c_1, ..., f(A) \cdot c_k)$   $m(U) = 1 - \sum_{i=1}^{k} f(A) \cdot c_i$ 

进而计算 Bel(B)、Pl(B),得到 f(B)

**例:** 已知 
$$f(A)=0.6$$
,规则  $A \rightarrow B=\{b_1,b_2\}$ , $(c_1,c_2)=(0.3,0.5)$ , $|U|=20$ ,计算  $f(B)$   $m(\{b_1\},\{b_2\})=(0.6\times0.3,0.6\times0.5)=(0.18,0.3)$   $m(U)=1-(0.18+0.3)=0.52$   $Bel(B)=m(\{b_1\})+m(\{b_2\})+m(\{b_1,b_2\})=0.48$ , $Pl(B)=1-Bel(\sim B)=1-0=1$ 

### 推理计算(2)

#### ③ 合成

#### 推理过程示例

### 推理过程示例

已知: 
$$f(A_1) = 0.8$$
,规则  $A_1 \rightarrow B$ ,  $(c_1, c_2) = (0.25, 0.75)$  
$$f(A_2) = 0.5$$
,规则  $A_2 \rightarrow B$ ,  $(c_1', c_2') = (0.6, 0.2)$ ,  $|U| = 20$ 

计算: f(B)

$$\begin{split} &K^{\text{-}1} = 0.24 + 0.44 + 0.12 = 0.8 \\ &m(\{b_1\}) = K \bullet (0.06 + 0.06 + 0.12) = K \bullet 0.24 = 0.3 \\ &m(\{b_2\}) = K \bullet (0.06 + 0.02 + 0.36) = K \bullet 0.44 = 0.55 \\ &m(U) = K \bullet 0.12 = 0.15 \\ &Bel(B) = m(\{b_1\}) + m(\{b_2\}) + m(\{b_1, b_2\}) = 0.3 + 0.55 + 0 = 0.85 \\ &Pl(B) = 1 - Bel(\sim B) = 1 \\ &f(B) = Bel(B) + \frac{|B|}{|U|} \left(Pl(B) - Bel(B)\right) = 0.85 + \frac{2}{20} \times (1 - 0.85) = 0.865 \end{split}$$

#### 知识推理小结

• 比较:不确定推理方法

	确定性理论	主观Bayes方法	证据理论	可能性理论
理论基础	较弱	较强	较强	中等
适于处理的 不确定类型	概率	概率	概率、模糊	模糊
不确定性的 给定方法	主观	主观、客观	主观	主观
能否区分不 确定/不知道	难以	难以	可以	可以
易于使用	容易	容易	困难	一般

- 1. Kanal & Lemmer (Eds.). Uncertainty in Artificial Intelligence. Elsevier, 1986.
- 2. Genesereth & Nilsson. Logical Foundations of Artificial Intelligence. Elsevier, 1987.

### 知识推理小结

#### • 最弱约束条件

- (1) 当证据和规则都是确定的情况下,不确定推理得出的结论 应与确定性推理的结论相一致(以确定性推理为特例)
- (2) 不确定值的计算在其值域上应具有封闭性
- (3) 当对规则前提的不确定值一无所知时,前提应对结论的 不确定值没有任何影响(命题单位元)
- (4) 当规则的前提与结论无关时,前提应对结论的不确定值 没有任何影响(规则单位元)
- (5)  $C(A_1 \land A_2 \land ... \land A_n) \le \min\{C(A_1), C(A_2), ..., C(A_n)\}$
- (6)  $C(A_1 \lor A_2 \lor ... \lor A_n) \ge \max\{C(A_1), C(A_2), ..., C(A_n)\}$

# 谢谢大家!



